

Факультет программной инженерии и компьютерной техники

Вычислительная математика

Лабораторная работа №2 Решение систем нелинейных уравнений

Преподаватель: Перл Ольга Вячеславовна

Выполнил: Ле Чонг Дат

Группа: Р3231

1 Задание

Вариант: 16г

- Уравнения и системы задаются пользователем;
- Графики решений нелинейных уравнений;
- Одно уравнение решается разными методами (а,б,в,г) одновременно. Вместе с этим демонстрируется разница в решениях (сравнение методов);
- График решения системы уравнений заданным методом.

Варианты:

Решение нелинейных уравнений:

- а метод деления пополам
- б метод хорд
- в метод касательных
- г метод простой итерации

Решение систем нелинейных уравнений:

- 1 метод Ньютона
- 2 метод простой итерации

2 Описание метода

2.1 Нелинейное уравнение

Пусть дана некоторая функция f(x) и требуется найти все или некоторые значения x, для которых f(x) = 0.

Значение x^* , при котором $f(x^*)=0$, называется корнем (или решением) уравнения.

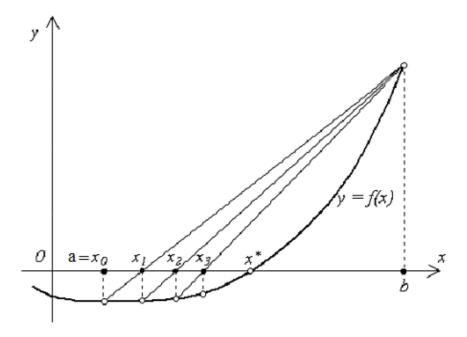
Относительно функции f(x) часто предполагается, что f(x) дважды непрерывно дифференцируема в окрестности корня.

2.1.1 Метод хорд

Метод хорд представляет собой еще одну модификацию метода Ньютона.

Пусть известно, что корень x^* уравнения f(x)=0 находится на отрезке [a,b] и выполняется условие $f(b)f^{''}(b)\geq 0$, тогда $x_0=a$. Будем проводить из точки (b,f(b)) прямые через расположенные на графике функции точки с координатами $(x_n,f(x_n).$

Абсцисса точки пересечения такой прямой с осью Ox есть очередное приближение x_{n+1}



Прямые на этом рисунке заменяют касательные в методе Ньютона. Эта замена основана на приближенном равенстве

$$f'(x_n) \approx \frac{f(b) - f(x_n)}{b - x_n}$$

Заменим в расчетной формуле Ньютона производную f'(xn) правой частью приближенного равенства. В результате получим расчетную формулу метода ложного положения:

$$x_{n+1} = x_n - \frac{(b-x_n)f(x_n)}{f(b)-f(x_n)}$$

Погрешность метода Погрешность найденного решения оценивается соотношением:

Сходимость и критерий окончания Метод ложного положения обладает линейной сходимостью. Критерий окончания итераций метода ложного положения: $|x_n - x_{n-1}| < \epsilon$

2.1.2 Метод простой итерации

Для применения этого метода исходное нелинейное уравнение f(x)=0 заменяют эквивалентным:

$$x = \phi(x)$$

Пусть на отрезке [a,b] расположен единственный корень. Примем за x_0 любое значение из интервала [a,b]. Вычислим значение функции $\phi(x)$ при $x=x_0$ и найдем уточненное значение $x_1=\phi(x_0)$. Продолжая этот процесс неограниченно, получим последовательность приближений к корню: $x_{n+1}=\phi x_n$

Сходимость Если функция $\phi(x)$ определена и непрерывна на интервале [a,b] и $|\phi^{'}(x)|<1,\ x\in[a,b]$

то процесс итераций сходится с любой точностью при любом начальном значении x_0 изинтервала [a,b]

2.2 Систем нелинейных уравнений

2.2.1 Метод Ньютона

Рассмотрим систему нелинейных уравнений

$$F(x) = 0, F(x), x \in \mathbb{R}^n$$

и предположим, что существует вектор $X \in \mathbb{R}^n$, являющийся решением системы

Будем считать, что $F(x)=(f_1(x),f_2(x),...,f_n(x))^T$, причём $f_i()\in C^1(D) \forall i.$ Разложим F(x) в окрестности точки X:

$$F(x) = F(x^0) + F'(x^0)(x - x^0) + o(\parallel x - x^0 \parallel)$$
. Здесь

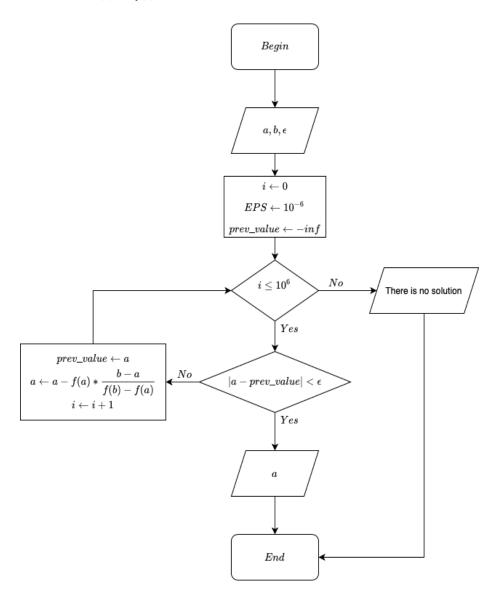
$$F'(x) = \frac{\partial F(x)}{\partial x} = \begin{bmatrix} \frac{\partial f_1(x)}{\partial x_1}, & \frac{\partial f_1(x)}{\partial x_2}, & \dots & \frac{\partial f_1(x)}{\partial x_n} \\ \frac{\partial f_2}{\partial x_1}, & \frac{\partial f_2(x)}{\partial x_2}, & \dots & \frac{\partial f_2(x)}{\partial x_n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \frac{\partial f_n(x)}{\partial x_1}, & \frac{\partial f_n(x)}{\partial x_2}, & \dots & \frac{\partial f_n(x)}{\partial x_n} \end{bmatrix}$$

