算法设计与分析作业三

作者: 吴润泽 **学号:** 181860109

Email: 181860109@smail.nju.edu.cn

2020年3月21日

目录

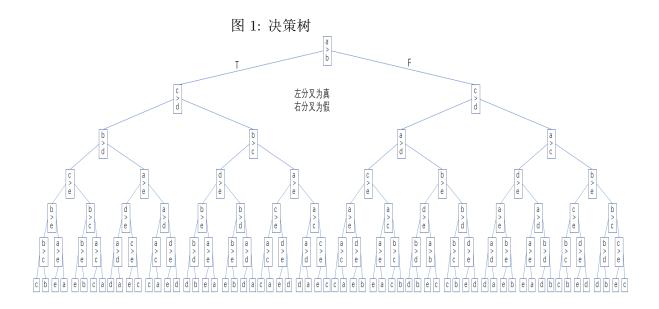
SELECTION	2
problem 8.2	. 2
problem 8.4	. 3
problem 8.5	. 4
problem 8.6	. 5
problem 8.8	. 7
problem 8.9	. 8
SEARCH	10
problem 9.4	. 10
problem 9.6	. 11
problem 9.8	. 12
problem 9.12	. 13
HASH	14
problem E1	. 14
problem E2	. 15
problem E3	. 16

SELECTION

problem 8.2

算法 假设有 5 个数 a, b, c, d, e

- 1. 比较 a b,将较小者放入 a,较大者放入 b
- 2. 比较 c d,将较小者放入 c,较大者放入 d
- 3. 比较 a c,将较小者放入 a,较大者放入 c,若 a 和 c 发生交换则同时交换 b 和 d,即保证 a b 和 c d 原有大小关系不变。此时有 a < c < d, a < b,则 a 不可能是中位数
- 4. 比较 b e, 将较小者放入 b, 较大者放入 e
- 5. 比较 b c,将较小者放入 b,较大者放入 c,若 b 和 c 发生交换则同时交换 d 和 e,即保证 b e 和 c d 原有大小关系不变。此时有 b < c < d, b < e,则 b 不可能是中位数
- 6. 比较 c e,将较小者放入 c,较大者放入 e,此时有 c < d < e,且 c > b, c > a,即 c 就是中位数。



problem 8.4

算法 设数组 array 元素个数为 n,不妨设 n 为奇数,阶为 k 的元素为 m;

- 1. 当 k 等于 $\frac{n+1}{2}$ 时,直接调用算法 A,即可找到 m;
- 2. 当 k 小于 $\frac{n+1}{2}$ 时,遍历数组 array,记录其元素最小值为 min,对于原数 组 array,有 n-k 个元素大于 m,k-1 个元素小于 m。
- 3. 开辟新数组 temp,将前 n-2k+1 个元素值赋为 min-1,并将 array 的 n 个元素放入其后。则数组 temp 中有 n-k 个元素大于 m,n-k 个元素 小于 m。因此 m 为 temp 中位数,调用算法 A,即可找到 m。
- 4. 当 k 大于 $\frac{n+1}{2}$ 时,同理记录其元素最大值为 max,开辟数组 temp,在数组 temp 中前 2k-n-1 个赋值为 max+1。同样使得 m 变为 temp 中位数,调用算法 A,即可找到 m。

算法 1 KthFind 算法

1. Function $KthFind\ (array, n, k)$

2. if
$$k == \frac{n+1}{2}$$
 return $A(array, n)$

- 3. $min_num := min(array, n), max_num := max(array, n)$
- 4. Let temB[1...2n] be new array.
- 5. **for** i := 1 to n do
- 6. temB[i] := A[i]

