Sprawozdanie z labów 10

Radomir Krawczykiewicz wtorek 9:35

Przykład

${\bf Tresc}$

Prosty model maszyny stanów swiateł ulicznych przedstawia sieć na rysunku poniżej. Stanami sa miejsca sieci, zaś znacznik pokazuje w jakim stanie aktualnie sie znajdujemy.

Model

Model jak w treści zadania

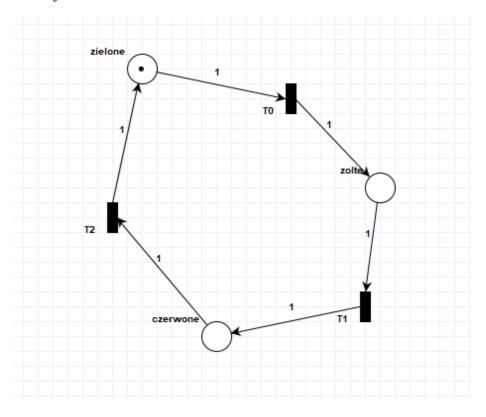


Figure 1: Model (przykład)

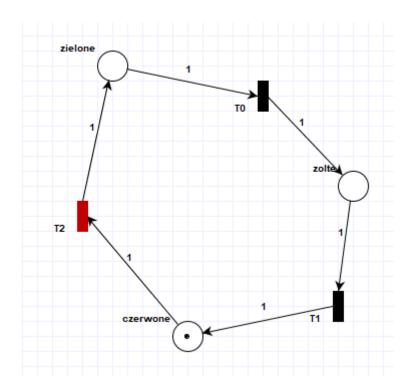


Figure 2: Model w trakcie działania (przykład)

Analiza

Zadanie omówione na zajeciach.

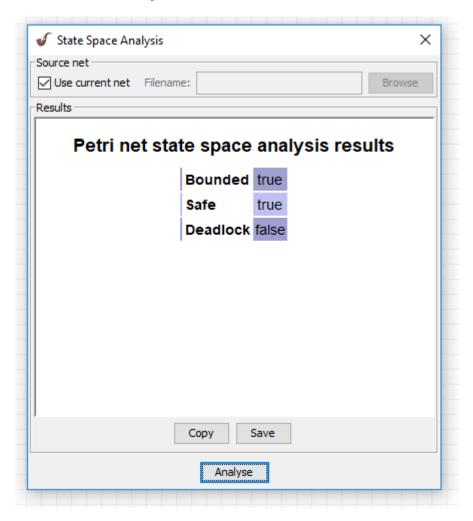


Figure 3: State Space Analysis (przykład)

Zadanie 1

Tresc

Wymyslic własna maszyne stanow, zasymulowac przykład i dokonac analizy grafu osiagalności oraz niezmiennikow j.w.

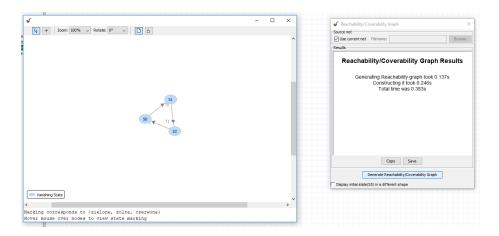


Figure 4: Reachability/Coverability Graph (przykład)

Model

Model przedstawia działanie funkcji fork.

Analiza

Zadanie omówione na zajeciach.

Zadanie 2

Tresc

Zasymulowac siec jak ponizej. Dokonac analizy niezmiennikow przejsc. Jaki wniosek mozna wyciagnac o odwracalnosci sieci ? Wygenerowac graf osiagalnosci. Prosze wywnioskowac z grafu, czy siec jest zywa. Prosze wywnioskowac czy jest ograniczona. Objasnic wniosek.

Model

Model przedstawia działanie licznika liczącego do inf.

Analiza

Zadanie omówione na zajeciach. 3336 to inf w programie.

