## Techniki eksploracji danych

Krzysztof Gajowniczek

Rok akademicki: 2020/2021

- 1 Teoretyczne podstawy przetwarzania równoległego
- 2 Wykorzystywana notacja matematyczna
- Miary jakości modeli
- Sprawdzian krzyżowy
- Optymalizacja parametrów
- 6 Literatura

Podejścia do równoległości w F Pakiet parallel Pakiety doParallel i foreach

#### Section 1

Teoretyczne podstawy przetwarzania równoległego

- Przetwarzanie dużych ilości danych za pomocą złożonych modeli może być czasochłonne.
- Nowe rodzaje wykrywania oznaczają, że skala gromadzenia danych jest obecnie ogromna, a modelowane wyniki mogą być również duże.
- Jeśli coś zajmuje mniej czasu, jeśli odbywa się poprzez przetwarzanie równoległe, dlaczego nie zrobić tego i zaoszczędzić czas?
- Nowoczesne laptopy i komputery PC mają obecnie procesory wielordzeniowe z wystarczającą ilością dostępnej pamięci, którą można wykorzystać do szybkiego generowania wyników.

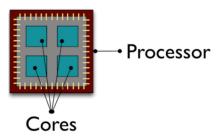
- Zrównoleglenie kodów ma swoje liczne zalety.
- Zamiast czekać kilka minut lub godzin na zakończenie zadania, można podmienić kod, uzyskać dane wyjściowe w ciągu kilku sekund lub minut i jednocześnie sprawić, by było to wydajne.
- Efektywność kodu jest obecnie jedną z najbardziej poszukiwanych umiejętności w branży i niewiele osób jest w stanie z niej korzystać.
- Kiedy już nauczysz się zrównoleglania kodu, będziesz tylko żałować, że nie nauczyłeś się go wcześniej.

- Wiele programów R działa szybko i dobrze na jednym procesorze. Ale czasami obliczenia mogą być:
- cpu-bound: zajmuje zbyt dużo czasu procesora.
- memory-bound: zajmuje zbyt dużo pamięci.
- I/O-bound: odczyt/zapis z dysku zajmuje zbyt dużo czasu.
- network-bound: przesyłanie zajmuje zbyt dużo czasu.

Podejścia do równoległości w Pakiet parallel Pakiety doParallel i foreacl

- Sercem każdego komputera jest nowoczesny procesor CPU (ang. Central Processing Unit).
- Podczas gdy tradycyjne komputery miały jeden procesor, nowoczesne komputery posiadają wiele procesorów, z których każdy może zawierać wiele rdzeni.
- Te procesory i rdzenie są dostępne do wykonywania obliczeń.

 Komputer z jednym procesorem może nadal mieć 4 rdzenie (quad-core), co pozwala na jednoczesne wykonywanie 4 obliczeń.



Podejścia do równoległości w R Pakiet parallel Pakiety doParallel i foreach

#### Subsection 1

Podejścia do równoległości w R

- R może korzystać z kilku struktur/narzędzi/pakietów, aby umożliwić zrównoleglenie:
- parallel jest prawdopodobnie najbardziej rozwiniętym i najbardziej dojrzałym i opiera się na pracy z pakietem multicore i snow (z których pierwszy został usunięty z CRAN, ponieważ został całkowicie wchłonięty przez parallel), z których drugi może być używane do zrównoleglania obliczeń na jednym lub wielu komputerach.
- foreach umożliwia zrównoleglenie poprzez rozszerzenia foreach pętlifor, pakiet doMC i słowo kluczowe %dopar%.
   Może korzystać z frameworka multicore, z tymi samymi ograniczeniami systemu operacyjnego wymienionymi powyżej, lub frameworka snow.

Podejścia do równoległości w F Pakiet parallel Pakiety doParallel i foreach

#### Subsection 2

Pakiet parallel

```
library(parallel)
no cores <- detectCores()</pre>
clust <- makeCluster(no cores)</pre>
parLapply(clust, 1:3, function(x) c(x^2, x^3))
## [[1]]
## [1] 1 1
##
## [[2]]
## [1] 4 8
##
   [[3]]
##
## [1] 9 27
stopCluster(clust)
```

Podejścia do równoległości w F Pakiet parallel Pakiety doParallel i foreach

#### Subsection 3

Pakiety doParallel i foreach

```
library(doParallel)
## Loading required package: foreach
## Loading required package: iterators
cl <- makeCluster(2)</pre>
registerDoParallel(cl)
foreach(i=1:3) %dopar% sqrt(i)
   [[1]]
##
   [1] 1
##
##
   [[2]]
##
   [1] 1.414214
##
   [[3]]
##
```

 Pakiet doParallel umożliwia określenie różnych opcji podczas uruchamiania polecenia foreach, które są obsługiwane przez podstawową funkcję mclapply: "preschedule", "set.seed", "silent" i "cores".

```
mcoptions <- list(preschedule=FALSE, set.seed=FALSE)</pre>
foreach(i=1:3, .options.multicore=mcoptions) %dopar% sqrt()
## [[1]]
## [1] 1
##
   [[2]]
##
   [1] 1.414214
##
   [[3]]
##
   [1] 1.732051
```

