

# 算法设计与分析作业四

作者：吴润泽      学号：181860109

**Email:** [181860109@smail.nju.edu.cn](mailto:181860109@smail.nju.edu.cn)

2020 年 4 月 14 日

## 目录

<b>Chapter 4</b>	<b>3</b>
problem 4.2 . . . . .	3
problem 4.5 . . . . .	4
problem 4.7 . . . . .	5
problem 4.8 . . . . .	5
problem 4.9 . . . . .	5
problem 4.12 . . . . .	6
problem 4.13 . . . . .	6
problem 4.14 . . . . .	8
problem 4.16 . . . . .	9
problem 4.17 . . . . .	10
problem 4.18 . . . . .	11
problem 4.20 . . . . .	13
problem 4.22 . . . . .	14
problem 4.23 . . . . .	14
<b>Chapter 5</b>	<b>14</b>
problem 5.1 . . . . .	14
problem 5.2 . . . . .	14
problem 5.4 . . . . .	14
problem 5.8 . . . . .	14
problem 5.9 . . . . .	14
problem 5.10 . . . . .	14

## Chapter 4

### problem 4.2

(1)

$\Rightarrow$  如果  $w$  是  $v$  在 DFS 树中的后继结点, 那么  $actice(w) \subseteq active(v)$ :  
 当  $w \neq v$  时, 因为  $w$  是  $v$  的后继结点, 所以  $v.discover < w.discover$ , 并且  $v.finish > w.finish$ 。所以  $actice(w) \subset active(v)$ 。当  $w = v$  时显然成立。  
 $\Leftarrow$  如果  $actice(w) \subseteq active(v)$ , 那么  $w$  是  $v$  在 DFS 树中的后继结点:  
 当  $w \neq v$  时, 因为  $active(w) \subseteq active(v)$ , 即  $v.discover < w.discover$ , 并且  $v.finish > w.finish$ , 即在遍历  $v$  的过程中将  $w$  遍历, 即  $w$  是  $v$  的后继结点。

(2)

由 (1) 可知,  $w$  不是  $v$  的后继结点  $\Leftrightarrow actice(w) \not\subseteq active(v)$ 。 $v$  不是  $w$  的后继结点  $\Leftrightarrow actice(v) \not\subseteq active(w)$  得证。

(3)

①  $\Rightarrow$  如果  $vw$  是 CE, 那么  $v$  和  $w$  没有祖先和后继关系, 由 (2) 可知  $active(w)$  和  $active(v)$  互不包含。同时 CE 说明在  $v$  指向  $w$  时,  $w$  已经是黑色结点,  $w$  已经遍历结束, 所以  $active(w)$  在  $active(v)$  之前。

$\Leftarrow$   $active(w)$  在  $active(v)$  之前,  $w$  先完成整个遍历过程, 后才遍历到  $v$ 。且二者没有祖先后继关系, 那么边  $vw$  即为 CE。

②  $\Rightarrow vw$  是 DE, 即  $v$  指向  $w$  时  $w$  为黑色, 并且  $active(w) \subset active(v)$ , 若不存在第三个结点  $x$ , 满足  $x$  是  $v$  的后继,  $w$  是  $x$  的后继, 则  $v$  遍历到  $w$  时  $w$  一定为白色, 边为 TE。即一定有  $active(w) \subset active(x) \subset active(v)$ 。

$\Leftarrow$  如果存在结点  $x$ , 满足  $active(w) \subset active(x) \subset active(v)$ , 由 (1) 可知,  $x$  是  $v$  的后继,  $w$  是  $x$  的后继, 且在遍历时  $v$  先走到  $x$ , 然后  $x$  走到  $w$ , 即  $v$  是  $w$  的祖先结点, 因此  $vw$  是 DE。

