

分離論理入門のようなもの

そくらてす

2019 年 12 月 21 日

2021 年 7 月 5 日更新

1 分離論理とは

分離論理 (Separation Logic) とは述語論理をヒープ領域 (平たく言えばメモリ) に言及できるように拡張した論理体系である。形式的には通常の述語論理 (一階述語論理など) にメモリの状態を記述できるような述語記号とそれらを結合するための分離結合子 $*$ などを付け加えたものと捉えられる。

プログラム検証の文脈で捉えると、分離論理は「ほど良い抽象性を持ったヒープの状態の記法」ということも出来る^{*1}。

この文書は一階述語論理の完全性定理くらいの内容を理解していて、かつ C 言語のポインタ概念を知っている人に対して、分離論理のさわりを解説するためのものである。読者の参考になれば幸いである。

2 分離論理の言語とその意味論

この節では、分離論理の言語とその意味論を定義する。今回の言語は分離論理の基礎概念の理解のために必要な部分だけを取り出したものである。

Definition 1 (分離論理の言語)

分離論理の言語を次のように定義する^{*2}。

Variables(変数記号)	$x \in \text{Variables}$
Terms(項)	$t ::= \text{nil} \mid x$
Atomic Formulæ(原子論理式)	$\alpha ::= \text{emp} \mid t = t \mid t \overset{1}{\mapsto} \langle t \rangle \mid t \overset{2}{\mapsto} \langle t, t \rangle \mid \text{ls}(t, t) \mid \text{tree}(t)$
Formulæ(論理式)	$\varphi ::= \alpha \mid \neg \varphi \mid \varphi \wedge \varphi \mid \exists x. \varphi \mid \varphi * \varphi \mid \varphi \multimap \varphi$

ヒープ領域を表す記号が増えている以外は一階述語論理とほぼ同様である。 $\overset{i}{\mapsto}$ はポインタを表現する述語記号である。また、 $\text{ls}(-, -)$, $\text{tree}(-)$ はリスト構造の存在と二分木構造の存在を表す述語記号である。

一階述語論理との最大の違いは分離結合子 (separating conjunction) $*$ と魔法の杖 (magic wand または separating implication) \multimap である。分離結合子は異なるヒープ領域の状態の結合を表している。また、魔法

^{*1} 応用上重要視されている Symbolic Heap と呼ばれる分離論理の部分体系は、通常使われるようなメモリの使い方がある程度カバーしつつ恒真性が決定可能になる体系である。

^{*2} この記法に慣れていない場合は「BNF 記法」でぐぐれ。

の杖は前件部に書かれたヒープ領域の状態を結合すると後件が成り立つことを表している*3.

次に分離論理の意味論を定義する. まず, 一階述語論理の構造 (structure) と値割り当て (valuation) にあたるものを定義する.

Definition 2 (ヒープ領域モデル (Heap Memory Model))

次の条件を満たす 4 つ組 (Values, Location, s, h) をヒープ領域モデルと呼ぶ.

- Values, Location は空でない集合.
- $nil \in \text{Values} \setminus \text{Location}$.
- $s : \text{Variables} \rightarrow \text{Values}$.
- $h : \text{Location} \xrightarrow{\text{fin}} \text{Values} \cup \text{Values}^2$.

Values は変数記号の取り得る範囲を表す. Location はヒープ領域の番地 (Adress) の集合である. s は変数記号に対する値の割り当てである. h はヒープ領域を表す有限部分関数である.

本文書では Values や Location が具体的にどのような集合であるかは特に問題にはならない*4. ここ以降では

$$\begin{aligned}\text{Location} &:= \mathbb{Z}^+ \\ \text{Values} &:= \mathbb{Z} \cup \{nil\}\end{aligned}$$

とっておけばよい (ただし, \mathbb{Z} は整数全体の集合, \mathbb{Z}^+ は正の整数全体の集合).

