北京工业大学 2009—2010 学年第二学期

测试技术基础试卷 (闭卷)

	班级 学号		姓名		成绩_	
分	题目 数	_	二	Ξ	四	合计
	一、填空题(30 分,每空 1.5 分) 1. 作为传感器的核心部件,直接感受被测物理量并对其进行转换的元件称为 <u>敏感元件</u> 。					
	. 在τ为 <u>0</u> 情况下,自相关函数值达到最大值。 . 已知某周期信号的周期为 0.2s,则该信号的 3 次谐波分量的频率为 <u>15</u> Hz。					
4.	周期信号的	频谱具有离	散性,谐	皆波 性和衰竭	咸性。	
5.	若采样频率过低,不满足采样定理,则被采样信号的频谱会产生					
6.	在外力作用下,金属应变式传感器主要产生几何尺寸变化,而压阻式传感器主要是					
	- 电阻率	发生变化,两	「者都引起 <u>电</u>	阻值 发生变	化。	
7.	衡量传感器	在同一工作条件	牛下,对同一被	测量进行多次运	连续测量所得结	果之间的不一致
	程度的指标	为重复性	_ 0			
8.	电感式和电	容式传感器常彩	· 注动 :	结构来提高其灵	敏度,改善	非线性误差。
9.	描述一阶系	统动态特性的参	>数是 <u>时间常数</u>	<u> </u>	<u>小</u> ,则该系	统频带越宽,响
	应越快。					
10.	当压电式传	感器使用 电荷	<u>5</u> 放大器,输	前出电压几乎不 	受联接电缆长度	变化的影响。

11. 抗混滤波器是一种<u>低通</u>滤波器,其上限截止频率 f_c 与采样频率 f_s 之间的关系应满足

关系式2f	, < f _s				
12. 某信号的自相差	2. 某信号的自相关函数为 $R_{_{x}}(\tau)=100\cos\omega_{_{0}}\tau$,则该信号的均值为,均方根值为				
<u>10</u> °					
13. 若窗函数 $w(t)$ 的频谱为 $W(\omega) = T \operatorname{sinc}(\frac{\omega T}{2})$,则时延窗函数 $w(t-t_0)$ 的频谱为					
$Tsinc\left(\frac{\omega T}{2}\right)e^{-j\omega t}$	。对比可以发现	,时延窗函数的 <u>幅值ì</u>	普与原窗函数的对应量相同。		
二、选择题(20分	, 每题1分)				
1. 描述传感器静态	特性的指标有	<u>D</u> °			
A 幅频特性	B稳定时间	C动态范围	D线性度		
2. 下列统计参数中	,用以描述随机信	言号波动范围的参数为	<u>B</u>		
A 均值	B 方差	C 均方值	D 概率密度函数		
3. 信号的时域描述	与频域描述通过_				
A 拉氏变换	B 卷积	C 傅立叶变换	D 相乘		
4. 理想滤波器在通	带内的幅频特性之	为 <u>A</u> 。			
A常数	B 零	C零或常数	D无法确定		
5. 如果隔振台对低	频激励起不了明显	息的隔振作用,但对高频源	激励却有很好的隔振作用,那么,		
隔振台属于 <u>B</u>	o				
A 高通滤波器	B 低通滤波器	C 带通滤波器	D 带阻滤波器		
6. 测试装置能检测	输入信号的最小多	变化能力,称为 <u> </u>	<u> </u>		
A 量程	B灵敏度	C 精确度	D分辨力		
7. 已知变磁通式转	速传感器的测速位	齿轮的齿数为30,若测得	身感应电动势的频率为 300Hz,		
则被测轴的转速	为 <u>D</u> 。				
A 300 转/分	B 480 转/分	C 900 转/分	D 600 转/分		
8. 滤波器的-3dB 葡	战止频率指信号幅	值衰减为输入幅值 <u> C</u>	对应的频率。		
A $\sqrt{2}$	B 1	$C \sqrt{2}/2$	D 1/2		
9. 对连续信号进行采样时,若信号的记录时间不变,采样频率越高,则C。					
A 泄漏误差越	大	B 频率混叠越严重			
C 采样点数越	多	D 频域分辨率越低			