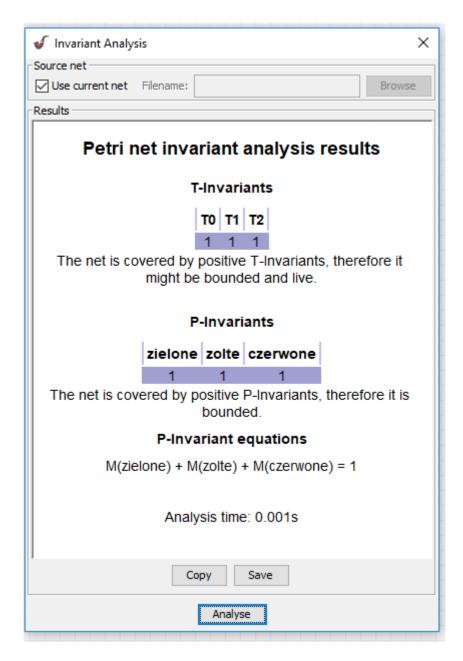


Figure 5: Invariant Analisis (przykład)

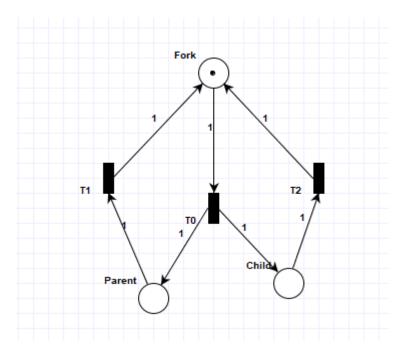


Figure 6: Model (zadanie 1)

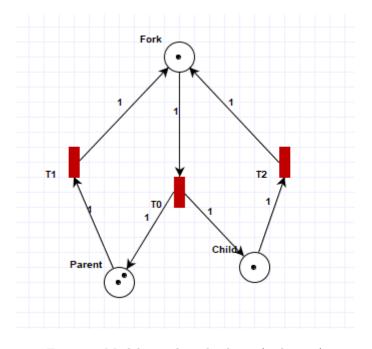


Figure 7: Model w trakcie działania (zadanie 1)

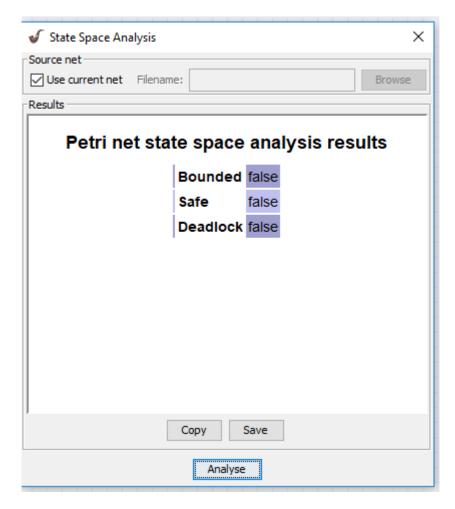


Figure 8: State Space Analysis (zadanie 1)

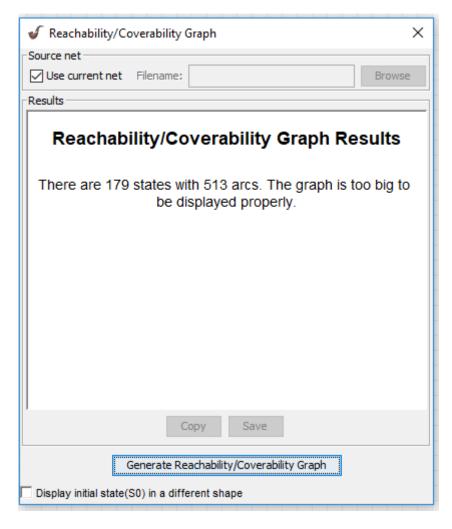


Figure 9: Reachability/Coverability Graph (zadanie 1)