さて, 分離論理の論理式の解釈を定義する. そのためにいくつかの略記を導入する.

$s : \text{Variables} \rightarrow \text{Values}$ に対して,

$$s[x \mapsto v](y) = \begin{cases} s(y) & \text{if } y \neq x \\ v & \text{if } y = x \end{cases}$$

と定める.

$h_1, h_2 : \text{Location} \xrightarrow{\text{fin}} \text{Values} \cup \text{Values}^2$ に対して $h_1 \perp h_2$ とは, $\text{dom}(h_1) \cap \text{dom}(h_2) = \emptyset$ を意味する.

また, $h_1 \perp h_2$ に対して

$$h_1 * h_2(x) = \begin{cases} h_1(x) & \text{if } x \in \text{dom}(h_1) \\ h_2(x) & \text{if } x \in \text{dom}(h_2) \end{cases}$$

と定義する.

Definition 3 (分離論理の論理式の解釈)

構造 (Values, Location, s, h), 論理式 φ について,

$$s, h \models \varphi$$

という関係を次のように帰納的に定める.

以下 $\llbracket x \rrbracket_s = s(x)$, $\llbracket nil \rrbracket_s = nil$ とする.

*3 ここで書かれた直感的な意味を読んで理解できなくても心配することはない. 私自身, 分離論理の勉強を始めたばかりの頃に, このように説明をされても正直よくわからなかった. 分離論理の解釈の定義を読んだ後に戻って読むと意味がわかると思う.

*4 むしろ, Values や Location の具体的な中身が問題となる場面をわたしは知らない.

$$\begin{aligned}
s, h \models t_1 = t_2 &: \iff \llbracket t_1 \rrbracket_s = \llbracket t_2 \rrbracket_s & (\text{if } \varphi \equiv t_1 = t_2) \\
s, h \models \neg \psi &: \iff s, h \not\models \psi & (\text{if } \varphi \equiv \neg \psi) \\
s, h \models \psi \wedge \vartheta &: \iff s, h \models \psi \text{ and } s, h \models \vartheta & (\text{if } \varphi \equiv \psi \wedge \vartheta) \\
s, h \models \exists x. \psi &: \iff \text{There exists } v \in \text{Values such that } s[x \mapsto v], h \models \psi & (\text{if } \varphi \equiv \exists x. \psi) \\
s, h \models \text{emp} &: \iff \text{dom}(h) = \emptyset & (\text{if } \varphi \equiv \text{emp}) \\
s, h \models t_0 \xrightarrow{1} \langle t_1 \rangle &: \iff \text{dom}(h) = \{\llbracket t_0 \rrbracket_s\}, h(\llbracket t_0 \rrbracket_s) = \llbracket t_1 \rrbracket_s & (\text{if } \varphi \equiv t_0 \xrightarrow{1} \langle t_1 \rangle) \\
s, h \models t_0 \xrightarrow{2} \langle t_1, t_2 \rangle &: \iff \text{dom}(h) = \{\llbracket t_0 \rrbracket_s\}, h(\llbracket t_0 \rrbracket_s) = (\llbracket t_1 \rrbracket_s, \llbracket t_2 \rrbracket_s) & (\text{if } \varphi \equiv t_0 \xrightarrow{2} \langle t_1, t_2 \rangle) \\
s, h \models \psi * \vartheta &: \iff \text{There exists } h_1 \perp h_2 \text{ where } h = h_1 * h_2, \\
& \quad s, h_1 \models \psi \text{ and } s, h_2 \models \vartheta & (\text{if } \varphi \equiv \psi * \vartheta) \\
s, h \models \psi \multimap \vartheta &: \iff s, h' \models \psi \text{ implies } s, h * h' \models \vartheta \text{ for all } h' \perp h & (\text{if } \varphi \equiv \psi \multimap \vartheta) \\
s, h \models \text{ls}(t_1, t_2) &: \iff s, h \models \text{emp} \text{ or there exists } v \in \text{Values such that} \\
& \quad s[x \mapsto v], h \models t_1 \xrightarrow{1} \langle x \rangle * \text{ls}(x, t_2) \text{ where } x \text{ is fresh} & (\text{if } \varphi \equiv \text{ls}(t_1, t_2)) \\
s, h \models \text{tree}(t_1) &: \iff s, h \models \text{emp} \text{ or there exists } v_1, v_2 \in \text{Values such that} \\
& \quad s[x \mapsto v_1, y \mapsto v_2], h \models t_1 \xrightarrow{2} \langle x, y \rangle * \text{tree}(x) * \text{tree}(y) \\
& \quad \text{where } x, y \text{ are fresh} & (\text{if } \varphi \equiv \text{tree}(t_1))
\end{aligned}$$

