

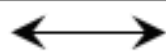
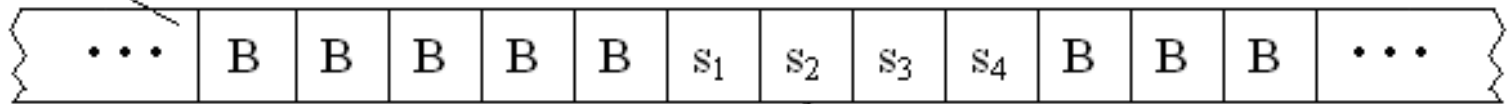
Máquina de Turing

Características del proceso de cálculo de una persona

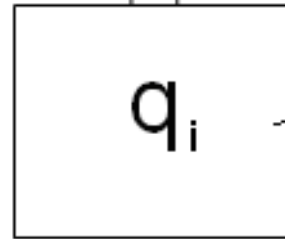
- Se concentra en una porción restringida del papel
- Trabaja con un número finito de símbolos
- Puede cambiar la sección de papel en que se concentra (de acuerdo al símbolo que observa y a sus estado mental)
- Pasa por un número finito de estados mentales distinguibles
- Se asume que siempre contará con el papel suficiente para sus cálculos (se asume infinito)

Máquina de Turing

cinta de papel infinita



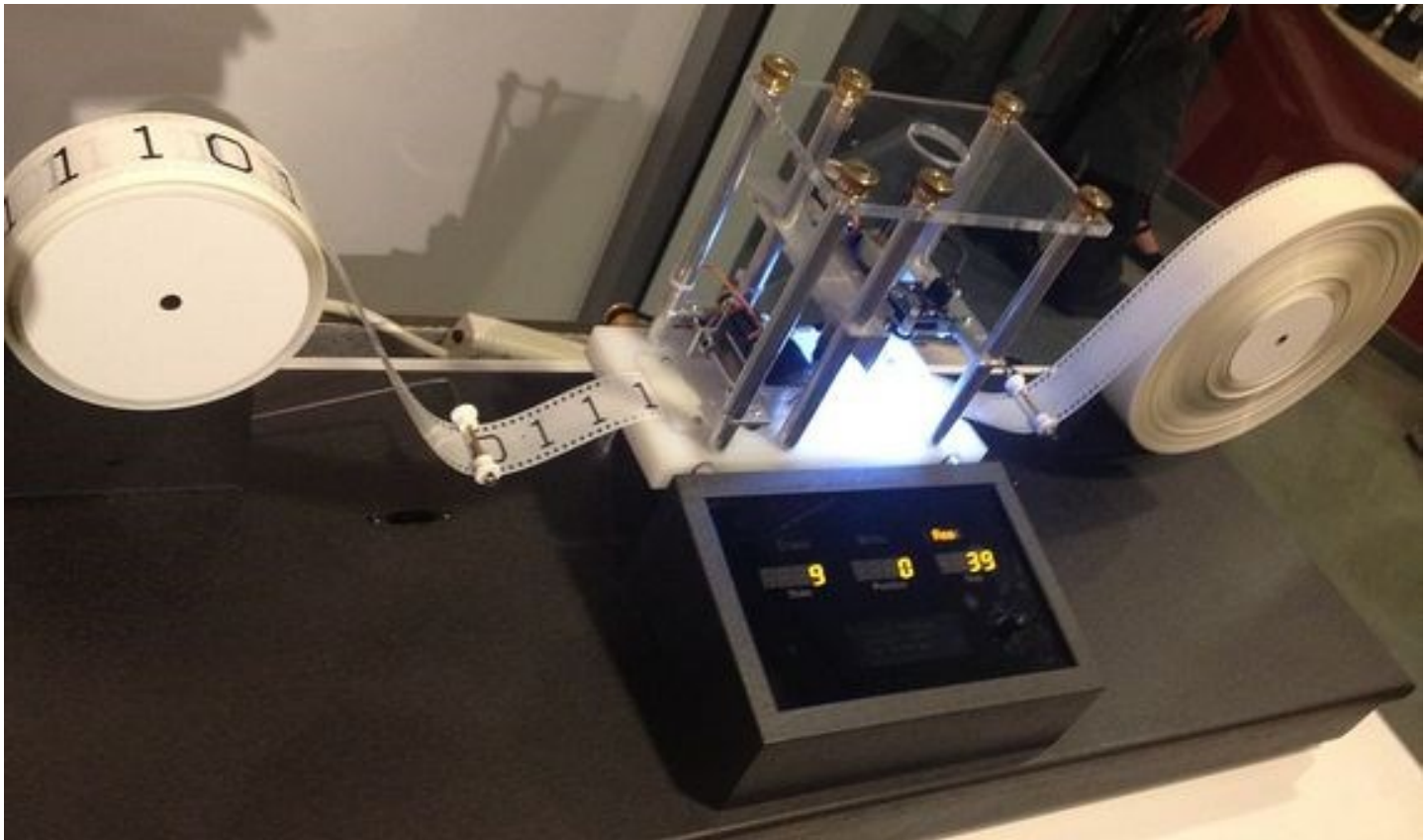
cabeza de lectura/escritura



control de la MT: admite una cantidad finita de estados posibles

En cada instante, la máquina se encuentra en algún estado q_i , perteneciente al conjunto finito Q de todos los estados posibles

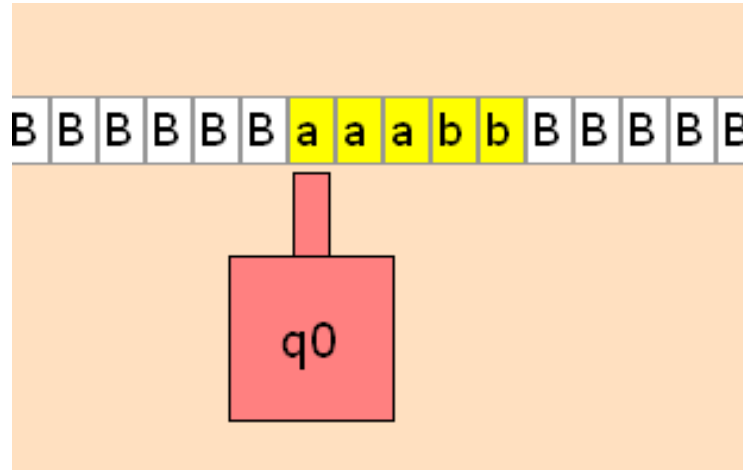
$$Q = \{q_0, q_1, q_2, \dots, q_n\}$$



Exhibición de la Colección de Instrumentos Científicos Históricos de Harvard.