7. **if**
$$k < \frac{n+1}{2}$$
 then

8. **for**
$$i := 1 \text{ to } n - 2k + 1 \text{ do}$$

9.
$$temB[i+n] := min_num - 1$$

10. **return**
$$A(temB, 2n - 2k + 1)$$

11. **if**
$$k > \frac{n+1}{2}$$
 then

12. **for**
$$i := 1 \text{ to } 2k - n - 1 \text{ do}$$

13.
$$temB[i+n] := max_num - 1$$

14. **return**
$$A(temB, 2k-1)$$

时间复杂度 寻找最值和开辟新数组的时间复杂度为 O(n),添加的元素个数最多为 n-1 个,数组的规模仍为 O(n),而找中位数算法 A,时间复杂度为 O(n),因此总的时间复杂度仍为线性。

problem 8.5

(1)

使用归并排序进行降序排列,排序结果前 k 个元素即为所求。 归并排序时间复杂度为 $O(n \log n)$,输出复杂度为 O(k),总时间复杂度为 $O(n \log n)$.

- 1. Function KthOrder1 (array, n, k)
- 2. 对原数组使用归并排序,并按照升序排列
- 3. **for** i := 1 to k do
- 4. res.add(array[i])
- 5. return res

(2)

根据原数组建立最大堆,最大堆堆顶存储当前堆的最大值,则弹出堆顶元素 k 次, k 个元素即为所求。

根据已有序列建堆的时间复杂度为 O(n), 弹出堆顶元素 k 次, 每次修复堆时间复杂度为 $O(\log n)$, 则总的时间复杂度为 $O(n+k\log n)$.

- 1. Function KthOrder2 (array, n, k)
- 2. 根据原数组进行建堆,得到最大堆为 heap
- 3. **for** i := 1 to k do
- 4. res.add(heap.top())
- 5. heap.pop()\\弹出堆顶元素,并修复
- 6. return res

(3)

利用 problem 8.4 中 Kth-find 算法,找到原数组中的第 k+1 大元素 m。 遍历原数组,找到其中大于 m 的元素加入结果数组 res。对 res 使用归并排序,升序排列,得到 res 即为所求。

找第 k+1 大,遍历原数组为线性时间 O(n),对 res 归并排序 $O(k \log k)$,总 时间复杂度为 $O(n+k \log k)$.

- 1. Function KthOrder3 (array, n, k)
- 2. m := KthFind(array, n, k + 1)\\找到数组第k+1大元素
- 3. **for** i := 1 to n do
- 4. **if** array[i] > m **do** res.add(array[i])
- 5. 对 res 数组使用归并排序,并按照升序排列
- 6. **return** res

problem 8.6

(1)

使用归并排序进行排列时间复杂度为 $O(n \log n)$,遍历中位数 M 左右两侧元素,与 M 差值最小的加入 res,并移动对应侧指针,直至 res 个数为 k 即可。总时间复杂度为 $O(n \log n + k)$.

- 1. Function KthNear1 (array, n, k)
- 2. 对原数组使用归并排序

$$3. \qquad l:=\frac{n+1}{2}-1, \ r:=\frac{n+1}{2}+1$$

- 4. **for** i := 1 to k do
- 5. **if** array[l] + array[r] > 2M **do** res.add(array[r + +])
- 6. **else** res.add(array[l--])
- 7. return res

(2)

利用 problem8.4 中的查找中位数算法,得到中位数为 M,时间复杂度为 O(n)。 将原数组分为大于 M 和小于 M 的两数组 L,S,时间复杂度为 O(n)。 与 problem 8.5(3) 同样思想,找到 L 的前 k 小 (查找第 k+1 小,即第 n-k-1 大)LK 和 S 的前 k 大元素 SK,时间复杂度为 O(k)。对 LK 进行归并排序按照升序排列,对 SK 进行归并排序按照降序排列,时间复杂度为 $O(k\log k)$ 。之后遍历 LK 和 SK 找到与 M 最接近的 K 个元素即可。

