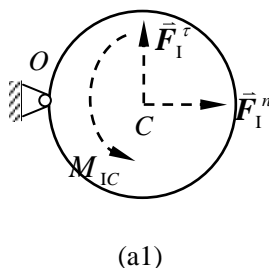
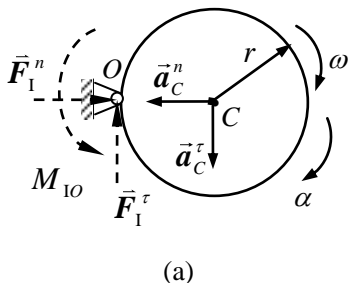


### 十三、达朗贝尔原理

13.1 求下列刚体惯性力系简化结果。

(a) 质量为  $m$ , 半径为  $r$  的均质圆盘绕水平轴  $O$  作定轴转动, 角速度为  $\omega$ , 角加速度为  $\alpha$ , 试求圆盘的惯性力系向转轴  $O$  简化的结果。(在图中画出主矢主矩的方向)



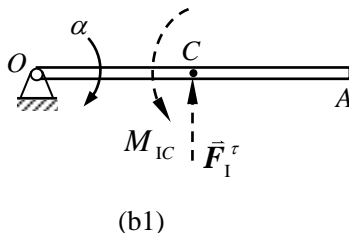
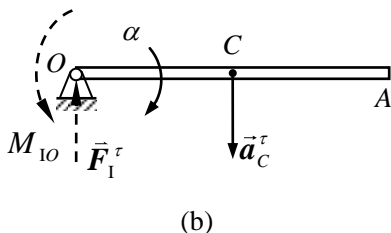
解: 1. 惯性力系向转轴  $O$  简化, 主矢  $F_I^n = ma_C^n = mr\omega^2$ ,  $F_I^\tau = ma_C^\tau = mr\alpha$ ,

主矩  $M_{Io} = J_o\alpha = \frac{3}{2}mr^2\alpha$ , 方向如图(a);

2. 惯性力系向质心  $C$  简化, 主矢  $F_I^n = ma_C^n = mr\omega^2$ ,  $F_I^\tau = ma_C^\tau = mr\alpha$ ,

主矩  $M_{IC} = J_c\alpha = \frac{1}{2}mr^2\alpha$ , 方向如图(a1)。

(b) 均质杆  $OA$  质量为  $m$ , 长为  $l$ , 可绕  $O$  轴转动。图示瞬时, 角速度为零, 角加速度为  $\alpha$ , 试分别求该瞬时杆的惯性力系简化的结果 (1) 向转轴  $O$  简化; (2) 向质心  $C$  简化。(在图中画出主矢主矩的方向)



解: 1. 惯性力系向转轴  $O$  简化, 主矢  $F_I^\tau = ma_C^\tau = \frac{1}{2}ml\alpha$ ,

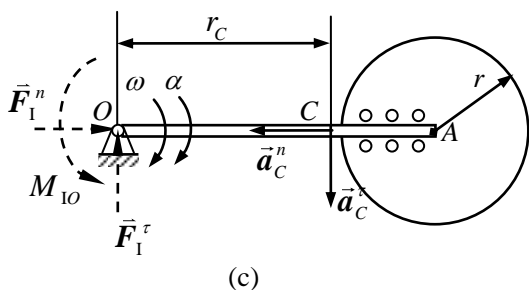
主矩  $M_{Io} = J_o\alpha = \frac{1}{3}ml^2\alpha$ , 方向如图(b);

2. 惯性力系向质心  $C$  简化, 主矢  $F_I^\tau = ma_C^\tau = \frac{1}{2}ml\alpha$ ,

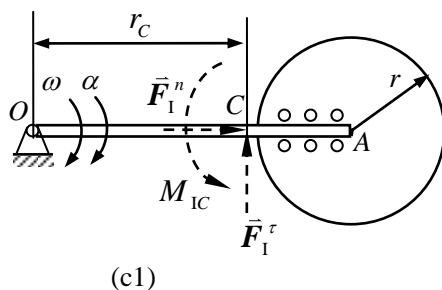
主矩  $M_{IC} = J_c\alpha = \frac{1}{12}ml^2\alpha$ , 方向如图(b1);

(c) 质量为  $m$ , 长为  $l$  的均质杆杆端与质量为  $m$ 、半径为  $r$  的均质圆盘中心固结, 绕水平轴  $O$  的作定轴转动, 角速度为  $\omega$ , 角加速度为  $\alpha$ , 试求系统惯性力系简化的结果 (在图

中画出主矢主矩的方向)



(c)



(c1)

解: 系统质心位置  $r_C = \frac{m\frac{l}{2} + ml}{2m} = \frac{3}{4}l$ , 加速度为  $a_C^n = \frac{3}{4}l\omega^2$ ,  $a_C^\tau = \frac{3}{4}l\alpha$ ,

1. 惯性力系向转轴  $O$  简化, 主矢  $F_I^\tau = ma_C^\tau = \frac{3}{4}ml\alpha$ ,  $F_I^n = ma_C^n = \frac{3}{4}ml\omega^2$ ,

主矩  $M_{Io} = J_o\alpha = \left(\frac{1}{3}ml^2 + \frac{1}{2}mr^2 + ml^2\right)\alpha = \frac{1}{6}(8l^2 + 3r^2)\alpha$ , 方向如图(c);

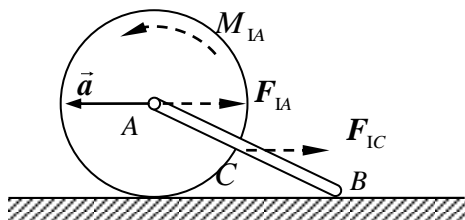
2. 惯性力系向质心  $C$  简化, 主矢  $F_I^\tau = ma_C^\tau = \frac{3}{4}ml\alpha$ ,  $F_I^n = ma_C^n = \frac{3}{4}ml\omega^2$ ,