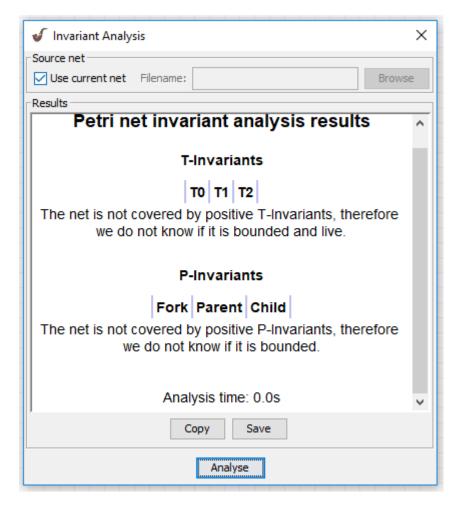


Figure 10: Invariant Analisis (zadanie 1)

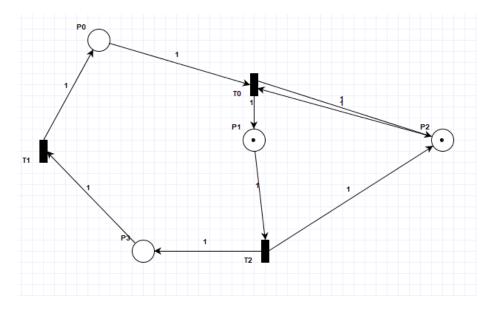


Figure 11: Model (zadanie 2)

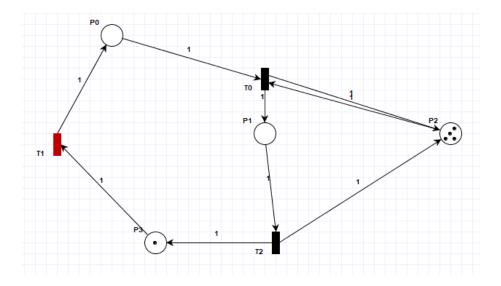


Figure 12: Model w trakcie działania (zadanie 2)

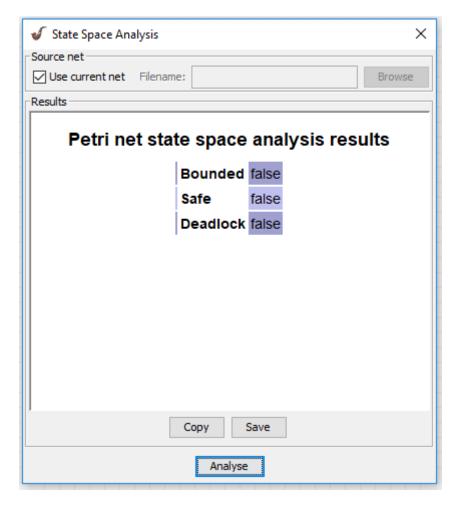


Figure 13: State Space Analysis (zadanie 2)

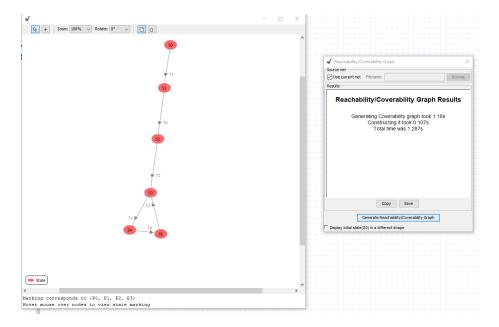


Figure 14: Reachability/Coverability Graph (zadanie 2)

Zadanie 3

Tresc

Zasymulowac wzajemne wykluczanie dwoch procesow na wspolnym zasobie. Dokonac analizy niezmiennikow miejsc oraz wyjasnic znaczenie rownan (P-invariant equations). Ktore rownanie pokazuje dzialanie ochrony sekcji krytycznej?

Model

Model przedstawia działanie dwóch procesów które pobierają zasób, wykonują akcje i oddają zasób. Zasób może mieć tylko jeden proces naraz.

