

Numérico M9

Q1 - Aproxime $\int_2^3 \cos(2x)dx$ utilizando somas de Riemann a esquerda com n=40 intervalos.

```
clear
/** Somas de riemann a esquerda
* a: limite esquerdo
* b: limite direito
* n: numero de iteracoes
*
* S: area apos integrar a funcao
*/
function S=riemann(a, b, n)
    h=(b-a)/n;
    x=linspace(a,b,n+1);
    S=0;
    for i=1:n
        A=f(x(i))*h;
        S=S+A;
    end
endfunction

// Funcao a ser integrada e' dada por y
function y=f(x)
    y=cos(2*x);
endfunction

// Devolve a integral definida da funcao para comparacao com metodos iterativos
function v=integral(limiteEsquerda, limiteDireita, funcao)
    v = intg(limiteEsquerda, limiteDireita, funcao);
endfunction

// valor da integral fica em riemann(inicio, fim, numero_intervalos)
// valor da funcao fica em f(valor_x)

disp(riemann(2,3,40))
```

Q2 - Aproxime $\int_0^3 \sin(x + 33)dx$ utilizando o método de Simspon com h=0.5.

```
function S=simpson(a, b, n)
    h=(b-a)/n //n numero de intervalos
    x=linspace(a,b,n+1) //cria um vetor que vai de a até b, com n+1 pontos
    S=0
    for i=1:n
        x1=x(i) // extremo esquerdo
        x3=x(i+1) //extremo direito
        x2=x1+h/2 //ponto médio
        A1=1/6; A2=4/6; A3=1/6
        ds=(A1*f(x1)+A2*f(x2)+A3*f(x3))*h
        S=S+ds
    end
```

```
endfunction
```

```
function y=f(x)
    y=sin(x+33)
endfunction
```

```
//no scilab, entra com o comando "simpson(a,b,n)", sendo a o limite inferior da integral,
//b o limite superior da integral, e n o número de intervalos que deseja (o problema não dará
//o numero de intervalos)
```

```
//calcula o numero de intervalos com h fixo
```

```
a=0
b=3
h=0.5    //h fixo
n=abs((a-b)/h)
disp(n)
disp(simpson(a,b,n))
```

Q3 - Aproxime $\int_3^4 \cos(x/6)dx$ utilizando o método do trapézio com n=6 intervalos.

```
clear
```

```
/**
```

```
* a: limite esquerdo
```

```
* b: limite direito
```

```
* n: numero de iteracoes/intervalos
```

```
* S: area apos integrar a funcao
```

```
*
```

```
* >>> n=abs((a-b)/h) caso n nao seja dado
```

```
*/
```

```
function S=trapezio(a, b, n)
```

```
    h=(b-a)/n;
```

```
    x=linspace(a,b,n+1); // cria vetor de a ate' b com n+1 pontos
```

```
    S=0;
```

```
    for i=1:n // percorre todos intervalos
```

```
        x1 = x(i); // esquerda do intervalo
```

```
        x2 = x(i+1); // direita do intervalo
```

```
        A1 =1/2;
```

```
        A2 =1/2;
```

```
        dS =(A1*f(x1)+A2*f(x2))*h; // aprox. da area ds
```

```
        S=S+dS;
```

```
    end
```

```
endfunction
```

```
// Funcao a ser integrada e' dada por y
```

```
function y=f(x)
```

```
    y=cos(x/6);
```

```
endfunction
```

```
// Devolve a integral definida da funcao para comparacao com metodos iterativos
```

```
function v=integral(limiteEsquerda, limiteDireita, funcao)
```

```
    v = intg(limiteEsquerda, limiteDireita, funcao);
```

```
endfunction
```

```
// valor da integral fica em trapezio(inicio, fim, numero_intervalos)
```

```
// valor da funcao fica em f(valor_x)
disp(trapezio(3,4,6))
```

