Exercise 7 Advanced Topics in CUDA

1. From the following sequential Rank sort algorithm that allows duplicate numbers, implement a parallel version in CUDA. เราจะต้องอิงอัลกอริทึ่มตาม Ranksort โดยที่สามารถ sort เลขที่ซ้ำกันได้

```
for (i = 0; i < n; i++) /* for each number */
    x = 0; for (j = 0; j < n; j++) /* count number less than it */
   if ((a[i] > a[j]) || (a[i] == a[j]) && (j < i))
   X++;
   b[x] = a[i]; /* copy number into correct place */
}
```

เราจะ implement ตัว rank sort นี้เข้ามาใช้ในโค้ดของเรา

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <thrust/sort.h>
#define thread 512
_global__ void rank_sort(int *data, int *result)
    int i,j,position;
    position = 0;
    i = threadIdx.x;
    int self = data[i];
    for(j = 0; j < thread; <math>j++)
        if((self > data[j]) \mid (self == data[j]) && (j < i))
          position+=1;
    result[position] = self;
}
int main(int argc, char *argv[]){
 int *arr,*data;
 int i;
 int Data[thread],sort[thread];
 int size = sizeof(int)*thread;
  srand(123);
  printf(" Generate Ok\n");
 for(i = 0; i < thread; i++)
     Data[i] = rand() % 100;
     printf("%d ",Data[i]);
```

```
printf(" \n Working Ok\n");
cudaMalloc( (void**) &arr, size);
cudaMalloc( (void**) &data, size);
printf(" Malloc Ok\n");
cudaMemcpy(arr,Data,size, cudaMemcpyHostToDevice);
printf(" Copy Ok\n");
rank_sort<<<1,thread>>>(arr,data); // ส่งไปทีละค่า และค่า thread ทั้งหมด
printf(" Function Ok\n");
cudaMemcpy(sort,data,size,cudaMemcpyDeviceToHost);
printf(" Copy Back Ok\n");
printf(" Sorted Data \n");
for(i = 0; i < thread; i++)
  printf("%d ",sort[i]);
printf("\n");
printf(" Sorted OK \n");
cudaFree(data);
cudaFree(arr);
return 0;
```

ผลลัพธ์ที่ได้



ข้อ 2. Write a CUDA program.

- Create an array of random integers in CPU
- Receive an integer to search from a user
- Use CUDA to count the number of occurrences of the integer in the array (Use atomic operation. Note that this exercise ignores synchronization overhead)
- Display the number of occurrences of the input integer found in the array
- 1. อธิบายข้อแรกเราจะต้องสุ่มค่าให้กับอาเรย์จากฝั่ง host(CPU)
- 2. รับค่าที่ต้องการจะหาได้จากผู้ที่เขียนโค้ด/ผู้รันโค้ด

3. ใช้ CUDA ในการนับเลขซ้ำในอาเรย์โดยใช้ Atomic operation (การลดรูปฟังก์ชั่น หรือการใช้ลูป โดยใช้เมธอด)

4. แสดงผลลัพธ์ตัวเลขที่มีค่าซ้ำออกมาจากอาเรย์

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#define num thread 64
#define thread 16
__global__ void count(int *data,int input, int *result)
    int i = blockIdx.x * blockDim.x + threadIdx.x;
    if(data[i] == input)
    {
        int a = 1;
        atomicAdd(result,a); // atomicAdd หรือ การเพิ่มค่า โดยเพิ่มค่าจาก a ไปที่ result
        // result += a;
    }
}
int main(int argc, char *argv[]){
  int Data[num_thread], *arr,input,*result;
  int i;
  int resultarr[1];
  int size = sizeof(int)*num thread;
  srand(123);
  cudaSetDevice(∅);
  for(i = 0; i < num_thread; i++)</pre>
     Data[i] = rand() \% 50;
     printf("%d ",Data[i]);
  }
  printf("Input value to find: ");
  scanf("%d",&input);
  printf("\n");
  cudaMalloc( (void**) &arr, size);
  cudaMalloc( (void**) &result, sizeof(int));
  cudaMemcpy(arr,Data,size, cudaMemcpyHostToDevice);
  count<<<num thread/thread,thread>>>(arr,input,result);
  cudaMemcpy(resultarr, result, sizeof(int), cudaMemcpyDeviceToHost);
  cudaFree(result);
  cudaFree(arr);
  printf(" Value %d to search occurrences Data found: %d",input,resultarr[0]);
  printf("\n");
  return 0;
}
```

มาดูตรง Kernel

```
__global__ void count(int *data,int input, int *result)
{
    int i = blockIdx.x * blockDim.x + threadIdx.x;
    if(data[i] == input)
    {
        int a = 1;
        atomicAdd(result,a); // atomicAdd หรือ การเพิ่มค่า โดยเพิ่มค่าจาก a ไปที่ result
        // result += a;
    }
}
```

ตรง **Kernel** นี้จะสังเกตว่าเราใช้ **atomicAdd** (Atomic Operation) ในการหาผลลัพธ์ทั้งหมดจากการบวกค่าทั้งหมด

แล้วอะไรคือ Atomic Operation กันล่ะ?