называется матрицей Якоби, а её определитель – якобианом системы (6). Исходное уравнение заменим следующим: $F(x^0)+F(x^0)(x$ - $x^0)=0$. Считая матрицу Якоби $F(x^0)$ неособой, разрешим это уравнение относительно $x:x=x^0[F(x)]^{-1}F(x^0)$. И вообще положим

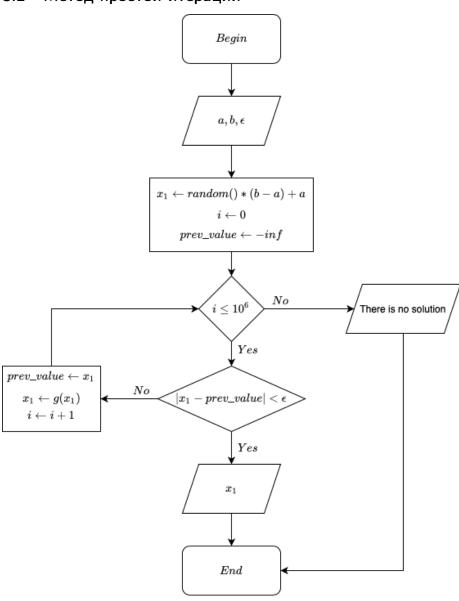
$$x^{k+1} = x^k - [F(x^k)]^{-1}F(x^k).$$

3 Flowchart

3.1 Метод хорд



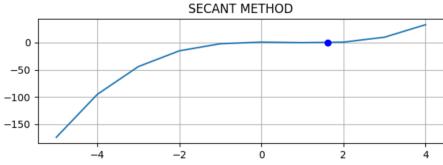
3.2 Метод простой итерации

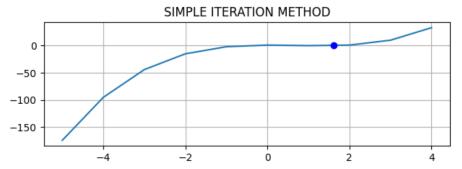


4 Примеры

4.1 Метод хорд и простой итерации

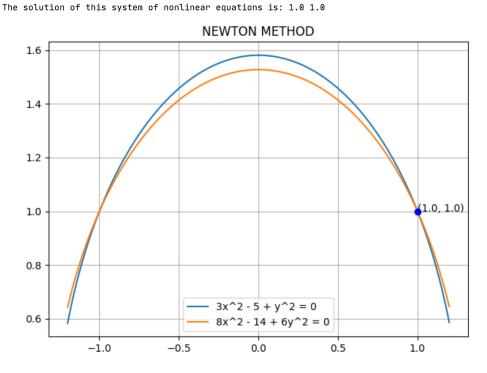
```
> ----- Welcome to nonlinear world! -----
> What type of function do you want to do? (Please choose one of the options below).
> 1. Solve a nonlinear equation.
> 2. Solve a system of nonlinear equations
> Enter your option (1 or 2): \it 1
> Please choose one of the equations below
> 0. x^3 - 2x^2 + 1 = y
> 1. x - 1 - 0.5 * sin(x) = y
> 2. \ln(x) + x^3 - x = y
> Enter your choice: \theta
> ----- SECANT METHOD -----
> Please enter your interval [a, b]: -5 5
> Please enter your epsilon: 0.01
> The solution of this equation is: 1.618034
> ----- SIMPLE ITERATION METHOD -----
> Please enter your interval [a, b]: -5 5 \,
> Please enter your epsilon: 0.01
> The solution of this equation is: 1.618034
     Chord Iteration
0 -5.000000 -3.780886
1 1.960000 3.021702
2 1.925765 2.584392
3 1.896169 2.311983
4 1.870363 2.131977
5 1.847695 2.007526
6 1.827658
             1.918410
7 1.809847 1.852817
8 1.793937 1.803477
9 1.779664 1.765715
> Do you want to see more...? (Yes/No)
```





4.2 Метод Ньютона

```
> ----- Welcome to nonlinear world! -----
> What type of function do you want to do? (Please choose one of the options below).
> 1. Solve a nonlinear equation.
> 2. Solve a system of nonlinear equations
> Enter your option (1 or 2): 2
> Please choose one of the system of nonlinear equations below:
> 0. System 0
    3 * x^2 - 5 + 2 * y^2 = 0
    8 * x^2 - 14 + 6 * y^2 = 0
> 1. System 1
    x^2 + x - 11 + y^2 = 0
    3 * x^2 + \tan(y) - 2 = 0
> 2. System 2
    7 * x^3 - 2 + -6 * y^2 + y = 0
    x^4 - 5 + y^3 = 0
> Enter your variant: 0
> Please enter an initial value of 2 arguments:
```



5 Вывод

Из протестированных методов метод Ньютона оказался наиболее надежным и способным к решению нелинейного уравнения f(x)=0. Результаты, полученные с помощью трех приведенных выше методов, показывают, что метод Ньютона является наиболее эффективным методом поиска корней нелинейных уравнений, поскольку он сходится к корням нелинейного уравнения быстрее, чем три других метода. То есть он сходится после нескольких итераций, в

отличие от трех других методов, которые сходятся после многих итераций. Метод хорды лучше использовать, когда мы не знаем диапазон [a, b], в который попадает решение, и наоборот, если мы уже знаем диапазон решения, метод простой итерации будет хорошим методом.