Analiza

Z analizy State Space widzimy że sięc nie ma deadlocków oraz jest ograniczonona i bezpieczna. Wynika to z faktu że kiedy proces pobierze zasób kolejna akcją jaką zrobi jest jego oddanie. Reachability/Coverability Graph pokazuję że sięć ma tylko 3 stany(któryś z procesów ma zasób albo żaden). Pierwsze dwa równania P-invariant mówia nam że procesy mają swóje osobne cykle stanów. Ostatnie

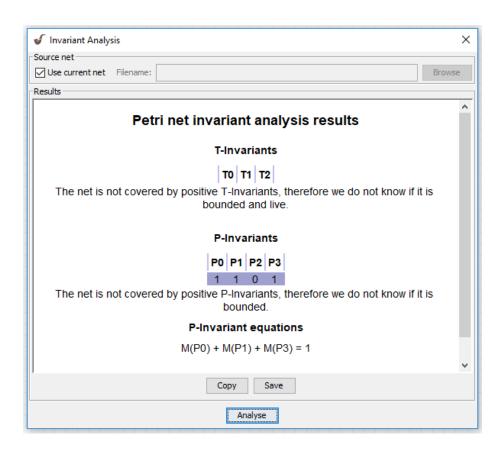


Figure 15: Invariant Analisis (zadanie 2)

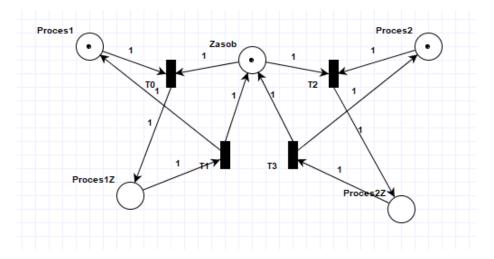


Figure 16: Model (zadanie 3)

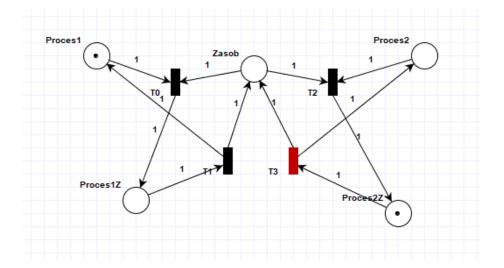


Figure 17: Model w trakcie działania (zadanie 3)

równanie mówi nam że zasób może być tylko u jednego procesu naraz albo być wolny.

Zadanie 4

Tresc

Uruchomic problem producenta i konsumenta z ograniczonem buforem (mozna posluzyc sie przykladem, menu:file, examples). Dokonac analizy niezmiennikow. Czy siec jest zachowawcza? Ktore rownanie mowi nam o rozmiarze bufora?

Model

W zadaniu został użyty gotowy model przykłądów. Mamy dwa procesy(jednego producenta i jednego konsumenta) oraz pusty bufor o rozmiarze 3.

Analiza

Z analizy niezmienników widzimy że sieć jest ograniczona, ponieważ nie rosnie nam ilośc tokenów. Jest to sięc zachowawcza ponieważ zmieniajać swój stan jesteśmy w stanie zawsze wrócic do tego samego stanu. Równanie mówiące o rozmiarze bufora to :

$$M(P6) + M(P7) = 3$$

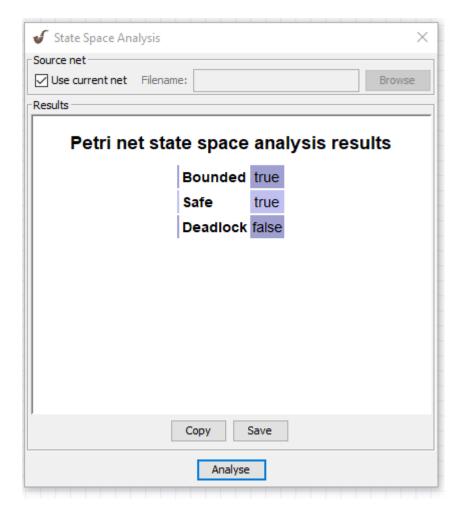


Figure 18: State Space Analysis (zadanie 3)

