## Анализ временных рядов в задачах и упражнениях

Борзых Д. А., Демешев Б. Б.

27 февраля 2017 г.

# Предисловие

#### План:

- 0. Автокорреляция в ошибках линейной модели
- 1. Стационарные/нестационарные процессы, ARMA сюда оператор лага, ACF/PACF
- 2. Экспоненциальное сглаживание и тета метод
- 3. ГАРЧ
- 4. Единичный корень (до BAP) (ADF)
- 5. VAR/VECM/коинтеграция
- 6. Midas
- 7. Байесовские ВАР
- 8. Модели состояние-наблюдение/фильтр Калмана/TVP

```
      library("knitr") # грамотное программирование

      library("tikzDevice") # сохранение графиков в формате tikz

      library("ggplot2") # симпатичные графики

      theme_set(theme_bw()) # чёрно-белая тема для графиков
```

# Автокорреляция ошибок в линейной модели

- **1.1** Билл Гейтс оценил модель  $y_t = \beta_1 + \beta_2 t + \beta_3 y_{t-1} + \varepsilon_t$  с помощью МНК. Значение статистики Дарбина-Уотсона оказалось равно DW = 0.55. Какой из этого следует вывод об автокорреляции ошибок первого порядка?
- **1.2** Рассмотрим модель  $y_t = \beta x_t + \varepsilon_t$ , где  $\varepsilon_1 = u_1$  и  $\varepsilon_t = u_t + u_{t-1}$  при  $t \ge 2$ . Случайные величины  $u_i$  независимы с  $\mathbb{E}(u_i) = 0$  и  $\mathbb{V}\mathrm{ar}(u_i) = \sigma^2$ .
  - 1. Найдите  $Var(\varepsilon_t)$
  - 2. Являются ли ошибки  $\varepsilon_t$  гетероскедастичными?
  - 3. Найдите  $\mathbb{C}\text{ov}(\varepsilon_i, \varepsilon_j)$
  - 4. Являются ли ошибки  $\varepsilon_t$  автокоррелированными?
  - 5. Как выглядит матрица  $Var(\varepsilon)$ ?
  - 6. Рассмотрим оценку

$$\hat{\beta} = \frac{\sum x_i y_i}{\sum x_i^2}$$

Является ли она несмещенной для  $\beta$ ? Является ли она эффективной в классе линейных по y несмещенных оценок?

- 7. Если приведенная  $\hat{\beta}$  не является эффективной, то приведите формулу для эффективной оценки.
- 1.3 Имеются данные  $y=(1,\,2,\,0,\,0,\,2,\,1)$ . Предполагая модель с автокоррелированной ошибкой,  $y_t=\mu+\varepsilon_t$ , где  $\varepsilon_t=\rho\varepsilon_{t-1}+u_t$  с помощью трёх тестов проверьте гипотезы  $H_0$ :  $\rho=0,\,H_0$ :  $\mu=0,\,H_0$ :  $\rho=0$   $\rho=0$   $\rho=0$   $\rho=0$   $\rho=0$
- 1.4 Рассматривается модель  $y_t = \mu + \varepsilon_t$ ,  $t = 1, \ldots, T$ , где  $\varepsilon_t = \rho \varepsilon_{t-1} + u_t$ , случайные величины  $\varepsilon_0, u_1, \ldots, u_T$  независимы, причем  $\varepsilon_0 \sim N(0, \sigma^2/(1-\rho^2))$ ,  $u_t \sim N(0, \sigma^2)$ . Имеются наблюдения y' = (1, 2, 0, 0, 1).
  - 1. Выпишите функцию правдоподобия

$$L(\mu, \rho, \sigma^2) = f_{Y_1}(y_1) \prod_{t=2}^{T} f_{Y_t|Y_{t-1}}(y_t|y_{t-1}).$$

2. Найдите оценки неизвестных параметров модели максимизируя условную функцию правдоподобия

$$L(\mu, \rho, \sigma^2 | Y_1 = y_1) = \prod_{t=2}^T f_{Y_t | Y_{t-1}}(y_t | y_{t-1})$$

- **1.5** Остаются ли в условиях автокорреляции МНК- оценки в линейной модели несмещёнными? Состоятельными?
- 1.6 Продавец мороженного оценил динамическую модель объёмов продаж:

$$\ln \hat{Q}_t = 26.7 + 0.2 \ln \hat{Q}_{t-1} - 0.6 \ln P_t$$

Здесь  $Q_t$  — число проданных в день t вафельных стаканчиков, а  $P_t$  — цена одного стаканчика в рублях. Продавец также рассчитал остатки  $\hat{e}_t$ .

- 1. Чему, согласно полученным оценкам, равна долгосрочная эластичность объёма продаж по цене?
- 2. Предположим, что продавец решил проверить наличие автокорреляции первого порядка с помощью теста Бройша-Годфри. Выпишите уравнение регрессии, которое он должен оценить.
- 1.7 Пусть  $u_t$  независимые нормальные случайные величины с математическим ожиданием 0 и дисперсией  $\sigma^2$ . Известно, что  $\varepsilon_1 = u_1$ ,  $\varepsilon_t = u_1 + u_2 + \ldots + u_t$ . Рассмотрим модель  $y_t = \beta_1 + \beta_2 x_t + \varepsilon_t$ .
  - 1. Найдите  $Var(\varepsilon_t)$ ,  $Cov(\varepsilon_t, \varepsilon_s)$ ,  $Var(\varepsilon)$
  - 2. Являются ли ошибки  $\varepsilon_t$  гетероскедастичными?
  - 3. Являются ли ошибки  $\varepsilon_t$  автокоррелированными?
  - 4. Предложите более эффективную оценку вектора коэффициентов регрессии по сравнению МНКоценкой.
  - 5. Результаты предыдущего пункта подтвердите симуляциями Монте-Карло на компьютере.
- 1.8 Ошибки в модели  $y_t = \beta_1 + \beta_2 x_t + \varepsilon_t$  являются автокоррелированными первого порядка,  $\varepsilon_t = \rho \varepsilon_{t-1} + u_t$ . Шаман-эконометрист Ойуун выполняет два камлания-преобразования. Поясните смысл камланий:
  - 1. Камлание A, при  $t \geq 2$ , Ойуун преобразует уравнение к виду  $y_t \rho y_{t-1} = \beta_1 (1 \rho) + \beta_2 (x_t \rho x_{t-1}) + \varepsilon_t \rho \varepsilon_{t-1}$
  - 2. Камлание Б, при t=1, Ойуун преобразует уравнение к виду  $\sqrt{1-\rho^2}y_1=\sqrt{1-\rho^2}\beta_1+\sqrt{1-\rho^2}\beta_2x_1+\sqrt{1-\rho^2}\varepsilon_1$ .
- **1.9** Рассмотрим модель  $y_t = \beta_1 + \beta_2 x_{t1} + \ldots + \beta_k x_{tk} + \varepsilon_t$ , где  $\varepsilon_t$  подчиняются автокорреляционной схеме первого порядка, т.е.
  - 1.  $\varepsilon_t = \rho \varepsilon_{t-1} + u_t, -1 < \rho < 1$
  - 2.  $Var(\varepsilon_t) = const, \mathbb{E}(\varepsilon_t) = const$
  - 3.  $Var(u_t) = \sigma^2$ ,  $\mathbb{E}(u_t) = 0$
  - 4. Величины  $u_t$  независимы между собой
  - 5. Величины  $u_t$  и  $\varepsilon_s$  независимы, если  $t \geq s$

Найдите:

- 1.  $\mathbb{E}(\varepsilon_t)$ ,  $\mathbb{V}ar(\varepsilon_t)$
- 2.  $\mathbb{C}ov(\varepsilon_t, \varepsilon_{t+h})$
- 3.  $\mathbb{C}$ orr $(\varepsilon_t, \varepsilon_{t+h})$
- 1.10 Рассматривается модель  $y_t = \beta_1 + \beta_2 x_{t1} + \ldots + \beta_k x_{tk} + \varepsilon_t$ . Ошибки  $\varepsilon_t$  гомоскедастичны, но в них возможно присутствует автокорреляция первого порядка,  $\varepsilon_t = \rho \varepsilon_{t-1} + u_t$ . При известном числе наблюдений T на уровне значимости 5% сделайте статистический вывод о наличии автокорреляции.
  - 1. T = 25, k = 2, DW = 0.8
  - 2. T = 30, k = 3, DW = 1.6
  - 3. T = 50, k = 4, DW = 1.8
  - 4. T = 100, k = 5, DW = 1.1
- 1.11 По 100 наблюдениям была оценена модель линейной регрессии  $y_t = \beta_1 + \beta_2 x_t + \varepsilon_t$ . Оказалось, что  $RSS = 120, \, \hat{\varepsilon}_1 = -1, \, \hat{\varepsilon}_{100} = 2, \, \sum_{t=2}^{100} \hat{\varepsilon}_t \hat{\varepsilon}_{t-1} = -50$ . Найдите DW и  $\rho$ .
- **1.12** Применяется ли статистика Дарбина-Уотсона для выявления автокорреляции в следующих моделях
  - 1.  $y_t = \beta_1 x_t + \varepsilon_t$
  - 2.  $y_t = \beta_1 + \beta_2 x_t + \varepsilon_t$
  - 3.  $y_t = \beta_1 + \beta_2 y_{t-1} + \varepsilon_t$
  - 4.  $y_t = \beta_1 + \beta_2 t + \beta_3 y_{t-1} + \varepsilon_t$
  - 5.  $y_t = \beta_1 t + \beta_2 x_t + \varepsilon_t$
  - 6.  $y_t = \beta_1 + \beta_2 t + \beta_3 x_t + \beta_4 x_{t-1} + \varepsilon_t$
- 1.13 По 21 наблюдению была оценена модель линейной регрессии  $\hat{y}_{(se)} = 1.2 + 0.9 \cdot y_{t-1} + 0.1 \cdot t$ ,  $R^2 = 0.6$ , DW = 1.21. Протестируйте гипотезу об отсутствии автокорреляции ошибок на уровне значимости 5%.
- **1.14** По 24 наблюдениям была оценена модель линейной регрессии  $\hat{y} = 0.5 + 2 \atop (se) = (0.01) + (0.02) \cdot t$ ,  $R^2 = 0.9$ , DW = 1.3. Протестируйте гипотезу об отсутствии автокорреляции ошибок на уровне значимости 5%.
- 1.15 По 32 наблюдениям была оценена модель линейной регрессии  $\hat{y}=10+2.5\cdot t-0.1\cdot t^2,$   $R^2=0.75,\,DW=1.75.$  Протестируйте гипотезу об отсутствии автокорреляции ошибок на уровне значимости 5%.

# Стационарные процессы, ARMA

- **2.1** Запишите процесс  $y_t = 4 + 0.4y_{t-1} + 0.3\varepsilon_{t-1} + \varepsilon_t$  с помощью оператора лага.
- **2.2** Пусть  $X_t$ ,  $t=0,1,2,\ldots$  случайный процесс и  $Y_t=(1+L)^tX_t$ . Выразите  $X_t$  с помощью  $Y_t$  и оператора лага L.
- **2.3** Пусть  $F_n$  последовательность чисел Фибоначчи. Рассмотрим величину

$$\frac{F_{101} + C_5^1 F_{102} + C_5^2 F_{103} + C_5^3 F_{104} + C_5^4 F_{105} + C_5^5 F_{106}}{F_{111}}$$

- 1. Запишите величину с помощью оператора лага
- 2. Упростите величину
- **2.4** Пусть  $X_t, t = \ldots -2, -1, 0, 1, 2, \ldots$  случайный процесс. И  $Y_t = X_{-t}$ . Какое рассуждение верно?
  - 1.  $LY_t = LX_{-t} = X_{-t-1}$
  - 2.  $LY_t = Y_{t-1} = X_{-t+1}$
- **2.5** Пусть  $Y_t$  стационарный процесс. Верно ли, что стационарны:
  - 1.  $Z_t = 2Y_t$
  - 2.  $Z_t = Y_t + 1$
  - 3.  $Z_t = \Delta Y_t$
  - 4.  $Z_t = 2Y_t + 3Y_{t-1}$
- **2.6** Известно, что временной ряд  $Y_t$  порожден стационарным процессом, задаваемым соотношением  $Y_t = 1 + 0.5 Y_{t-1} + \varepsilon_t$ . Имеется 1000 наблюдений.

Вася построил регрессию  $Y_t$  на константу и  $Y_{t-1}$ . Петя построил регрессию на константу и  $Y_{t+1}$ .

Как примерно будут соотносится между собой их оценки коэффициентов?

- **2.7** Правильный кубик подбрасывают три раза, обозначим результаты подбрасываний  $X_1$ ,  $X_2$  и  $X_3$ . Также ввёдем обозначения для сумм  $S_2 = X_1 + X_2$ ,  $S_3 = X_2 + X_3$  и  $S = X_1 + X_2 + X_3$ .
  - 1. Интуитивно, без вычислений, определите знак обычных и частных корреляций ............. Какие из корреляция по модулю равны единице?
  - 2. Найдите все упомянутые обычные и частные корреляции
- **2.8** Известно, что  $\varepsilon_t$  белый шум. У каких разностных уравнений есть слабо стационарные решения?

1. 
$$y_t = 1 + \varepsilon_t + 0.5\varepsilon_{t-1} + 0.25\varepsilon_{t-2}$$
  
2.  $y_t = -2y_{t-1} - 3y_{t-2} + \varepsilon_t + \varepsilon_{t-1}$   
3.  $y_t = -0.5y_{t-1} + \varepsilon_t$   
4.  $y_t = 1 - 1.5y_{t-1} - 0.5y_{t-2} + \varepsilon_t - 1.5\varepsilon_{t-1} - 0.5\varepsilon_{t-2}$   
5.  $y_t = 1 + 0.64y_{t-2} + \varepsilon_t + 0.64\varepsilon_{t-1}$ 

- 6.  $y_t = 1 + t + \varepsilon_t$
- 7.  $y_t = 1 + y_{t-1} + \varepsilon_t$
- 2.9 Рассмотрим модель  $y_t = \mu + \varepsilon_t$ , где  $\varepsilon_t$  стационарный AR(1) процесс  $\varepsilon_t = \rho \varepsilon_{t-1} + u_t$  с  $u_t \sim N(0, \sigma^2)$ . Найдите условную логарифмическую функцию правдоподобия  $l(\mu, \rho, \sigma^2|y_1)$ .
- **2.10** Известно, что  $\varepsilon_t$  белый шум. Классифицируйте в рамках классификации ARIMA процесс  $y_t = 1 + \varepsilon_t + 0.5\varepsilon_{t-1} + 0.4\varepsilon_{t-2} + 0.3\varepsilon_{t-3} + 0.2y_{t-1} + 0.1y_{t-2}$ .
- 2.11 На графике представлены данные по уровню озера Гуро́н в футах в 1875-1972 годах:

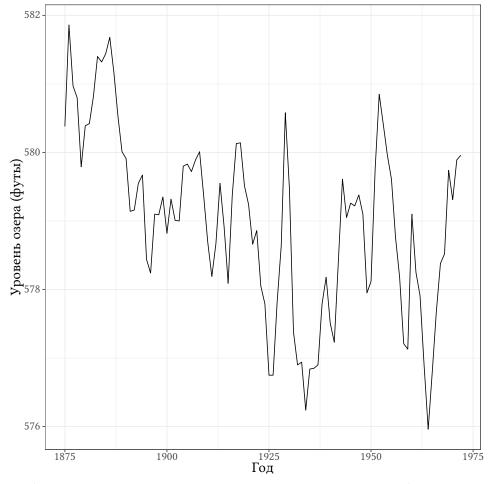
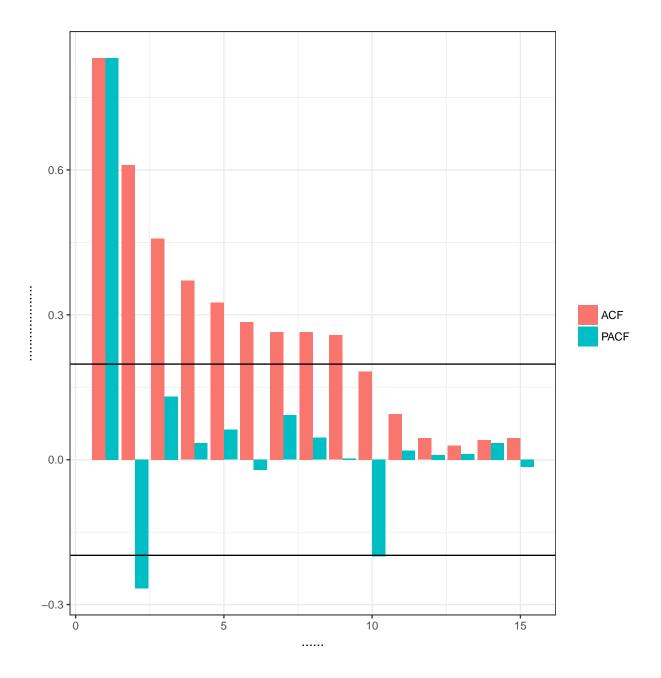