Atomic Operation คือการทำงานด้วยเธรดเดียว (Single Thread) และใช้หน่วยความจำเพียงนิดเดียวเท่านั้น

Atomic Operation มีกี่แบบ?** มี 5 แบบ**

- 1. Addition/subtraction: atomicAdd, atomicSub
- 2. Minimum/maximum: atomicMin, atomicMax
- 3. Conditional increment/decrement: atomicInc, atomicDec
- 4. Exchange/compare-and-swap: atomicExch, atomicCAS
- 5. More types in Fermi: atomicAnd, atomicOr, atomicXor

Atomic Operation นั้นเป็นการทำงานแบบที่ต้องใช้**แค่เธรดเดียวเท่านั้น เธรดอื่นไม่สามารถเข้ามาแก้ไขหรือดูค่าได้** ชึ่ง Atomic Operation นั้นสามารถกัน Race Condition หรือที่เรียกว่าการดึงค่าไปใช้ซ้ำกันหรือเรียกการเรียก พารามิเตอร์ซ้ำซ้อน**

Atomic Operation สามารถ อ่าน/แก้ใข และ เขียนค่าลงไปในหน่วยความจำได้เลยโดยไม่มีการรบกวนจากสิ่งต่างๆที่ เกิดขึ้น เช่น การเรียกใช้ค่านั้นๆ

Atomic Operation นั้นในหน่วยความจำแบบใช้ร่วมกัน(Shared memory)

ส่วนการแบ่งหน่วยความจำให้กับทุกฟังก์ชั้น(Global memory) นั้นจะใช้ป้องกันการใช้พารามิเตอร์ระหว่างสองเธรดที่ต่าง กัน

หลังจากที่ Kernel call เรียบร้อยแล้ว ผลลัพธ์จะเท่ากับค่า input

ผลลัพธ์ที่ได้

```
© OpenSSH SSH dient

u60888130@cuda-machine: ~/cuda_test$ ./cuda1

Generate 0k

9 13 17 24 34 38 9 31 14 4 24 0 38 37 33 16 0 29 10 1 26 23 25 21 42 27 15 5 44 20 17 7 18 43 42 23 33 3 4 7 47 45 18 32 13 19 14 26 22 40 1 48 12 43 25 29

klorking 0k

Input to find: 0

Malloc 0k
Cony 0k
Cony 0k
Cony 0k
Value 0 to search occurrences Data found: 3

u6088130@cuda-machine: ~/cuda_test$
```

ข้อ 3. Given a matrix A[16][16], write a CUDA program to find the summation of each row and each column using atomic operation.