Q4 - Aproxime $\int_5^6 \cos(x) + \cos(3 * x)dx$ utilizando o método de Simpson com com n=79 intervalos.

```
clear
/**
 * a: limite esquerdo
 * b: limite direito
 * n: numero de iteracoes
 *
 * S: area apos integrar a funcao
 */
function S=simpson(a, b, n)
    h=(b-a)/n; // tamanho do intervalo
    x=linspace(a,b,n+1); // vetor de a ate' b com n+1 elementos
    S=0;
    for i=1:n
        x1=x(i); // extremo esquerdo
        x3=x(i+1); // extremo direito
        x2=x1+h/2; // ponto medio

        A1 =1/6; A2 =4/6; A3=1/6;
        dS =(A1*f(x1)+A2*f(x2)+A3*f(x3))*h;
        S=S+dS;
    end
endfunction

// Funcao para ser integrada
function y=f(x)
    y=cos(x)+cos(3*x);
endfunction

// Devolve a integral definida da funcao para comparacao com metodos iterativos
function v=integral(limiteEsquerda, limiteDireita, funcao)
    v = intg(limiteEsquerda, limiteDireita, funcao);
endfunction

// resposta pode ser obtida em: simpson(inicio,final,numero_intervalos)
disp(simpson(5,6,79))
```

Q5 - Aproxime $\int_0^1 \cos(4x + 11)dx$ com 7 dígitos significativos.

```
function S=trapezio(a, b, n)
    h=(b-a)/n //n numero de intervalos
    x=linspace(a,b,n+1) //cria um vetor que vai de a até b, com n+1 pontos
    S=0
    for i=1:n
        x1=x(i) // extremo esquerdo
        x2=x(i+1) //extremo direito

        A1=1/2; A2=1/2
```

```

ds=(A1*f(x1)+A2*f(x2))*h
S=S+ds
end
endfunction

```

```

function y=f(x)
y=cos(4*x+11)
endfunction

```

//no scilab, entra com o comando "trapezio(a,b,n)", sendo a o limite inferior da integral,
//b o limite superior da integral, e n o número de intervalos que deseja (o problema não dará
//o numero de intervalos)
//para essa questão, trocar o valor de n e avaliar a partir de qual o n a resposta fica
//com 3 dígitos após a vírgula sem alterar
disp(trapezio(0,1,2987)) //tentativa e erro.

Q6 - Ao utilizar o método do trapézio para calcular uma integral com 30 intervalos temos um erro de aproximadamente 0.001. Se utilizarmos 90 intervalos, de quando será o erro aproximadamente?

```

clear
/**
* Ao utilizar o método do trapézio para calcular uma integral com
* intervalos_depois intervalos temos um erro de aproximadamente
* erro_antes. Se utilizarmos intervalos_depoisintervalos, de quando
* será o erro aproximadamente?
*/
function n=erro_trapezio(erro_antes, intervalos_antes, intervalos_depois)
vezes_mais = intervalos_depois/intervalos_antes
n = erro_antes/(vezes_mais^2)
endfunction

disp(erro_trapezio(0.001,30,90))

```

Q7 - Ao utilizar o método de Simpson para calcular uma integral com h=0.02 temos um erro de aproximadamente 0.005. Se utilizarmos h=0.005, de quando será o erro aproximadamente?

Q8 - Aproxime $\int_2^3 1/(6x)dx$ utilizando somas de Riemann a esquerda com h=0.0025.

```

function S=riemann(a, b, n)
// n numero de intervalos
h=(b-a)/n
x=linspace(a,b,n+1)

S=0
for i=1:n
A=f(x(i))*h
//m=(x(i)+x(i+1))/2;
//A=f(m)*h
S=S+A
end
endfunction

function y=f(x)

```

```

    y=1/(6*x)
endfunction

```

*//no scilab, entra com o comando "riemann(a,b,n)", sendo a o limite inferior da integral,
 //b o limite superior da integral, e n o número de intervalos que deseja (o problema não dará
 //o numero de intervalos)*

//calcula o numero de intervalos com h fixo

```

a=2
b=3
h=0.0025    //h fixo
n=abs((a-b)/h)
disp(n)
disp(riemann(a,b,n))

```

Q9 - Aproxime $\int_1^{3.5} x^3 - 15 * x dx$ utilizando o método do trapézio com h=0.1.

```

function S=trapezio(a, b, n)
h=(b-a)/n    //n numero de intervalos
x=linspace(a,b,n+1)    //cria um vetor que vai de a até b, com n+1 pontos
S=0
for i=1:n
    x1=x(i) // extremo esquerdo
    x2=x(i+1) //extremo direito

    A1=1/2; A2=1/2
    ds=(A1*f(x1)+A2*f(x2))*h
    S=S+ds
end
endfunction

```

```

function y=f(x)
    y=x^3-15*x
endfunction

```

*//no scilab, entra com o comando "trapezio(a,b,n)", sendo a o limite inferior da integral,
 //b o limite superior da integral, e n o número de intervalos que deseja (o problema não dará
 //o numero de intervalos)*