主矩

$$M_{Ic} = J_c\alpha = \left[\frac{1}{12}ml^2 + m\left(\frac{1}{4}l\right)^2 + \frac{1}{2}mr^2 + m\left(\frac{1}{4}l\right)^2\right]\alpha = \frac{1}{24}m(5l^2 + 12r^2)\alpha,$$

方向如图(c1)。

(d) 图示均质圆轮质量为  $m_1$ , 半径为  $r$ ; 均质细长杆长  $l = 2r$ , 质量为  $m_2$ , 杆端  $A$  与轮心光滑铰接, 沿水平面作纯滚动, 带动杆  $AB$  作平移。若已知轮心  $A$  的加速度为  $a$ , 试求系统惯性力系简化的结果, 并画出惯性力系主矢和主矩的方向。



解: 圆轮作平面运动, 惯性力系向质心  $A$  简化,

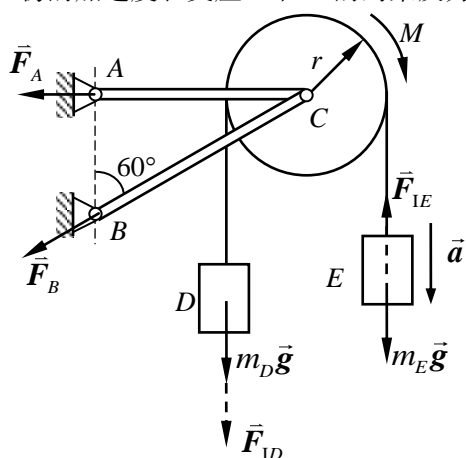
$$\text{主矢 } F_{Ia} = ma, \text{ 主矩 } M_{Ia} = J_A\alpha = \frac{1}{2}mr^2\left(\frac{a}{r}\right) = \frac{1}{2}mra;$$

杆  $AB$  作平移, 惯性力系向质心  $C$  简化, 主矢  $F_I = ma_C = ma$ 。

方向如图。

13.2 已知重物  $D$  和  $E$  质量分别为  $m_D = 250\text{kg}$ ,  $m_E = 60\text{kg}$ ; 力偶矩  $M = 400\text{Nm}$ 。滑轮

半径  $r = 20\text{cm}$ , 不计滑轮、杆  $AC$ 、杆  $BC$  以及钢丝绳的质量且钢丝绳不可伸长; 求重物的加速度和支座  $A$  和  $B$  的约束反力。



[解] 分析可知  $AC$ 、 $BC$  杆均为二力杆, 所以支座  $A$  和  $B$  的约束反力分别沿杆的轴线方向。画系统的受力图, 并虚加惯性力, 设物块的加速度为  $a$ , 则  $F_{IE} = m_E a$ ,  $F_{ID} = m_D a$ , 由达朗贝尔原理, 得

$$\sum M_C(\vec{F}) = 0, \quad F_{ID}r + m_D gr + F_{IE}r - m_E gr - M = 0$$

$$\text{即} \quad (m_E + m_D)a + (m_D - m_E)g = \frac{M}{r}, \quad (250 + 60)a + (250 - 60) \times 9.8 = \frac{400}{0.2}$$

$$\text{得重物的加速度} \quad \underline{a = 0.445(\text{m/s}^2)}$$

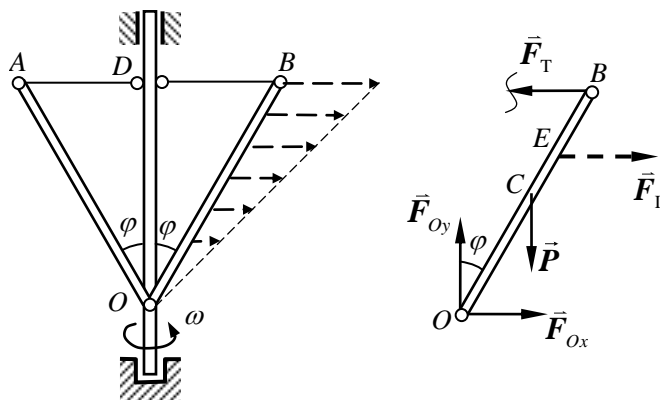
$$\sum F_y = 0, \quad F_B \cos 60^\circ + F_{ID} - F_{IE} + m_D g + m_E g = 0$$

$$F_B = -2(m_D - m_E)a - 2(m_D + m_E)g$$

$$\sum F_x = 0, \quad F_A - F_B \sin 60^\circ = 0$$

$$\text{代入数据得 } A、B \text{ 的约束反力} \quad \underline{F_A = 5412(\text{N})} \quad \underline{F_B = -6249(\text{N})}$$

**13.3** 已知均质杆  $OA$  与  $OB$  各长为  $l$ , 重均为  $P$ , 一端用铰链固定在铅垂轴上的  $O$  点, 另一端用水平绳连在轴上的  $D$  处, 杆与轴的夹角为  $\varphi$ , 令  $\triangle AOB$  随轴  $OD$  以匀角速度  $\omega$  转动。求绳的拉力及铰链  $O$  对杆  $OB$  的约束反力。



[解]  $OB$  杆作定轴转动, 其惯性力为沿杆方向线性分布, 受力如图。线性分布的惯性力系的合力过  $E$  点, 且  $BE = \frac{1}{3}OB = \frac{l}{3}$ ,  $F_I = ma_c = \frac{P}{g} \frac{l}{2} \sin \varphi \cdot \omega^2$ 。

$$\sum M_O(\vec{F}) = 0, \quad F_T \cdot l \cos \varphi - F_I \cdot \frac{2l}{3} \cos \varphi - P \cdot \frac{l}{2} \sin \varphi = 0$$

$$F_T = \left( \frac{l\omega^2}{3g} \sin \varphi + \frac{1}{2} \tan \varphi \right) P$$

$$\sum F_x = 0, \quad F_{Ox} + F_I - F_T = 0$$

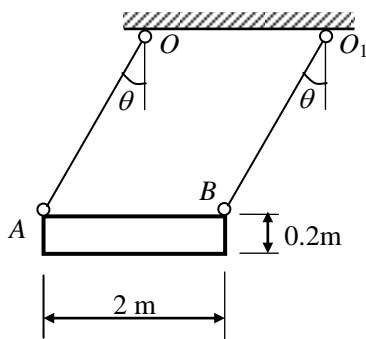
$$F_{Ox} = F_T - F_I = \left( \frac{1}{2} \tan \varphi - \frac{l\omega^2}{6g} \sin \varphi \right) P$$

