По предположению о гладкости y(x) функция  $\Delta(x)$  имеет конечный интеграл

 $\int_{0}^{h} (\Delta'')^{2} dx = \int_{0}^{h} (y'')^{2} dx < \infty,$ 

также выполнены равенства  $\Delta(0)=\Delta(h)=0,$  поэтому справедливо представление  $\Delta(x)$  в виде ряда Фурье

$$\Delta(x) = \sum_{l=1}^{\infty} d_l \sin \frac{\pi l x}{h} .$$

В результате непосредственных вычислений имеем

$$\int_{0}^{h} [\Delta'(x)]^{2} dx = \frac{h}{2} \sum_{l=1}^{\infty} \left(\frac{\pi l}{h}\right)^{2} d_{l}^{2}, \quad \int_{0}^{h} [\Delta''(x)]^{2} dx = \frac{h}{2} \sum_{l=1}^{\infty} \left(\frac{\pi l}{h}\right)^{4} d_{l}^{2}.$$

Так как  $l \geqslant 1$ , то справедливо неравенство

$$\left(\frac{\pi l}{h}\right)^2 d_l^2 \leqslant \left(\frac{h}{\pi}\right)^2 \left(\frac{\pi l}{h}\right)^4 d_l^2$$
,

поэтому, суммируя по l, получаем

$$\int_{0}^{h} [\Delta'(x)]^{2} dx \leqslant \left(\frac{h}{\pi}\right)^{2} \int_{0}^{h} [\Delta''(x)]^{2} dx = \left(\frac{h}{\pi}\right)^{2} \int_{0}^{h} [y'']^{2} dx.$$

Последнее неравенство справедливо на каждом отрезке длины h, потому суммирование по всем i дает

$$||y' - y_I'||^2 \le \left(\frac{h}{\pi}\right)^2 ||y''||^2.$$

Аналогично получаем

$$\int_{0}^{h} [\Delta(x)]^{2} dx = \frac{h}{2} \sum_{l=1}^{\infty} d_{l}^{2} \leqslant \left(\frac{h}{\pi}\right)^{4} \|y''\|^{2}, \text{ T. e. } \|y - y_{I}\| \leqslant \left(\frac{h}{\pi}\right)^{2} \|y''\|.$$

# 7.3. Методы прогонки и стрельбы. Метод Фурье

Рассмотрим эффективные методы решения разностных уравнений, основанные на специальных свойствах оператора задачи.

Метод прогонки. Пусть требуется найти решение системы уравнений:

$$c_0 y_0 - b_0 y_1 = f_0, \quad i = 0,$$

$$-a_i y_{i-1} + c_i y_i - b_i y_{i+1} = f_i, \quad 1 \le i \le N - 1,$$

$$-a_N y_{N-1} + c_N y_N = f_N, \quad i = N,$$

$$(7.5)$$

или в векторном виде

$$A\mathbf{y} = \mathbf{f}\,,$$

где  $\mathbf{y}=(y_0,y_1,\ldots,y_N)^T$ — вектор неизвестных,  $\mathbf{f}=(f_0,f_1,\ldots,f_N)^T$ — заданный вектор правых частей, A— квадратная матрица размерности  $(N+1)\times(N+1)$ 

$$A = \begin{pmatrix} c_0 & -b_0 & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -a_1 & c_1 & -b_1 & 0 & \dots & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -a_2 & c_2 & -b_2 & \dots & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ \dots & \dots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & -a_{N-2} & c_{N-2} & -b_{N-2} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & -a_{N-1} & c_{N-1} & -b_{N-1} \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & -a_N & c_N \end{pmatrix}$$

Основная идея метода состоит в представлении решения в виде

$$y_i = \alpha_{i+1}y_{i+1} + \beta_{i+1}, \quad i = N-1, N-2, \dots, 0,$$
 (7.6)

для которого значения  $\alpha_i, \beta_i$  и  $y_N$  вычисляются по коэффициентам исходной системы и правой части. Перепишем первое из уравнений (7.5) в виде (7.6). Имеем

$$y_0 = \alpha_1 y_1 + \beta_1 \,, \quad \alpha_1 = \frac{b_0}{c_0} \,, \quad \beta_1 = \frac{f_0}{c_0} \,.$$