分離論理の論理式の解釈のうち、最初の4つは一階述語論理の論理式の解釈と同様である。

$s, h \models \text{emp}$ の定義は emp がヒープ領域のすべてのノードが空であるということに対応していることを表している。

若干誤解が起きそうなのが、 $s, h \models t_0 \xrightarrow{1} \langle t_1 \rangle$ と $s, h \models t_0 \xrightarrow{2} \langle t_1, t_2 \rangle$ の定義である。この定義では、 $t_0 \xrightarrow{1} \langle t_1 \rangle$ の意味は「Address $\llbracket t_0 \rrbracket_s$ にだけ値が入っており、その値が $\llbracket t_1 \rrbracket_s$ である」と言っている。 $s, h \models t_0 \xrightarrow{2} \langle t_1, t_2 \rangle$ についても同様である。一階述語論理における $P(\mathbf{c})$ の解釈の定義が「 P の表現する集合に \mathbf{c} が表しているモノが属している」というものであることに比べると、だけという解釈の定義のおかげで分離論理のメモリに対する表現力は格段に強くなっている。では、 $\text{dom}(h) \supset \{\llbracket t_0 \rrbracket_s\}$, $h(\llbracket t_0 \rrbracket_s) = \llbracket t_1 \rrbracket_s$ という状況は表現できるのだろうか？ 少し考えればわかるが \vee, \neg, \exists などを組合せるだけではそのような状況は表現できない^{*5}。その鍵は分離結合子 $*$ が握っている。

$s, h \models \psi * \vartheta$ の定義は、ヒープ領域が ψ で表現できる部分と ϑ で表現できる部分に分離できることを表している。これを使うと $\text{dom}(h) \supset \{\llbracket t_0 \rrbracket_s\}$, $h(\llbracket t_0 \rrbracket_s) = \llbracket t_1 \rrbracket_s$ は $t_0 \xrightarrow{1} \langle t_1 \rangle * \text{True}$ で表現ができる（ただし、 True は恒真な式）。

$s, h \models \psi \multimap \vartheta$ の定義をみるだけでは \multimap の存在意義が分からないと思う。この \multimap の意義は entailment $\varphi * \psi \vdash \vartheta$ を考えることで分かる。 $\varphi \vdash \psi$ という記号列を entailment という（ただし φ, ψ は分離論理の論理式である）。任意の分離論理の構造に対して “ $s, h \models \varphi$ ならば $s, h \models \psi$ ” が成り立つとき、entailment $\varphi \vdash \psi$ は真であるという。さて、 $\varphi * \psi \vdash \vartheta$ が真であるとき、 $\varphi \vdash \psi \multimap \vartheta$ は真であり、またその逆も成り立つ（要証明）。このことをふまえると \multimap は $*$ の「双対」と捉えることができる。

最後に $\text{ls}(-, -)$ と $\text{tree}(-)$ はそれぞれヒープ領域におけるリスト構造の存在と二分木構造の存在を表す述語である。 $\text{ls}(-, -)$ は第一引数で始まり、第二引数で終わるようなリストが存在することを帰納的に定義してい

^{*5} はず。少なくとも私は思い付かなかった。

る*6. 同様に $\text{tree}(-)$ は指数から始まる二分木構造の存在を示している.