## Section 2

Wykorzystywana notacja matematyczna

## Wyjaśnienie symboli

- n liczba obserwacji.
- i iterator obserwacji,  $i \in \{1, ..., n\}$ .
- y zmienna celu.
  - dla problemu regresji:  $y \in \mathbb{R}$ .
  - dla problemu klasyfikacji:  $y \in \{1, ..., l, ..., k\}$ .
  - y<sub>i</sub> i-ta wartość zmiennej celu.
- ŷ wartość teoretyczna zmiennej celu.
  - dla problemu regresji:  $\hat{y} \in \mathbb{R}$ .
  - dla problemu klasyfikacji:  $\forall I, \hat{y} \in [0, 1], \sum_{l=1}^{k} \hat{y}^{(l)} = 1.$
- x attrybut,  $x \in X$ .
- j iterator attrybutu,  $j \in \{1, ..., p\}$ .
  - $x^T \in X^{(p)}$ .

Miary dla problemów regresyjnych Miary dla problemów klasyfikacyjnych

#### Section 3

Miary jakości modeli

Miary dla problemów regresyjnych Miary dla problemów klasyfikacyjnych

#### Subsection 1

Miary dla problemów regresyjnych

#### Mean absolute error

$$MAE = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} |y_i - \hat{y}_i|$$

#### Mean squared error

$$MSE = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (y_i - \hat{y}_i)^2$$

## Mean absolute percentage error

$$MAPE = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} |\frac{y_i - \hat{y}_i}{y_i}|$$

Miary dla problemów regresyjnych Miary dla problemów klasyfikacyjnych

#### Subsection 2

Miary dla problemów klasyfikacyjnych

• W zależności o wykorzystanej miary, pracować będziemy albo na wektorach prawdopodobieństa:

$$\hat{\mathbf{y}}^T = {\{\hat{y}^{(1)}, \hat{y}^{(2)}\}} = {\{0.35, 0.65\}}$$

albo na finalnych etykietach klas, wyznaczanych jako:

$$\hat{y} = \arg\max_{l} \hat{y}^{(l)} = \{2\}$$

 w niektórych jednak przypadkach dla klasyfikacji binarnej finalna etykieta wyznaczana jest jako:

$$\hat{y} = \arg_{l>t} \hat{y}^{(l)} = \{2\}$$

• etykieta, której prawdopodobieństwo jest większe od pewnego progu *t*, najczęściej ustawionego na wartość 0.5.

# Klasyfikacja binarna

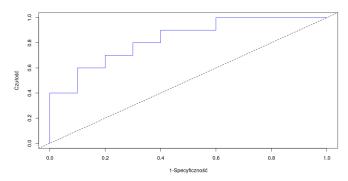
- Klasa pozytywna (P) jest to ta klasa, która nas najbardziej interesuje.
- Najczęściej jest niedoreprezentowana, tj. 5%-95%.

		Przewidywane	
		P (2)	N (1)
	P (2)	TP	FN
Prawdziwe	_		_
	N (1)	FP	TN

$$Czu$$
łość =  $\dfrac{TP}{TP+FN}$ 
 $Specyficzność = \dfrac{TN}{TN+FP}$ 
 $Jakość = \dfrac{TN+TF}{TN+TF+FP+FN}$ 

# Klasyfikacja binarna

 Krzywa ROC (ang. Receiver Operating Characteristic): graficzna reprezentacja efektywności modelu poprzez wykreślenie miar Czułości i Specyficzności powstałych z modelu przy zastosowaniu wielu różnych punktów odcięcia t.



# Pole pod krzywą ROC

AUC (ang. Area Under Curve) - wielkość pola pod krzywą
 ROC mieści się w przedziale [0; 1].

#### Interpretacja jak pole

$$AUC = \int_0^1 ROC(t)dt$$

### Interpretacja jako prawdopodobieństwo

$$AUC = P(\hat{y}^{(2)} > \hat{y}^{(1)})$$

# Metody estymacji AUC

- Istnieje kilka różnych sposobów oszacowania tej miary.
- Obserwacje muszą być posortowane nierosnąco względem  $\hat{y}^{(2)}$ .

#### Interpretacja jak pole

$$AUC = -\frac{1}{2}\sum_{i=2}^{n}(Czułość_{i-1}Specyficzność_{i}-Czułość_{i}Specyficzność_{i-1})$$

#### Interpretacja jako prawdopodobieństwo

$$AUC = \frac{R_2 - \frac{n_2(n_2 - 1)}{2}}{n_2 n_1}$$

gdzie:  $n_2$  - liczba obserwacji z klasy 2,  $n_1$  - liczba obserwacji z klasy 1,  $R_2$  - suma rang obserwacji z klasy 2.

