# Вградени системи и аналогови сигнали



#### Автор: гл. ас. д-р инж. Любомир Богданов



#### ПРОЕКТ ВG051PO001--4.3.04-0042

"Организационна и технологична инфраструктура за учене през целия живот и развитие на компетенции"

Проектът се осъществява с финансовата подкрепа на Оперативна програма "Развитие на човешките ресурси", съфинансирана от Европейския социален фонд на Европейския съюз Инвестира във вашето бъдеще!



# Съдържание

- 1. Видове сигнали
- 2. ЦАП модули
- 3. АЦП модули
- 4. Схеми SAR
- 5. Буфериране на входовете и изходите
- 6. Предавателни функции и грешки
- 7. Аналогови компаратори

µРU са цифрови схеми и за да си взаимодействат с околния свят, който е аналогов, се налага на един чип да се интегрират както µРU и памет, така и АЦП/ЦАП/аналогови компаратори.

Видовете сигнали, които могат да се срещнат в една система са 4 вида [1], [2]:

- \*аналогови непрекъснати по време и амплитуда (analog)
- \*непрекъснати по амплитуда, дискретни по време (discrete-time)
- \*непрекъснати по време, дискретни по амплитуда (amplitude-discrete)
- \*цифрови дискретни по време и амплитуда (digital)

# Видове сигнали Време

Непрекъснати Дискретни

Непрекъснати Времево-Аналогови дискретни Дискретни Цифрови дискретни

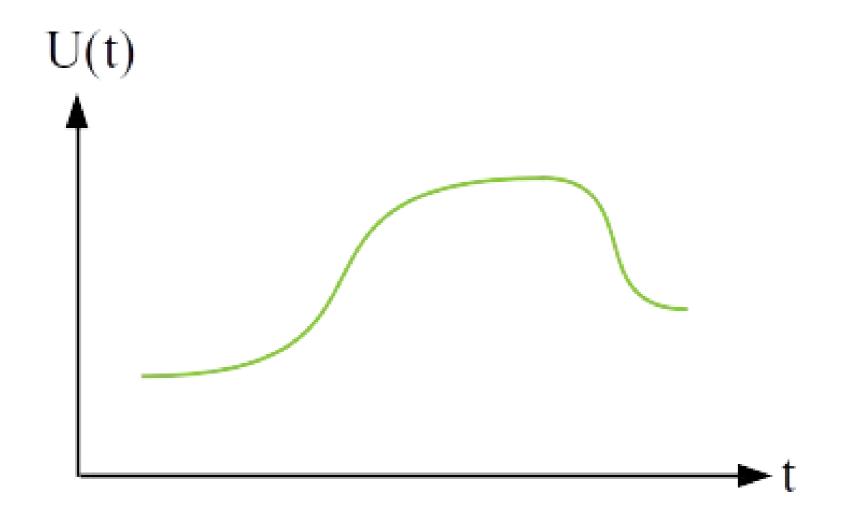
Амплитуда

**Аналогови сигнали** — амплитудата им и развитието им във времето са непрекъснати функции. Това означава, че в произволен момент от времето винаги може да се посочи произволен участък от амплитудата.

На теория няма ограничение за големината на амплитудата, нито за честотната им лента.

На практика - при обработката на аналогови сигнали, честотни ограничения все пак съществуват, поради използването на неидеални елементи. В сигналите се внася шум от пасивните и активните елементи в системата.

Пример – аналогов сигнал, представен с напрежение U.