Затем к полученному соотношению добавим уравнение из (7.5) при i=1:

$$y_0 = \alpha_1 y_1 + \beta_1, -a_1 y_0 + c_1 y_1 - b_1 y_2 = f_1.$$

$$(7.7)$$

Исключим из этой системы переменную  $y_0$ 

$$(c_1 - a_1 \alpha_1)y_1 - b_1 y_2 = f_1 + a_1 \beta_1$$

и перепишем полученное соотношение в виде (7.6)

$$y_1 = \alpha_2 y_2 + \beta_2$$
,  $\alpha_2 = \frac{b_1}{c_1 - a_1 \alpha_1}$ ,  $\beta_2 = \frac{f_1 + a_1 \beta_1}{c_1 - a_1 \alpha_1}$ .

Следующий шаг аналогичен предыдущему: возьмем последнее соотношение и добавим к нему уравнение из (7.5) при i=2

$$y_1 = \alpha_2 y_2 + \beta_2$$
,  
 $-a_2 y_1 + c_2 y_2 - b_2 y_3 = f_2$ .

Отличие этой пары уравнений от (7.7) состоит только в увеличении индексов на единицу, поэтому сразу можно написать результат шага

$$y_2 = \alpha_3 y_3 + \beta_3$$
,  $\alpha_3 = \frac{b_2}{c_2 - a_2 \alpha_2}$ ,  $\beta_3 = \frac{f_2 + a_2 \beta_2}{c_2 - a_2 \alpha_2}$ .

Таким образом, добавляя каждый раз к последнему полученному соотношению вида (7.6) следующее уравнение из системы (7.5), найдем формулы для вычисления  $\alpha_i$ ,  $\beta_i$ 

$$\alpha_{i+1} = \frac{b_i}{c_i - a_i \alpha_i}$$
,  $\beta_{i+1} = \frac{f_i + a_i \beta_i}{c_i - a_i \alpha_i}$ .

Этот процесс закончится, когда мы придем к последнему уравнению системы (7.5), содержащему только два значения неизвестных:

$$y_{N-1} = \alpha_N y_N + \beta_N ,$$
  
$$-a_N y_{N-1} + c_N y_N = f_N .$$

Исключая из этой системы  $y_{N-1}$ , получаем

$$y_N = \frac{f_N + a_N \beta_N}{c_N - a_N \alpha_N} ,$$

что формально соответствует  $\beta_{N+1}$ .

Полученные соотношения называют формулами правой прогонки. Сформулируем алгоритм решения системы (7.5). Рекуррентно вычислить прогоночные коэффициенты  $\alpha_i$ ,  $\beta_i$ :

$$\alpha_1 = \frac{b_0}{c_0} , \quad \alpha_{i+1} = \frac{b_i}{c_i - a_i \alpha_i} ,$$

$$\beta_1 = \frac{f_0}{c_0} , \quad \beta_{i+1} = \frac{f_i + a_i \beta_i}{c_i - a_i \alpha_i} ,$$

где i последовательно принимает значения  $1,2,\ldots,N-1$ . Эту часть алгоритма называют *прямым ходом* прогонки.

Вычислить  $y_N$ :

$$y_N = \frac{f_N + a_N \beta_N}{c_N - a_N \alpha_N} \ .$$

Рекуррентно определить остальные компоненты вектора неизвестных

$$y_i = \alpha_{i+1}y_{i+1} + \beta_{i+1}, \quad i = N-1, N-2, \dots, 0.$$

Эту часть алгоритма называют обратным ходом прогонки. Данный метод является реализацией метода Гаусса решения систем линейных алгебраических уравнений с трехдиагональными матрицами.

Сформулируем достаточные условия корректности и устойчивости алгоритма.