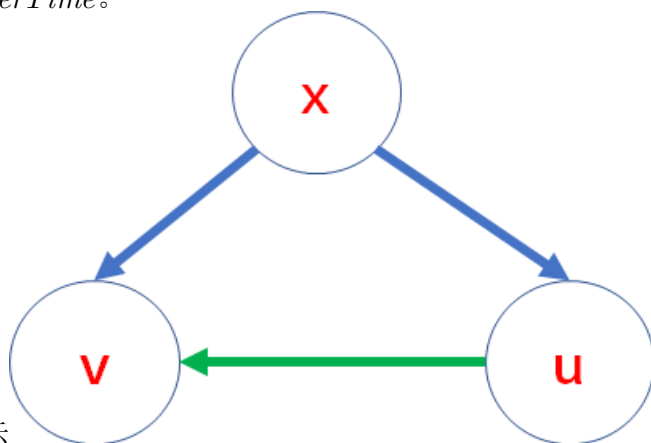
③  $\Rightarrow vw$  是 TE, 即  $v$  指向  $w$  时  $w$  为白色,  $w$  是  $v$  的后继, 由 (1) 可知,  $active(w) \subset active(v)$ 。若存在  $x$ , 满足  $active(w) \subset active(x) \subset active(v)$ , 则在遍历时  $v$  先走到  $x$ , 然后  $x$  走到  $w$ , 那么  $v$  是  $w$  的祖先而非父结点, 与  $vw$  是 TE 矛盾。

$\Leftarrow$  同理可得  $w$  是  $v$  的后继, 且  $v$  直接指向  $w$ , 则  $w$  是白色, 即  $vw$  是 TE。

④  $vw$  是 BE  $\Leftrightarrow v$  是  $w$  的后继  $\Leftrightarrow active(v) \subset active(w)$  得证。

### problem 4.5

1. 不可能是 TE。如果是 TE, 则有  $active(v) \subset active(u)$ , 即  $v.finishTime > u.discoverTime$ , 故不成立。
2. 不可能是 BE。如果是 BE, 则有  $active(u) \subset active(v)$ , 即  $v.finishTime > u.discoverTime$ , 故不成立。
3. 不可能是 DE。如果是 DE, 同样的  $v$  是  $u$  的后继结点, 满足  $active(v) \subset active(u)$ , 同 1. 不成立。
4. 可能是 CE。 $x$  结点先遍历  $v$ , 然后从  $v$  返回  $x$ ,  $x$  遍历  $u$ , 易知  $v.finishTime < u.discoverTime$ 。



如图所示

**problem 4.7**

在第一次 DFS 中，将结点压栈，同一强连通片的源头结点是最后一个压栈的。(引理 4.4) 若  $l$  是某个强连通片首结点， $x$  是另一个强连通片中的结点，并且存在  $l$  通向  $x$  的路径，则  $x$  比  $l$  先结束遍历，即  $x$  先进栈  $l$  后进栈。满足这些性质，才能保证第二次 DFS 中，按正确的顺序取出每个 SCC 的首结点。

无论是 DFS 还是 BFS 在一次遍历中都可以访问一个或者多个强连通片的所有结点。

如果第一次 DFS 换为 BFS，由于 BFS 中按层序遍历，同一连通片中出度不为 0 的点可能先入栈。在第二次 DFS 的时候，不能有正确的访问顺序。

如果第二次 DFS 换为 BFS，由于出栈的访问首结点顺序正确，BFS 同样可以正确地划分强连通片。

因此第一次必须为 DFS，第二次 DFS 和 BFS 都可以。

**problem 4.8**

**充要条件:** 对于无向连通图的 DFS 生成树的根结点  $v$ ， $v$  是割点，当且仅当  $v$  有两个及两个以上的子树。

**证明:**  $\Rightarrow$  如果  $v$  是割点，假设  $v$  只有一个子树，易知子树是连通的，将  $v$  删除，剩下的部分为  $v$  的子树仍然连通，这与  $v$  是割点相矛盾。因此  $v$  有两个及两个以上的子树。