Miary dla problemów regresyjnych Miary dla problemów klasyfikacyjnych

# Klasyfikacja wieloklasowa

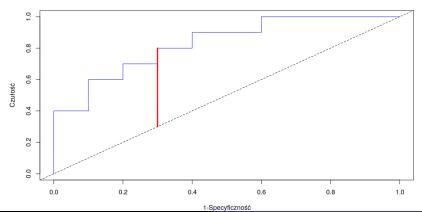
		Przewidywane				
		1	2	 j	 k	
Prawdziwe	1	Т	F	 F	 F	
	2	F	Т	 F	 F	
	 j	 F	 F	  T	  F	
	 k	 F	 F	  F	  T	

$$J$$
akość =  $rac{1}{n}\sum_{i=1}^{n}I(y_{i}=rg\max_{l}\hat{y}_{i}^{(l)})$ 
 $multiAUC=rac{1}{k(k-1)}\sum_{l,k}AUC_{l,k}$ 

# Youden index (J)

• Wyznaczenie optymalnej wartości *t* wyznacza się na podstawie:

$$J = \arg_t Czułość + Specyficzność - 1$$



#### Section 4

Sprawdzian krzyżowy

 Sprawdzian krzyżowy (walidacja krzyżowa, kroswalidacja, sprawdzanie krzyżowe) – metoda statystyczna, polegająca na podziale próby statystycznej na podzbiory, a następnie przeprowadzaniu wszelkich analiz na niektórych z nich (zbiór uczący), podczas gdy pozostałe służą do potwierdzenia wiarygodności jej wyników (zbiór testowy, zbiór walidacyjny).

## Prosta walidacja

- Najbardziej typowy rodzaj walidacji, w którym próbę dzieli się losowo na rozłączne zbiory:
  - Uczący i testowy najczęsciej w proporacjacj 80%-20% lub 70%-30%.
  - Uczący, walidacyjny i testowy najczęsciej w proporacjach 60%-30%-10%.

## k-krotna walidacja

- Oryginalna próba jest dzielona na k podzbiorów, gdzie każdy z nich bierze się jako zbiór testowy, a pozostałe razem jako zbiór uczący. Analiza jest więc wykonywana k razy. K rezultatów jest następnie uśrednianych (lub łączonych w inny sposób) w celu uzyskania jednego wyniku.
  - Proporcja zbiorów wynosi (1-1/k)%-(1/k)%, np. dla k = 4, 75%-25%; k = 10, 90%-10%.

## Kroswalidacja stratyfikowana

- Nie jest to w zasadzie osobna odmiana kroswalidacji, a odnosi się do wszystkich jej rodzajów wymienionych powyżej.
- Kroswalidacja stratyfikowana (ang. stratified cross-validation) polega na takim podziale obiektów pomiędzy zbiór uczący i zbiór testowy, aby zachowane były oryginalne proporcje pomiędzy klasami decyzyjnymi.
- Zastosowanie kroswalidacji stratyfikowanej jest szczególnie ważne w przypadku, gdy w oryginalnym zbiorze danych występują znaczne dysproporcje w liczebności przykładów należących do poszczególnych klas decyzyjnych.

## Section 5

Optymalizacja parametrów

- Modele uczenia maszynowego są sparametryzowane, aby ich zachowanie można było dostroić do danego problemu.
- Modele mogą mieć wiele parametrów, a znalezienie najlepszej kombinacji parametrów może być traktowane jako problem wyszukiwania.
- Proces ten nazywany jest optymalizacją hiperparametrów, gdzie parametry algorytmu są określane jako hiperparametry, podczas gdy współczynniki znalezione przez sam algorytm uczenia maszynowego są określane jako parametry.
- Optymalizacja wskazuje na poszukiwawczy charakter problemu.
- Określając ten proces jako problem wyszukiwania, można użyć różnych strategii wyszukiwania, aby znaleźć dobry i niezawodny parametr lub zestaw parametrów dla algorytmu dla danego problemu.

# Dostrajanie parametrów poprzez przeszukiwanie siatki (ang. grid search)

 Przeszukiwanie siatki to podejście do strojenia parametrów, które metodycznie buduje i ocenia model dla każdej kombinacji parametrów algorytmu określonych w siatce.

#### Losowe dostrajanie parametrów (ang. random search)

- Wyszukiwanie losowe to podejście do dostrajania parametrów, które będzie próbkować parametry algorytmu z losowego rozkładu jednostajny) dla ustalonej liczby iteracji.
- Model jest konstruowany i oceniany dla każdej kombinacji wybranych parametrów.

Section 6

Literatura

- Multicore Data Science with 'R' and Python
- Beyond Single-Core R by Jonoathan Dursi (also see GitHub repo for slide source)
- The venerable Parallel 'R' by McCallum and Weston (a bit dated on the tooling, but conceptually solid)
- http://www.bytemining.com/2010/08/taking-r-to-the-limitpart-ii-large-datasets-in-r/
- Adler, D., Nenadic, O., Zucchini, W., & Glaser, C. (2007). The "ff" package: Handling Large Data Sets in 'R' with Memory Mapped Pages of Binary Flat Files. Institute for Statistics and Econometrics.
- Emerson, J. W., & Kane, M. J. (2009). The 'R' Package bigmemory: Supporting Efficient Computation and Concurrent Programming with Large Data Sets. Journal of Statistical Software, 10.