Table des matières

I Analyse Numerique	3
1 Interpolation polynomiale	3
2 Intégration numérique	3
3 Equations différentielles	3
II Analyse Fonctionnelle	5
1 Espaces normés	5
2 Espaces compacts	5
3 Espaces de Banach	5
4 Espaces de Hilbert	5
5 TD	6
	O O
III Distributions	7
1 Théorie générale	7
2 Équations différentielles et intégrales - Produit de convolution - Calcul symbolique	7
3 Transformation de Fourier	7
4 Distributions périodiques - Série de Fourier	8
IV Gleyse	9
V Probabilités	10
1 Convergences	10
2 Vecteurs aléatoires	10
3 Fonctions caractéristiques	10
4 Conditionnement - Espérance conditionnelle	10
VI Statistiques	10
1 Introduction	10
2 Exhaustivité	11
VII Equations Différentielles	12
1 Existence, unicité, régularité	12

2 Transformations	12
3 Équations linéaires	12
4 Resolution des systèmes	12
5 Stabilité	12
6 Systèmes hamiltoniens	13
7 Complément Master 2	13
VIII Programmation objet	14
IX Java	15
1 Notations	15
2 Java	15

Première partie

Analyse Numerique

1 Interpolation polynomiale

- 1. Existence et unicité du polynôme d'interpolation
- 2. Base de Lagrange
- 3. Formule du polynôme dans la base de Lagrange
- 4. Base de Newton
- 5. Formule du polynôme dans la base de Newton
- 6. Différence divisée
- 7. Redéfnition du polynôme dans la base de Newton avec les différences divisées
- 8. Expression de l'erreur entre f et le polynôme d'interpolation
- 9. Définition convergence méthode d'interpolation en un point
- 10. Lien entre subdivision et convergence
- 11. Définition d'un spline

2 Intégration numérique

- 12. Formule de Newton-Cotes
- 13. Définition degré d'exactitude
- 14. Degré d'exactitude d'une formule de N-C
- 15. Approximation avec méthode du point milieu
- 16. Théorème de la moyenne
- 17. Calcul de l'erreur d'interpolation de la méthode du point milieu
- 18. Formule de quadrature de la méthode du trapèze
- 19. Erreur de la méthode
- 20. Méthode de quadrature et erreur méthode de Simpson
- 21. Théorème si ordre n pair ou impair
- 22. Définition de convergence et de stabilité
- 23. Équivalence à stabilité
- 24. Reprise des méthodes précédentes en composite
- 25. Méthode de Runge
- 26. Degré maximal de degré d'exactitude
- 27. Définition polynômes orthogonaux, polynôme unitaire
- 28. Nombre de racines d'un polynôme orthogonal de degré n
- 29. Méthode de quadrature de Gauss

3 Equations différentielles

- 30. Définition erreur de quadrature
- 31. Définition consistance
- 32. Équivalence à consistance
- 33. Définition de stabilité
- 34. Condition nécessaire pour que la méthode soit stable

- 35. Définition de convergence
- 36. Condition nécessaire pour la convergence
- 37. Définition de l'ordre d'une méthode
- 38. Lien consistance et ordre
- 39. Méthode de Runge-Kutta : définition de la méthode, présentation sous forme d'un tableau
- 40. Condition pour consistance de Runge-Kutta
- 41. Théorème sur calcul des y_k de Runge-Kutta et sur sa stabilité
- 42. Condition sur la méthode d'ordre 2
- 43. Méthodes à pas liés : expression des méthodes, condition sur α_0
- 44. Méthodes d'Adams : ordre de Bashforth? Moulton?
- 45. Principe de Prédiction-Correction?
- 46. Définition de consistance. Equivalence à consistance.
- 47. Définition de stabilité. Equivalence à stabilité.
- 48. Définition de convergence. Equivalence à convergence.

Deuxième partie

Analyse Fonctionnelle

1 Espaces normés

- 1. Définition norme, espace normé
- 2. Normes en dimension finie
- 3. Définition de continue
- 4. Définition de limite dans un espace normé
- 5. Définition d'application borné
- 6. Théorème équivalence pour application linéaire
- 7. Norme pour ensemble des applications linéaires
- 8. 3 propriétés de cette norme
- 9. Si A linéaire, alors A^{-1} ?
- 10. Condition pour A^{-1} continue

2 Espaces compacts

- 11. Définition espace compact
- 12. Théorème de Bolzano-Weierstrass
- 13. Citer un compact de \mathbb{R}^n ?
- 14. Si X est compact?
- 15. Si X compact, $f: X \to \mathbb{R}$, alors? (x2)