3 分離論理の簡単な応用

この節では分離論理の簡単な応用として, 簡単なプログラムの部分正当性を証明する. 論理的にガチガチに固めて議論するとかえって分かりにくくなると思うので, ここから先はかなりラフに議論をしていく.

3.1 プログラム検証

プログラム検証とはこの世で最も「正しい」学問である数学を用いてプログラムが「何らかの性質」を満たすことを証明する営みである*7. プログラム検証において保証したい性質にはたとえば次のようなものがある:

- (完全) 正当性: 次の 2 つの性質を同時に満たしているという性質
 - 部分正当性: プログラムが仕様どおりになっているという性質
 - 停止性: どんな入力に対してもプログラムが停止するという性質
- メモリ安全性: ヌルポインタなど, セグメンテーションフォルトが起こらないという性質

プログラム検証の道具のひとつが Hoare Triple である.

Definition 4 (Hoare Triple)

P, Q を (何らかの論理体系の) 論理式, C を (何かしらのプログラム言語で書かれた) プログラムとする. 記号列

$$\{P\} C \{Q\}$$

を Hoare Triple と言い, P をこの Hoare Triple の事前条件 (precondition), Q を事後条件 (postcondition) という.

気持ちとしては, 「 P という条件が成り立っているときにプログラム C を動かしたら Q が成り立つようになる」というのが Hoare Triple の意味するところである. この Hoare Triple が成立するかどうかを考える, つまり「Hoare Triple の証明を考える」ことでプログラムの性質を検証するというのはプログラム検証における一つの方法論がある. 次節では, この Hoare Triple の事前条件と事後条件が分離論理の論理式で書かれたものを使ったプログラム検証の例を見せる.

3.2 死ぬほど単純なプログラム検証の例

簡単なプログラムの部分正当性を証明する. 本来であれば, 検証するためのプログラムの定義を書かなければならない所だが, そこまでやるのはしんどいので C 言語風の疑似コードで書かれた関数についてプログラム検証 (のようなもの) を行ってみせ雰囲気伝えることにする.

*6 もしかすると, 人によってはこの定義に違和感を持つかもしれない. nil で終わるもののみを「リスト」とする定義に慣れている方である. これは, 「 x_1 から始まり, 途中で x_2 が出現し, 最後に nil で終わる」というようなリストを表現したいときのためにここでの定義のようにになっている. ここでの定義を採用しておくくと $\text{ls}(x_1, x_2) * \text{ls}(x_2, \text{nil})$ とそのリストを表現することができる.

*7 この一文だけでいろんな人に刺されそう.

次のような関数 `dells(*x)` について考える.

```
dells(*x){
  if (x = NULL) return 0;
  else{
    n := x.next;
    dells(n);
    free(x);
  }
}
```

これは `x` から始まるリストを削除する関数である. このことを Hoare Triple を使って表すと次のようになる.

```
{ls(x, nil)}
dells(*x){
  if (x = NULL) return 0;
  else{
    n := x.next;
    dells(n);
    free(x);
  }
} {emp}
```

この Hoare Triple は関数 `dells(*x)` を表していると考えられる. この Hoare Triple が「正し」ければ関数 `dells(*x)` は仕様どおりに書けている, つまり, 「関数 `dells(*x)` は部分正当性を満たす」ことになる. 本来であれば, この Hoare Triple の証明図を書くことでプログラムの部分正当性を証明するのであるが, 紙面の都合もあって, 各行にヒープ領域の状態を表す論理式を書くことでそれに代える.

最初のヒープ領域の状態が `ls(x, nil)` で表されるような状態であるとする.