1. Function KthNear2 (array, n, k)

- 2. M := A(array, n)\\找到中位数 M
- 3. 划分原数组为大于 M 和小于 M 两部分:L[1..n1],S[1..n2]
- 4. large := KthFind(L, n1, n1 k 1)\\找到L数组第k+1小元素
- 5. small := KthFind(S, n2, k+1)\\找到L数组第k+1大元素
- 6. 找到 L 数组小于 large 的 k 个元素, 并升序排列, 得到 LK
- 7. 找到 S 数组大于 small 的 k 个元素, 并降序排列, 得到 SK
- 8. l := 0, r := 0
- 9. **for** i := 1 to k do
- 10. **if** LK[l] + SK[r] > 2M **do** res.add(SK[r + +])
- 11. else res.add(LK[l--])
- 12. return res

problem 8.8

算法设计 使用两个堆,大根堆 q1 维护较小值,小根堆维护较大值,令大根堆 q2 元素个数为 m,小根堆元素个数为 n:

使得小根堆的堆顶是较大数中最小的,大根堆的堆顶是较小数中最大的;将大于大根堆堆顶的数放小根堆,小于等于大根堆堆顶的数放大根堆;对于大根堆的堆顶元素,有 n 个元素比该元素大,m-1 个元素比该元素小;对于小根堆的堆顶元素,有 m 个元素比该元素小,n-1 个元素比该元素大;在维护 $|m-n| \le 1$ 之后,当 m=n 时,两堆顶元素均为中位数,当 $m \ne n$ 时,元素个数较多的堆顶元素即为当前中位数;

易知插入和删除的时间复杂度均为 $O(\log n)$, 查找中值为常数。

查找中值

- 1. **if** (q1.size() + q2.size())%2 == 1 **then**
- 2. **if** q1.size() > q2.size() **do** mid := q1.top()
- 3. **else** mid := q2.top()
- 4. **else** mid := (q1.top + q2.top())/2

插入操作

- 1. **if** input > q1.top() **do** q2.push(input)
- 2. **else** *myg1.push(input)*大根堆放较小数,小根堆放较大数
- 3. **while** |q1.size() q2.size()| > 1 **do**
- 4. **if** q1.size() > q2.size() **do** q2.push(q1.pop())
- 4. else q1.push(q2.pop())

删除操作

- 1. **if** (q1.size() + q2.size())%2 == 1 **then**
- 2. **if** q1.size() > q2.size() **do** q1.pop()
- 3. else q2.pop()
- 4. **else** q2.pop()\\当为偶数时任意弹出一个

problem 8.9

(1)

对中位数 x_k , 设 n 为奇数, 有 $\frac{n+1}{2}-1$ 个元素小于 x_k , $\frac{n+1}{2}-1$ 个元素大于 x_k , 则 $\sum_{x_i>x_k}\frac{1}{n}=\sum_{x_i< x_k}\frac{1}{n}=\frac{1}{2}-\frac{1}{2n}<\frac{1}{2}$. 对 n 为偶数, 同样成立。

(2)

建立以 (w,x) 为元素的结构体数组 ori,w 为权重,x 为其对应下标。对 其进行归并排序,时间复杂度为 $O(n\log n)$ 。遍历 ori,对权重进行累加,当权 重和大于 $\frac{1}{2}$ 时,对应结构体元素的 x 即为加权中位数,时间复杂度为 O(n)。 因此总的时间复杂度为 $O(n\log n)$ 。

1. Function WeightMid1 (ori, n)

- 2. 对结构体数组 ori 使用归并排序
- 3. $cur_weight := 0 \ 当前权重$
- 4. **for** i := 1 to n do

5. **if**
$$cur_weight + ori[i].w > \frac{1}{2}$$
 do

- 6. $\mathbf{return} \ ori[i].x$
- 7. else \\更新权重和权重
- 8. $cur_weight := cur_weight + ori[i].w$

(3)

