Аналоговая электроника и техника измерений.

Переходные процессы в электрических цепях. Классический метод анализа.

Интеграл наложения.

Интеграл Дюамеля.

Переходные процессы в электрических цепях.

Переходный процесс - это переход между режимами работы цепи, отличающимися друг от друга амплитудами, фазами или частотами действующими в цепи ЭДС, или конфигурацией элементов цепи.

Введем дополнительный элемент цепи — ключ. Его характеристики: сопротивление в замкнутом состоянии равно нулю, в разомкнутом бесконечно, время перехода из одного состояния в другое равно нулю.

Момент перехода ключа из одного состояния в другое – момент коммутации, момент начала переходного процесса.

t=0 - момент коммутации

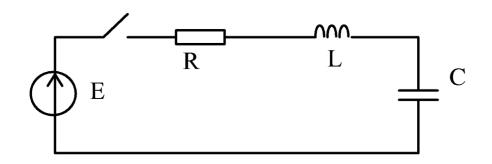
 $t=0_-$ - момент непосредственно перед коммутацией

 $t=0_{+}$ - момент непосредственно после коммутации

Уравнение описывающее работу цепи.

По второму правилу Кирхгофа:

$$e(t) = Ri(t) + L\frac{di(t)}{dt} + \frac{1}{C}\int i(t)dt$$



$$i(t) = C \frac{du_c(t)}{dt}$$

$$LC\frac{d^2u_c(t)}{dt^2} + RC\frac{du_c(t)}{dt} + u_c(t) = e(t)$$

Классический метод

Решение это сумма общего решения однородного и частного решения неоднородного уравнения.

Решение представляется в виде:

$$u = u_{\rm np} + u_{\rm cB}$$

 $u_{\rm пp}$ - в электротехнике называется принужденной составляющей $u_{\rm cs}$ - в электротехнике называется свободной составляющей решения $u_{\rm cs}$ - сумма экспонент. Показатели для экспонент находятся из решений характеристического уравнения:

$$p^2LC + pRC + 1 = 0$$

Характеристическое уравнение

Характеристическое уравнение может быть получено из дифференциального, однако дифференциальное уравнение составлять необязательно, часто это очень трудоемкий процесс. Для составления характеристического уравнения запишем импеданс цепи (относительно источника ЭДС) *для момента после коммутации*:

$$Z(j\omega) = R + j\omega L + \frac{1}{j\omega C}$$

Проведем замену $j\omega=p$ и приравняем нулю:

$$Z(p) = R + pL + \frac{1}{pC} = 0$$

После преобразования получим уравнение совпадающее с полученным ранее.

Свободная составляющая решения:

Вид корня характеристического уравнения	Вид свободной составляющей	Тип переходного процесса
Вещественные корни p_1, p_2, p_n	$\sum_{k=1}^{n} A_k e^{p_k t}$	Апериодический
Пары комплексно сопряженных корней $lpha_k \pm j \omega_k$	$\sum_{k=1}^{n} A_k e^{\alpha_k} \sin(\omega_k t + \varphi_k)$	Периодический

 A_k - постоянные интегрирования

$$\alpha_k < 0$$
, постоянная времени $\tau = \frac{1}{p_k}$

Правила коммутации

Законы (правила) коммутации:

$$i_L(0_+) = i_L(0_-), \qquad u_C(0_+) = u_C(0_-)$$

Доказать правила коммутации достаточно просто — предположим, что $i_L(0_+) \neq i_L(0_-)$, по второму правилу Кирхгофа:

$$E = Ri + L\frac{di}{dt}$$

Неравенство токов приводит к обращению второго слагаемого справа в бесконечность — равенство выполнить невозможно, следовательно предположение о неравенстве токов неверно.

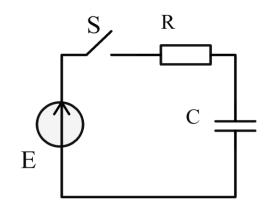
Правила коммутации

Аналогично для второго соотношения. Если $u_{\mathcal{C}}(0_+) \neq u_{\mathcal{C}}(0_-)$, то с учетом что

$$i_C = C \frac{du_c}{dt}$$

Запишем по второму правилу Кирхгофа:

$$RC\frac{du_c}{dt} + u_c = E$$



Конечное приращение напряжения за нулевой интервал времени приведет к обращению производной в бесконечность и невозможности выполнения уравнения составленного по второму правилу Кирхгофа — следовательно предположение о неравенстве напряжений неверно.