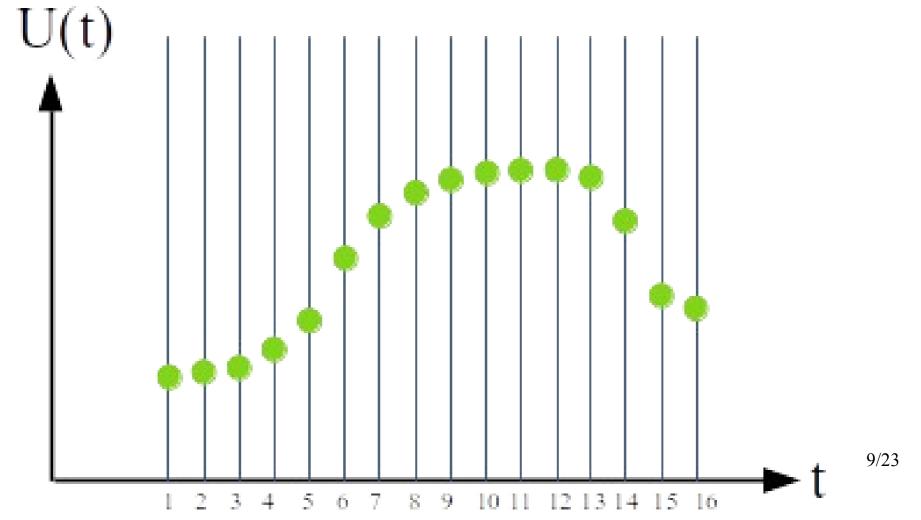


**Времево-дискретни сигнали** — амплитудата им е непрекъсната функция, а развитието им във времето е дефинирано само в определени точки. Това означава, че винаги може да се посочи произволен участък от амплитудата, но само в определени моменти.

В повечето системи, точките във времето са на еднакви разстояния една от друга, т.е. използва се периодичен такт в логиката, работеща с този вид сигнали.

Накъсването на сигналът във времето (процес, наречен дискретизация) води до появата на шум в спектъра му в областта на тактовия сигнал, с който се накъсва. Затова се налага филтриране с аналогови елементи, които да ограничат честотната лента много преди тази област.

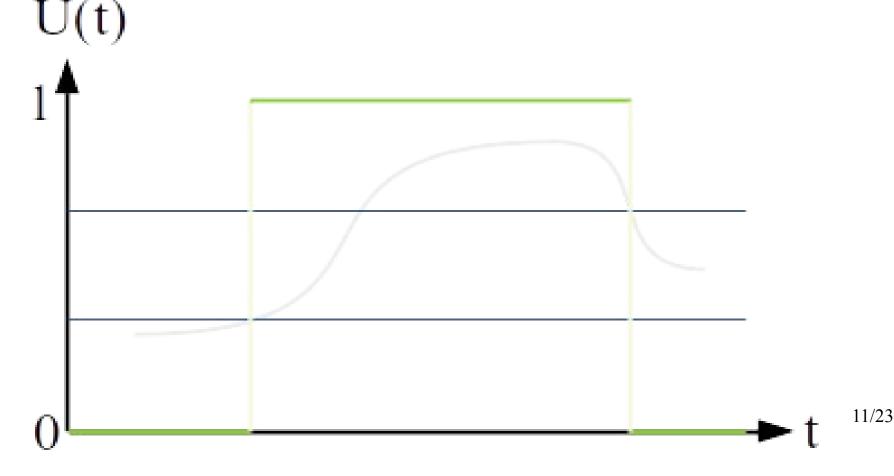
Пример — времево-дискретен сигнал, представен с напрежение U. В момента от времето 1.53762 (например) сигналът е неопределен. Амплитуда със стойност 1.53762 е възможна.



**Амплитудно-дискретни сигнали** — амплитудата им е дефинирана само в определени точки, а развитието им във времето е непрекъсната функция. Това означава, че винаги може да се посочи в произволен участък от времето само няколко стойности на амплитудата. Ако тези стойности са само две, казва се че сигналът е двоично квантован по амплитуда.

Това преобразуване на амплитудата води до грешки от квантуване, които влошават динамичния обхват на системата, използваща такива сигнали.

Пример — амплитудно-дискретен сигнал, представен с напрежение U. В момента от времето 1.53762 (например) сигналът е съществува, но амплитудата му е или 0, или 1. Амплитуда със стойност 1.53762, или 0.87691, или 0.21456 е невъзможна.



АЦП модули Цифрови сигнали – амплитудата им е дефинирана само в определени точки, както и развитието им във времето. Това означава, че сигнал може да се посочи само в даден момент от времето, в който амплитудата ще е има само няколко възможни стойности.

