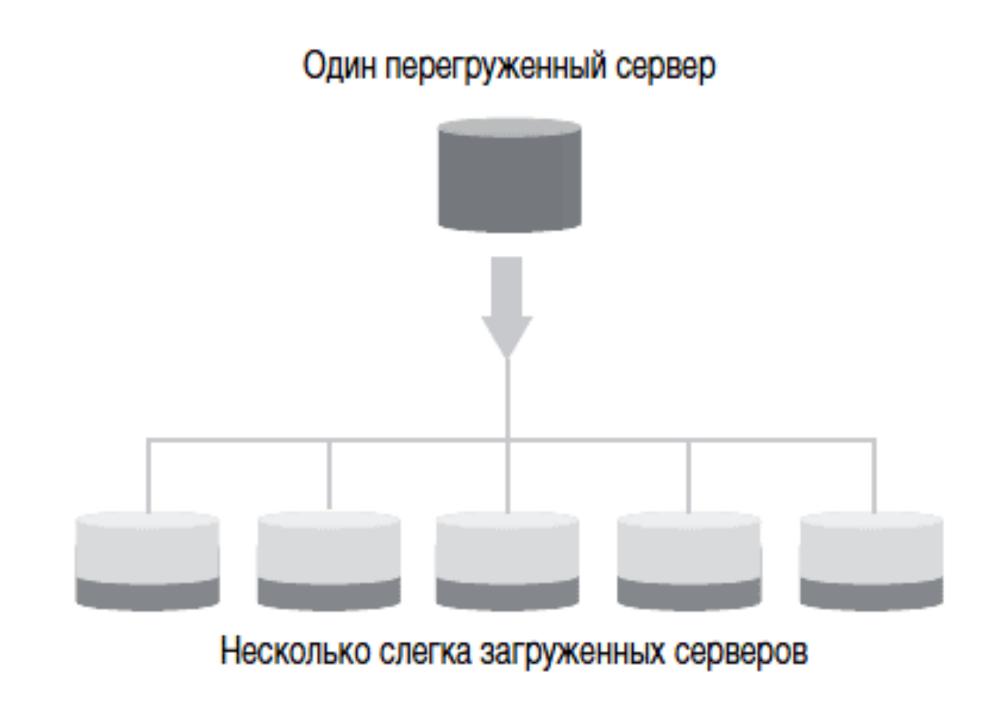
МРР системы и колоночное хранение

Массивно-параллельные системы обработки

При использовании массивнопараллельной архитектуры данные разделяются на фрагменты, обрабатываемые независимыми центральными процессорами (CPU) и хранящиеся на разных носителях.

Это похоже на загрузку разных фрагментов данных на несколько объединенных в сеть персональных компьютеров.



При использовании массивно-параллельной системы вместо одной перегруженной базы данных данные разбиваются на независимые фрагменты с независимыми дисками и процессорами.

Аппаратная архитектура на примере VERTICA

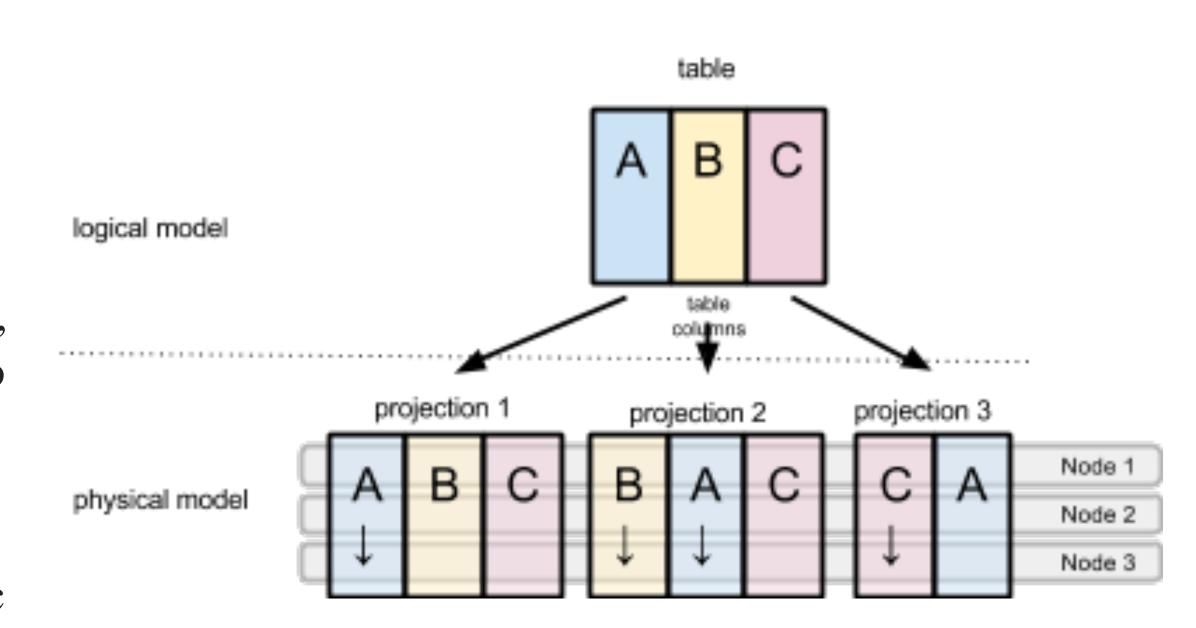
Основные свойства:

- отсутствует единая точка отказа,
- каждый узел независим и самостоятелен,
- отсутствует единая для всей системы точка подключения,
- узлы инфраструктуры дублируются,
- данные на узлах кластера автоматически копируются.

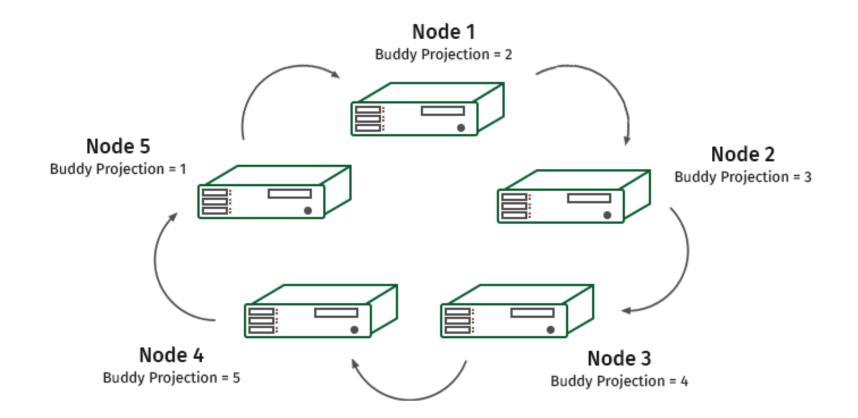
Логические единицы хранения информации — это схемы, таблицы и представления. Физические единицы — это проекции.

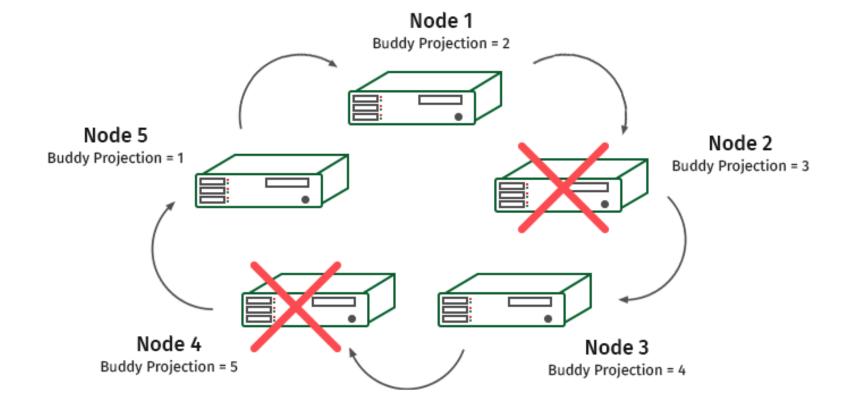
Проекции бывают нескольких типов:

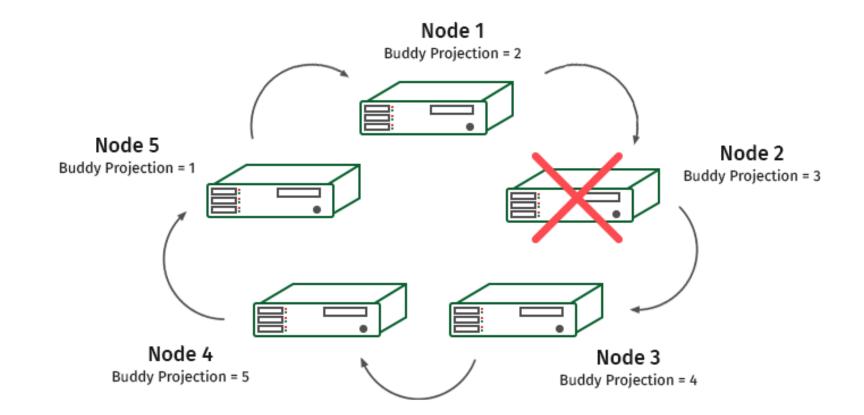
- суперпроекции (Superprojection),
- запрос-ориентированные проекции (Query-Specific Projections),
- агрегированные проекции (Aggregate Projections).