Определение постоянных интегрирования

Независимые начальные условия – ток (потокосцепление) катушки индуктивности и напряжение (заряд) конденсатора.

К зависимым начальным условиям относят значения остальных токов и напряжений в цепи.

Для уравнения первого порядка (переходный процесс в цепи с одним реактивным элементом):

$$A = u_{\rm CB}(0_+)$$

Для уравнения второго порядка с действительными корнями

$$u_{\rm CB} = A_1 e^{p_1 t} + A_2 e^{p_2 t}$$

Продифференцируем это уравнение:

$$u'_{CB} = p_1 A_1 e^{p_1 t} + p_2 A_2 e^{p_2 t}$$

Определение постоянных интегрирования

Для момента коммутации можно записать:

$$u_{CB}(0_{+}) = A_{1} + A_{2}$$

 $u'_{CB}(0_{+}) = p_{1}A_{1} + p_{2}A_{2}$

$$A_1 = \frac{u'_{CB}(0_+) - p_2 u_{CB}(0_+)}{p_1 - p_2}$$
 , $A_2 = u_{CB}(0_+) - A_1$

Уравнение второго порядка, *комплексные корни*

$$u_{\rm CB} = Ae^{\alpha t}\sin(\omega t + \psi)$$

$$u_{\rm CB}(0_+) = A \sin \psi$$

$$u'_{\rm CB}(0_+) = -A\alpha\sin\psi + A\omega\cos\psi$$

Порядок расчета переходного процесса классическим методом

- 1. Записать решение в виде суммы свободного и принужденного значений.
- 2. Определить принужденное и начальное значения.
- 3. Составить характеристическое уравнение, решить его определив вид корней.
- 4. Соответственно виду корней записать общий вид решения.
- 5. Определить постоянные интегрирования используя начальные условия и записать окончательный вид решения.

Временные методы анализа переходных процессов

Импульсные воздействия.

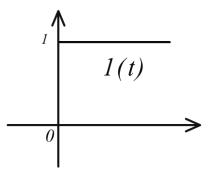
Интеграл наложения.

Интеграл Дюамеля.

Импульсные функции. Функция Хэвисайта. Функция Дирака.

Функция Хэвисайта (единичная ступенчатая функция):

$$1(t) = \begin{cases} 1, t \ge 0, \\ 0, t < 0; \end{cases}$$



Применение функции Хэвисайта: описание коммутации в цепи без применения ключа, представление сигналов как суммы элементарных воздействий (ступенек)

Функция Дирака (функция единичного импульса)

$$\delta(t) = \frac{d}{dt} 1(t) = \begin{cases} +\infty, t = 0, \\ 0, t \neq 0; \end{cases}$$

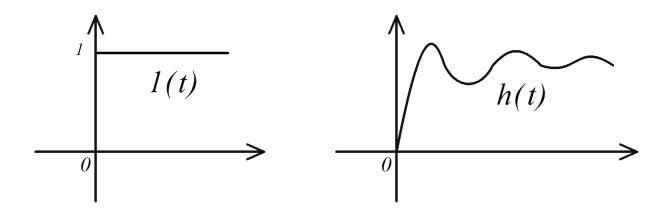
 $\begin{array}{c|c} \delta(t) \\ \hline \\ 0 \end{array} >$

Применение функции Дирака: представление коротких импульсов

$$f(t) \approx \tau \cdot U_m \, \delta\left(\frac{\tau}{2}\right)$$

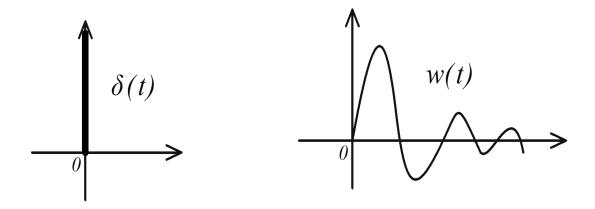
Переходная характеристика

Переходной характеристикой или переходной функцией называют реакцию цепи на ступеньку напряжения амплитудой 1 В, обозначая ее как h(t). По сути это переходный процесс с нулевыми начальными условиями, вызванный подачей на вход цепи ступеньки напряжения величиной 1 В.