参考 BFRPTR 算法 假设划分的权值和为 tar, 初始 $tar = \frac{1}{2}$

- 1. 将所有元素分成 $\lceil \frac{n}{5} \rceil$ 组,每组 5 个元素 (最后一组可能不足 5 个元素)
- 2. 寻找 $\left\lceil \frac{n}{5} \right\rceil$ 组中每一组的中位数,可对每一组进行排序
- 3. 对于找出的 $\lceil \frac{n}{5} \rceil$ 个中位数递归进行 1,2 直到剩下一个数即为中位数,记为 m
- 4. 基于 m 对元素进行划分, 假设有 x 个元素小于 m, n-x-1 个元素大于 m
- 5. 计算 x 个元素的权值和 T, 若权值和 T=tar, 则 m 为加权平均数
- 6. 若权值和 T>tar, 则在 x 个元素中递归寻找中位数, tar 值不变

- 7. 若权值和 T<tar,则在 n-x-1 个元素中递归寻找中位数,tar=tar-T
- 8. 时间复杂度 $T(n) = T(n/5) + T(7n/10) + O(n) = \Theta(n)$, 满足要求。

算法实现

- 1.Function Partion (ori, l, r)\\根据 ori[l] 进行划分
- 2. i := l, j := r, pivot := ori[l]
- 3. while i < j:
- 4. while $ori[j].w \le mid.w$ and $i \le j$: ori[i] := ori[--j]
- 5. while ori[i].w >= mid.w and i < j : ori[j] := ori[--i]
- 6. ori[i] := pivot
- 7. $\mathbf{return} \ i$

1.**Function** *FindMid* (*ori*, *l*, *r*)\\寻找中位数的中位数

- 2. $n := 0 \ 计算中位数个数$
- 3. **for** (i := l; r 5; i + = 5)
- 4. *sort(ori, i, i + 4)*\\对 5 个数进行排序
- 5. n := i l, $swap(ori[l + n/5], ori[i + 2]) \\将该组中位数放在数组头$
- 6. \\相同办法处理数组剩余元素
- 7. if n/5 == l return ori[l]
- 8. **return** FindMid(ori, l, l + n/5)

1. Function BFPTR (ori, l, r, tar)

- 2. FindMin(ori, l, r)\\寻找权值中位数 m 和其下标 x
- 3. $pos := Partion(ori, l, r) \setminus$ 根据 m 来划分 ori 为小于和大于 m 两部分
- 4. cur := 0
- 5. **for** i := l to pos **do** \\计算 l-pos 的权重
- 6. cur := cur + ori[i].w
- 7. **if** cur == tar **return** ori[i].x
- 8. **elif** cur < tar **return** BFPTR(ori, pos + 1, r, tar cur)
- 9. **else return** BFPTR(ori, 0, pos 1, tar)

SEARCH

problem 9.4

引理 9.1 证明:

(1) 数学归纳法

当 h=0 时,内部节点有 0 个,成立

假设当 h=n-1 时,内部黑色节点个数 $x > 2^{n-1} - 1$ 个

当 h=n 时,为满足每条路径黑色深度相等,即最底层外部结点全部替换为黑色内部节点,增加 2^{n-1} 个黑色内部节点,所以 $x+2^{n-1} \geq 2^n-1$,成立。

(2)

内部节点最多时,任何一条路径上均为黑红节点交替,黑色节点位于首尾共h+1 个,因此每条路径的红色节点为 h 个,因此树的高度(抛去外部节点)为 2h。且满足完美二叉树性质,内部节点个数为 $2^{2h}-1=4^h-1$,成立。

(3) 反证法

假设存在黑色节点的普通高度超过其黑色高度的 2 倍,设其黑色高度为 k,则总高度超过 2k,亦即红色结点个数超过 k,则必然存在红色结点在路径上连续,与定义相矛盾,故任何黑色节点的普通高度至少是其黑色高度 2 倍。

引理 9.2 证明:

(1)

由红黑树定义, ARB_h 可看作由红色根节点和两棵 RB_{h-1} 树 (原为子结点的黑色节点变为根节点) 组成。由引理 $9.1(1)RB_{h-1}$ 内部黑色节点至少为 $2^{h-1}-1$,因此 ARB_h 内部黑色节点至少为 $2(2^{h-1}-1)=2^h-2$,成立。

(2)