График автокорреляционной и частной автокорреляционной функций:

```
ggplot(acfs.df, aes(x = lag, y = acf, fill = acf.type))+
geom_histogram(position = "dodge", stat = "identity")+
xlab("Лаг") + ylab("Корреляция") +
guides(fill = guide_legend(title = NULL))+
geom_hline(yintercept = 1.96 / sqrt(nrow(df)))+
geom_hline(yintercept = -1.96 / sqrt(nrow(df)))
```



- 1. Судя по графикам, какие модели класса ARMA или ARIMA имеет смысл оценить?
- 2. По результатам оценки некоей модели ARMA с двумя параметрами, исследователь посчитал оценки автокорреляционной функции для остатков модели. Известно, что для остатков модели первые три выборочные автокорреляции равны соответственно 0.0046707, -0.0129386 и -0.0630104. С помощью подходящей статистики проверьте гипотезу о том, что первые три корреляции ошибок модели равны нулю.
- **2.12** Процесс  $x_t$  это процесс  $y_t$ , наблюдаемый с ошибкой, т.е.  $x_t = y_t + \nu_t$ . Ошибки  $\nu_t$  являются белым шумом и не коррелированы с  $y_t$ .
  - 1. Является ли процесс  $x_t$  MA(1) процессом, если  $y_t$  MA(1) процесс? Если да, то как связаны их автокорреляционные функциии?
  - 2. Является ли процесс  $x_t$  стационарным AR(1) процессом, если  $y_t$  стационарный AR(1) процесс? Если да, то как связаны их автокорреляционные функциии?

- **2.13** Пусть  $\varepsilon_t$  белый шум. Рассмотрим процесс  $y_t = 2 + 0.5y_{t-1} + \varepsilon_t$  с различными начальными условиями, указанными ниже.
  - 1. Найдите  $\mathbb{E}(y_t)$ ,  $\mathbb{V}$ ar $(y_t)$  и определите, является ли процесс стационарным, если:
    - (a)  $y_1 = 0$
    - (b)  $y_1 = 4$
    - (c)  $y_1 = 4 + \varepsilon_1$
    - (d)  $y_1 = 4 + \frac{2}{\sqrt{3}} \varepsilon_1$
  - 2. Как точно следует понимать фразу «процесс  $y_t = 2 + 0.5y_{t-1} + \varepsilon_t$  является стационарным»?
- **2.14** Верно ли, что при удалении из стационарного ряда каждого второго наблюдения получается стационарный ряд?
- **2.15** У эконометрессы Ефросиньи был стационарный ряд. Ей было скучно и она подбрасывала неправильную монетку, выпадающую орлом с вероятностью 0.7. Если выпадал орёл, она оставляла очередной  $y_t$ , если решка то зачёркивала. Получается ли у Ефросиньи стационарный ряд?
- **2.16** Имеется временной ряд,  $\varepsilon_1$ ,  $\varepsilon_2$ , ...,  $\varepsilon_{101}$ . Величины  $\varepsilon_t$  нормально распределены,  $N(0,\sigma^2)$ , и независимы. Построим график этого процесса.
  - 1. Является ли этот процесс белым шумом?
  - 2. Сколько в среднем раз график пересекает ось абсцисс?
  - 3. Оцените вероятность того, что график пересечет ось абсцисс более 60 раз.
- **2.17** Рассмотрим стационарный AR(1) процесс  $y_t = \rho y_{t-1} + \varepsilon_t$ , где  $\varepsilon_t \sim N(0,1)$ . Иммется ряд  $y_1, y_2, \dots, y_{101}$ . Построен график этого процесса. Как от  $\rho$  зависит математическое ожидание количества пересечений графика с осью абсцисс?
- 2.18 Рассмотрим процессы:

А Процесс скользящего среднего:

$$y_t = \varepsilon_t + 2\varepsilon_{t-1} + 3$$

В

$$a_t = \varepsilon_t + \varepsilon_1 + 3$$

C

$$b_t = t\varepsilon_t + 3$$

D

$$c_t = \cos\left(\frac{\pi t}{2}\right)\varepsilon_1 + \sin\left(\frac{\pi t}{2}\right)\varepsilon_2 + 2$$

Е Процесс случайного блуждания со смещением:

$$\begin{cases} z_t = \varepsilon_t + z_{t-1} + 3 \\ z_0 = 0 \end{cases}$$

F Процесс с трендом:

$$w_t = 2 + 3t + \varepsilon_t$$

G Еще один процесс:

$$r_t = egin{cases} 1, \ \text{при четных t} \\ -1, \ \text{при нечетных t} \end{cases}$$

Н Приращение случайного блуждания

$$s_t = \Delta z_t$$

I Приращение процесса с трендом

$$d_t = \Delta w_t$$

Для каждого процесса:

- 1. Найдите  $\mathbb{E}(y_t)$ ,  $\mathbb{V}ar(y_t)$
- 2. Найдите  $\gamma_k = \mathbb{C}\text{ov}(y_t, y_{t-k})$
- 3. Найдите  $\rho_k = \mathbb{C}$  огг $(y_t, y_{t-k})$ . Если ни одна корреляция  $\rho_k$  не зависит от времени t, то постройте график зависимости  $\rho_k$  от k.
- 4. Является ли процесс стационарным?
- 5. Сгенерируйте одну реализацию процесса. Постройте её график и график оценки автокорреляционной функции.
- 2.19 Эконометресса Антуанетта построила график автоковариационной функции временного ряда и распечатала его:

здесь график

Потом она с ужасом обнаружила, что до презентации исследования остается совсем мало времени, а распечатать надо было график автокорреляционной функции. Что надо исправить Антуанетте на графике, чтобы успеть еще сделать причёску и макияж (это очень важно для презентации)?

- 2.20 Рассмотрите стационарные процессы
  - A. AR(1):  $y_t = 5 + 0.3y_{t-1} + \varepsilon_t$
  - B. AR(2):  $y_t = 5 + 0.3y_{t-1} + 0.1y_{t-2} + \varepsilon_t$
  - C. MA(1):  $y_t = 5 + 0.3\varepsilon_{t-1} + \varepsilon_t$
  - D. MA(2):  $y_t = 5 + 0.3\varepsilon_{t-1} + 0.9\varepsilon_{t-2} + \varepsilon_t$
  - E. ARMA(1, 1):  $y_t = 5 + 0.3y_{t-1} + 0.4\varepsilon_{t-1} + \varepsilon_t$

Если возможно, то представьте каждый процесс в виде:

- 1.  $MA(\infty)$ .
- 2.  $AR(\infty)$ .
- 3.  $y_t = c + \gamma_1 y_{t-1} + u_t$ , где  $u_t$  некоррелирован с  $y_{t-1}$ . Будет ли  $u_t$  белым шумом?
- 4.  $y_t = c + \gamma_1 y_{t-1} + \gamma_2 y_{t-2} + u_t$ , где  $u_t$  некоррелирован с  $y_{t-1}$  и  $y_{t-2}$ . Будет ли  $u_t$  белым шумом?
- 2.21 Рассмотрите стационарные процессы
  - A. AR(1):  $y_t = 5 + 0.3y_{t-1} + \varepsilon_t$
  - B. AR(2):  $y_t = 5 + 0.3y_{t-1} + 0.1y_{t-2} + \varepsilon_t$
  - C. MA(1):  $y_t = 5 + 0.3\varepsilon_{t-1} + \varepsilon_t$
  - D. MA(2):  $y_t = 5 + 0.3\varepsilon_{t-1} + 0.9\varepsilon_{t-2} + \varepsilon_t$

E. ARMA(1, 1): 
$$y_t = 5 + 0.3y_{t-1} + 0.4\varepsilon_{t-1} + \varepsilon_t$$

Для каждого из процессов:

- 1. Найдите математическое ожидание  $\mathbb{E}(y_t)$ .
- 2. Найдите первые три значения автокорреляционной функции  $\rho_1, \, \rho_2, \, \rho_3.$
- 3. Найдите первые три значения частной автокорреляционной функции  $\phi_{11}, \phi_{22}, \phi_{33}.$

### **GARCH**

Положение GARCH-модели среди классических моделей временных рядов

$$Y_{t} = c + \sum_{i=1}^{p} \phi_{i} Y_{t-i} + \varepsilon_{t} + \sum_{j=1}^{q} \theta_{j} \varepsilon_{t-j} + \sum_{j=1}^{k} \beta_{j} X_{tj},$$

$$\varepsilon_{t} = \sigma_{t} \cdot \xi_{t},$$

$$\sigma_{t}^{2} = \omega + \sum_{i=1}^{s} \delta_{i} \sigma_{t-i}^{2} + \sum_{j=1}^{r} \gamma_{j} \varepsilon_{t-j}^{2}.$$

- при  $s=0,\,r=0,\,k=0$  ARMAX/GARCH это классическая ARMA(p,q)-модель,
- при s=0, r=0 ARMAX/GARCH это ARMA(p,q)-модель, в которой в качестве объясняющих переменных дополнительно включены экзогенные ряды  $\{X_{t1}\},...,\{X_{tk}\}$ .

#### Пример использования GARCH-модели

Пусть  $P_t$  — цена акции, фьючерса или значение некоторого индекса цен финансовых инструментов в момент времени t.

- простой доходностью называется  $\frac{P_t P_{t-1}}{P_{t-1}}$ ,
- логарифмической доходностью называется  $\ln \frac{P_t}{P_{t-1}}$ .

Связь между простой и логарифмической доходностью

$$\ln \frac{P_t}{P_{t-1}} = \ln \left( \frac{P_{t-1} + P_t - P_{t-1}}{P_{t-1}} \right) = \ln \left( 1 + \frac{P_t - P_{t-1}}{P_{t-1}} \right).$$

Используя формулу Тейлора  $\ln(1+x)=x+o(x)$  при  $x\to 0$ , можем записать следующее приближенное равенство:

$$\ln \frac{P_t}{P_{t-1}} pprox \frac{P_t - P_{t-1}}{P_{t-1}}$$

при малых значениях простой доходности  $\frac{P_t - P_{t-1}}{P_{t-1}}$ .

В финансовой математике, как правило, используется логарифмическая доходность. Это связано с тем, что

$$\ln \frac{P_T}{P_0} = \ln \frac{P_1}{P_0} + \ln \frac{P_2}{P_1} + \dots + \ln \frac{P_T}{P_{T-1}},$$

т. е. логарифмическая доходность за период [0;T] есть сумма логарифмических доходностей за периоды  $[0;1],[1;2],\ldots,[T-1;T].$ 

16 Глава 3. GARCH

• В качестве зависимой переменной  $Y_t$  возьмём логарифмическую доходность  $\ln \frac{P_t}{P_{t-1}}$  интересующего нас финансового инструмента.

• Простейшая модель для расчёта и прогнозирования волатильности — ARMAX(p=0,q=0,k=0)/GARCH(s=1,r=1)-модель:

$$Y_t = c + \varepsilon_t,$$

$$\varepsilon_t = \sigma_t \cdot \xi_t,$$

$$\sigma_t^2 = \omega + \delta \cdot \sigma_{t-1}^2 + \gamma \cdot \varepsilon_{t-1}^2,$$

• Дальнейшее изложение будем вести на примере данной модели.

Определение 3.1. Пусть  $\omega > 0, \, \delta \geq 0, \, \gamma \geq 0, \, \delta + \gamma < 1$  — некоторые параметры, а  $\sigma_0, \, \xi_0, \, \xi_1, \, \xi_2, \dots$  — независимые случайные величины такие, что

$$\mathbb{E}\sigma_0^2 = \frac{\omega}{1 - \delta - \gamma}, \quad \mathbb{E}\xi_t = 0, \quad \mathbb{E}\xi_t^2 = 1, \quad t \ge 1.$$

В этом случае говорят, что последовательность случайных величин  $\{\varepsilon_t\}_{t=0}^{\infty}$  образует GARCH(1,1)-процесс, если выполнены следующие соотношения:

$$\varepsilon_0 = \sigma_0 \cdot \xi_0,$$
 
$$\varepsilon_t = \sigma_t \cdot \xi_t, \quad \sigma_t^2 = \omega + \delta \cdot \sigma_{t-1}^2 + \gamma \cdot \varepsilon_{t-1}^2, \quad t \ge 1.$$

Напомним определения слабо стационарного процесса и белого шума.

**Определение 3.2.** Случайный процесс  $\{X_t\}_{t=0}^{\infty}$  называется *слабо стационарным*, если

- 1.  $\mathbb{E}X_t^2 < \infty$  для всех  $t \ge 0$ ;
- 2.  $\mathbb{E}X_t = \mathbb{E}X_s$  для всех  $t, s \geq 0$ ;
- 3.  $D X_t = D X_s$  для всех t, s > 0;
- 4.  $\operatorname{cov}(X_{t+h}, X_{s+h}) = \operatorname{cov}(X_t, X_s)$  для всех  $t, \, s \geq 0$  и любого h такого, что  $t+h \geq 0$  и  $s+h \geq 0$ .

Определение 3.3. Слабо стационарный процесс  $\{X_t\}_{t=0}^{\infty}$  называется белым шумом, если  $\mathbb{E}X_t=0$  и  $\mathrm{cov}(X_t,X_s)=0$  при  $t,\,s\geq 0,\,t\neq s.$ 

Ниже мы покажем, что GARCH(1,1)-процесс  $\{\varepsilon_t\}_{t=0}^\infty$  является белым шумом.

**Лемма 3.1.** Пусть случайные величины  $X_1,\ldots,X_m$  и  $Y_1,\ldots,Y_n$  независимы в совокупности. Тогда для любых (борелевских) функций  $f\colon \mathbb{R}^m \to \mathbb{R}^1$  и  $g\colon \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^1$  случайные величины  $U=f(X_1,\ldots,X_m)$  и  $V=g(Y_1,\ldots,Y_n)$  независимы.

Доказательство. См., например, Ширяев А. Н. [5], гл. II, § 6, стр. 256.

**Лемма** 3.2. Пусть независимые случайные величины X и Y имеют конечное математическое ожидание. Тогда

- (i) математическое ожидание случайной величины  $X \cdot Y$  конечно;
- (ii)  $\mathbb{E}[X \cdot Y] = \mathbb{E}X \cdot \mathbb{E}Y$ .

Доказательство. См. Ширяев А. Н. [5], гл. II, § 6, стр. 267, теорема 6.

**Пемма 3.3.** Пусть случайные величины  $X^2$  и  $Y^2$  имеют конечное математическое ожидание. Тогда случайная величина  $X \cdot Y$  также имеет конечное математическое ожидание.