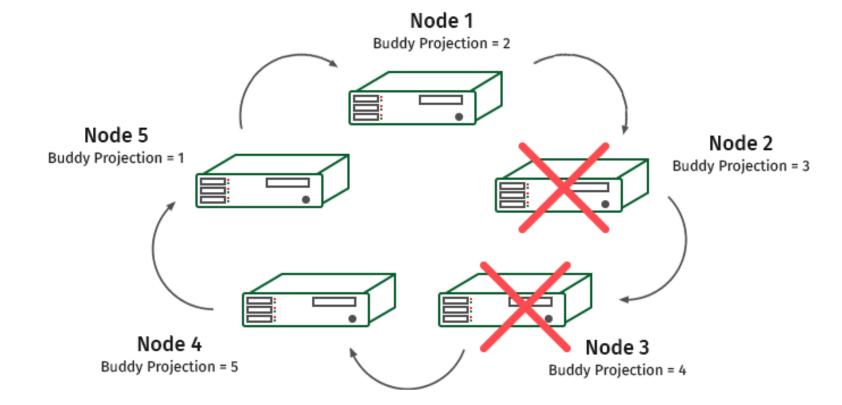


Отказоустойчивость







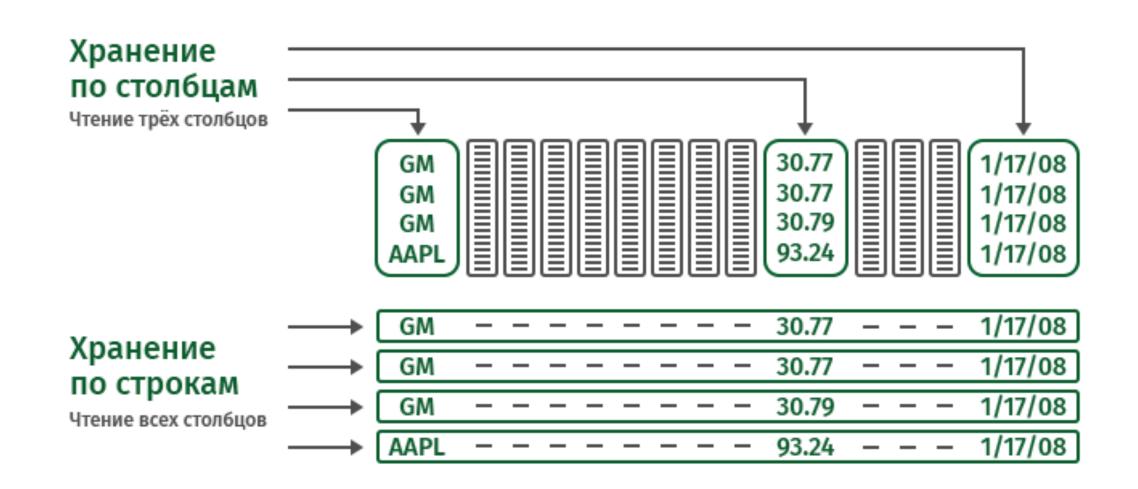


В чем выгода колоночного хранения

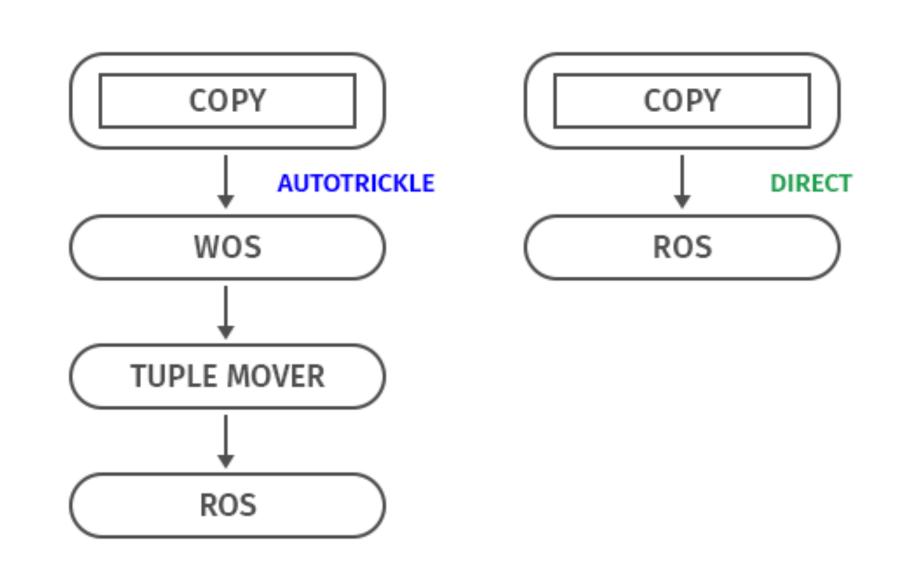
Если мы читаем строки, то, например, для выполнения команды

SELECT 1,11,15 FROM table1

нам придется читать всю таблицу. Это огромный объем информации. В данном