3 Espaces de Banach

- 16. Définition espace complet
- 17. Définition espace de Banach
- 18. Espaces vectoriels de dimension finie?
- 19. Définition de convergence normale d'une série
- 20. Lien entre convergence normale et convergence dans un espace de Banach
- 21. $\mathcal{C}^b_{\infty}(X,E), L^p(X,\mathcal{B},\mu), 1 \leq p \leq \infty$
- 22. Suite d'applications linéaires continues entre deux espaces de Banach, que dire sur la norme des T_n ?
- 23. Corollaire avec convergence des T_i
- 24. Corollaire : $L_C(L, E)$?
- 25. Corollaire sur l'interpolation

4 Espaces de Hilbert

- 26. Définition du produit scalaire et espace hermitien/pré-hilbertien
- 27. Inégalité de Cauchy-Schwartz
- 28. Inégalité de Minkowsky
- 29. Définition d'espace de Hilbert
- 30. Produit scalaire sur $L_2(X, \mathcal{B}, \mu)$

- 31. Définition d'espace convexe
- 32. Théorème de projection
- 33. Corollaire sur norme des projections
- 34. Projection sur un sous-espace fermé
- 35. Corollaire sev supplémentaires
- 36. Définition dense (avec définition adhérence)
- 37. Définition famille totale
- 38. Équivalence totale
- 39. Définition d'un dual
- 40. Théorème de Riesz-Fréchet
- 41. Définition de base hilbertienne
- 42. Théorème sur décomposition dans un espace de Hilbert
- 43. Définition de l'adjoint
- 44. Unicité
- 45. Définition de auto-adjoint
- 46. Définition de vecteur propre, ensemble résolvant, spectre
- 47. Valeurs propres dans les cas finis ou infinis
- 48. Définition de relativement compact, opérateur relativement compact
- 49. Théorème sur base hibertienne et vecteurs propres

5 TD

50. Equivalence espace préhilbertien

Troisième partie

Distributions

1 Théorie générale

- 1. Ensemble et convergence sur \mathcal{D}
- 2. Ensemble et convergence sur \mathcal{D}'
- 3. Ensemble des fonctions localement intégrables
- 4. Égalité des distributions
- 5. Dérivée d'une distribution
- 6. Dérivée d'une suite de distribution et convergence
- 7. Application aux séries
- 8. Dérivées généralisées
- 9. Définition d'absolument convergent
- 10. Conséquence sur la dérivée
- 11. CNS sur la convergence d'une suite/série de distributions

2 Équations différentielles et intégrales - Produit de convolution - Calcul symbolique

- 1. Dérivée nulle
- 2. Défintion de f et g convolables. CS d'existence et $\in L^1$
- 3. Produit tensoriel de 2 distributions
- 4. Support d'une fonction / Support d'une ditribution
- 5. Théorème de prolongement
- 6. Élément neutre de la convolution. Lien avec la dérivation.
- 7. Définition de \mathcal{D}'_q . Lien avec la convolution.
- 8. Formulaire pour le calcul symbolique

3 Transformation de Fourier

- 1. Définition Transformation de Fourier
- 2. 4 propriétés de la transformée de Fourier
- 3. Transformée de la fonction dérivée
- 4. Ensemble de espace topologique de S
- 5. Stabilité par la transformation de Fourier
- 6. Espace des distributions tempérées
- 7. TF des distributions tempérées
- 8. Continuité de la TF
- 9. Définition ditribution produit
- 10. Définition: Translation d'une distribution
- 11. Transformée d'une distribution translatée
- 12. Définition f_{α} et transformée. Cas particulier.
- 13. Transformée de la Dirac et de 1
- 14. Formule de réciprocité
- 15. Définition $T_{\lambda x}$
- 16. Théorème si S distribution à support compact
- 17. Théorème sur la transformée d'une convoluée de distributions

4 Distributions périodiques - Série de Fourier

- 1. Définition distribution périodique
- 2. Définition peigne de Dirac
- 3. Théorème sur distributions périodiques

Quatrième partie

Gleyse

- 1. Problème bien posé, stabilité
- 2. Deix définition d'approché, entier maximal, sur combien de bits sont codés les entiers?
- 3. Passer de binaire à hexa et à entier, et inversement. Passer d'un réel à son codage en binaire.
- 4. Passer d'un entier positif à négatif et inversement, opération sur les entiers.
- 5. Nombre de bits mantisse et exposant SP et DP, limite pour M et E, calcul de l'exposant. Nombres flottants caractéristiques, ordre de grandeur. Erreur relative d'affectation, Hypothèse de Vignes et de Hamming, Erreur sur opérations flottantes.
- 6. Comment mettre en place CESTAC? Utilité? Avec arrondi ou troncature? Sur quoi on agit? Gaussien?
- 7. Définition norme vectorielle induite, conditionnement, démonstration sur variations sur premier ou second membre.
- 8. Définition de l'ordre de convergence, rapport avec les dérivées. Si r=1, vitesses linéaires et logarithmiques.
- 9.