$$\sum F_y = 0, \quad F_{Oy} - P = 0$$

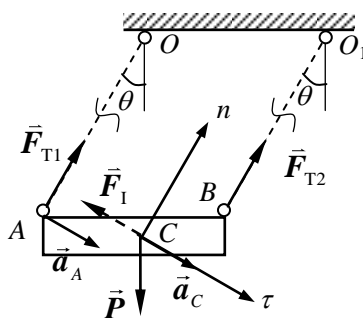
$$F_{Oy} = P$$

13.4 均质长方体浪木重为  $P$ , 悬挂在两根等长的软绳上,  $OO_1 = AB$ , 从  $\theta = 30^\circ$  的位置无初速释放开始摆动; 求在下面两个瞬时浪木的加速度和两绳的拉力:

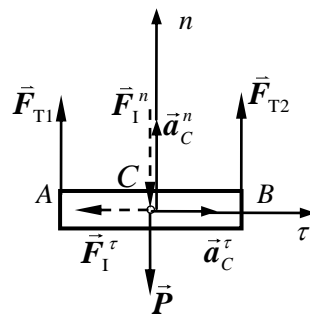
(1) 开始运动瞬时; (2) 浪木通过最低位置瞬时。



(a)



(b)



(c)

[解] (1) 初瞬时浪木受力如图(b),

$\because$  浪木平动且初瞬时各点速度  $v=0$ ,  $\therefore \vec{a}_C = \vec{a}_A \perp \overline{AO}$ ,  $F_I = \frac{P}{g} a_C$

$$\sum F_\tau = 0, \quad P \sin \theta - F_I = 0, \quad a_C = \frac{1}{2} g$$

$$\sum F_n = 0, \quad F_{T1} + F_{T2} - P \cos \theta = 0$$

$$\sum M_C(F) = 0, \quad F_{T1}(1 \cos 30^\circ + 0.1 \sin 30^\circ) + F_{T2}(0.1 \sin 30^\circ - 1 \cos 30^\circ) = 0$$

联立求解得初瞬时浪木的加速度  $a_C = \frac{1}{2} g$ ;

$$\text{两绳的拉力 } F_{T1} = 0.408P; \quad F_{T2} = 0.458P$$

(2) 浪木于初始位置平移至最低位置过程, 由动能定理得

$$\frac{1}{2} \frac{P}{g} v_C^2 - 0 = Pl(1 - \cos \theta), \quad \text{得} \quad v_C^2 = 2gl(1 - \cos \theta)$$

最低位置处, 受力如图(c),

$$\sum F_\tau = 0, \quad F_I^\tau = 0 \quad \text{即} \quad \frac{P}{g} a_C^\tau = 0 \quad \text{得} \quad a_C = a_C^n = \frac{v_C^2}{l} = 2g(1 - \cos \theta)$$

$$\text{或} \quad a_C = (2 - \sqrt{3})g$$

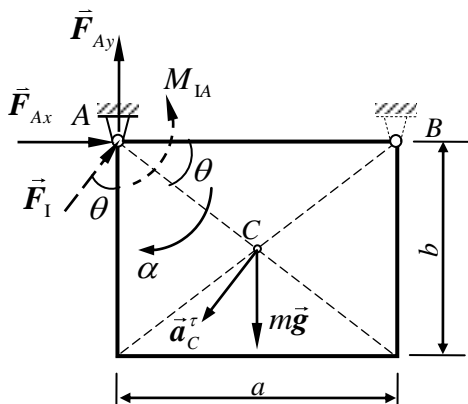
$$\sum M_C(F) = 0, \quad F_{T1} \cdot 1 - F_{T2} \cdot 1 = 0$$

$$\sum F_n = 0, \quad F_{T1} + F_{T2} - F_I^n - P = 0$$

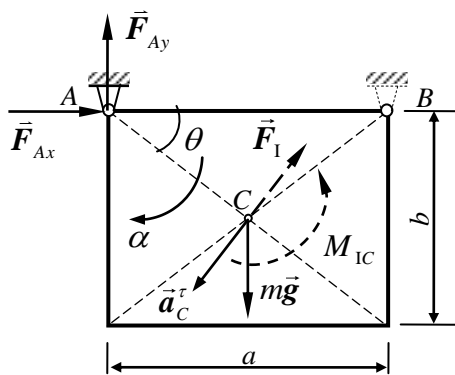
$$F_{T1} = F_{T2} = \frac{1}{2}(F_I^n + P) = \frac{1}{2}\left(\frac{P}{g} a_C^n + P\right)$$

$$F_{T1} = F_{T2} = 0.628P$$

13.5 图示长  $a=20\text{cm}$ , 宽  $b=15\text{cm}$  的均质矩形板质量为  $27\text{kg}$ , 由销 A、销 B 悬挂, 如果突然撤去销 B, 求该瞬时矩形板的角加速度和销 A 的约束反力。



(a)



(b)

[解 1] 撤去销子的瞬时,  $\omega = 0$ , 矩形板将作定轴转动,  $a_C^{\tau} = \alpha \frac{\sqrt{a^2 + b^2}}{2}$ , 惯性力系向

转轴 A 简化  $\mathbf{F}_I = \mathbf{F}_I^{\tau}$  即  $F_I = ma_C^{\tau} = m\alpha \frac{\sqrt{a^2 + b^2}}{2}$ ;

$$M_{IA} = J_A \alpha = \left[ \frac{1}{12} m(a^2 + b^2) + m \left( \frac{\sqrt{a^2 + b^2}}{2} \right)^2 \right] \alpha = \frac{1}{3} m(a^2 + b^2) \alpha$$

矩形板受力如图(a), 图中  $\sin \theta = \frac{b}{\sqrt{a^2 + b^2}}$ ,  $\cos \theta = \frac{a}{\sqrt{a^2 + b^2}}$