同样利用 ARB_h 由红色根节点和两棵 RB_{h-1} 树组成。由引理 $9.1(2)RB_{h-1}$ 内部节点最多为 $4^{h-1}-1$,因此 ARB_h 内部节点最多为 $2(4^{h-1}-1)+1=\frac{4^h}{2}-1$,成立。

(3) 反证法

与引理 9.1(3)证法相同,假设存在黑色节点的普通高度超过其黑色高度的 2 倍,则必然存在红色结点在路径上连续,与定义相矛盾,故任何黑色节点的普通高度至少是其黑色高度 2 倍。

problem 9.6

算法设计 采取二分查找的方法,设访问的元素为 A[i], res 存放结果,l,r 记录查找区间;

若 A[i] = i, 说明 1 - i 没有缺少元素,则向右半边递归查找;

若 A[i] > i,说明 1-i 已经缺少元素,更新 res := i,向左半边递归查找;

当 l > r 时,递归结束返回 res 即可。

算法实现

算法 1 FindLeastNum 算法

- 1. Function $FindLeastNum (A[1 \cdots n])$
- 2. l := 1, r := n
- 3. while $l \leq r$ do
- 4. mid := (r l)/2 + l
- 5. **if** A[mid] > i **then**
- 6. res := i, r := mid 1
- 7. else
- 8. l = mid + 1
- 9. return res

时间复杂度 较易分析,每次缩小区间为原来的一半,因此查找时间复杂度为 $O(\log n)$ 。

problem 9.8

算法设计 矩阵为 A, 当前行为 row, 当前列为 col, 待查找元素为 tar

- 1. 从右上角开始遍历,当 A[row][col] > tar,说明不在这一列中,col 减 1;
- 2. 当 *A*[row][col] < tar, 说明不在这一行中, row 加 1;
- 3. 当 A[row][col] = tar, 查找成功。否则当查找结束,返回查找失败。

算法实现

算法 2 SearchMatrix 算法

- 1. Function $SearchMatrix\ (A[1\cdots m][1\cdots n], tar)$
- $2. \quad row := 1, col := n$
- 3. while $row \le n$ and $col \ge 0$ do
- 4. **if** (A[row][col] > tar) col -
- 5. **if** (A[row][col] < tar) row + +
- 6. else return true
- 7. return false

最坏情况 在每次比较中都可以排除一行或者一列,共有 (m+n) 行列,当行或列减到 0 查找失败,因此最坏情况下需要比较 m+n-1 次。

problem 9.12

(1)

算法设计 采取二分查找方法,设访问的元素为 A[mid], l, r 记录区间;

- 1. 若 $A[mid-1] \le A[mid] \le A[mid+1]$, 找到一个局部最小元素返回即可。
- 2. 若 A[mid] > A[mid+1],同时 $A[n-1] \le A[n]$,mid-n 区间满足原数组性质,则向右半部分递归查找。
- 3. 当 A[mid-1] < A[mid] 时,同理向左半部分递归查找。

算法 2 SearchNeighborMin 算法

- 1.**Function** SearchNeighborMin $(A[1 \cdots m][1 \cdots n])$
- l := 1, r := n
- 3. while $l \leq r$ do
- 4. mid := (r l)/2 + l
- 5. **if** (A[mid] > A[mid 1]) r := mid 1
- 6. **elif** $A[mid] > A[mid + 1] \ l := mid + 1$
- 7. else return mid

(2) 证明

数组中一定存在最小值,当最小值不为边界时,即满足 $A[i+1] \ge A[i] \le A[i-1]$,即一定是局部最小元素。

当最小值为边界元素时,又因为满足 $A[1] \ge A[2], A[n-1] \le A[n]$ 则:

- 1. 当 A[1] 为最小值时,一定有 $A[1] = A[2] \le A[3]$,A[2] 为局部最小元素
- 2. 当 A[n] 为最小值时,一定有 $A[n-2] \ge A[n-1] = A[n]$,A[n-1] 为局部最小元素。故数组中至少存在一个局部最小元素。