プログラムの最初の行は `*x` が `NULL` であるかどうかで条件分岐する `if` 文である. `*x` が `NULL` であるとき `ls(x, nil)` 定義からヒープ領域は `{emp}` という状態である. そうでないならば, $\{x \xrightarrow{1} \langle y \rangle * \text{ls}(y, \text{nil})\}$ という状態である.

```
{ls(x, nil)}
dells(*x){
  if (x = NULL) return 0; {emp}
  else{ {x  $\xrightarrow{1}$   $\langle y \rangle * \text{ls}(y, \text{nil})$ }
    n := x.next;
    dells(n);
    free(x);
  }
} {emp}
```

*x が NULL であるときヒープ領域の状態は emp になって return されるのでこれ以上変化しない。

$x \mapsto \langle y \rangle * \text{ls}(y, \text{nil})$ という状態のとき、次の文は x の指す先を n と置くというコマンドである。つまり、 $n = y \wedge x \mapsto \langle y \rangle * \text{ls}(y, \text{nil})$ という状態である。これは $x \mapsto \langle n \rangle * \text{ls}(n, \text{nil})$ と同値である。

```

{ls(x, nil)}
dells(*x){
  if (x = NULL) return 0; {emp}
  else{ {x  $\mapsto$   $\langle y \rangle * \text{ls}(y, \text{nil})$  }
        n := x.next; {x  $\mapsto$   $\langle n \rangle * \text{ls}(n, \text{nil})$  }
        dells(n);
        free(x);
      }
} {emp}

```

次の行は再帰呼び出し dells(n); である。dells(*x) の仕様から（正しく関数を書いていれば）ls(n, nil) を emp にするはずである。もし、dells(*x) が正しく書いておらず ls(n, nil) を emp に出来ていないとするならばこのままヒープ領域の変化を追いかけていけば、異常なことが起こるはずである。

```

{ls(x, nil)}
dells(*x){
  if (x = NULL) return 0; {emp}
  else{ {x  $\mapsto$   $\langle y \rangle * \text{ls}(y, \text{nil})$  }
        n := x.next; {x  $\mapsto$   $\langle n \rangle * \text{ls}(n, \text{nil})$  }
        dells(n); {x  $\mapsto$   $\langle n \rangle * \text{emp}$  }
        free(x);
      }
} {emp}

```

最後の free(x); によって $x \mapsto \langle n \rangle$ は emp に変わる。

```

{ls(x, nil)}
dells(*x){
  if (x = NULL) return 0; {emp}
  else{ {x  $\mapsto$   $\langle y \rangle * \text{ls}(y, \text{nil})$  }
        n := x.next; {x  $\mapsto$   $\langle n \rangle * \text{ls}(n, \text{nil})$  }
        dells(n); {x  $\mapsto$   $\langle n \rangle * \text{emp}$  }
        free(x); {emp}
      }
} {emp}

```

以上のことから, if 文の分岐がどちらだったとしても最後には $\{\text{emp}\}$ になることがわかったので $\text{dells}(*x)$ が正しく書けていることがわかった.

```
{ls(x, nil)}
dells(*x){
  if (x = NULL) return 0; {emp}
  else{ {x  $\xrightarrow{1}$  y} * ls(y, nil) }
        n := x.next; {x  $\xrightarrow{1}$  n} * ls(n, nil) }
        dells(n); {x  $\xrightarrow{1}$  n} * emp }
        free(x); {emp}
      } {emp}
    } {emp}
```

注意

本来は前節のような証明は証明図を書くことによって行うが推論規則の定義などが面倒だったので割愛した.

ここまでの話だといちいち手動で証明をやっているように見えるが、必ずしも手動でやる必要はなく、証明を自動証明器などを用いて自動化することを目標として研究している人々も多い.

参考文献

- [1] James Brotherston, “An introduction to separation logic”, Logic Summer School, ANU, 7 December 2015.
- [2] John C. Reynolds, “Separation Logic: A Logic for Shared Mutable Data Structure”, Proceedings of the 17th Annual IEEE Symposium on Logic in Computer Science, 2002.