**Теорема.** Пусть коэффициенты системы (7.5) действительные u удовлетворяют условиям:  $c_0, c_N, a_i, b_i$  при  $i=1,2,\ldots,N-1$  отличны от нуля u

$$|c_i| \ge |a_i| + |b_i|, \quad i = 1, 2, \dots, N - 1,$$
  
 $|c_0| \ge |b_0|, \quad |c_N| \ge |a_N|,$ 

причем хотя бы одно из неравенств является строгим. Тогда для формул метода прогонки справедливы следующие неравенства:

$$c_i - a_i \alpha_i \neq 0$$
,  $|\alpha_i| \leq 1$ ,  $i = 1, 2, \dots, N$ ,

гарантирующие корректность и устойчивость метода.

**7.27.** Для решения системы (7.5) вывести формулы метода прогонки, в которых последующие компоненты вектора неизвестных вычисляются через предыдущие:

$$y_{i+1} = \xi_{i+1} y_i + \eta_{i+1} \,,$$

а прогоночные коэффициенты — наоборот:

$$\xi_i = \varphi(\xi_{i+1}; A), \quad \eta_i = \psi(\eta_{i+1}, \xi_{i+1}; A).$$

Такие соотношения называют формулами левой прогонки.

Otbet: 
$$\xi_N = \frac{a_N}{c_N}$$
,  $\xi_i = \frac{a_i}{c_i - b_i \xi_{i+1}}$ ,  $i = N-1, N-2, \ldots, 1$ , 
$$\eta_N = \frac{f_N}{c_N}$$
,  $\eta_i = \frac{f_i + b_i \eta_{i+1}}{c_i - b_i \xi_{i+1}}$ ,  $i = N-1, N-2, \ldots, 0$ , 
$$y_0 = \eta_0$$
,  $y_{i+1} = \xi_{i+1} y_i + \eta_{i+1}$ ,  $i = 0, 1, \ldots, N-1$ .

7.28. Для случая коэффициентов системы (7.5)

$$a_N = b_0 = 0$$
,  $a_i = b_i = 1$ ,  $c_i = c$ ,  $i = 1, 2, ..., N - 1$ ,

комбинируя алгоритмы правой и левой прогонок, записать формулы для нахождения величины  $y_M$ , где  $M=\frac{N+1}{2}, N$  — нечетное.

Ответ: один из возможных вариантов имеет следующий вид:

$$\alpha_{1} = 0, \qquad \alpha_{i+1} = \frac{1}{c - \alpha_{i}}, \qquad i = 1, 2, \dots, M - 1,$$

$$\beta_{1} = \frac{f_{0}}{c_{0}}, \qquad \beta_{i+1} = (f_{i} + \beta_{i})\alpha_{i+1}, \qquad i = 1, 2, \dots, M - 1,$$

$$\xi_{N-i+1} = \alpha_{i}, \qquad i = 1, 2, \dots, M,$$

$$\eta_{N} = \frac{f_{N}}{c_{N}}, \quad \eta_{i} = (f_{i} + \eta_{i+1})\alpha_{N-i+1}, \quad i = N - 1, N - 2, \dots, M,$$

$$y_{M} = \frac{\eta_{M} + \alpha_{M}\beta_{M}}{1 - \alpha_{M}^{2}}.$$

**7.29.** Можно ли применить метод прогонки, если коэффициенты системы (7.5) имеют вид  $c_N=c_0=1, c_i=2, i=1,2,\ldots,N-1,$   $a_i=1,$   $i=1,2,\ldots,N,$   $b_i=1,$   $i=0,1,\ldots,N-1.$ 

Ответ: нельзя, знаменатель в формуле для  $y_N$  обращается в нуль. Система является вырожденной, так как  $A\mathbf{y} = \mathbf{0}$  при  $y_i \equiv 1$ .