由达朗贝尔原理, 得

$$\sum M_A(\vec{F}) = 0, \quad M_{IA} - mg \cdot \frac{a}{2} = 0, \quad mg \frac{a}{2} - \frac{1}{3} m(a^2 + b^2) \alpha = 0$$

$$\sum F_x = 0, \quad F_{Ax} + F_I \sin \theta = 0, \quad F_{Ax} + m\alpha \frac{\sqrt{a^2 + b^2}}{2} \cdot \frac{b}{\sqrt{a^2 + b^2}} = 0$$

$$\sum F_y = 0, \quad F_{Ay} + F_I \cos \theta - mg = 0, \quad F_{Ay} + m\alpha \frac{\sqrt{a^2 + b^2}}{2} \cdot \frac{a}{\sqrt{a^2 + b^2}} - mg = 0$$

$$\text{解得 } \alpha = \frac{3ga}{2(a^2 + b^2)}, \quad F_{Ax} = -m\alpha \frac{b}{2}, \quad F_{Ay} = mg - m\alpha \frac{a}{2}$$

代入数据得矩形板的角加速度  $\alpha = 47.07 \text{ rad/s}^2$

销 A 的约束反力  $F_{Ax} = -95.32 \text{ N}$   $F_{Ay} = 137.67 \text{ N}$

[解 2] 撤去销子的瞬时,  $\omega = 0$ , 矩形板将作定轴转动,  $a_C^{\tau} = \alpha \frac{\sqrt{a^2 + b^2}}{2}$ , 惯性力系向

质心简化  $\mathbf{F}_I = \mathbf{F}_I^{\tau}$  即  $F_I = ma_C^{\tau} = m\alpha \frac{\sqrt{a^2 + b^2}}{2}$ ;  $M_{IC} = J_C \alpha = \frac{1}{12} m(a^2 + b^2) \alpha$

矩形板受力如图(b), 图中  $\sin \theta = \frac{b}{\sqrt{a^2 + b^2}}$ ,  $\cos \theta = \frac{a}{\sqrt{a^2 + b^2}}$

由达朗贝尔原理, 得

$$\sum M_A(\vec{F}) = 0, \quad -mg \frac{a}{2} + M_{IC} + F_I \cdot AC = 0,$$

$$mg \frac{a}{2} - \frac{1}{12} m(a^2 + b^2) \alpha - m\alpha \frac{\sqrt{a^2 + b^2}}{2} \cdot \frac{\sqrt{a^2 + b^2}}{2} = 0$$

$$\sum F_x = 0, \quad F_{Ax} + F_I \sin \theta = 0, \quad F_{Ax} + m\alpha \frac{\sqrt{a^2 + b^2}}{2} \cdot \frac{b}{\sqrt{a^2 + b^2}} = 0$$

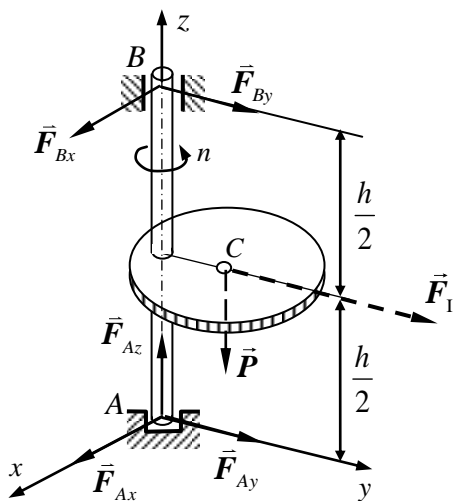
$$\sum F_y = 0, \quad F_{Ay} + F_1 \cos \theta - mg = 0, \quad F_{Ay} + m\alpha \frac{\sqrt{a^2 + b^2}}{2} \cdot \frac{a}{\sqrt{a^2 + b^2}} - mg = 0$$

$$\text{解得} \quad \alpha = \frac{3ga}{2(a^2 + b^2)}, \quad F_{Ax} = -m\alpha \frac{b}{2}, \quad F_{Ay} = mg - m\alpha \frac{a}{2}$$

代入数据得矩形板的角加速度  $\alpha = 47.07 \text{ rad/s}^2$

销 A 的约束反力  $F_{Ax} = -95.32 \text{ N}$      $F_{Ay} = 137.67 \text{ N}$

- 13.6** 图示涡轮机的转盘重  $P = 2 \text{ kN}$ , 重心  $C$  到转轴  $z$  的距离  $e = 0.5 \text{ mm}$  (图中已夸大), 转轴  $z$  垂直于转盘的对称面, 盘匀速转动, 转速  $n = 6000 \text{ rpm}$ ,  $AB = h = 1000 \text{ mm}$ ; 求当转盘转到重心  $C$  位于  $yz$  平面的瞬时, 止推轴承 A 和向心轴承 B 的静反力和附加动反力。



**[解]** 转盘作匀速定轴转动, 角速度  $\omega = \frac{\pi n}{30} = \frac{6000\pi}{30} = 628 \text{ (rad/s)}$ ,

惯性力系简化为合力  $F_I = \frac{P}{g} e \omega^2 = \frac{2}{9.8} \times 0.0005 \times 628^2 = 40.2 \text{ (kN)}$

转盘受力如图, 由达朗贝尔原理, 得

$$\sum M_y(\vec{F}) = 0, \quad F_{Bx} h = 0 \quad F_{Bx} = 0$$

$$\sum F_x = 0, \quad F_{Ax} + F_{Bx} = 0 \quad F_{Ax} = 0$$

$$\sum M_x(\vec{F}) = 0, \quad F_{By} h + P e + F_I \frac{h}{2} = 0,$$

$$F_{By} = \frac{-e}{h} P - \frac{1}{2} F_I$$

$$\sum F_y = 0, \quad F_{Ay} + F_{By} = 0 \quad F_{Ay} = \frac{e}{h} P + \frac{1}{2} F_I$$