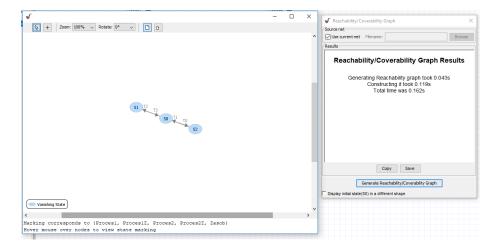


Figure 19: Reachability/Coverability Graph (zadanie 3)

Zadanie 5

Tresc

Stworzyc symulacje problemu producenta i konsumenta z nieograniczonym buforem. Dokonac analizy niezmiennikow. Zaobserwowac brak pelnego pokrycia miejsc.

Model

Model jest uproszceniem modelu z poprzedniego zadania, po przez usunięcie rozmiaru bufora.

Analiza

Z analizy niezmieników widzimy że sięć może być zarówno ograniczona jak i nie. Sięc jest jednak zachowawcza. State Space Analysis informuje nas że sięc nie ma deadlocków ale jest potencjanie nie ograniczona. Wynika to z faktu że producent może tworzyć szybciej niż konsument pobierać. Sytuacja jest mocno losowa i zmiena bo zależy od tego jaka bedzie kolejność działania(może działąć np tylko producent). Tym samym Reachability/Coverability Graph nie jest w stanie wygenerować grafu.

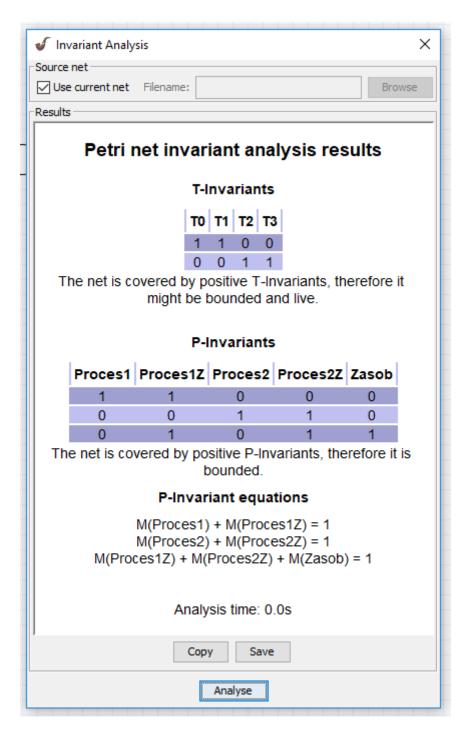


Figure 20: Invariant Analisis (zadanie 3)

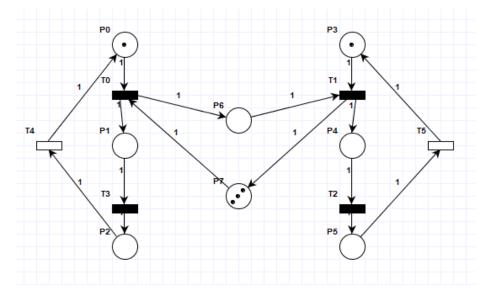


Figure 21: Model (zadanie 4)

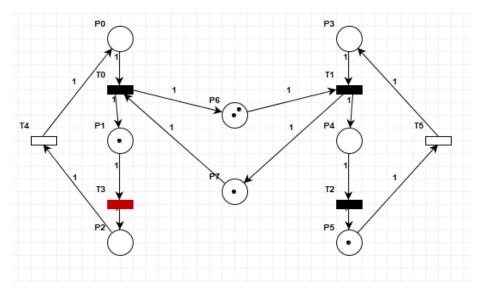


Figure 22: Model w trakcie działania (zadanie 4)