$\Leftarrow$  如果  $v$  有两个及两个以上的子树，因为图本身连通，则子树之间相连必然通过  $v$ ，即  $v$  是割点。

**problem 4.9**

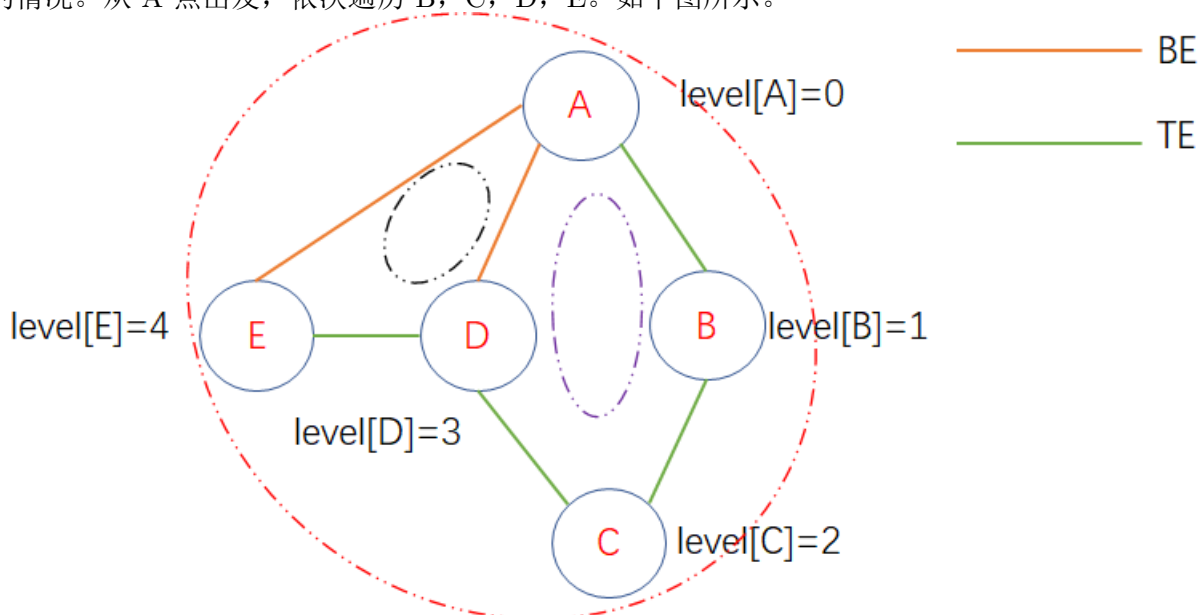
正确

**证明:** 当从 TE  $vw$  回退时，如果以  $w$  为根的子树存在 BE 指向  $v$  的祖先，则  $v$  的祖先的 `discoverTime` 会被赋值给以  $w$  为根的子树中某个结点的 `back` 值，并最终会传递到  $w.back$ ，即必有  $w.back < v.discoverTime$ ;

否则，没有存在 BE 指向  $v$  的祖先，如果子树不存在 BE，则子树所有点 `back` 值均为初始值，即  $w.back > v.discoverTime$ ，如果子树中存在 BE，则子树中的所有结点的 `back` 值也将大于等于  $v.discoverTime$ ，因为 BE 只能指向  $v$  或者子树内部结点，故 `back` 值最小也不会低于  $v.discoverTime$ ，仍然满足  $w.back > v.discoverTime$ ，即仍能正确判断是否为割点。

## problem 4.12

算法中，默认环为多条 TE 和 BE 构成，但存在两条 BE 和 TE 构成环的情况。从 A 点出发，依次遍历 B, C, D, E。如下图所示。



图中的 BE 为 AE 和 AD，根据题目给定算法，计算出外圈大环的大小为 5 和右侧环大小为 4，最终结果为 4。但图中最小环大小应为 3，为左侧小环。因此算法不正确。

## problem 4.13

如果有向图没有环，则至少有一个点的入度为 0。即无向图 DFS 生成树必须存在环。

**算法设计** 1. 有向图中每个点的入度至少为 1，则有图的边数不小于图的点数，则无向图中必定有环（存在 BE）。

2. 利用 DFS 找到一条 BE（找到一个环），设边为  $uv$ ， $u$  为后继， $v$  为祖先。（如果没有找到 BE，说明存在一棵 DFS 生成树无环，则不能构造成功）

3. 以  $v$  为起点进行 DFS，将每条 TE  $xy$ ，标记方向为  $x \rightarrow y$ ，最后将  $uv$  边标记方向为  $u \rightarrow v$ ，即满足了该环中每个点的入度都大于 0。

4. 找到图中仍为白色的点，进行 2、3 步，若没有算法结束。

5. 由于只进行了两次深度优先遍历，较易得算法时间复杂度为线性。

具体算法实现见 [AddDirection](#) 算法

---

**算法 1** *AddDirection* 算法

---

**1.Function** *FindLoop* (*u*)\\找到一个环路，并返回 BE 边祖先结点

2.     *u.color* := *GRAY*, *res* := *None*
  3.     **foreach** neighbor *v* of *u* **do**
  4.         **if** *v.color* = *WHITE* **and** *v.vis* = *False* **then**
  5.             *FindLoop*(*v*)
  6.         **elif** *uv* = *BE* **then**
  7.             *res* := *u*, **break**
  8.     **return** *res*
- 