7.30. Записать формулы для решения системы

$$-a_0 y_{N-1} + c_0 y_0 - b_0 y_1 = f_0, \quad i = 0,$$
  

$$-a_i y_{i-1} + c_i y_i - b_i y_{i+1} = f_i, \quad 1 \leqslant i \leqslant N - 1,$$
  

$$y_N = y_0.$$

Указание. Решение  $y_i$  представить в виде линейной комбинации сеточных функций  $u_i$  и  $v_i$ 

$$y_i = u_i + y_0 v_i \,, \quad 0 \leqslant i \leqslant N \,,$$

где  $u_i$  — решение неоднородной задачи

$$-a_i u_{i-1} + c_i u_i - b_i u_{i+1} = f_i, \ 1 \leqslant i \leqslant N-1, \ u_N = u_0;$$

 $v_i$  — решение однородной задачи

$$-a_i v_{i-1} + c_i v_i - b_i v_{i+1} = 0$$
,  $1 \le i \le N - 1$ ,  $v_N = v_0 = 1$ .

Ответ: 
$$\alpha_2 = \frac{b_1}{c_1}$$
,  $\beta_2 = \frac{f_1}{c_1}$ ,  $\gamma_2 = \frac{a_1}{c_1}$ ,  $\alpha_{i+1} = \frac{b_i}{c_i - a_i \alpha_i}$ ,  $\beta_{i+1} = \frac{f_i + a_i \beta_i}{c_i - a_i \alpha_i}$ ,  $\gamma_{i+1} = \frac{a_i \gamma_i}{c_i - a_i \alpha_i}$ , где  $i = 2, 3, \ldots, N$ ;  $u_{N-1} = \beta_N$ ,  $v_{N-1} = \alpha_N + \gamma_N$ ,  $u_i = \alpha_{i+1} u_{i+1} + \beta_{i+1}$ ,  $v_i = \alpha_{i+1} y_{i+1} + \gamma_{i+1}$ , где  $i = N-2, N-3, \ldots, 1$ ;  $y_0 = \frac{\beta_{N+1} + \alpha_{N+1} u_1}{1 - \gamma_{N+1} - \alpha_{N+1} v_1}$ ,  $y_i = u_i + y_0 v_i$ ,  $1 \leqslant i \leqslant N$ .

Данные соотношения называют формулами циклической прогонки.

#### 7.31. Записать формулы пятиточечной прогонки для решения системы

$$\begin{split} c_0y_0 - d_0y_1 + e_0y_2 &= f_0 \,, & i &= 0 \,, \\ -b_1y_0 + c_1y_1 - d_1y_2 + e_1y_3 &= f_1 \,, & i &= 1 \,, \\ a_iy_{i-2} - b_iy_{i-1} + c_iy_i - d_iy_{i+1} + e_iy_{i+2} &= f_i \,, & 2 &\leqslant i &\leqslant N-2 \,, \\ a_{N-1}y_{N-3} - b_{N-1}y_{N-2} + c_{N-1}y_{N-1} - d_{N-1}y_N &= f_{N-1} \,, & i &= N-1 \,, \\ a_Ny_{N-2} - b_Ny_{N-1} + c_Ny_N &= f_N \,, & i &= N \,. \end{split}$$

Указание. Решение  $y_i$  следует искать в виде

$$y_i = \alpha_{i+1}y_{i+1} - \beta_{i+1}y_{i+2} + \gamma_{i+1}, \quad 0 \leqslant i \leqslant N - 2,$$
  
 $y_{N-1} = \alpha_N y_N + \gamma_N.$ 

Ответ: формулы для прогоночных коэффициентов имеют вид

$$\alpha_{1} = \frac{d_{0}}{c_{0}} , \quad \alpha_{2} = \frac{1}{\Delta_{1}} (d_{1} - \beta_{1} b_{1}) ,$$

$$\alpha_{i+1} = \frac{1}{\Delta_{i}} [d_{i} + \beta_{i} (a_{i} \alpha_{i-1} - b_{i})] , \quad i = 2, 3, \dots, N-1 ;$$

$$\gamma_{1} = \frac{f_{0}}{c_{0}} , \quad \gamma_{2} = \frac{1}{\Delta_{1}} (f_{1} + \gamma_{1} b_{1}) ,$$

$$\gamma_{i+1} = \frac{1}{\Delta_{i}} [f_{i} - a_{i} \gamma_{i-1} - \gamma_{i} (a_{i} \alpha_{i-1} - b_{i})] , \quad i = 2, 3, \dots, N ;$$

$$\beta_{1} = \frac{e_{0}}{c_{0}} , \quad \beta_{i+1} = \frac{e_{i}}{\Delta_{i}} , \quad i = 1, 2, \dots, N-2 ,$$

