1、弹簧的扭转常数

$$k = 4\pi^2 \cdot \frac{I_1'}{T_1^2 - T_0^2} =$$
_______10⁻⁴N·m

2、不同形状物体的转动惯量

| 物体名称 | 质量 /g | 几何尺寸/mm | | 周期 T/s | | 转动惯量/(10 ⁻⁴ kg·m ²) | | 百分比误差 |
|-----------|--------|--------------------------|--|------------------|--|--|---|--------|
| 初件石物 | 灰里 / g | | | | | 理论值 | 实验值 | 日77亿庆左 |
| 金属载物盘 | | _ | | T_0 | | _ | $I_0 = \frac{k}{4\pi^2} T_0^2$ | _ |
| | | | | $\overline{T_0}$ | | _ | | _ |
| 塑料 圆柱体 | M_1 | D | | T_1 | | $I_1' = \frac{1}{8}M_1D^2$ | $I_1 = \frac{k}{4\pi^2} T_1^2 - I_0$ | _ |
| | | \overline{D} | | $\overline{T_1}$ | | | | |
| | | 内径 <i>D</i> ₁ | | $\overline{T_2}$ | | $I_2' = \frac{1}{8} M_2 (D_1^2 + D_2^2)$ | $I_2 = \frac{k}{4\pi^2} T_2^2 - I_0$ | _ |
| 金属圆筒 | M_2 | $\overline{D_1}$ | | | | | | |
| 亚海网口 | | 外径 <i>D</i> ₂ | | | | | | |
| | | $\overline{D_2}$ | | | | | | |
| | | $ u_2 $ | | | | | | |
| 金属细杆 | M_3 | L | | T_3 | | $I_3' = \frac{1}{12}M_3L^2$ | $I_3 = \frac{k}{4\pi^2} T_3^2 - I_{\cancel{+}}$ | _ |
| | | Ī | | $\overline{T_3}$ | | | | |

| 3、 | 验证习 | P行轴定理 |
|---------|-------|---------|
| \circ | 沙型 川二 | [1] 神佐た |

| $I_{\underbrace{*}} =$ | 0.232 | 10 ⁻⁴ kg·m ² |
|------------------------|-------|------------------------------------|
| | | |

| X/10 ⁻² | m | 5.0 | 10.0 | 15.0 | 20.0 | 25.0 |
|--|--------------------------------------|-----|------|------|------|------|
| | T_1 | | | | | |
| 周期 <i>T/s</i> | T_2 | | | | | |
| , , , , | T_3 | | | | | |
| | $ar{T}$ | | | | | |
| 实验值/(10 ⁻⁴ kg·m ²) $I_{\underline{x}} = \left[\frac{k}{4\pi^2} T^2 - I_3 - \frac{1}{4\pi^2} T^2 \right]$ | $-I_{\cancel{R}} \times \frac{1}{2}$ | | | | | |
| 理论值/ (10^{-4}kg·m^2) $I' = I_c + mx^2$ | | | | | | |
| $I' = I_c + mx^2$ | | | | | | |
| 百分比误差 $A = \frac{\left I_{\underline{\mathbf{x}}} - I'\right }{I'} \times 100\%$ | | | | | | |

4、滑块参数测量

| 测量次数 | 1 | 2 | 3 | 平均值 |
|----------------------|---|---|---|-----|
| 质量m/g | | | | |
| 外径d ₁ /mm | | | | |
| 内径d ₂ /mm | | | | |
| 高h/mm | | | | |

$$I_c = \frac{1}{16}m(d_1^2 + d_2^2) + \frac{1}{12}mh^2 = 10^{-4}\text{kg·m}^2$$
 (参考值 0.405)