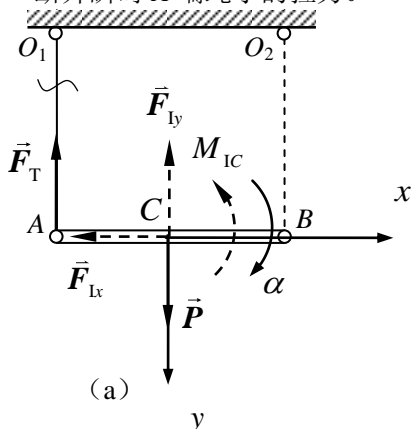
$$\sum F_z = 0, \quad F_{Az} - P = 0 \quad F_{Az} = P$$

最后得 静反力  $F'_{Ay} = -F'_{By} = \frac{e}{g} P = 1 \text{ (kN)}, \quad F'_{Az} = P = 2 \text{ (kN)}$

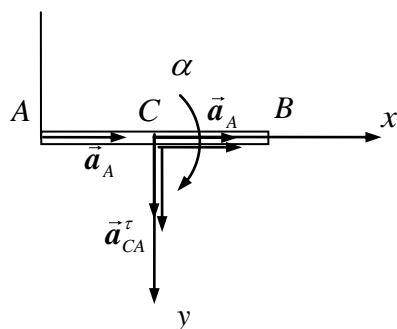
动反力  $F''_{Ay} = -F''_{By} = \frac{h}{2} F_I = 20.1 \text{ (kN)}$



**13.7** 已知均质杆  $AB$  重为  $P$ ，以两根与之等长的绳子悬挂在水平位置；求  $B$  端绳子突然断开瞬时  $A$  端绳子的拉力。



(a)



(a1)

**[解]** (1) 在  $B$  端绳子突然断开瞬时，杆的角速度及杆上各点的速度均为零， $A$  点轨迹为以  $O_1$  为圆心、绳长为半径的圆周，则  $\vec{a}_A \perp O_1A$

杆将作平面运动，由基点法  $\vec{a}_C = \vec{a}_A + \vec{a}_{CA}^n + \vec{a}_{CA}^\tau$ ， $\vec{a}_{CA}^n = 0$ ， $\vec{a}_{CA}^\tau = \frac{1}{2}l\alpha$ ，

$$\vec{a}_{Cx} = \vec{a}_A, \quad \vec{a}_{Cy} = \vec{a}_{CA}^\tau = \frac{l}{2}\alpha$$

运动分析如图(a1)，受力分析如图(a)，(设杆长为  $l$ ，此瞬时杆的角加速度为  $\alpha$ )，虚

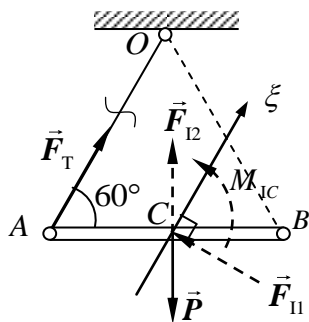
$$\text{加惯性力系 } M_{IC} = J_C \alpha = \frac{Pl^2}{12g} \alpha; \quad F_{Lx} = ma_{Cx} = \frac{P}{g} a_A, \quad F_{Ly} = ma_{Cy} = \frac{P}{g} \frac{l}{2} \alpha$$

由达朗贝尔原理，得

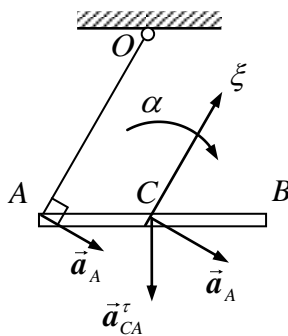
$$\begin{cases} \sum F_x = 0, & F_{Lx} = 0 \\ \sum F_y = 0, & P - F_T - F_{Ly} = 0 \\ \sum M_C(\vec{F}) = 0, & F_T \frac{l}{2} - M_{IC} = 0 \end{cases} \quad \begin{cases} \frac{P}{g} a_A = 0 \\ P - F_T - \frac{Pl}{2g} \alpha = 0 \\ F_T \frac{l}{2} - \frac{Pl^2}{12g} \alpha = 0 \end{cases} \quad \text{解得} \quad \begin{cases} a_A = 0 \\ \alpha = \frac{3g}{2l} \\ F_T = \frac{1}{4}P \end{cases}$$

即： $B$  端绳子突然断开瞬时  $A$  端绳子的拉力  $F_T = \frac{P}{4}$

(2)



(b)



(b1)

在  $B$  端绳子突然断开瞬时, 杆的角速度及杆上各点的速度均为零,  $A$  点轨迹为以  $O$  为圆心、绳长为半径的圆周, 则  $\vec{a}_A \perp OA$ , 杆将作平面运动,

由基点法  $\vec{a}_C = \vec{a}_A + \vec{a}_{CA}^n + \vec{a}_{CA}^\tau$ ,  $\vec{a}_{CA}^n = 0$ ,  $\vec{a}_{CA}^\tau = \frac{1}{2}l\alpha$ ,  $\therefore \vec{a}_C = \vec{a}_A + \vec{a}_{CA}^\tau$ ,

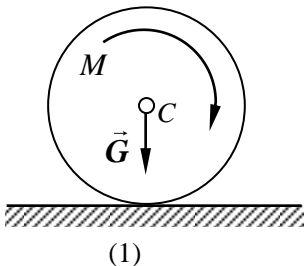
惯性力系主矢分量  $F_{I1} = ma_A = \frac{P}{g}a_A$ ,  $F_{I2} = ma_{CA}^\tau = \frac{Pl}{2g}\alpha$ , 主矩  $M_{IC} = \frac{Pl^2}{12g}\alpha$ ,