Временная характеристика

Временной или импульсной характеристикой цепи называют реакцию на сигнал в виде функции единичного импульса $\delta(t)$, обозначая ее как w(t).



Связь переходной и импульсной характеристик:

$$h(t) = \int_{0}^{t} w(t)dt, \qquad w(t) = \frac{dh(t)}{dt}$$

Временной метод. Интеграл наложения.

При воздействии сигнала произвольной формы на вход звена, его можно разложить на воздействия от суммы коротких импульсов. Если каждый из импульсов представить как:

$$U_{\text{BX}}(t)\Delta\tau\delta(t-\tau)$$

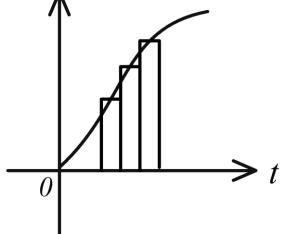
То по принципу наложения:

$$U_{\scriptscriptstyle
m BMX}(t)\cong \sum U_{\scriptscriptstyle
m BX}(t)\Delta au w(t- au)$$

Устремив Δau к нулю, получим интеграл наложения:

$$U_{ ext{\tiny BbIX}}(t) = \int\limits_0^t U_{ ext{\tiny BX}}(au) w(t- au) d au = \int\limits_0^t U_{ ext{\tiny BX}}(t- au) w(au) d au$$

Связь между входной и выходной величинами с использованием импульсной характеристики цепи устанавливается с помощью свертки.



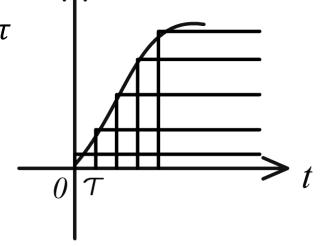
Временной метод. Интеграл Дюамеля.

Если представить воздействие не суммой коротких импульсов, а суммой ступенчатых функций, то для определения реакции цепи на воздействие, также используя принцип наложения, запишем:

$$U_{\text{\tiny BMX}}(t) \cong \sum U_{\text{\tiny BX}}(t)h(t-\tau) = U_{\text{\tiny BX}}(0)h(t) + \sum \frac{U_{\text{\tiny BX}}(t)}{\Delta \tau} \Delta \tau h(t-\tau)$$

$$U_{\text{BMX}}(t) = U_{\text{BX}}(0)h(t) + \int_{0}^{t} U_{\text{BX}}'(\tau)h(t-\tau)d\tau$$

Полученное соотношение называется интегралом Дюамеля.



Формы записи интеграла Дюамеля.

$$U_{\text{BMX}}(t) = U_{\text{BX}}(0)h(t) + \int_{0}^{t} U_{\text{BX}}'(\tau)h(t-\tau)d\tau$$

$$U_{\text{BMX}}(t) = U_{\text{BX}}(0)h(t) + \int_{0}^{t} U_{\text{BX}}'(t-\tau)h(\tau)d\tau$$

$$U_{\text{BMX}}(t) = U_{\text{BX}}(t)h(0) + \int_{0}^{t} h'(\tau)U_{\text{BX}}(t-\tau)d\tau$$

$$U_{\text{BMX}}(t) = U_{\text{BX}}(t)h(0) + \int_{0}^{t} h'(t-\tau)U_{\text{BX}}(\tau)d\tau$$

Форма интеграла Дюамеля выбирается исходя из удобства интегрирования.

Особенности записи интегралов Дюамеля и наложения.

Необходимо заметить что *если функция описывающая входной импульс имеет разрывы*, то интегралы Дюамеля и наложения *заново записываются* относительно каждой точки разрыва (отдельно для каждого интервала).

Начальное значение на каждом интервале определяется как разница значений функции справа и слева от точки разрыва.

Вид (значение) функции, описывающей входной сигнал, и ее производной также определяется (или уточняется) для каждого интервала.