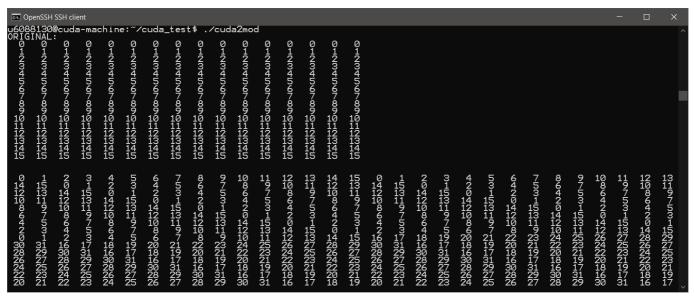
เราจะต้องสร้างเมทริกซ์ที่มีขนาด 16 * 16 (A[16][16]) โดยใช้ CUDA หาผลลัพธ์ของแต่ละแถวและแต่ละหลักโดยใช้ Atomic Operation

```
#include <stdio.h>
#define n 16
__global__ void countNumberInArray(int *originalData, int *arrayCount)
    int index = threadIdx.x, i;
    int sum = 0;
    if(threadIdx.x < n)</pre>
        for(i = 0; i < n; i++)
            sum += originalData[(index * n) + i];
            printf("%3d " ,threadIdx.x);
        }
    }
    else
        for(i = 0; i < n; i++)
        {
            sum += originalData[(i * n) + index];
            printf("%3d " ,threadIdx.x);
        }
    atomicAdd(&arrayCount[index],sum);
}
int main(int argc, char *argv[])
    int totalCount = 2 * n;
    int originalData[n][n], count[totalCount];
    int i = 0;
    int j = 0;
    int *deviceOriginalData, *deviceArrayCount;
    int arrayByteSize = (n * n) * sizeof(int);
    int countArrayByteSize = totalCount * sizeof(int);
    printf("ORIGINAL: \n");
    for(i = 0; i < n; i++)
    {
        for(j = 0; j < n; j++)
        {
            originalData[i][j] = i;
            printf("%3d ", originalData[i][j]);
```

```
printf("\n");
    }
    printf("\n\n");
    cudaMalloc((void**) &deviceOriginalData, arrayByteSize);
    cudaMalloc((void**) &deviceArrayCount, countArrayByteSize);
    cudaMemcpy(deviceOriginalData, originalData, arrayByteSize,
cudaMemcpyHostToDevice);
    dim3 blockDim(totalCount);
    countNumberInArray<<<1, blockDim>>>(deviceOriginalData, deviceArrayCount);
    cudaMemcpy(count, deviceArrayCount, countArrayByteSize,
cudaMemcpyDeviceToHost);
    cudaFree(deviceOriginalData);
    cudaFree(deviceArrayCount);
    int rowCounts[n], colCounts[n], rowArrayIterator = 0, colArrayIterator = 0;
    int rowsum = 0;
    int colsum = 0;
    int 1 = 0;
   for(1 = 0; 1 < totalCount; 1++)</pre>
    {
        if(1 < n)
        {
            rowCounts[rowArrayIterator++] = count[1];
            rowsum += count[1];
        }
        else
        {
            colCounts[colArrayIterator++] = count[1];
            colsum += count[1];
        }
    printf("TOTAL COUNT ROW\n");
    for(1 = 0; 1 < n; 1++)
        printf("(%d,%3d)", 1, rowCounts[1]);
    printf("\nSum Row: %d\n" ,rowsum);
    printf("\n\nTOTAL COUNT COL\n");
    for(1 = 0; 1 < n; 1++)
    {
        printf("(%d,%3d)", 1, colCounts[1]);
    printf("\nSum Col: %d\n" ,colsum);
    printf("\n");
    return 0;
}
```

```
_global__ void countNumberInArray(int *originalData, int *arrayCount)
    int index = blockIdx.x * blockDim.x + threadIdx.x, i;
    int sum = 0;
   if(threadIdx.x < n)</pre>
   for(i = 0; i < n; i++)
        if(i < n)
        {
            sum += originalData[(index * n) + i];
            // atomicAdd(&arrayCount[index],sum);
        }
        else
        {
            sum += originalData[(index * n) + index];
            // atomicAdd(&arrayCount[index],sum);
        printf("%3d " ,threadIdx.x);
    }
    }
    else
   {
        for(i = 0; i < n; i++)
            if(i < n)
                sum += originalData[(index * n) + i];
                // atomicAdd(&arrayCount[index],sum);
            }
            else
            {
                sum += originalData[(index * n) + index];
                // atomicAdd(&arrayCount[index],sum);
            printf("%3d " ,threadIdx.x);
        }
    atomicAdd(&arrayCount[index],sum);
}
```

การที่เราใช้ **if-else condition** นั้นเพื่อทำการแบ่งให้เธรด(thread) ทำงานคนละครึ่งซึ่งจะแบ่งแบบนี้



โดยตัวเลข 0 - 15 (รวมทั้งหมด 16 threads) นั้นคือการทำส่วน แถว (Row) ก่อน ส่วน 16 - 31 (รวมทั้งหมด 16 threads) จะ ทำส่วนหลัก (Column) ซึ่งค่าแต่ละหลักรวมกันจะเป็นแบบนี้

ผลลัพธ์ที่ได้

ข้อ 4. Write a CUDA program to find min, max and average values from an array of student scores using reduction operation. Assume that the number of students is a power of 2.

ข้อนี้เราก็ต้องใช้ CUDA ในการหาค่าที่น้อยสุด ค่าที่มากสุด และค่าเฉลี่ย จากอาเรย์คะแนนของนักเรียนโดยใช้ **reduction** operation (การมัดรวม/หรือยุบข้อมูลโดยใช้ฟังก์ชั่นเดียวเท่านั้น) โดยนักเรียนมีค่ายกกำลัง 2

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#define T 256
#define n 1024
__global__ void reduceToSummation(int *originalData, int stride)
    int threadId = (blockIdx.x * blockDim.x) + threadIdx.x;
    int idx = 2 * stride * threadId;
    if(idx < n)
        originalData[idx] = originalData[idx] + originalData[idx + stride];
}
__global__ void reduceToMinimum(int *originalData, int stride)
    int threadId = (blockIdx.x * blockDim.x) + threadIdx.x;
    int idx = 2 * stride * threadId;
    if(idx < n)
    {
        int min = originalData[idx];
        if(originalData[idx + stride] < min)</pre>
            min = originalData[idx + stride];
        originalData[idx] = min;
    }
}
 _global__ void reduceToMaximum(int *originalData, int stride)
    int threadId = (blockIdx.x * blockDim.x) + threadIdx.x;
    int idx = 2 * stride * threadId;
    if(idx < n)
        int max = originalData[idx];
        if(originalData[idx + stride] > max)
            max = originalData[idx + stride];
        originalData[idx] = max;
}
int main(int argc, char *argv[])
    int originalData[n];
```

```
int sum, min, max;
   int i;
   int *deviceOriginalData;
   int arrayByteSize = n * sizeof(int);
   printf("ORIGINAL: \n");
   for(i = 0; i < n; i++)
        originalData[i] = i;
        printf("%3d ", originalData[i]);
   }
   printf("\n\n");
   // Allocates Once for all kernels
   cudaMalloc((void**) &deviceOriginalData, arrayByteSize);
   // KERNEL 1: Find Average by Finding Summation
   cudaMemcpy(deviceOriginalData, originalData, arrayByteSize,
cudaMemcpyHostToDevice);
   for(int s = 1; s < n; s *= 2)
        reduceToSummation<<<(n + T - 1) / T, T>>>(deviceOriginalData, s);
   cudaMemcpy(&sum, deviceOriginalData, sizeof(int), cudaMemcpyDeviceToHost);
   double realAverage = sum / (double) n;
   // KERNEL 2: Find Minimum
   cudaMemcpy(deviceOriginalData, originalData, arrayByteSize,
cudaMemcpyHostToDevice);
   for(int s = 1; s < n; s *= 2)
        reduceToMinimum<<<(n + T - 1) / T, T>>>(deviceOriginalData, s);
   cudaMemcpy(&min, deviceOriginalData, sizeof(int), cudaMemcpyDeviceToHost);
   // KERNEL 3: Find Maximum
   cudaMemcpy(deviceOriginalData, originalData, arrayByteSize,
cudaMemcpyHostToDevice);
   for(int s = 1; s < n; s *= 2)
        reduceToMaximum<<<(n + T - 1) / T, T>>>(deviceOriginalData, s);
   cudaMemcpy(&max, deviceOriginalData, sizeof(int), cudaMemcpyDeviceToHost);
   // Free the memory
   cudaFree(deviceOriginalData);
   // Print the results
   printf("\nAverage is %.2f", realAverage);
   printf("\nThe Minimum Number is %d\n", min);
   printf("The Maximum Number is %d\n", max);
   return 0;
}
```

```
__global__ void reduceToSummation(int *originalData, int stride)
{
   int threadId = (blockIdx.x * blockDim.x) + threadIdx.x;
   int idx = 2 * stride * threadId;
   if(idx < n)
   {
      originalData[idx] = originalData[idx] + originalData[idx + stride];
   }
}</pre>
```

kernel ตัวแรกเราจะให้ Host (CPU) นั้นสร้างค่าขึ้นมาแล้วส่งต่อให้ Device (GPU) ซึ่งจะเรียก Kernel reduceToSummation ไปหาค่ารวมทั้งหมดก่อนที่จะส่งกลับมาที่ Host เพื่อหาค่าเฉลี่ย

Kernel ตัวที่สองก็เหมือนตัวแรกแต่จะทำการหาค่าน้อยที่สุดในอาเรย์ออกมาให้

```
__global___ void reduceToMinimum(int *originalData, int stride)
{
    int threadId = (blockIdx.x * blockDim.x) + threadIdx.x;
    int idx = 2 * stride * threadId;
    if(idx < n)
    {
        int min = originalData[idx];
        if(originalData[idx + stride] < min)
        {
            min = originalData[idx + stride];
        }
        originalData[idx] = min;
    }
}</pre>
```

Kernel ตัวที่ 3 เหมือนกับตัวที่ 1 และ 2 แต่ตัวที่ 3 จะเป็นการหาค่าที่มากที่สุดในอาเรย์

```
__global__ void reduceToMaximum(int *originalData, int stride)
{
    int threadId = (blockIdx.x * blockDim.x) + threadIdx.x;
    int idx = 2 * stride * threadId;
    if(idx < n)
    {
        int max = originalData[idx];
        if(originalData[idx + stride] > max)
        {
            max = originalData[idx + stride];
        }
        originalData[idx] = max;
    }
}
```

ซึ่ง Kernel ทั้ง 3 ตัวนี้คือ Reduction Operation หรือที่เรียกว่าการมัดรวมหรือยุบข้อมูลให้เอามาคิดในฟังก์ชั่นเดียว ผลลัพธ์ที่ได้จะเป็นแบบนี้