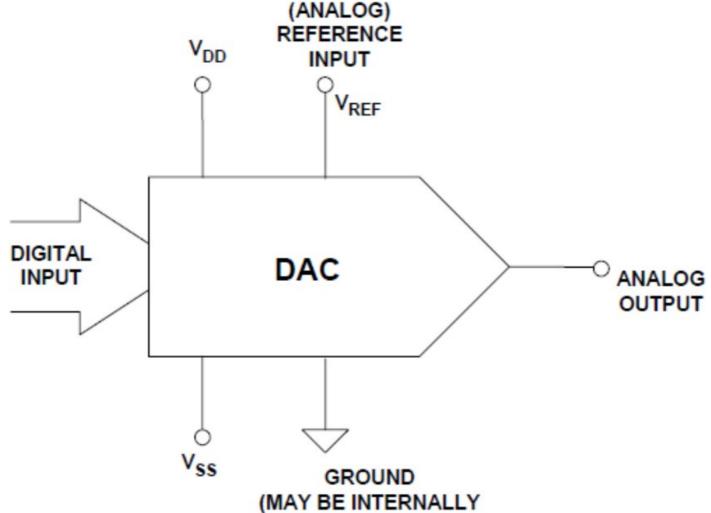
Накъсването (квантоването) на амплитудата води до грешки от квантоване, а накъсването във времето води до грешки от aliasing (което налага използването на аналогов филтър).

Цифровите сигнали използват фиксирани нива амплитудата. В двоично-кодирани системи логическа 0 представя изключено или грешно (false) състояние, докато логическата 1 представя включено или вярно (true) състояние.

Аналогово-цифрови преобразуватели (Analog-to-Digital Converters, ADC, A/D), или още АЦП, извършват цифровизация на аналоговите сигнали.

Цифрово-аналогови преобразуватели (Digital-to-Analog Converters, DAC, D/A), или още ЦАП, извършват възстановяването на аналогови сигнали от цифрови.

**ЦАП модули** Цифрово-аналоговите преобразуватели, вградени в µСU, приемат число от паралелен регистър на входа си и го преобразуват в пропорционално аналогово напрежение на изхода си.



CONNECTED TO V<sub>ss</sub>)

14/23

ЦАП използват захранващи напрежения, които могат да бъдат:

- \*еднополярни (напр. 3.3 V, 5 V)
- \*двуполярни (напр.  $\pm 5$  V,  $\pm 10$  V)

ЦАП използват еталонно напрежение, което може да бъде:

- \*вътрешно
- \*външно

Регистърът на ЦАП се зарежда от μРU посредством интерфейс:

- \*Паралелен (когато ЦАП е вграден или външен)
- $*I^2C$  (когато ЦАП е външен)
- \*SPI (когато ЦАП е външен)
- \*Други

Изходната величина, която ЦАП преобразува може да бъде:

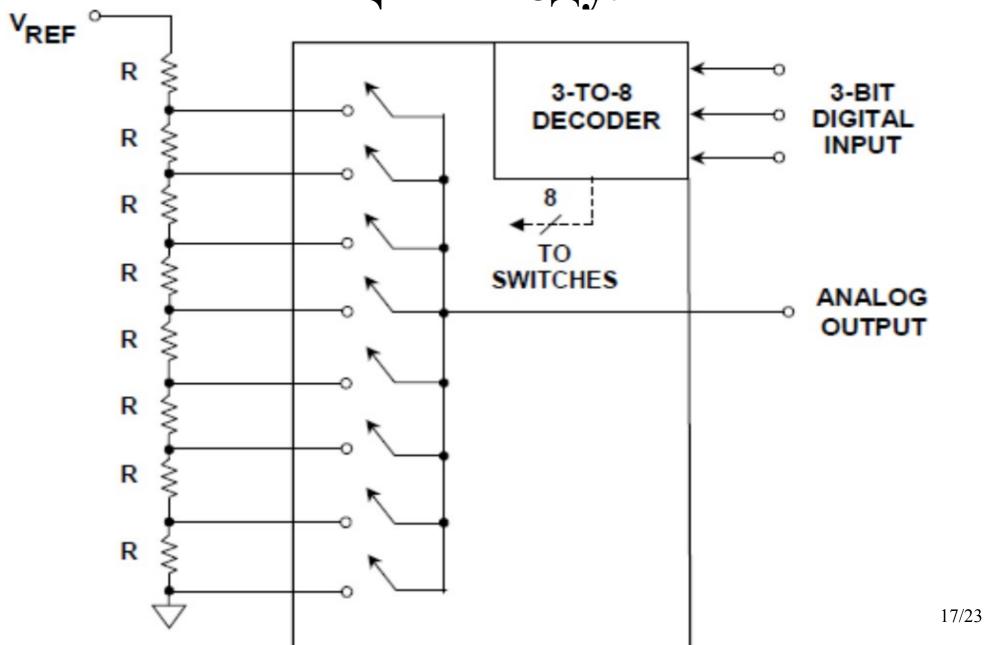
\*Напрежение

**ЦАП с резисторна матрица** (String-DAC) — последователно свързани резистори, междинните точки на които се извеждат от електронни ключове. В даден момент от времето е включен само един ключ (образува се резисторен делител). Ключовете се управляват от дешифратор, който е свързан към паралелен регистър. Микропроцесорът пише стойностите в този регистър.

Двата края на делителя могат да се свържат към маса/захранване или към опорни напрежения, различни от захранващите.

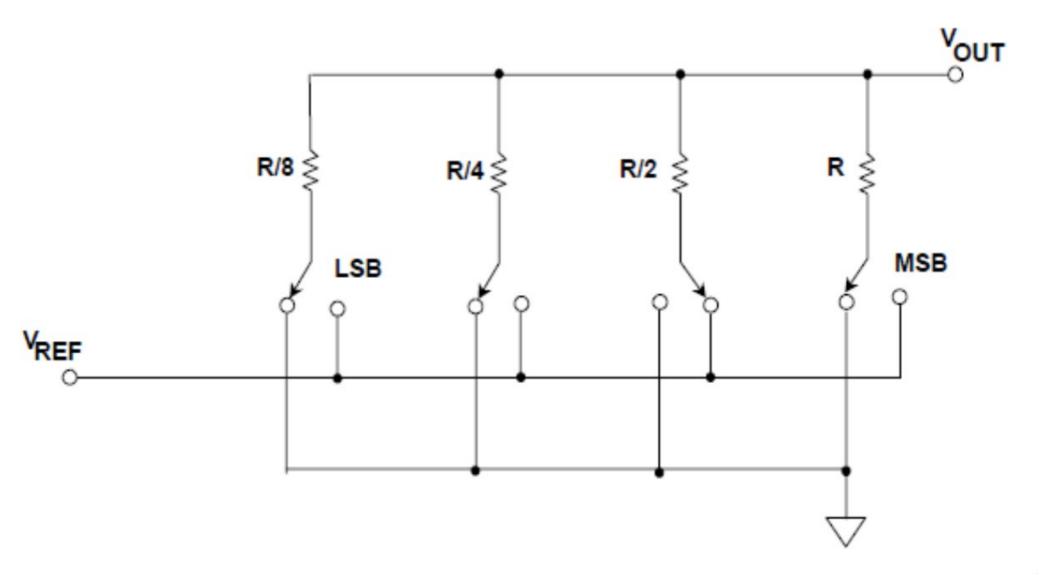
Резолюцията зависи от броя на резисторите.

Характеризират се с ниска нива на шум при превкючване. 16/23



**ЦАП със сумиране на токовете** (binary-weighted DAC) – използва се резисторна матрица, в която всеки един от резисторите е със съпротивление, пропорционално на тежестта на един бит от регистъра за преобразуване.

Недостатък – токът, който се консумира от еталонния източник на напрежение зависи от преобразуваната стойност (не е константа), което води до зашумяването му и оттам – зашумяване на изходния сигнал.