Доказательство. В силу свойства математического ожидания  $|\mathbb{E}Z| \leq \mathbb{E}|Z|$  и неравенства  $|X\cdot Y| \leq \frac{1}{2}\cdot X^2 + \frac{1}{2}\cdot Y^2$  получаем:

$$|\mathbb{E}[X \cdot Y]| \le \mathbb{E}|X \cdot Y| \le \frac{1}{2} \cdot \mathbb{E}X^2 + \frac{1}{2} \cdot \mathbb{E}Y^2 < \infty.$$

**Лемма** 3.4. Для любого  $t \geq 0$  случайные величины  $\sigma_t$  и  $\xi_t$  независимы.

Доказательство. При t=0 независимость случайных величин  $\sigma_0$  и  $\xi_0$  содержится непосредственно в определении GARCH(1,1)-процесса.

При t=1 независимость  $\sigma_1$  и  $\xi_1$  следует из того, что случайные величины  $\sigma_0$ ,  $\xi_0$ ,  $\xi_1$  независимы в совокупности, и того, что  $\sigma_1=\sqrt{\omega+\delta\cdot\sigma_0^2+\gamma\cdot\sigma_0^2\cdot\xi_0^2}$ , т. е.  $\sigma_1$  является функцией от  $\sigma_0$ ,  $\xi_0$ .

Независимость  $\sigma_t$  и  $\xi_t$  при  $t\geq 2$  обосновывается аналогично тому, как это сделано при t=1. Действительно,  $\sigma_t$  есть функция от  $\sigma_0,\xi_0,\xi_1,\ldots,\xi_{t-1}$ , при этом величины  $\sigma_0,\xi_0,\xi_1,\ldots,\xi_t$  независимы в совокупности.

**Утверждение 3.1.** Пусть последовательность случайных величин  $\{\varepsilon_t\}_{t=0}^{\infty}$  образует GARCH(1,1)-процесс. Тогда для любого  $t \geq 0$ 

- (i)  $\mathbb{E}\varepsilon_t^2 < \infty$ ;
- (ii)  $\mathbb{E}\varepsilon_t = 0$ ;
- (iii)  $\mathbb{E}\varepsilon_t^2 = \frac{\omega}{1-\delta-\gamma}$ ;
- (iv)  $cov(\varepsilon_t, \varepsilon_s) = 0$  npu  $t \neq s, s \geq 0$ .

Доказательство. (i) (t=0) По условию случайные величины  $\sigma_0^2$  и  $\xi_0^2$  имеют конечное математическое ожидание. При этом независимость  $\sigma_0^2$  и  $\xi_0^2$  вытекает из независимости  $\sigma_0$  и  $\xi_0$ . Следовательно, в силу леммы 2 случайная величина  $\varepsilon_0^2 = \sigma_0^2 \cdot \xi_0^2$  имеет конечное математическое ожидание.

- (t=1) Согласно лемме 4, случайные величины  $\sigma_1$  и  $\xi_1$  независимы. Значит,  $\sigma_1^2$  и  $\xi_1^2$  также независимы. Кроме того, по условию, математическое ожидание  $\xi_1^2$  конечно, а конечность  $\mathbb{E}\sigma_1^2$  вытекает из конечности  $\mathbb{E}\sigma_0^2$ ,  $\mathbb{E}\varepsilon_0^2$  и формулы  $\sigma_1^2=\omega+\delta\cdot\sigma_0^2+\gamma\cdot\varepsilon_0^2$ . Следовательно,  $\varepsilon_1^2=\sigma_1^2\cdot\xi_1^2$  имеет конечное математическое ожидание.
  - $(t \ge 2)$  Доказательство конечности  $\mathbb{E}\varepsilon_t^2$  при  $t \ge 2$  проводится аналогично случаю t=1.
  - (ii) Для  $t \geq 0$  имеем

$$\mathbb{E}\varepsilon_t = \mathbb{E}[\sigma_t \cdot \xi_t] = \mathbb{E}\sigma_t \cdot \mathbb{E}\xi_t = 0.$$

Здесь мы воспользовались независимостью случайных величин  $\sigma_t$  и  $\xi_t$ , а также  $\mathbb{E}\xi_t=0$ .

(iii) (t=0) При t=0 имеем

$$\mathbb{E}\varepsilon_0^2 = \mathbb{E}\sigma_0^2 \cdot \mathbb{E}\xi_0^2 = \frac{\omega}{1 - \delta - \gamma} \cdot 1 = \frac{\omega}{1 - \delta - \gamma}.$$

(t=1) Пусть t=1. По лемме 4 и доказанному выше, получаем

$$\mathbb{E}\varepsilon_1^2 = \mathbb{E}\sigma_1^2 \cdot \mathbb{E}\xi_1^2 = \mathbb{E}\sigma_1^2 = \omega + \delta \cdot \mathbb{E}\sigma_0^2 + \gamma \cdot \mathbb{E}\varepsilon_0^2 =$$

$$=\omega+\delta\cdot\frac{\omega}{1-\delta-\gamma}+\gamma\cdot\frac{\omega}{1-\delta-\gamma}=\frac{\omega}{1-\delta-\gamma}.$$

 $(t \geq 2)$  Доказательство утверждения при  $t \geq 2$  выполняется аналогично рассмотренному случаю t=1.

18 Глава 3. GARCH

(iv) Пусть  $0 \leq s < t$ . Математическое ожидание  $\xi_t$  конечно по определению GARCH(1,1)-процесса. Конечность математического ожидания случайной величины  $\sigma_t \cdot \varepsilon_s$  следует из конечности  $\mathbb{E}\sigma_t^2$  и  $\mathbb{E}\varepsilon_s^2$ , а также леммы 3.3. Кроме этого, при  $0 \leq s < t$  случайные величины  $\xi_t$  и  $\sigma_t \cdot \varepsilon_s$  независимы. Поэтому

$$cov(\varepsilon_t, \varepsilon_s) = \mathbb{E}[\varepsilon_t \cdot \varepsilon_s] = \mathbb{E}[\xi_t \cdot (\sigma_t \cdot \varepsilon_s)] = \mathbb{E}[\xi_t \cdot \mathbb{E}[\sigma_t \cdot \varepsilon_s]] = 0.$$

Замечание 3.1. В ходе доказательства пункта (i) утверждения 3.1 попутно было установлено, что  $\mathbb{E}\sigma_t^2<\infty$  для всех  $t\geq 0$ .

**3.1** Рассмотрим следующий AR(1)-ARCH(1) процесс:

$$Y_t = 1 + 0.5Y_{t-1} + \varepsilon_t, \, \varepsilon_t = \nu_t \cdot \sigma_t$$

 $\nu_t$  независимые N(0;1) величины.

$$\sigma_t^2 = 1 + 0.8\varepsilon_{t-1}^2$$

Также известно, что  $Y_{100}=2,\,Y_{99}=1.7$ 

- 1. Найдите  $E_{100}(\varepsilon_{101}^2)$ ,  $E_{100}(\varepsilon_{102}^2)$ ,  $E_{100}(\varepsilon_{103}^2)$ ,  $E(\varepsilon_t^2)$
- 2.  $Var(Y_t)$ ,  $Var(Y_t|\mathcal{F}_{t-1})$
- 3. Постройте доверительный интервал для  $Y_{101}$ :
  - (а) проигнорировав условную гетероскедастичность
  - (b) учтя условную гетерескедастичность
- 3.2 Рассмотрим GARCH(1,2) процесс  $\varepsilon_t = \sigma_t \nu_t, \, \sigma^2 = 0.2 + 0.5 \sigma_{t-1}^2 + 0.2 \varepsilon_{t-1}^2 + 0.1 \varepsilon_{t-2}^2$ . Найдите безусловную дисперсию  $\mathbb{V}$ ar( $y_t$ )
- 3.3 Для GARCH(1,1) процесса  $\varepsilon_t=\sigma_t \nu_t,$   $\sigma_t^2=w+\alpha \varepsilon_{t-1}^2+\beta \sigma_{t-1}^2$  найдите  $\mathbb{E}(\mathbb{E}(\varepsilon_t^2|\mathcal{F}_{t-1}))$
- **3.4** Рассмотрим GARCH(1,1) процесс  $\varepsilon_t = \sigma_t \nu_t$ ,  $\sigma_t^2 = 0.1 + 0.7 \sigma_{t-1}^2 + 0.2 \varepsilon_{t-1}^2$ . Известно,  $\sigma_T = 1$ ,  $\varepsilon_T = 1$ . Найдите  $\mathbb{E}(\sigma_{T+2}^2 | \mathcal{F}_T)$ .
- 3.5 Найдите безусловную дисперсию GARCH-процессов