**1.Function** *AddDir* (*u*)\\给环路加方向

2.     *u.vis* = *True*\\标记其已经加边避免重复
  3.     **foreach** neighbor *v* of *u* **do**
  4.         **if** *v.color* = *WHITE* **and** *v.vis* = *False* **then**
  5.             change *uv* dircetion to  $u \rightarrow v$
  6.             *AddDir*(*v*)
  7.         **elif** *uv* = *BE* **then**
  8.             change *uv* dircetion to  $u \rightarrow v$
- 

**1.Function** *Main – AddDirection* (*V*, *E*)\\wrapper 部分

2.     **foreach** point *v* in *V* **do**
  3.         *v.color* := *WHITE*, *v.vis* := *False*
  4.     **foreach** point *v* in *V* **do**
  5.         **if** *v.color* = *WHITE* **and** *v.vis* = *False* **then**
  6.             *res* := *FindLoop*(*v*)
  7.             **if** *res* = *None* **then return** *False*
  9.             **else** *AddDir*(*res*)
  10.    **return** *True*
-

## problem 4.14

**算法设计** 因为  $G$  是有向无环图, 则  $G$  一定存在拓扑排序 (引理 4.2)。

1. 入度最小的点 (即拓扑排序的队首)  $a$ , 如果图中存在哈密顿路径, 则  $a$  的入度一定为 0。假设  $a$  的入度不为 0, 结点  $x$  指向  $a$ 。由于  $a$  是拓扑排序队首, 故一定存在  $a$  到达  $x$  的路径 (因为有图连通) 设为  $a \rightarrow \cdots \rightarrow x$ , 同时  $x$  指向  $a$ , 构成环路, 与题干相矛盾。故  $a$  的入度一定为 0。
2. 显然, 从  $a$  点出发, 如果存在哈密顿路径, 则一次 DFS 遍历所有结点。
3. 首先找到图  $G$  的入度为 0 的点  $a$ , 如果不存在或存在多个则不可能存在哈密顿通路。
4. 从  $a$  开始 DFS, 每当递归回溯时 (边为  $uv$ ), 检查哈密顿路径  $path$  长度是否为结点个数。
5. 如果等于结点个数, 说明存在路径  $a \rightarrow \cdots u \rightarrow v \rightarrow \cdots n$ , 算法结束。
6. 否则, 将  $v.vis$  置为假, 将  $v$  从  $path$  中剔除 (哈密顿通路上  $u$  不直接到达  $v$ ), 从  $u$  的下一子结点继续 DFS。
7. 找最小入度结点为  $O(m+n)$ , DFS 过程显然是  $O(m+n)$ , 因此时间复杂度是线性的。

具体算法实现见 [FindHamilton 算法](#)

---

**算法 2** *FindHamilton* 算法

---

1. **Function** *FindHamilton* ( $u, path, n$ ) \\\找到一个环路, 并返回 BE 边祖先结点
  2.      $u.vis := True, path.push(u)$
  3.     **foreach** *neighbor*  $v$  *of*  $u$  **do**
  4.         **if**  $v.vis = False$  **then**
  5.              $FindHamilton(v, path, n)$
  5.             **if**  $len(path) == n$  **then return** *True*
  6.              $v.vis := False, path.pop()$  \\\没有找到, 故将  $vis$  置为假, 将  $v$  从  $path$  剔除
  7.     **return** *False* \\\ $u$  所有子结点都没有找到哈密顿通路
-



---

```

1. Function Main – FindHamilton ( $V, E$ )\\wrapper 部分
2.   foreach point  $u$  in  $V$  do
3.      $u.vis := False, u.cnt := 0$ \\入度初始化为 0
4.     foreach neighbor  $v$  of  $u$  do  $u.cnt++$ \\计算各点的入度
5.    $tar := None, cnt := 0$ \\初始化要寻找的点
6.   foreach point  $u$  in  $V$  do\\找到唯一一个入度为 0 的点
7.     if  $tar \neq None$  and  $cnt = 0$  and  $u.cnt = 0$ 
8.       then return False\\存在不止一个入度为 0 的点，不可能存在哈密顿通路
9.     if  $cnt \geq u.cnt$  then  $tar := u, cnt := u.cnt$ 
10.  if  $tar = None$  or  $cnt \neq 0$  then return False\\不存在入度为 0 的点
11.  return FindHamilton( $tar$ )