Sin embargo la Máquina de Turing no es una máquina real, sino una máquina abstracta (es un concepto matemático)

Configuración inicial

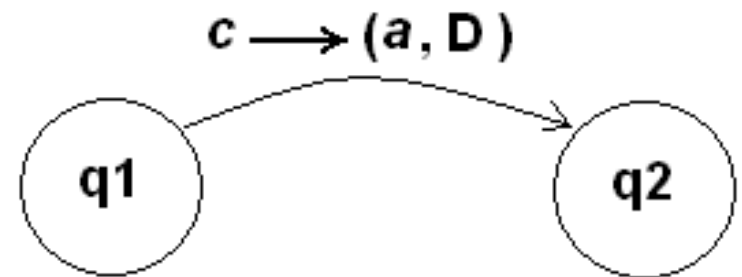
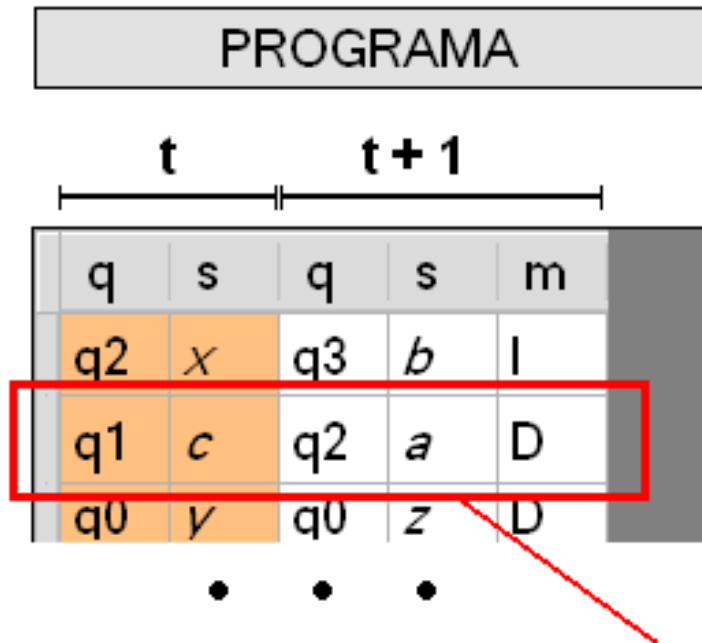


- La máquina siempre comienza en el estado inicial q_0
- Si existe una cadena de símbolos de entrada, la máquina **comienza apuntando al primer símbolo de esta cadena.**
- Si no existe una cadena de entrada escrita en la cinta, sólo hay símbolos “B” en cada celda de la misma.
- La cadena de entrada estará limitada por **infinitos B a izquierda y derecha.** Además no hay ningún símbolo B en medio de la cadena

Comportamiento de la máquina de Turing

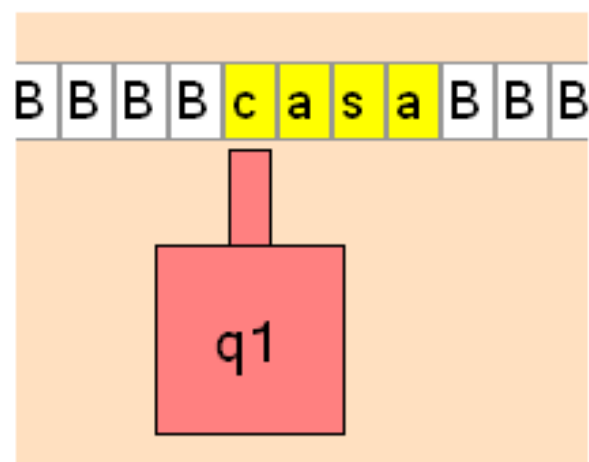
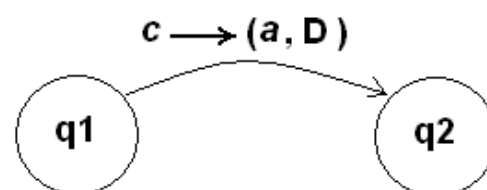
- El **comportamiento** de la máquina está definido por una **función de transición** (programa)
- Dependiendo del **símbolo en la celda actual** y del **estado corriente**, la máquina efectúa en un único **paso de computación** las siguientes acciones
 1. **Cambia de estado** (o vuelve a elegir el actual)
 2. **Escribe un símbolo en la celda actual**, reemplazando lo que allí había (puede escribir el mismo símbolo que estaba)
 3. **Mueve el cabezal** a la izquierda o la derecha, exactamente una celda

Ejemplos

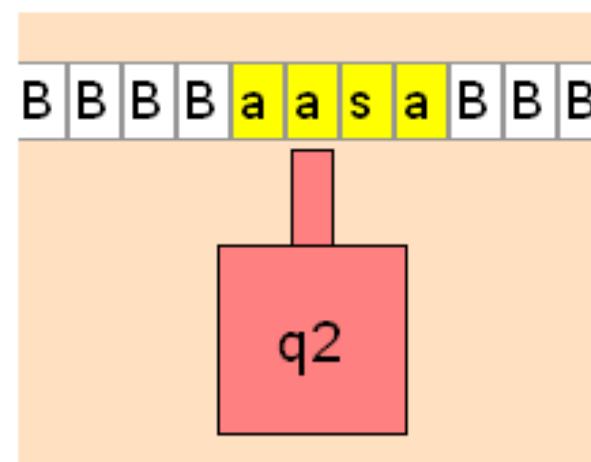


Estando en el estado $q1$, leyendo el símbolo c en la celda corriente, lo reemplaza con el símbolo a y mueve la cabeza a la derecha

PROGRAMA				
t		t+1		
q	s	q	s	m
q2	x	q3	b	l
q1	c	q2	a	D
q0	y	q0	z	D
•	•	•		



Instante t



Instante t+1

Comportamiento de la máquina de Turing

RECAPITULANDO

- El programa de la MT no es un programa secuencial sino que es una **función matemática** de transición.
- La máquina trabaja haciendo “**pattern matching**”, es decir busca en su programa cuál es la línea (transición) que debe aplicar según su estado actual y símbolo leído.
- Si **no existe ninguna transición** definida para el estado actual y símbolo leído **la máquina se detiene**.

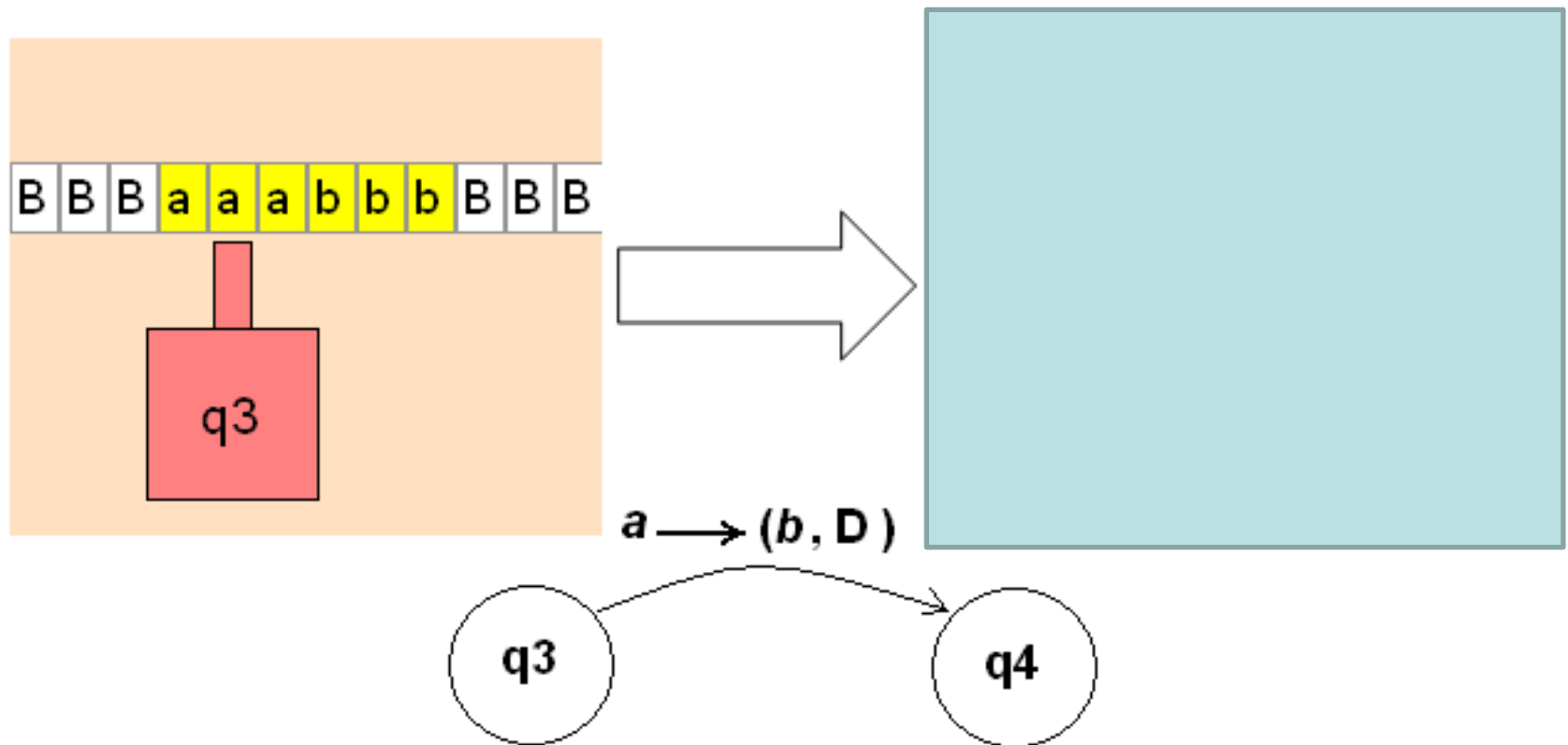
Comportamiento de la máquina de Turing

Para pensar

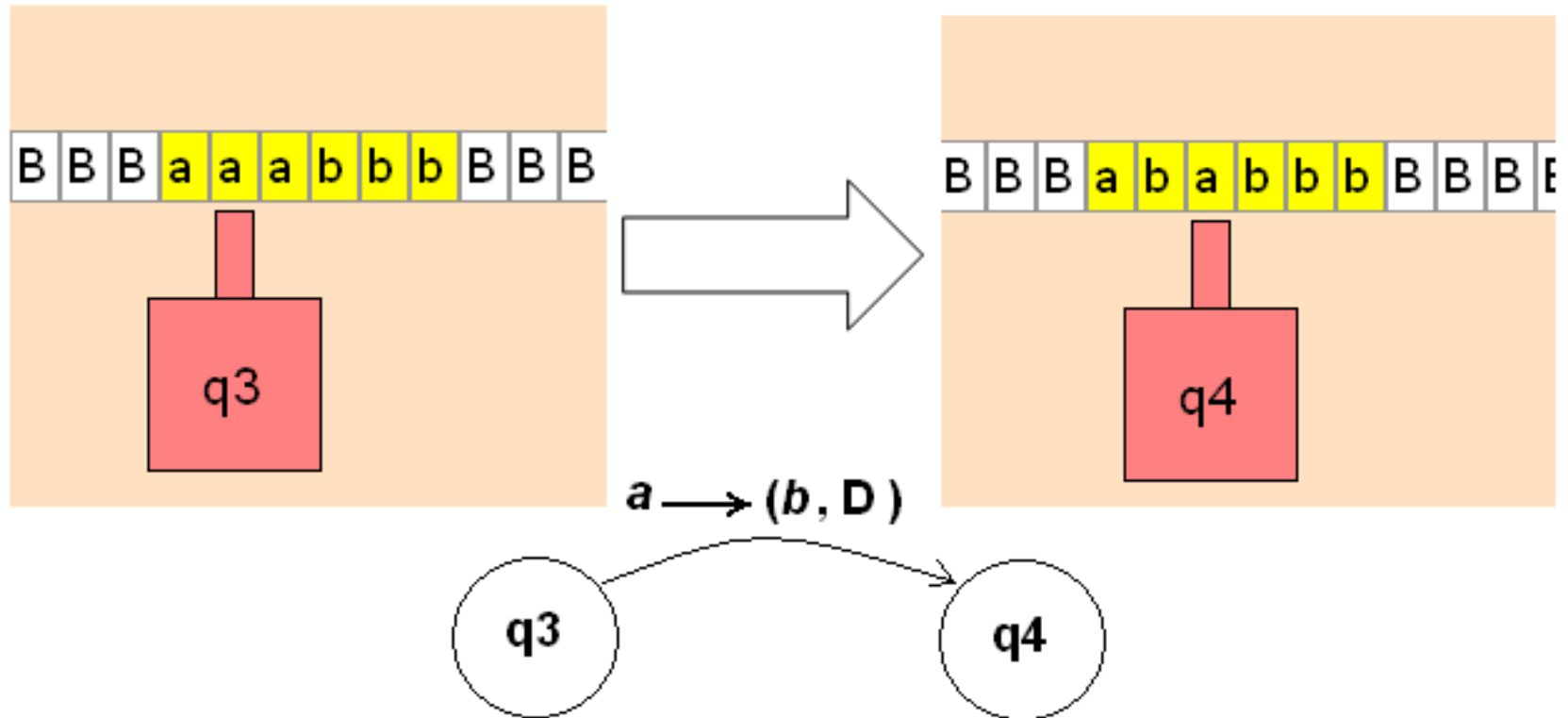
¿Que ocurriría si más de una línea hiciese “pattern matching” en el mismo momento?

- ¿Cómo se imagina que actuaría la MT?
- ¿El programa de la MT seguiría siendo una función matemática?
- El modelo de MT no determinísticas (MTND) que veremos más adelante busca precisamente el efecto anterior. Además se define de tal forma que el programa sigue siendo una función matemática

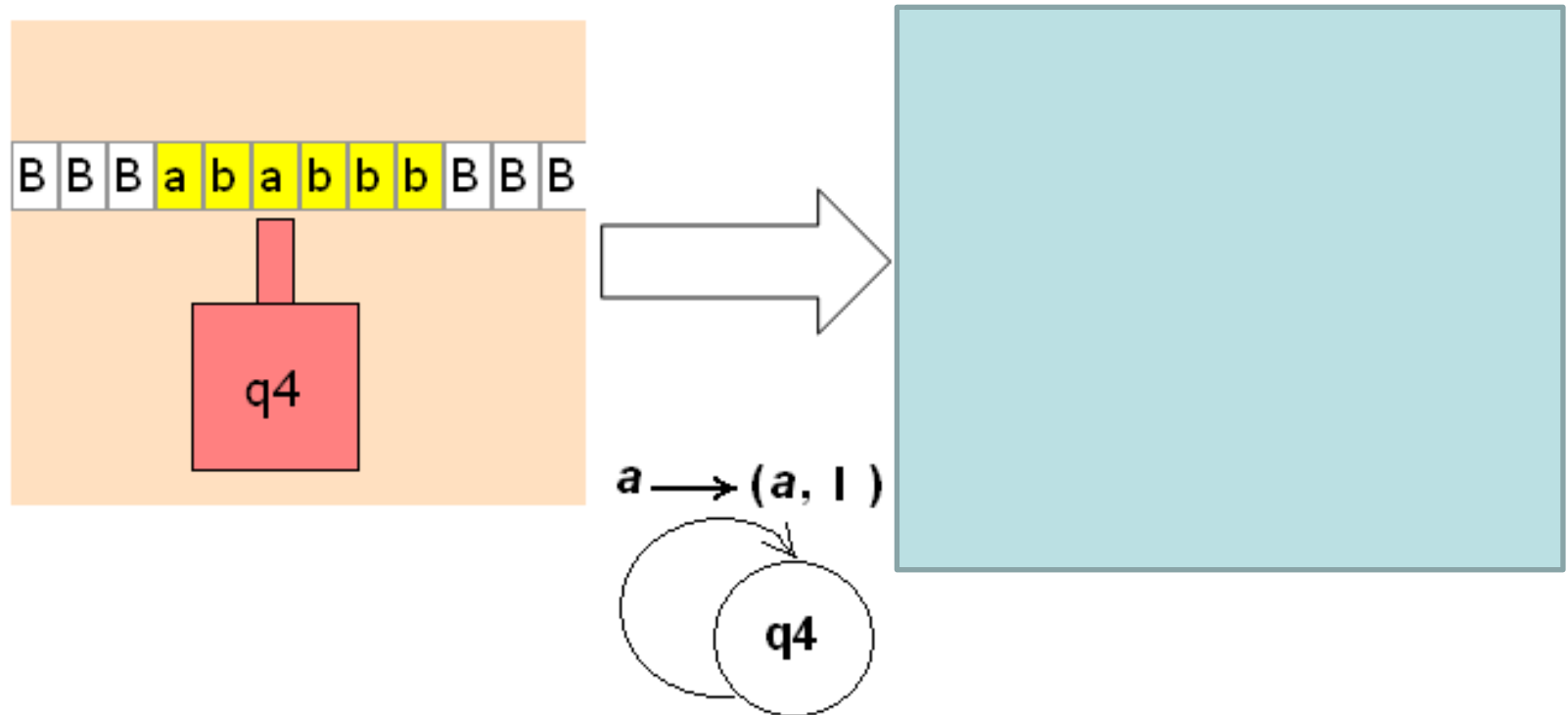
Más ejemplos de transiciones



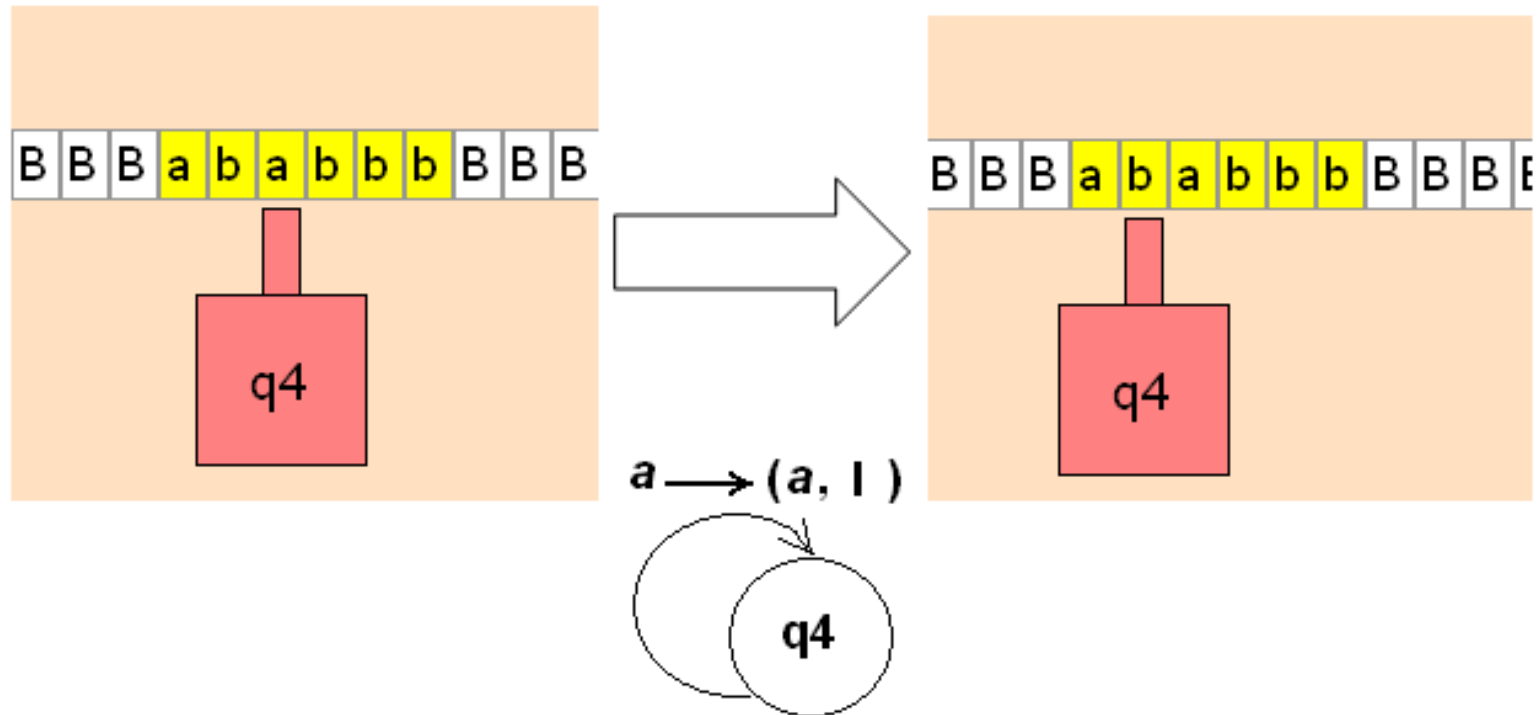
Más ejemplos de transiciones



Más ejemplos de transiciones



Más ejemplos de transiciones



Actividades-Resolver con MT

Supongamos cadenas formadas sólo por símbolos *a* y *b*.

1. Una MT que borra el primer símbolo de la cadena sólo si es un símbolo *a*
2. Una MT que **borra el primer símbolo** de la cadena
3. Una MT que **borra todos los símbolos** de la cadena
4. Una MT que **borra los símbolos** de la cadena en las **posiciones pares**
5. Una MT que hace **zig-zag** sobre la cadena de entrada recorriéndola hacia la derecha y luego hacia la izquierda indefinidamente.

Actividades-Resolver con MT

6. Escribir símbolos “1” a la derecha indefinidamente
7. Escribir símbolos “0” a la izquierda indefinidamente
8. Escribir la palabra “casa”
9. Escribir indefinidamente “casa-casa-casa-casa” hacia la izquierda
10. Escribir “1” hacia la derecha y “0” hacia la izquierda en zigzag indefinidamente, es decir: va a derecha para escribir un 1 al final, y cambia el sentido hacia la izquierda para escribir un 0, y cambia el sentido hacia la derecha, así indefinidamente

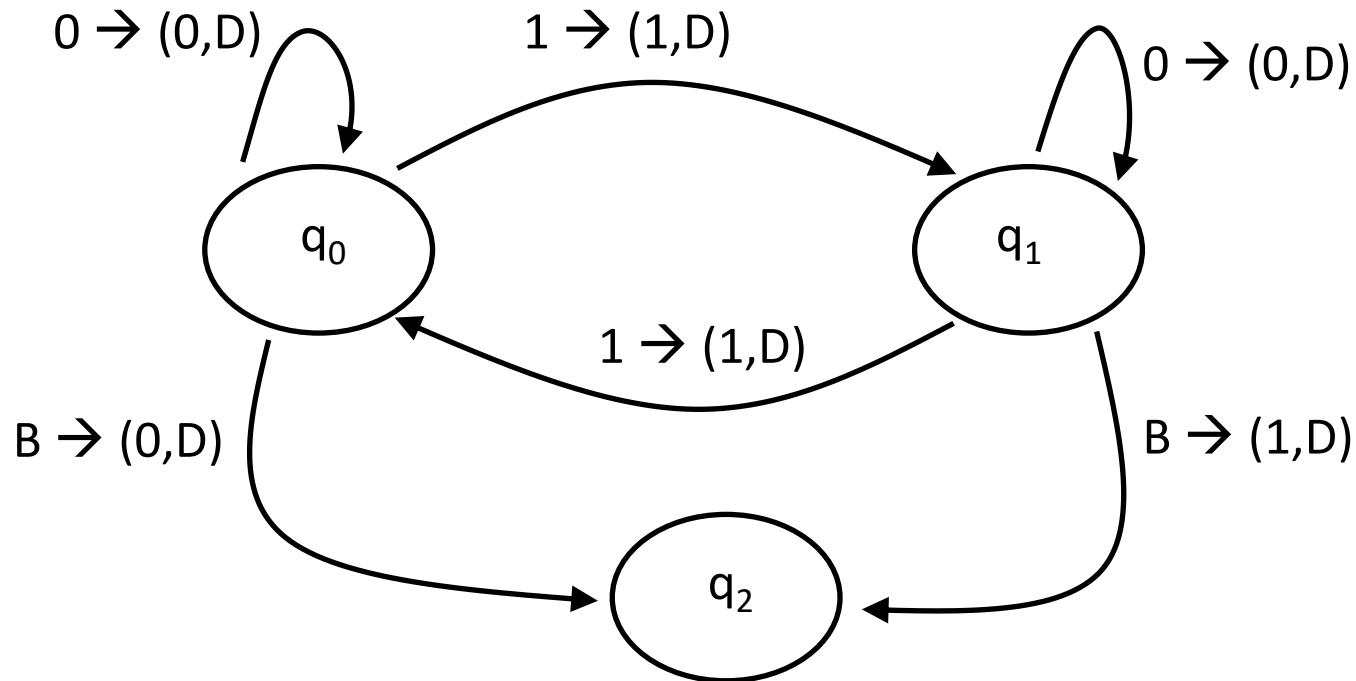
Ejercicios

Ej. 1. Construir una máquina de Turing que agregue un bit de paridad a una secuencia binaria de entrada, para que la cantidad de “1” sea par. ($\Sigma=\{0,1\}$ y $\Gamma=\{0,1,B\}$)

Alfabetos (Conjuntos finitos de símbolos)

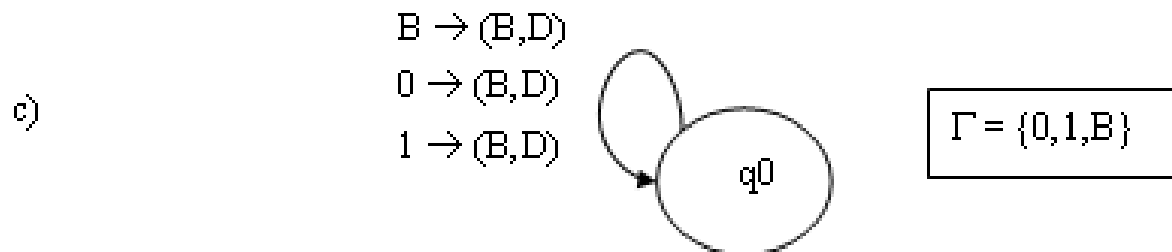
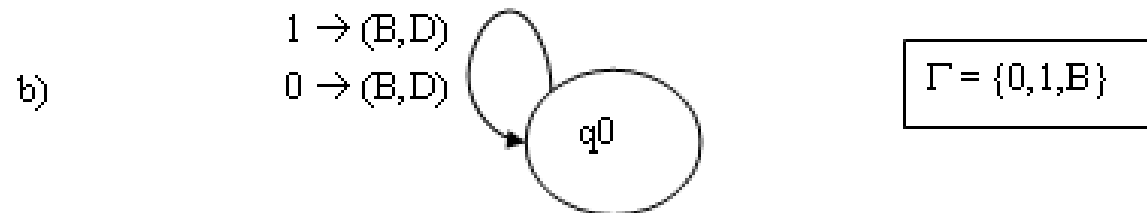
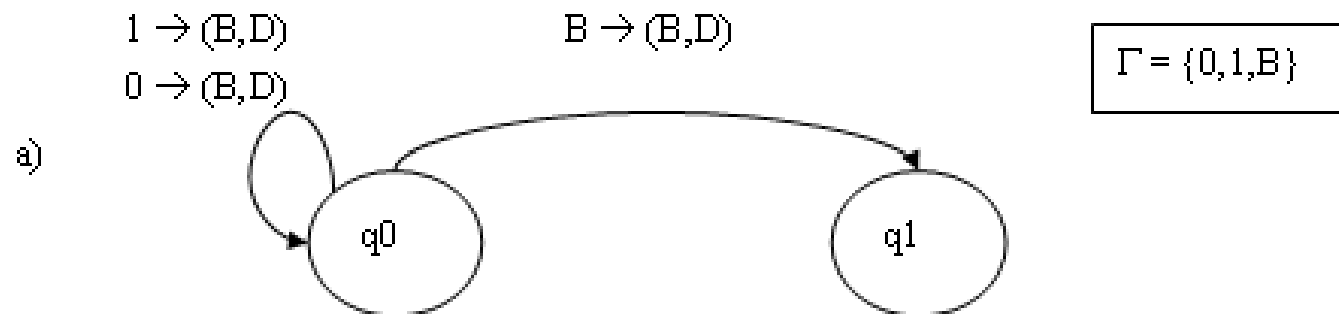
- Σ **alfabeto de la entrada**: símbolos con los que se forma la cadena de entrada
- Γ **alfabeto de la cinta**: símbolos que la máquina de Turing puede escribir en la cinta y por lo tanto también leer. Necesariamente Σ está incluido en Γ y B (celda en blanco) siempre pertenece a Γ

Solución Ej. 1



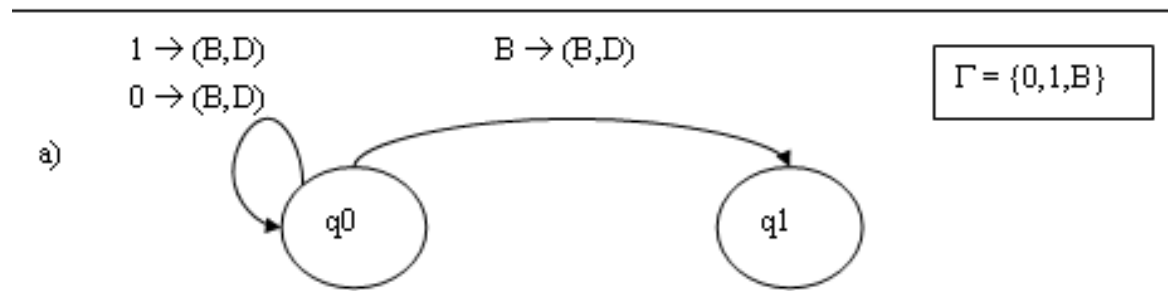
Ejercicios

Ej. 2. ¿Qué hacen las siguientes máquinas de Turing?

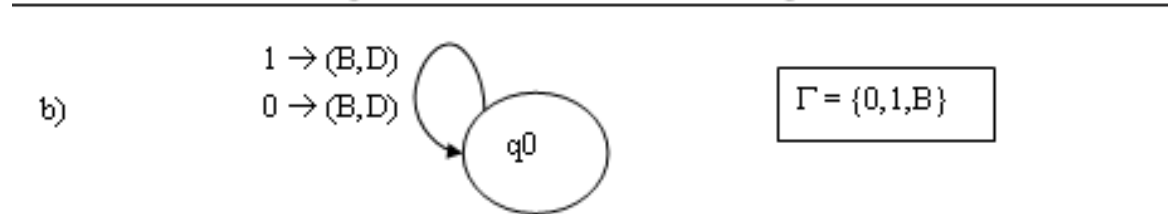


Respuesta

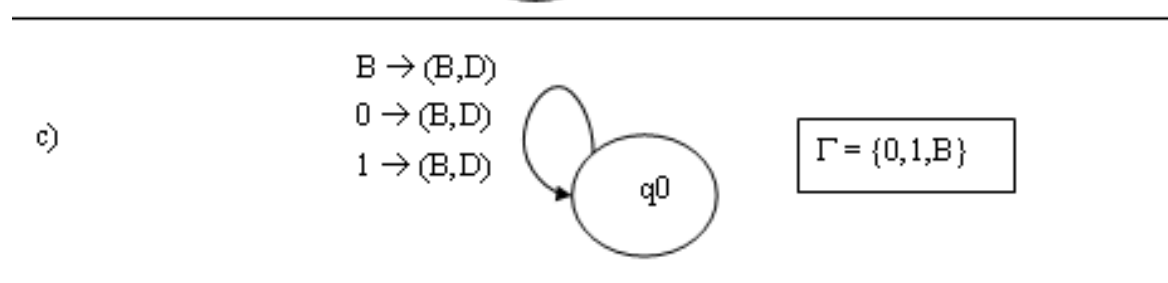
Las tres MT hacen lo mismo, borrar el contenido de la cinta, pero lo hacen de manera distinta



Borra la cinta y se detiene en el estado q_1



Borra la cinta y se detiene en el estado q_0



Borra la cinta pero no se detiene nunca, avanza a la derecha infinitamente

Ejercicios

- **Ej. 3.** Sumar 1 al número unario escrito en la cinta. En unario, el número n se representa como una cadena de n símbolos 1, el cero es una cadena vacía. ($\Sigma=\{1\}$ y $\Gamma=\{1,B\}$)
- **Ej. 4.** Construir una máquina de Turing que haga un corrimiento a derecha de la cadena binaria en la cinta, marcando con un símbolo especial “#” la celda que correspondía al primer símbolo desplazado. ($\Sigma=\{0,1\}$ y $\Gamma=\{0,1,B,\#\}$)

Máquina de Turing de/para Cómputo

Definición. Una Máquina de Turing de Cómputo se puede definir con una quintupla

$$M = \langle Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0 \rangle$$

tal que:

Q es un conjunto finito de estados de M

Σ es el alfabeto de la entrada

Γ es el alfabeto de la cinta. $\Sigma \subset \Gamma$ y $B \in (\Gamma - \Sigma)$

q_0 es el estado inicial de M ($q_0 \in Q$)

δ es la función de transición de M .

Se define $\delta: Q \times \Gamma \rightarrow Q \times \Gamma \times \{D, I\}$,

D e I representan el movimiento del cabezal a derecha e izquierda respectivamente.

EL "resultado" del cómputo es lo que queda en la cinta

Máquina de Turing de/para Cómputo

Definición. Una Máquina de Turing de Cómputo se puede definir con una quintupla

$$M = \langle Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0 \rangle$$

El cómputo terminará cuando la máquina alcance una situación de indefinición, es decir que δ no esté definida para el símbolo y estado corrientes.

Máquina de Turing de/para Cómputo

Modelo alternativo: MT con estado de detención q_d

$$M = \langle Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_d \rangle$$

Q es un conjunto finito de estados de M

Σ es el alfabeto de la entrada

Γ es el alfabeto de la cinta. $\Sigma \subset \Gamma$ y $B \in (\Gamma - \Sigma)$

q_0 es el estado inicial de M ($q_0 \in Q$)

q_d es el estado de detención de M ($q_d \notin Q$)

δ es la función de transición de M .

Se define $\delta: Q \times \Gamma \rightarrow Q \cup \{q_d\} \times \Gamma \times \{D, I\}$

Necesariamente la máquina dejará de computar cuando llegue a q_d porque no puede aplicar δ (q_d no es *parte del dominio*)

Máquina de Turing de/para Cómputo

Modelo alternativo: MT con estado de detención q_d

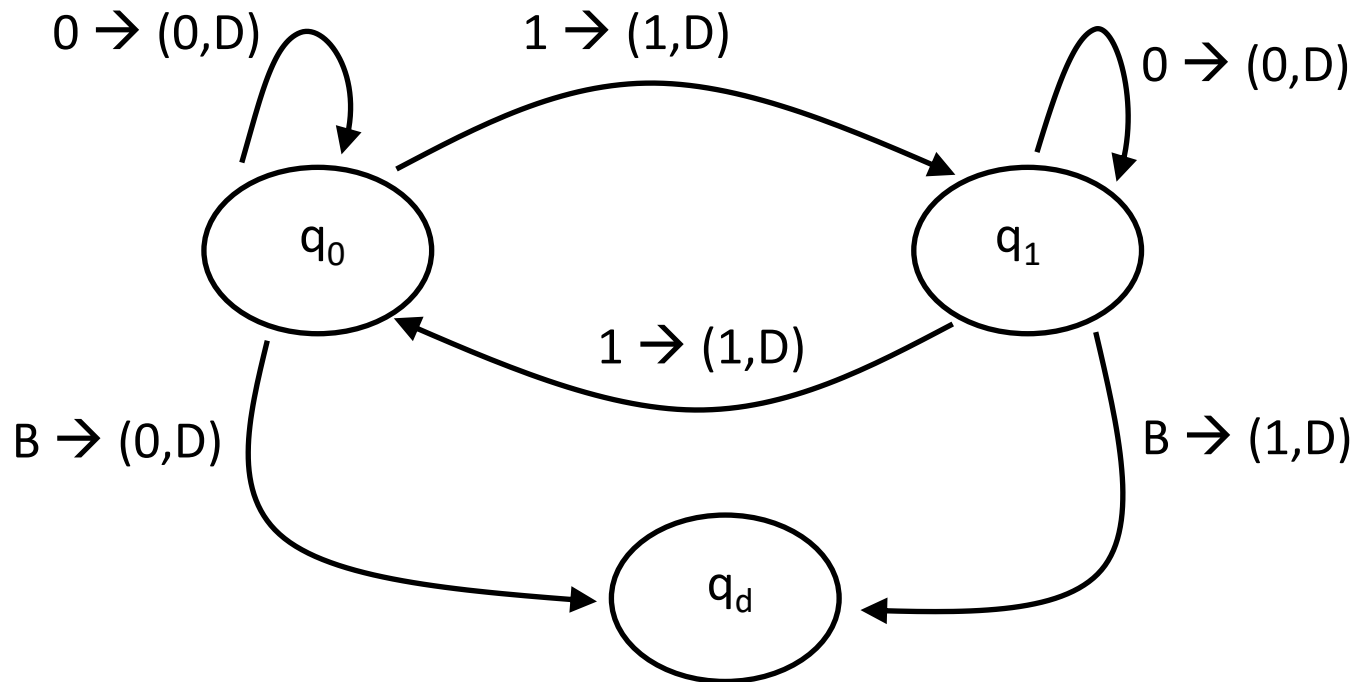
$$M = \langle Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_d \rangle$$

Para este caso (máquina de Turing de cómputo con estado de detención) se exige que la función δ esté completamente definida en todo su dominio $Q \times \Gamma$

Ejemplo

$$M = \langle \{q_0, q_1\}, \{0, 1\}, \{0, 1, B\}, \delta, q_0, q_d \rangle$$

Grafo de δ



Ejemplo

$$M = \langle \{q_0, q_1\}, \{0, 1\}, \{0, 1, B\}, \delta, q_0, q_d \rangle$$

Notación funcional de δ

$$\delta: Q \times \Gamma \rightarrow Q \cup \{q_d\} \times \Gamma \times \{D, I\}$$

$$\delta(q_0, 0) = (q_0, 0, D)$$

$$\delta(q_0, 1) = (q_1, 1, D)$$

$$\delta(q_0, B) = (q_d, 0, D)$$

$$\delta(q_1, 0) = (q_1, 0, D)$$

$$\delta(q_1, 1) = (q_0, 1, D)$$

$$\delta(q_1, B) = (q_d, 1, D)$$

Descripción Instantánea de una MT

Denotaremos $s_1 s_2 \dots q s_i \dots s_n$ a la **configuración o descripción instantánea** de la MT M que indica:

- El contenido de la cinta es

$\dots B B B s_1 s_2 \dots s_i \dots s_n B B B \dots$

- El estado actual de M es q
- El cabezal se encuentra barriendo el símbolo s_i

Importante: Γ y Q son disjuntos ($\Gamma \cap Q = \emptyset$)

Descripción Instantánea de una MT

Denotaremos $s_1 s_2 \dots q s_i \dots s_n$ a la **configuración o descripción instantánea** de la MT M que indica:

- El contenido de la cinta es

$\dots B B B s_1 s_2 \dots s_i \dots s_n B B B \dots$

- El estado actual de M es q
- El cabezal se encuentra barriendo el símbolo s_i

Importante: Γ y Q son disjuntos ($\Gamma \cap Q = \emptyset$)

Descripción Instantánea de una MT

Denotaremos $s_1 s_2 \dots q s_i \dots s_n$ a la **configuración o descripción instantánea** de la MT M que indica:

- El contenido de la cinta es

$\dots B B B s_1 s_2 \dots s_i \dots s_n B B B \dots$

- El estado actual de M es q
- El cabezal se encuentra barriendo el símbolo s_i

Importante: Γ y Q son disjuntos ($\Gamma \cap Q = \emptyset$)

Descripción Instantánea de una MT

Denotaremos $s_1 s_2 \dots q s_i \dots s_n$ a la **configuración o descripción instantánea** de la MT M que indica:

- El contenido de la cinta es

$\dots B B B s_1 s_2 \dots s_i \dots s_n B B B \dots$

- El estado actual de M es q
- El cabezal se encuentra barriendo el símbolo s_i

Importante: Γ y Q son disjuntos ($\Gamma \cap Q = \emptyset$)

Descripción Instantánea de una MT

Denotaremos $s_1 s_2 \dots q s_i \dots s_n$ a la **configuración o descripción instantánea** de la MT M que indica:

- El contenido de la cinta es

$\dots B B B s_1 s_2 \dots s_i \dots s_n B B B \dots$

- El estado actual de M es q
- El cabezal se encuentra barriendo el símbolo s_i

Importante: Γ y Q son disjuntos ($\Gamma \cap Q = \emptyset$)

Movimiento o Paso de una MT

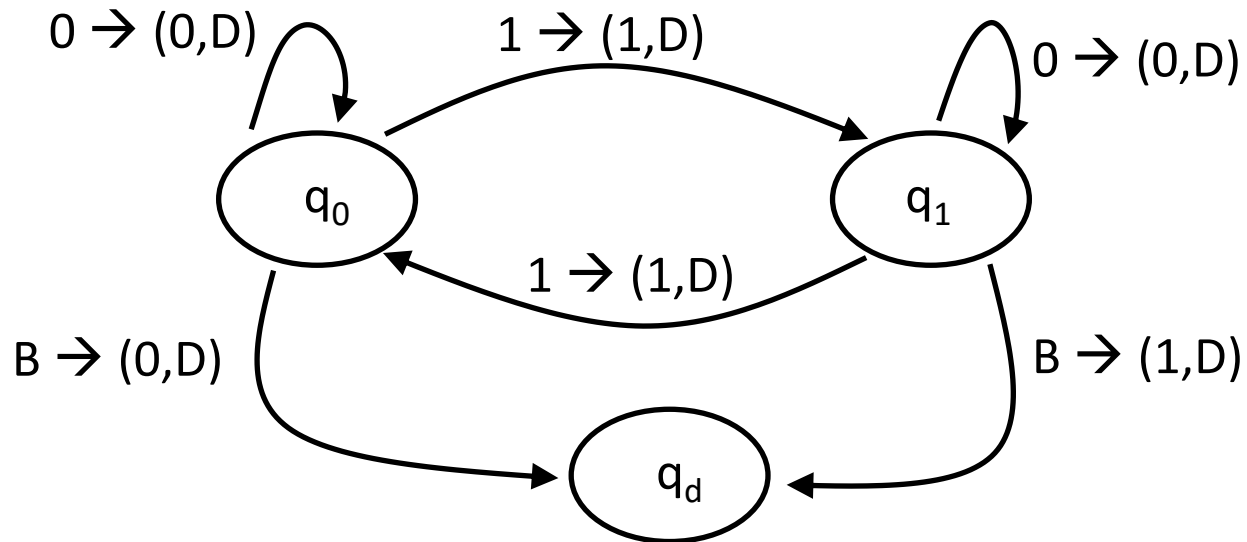


\vdash_M

Movimiento de Cómputo/Computación:

- La expresión $C_1 \vdash_M C_2$ indica que la máquina de Turing **M** pasa en un solo movimiento o paso, de la configuración C_1 a la configuración C_2 .
- La expresión $C_1 \vdash^*_M C_2$ indica que la máquina de Turing **M** pasa en cero o más pasos de C_1 a C_2 .
- Traza: Secuencia de movimientos

Traza, Ejemplo



Para la MT M del grafo, con la entrada 100101

$q_0 100101 \vdash_M 1q_1 00101 \vdash_M 10q_1 0101 \vdash_M 100q_1 101 \vdash_M$
 $1001q_0 01 \vdash_M 10010q_0 1 \vdash_M 100101q_1 B \vdash_M 1001011q_d B$