1. 
$$\varepsilon_t = \sigma_t \cdot z_t, \, \sigma_t^2 = 0.1 + 0.8\sigma_{t-1}^2 + 0.1\varepsilon_{t-1}^2$$

2. 
$$\varepsilon_t = \sigma_t \cdot z_t, \, \sigma_t^2 = 0.4 + 0.7\sigma_{t-1}^2 + 0.1\varepsilon_{t-1}^2$$

3. 
$$\varepsilon_t = \sigma_t \cdot z_t, \, \sigma_t^2 = 0.2 + 0.8\sigma_{t-1}^2 + 0.1\varepsilon_{t-1}^2$$

- 3.6 Являются ли верными следующие утверждения?
  - 1. GARCH-процесс является процессом белого шума, условная дисперсия которого изменяется во времени
  - 2. Модель GARCH(1,1) предназначена для прогнозирования меры изменчивости цены финансового инструмента, а не для прогнозирования самой цены инструмента
  - 3. При помощи GARCH-процесса можно устранять гетероскедастичность
  - 4. Безусловная дисперсия GARCH-процесса изменяется во времени
  - 5. Модель GARCH(1,1) может быть использована для прогнозирования волатильности финансовых инструментов на несколько торговых недель вперёд
- 3.7 Рассмотрим GARCH-процесс  $\varepsilon_t = \sigma_t \cdot z_t, \, \sigma_t^2 = k + g_1 \sigma_{t-1}^2 + a_1 \varepsilon_{t-1}^2.$  Найдите
  - 1.  $\mathbb{E}(z_t)$ ,  $\mathbb{E}(z_t^2)$ ,  $\mathbb{E}(\varepsilon_t)$ ,  $\mathbb{E}(\varepsilon_t^2)$

- 2.  $Var(z_t)$ ,  $Var(\varepsilon_t)$ ,  $Var(\varepsilon_t \mid \mathcal{F}_{t-1})$
- 3.  $\mathbb{E}(\varepsilon_t \mid \mathcal{F}_{t-1}), \mathbb{E}(\varepsilon_t^2 \mid \mathcal{F}_{t-1}), \mathbb{E}(\sigma_t^2 \mid \mathcal{F}_{t-1})$
- 4.  $\mathbb{E}(z_t z_{t-1}), \mathbb{E}(z_t^2 z_{t-1}^2), \mathbb{C}ov(\varepsilon_t, \varepsilon_{t-1}), \mathbb{C}ov(\varepsilon_t^2, \varepsilon_{t-1}^2)$
- 5.  $\lim_{h\to\infty} \mathbb{E}(\sigma_{t+h}^2 \mid \mathcal{F}_t)$
- 3.8 Используя 500 наблюдений дневных логарифмических доходностей  $y_t$ , была оценена GARCH(1,1)-модель:  $\hat{y}_t = -0.000708 + \hat{\varepsilon}_t$ ,  $\varepsilon_t = \sigma_t \cdot z_t$ ,  $\sigma_t^2 = 0.000455 + 0.6424\sigma_{t-1}^2 + 0.2509\varepsilon_{t-1}^2$ . Также известно, что  $\hat{\sigma}_{499}^2 = 0.002568$ ,  $\hat{\varepsilon}_{499}^2 = 0.000014$ ,  $\hat{\varepsilon}_{500}^2 = 0.002178$ . Найдите
  - 1.  $\hat{\sigma}_{500}^2$ ,  $\hat{\sigma}_{501}^2$ ,  $\hat{\sigma}_{502}^2$
  - 2. Волатильность в годовом выражении в процентах, соответствующую наблюдению с номером  $t=500\,$
- 3.9 Рассмотрим ARCH(1) процесс

$$\begin{cases} y_t = 2 + \varepsilon_t \\ \varepsilon_t = \sigma_t \cdot \nu_t \\ \sigma_t^2 = 10 + 0.5\varepsilon_t^2 \end{cases}$$

- 1. Найдите  $\mathbb{V}$ ar $(y_{101})$ , постройте 95%-ый предиктивный интервал для  $y_{101}$
- 2. Известно, что  $y_{100}=3$ , постройте 95%-ый предиктивный интервал для  $y_{101}$
- 3. Известно, что  $y_{100}=12$ , постройте 95%-ый предиктивный интервал для  $y_{101}$
- **3.10** Может ли у GARCH процесса условная дисперсия  $\varepsilon_t$  быть больше, чем безусловная? А меньше, чем безусловная?
- **3.11** Как известно, у GARCH процесса условная дисперсия  $\varepsilon_t$  может быть как больше, так и меньше безусловной.
  - 1. Имеет ли смысл строить предиктивный интервал для  $y_t$ , используя условную дисперсию, если она больше безусловной?
  - 2. При построении предиктивного интервала эконометресса Агнесса использует безусловную дисперсию, если она меньше условной, и условную дисперсию, если она меньше безусловной. Корректно ли поступает Агнесса?
- **3.12** Рассмотрим процесс AR(1)-GARCH(1,1):

$$\begin{cases} y_t = 2 + 0.6y_{t-1} + \varepsilon_t \\ \varepsilon_t = \sigma_t \cdot \nu_t \\ \sigma_t^2 = 6 + 0.4\sigma_{t-1}^2 + 0.2\varepsilon_t^2 \end{cases}$$

Найдите  $\mathbb{V}\mathrm{ar}(\varepsilon_t|\mathcal{F}_{t-1})$ ,  $\mathbb{V}\mathrm{ar}(y_t|\mathcal{F}_{t-1})$ ,  $\mathbb{V}\mathrm{ar}(\varepsilon_t)$ ,  $\mathbb{V}\mathrm{ar}(y_t)$ 

Глава 3. GARCH

## Единичный корень

**4.1** Винни-Пух пытается выявить закономерность в количестве придумываемых им каждый день ворчалок. Винни-Пух решил разобраться, является ли оно стационарным процессом, для этого он оценил регрессию

$$\Delta \hat{y}_t = 4.5 - 0.4 y_{t-1} + 0.7 \Delta y_{t-1}$$

Из-за опилок в голове Винни-Пух забыл, какой тест ему нужно провести, то ли Доктора Ватсона, то ли Дикого Фуллера.

- 1. Аккуратно сформулируйте основную и альтернативную гипотезы
- 2. Проведите подходящий тест на уровне значимости 5%
- 3. Сделайте вывод о стационарности ряда
- 4. Почему Сова не советовала Винни-Пуху пользоваться широко применяемым в Лесу t-распределением?

## Векторная авторегрессия

5.1 Рассмотрим систему уравнений:

$$\begin{cases} x_t = -\frac{1}{6}x_{t-1} + \frac{2}{6}y_{t-1} + \varepsilon_{xt} \\ y_t = -\frac{4}{6}x_{t-1} + \frac{1}{6}y_{t-1} + \varepsilon_{yt} \end{cases}$$

- 1. Есть ли у данной системы стационарное решение?
- 2. Если стационарное решение имеется, то найдите  $\mathbb{E}(x_t)$  и  $\mathbb{E}(y_t)$
- 3. Нарисуйте в осях  $(x_t, y_t)$  типичную тракторию стационарного решения
- 5.2 Рассмотрим систему уравнений:

$$\begin{cases} x_t = -0.2x_{t-1} + 0.6y_{t-1} + \varepsilon_{xt} \\ y_t = 1.2x_{t-1} + 0.4y_{t-1} + \varepsilon_{yt} \end{cases}$$

- 1. Есть ли у данной системы коинтегрированное решение?
- 2. Если коинтегрированное решение имеется, то найдите коинтеграционное соотношение и представьте модель в виде модели коррекции ошибок
- 3. Нарисуйте в осях  $(x_t, y_t)$  типичную тракторию коинтегрированного решения
- 5.3 Белые шумы  $\varepsilon_t$  и  $u_t$  независимы. Пусть  $y_t=2-0.5t+u_t, x_t=1+0.5t+\varepsilon_t.$ 
  - 1. Является ли процесс  $z_t = x_t + y_t$  стационарным?
  - 2. Являются ли процессы  $x_t$  и  $y_t$  коинтегрированными?