方向如图。由达朗贝尔原理, 得

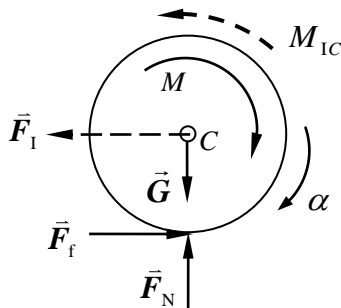
$$\begin{cases} \sum F_\xi = 0, & F_T + F_{I2} \sin 60^\circ - P \sin 60^\circ = 0 \\ \sum M_C(\vec{F}) = 0, & F_T \frac{l}{2} \sin 60^\circ - M_{IC} = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} F_T + \frac{1}{2}ml\alpha \sin 60^\circ - P \sin 60^\circ = 0 \\ F_T \frac{l}{2} \sin 60^\circ - \frac{1}{12}ml^2\alpha = 0 \end{cases},$$

解得  $\alpha = \frac{18}{13} \frac{g}{l}$ ,  $B$  端绳子突然断开瞬时  $A$  端绳子的拉力为  $F_T = \frac{2\sqrt{3}}{13}P$

**13.8** 已知圆轮重  $G$ 、半径为  $R$ , 沿水平面纯滚。若不计滚阻: 试问在下列两种情况下, 轮心的加速度及接触面的摩擦力是否相等: (1) 在轮上作用一矩为  $M$  的顺钟向力偶; (2) 在轮心上作用一水平向右、大小为  $M/R$  的力  $P$ 。



(1)



(1)-a

**[解]** (1) 轮作纯滚动, 设轮心加速度为  $a$ , 角加速度为  $\alpha$ , 则  $a = R\alpha$ ,

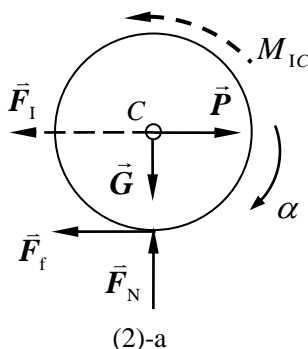
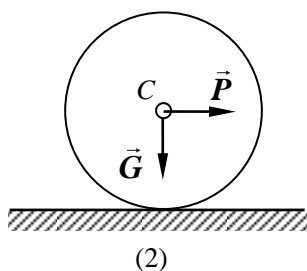
轮受力如图, 惯性力系主矢  $F_I = \frac{G}{g}a$ , 主矩  $M_{IC} = J_C\alpha = \frac{1}{2} \frac{G}{g} R^2 \alpha = \frac{GR}{2g}a$

由达朗贝尔原理, 得

$$\sum M_C(\vec{F}) = 0, \quad M - M_{IC} - F_f R = 0$$

$$\sum F_x = 0, \quad F_f - F_I = 0$$

联立解得 
$$a = \frac{2Mg}{3GR}, \quad F_f = \frac{2M}{3R}$$



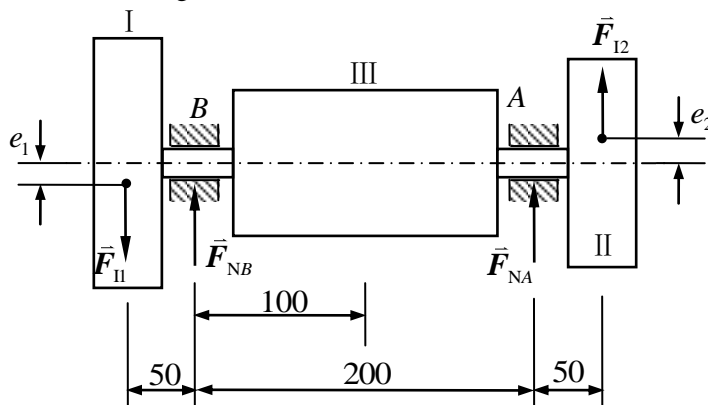
(2)  $\sum F_x = 0, \quad P - F_I - F_f = 0$  而  $P = M/R$

$$\sum M_C(\vec{F}) = 0, \quad M_{IC} - F_f R = 0$$

联立解得 
$$a = \frac{2Mg}{3GR}, \quad F_f = \frac{M}{3R}$$

可见, (1)、(2)两种情况下, 轮心加速度相等, 而接触面的摩擦力不相等。

**13.9** 已知砂轮 I 质量  $m_1 = 1\text{kg}$ , 偏心距  $e_1 = 0.5\text{mm}$ , 砂轮 II 质量  $m_2 = 0.5\text{kg}$ , 偏心距  $e_2 = 1\text{mm}$ 。电动转子 III 质量  $m_3 = 8\text{kg}$ , 转速  $n = 3000\text{r/min}$ 。求转动时轴承 A、B 的附加动反力。



**[解]** 砂轮角速度  $\omega = \frac{2\pi n}{60} = \frac{2\pi \times 3000}{60} = 100\pi \text{ (rad/s)}$

砂轮 I、II 的惯性力分别为

$$F_{II} = m_1 e_1 \omega^2 = 1 \times 0.5 \times 10^{-3} \times (100\pi)^2 = 5\pi^2 \text{ (N)},$$

$$F_{I2} = m_2 e_2 \omega^2 = 0.5 \times 1 \times 10^{-3} \times (100\pi)^2 = 5\pi^2 \text{ (N)}$$

当只求动反力时, 受力图中重力可不考虑, 由达朗贝尔原理

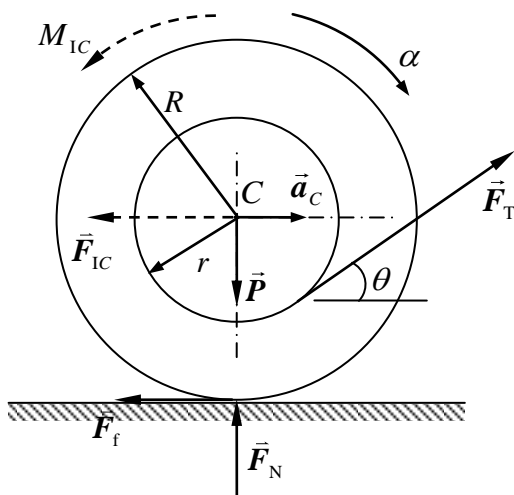
$$\sum M_A(\vec{F}) = 0, \quad -200F_{NB} + 250F_{I1} + 50F_{I2} = 0$$

$$\sum M_B(\vec{F}) = 0, \quad 200F_{NA} + 250F_{I2} + 50F_{I1} = 0$$

解出附加动反力  $F_{NB} = -F_{NA} = 73.5 \text{ (N)}$

即：转动时轴承  $A$  处的附加动反力为  $73.5\text{N}$ ，方向与图示相反； $B$  处的附加动反力为  $73.5\text{N}$ ，方向与图示相同。