//calcula o numero de intervalos com h fixo

```

a=1
b=3.5
h=0.1    //h fixo
n=abs((a-b)/h)
disp(n)
disp(trapezio(a,b,n))

```

M10

Q1 - Aproxime $\int_1^{10} \sin(8 * x) dx$ utilizando quadratura gaussiana com 2 nós e 5 intervalos.

clear

```
/** Divide o intervalo de a até b em n_intervalos, e em cada intervalo e
 * utiliza uma quadratura gaussiana com n_nodes (nos) para calcular a
 * integral de f(x), a qual e' definida apos essa funcao.
 * a: limite esquerdo
 * b: limite direito
 * n_intervalos: numero de iteracoes/intervalos
 * n_nodes: numero de nos (1 - 5 estao mapeados)
 *
 * S: area apos integrar a funcao
 */
```

function S=gaussiana(a, b, n_intervalos, n_nodes)

h=(b-a)/n_intervalos

x=linspace(a,b,n_intervalos+1) //cria um vetor que vai de a até b, com n+1 pontos

// Mapeamento de mudancas de intervalo (t: nodes, w: pesos)////////

// n=1

t1=[0];

w1=[2];

// n=2

t2=[-sqrt(3)/3 sqrt(3)/3];

w2=[1 1];

// n=3

t3=[0 sqrt(3/5) -sqrt(3/5)];

w3=[8/9 5/9 5/9];

// n=4

t4=[sqrt((3-2*sqrt(6/5))/7) -sqrt((3-2*sqrt(6/5))/7) sqrt((3+2*sqrt(6/5))/7) -sqrt((3+2*sqrt(6/5))/7)];

w4=[(18+sqrt(30))/36 (18+sqrt(30))/36 (18-sqrt(30))/36 (18-sqrt(30))/36];

//n=5

t5=[0 (1/3)*sqrt(5-2*sqrt(10/7)) -(1/3)*sqrt(5-2*sqrt(10/7)) (1/3)*sqrt(5+2*sqrt(10/7)) -(1/3)*sqrt(5+2*sqrt(10/7))];

w5=[128/225 (322+13*sqrt(70))/900 (322+13*sqrt(70))/900 (322-13*sqrt(70))/900 (322-13*sqrt(70))/900];

////////////////////////////////////

S=0 // valor inicial da integral

// Percorre todos os intervalos para calcular a quadratura em cada uma

for i=1:n_intervalos

// Obtem alfa e beta

alpha=(x(i+1)-x(i))/2

betha=(x(i+1)+x(i))/2

// Escolhe o alfa e beta de acordo com o numero de nos

if (n_nodes == 1) then

x1=alpha*t1(1)+betha;

elseif (n_nodes == 2) then

alpha=(x(i+1)-x(i))/2

betha=(x(i+1)+x(i))/2

x1=alpha*t2(1)+betha;

x2=alpha*t2(2)+betha;

A=(w2(1)*f(x1)+w2(2)*f(x2))*h/2

elseif (n_nodes == 3) then

x1=alpha*t3(1)+betha;

x2=alpha*t3(2)+betha;

x3=alpha*t3(3)+betha;

A=(w3(1)*f(x1)+w3(2)*f(x2)+w3(3)*f(x3))*h/2

elseif (n_nodes == 4) then

```

x1=alpha*t4(1)+betha;
x2=alpha*t4(2)+betha;
x3=alpha*t4(3)+betha;
x4=alpha*t4(4)+betha;
A=(w4(1)*f(x1)+w4(2)*f(x2)+w4(3)*f(x3)+w4(4)*f(x4))*h/2
elseif (n_nodes == 5) then
x1=alpha*t5(1)+betha;
x2=alpha*t5(2)+betha;
x3=alpha*t5(3)+betha;
x4=alpha*t5(4)+betha;
x5=alpha*t5(5)+betha;
A=(w5(1)*f(x1)+w5(2)*f(x2)+w5(3)*f(x3)+w5(4)*f(x4)+w5(5)*f(x5))*h/2
else
error("--> Numero de nodes nao mapeado (ultimo paramatero).")
end
S=S+A
end
endfunction

//definição da função
function y=f(x)
y=sin(8*x)
endfunction

disp(gaussiana(1,10,5,2))

```

Q2 - Aproxime $\int_1^{10} \sin(8 * x) dx$ utilizando quadratura gaussiana com 3 nós e 5 intervalos.