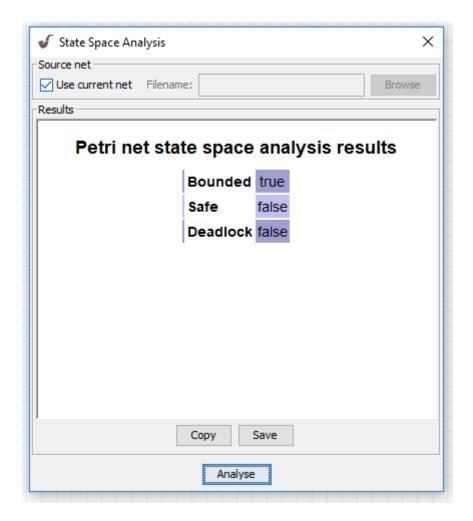


Figure 23: State Space Analysis (zadanie 4)

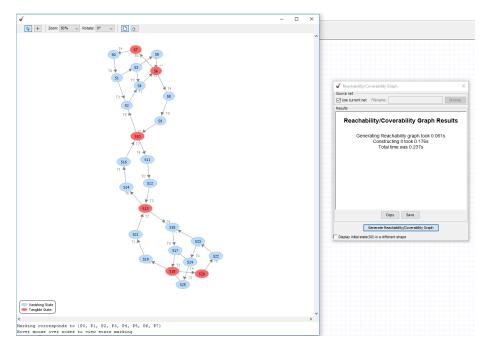


Figure 24: Reachability/Coverability Graph (zadanie 4)

Zadanie 6

Tresc

Zasymulowac prosty przyklad ilustrujacy zakleszczenie. Wygenerowac graf osiagalności i zaobserwowac znakowania, z ktoroch nie można wykonac przejsc. Zaobserwowac wlasciwości sieci w "State Space Analysis". Ponizej przyklad sieci z możliwościa zakleszczenia (można wymyslic inny):

Model

Został użyty model z treści zadania. Symuluję on sytuacje gdzie każdy proces może wykonać dwie akcje A lub B. Jednak aby ich akcja się powiodła oba muszą wybrać tą samą akcje.

Analiza

State Space Analysis potwierdza nasze przypuszcenia o zakleszczeniu. Podaje on też jedna z najkrótszych scieżek. Czyli jedne proces wybiera opcje A a drugi B. Jest to sieć ograniczona ponieważ nie są tworzone dodatkowe tokeny. Na

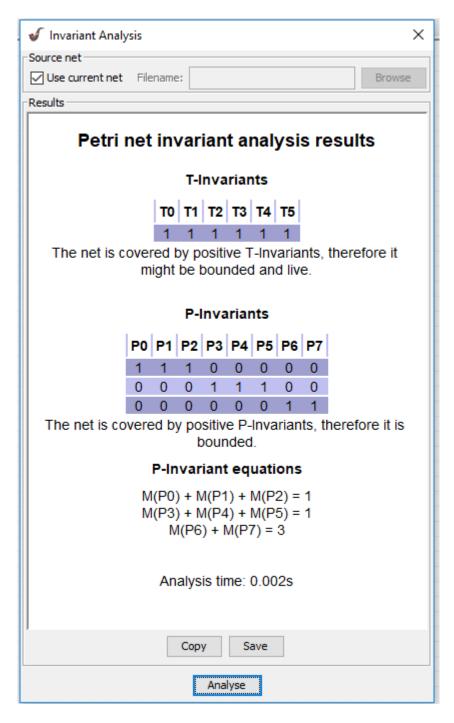


Figure 25: Invariant Analisis (zadanie 4)

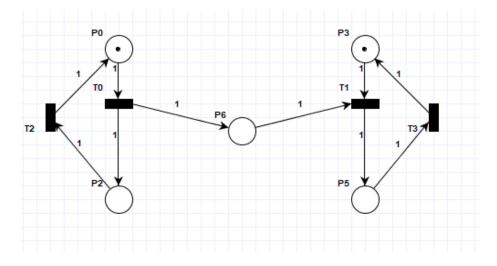


Figure 26: Model (zadanie 5)