**13.10** 图示绕线轮重  $P$ ，半径为  $R$  及  $r$ ，对水平质心  $C$  的转动惯量为  $J_C$ ，在与水平成  $\theta$  角的常力  $F_T$  作用下纯滚动。试求（1）轮心加速度；（2）绕线轮作纯滚动的条件。



[解] 研究绕线轮，受力如图，惯性力系主矢  $F_{IC} = \frac{P}{g} a_C$ ，主矩  $M_{IC} = J_C \alpha$

绕线轮纯滚动时有  $a_C = R\alpha$ ，由达朗贝尔原理，

$$\sum F_x = 0, \quad F_T \cos \theta - F_{IC} - F_f = 0$$

$$\sum F_y = 0, \quad F_N + F_T \sin \theta - P = 0$$

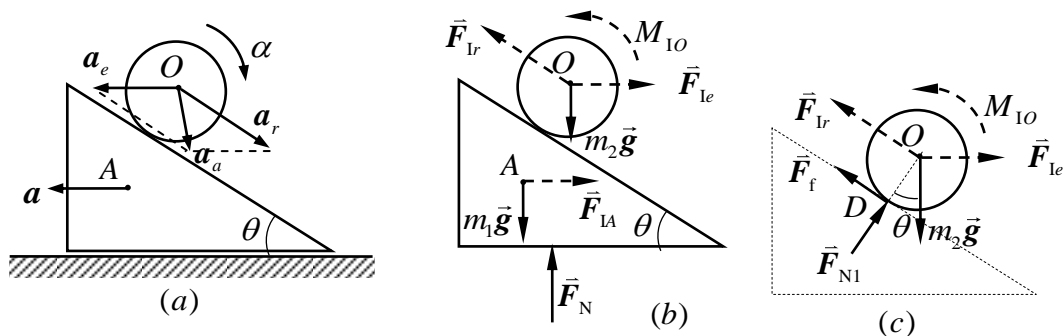
$$\sum M_C(\vec{F}) = 0, \quad F_T r - F_f R + M_{IC} = 0$$

联立解得 
$$a_C = \frac{F_T R (R \cos \theta - r)}{J_C + \frac{P}{g} R^2}; \quad F_f = \frac{F_T (\frac{P}{g} R r + J_C \cos \theta)}{J_C + \frac{P}{g} R^2}$$

及  $F_N = P - F_T \sin \theta$ ，再将  $F_N$ 、 $F_f$  代入  $F_f \leq f F_N$

得绕线轮作纯滚动的条件为 
$$f \geq \frac{F_T (\frac{P}{g} R r + J_C \cos \theta)}{(P - F_T \sin \theta) (J_C + \frac{P}{g} R^2)} g$$

**13.11** 如图所示, 质量为  $m_1$ 、倾角为  $\theta$  的三棱柱与水平面的摩擦不计; 质量为  $m_2$ 、半径为  $r$  的均质圆柱沿三棱柱斜面向下作纯滚动, 求三棱柱的加速度及圆柱中心相对于三棱柱的加速度。



**[解]** 取圆柱中心为动点, 三棱柱为动系, 由加速度合成定理  $\vec{a}_a = \vec{a}_e + \vec{a}_r$

式中  $\vec{a}_a = \vec{a}_o$  为圆柱中心的加速度,  $\vec{a}_e = \vec{a}$  为三棱柱平动的加速度,  $\vec{a}_r$  为圆柱中心相对于三棱柱的加速度, 圆柱角加速度  $\alpha = \frac{a_r}{r}$ , 加速度如图(a), 系统的受力图及虚加惯性力系如图(b), 圆柱的受力图如图(c),

$$\text{其中 } F_{LA} = m_1 a_e, \quad F_{Le} = m_2 a_e, \quad F_{Lr} = m_2 a_r, \quad M_{IO} = \frac{1}{2} m_2 r^2 \alpha = \frac{1}{2} m_2 r a_r$$

$$\text{由达朗贝尔原理, 研究系统, } \sum F_x = 0, \quad F_{LA} - F_{Lr} \cos \theta + F_{Le} = 0$$

$$\text{研究圆柱, } \sum M_D = 0, \quad M_{IO} + F_{Lr} r - F_{Le} r \cos \theta - m_2 g r \sin \theta = 0$$

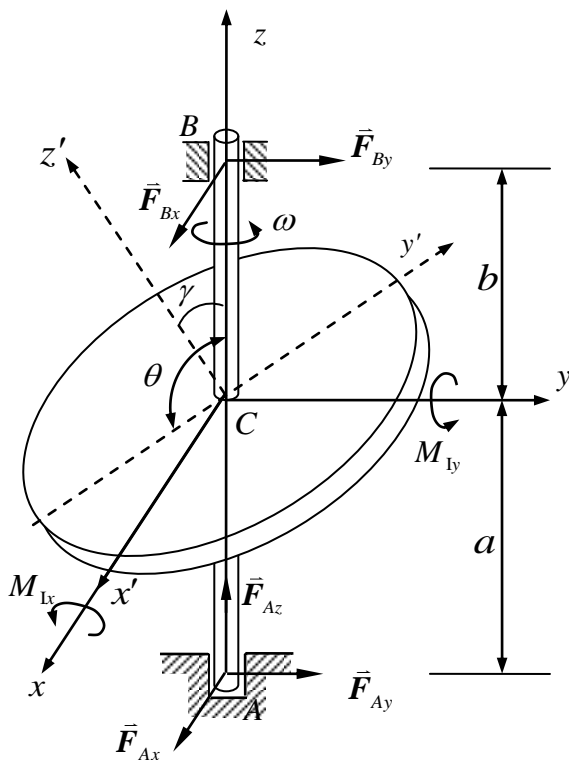
代入惯性力表达式, 得

$$\begin{cases} m_1 a_e - m_2 a_r \cos \theta + m_2 a_e = 0 \\ \frac{1}{2} m_2 r a_r + m_2 a_r r - m_2 a_e r \cos \theta - m_2 g r \sin \theta = 0 \end{cases}$$

$$\text{联立解得三棱柱的加速度为 } a_e = \frac{m_2 g \sin 2\theta}{3(m_1 + m_2) - 2m_2 \cos^2 \theta},$$

$$\text{圆柱中心相对于三棱柱的加速度为 } a_r = \frac{2(m_1 + m_2)g \sin \theta}{3(m_1 + m_2) - 2m_2 \cos^2 \theta}$$