случае колоночный подход выгоднее. Он позволяет считать только три нужных нам столбца, экономя память и время



Логическое хранение данных

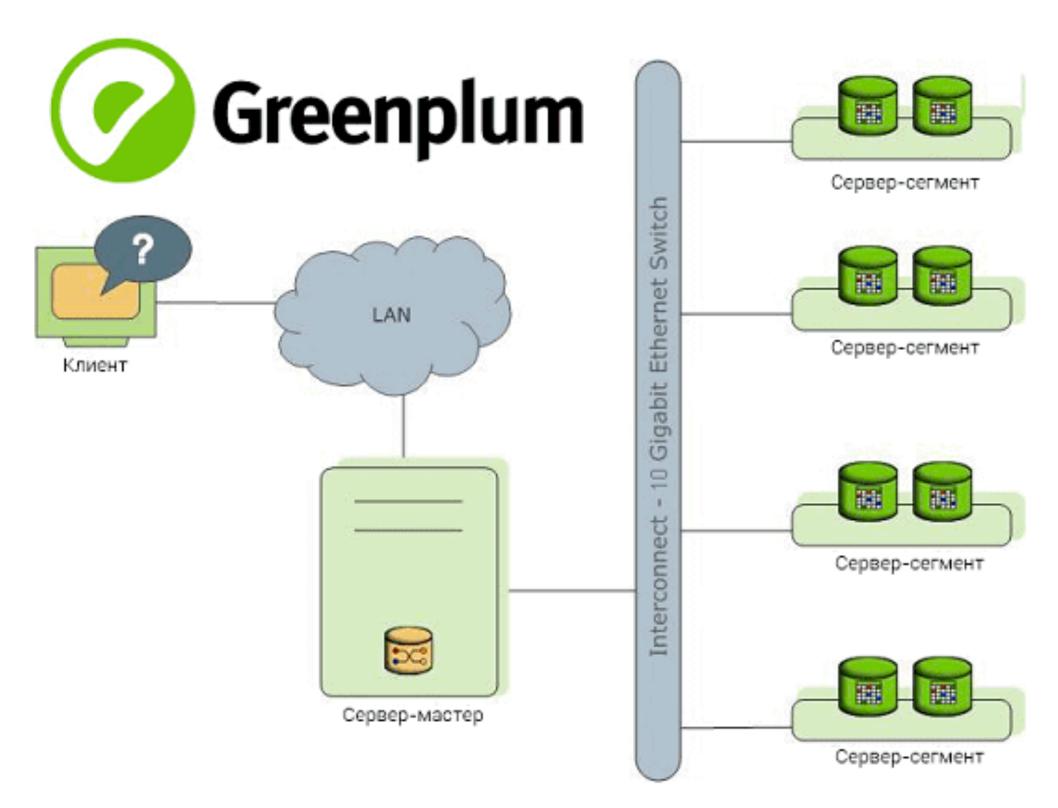


Вне зависимости от того, куда записаны данные — в WOS или в ROS — они доступны сразу. Но из WOS чтение идет медленнее, потому что данные там не сгруппированы.