```

---

### problem 4.16

**证明** 有向无环图中必有入度为 0 的点。

设图有  $N$  个结点，假设每个点的入度均不为 0，必有  $A_2 \rightarrow A_1, A_3 \rightarrow A_2, \dots, A_n \rightarrow A_{n-1}$ ，而对于  $A_n$  入度不为 0，故存在某个结点指向它，则出现环路，产生矛盾，得证。

### 算法设计

1. 有向无环图可以出现一个或者多个入度为 0 的结点，对这些结点的拓扑先后顺序没有要求。
2. 入度为 0 的结点的出边删去，必会出现入度为 0 的点（仍为无环图）。
3. 重复 1，2 步，直到算法结束。可知时间复杂度为线性。

由开始的证明可知，图中存在回路，会出现没有入度为 0 的点的情况，无法确定拓扑顺序。

### 算法实现

#### 算法 3 *ZeroTopoLogical* 算法

---

```

1. Function InitQueue ( $G(V, E), queue$ )\\找到一个环路，并返回 BE 边祖先结点
2.   foreach point  $u$  in  $V$  do
3.     if  $InEdge[u] = 0$  then
4.        $queue.push(u)$ 
5.   return  $len(queue) > 0$ \\没有找到入度为 0 的点，返回 False

```

---

---

```

1. Function Main – ZeroTopoLogical ( $G(V, E)$ ) \\\找到一个环路，并返回 BE 边祖先结点
2.   queue.init(), topo := list(), count := 0
3.   /*queue 存放入度为 0 的结点的队列, topo 存放拓扑排序结果, count 为排好序的结点数*/
4.   if InitQueue(queue) = False then return False
5.   while queue.empty()! = False do
6.       u = queue.pop(), topo[count + +] = u \\\确定 u 为当前的逻辑起点
7.       foreach neighbor v of u do
8.           InEdge[v] – –
9.           if v.vis = False then queue.push(v)
11.  return count = len(V) \\\所有结点应确定拓扑排序，否则存在环路

```

---

### problem 4.17

#### (1)

易知只需要以顶点  $s$  为起点进行一次 DFS，判断是否遍历所有点即可。代价为  $O(m + n)$ 。

---

```

1. Function OneToAll ( $G(V, E), s$ )
2.   DFS(s)
3.   foreach point u in V do
4.       if u.color = WHITE then return False
5.   return True

```

---

#### (2)

利用课本上的划分强连通片的算法，将有向图  $G$  改造为  $G$  的收缩图  $G\downarrow$ ，各点之间的方向转换为各连通片之间的方向，易知  $G\downarrow$  为有向无环图。

题目可以转换为一个连通片可以到达其他所有连通片。由于  $G\downarrow$  为有向无环图，必有入度为 0 的连通片。故如果图  $G$  存在到达所有顶点的点，其必在该连通片中。再利用 (1) 算法判断该连通片能否到达所有连通片即可。

强连通片划分与 DFS 判断是否可达算法时间复杂度均为  $O(m + n)$ ，因此时间复杂度为  $O(m + n)$ ，符合题意。

具体算法实现见 [SccOneToAll 算法](#)

---

**算法 4** SccOneToAll 算法
 

---

```

1. Function SccOneToAll ( $G(V, E)$ )
2.   construct  $G \downarrow$  using Scc( $G$ )
3.   point := None, CountZero := 0 \\ 记录入度为 0 的连通片个数
4.   foreach point  $u$  in  $V \downarrow$  do
5.     if InEdge[ $u$ ] = 0 then
6.       point :=  $u$ , CountZero := CountZero + 1
7.   if point = None or CountZero > 1 then
8.     return False \\ 没有或多个入度为 0 的点, 返回 False
9.   return OneToAll( $G \downarrow$ , point)

```

---

**problem 4.18**

(1)

同样利用课本上的划分强连通片的算法, 将有向图  $G$  改造为  $G$  的收缩图  $G \downarrow$ 。易知同一个连通片中的影响力值相同。易得影响力最低的连通片, 一定是出度为 0 的连通片 (一定存在, 可能只有一个连通片), 影响力是连通片中结点数减 1。因此, 找到所有出度为 0 的连通片, 并找出结点数最小的即可。