где  $\Delta_1 = c_1 - \alpha_1 b_1$ ,  $\Delta_i = c_i - a_i \beta_{i-1} + \alpha_i (a_i \alpha_{i-1} - b_i)$ ,  $2 \leqslant i \leqslant N$ . Формулы для решения таковы:

$$y_i = \alpha_{i+1}y_{i+1} - \beta_{i+1}y_{i+2} + \gamma_{i+1}, \quad i = N-2, N-3, \dots, 0,$$
  
 $y_{N-1} = \alpha_N y_N + \gamma_N, \quad y_N = \gamma_{N+1}.$ 

Приведенный алгоритм является реализацией метода Гаусса решения систем с пятидиагональными матрицами.

**Метод стрельбы.** Идею этого подхода наиболее просто изложить в терминах дифференциальных уравнений. Пусть требуется решить краевую задачу

u'' - p(x) u = f(x), 0 < x < 1, u(0) = a, u(1) = b.

Построим частное решение  $u_1(x)$  неоднородного уравнения

$$u_1'' - p(x) u_1 = f(x)$$
,

удовлетворяющее условию  $u_1(0) = a$ , и какое-либо нетривиальное частное решение  $u_2(x) \neq 0$  однородного уравнения

$$u_2'' - p(x) u_2 = 0,$$

удовлетворяющее условию  $u_2(0) = 0$ . Решение исходной задачи будем искать в следующем виде:

$$u(x) = u_1(x) + C u_2(x),$$

где постоянная C определяется из условия

$$u_1(1) + C u_2(1) = b$$
.

Применим близкую идею к решению системы (7.5). Будем искать решение  $y_i$  в виде

 $y_i = \delta u_i + (1 - \delta) v_i ,$ 

где  $\delta$  — параметр, подлежащий определению, а сеточные функции  $u_i$  и  $v_i$  удовлетворяют уравнениям

$$c_0u_0-b_0u_1=f_0\,, c_0v_0-b_0v_1=f_0\quad\text{при }i=0\,,\\ -a_iu_{i-1}+c_iu_i-b_iu_{i+1}=f_i\,, -a_iv_{i-1}+c_iv_i-b_iv_{i+1}=f_i\,\text{при }1\leqslant i\leqslant N-1.$$

К этим системам для однозначного определения  $u_i$  и  $v_i$  необходимо добавить при  $b_0 \neq 0$  начальные условия  $u_0$  и  $v_0$  ( $u_0 \neq v_0$ ). Если  $b_0 = 0$ , то добавляют значения  $u_1$  и  $v_1$  ( $u_1 \neq v_1$ ). Теперь можно последовательно определить  $u_2, u_3, \ldots, u_N$  и  $v_2, v_3, \ldots, v_N$ . Неизвестный параметр  $\delta$  найдем из уравнения

$$-a_N(\delta u_{N-1} + (1-\delta)v_{N-1}) + c_N(\delta u_N + (1-\delta)v_N) = f_N,$$

т. е.

$$\delta = \frac{f_N + a_N v_{N-1} - c_N v_N}{a_N (v_{N-1} - u_{N-1}) + c_N (u_N - v_N)} \ .$$

Метод стрельбы — хорошее дополнение к методу прогонки: области их корректности и устойчивости практически не пересекаются.

**7.32.** Для случая постоянных коэффициентов системы (7.5):  $c_0 = 1$ ,  $b_0 = 0$ ,  $f_0 = 3$ ,  $a_i = 1$ ,  $c_i = \frac{26}{5}$ ,  $b_i = 1$ ,  $f_i = 0$ ,  $a_N = 0$ ,  $c_N = 1$ ,  $f_N = 4$ , найти решение методом стрельбы и проанализировать его устойчивость.