Tuple Mover — это инструмент-уборщик, который выполняет две операции:

- Moveout сжимает и сортирует данные в WOS, перемещает их в ROS и создает для них в ROS новые контейнеры.
- Mergeout подметает за нами, когда мы используем DIRECT. Мы не всегда способны грузить столько информации, чтобы получались большие ROS-контейнеры. Поэтому он периодически объединяет небольшие контейнеры ROS в более крупные, очищает данные с пометкой на удаление, работая при этом в фоновом режиме (по времени, заданному в конфигурации).

Архитектура GreenPlum

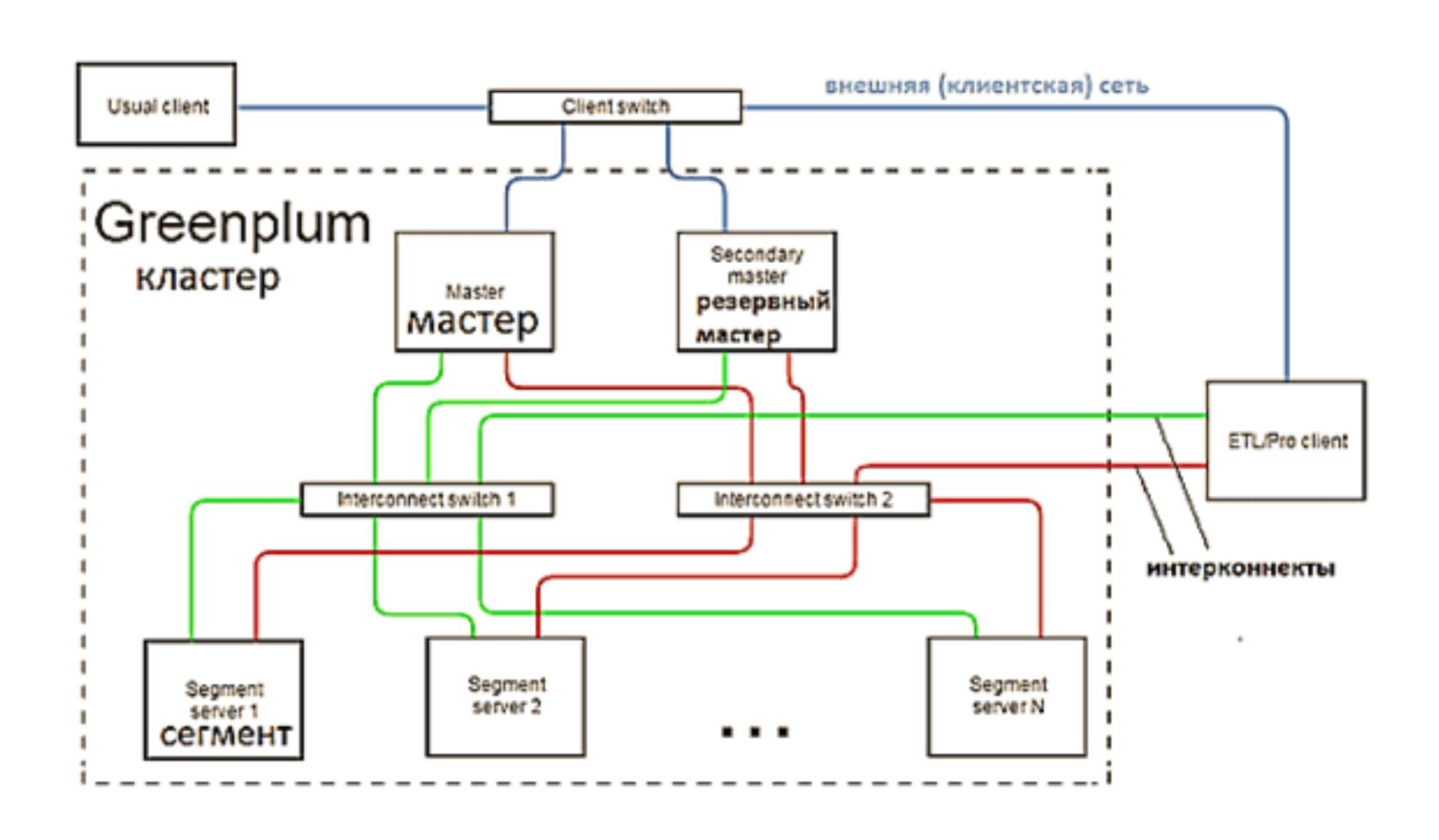


Архитектура и принципы работы

Таким образом, между компонентами кластер Greenplum существуют следующие отношения:

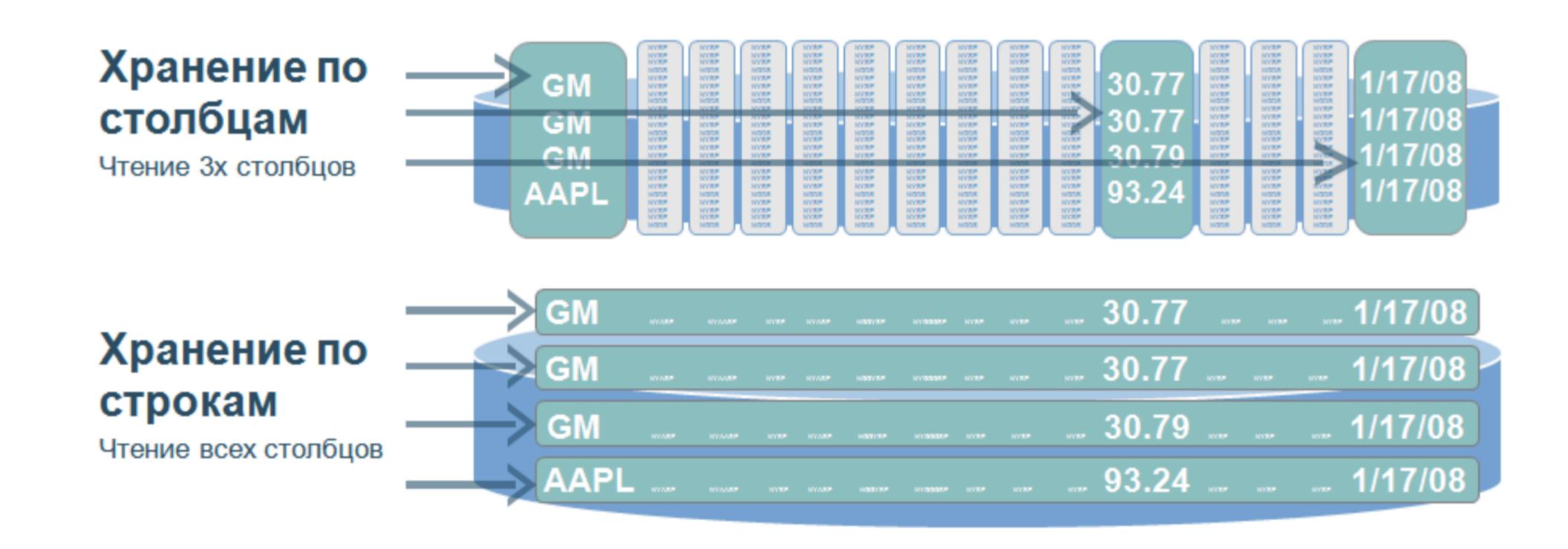
- Мастер-сервер (Master host), где развернут главный инстанс PostgreSQL (Master instance). Он является точкой входа в Greenplum и представляет собой экземпляр базы данных, к которому подключаются клиенты, отправляя SQL-запросы. Мастер координирует свою работу с сегментами другими экземплярами базы данных в этой Big Data системе
- Резервный мастер (Secondary master instance) инстанс PostgreSQL, который вручную включается в работу при отказе основного мастера
- Сервер-сегмент (Segment host), который хранит и обрабатывает данные. Обычно 1 хост-сегмент содержит 2-8 сегментов Greenplum.