Cinquième partie

Probabilités

1 Convergences

- 1. Convergence en probabilité et presque sûr
- 2. Lien série convergence presque sûr
- 3. Définition covariance
- 4. Inégalité de Cauchy-Schwarz équivalence sur égalité ce cov^2
- 5. Loi faible et forte des grands nombres
- 6. Convergence en loi
- 7. Lien entre différentes convergences
- 8. Théorème central limit

2 Vecteurs aléatoires

- 1. Définition espérance vecteur aléatoire
- 2. Matrice de variance covariance
- 3. Définition des vecteurs aléatoires gaussiens
- 4. Loi de Z = X + Y, X indépendant de Y

3 Fonctions caractéristiques

- 1. Définition de la fonction caractéristique
- 2. Si $X \hookrightarrow \mathcal{N}(0,1)$
- 3. 5 propriétés (linéarité, de même avec des vecteurs, rapport avec complémentaire, si X var intégrable, et X et Y indépendantes)
- 4. Transformée de Laplace

4 Conditionnement - Espérance conditionnelle

- 1. Théorème de Doob Loi conditionnelle
- 2. 3 cas où q identifiable : si μ_X discrète, si (X,Y) admet une densité, si X et Y sont indépendantes.
- 3. Espérance conditionnelle si admet une loi conditionnelle

Sixième partie

Statistiques

1 Introduction

- 1. Définition : Espace des observations, échantillon d'une loi P
- 2. Définition densité jointe
- 3. Définition modèle statistique
- 4. Définition statistique
- 5. Moyenne et variance emprique. Espérance et variance de la première, esperance de la deuxième.

- 6. Définition d'une fonction génératrice des moments
- 7. Définition famille exponentielle
- 8. Théorème sur somme des composantes de échantillon de famille exponentielle
- 9. Théorème de Slutsky

2 Exhaustivité

10.

Septième partie

Equations Différentielles

1 Existence, unicité, régularité

- 1. Problème de Cauchy
- 2. Réécriture du problème de Cauchy
- 3. Lipschitzienne
- 4. Lemme : CS de lpschitzienne
- 5. Théorème de Cauchy-Lipschitz
- 6. Solution maximale, globale
- 7. Définition de $z(t, x_0)$
- 8. Théorème sur équation satisfaite par z

2 Transformations

9. Définition de $\gamma_t(x_0)$

3 Équations linéaires

- 10. Solution de $\dot{x} = Ax$
- 11. Si $\tilde{A} = TAT^{-1}$, alors $e^{\tilde{A}t} = ?$

4 Resolution des systèmes

- 12. Si $y \in \mathbb{C}^n$ solution d'un système, que dire des parties réelles et imaginaires?
- 13. Forme des solutions?

5 Stabilité

- 14. Equivalence à la stabilité asymptotique
- 15. Définition d'un point déquilibre
- 16. Solution passant par un point d'équilibre
- 17. Définition de stabilité
- 18. Définition d'asymptotiquement stable
- 19. Théorème de Liapounov
- 20. De même pour la non stabilité
- 21. Définition de (semi-)positive/négative
- 22. Définition de dérivée orbitale
- 23. Théorème sur fonction de Liapounov et stabilité puis localement asymptotiquement stable

6 Systèmes hamiltoniens

- 24. Définition d'un système hamiltonien et de l'hamiltonien
- 25. Définition d'intégrale première
- 26. Equivalence intégrale première
- 27. Rapport avec l'hamiltonien?
- 28. Stabilité et hamiltonien positif/négatif
- 29. $H = \frac{1}{2}p^2 + \phi(q)$: Equivalence à point d'équilibre? Stabilité?
- 30. Deux derniers résultats

7 Complément Master 2

- 31. Théorème de Carathéodory
- 32. Définition Variété, thm de Whitney
- 33. Def Groupe de Lie
- 34. Flow Box Theorem
- 35. Définition solution périodique, orbite
- 36. Proposition pour $x_0 \in \Gamma$ et solution périodique
- 37. Thm de Bendixon
- 38. Thm de Poincaré-Bendixon

Huitième partie

Programmation objet

- 1. Définition de classe, attributs, opérations, message, objet, réïfication.
- 2. Représentation UML de classes, public, protected, private.
- 3. Relation de composition. Représentation UML.
- 4. Relation de visibilité. Représentation UML.
- 5. Relation d'héritage. Représentation UML. Héritage simple et multiple.
- 6. Diagramme de séquence
- 7. Contexte
- 8. Cycle de vie en cascade, en V, en spirale, itératif
- 9. 3 principes du génie logiciel, lien avec la programmation par objets
- 10. Sous-systèmes, BPM, user case, diagramme d'activité, paquetage

Neuvième partie

Java

1 Notations

- 1. Créer un objet avec sa classe
- 2. Accéder à une variable d'instance d'un objet
- 3. Envoi d'un message à <o>

2 Java

- 1. Définir une classe
- 2. Création d'un objet
- 3. Compilation