 $\triangleleft$  Рассмотрим вспомогательные функции  $u_i$  и  $v_i$ . Из исходной системы имеем  $u_0=3$ . Так как  $b_0=0$ , положим  $u_1=\varphi$ . Далее находим

$$u_{i+1} = \frac{26}{5} u_i - u_{i-1}, \quad i = 1, 2, \dots, N-1.$$

Это решение можно представить в виде

$$u_i = \frac{5\varphi - 3}{24} 5^i + \frac{75 - 5\varphi}{24} 5^{-i}, \quad i = 0, 1, \dots, N.$$

Аналогично, полагая  $v_1 = \psi$ , приходим к формуле

$$v_i = \frac{5\psi - 3}{24} 5^i + \frac{75 - 5\psi}{24} 5^{-i}, \quad i = 0, 1, \dots, N.$$

Используя вычисленные  $u_N$  и  $v_N$ , определим  $\delta$  из уравнения

$$\delta u_N + (1 - \delta) v_N = 4$$
;

подставляя его значение в выражение  $y_i = \delta u_i + (1 - \delta) v_i$ , получаем

$$y_i = 3 \frac{5^{N-i} - 5^{i-N}}{5^N - 5^{-N}} + 4 \frac{5^i - 5^{-i}}{5^N - 5^{-N}}$$
.

В данном случае алгоритм является вычислительно неустойчивым. Действительно,  $\max_i |u_i|$  и  $\max_i |v_i|$  растут, как  $5^N$ . Поэтому малым возмущениям значений  $u_1 = \varphi$  и  $v_1 = \psi$  соответствуют большие возмущения в  $u_N$  и  $v_N$ , следовательно, и в величине  $\delta$ . Для исходной системы выполнены достаточные условия корректности и устойчивости метода прогонки, который и является здесь предпочтительным для нахождения  $y_i$ .

## 7.33. Методом стрельбы найти решение системы

$$y_0 - y_1 = 0$$
,  $i = 0$ ,  
 $y_{i-1} - y_i + y_{i+1} = 0$ ,  $1 \le i \le N - 1$ ,  
 $y_N = 1$ ,  $i = N$ .

Проанализировать устойчивость и корректность метода.

 $\lhd$  В исходной системе  $b_0 \neq 0$ , поэтому положим  $y_0 = \varphi$ . Далее находим

$$y_1 = y_0$$
,  $y_{i+1} = y_i - y_{i-1}$ ,  $1 \le i \le N - 1$ .

Общая формула решения этой задачи Коши, зависящего от величины  $\varphi$ , имеет вид

$$y_i = \varphi \left[ \cos \frac{i\pi}{3} + \frac{1}{\sqrt{3}} \sin \frac{i\pi}{3} \right], \quad 0 \leqslant i \leqslant N.$$

Для постоянной  $\varphi$  имеем уравнение

$$1 = y_N = \varphi \left[ \cos \frac{N\pi}{3} + \frac{1}{\sqrt{3}} \sin \frac{N\pi}{3} \right] ,$$

которое однозначно разрешимо при  $N \neq -1+3\,k\,, k=2,3,\ldots$ . Это ограничение для N является условием применимости (корректности) метода стрельбы. Сам алгоритм является вычислительно устойчивым, так как корни характеристического уравнения

$$\mu^2 - \mu + 1 = 0$$

комплексно сопряжены и по модулю равны единице, следовательно, не приводят к росту возмущений начальных данных.

#### 7.34. Для краевой задачи

$$-u'' + u = f(x)$$
,  $0 < x < 1$ ,  $u(0) + u'(0) = a$ ,  $u(1) + u'(1) = b$ ,

построить трехточечную разностную схему порядка аппроксимации  $O(h^2)$  и проанализировать устойчивость метода стрельбы для нахождения ее решения.

### 7.35. Для задачи

$$-u'' + u = f(x)$$
,  $0 < x < 1$ ,  $u(0) = a$ ,  $\int_{0}^{1} u(x) dx = b$ ,

построить разностную схему и предложить метод нахождения ее решения.