**13.12** 图示均质圆盘以等角速度  $\omega$  绕  $z$  轴转动, 圆盘平面与转轴  $z$  交成  $\theta$  角, 轴承  $A$  和  $B$  与圆盘中心相距各为  $a$  和  $b$ ; 圆盘半径为  $R$ , 质量为  $m$ , 厚度可忽略不计。求两轴承  $A$  和  $B$  的附加动反力。



[解]在图示坐标系中, 由于圆盘上各点的  $x$  坐标对于  $z$  轴对称, 圆盘的惯性积

$$J_{xz} = \sum m_i x_i z_i = 0$$

为计算  $J_{yz}$  作圆盘的中心惯性主轴  $ox'y'z'$  如图

$$\begin{aligned} J_{yz} &= \sum m_i y_i z_i = \sum m_i (y'_i \cos \gamma - z'_i \sin \gamma)(y'_i \sin \gamma + z'_i \cos \gamma) \\ &= J_{x'} \cos \gamma \sin \gamma = -\frac{m}{8} R^2 \sin 2\theta \end{aligned}$$

以圆盘和轴为研究对象, 受力图中惯性力向中心点  $O$  简化结果为

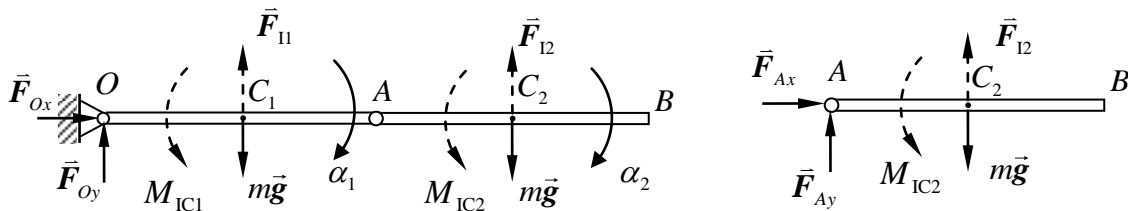
$$F_I = \frac{P}{g} a_C = 0 \quad M_{Ix} = -J_{yz} \omega^2 = \frac{m}{8} R^2 \omega^2 \sin 2\theta, \quad M_{Iy} = J_{xz} \omega^2 = 0$$

由达朗贝尔原理, 得

$$\begin{aligned} \sum F_x &= 0 & F_{Ax} + F_{Bx} &= 0 \\ \sum F_y &= 0 & F_{Ay} + F_{By} &= 0 \\ \sum F_z &= 0 & F_{Az} &= 0 \\ \sum M_x(\vec{F}) &= 0 & M_{Ix} + aF_{Ay} - bF_{By} &= 0 \\ \sum M_y(\vec{F}) &= 0 & M_{Iy} - aF_{Ax} + bF_{Bx} &= 0 \end{aligned}$$

联立解得  $\underline{F_{Ax} = F_{Bx} = F_{Az} = 0}; \quad \underline{F_{Ay} = -F_{By} = -\frac{mR^2\omega^2}{8(a+b)} \sin 2\theta}$

**13.13** 均质细杆  $OA$ 、 $AB$  的质量均为  $m$ 、长均为  $l$ ，用光滑铰链  $O$ 、 $A$  连接如图。初始时两杆均处于水平位置，求系统由静止释放瞬时，两杆的角加速度。



解：系统静止释放瞬时，两杆的角速度均为零， $OA$  杆将作定轴转动， $AB$  杆作平面运动。设角加速度分别为  $\alpha_1$ 、 $\alpha_2$

由刚体平面运动基点法， $\vec{a}_{C2} = \vec{a}_A + \vec{a}_{C2A}^r + \vec{a}_{C2A}^n$ ，式中

$$a_{C2A}^n = 0, \quad a_{C2A}^r = \frac{1}{2}l\alpha_2 \quad \text{所以 } a_{C2} = l(\alpha_1 + \frac{1}{2}\alpha_2)$$

$$\text{对系统虚加惯性力 } F_{I1} = \frac{1}{2}ml\alpha_1, \quad M_{IC1} = \frac{1}{12}ml^2\alpha_1,$$

$$F_{I2} = ml(\alpha_1 + \frac{1}{2}\alpha_2), \quad M_{IC2} = \frac{1}{12}ml^2\alpha_2$$

根据达朗贝尔原理，

$$\text{对 } AB \text{ 杆 } \sum M_A(\vec{F}) = 0, \quad \frac{1}{12}ml^2\alpha_2 + ml(\alpha_1 + \frac{1}{2}\alpha_2)\frac{l}{2} - mg\frac{l}{2} = 0 \dots\dots\dots (a)$$

$$\text{对系统 } \sum M_O(\vec{F}) = 0,$$

$$\frac{1}{12}ml^2\alpha_1 + \frac{1}{2}ml\alpha_1 \cdot \frac{l}{2} - mg\frac{l}{2} + \frac{1}{12}ml^2\alpha_2 + ml(\alpha_1 + \frac{1}{2}\alpha_2) \cdot \frac{3l}{2} - mg\frac{3l}{2} = 0 \quad (b)$$

$$\text{联立(a)、(b)，解得 } \underline{\alpha_1 = \frac{9}{7}\frac{g}{l}, \alpha_2 = -\frac{3}{7}\frac{g}{l}}$$