Архитектура GreenPlum



Что такое Parquet

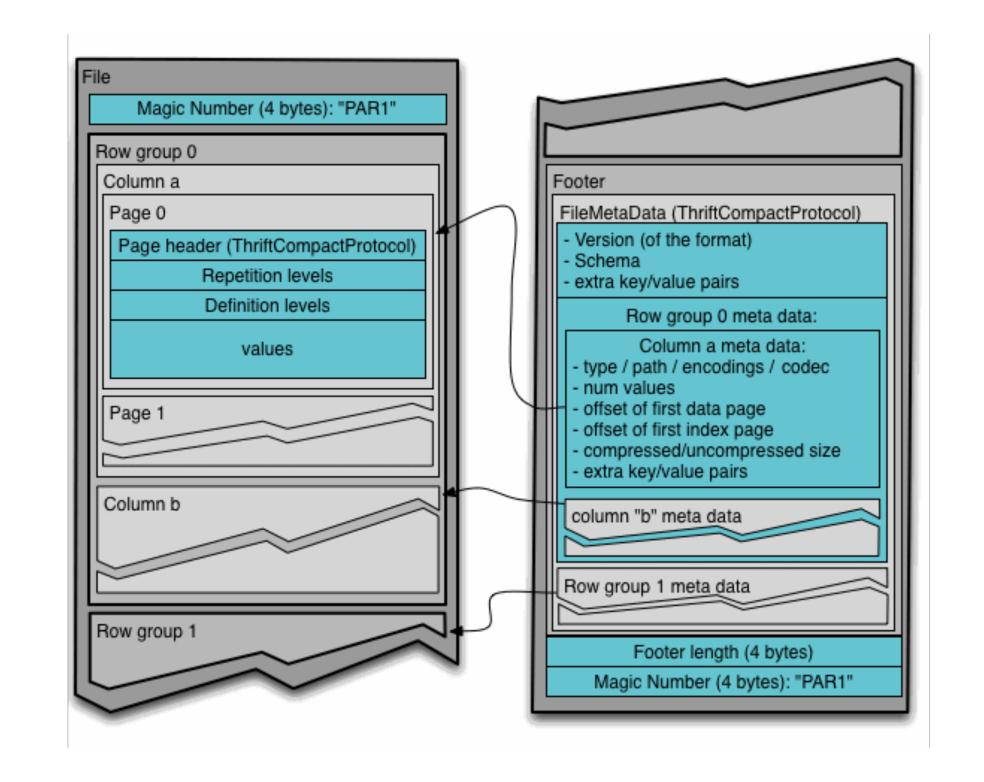
Это бинарный, колоночно - ориентированный формат хранения данных, изначально созданный для экосистемы hadoop. Разработчики уверяют, что данный формат хранения идеален для big data (неизменяемых).



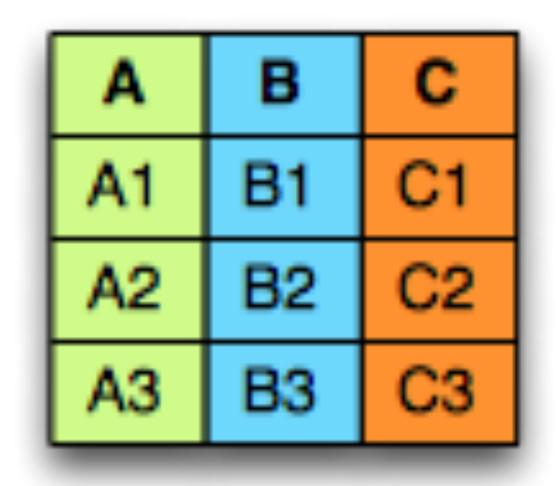
Как выглядит структура Parquet файлов

Файлы имеют несколько уровней разбиения на части, благодаря чему возможно довольно эффективное параллельное исполнение операций поверх них:

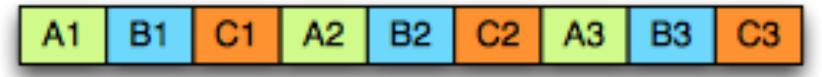
- Row-group это разбиение, позволяющее параллельно работать с данными на уровне Map-Reduce
- Column chunk разбиение на уровне колонок, позволяющее распределять IO операции
- Page Разбиение колонок на страницы, позволяющее распределять работу по кодированию и сжатию



Хранение данных: CSV vs Parquet



Тогда в текстовом файле, скажем, csv мы бы хранили данные на диске примерно так:



В случае с Parquet:

