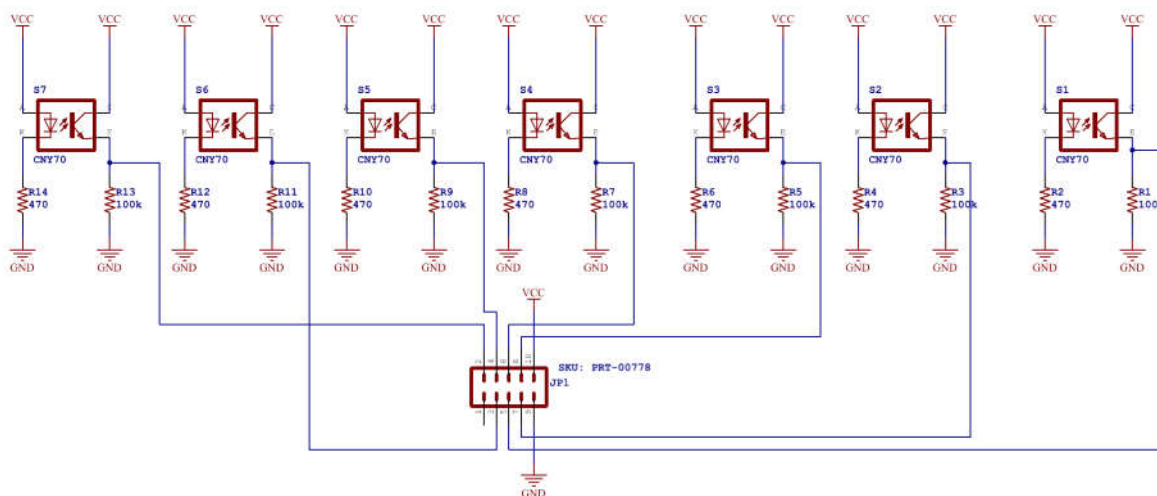




شماتیک و PCB مدار زیر که مربوط به برد سنسور ربات مسیریاب است را در نرم افزار آلتیوم رسم کنید.  
رعایت نکات زیر در هنگام طراحی و فایل های ارسالی ضروری است.

- ✓ از کتابخانه هایی که در فایل پیوست قرار دارد استفاده کنید.
- ✓ پهنای trackهای بین قطعات 20mil و tackهای مربوط به اتصال منابع تغذیه و زمین به قطعات 35mil باشد.
- ✓ چیدمان سنسورها طبق چیدمان فایل pdf ارسالی باشد و نحوه ی چیدمان مقاومت ها دلخواه است.
- ✓ فایل پروژه ی ارسال شده شامل تمام فایل های ایجاد شده توسط Altium و همچنین نتیجه ی DRC و Routing Information باشد.



موفق باشید.