SCC 的划分和寻找出度为 0 的连通片并统计的时间复杂度为  $O(m+n)$

---

**算法 5** MinImpact 算法

---

```

1. Function MinImpact ( $G(V, E)$ )
2.   construct  $G \downarrow$  using Scc( $G$ )
3.   MinPoint := None, MinCount :=  $\infty$  \\ 记录连通片的最小个数
4.   foreach point  $u$  in  $V \downarrow$  do
5.     if OutEdge[ $u$ ] = 0 and MinImpact < number( $u$ ) then
6.       MinPoint :=  $u$ , MinCount := number( $u$ )
7.   return (MinCount - 1, MinPoint) \\ 结点数减 1 为影响力, 以及对应的连通片

```

---

(2)

同样得到有向图  $G$  的收缩图  $G \downarrow$ , 易知影响力最大的连通片, 一定是入度为 0 的连通片 (压缩图无环)。

则对所有的入度为 0 的连通片进行 DFS 遍历，遍历到的连通片即为其可到达的，DFS 结束后计算遍历到连通片的结点个数。取所有 DFS 得到结点个数最多的即为所求。

由于每次 DFS 后，都要查找所有访问过的连通片，因此时间复杂度为  $O(n(m+n))$ 。

#### 算法实现

##### 算法 6 MaxImpact 算法

---

```

1. Function MinImpact ( $G(V, E)$ )
2.   construct  $G \downarrow$  using  $Scc(G)$ 
3.    $MaxPoint := None, CurCount := 0, MaxCount := 0$ 
4.   /*记录最大的 DFS 生成树的根以及结点个数*/
5.   foreach point  $u$  in  $V \downarrow$  do
6.     if  $InEdge[u] = 0$  then
7.        $DFS(G \downarrow, u), CurCount := 0$  \\ 更新当前 DFS 树的结点个数
8.       foreach point  $x$  in  $V \downarrow$  do
9.         if  $x.vis = True$  then
10.            $CurCount := CurCount + number(x)$ 
11.            $x.vis := False$  \\ 将访问置为 False，避免下次 DFS 错误计算
12.         if  $MaxCount < CurCount$  then
13.            $MaxPoint := u, MaxCount := CurCount$ 
14.   return ( $MaxCount - 1, MaxPoint$ ) \\ 返回最大影响力，以及对应的连通片

```

---

## problem 4.20

与problem 4.16 类似，每学期可以修所有入度为 0 的结点。然后将所有入度为 0 的结点的指出的边删去，假设本题有解即为有向无环图，一定再次出现入度为 0 的结点，重复上述过程即可修完所有课程，重复的次数即为所需要的最少学期数。可得算法时间复杂度是线性  $O(m + n)$ 。

## 算法实现

## 算法 3 ZeroTopoLogical 算法

---

```

1. Function InitQueue ( $G(V, E), queue$ )\\找到一个环路，并返回 BE 边祖先结点
2.   foreach point  $u$  in  $V$  do
3.     if  $InEdge[u] = 0$  and  $u.vis = False$  then
4.        $queue.push(u)$ 
5.   return  $len(queue) > 0$ \\没有找到入度为 0 的点，返回 False

```

---

```

1. Function Main – ZeroTopoLogical ( $G(V, E)$ )\\找到一个环路，并返回 BE 边祖先结点
2.    $queue.init(), count := 0, TermCount := 0$ 
3.   /*queue 存放入度为 0 的结点的队列, count 为排好序的结点数, TermCount 为学期数*/
4.   while  $count < len(V)$  do\\安排的课程数还少于总课程
5.     if  $InitQueue(queue) = False$  then return  $False$ 
6.     while  $queue.empty() \neq False$  do
7.        $u = queue.pop()$ 
8.        $u.vis = True$ 
9.        $count := count + 1$ \\已经确定的课程安排数加 1
10.      foreach neighbor  $v$  of  $u$  do
11.         $InEdge[v] --$ 
12.       $TermCount := TermCount + 1$ \\所有零入度课程均已安排，学期数加 1
13.   return  $TermCount$ \\最少学期数

```

---

problem 4.22

problem 4.23

## Chapter 5

problem 5.1

problem 5.2

problem 5.4

problem 5.8

problem 5.9

problem 5.10