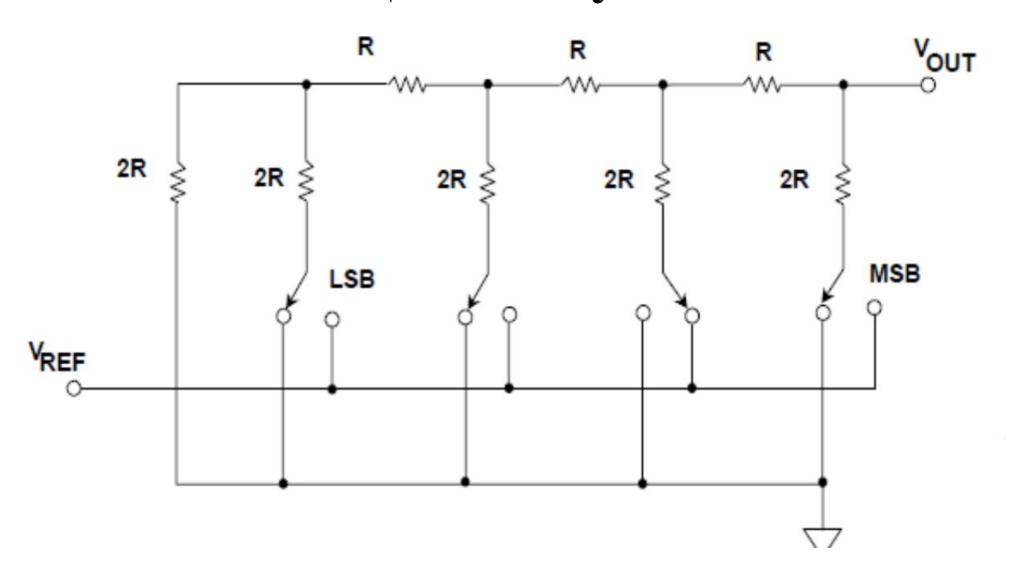


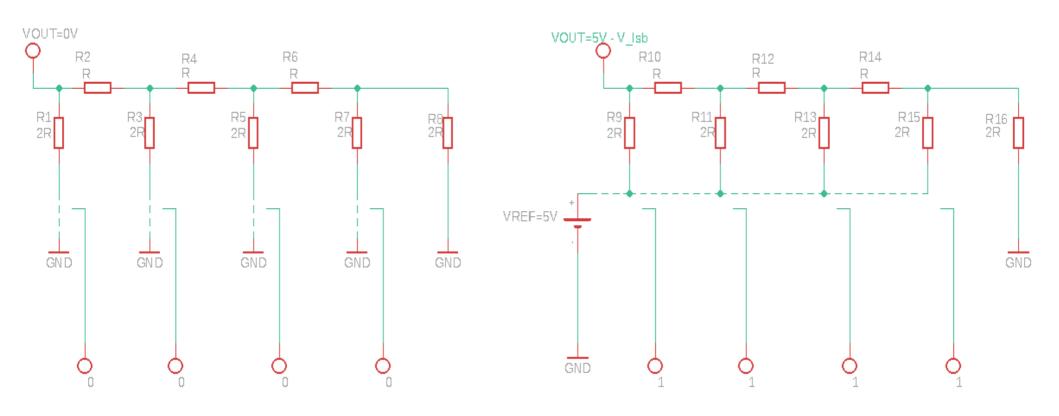
**R-2R ЦАП** (binary-weighted DAC) — използва се резисторна матрица, в която се използват резистори само с две стойности на съпротивление R и 2\*R (например  $10~k\Omega$  и  $20~k\Omega$ ,  $100~k\Omega$  и  $200~k\Omega$ , и т.н.).

Изходното съпротивление в винаги едно и също (R).

В интегралната схемотехника по-лесно се реализират резистори само с две стойности.

Изходното напрежение е винаги с 1 LSB по-малко от еталонното => колкото по-голяма разредност имаме, толкова повече се доближаваме до еталонното напрежение [4].





# Литература

- [1]A. Popov, "High-speed CMOS Data Converters", Advanced-level study programme in Electronics Design and Integration Technologies, 28213-IC-1-2005-1-BE-ERASMUS-PROGUC-3 2006-2322 / 001-001 SO2.
- [2]R. Plassche, "CMOS Integrated Analog-to-digital and Digital-to analog Converters" 2nd Edition, Kluwer Academic Publishers, 2003.
- [3]W. Kestner, "Analog-Digital Conversion", Analog Devices Inc., 2004.
- [4] https://www.electronics-tutorials.ws/combination/r-2r-dac.html