MESMO CÓDIGO DA 1 MAS NO FINAL:

```
disp(gaussiana(1,10,5,3))
```

Q3 - Aproxime $\int_1^{10} \sin(8 * x) dx$ utilizando quadratura gaussiana com 4 nós e 9 intervalos.

MESMO CÓDIGO DA 1 MAS NO FINAL:

```
disp(gaussiana(1,10,9,4))
```

Q4 - Aproxime $\int_2^4 \sin(7 * x + 1) dx$ utilizando quadratura gaussiana com 3 nós e 8 intervalos.

Q5 - Aproxime $\int_2^4 \sin(7 * x + 1) dx$ utilizando quadratura gaussiana com 3 nós e 90 intervalos.

MESMO CÓDIGO DA 4 MAS NO FINAL:

```
disp(gaussiana(2,4,90,3))
```

Q6 - Sejam os nós $x = [0.1, 0.8, 1]$. Encontre os pesos A_i da quadratura

$I = A_1 f(x_1) + A_2 f(x_2) + A_3 f(x_3)$ tal que o erro seja o menor possível para aproximar a integral de f no intervalo 0 a 1. Forneça como resposta A_2

```
clear
```

```
/**
```

```

* Para encontrar pesos  $w_i$  (ou  $A_i$ ) da quadratura
*  $I = w_1 f(x_1) + \dots + w_n f(x_n)$  com o menor error possível
*
* vetor_nodes: vetor x de nos
* lim_inicial: limite inicial da integral
* lim_final: limite final da integral
*
* w: vetor de pesos (retorno)
*/

```

```

function w=pesos(vetor_nodes, lim_inicial, lim_final)
    len_nodes = length(vetor_nodes);

```

```

    // Monta matriz A
    for i=1:len_nodes
        for j=1:len_nodes
            if (i == 1) then
                A(i,j) = i; // 1a linha so' tem 1s
            else
                A(i,j) = vetor_nodes(j)^(i-1);
            end
        end
    end
    //disp('A:')
    //disp(A)

```

```

    // Monta matriz resultado b
    for i=1:len_nodes
        B(i) = (lim_final^i - lim_inicial^i)/i;
    end
    //disp('B:')
    //disp(B)

```

```

    // Obtem pesos
    w=inv(A)*B;

```

```

endfunction

```

```

disp(pesos([0.1,0.8,1],0,1)) //pegar o valor pedido na questão.

```

Q7 - Sejam os nós $x = [0.1, 0.7, 1]$. Encontre os pesos w_i da quadratura

$I = w_1 f(x_1) + w_2 f(x_2) + w_3 f(x_3)$ tal que o erro seja o menor possível para aproximar a integral de f no intervalo 0 a 1. Forneça como resposta w_1 .

MESMO CÓDIGO DA 6 MAS NO FINAL:

```

disp(pesos([0.1,0.7,1],0,1)) //pegar o valor pedido na questão.

```

Q8 - Sejam os nós $x = [0, 3/5, 5/5, 2]$. Encontre os pesos A_i da quadratura

$I = A_1 f(x_1) + \dots + A_4 f(x_4)$ tal que o erro seja o menor possível para aproximar a integral de f no intervalo 0 a 2. Forneça como resposta A_2 .

MESMO CÓDIGO DA 6 MAS NO FINAL:

```

disp(pesos([0,3/5,5/5,2],0,2)) //pegar o valor pedido na questão.

```


Q9 -Sejam os nós $x = [0, 6/5, 8/5, 2]$. Encontre os pesos A_i da quadratura $I = A_1 f(x_1) + \dots + A_4 f(x_4)$ tal que o erro seja o menor possível para aproximar a integral de f no intervalo 0 a 2. Forneça como resposta A_4 .

MESMO CÓDIGO DA 6 MAS NO FINAL:

`disp(pesos([0,6/5,8/5,2],0,2))` //pegar o valor pedido na questão.

Q10 -Sejam os nós $x = [0, 6/5, 8/5, 2]$. Encontre os pesos A_i da quadratura $I = A_1 f(x_1) + \dots + A_4 f(x_4)$ tal que o erro seja o menor possível para aproximar a integral de f no intervalo 0 a 2. Forneça como resposta $\|w\|_2$.

MESMO CÓDIGO DA 9 MAS NO FINAL:

`disp(norm(pesos([0,6/5,8/5,2],0,2)))` //pegar o valor pedido na questão.