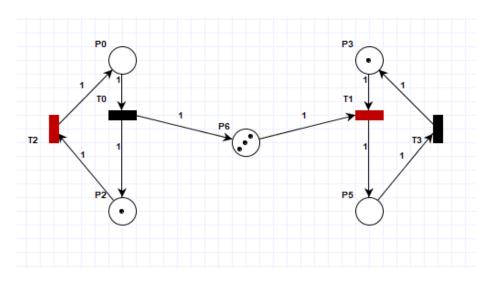


Figure 27: Model w trakcie działania (zadanie 5)

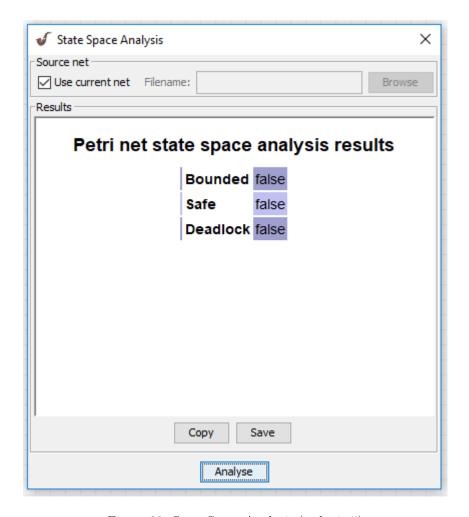


Figure 28: State Space Analysis (zadanie 5)

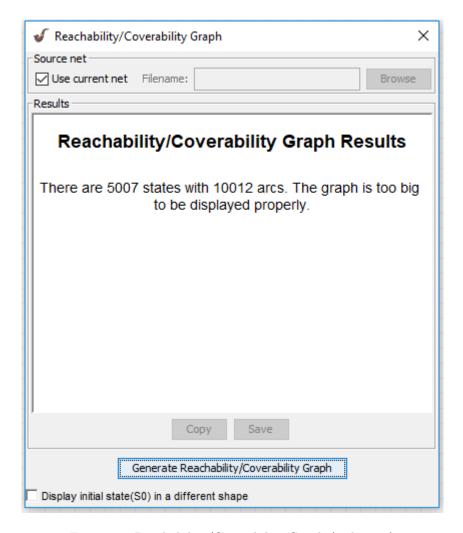


Figure 29: Reachability/Coverability Graph (zadanie 5)

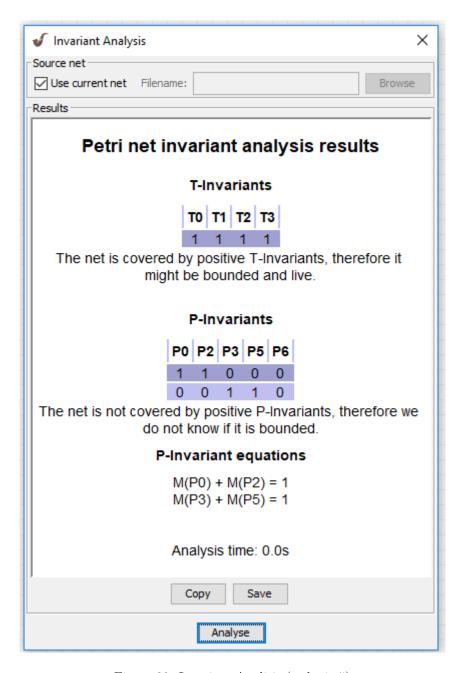


Figure 30: Invariant Analisis (zadanie 5)

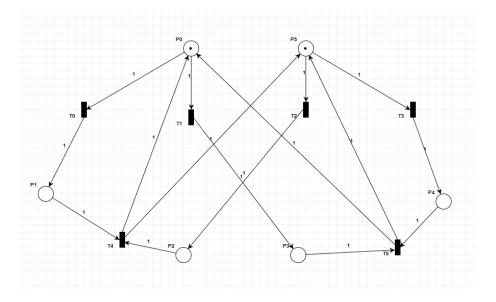


Figure 31: Model (zadanie 6)