**Метод Фурье (базисных функций).** Рассмотрим метод решения системы линейных уравнений  $A\mathbf{y} = \mathbf{f}, \mathbf{y}, \mathbf{f} \in \mathbf{R}^N$ , при условии, что известны все собственные векторы и собственные значения матрицы A:

$$A\varphi^{(n)} = \lambda^{(n)}\varphi^{(n)}, \ n = 1, ..., N,$$

и система  $\{\varphi^{(n)}\}$  образует ортонормированный базис в пространстве  $\mathbf{R}^N$ . Вудем искать решение в виде  $\mathbf{y} = \sum_{n=1}^N c_n \varphi^{(n)}$ . Подставим данное разложение в исходную систему уравнений

$$A\left(\sum_{n=1}^{N} c_n \varphi^{(n)}\right) = \sum_{n=1}^{N} c_n \lambda^{(n)} \varphi^{(n)} = \mathbf{f}.$$

Умножая последнее равенство скалярно на  $\varphi^{(m)}, m=1,\ldots,N,$  и учитывая ортонормированность базиса, получим

$$\left(\sum_{n=1}^{N} \lambda^{(n)} c_n \varphi^{(n)}, \varphi^{(m)}\right) = (\mathbf{f}, \varphi^{(m)}),$$

т. е.  $c_m \lambda^{(m)} = (\mathbf{f}, \varphi^{(m)})$ . Отсюда находим коэффициенты  $c_m = \frac{(\mathbf{f}, \varphi^{(m)})}{\lambda^{(m)}}$ ,  $m = 1, \dots, N$ , и затем вычисляем вектор **y**.

Проблема нахождения собственных векторов и собственных значений в общем случае значительно сложнее решения системы линейных уравнений, поэтому данный метод применяют для задач с известными собственными векторами и собственными значениями. Например, для решения задач, возникающих при аппроксимации уравнений в частных производных.

#### 7.36. Найти методом Фурье решение задачи

$$-\frac{y_{i+1}-2y_i+y_{i-1}}{h^2}=f_i, \ i=1,...,N-1, \ y_0=y_N=0, \ h=\frac{1}{N}.$$

Указание. В данном случае собственные векторы и собственные значения можно найти аналитически:

$$\varphi_i^{(n)} = \sqrt{2}\sin(\pi n i h), \quad \lambda^{(n)} = \frac{4}{h^2}\sin^2\left(\frac{\pi n h}{2}\right), \ n = 1, \dots, N - 1.$$

При этом  $\varphi^{(n)}$  ортонормированы относительно стандартного скалярного произведения  $(\varphi^{(n)}, \varphi^{(m)}) = \sum_{i=1}^{N-1} \varphi_i^{(n)} \varphi_i^{(m)} h$ .

#### 7.37. Найти методом Фурье решение задачи

$$-\frac{y_{i+1} - 2y_i + y_{i-1}}{h^2} = f_i, \quad i = 1, ..., N - 1, \ h = \frac{1}{N},$$
$$-\frac{2}{h^2} (y_1 - y_0) = f_0, \quad \frac{2}{h^2} (y_N - y_{N-1}) = f_N.$$

Указание. Собственные векторы и собственные значения имеют вид

$$\varphi_i^{(0)} = 1, \ \varphi_i^{(N)} = \cos(\pi N i h) = (-1)^i,$$
  
$$\varphi_i^{(n)} = \sqrt{2} \cos(\pi n i h), \ n = 1, \dots N - 1,$$
  
$$\lambda^{(0)} = 0, \ \lambda^{(n)} = \frac{4}{h^2} \sin^2\left(\frac{\pi n h}{2}\right), \ n = 1, \dots N.$$

При этом  $\varphi^{(n)}$  ортонормированы относительно следующего скалярного произведения:

$$(\varphi^{(n)}, \varphi^{(m)}) = \sum_{i=1}^{N-1} \varphi_i^{(n)} \varphi_i^{(m)} h + \frac{h}{2} \left( \varphi_0^{(n)} \varphi_0^{(m)} + \varphi_N^{(n)} \varphi_N^{(m)} \right).$$