10. 压电式传感器目	前多用于测量	<u>D</u> 。				
A 静态力 B	温度 C 速度	E D 加速	速度与动态力	J		
11. 当 $\tau \to \infty$ 时,两	信号的互相关函数	(呈周期变化,	说明两信号	号必定 <u></u>	<u>B</u> 。	
A 为周期信号	B含有同题	频率的周期成	分			
C为非周期信号	D 含有不[司频率的周期	成分			
12. 滤波器的带宽越	小,表示该滤波器	<u> </u>				
A 建立时间越短,	频率分辨率越低	B 建	立时间越长	,频率分	辨率越低	
C 建立时间越短,	频率分辨率越高	D 建	立时间越长	,频率分	辨率越高	
13. 若 δ_0 、 $\Delta\delta$ 分别	为变极距型电容式	(传感器极板)	间的初始极足	 	变化量, S	为极板面
积,在 $\Delta\delta$ <<1的	条件下,该电容传	感器灵敏度)	近似为 <u>D</u>	o		
A. $\frac{\varepsilon\delta}{\Delta\delta}$	B. $\frac{\varepsilon\delta}{\Delta\delta^2}$	C. $\frac{\varepsilon S}{\delta_0}$	D.	$\frac{\mathcal{E}S}{{\delta_0}^2}$		
14. 若瞬变信号 x(t)	的频谱为 $X(f)$,「	则信号 ax(bt)	(其中a、b	均为正实	常数)的频记	普为
<u>A</u> .						
A $\frac{a}{b}X(\frac{f}{b})$	В	$\frac{b}{a}X(\frac{f}{b})$				
$C \frac{b}{a}X(\frac{f}{a})$	D ·	$\frac{a}{b}X(\frac{f}{a})$				
15. 测试系统动态特	性的测定方法包括	5阶跃响应试验	验和A_	试验。		
A 频率响应	B脉冲响应	C传	递函数	D伯	E意输入响应	並
16. 以下 <u> </u>	J频谱为连续频谱。					
A周期矩形脉冲	B正弦函数	C矩	形窗函数	D層	周期方波	
17. 单位脉冲函数的	采样特性表达式为	Jo				
$A \int_{-\infty}^{\infty} x(t) \delta(t - t_0) dt =$	$x(t_0)$ B	$S x(t) * \delta(t - t)$	$x(t-t_0) = x(t-t_0)$			
C $x(t)*\delta(t) = x(t)$	Ι	$\delta(t) \Leftrightarrow 1$				
18. 属于物性型传感	器为 <u>D</u> 。					
A 应变式传感器	B电感式传感器	t C电	容式传感器	Ι) 压电式传	感器
19. 可以实现非接触振动测量的传感器为 <u>B或者C</u> 。						
A 应变式传感器	B电感式传感器	· C电	容式传感器	Ι) 压电式传	感器

20. 动态电阻应变仪中相敏检波电路的作用是 B 。

A幅值调制

B幅值解调

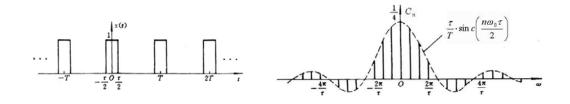
C频率解调

D滤波

三、计算题(共30分)

1. 已知周期矩形脉冲信号的傅立叶级数展开式为: $x(t) = \frac{\tau}{T} \sum_{n=-\infty}^{\infty} \sin c (\frac{n\pi\tau}{T}) e^{jn\omega_0 t}$, 其时域波形

和频谱如下图所示。其中周期矩形脉冲的周期为T,脉冲宽度为 τ 。(10分)



- (1) 若 $\tau = 0.25 \,\text{ms}$, $T = 1 \,\text{ms}$,该周期矩形脉冲信号的带宽为<u>4000</u>Hz,谱线间隔为 1000 Hz。
- (2) 若矩形脉冲幅度和宽度 τ 保持不变,周期变为T = 2ms时,其带宽为4000_Hz、谱线间隔为 500 Hz,频谱最大幅度为 0.125 。
- 2. 若要求 100Hz 正弦信号通过某一阶滤波器后,幅值误差小于 5%,问该一阶滤波器的时间常数最大为多少? 120Hz 正弦信号通过该滤波器后,幅值误差为多少? (6分)

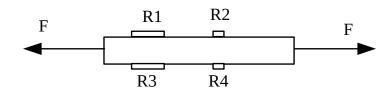
解:滤波器作为一阶系统,有

$$H(s) = \frac{1}{\tau s + 1}$$
 π $|H(f)| = \frac{1}{[1 + (\tau 2\pi f)^2]^{1/2}}$

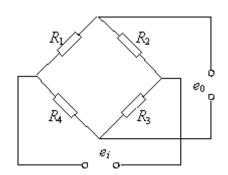
所以该滤波器的时间常数最大取为 $\tau = 5.23 \times 10^{-4}$ 。

120Hz 正弦信号通过该滤波器时,有|H(f)|=0.93028,即幅值误差为6.972%。

3. 某等截面梁(泊松比为 0.3)受单向拉力 F 作用,将灵敏系数为 2.4 的四个应变片粘贴在梁上,如下图所示。(1) 请利用粘贴的四片应变片组成全桥(绘制电桥图),实现拉力 F 的测量。(2) 若供桥电压为 8V,应变片 R_1 和 R_3 产生应变为 150 $\mu\epsilon$ (1 $\mu\epsilon=1\times10^{-6}$),问电桥输出电压是多少? (8分)



解:

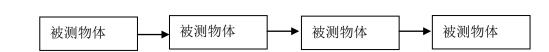


$$e_o = \frac{e_i}{4}K(\varepsilon_1 - \varepsilon_2 + \varepsilon_3 - \varepsilon_4) = \frac{e_i}{4}K(\varepsilon_1 + \mu\varepsilon_1 + \varepsilon_1 + \mu\varepsilon_1)$$

$$=\frac{e_i}{4}K\varepsilon_1(1+\mu+1+\mu)=\frac{e_i}{2}K\varepsilon_1(1+\mu)=\frac{8V}{2}\times 2.4\times 150\times 10^{-6}(1+0.3)=1.872mV$$