## Модели состояние-наблюдение

- **6.1** Представьте процесс AR(1),  $y_t = 0.9y_{t-1} 0.2y_{t-2} + \varepsilon_t$ ,  $\varepsilon \sim$ WN(0;1) в виде модели состояние-наблюдение.
  - 1. Выбрав в качестве состояний вектор  $\left(egin{array}{c} y_t \\ y_{t-1} \end{array}
    ight)$
  - 2. Выбрав в качестве состояний вектор  $\left( egin{array}{c} y_t \\ \hat{y}_{t,1} \end{array} 
    ight)$

Найдите дисперсии ошибок состояний

- 6.2 Представьте процесс MA(1),  $y_t = \varepsilon_t + 0.5\varepsilon_{t-1}$ ,  $\varepsilon \sim$ WN(0;1) в виде модели состояние-наблюдение.
  - 1.  $\begin{pmatrix} \varepsilon_t \\ \varepsilon_{t-1} \end{pmatrix}$
  - 2.  $\begin{pmatrix} \varepsilon_t + 0.5\varepsilon_{t-1} \\ 0.5\varepsilon_t \end{pmatrix}$
- **6.3** Представьте процесс ARMA(1,1),  $y_t = 0.5y_{t-1} + \varepsilon_t + \varepsilon_{t-1}$ ,  $\varepsilon \sim$ WN(0;1) в виде модели состояние-наблюдение.

Вектор состояний имеет вид  $x_t, x_{t-1}$ , где  $x_t = \frac{1}{1-0.5L} \varepsilon_t$ 

- 6.4 Рекурсивные коэффициенты
  - 1. Оцените модель вида  $y_t = a + b_t x_t + \varepsilon_t$ , где  $b_t = b_{t-1}$ .
  - 2. Сравните графики filtered state и smoothed state.
  - 3. Сравните финальное состояние  $b_T$  с коэффициентом в обычной модели линейной регрессии,  $y_t = a + bx_t + \varepsilon_t$ .

## Решения и ответы к избранным задачам

**1.1.** В данном случае статистика DW не применима, так как есть лаг  $y_{t-1}$  среди регрессоров.

1.2.

- 1.  $\mathbb{E}(\varepsilon_t)=0, \mathbb{V}\mathrm{ar}(\varepsilon_1)=\sigma^2, \mathbb{V}\mathrm{ar}(\varepsilon_t)=2\sigma^2$  при  $t\geq 2$ . Гетероскедастичная.
- 2.  $\mathbb{C}ov(e_t, e_{t+1}) = \sigma^2$ . Автокоррелированная.
- 3.  $\hat{\beta}$  несмещенная, неэффективная
- 4. Более эффективной будет  $\hat{eta}_{gls} = (X'V^{-1}X)^{-1}X'V^{-1}y$ , где

$$X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

Матрица V известна с точностью до константы  $\sigma^2$ , но в формуле для  $\hat{\beta}_{gls}$  неизвестная  $\sigma^2$  сократится. Другой способ построить эффективную оценку — применить МНК к преобразованным наблюдениям, т.е.  $\hat{\beta}_{gls} = \frac{\sum x_i' y_i'}{\sum x_i'^2}$ , где  $y_1' = y_1$ ,  $x_1' = x_1$ ,  $y_t' = y_t - y_{t-1}$ ,  $x_t' = x_t - x_{t-1}$  при  $t \geq 2$ .

1.3.

Для простоты закроем глаза на малое количество наблюдений и как индейцы пираха будем считать, что пять — это много.

**1.4.** 1. Поскольку имеют место соотношения  $\varepsilon_1 = \rho \varepsilon_0 + u_1$  и  $Y_1 = \mu + \varepsilon_1$ , то из условия задачи получаем, что  $\varepsilon_1 \sim N(0, \sigma^2/(1-\rho^2))$  и  $Y_1 \sim N(\mu, \sigma^2/(1-\rho^2))$ . Поэтому

$$f_{Y_1}(y_1) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma^2/(1-\rho^2)}} \exp\left(-\frac{(y_1-\mu)^2}{2\sigma^2/(1-\rho^2)}\right).$$

Далее, найдем  $f_{Y_2|Y_1}(y_2|y_1)$ . Учитывая, что  $Y_2=\rho Y_1+(1-\rho)\mu+u_2$ , получаем  $Y_2|\{Y_1=y_1\}\sim N(\rho y_1+(1-\rho)\mu,\sigma^2)$ . Значит,

$$f_{Y_2|Y_1}(y_2|y_1) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma^2}} \exp\left(-\frac{(y_2 - \rho y_1 - (1-\rho)\mu)^2}{2\sigma^2}\right).$$

Действуя аналогично, получаем, что для всех  $t \geq 2$  справедлива формула

$$f_{Y_t|Y_{t-1}}(y_t|y_{t-1}) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma^2}} \exp\left(-\frac{(y_t - \rho y_{t-1} - (1-\rho)\mu)^2}{2\sigma^2}\right).$$

Таким образом, находим функцию правдоподобия

$$L(\mu, \rho, \sigma^2) = f_{Y_T, \dots, Y_1}(y_T, \dots, y_1) = f_{Y_1}(y_1) \prod_{t=2}^T f_{Y_t | Y_{t-1}}(y_t | y_{t-1}),$$

где  $f_{Y_1}(y_1)$  и  $f_{Y_t|Y_{t-1}}(y_t|y_{t-1})$  получены выше.

2. Для нахождения неизвестных параметров модели запишем логарифмическую условную функцию правдоподобия:

$$\begin{split} l(\mu,\rho,\sigma^2|Y_1=y_1) &= \sum_{t=2}^T \log f_{Y_t|Y_{t-1}}(y_t|y_{t-1}) = \\ &= -\frac{T-1}{2} \log(2\pi) - \frac{T-1}{2} \log \sigma^2 - \frac{1}{2\sigma^2} \sum_{t=2}^T (y_t - \rho y_{t-1} - (1-\rho)\mu)^2. \end{split}$$

Найдем производные функции  $l(\mu, \rho, \sigma^2 | Y_1 = y_1)$  по неизвестным параметрам:

$$\frac{\partial l}{\partial \mu} = -\frac{1}{2\sigma^2} \sum_{t=2}^{T} 2(y_t - \rho y_{t-1} - (1 - \rho)\mu) \cdot (\rho - 1),$$

$$\frac{\partial l}{\partial \rho} = -\frac{1}{2\sigma^2} \sum_{t=2}^{T} 2(y_t - \rho y_{t-1} - (1 - \rho)\mu) \cdot (\mu - y_{t-1}),$$

$$\frac{\partial l}{\partial \sigma^2} = -\frac{T - 1}{2\sigma^2} + \frac{1}{2\sigma^4} \sum_{t=2}^{T} (y_t - \rho y_{t-1} - (1 - \rho)\mu)^2.$$

Оценки неизвестных параметров модели могут быть получены как решение следующей системы уравнений:

$$\begin{cases} \frac{\partial l}{\partial \mu} = 0, \\ \frac{\partial l}{\partial \rho} = 0, \\ \frac{\partial l}{\partial \sigma^2} = 0. \end{cases}$$

Из первого уравнения системы получаем, что

$$\sum_{t=2}^{T} y_t - \hat{\rho} \sum_{t=2}^{T} y_{t-1} = (T-1)(1-\hat{\rho})\hat{\mu},$$

откуда

$$\hat{\mu} = \frac{\sum_{t=2}^{T} y_t - \hat{\rho} \sum_{t=2}^{T} y_{t-1}}{(T-1)(1-\hat{\rho})} = \frac{3 - \hat{\rho} \cdot 3}{4 \cdot (1-\hat{\rho})} = \frac{3}{4}.$$

Далее, если второе уравнение системы переписать в виде

$$\sum_{t=2}^{T} (y_t - \hat{\mu} - \hat{\rho}(y_{t-1} - \hat{\mu}))(y_{t-1} - \hat{\mu}) = 0,$$

то легко видеть, что

$$\hat{\rho} = \frac{\sum_{t=2}^{T} (y_t - \hat{\mu})(y_{t-1} - \hat{\mu})}{\sum_{t=2}^{T} (y_{t-1} - \hat{\mu})^2}.$$

Следовательно,  $\hat{\rho} = -1/11 = -0.0909$ .

