Enumeration sort

Petr Dvořáček – xdvora0n@stud.fit.vutbr.cz

Tento dokument pojednává o paralelním řadícím algoritmu Enumeration sort. Text se zaměřuje především na jeho implementaci a experimentování s časovou složitostí.

1 Popis algoritmu a jeho implementace

Paralelní řadicí algoritmus Enumeration sort má dvě verze, které se liší v použité topologii. Po nás byl vyžadován Enumeration sort s lineární topologií. Takže pro seřazení n hodnot potřebujeme n procesorů. Všechny procesory jsou navíc propojeny sběrnicí.

Průběh řazení se dá shrnout v algoritmu uvedeného na přednáškách:

- 1. Inicializace proměnné C := 1 na všech procesorech.
- 2. Následující činnosti se opakují 2n krát $1 \le k \le 2n$:
 - Pokud vstup není vyčerpán, vstupní prvek x_i se vloží do X_i (sběrnicí) a do Y_1 (lineárním spojením) a obsah všech registrů Y se posune doprava.
 - Každý procesor s neprázdnými registry X a Y je porovná, a je-li X > Y inkrementuje C.
 - Je-li k > n (t.j. po vyčerpání vstupu) procesor P_{k-n} pošle sběrnicí obsah svého registru X procesoru P_{C_k-n} , který jej uloží do svého registru Z.
- 3. V následujících n cyklech procesory posouvají obsah svých registrů Z doprava a procesor P_n produkuje seřazenou posloupnost od největšího prvku po nejmenší.

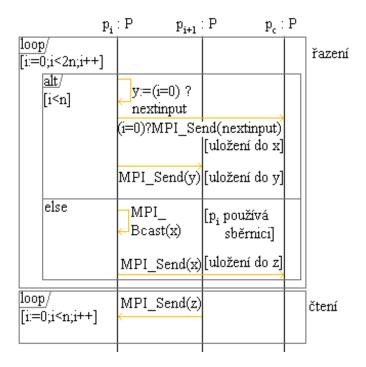
Tento algoritmus však není schopen porovnávat stejné hodnoty. Toto lze vyřešit takovým způsobem, že změníme vstupní abecedu řazených symbolů. V zadání je specifikováno, že máme očekávat hodnoty v intervalu od 0 do 255. Tuto hodnotu před řazením bitově posuneme doleva o 24 bitů a provedeme logický součin s indexem načítaného znaku. Jinými slovy: value = (value << 24) idx;. Po řazení pak stačí posunout hodnotu o 24 bitů doprava.

Časová složitost prvního kroku je konstantní – c. Druhý krok se provede po 2n krocích. Tisknutí a posouvaní hodnot zabere n kroků. Z teorie složitosti víme, že O(2n+n+c)=O(n). Důkaz tohoto tvrzení je zřejmý. Teoretická časová složitost algoritmu je tedy lineární: t(n)=O(n). V úvodu této kapitoly bylo řečeno, že bude potřeba n procesorů: p(n)=O(n). Algoritmus není optimální, protože $t(n)p(n)=n^2$.

Chtěl bych poznamenat, že implementaci druhého kroku jsem z důvodů zadání trochu pozměnil. Posuv registrů Z provádím doleva, aby procesor P_0 tiskl hodnoty od nejmenšího po největší. Jiný způsob řešení by byl, kdybychom před inkrementací C porovnávali X < Y.

2 Komunikační protokol

V implementaci je předávání zpráv mezi sousedy řešeno následujícím způsobem. Pokud procesor P s indexem i chce poslat svému pravému resp. levému sousedovi zprávu, pak jí pošle procesoru P s indexem i+1 resp. i-1. Implementace sběrnice je řešena broadcastem (místo konkrétního procesoru se použije konstanta MPI_ANY_SOURCE) a s jiným TAGem než je použito u předávaní zpráv mezi sousedy. Princip této komunikace znázorňuje sekvenční diagram uvedený níže.



3 Experimenty s posloupnostmi různých délek

Pro ověření časové složitosti algoritmu byla použita funkce gettimeofday () z modulu <sys/time.h>. Začátek respektive konec měření se prováděl po inicializaci procesů respektive před jejich ukončením. Bylo zvoleno vždy 10 běhů pro pole o délkách 10, 20, 30 a 40, jejichž časové hodnoty se pak vypisovaly na standardní chybový výstup (stderr). Měření probíhalo na serveru Merlin. Následující tabulka a graf zachycuje naměřené hodnoty, z nichž lze vyčíst, že algoritmus se chová lineárně.

| Velikot pole | Průměrný čas (us) |
|--------------|-------------------|
| 10 | 11089 |
| 20 | 21473 |
| 30 | 31121 |
| 40 | 42921 |

Rychlost zpracování v závislosti na velikosti pole