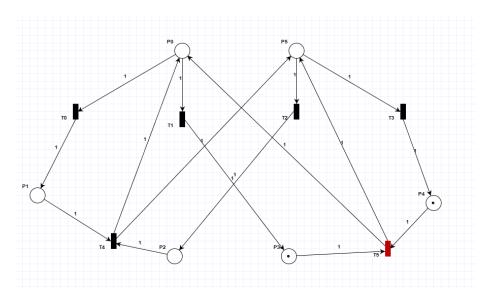


Figure 32: Model w trakcie działania (zadanie 6)

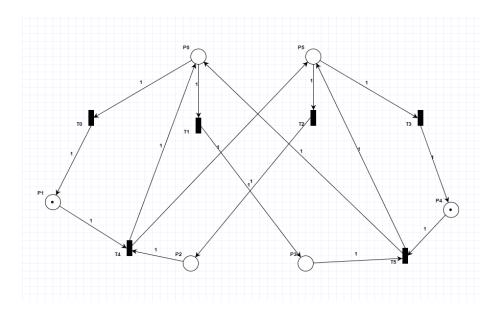


Figure 33: Model w trakcie działania - deadlock (zadanie 6)

Reachability/Coverability Graph widzimy że stanami zakleszczenia są takie stany z których nie ma wychodzących strzałek(S6 i S7).

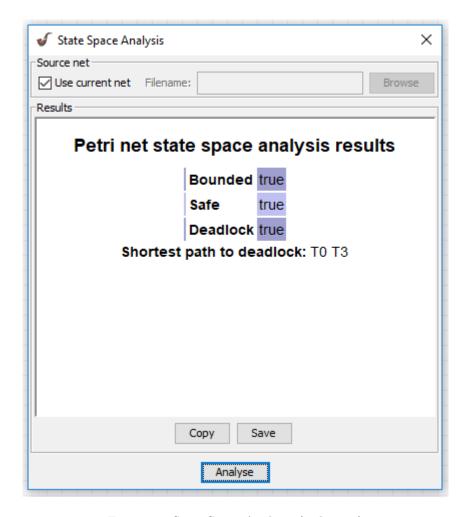


Figure 34: State Space Analysis (zadanie 6)

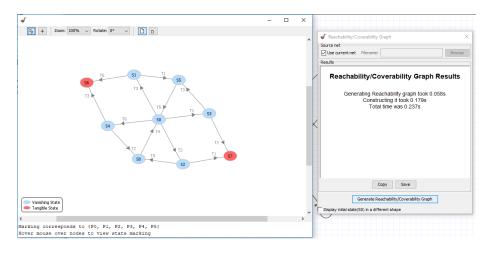


Figure 35: Reachability/Coverability Graph (zadanie 6)

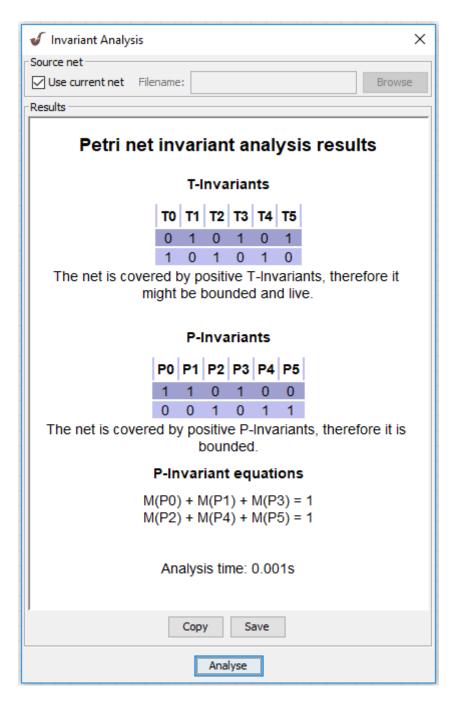


Figure 36: Invariant Analisis (zadanie 6)