Наконец, из третьего уравнения системы

$$\hat{\sigma}^2 = \frac{1}{T-1} \sum_{t=2}^{T} (y_t - \hat{\rho}y_{t-1} - (1-\hat{\rho})\hat{\mu})^2.$$

Значит,  $\hat{\sigma}^2=165/242=0.6818$ . Ответы:  $\hat{\mu}=3/4=0.75$ ,  $\hat{\rho}=-1/11=-0.0909$ ,  $\hat{\sigma}^2=165/242=0.6818$ .

**1.5**. Несмещёнными остаются. Состоятельными не всегда остаются, например, состоятельность исчезает, если все случайные ошибки тождественно равны между собой.

- 1.6.
  - 1.7.
  - 1.8.
  - 1.9.
  - 1.  $\mathbb{E}(\varepsilon_t) = 0$ ,  $\mathbb{V}\operatorname{ar}(\varepsilon_t) = \sigma^2/(1-\rho^2)$
  - 2.  $\mathbb{C}\text{ov}(\varepsilon_t, \varepsilon_{t+h}) = \rho^h \cdot \sigma^2/(1-\rho^2)$
  - 3.  $\mathbb{C}\operatorname{orr}(\varepsilon_t, \varepsilon_{t+h}) = \rho^h$
- 1.10.
  - 1.11.
  - 1.12.
  - 1.13.
  - 1.14.
  - 1.15.
  - 2.1.

$$(1 - 0.4L)y_t = 4 + (1 + 0.3L)\varepsilon_t$$

- **2.2.**  $X_t = (1 L)^t Y_t$
- **2.3**.  $F_n = L(1+L)F_n$ , значит  $F_n = L^k(1+L)^kF_n$  или  $F_{n+k} = (1+L)^kF_n$  Ответ: 1

**2.4**. а — неверно, б — верно.

**2.5.** а, б, в,  $\Gamma$  — стационарны

2.6. Они будут примерно одинаковы. Оценка наклона определяется автоковариационной функцией.

2.7.

2.8.

1. 
$$y_t = 1 + \varepsilon_t + 0.5\varepsilon_{t-1} + 0.25\varepsilon_{t-2} -$$
стационарный

2. 
$$y_t = -2y_{t-1} - 3y_{t-2} + \varepsilon_t + \varepsilon_{t-1}$$

3. 
$$y_t = -0.5y_{t-1} + \varepsilon_t$$
 — стационарный

4. 
$$y_t = 1 - 1.5y_{t-1} - 0.5y_{t-2} + \varepsilon_t - 1.5\varepsilon_{t-1} - 0.5\varepsilon_{t-2}$$

5. 
$$y_t = 1 + 0.64y_{t-2} + \varepsilon_t + 0.64\varepsilon_{t-1} -$$
 стационарный

6. 
$$y_t = 1 + t + \varepsilon_t$$
 — нестационарный

7. 
$$y_t = 1 + y_{t-1} + \varepsilon_t$$
 — нестационарный

2.9.

2.10.

ARMA(2,3), ARIMA(2,0,3)

2.11.

- 1. Процесс AR(2), т.к. две первые частные корреляции значимо отличаются от нуля, а гипотезы о том, что каждая последующая равна нулю не отвергаются.
- 2. Можно использовать одну из двух статистик

Ljung-Box = 
$$n(n+2)\sum_{k=1}^{3} \frac{\hat{\rho}_k^2}{n-k} = 0.4288623$$

Box-Pierce = 
$$n \sum_{k=1}^{3} \hat{\rho}_k^2 = 0.4076341$$

Критическое значение хи-квадрат распределения с 3-мя степенями свободы для  $\alpha=0.05$  равно  $\chi^2_{3,crit}=7.8147279$ . Вывод: гипотеза  $H_0$  об отсутствии корреляции ошибок модели не отвергается.

2.12.

- **2.13**. Процесс стационарен только при  $y_1=4+\frac{2}{\sqrt{3}}\varepsilon_1$ . Фразу нужно понимать как «у стохастического разностного уравнения  $y_t=2+0.5y_{t-1}+\varepsilon_t$  есть стационарное решение».
  - 2.14. да, стационарный
  - 2.15. да, получается
  - **2.16**. да, это белый шум. Величина N распределена биномиально,  $Bin(n=100,p=1/2), \mathbb{E}(N)=50.$
- **2.17**. Среднее количество пересечений равно 50 помножить на вероятность того, что два соседних  $y_t$  разного знака. Найдём вдвое меньшу вероятность,  $\P(y_1>0,y_2<0)$ .
  - 2.18.

$$\mathbb{E}(b_t) = 3$$

$$Var(b_t) = t^2 \sigma_{\varepsilon}^2$$

$$Cov(b_t, b_{t-k}) = 0, k \ge 1$$

$$Corr(b_t, b_{t-k}) = 0, k \ge 1$$

 $b_t$  — нестационарный из-за дисперсии

$$\mathbb{E}(t) = 2$$

$$\mathbb{V}\mathrm{ar}(t) = \sigma_{\varepsilon}^2$$

$$\mathbb{C}\mathrm{ov}(_t,{}_{t-k})=\cos(\pi k/2)\sigma_\varepsilon^2,k\geq 1$$

$$\mathbb{C}\operatorname{orr}(b_t, b_{t-k}) = \cos(\pi k/2), k \ge 1$$

 $c_t$  — стационарный

- 2.19. зачеркнуть одну цифру
- 2.20.
- 2.21.
- 3.1.

3.2.

3.3.

3.4.

**3.5.** 1, 2, 2

3.6.

3.7.

3.8.

3.9.

3.10. Да, может быть и больше, и меньше.

3.11.

3.12.

$$\operatorname{Var}(\varepsilon_t | \mathcal{F}_{t-1}) = \operatorname{Var}(y_t | \mathcal{F}_{t-1}) = 6 + 0.4\sigma_{t-1}^2 + 0.2\varepsilon_t^2$$

$$\operatorname{Var}(\varepsilon_t) = 6/(1 - 0.4 - 0.2) = 6/0.4 = 15$$

$$\operatorname{Var}(y_t) = 15/(1 - 0.36)$$

4.1.

- 1.  $H_0$ : ряд содержит единичный корень,  $\beta=0$ ;  $H_a$ : ряд не содержит единичного корня,  $\beta<0$
- 2. ADF = -0.4/0.1 = -4,  $ADF_{crit} = -2.89$ ,  $H_0$  отвергается
- 3. Ряд стационарен
- 4. При верной  $H_0$  ряд не стационарен, и t-статистика имеет не t-распределение, а распределение Дики-Фуллера.

5.1.

5.2.

5.3.

 $z_t$  стационарный,  $x_t$  и  $y_t$  коинтегрированы

6.1.

6.2.

6.3.

**6.4.** 

# Литература

- [1] Greene W. H. Econometric Analysis. Prentice Hall, 2012.
- [2] Francq C., Zakoian J.-M. GARCH models: structure, statistical inference, and financial applications. Wiley, 2010.
- [3] Tsay R. S. Analysis of Financial Time Series. Wiley, 2005.
- [4] Ширяев А. Н. Основы стохастической финансовой математики. Т. 1. М.: ФАЗИС, 2004.
- [5] Ширяев А. Н. Вероятность. Т. 1. М.: МЦНМО, 2007.

# Предметный указатель

доходность логарифмическая, **15** доходность простая, **15** процесс GARCH, **16** 

# Список обозначений

# Оглавление

1	Автокорреляция ошибок в линейной модели	5
2	Стационарные процессы, ARMA	9
3	GARCH	15
4	Единичный корень	21
5	Векторная авторегрессия	23
6	Модели состояние-наблюдение	25
7	Решения и ответы к избранным задачам	27