4. 利用压电式传感器组成加速度测量系统。其中压电式传感器的灵敏度 S_{cp} =9.00Pc/g,它与灵敏度为 S_{VC} =0.005V/Pc 的电荷放大器联接后,接到灵敏度为 S_{XV} =20mm/V 的示波器上显示。试画出该加速度测量系统的方框图,并计算系统总灵敏度 S 。(6 分)

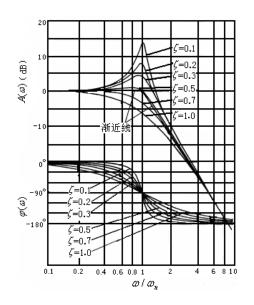
解:



$$S = S_{CP} \cdot S_{VC} \cdot S_{XV} = 9.0 Pc / g \times 0.005 V / Pc \times 20 mm / V = 0.9 mm / g$$

四. 分析应用题(20分)

1. 何为系统不失真测试条件?根据右图所示二阶系统的幅频特性和相频特性曲线,说明如何选择二阶系统动态特性参数及工作频带?(6分)

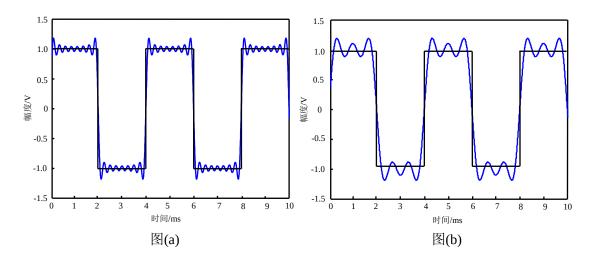


解:不失真测试条件:幅频特性为一常数,相频特性与频率成线性的关系。

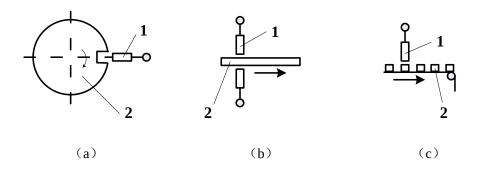
对于一个二阶系统来说,在 $\frac{\omega}{\omega_0}$ <0.3的范围内,系统的幅频特

性接近一条直线,其幅值变化不超过 10%,但从相频曲线上看,曲线随阻尼比的不同剧烈变化。其中当 ξ 接近于零时相位为零,此时可以认为是不失真的。而当 ξ 在 $0.6 \sim 0.8$ 范围内时,相频曲线可以近似认为是一条起自坐标系原点的斜线。

2. 周期信号的傅立叶级数表达式的物理含义为: 周期信号可以分解成众多具有<u>不同频率</u>的 <u>谐波</u>信号,该周期信号可以利用傅立叶级数中的某几项之和逼近。下图为周期方波在不同 阶次谐波逼近波形,请问,基波频率为<u>250Hz</u>,图<u>a</u>逼近中谐波阶次更高。(4分)



- 3. 下图为采用某一种传感器测量不同的非电量的示意图。图中被测物体 2 均为金属材料制成,
 - 1为传感器。试问:(6分)
 - (1) 该种传感器是何种传感器?
 - (2) 图中分别测量的是哪些非电量?
 - (3) 总结该种传感器的两个优点。



答:(1)涡流传感器

- (2)(a)测转速,(b)测材料的厚度,(c)计数
- (3) 结构简单,使用方便,非接触测量等优点
- 4. 已知某位移传感器的位移测量值右侧表所列,其拟合直线为y = -2.2 + 6.8x,试问:

此拟合直线能否满足线性误差小于5%的要求?(4分)

答:根据已有拟合直线,计算当x取不同值时,对应的y值及误差为:

当 x = 0 时, y = -2.22 + 6.8x = -2.2, 对应误差为-2.2 当 x = 1.85 时, y = -2.22 + 6.8x = 10.38, 对应误差为 0.38

当 x = 3.45 时, y = -2.22 + 6.8x = 21.26 , 对应误差为 0.26

当 x = 4.92 时, y = -2.22 + 6.8x = 31.256, 对应误差为 1.256

当 x = 6.22 时, y = -2.22 + 6.8x = 40.096 , 对应误差为 0.096

当 x = 17.37 时, y = -2.22 + 6.8x = 47.916 , 对应误差为-2.084

y/mm	x/mV	
0	0.00	
10	1.85	
20	3.45	
30	4.92	
40	6.22	
50	7.37	

所以,最大误差出现在当x=0时,此时误差 $\Delta L_{\max}=-2.2$

线性误差为 $\delta_L = \frac{\left|\Delta L_{\rm max}\right|}{Y} \times 100\% = \frac{2.2}{50} \times 100\% = 4.4\% < 5\%$,故此拟合直线能满足线性误差小于 5%的要求。