HASH

problem E1

(1)

闭散列 设其负载因子为 $\alpha, \alpha \in \{0.25, 0.5, 1.0, 2.0\}$,其初始空位为 h_C ,则链 表节点个数为 αh_C ,因此其空间消耗为 $2\alpha h_C$ 。因此当 α 分别为 0.25, 0.5, 1.0, 2.0

时,闭散列空间消耗分别为: $\begin{cases} \textbf{0.25}: 0.5h_C \\ \textbf{0.5}: h_C \\ \textbf{1.0}: 2h_C \\ \textbf{2.0}: 4h_C \end{cases}$

开散列 设其负载因子为 α_1 ,则其关键字个数为 $\alpha_1 h_C$,其空间消耗为 $\alpha_1 h_C$,即 $\alpha_1 h_C = 2\alpha h_C \Rightarrow \alpha_1 = 2\alpha$,则当闭散列负载因子 α 分别为 0.25,0.5,1.0,2.0 时,开散列对应的负载因子 α_1 分别为:

0.5,1,2,4.

(2)

闭散列 同理其空间消耗为 $5\alpha h_C$ 。因此当 α 分别为 0.25, 0.5, 1.0, 2.0 时,闭

散列空间消耗分别为: $\begin{cases} \textbf{0.25} : 1.25h_C \\ \textbf{0.5} : 2.5h_C \\ \textbf{1.0} : 5h_C \\ \textbf{2.0} : 10h_C \end{cases}$

开散列 同理其空间消耗为 $4\alpha_1 h_C$,即 $4\alpha_1 h_C = 5\alpha h_C \Rightarrow \alpha_1 = \frac{5}{4}\alpha$,开散列 对应的负载因子 α_1 分别为:

0.3125, 0.625, 1.25, 2.5.

problem E2

平摊分析 假设输入的规模为 n,由数组 i 的大小为 2^i 可知,最后一个不为空的数组的下标 $x = \lfloor \log n \rfloor$,即每个元素插入后最多下沉 $\lfloor \log n \rfloor$ 次。对于插入,其 $Actual\ Cost = 1$,记 $AccountingCost = \log n$ 当元素下降至第 m 层时,其总的下降消耗即为从第 0 层下降至第 m 层,即元素的消耗不超过 $\lfloor \log n \rfloor$ 。

操作	Amortized Cost	Actual Cost	Accounting Cost
Insert	$1 + \log n$	1	$\log n$

因此插入 n 次的总的消耗为 $n(1 + \log n) = n + n \log n$,则插入 n 次的时间复杂度为 $O(n \log n)$ 。

problem E3

(1)

设两个栈为 A, B

Enqueue 将新元素压入 B 中;

Dequeue 如果 A 不为空,从 A 中弹出元素;如果 A 为空,B 中所有元素 依次出栈并压入 A 中,即使得 A 中弹栈顺序变为原始序列输入顺序.

(2)

比较简单的 Dequeue(即 A 不为空) 的 $Actual\ Cost = 1 + 1 = 2$, 即判断 empty 和 pop;

而比较复杂的 Dequeue,设 B 中元素个数为 t,则 $Actual\ Cost = 1 + 2t + 1 = 2t + 2$,判断 empty,B 中 pop t 个,向 A push t 个,最后 A pop。对于 Enqueue, $Actual\ Cost = 1$,记 $Accounting\ Cost$ 为 3,即之后的判空,pop 和 push 的代价。

则对于复杂的 Dequeue 的 $Accounting\ Cost = -3 \times t = -3t$,即减去在 Enqueue 中的 $Accounting\ Cost$ 。

操作	Amortized Cost	Actual Cost	Accounting Cost
Enqueue	4	1	3
Dequeue(easy)	2	2	0
Dequeue(diff)	2	3t+2	-3t

即两种情况下 Dequeue 的消耗相同,若规模为 n,入队出队平摊分析法得到的时间复杂度为:

$$Enqueue(n) + Dequeue(n) = O(6n).$$