

Práctica 1

Análisis Empírico e Híbrido de Eficiencia de Algoritmos

Germán Castilla López
Jorge Gangoso Klöck
Pedro Morales Leyva
Clara M^a Romero Lara

Índice

- 1 Introducción
- 2 Complejidad $O(n^2)$
 - Burbuja
 - Inserción
 - Selección
- 3 Complejidad $O(n\log(n))$
 - Heapsort
 - Mergesort
 - Quicksort
- 4 Floyd
- 5 Hanoi

1 Introducción

- El objetivo de esta práctica es analizar eficiencias de los algoritmos de manera empírica e híbrida
- Para ello, hemos ejecutado algoritmos con diferentes cantidades de datos y los hemos comparado.
- Hemos usado la librería Mtime de Windows destinada a la medición precisa de tiempos.
- Se ha automatizado la creación de scripts de GNUplot.

2 Complejidad $O(n^2)$

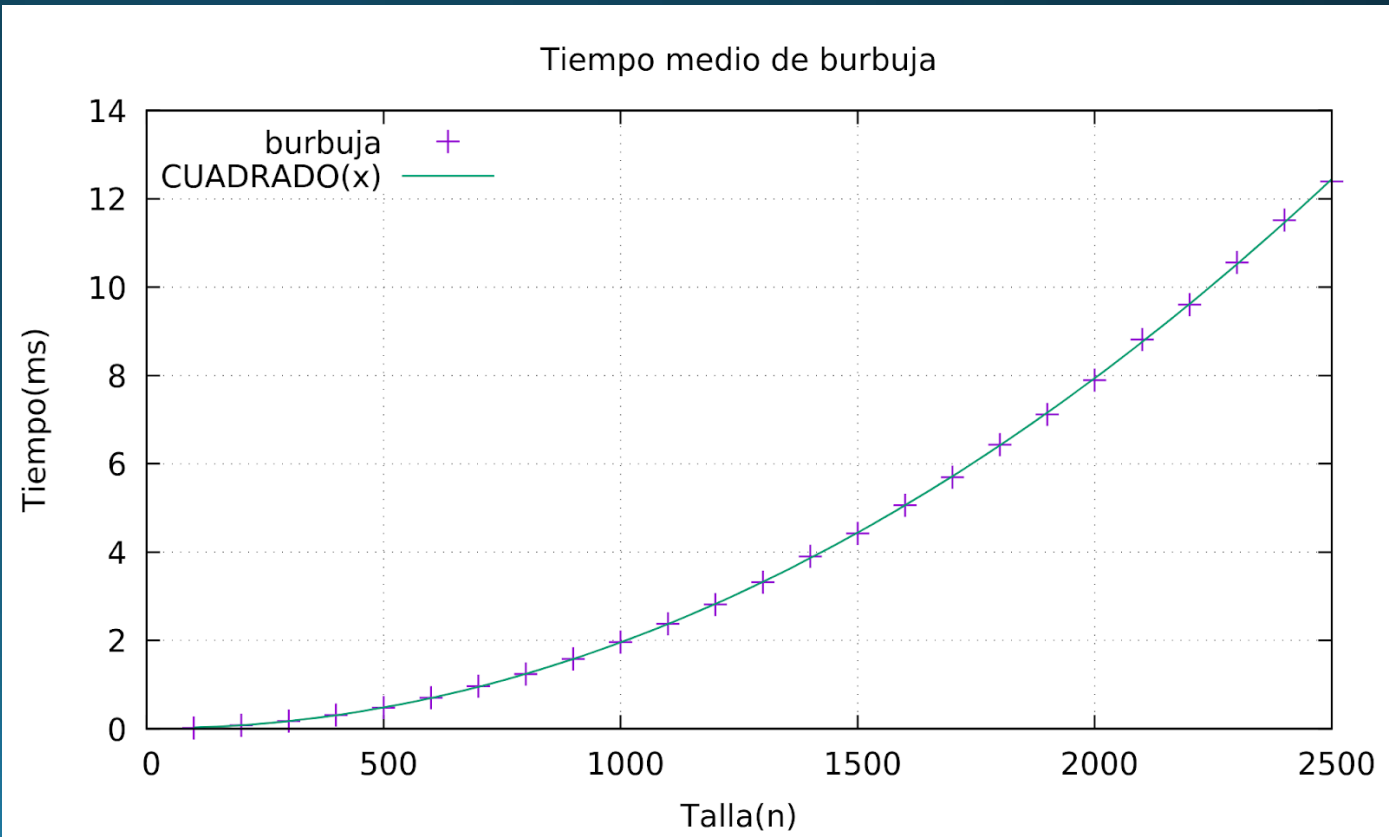
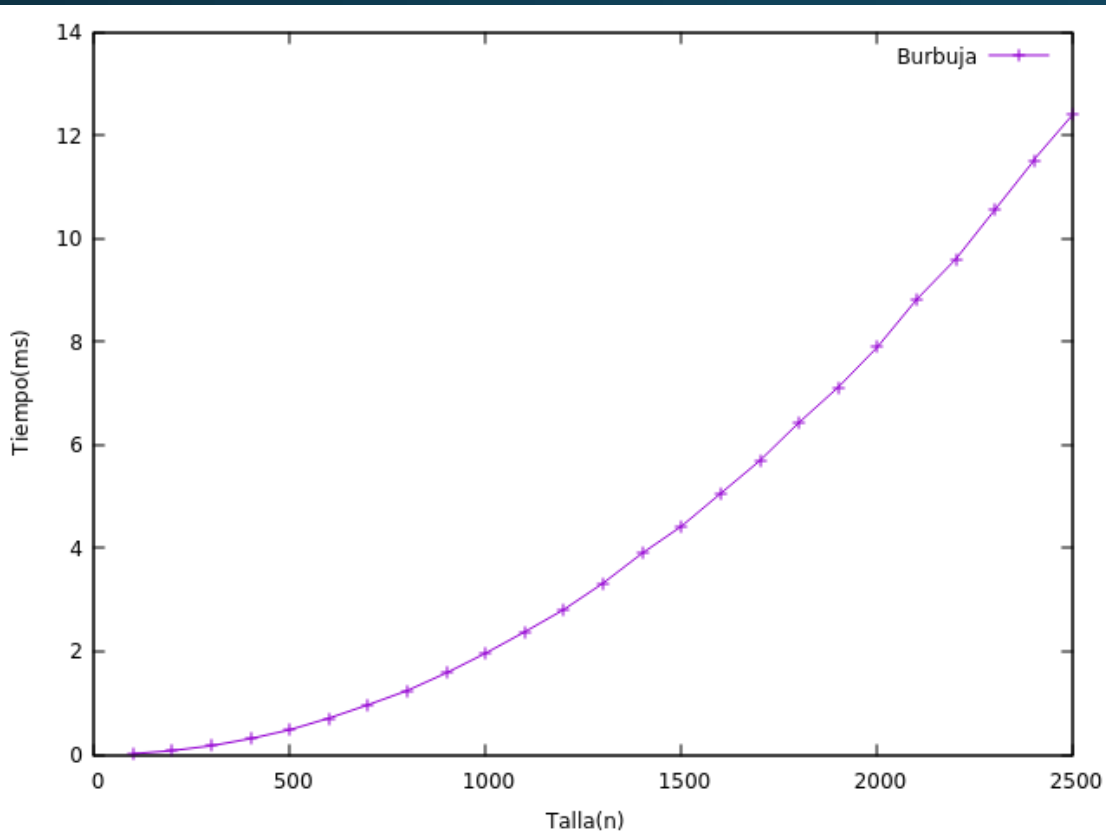
Estos algoritmos son más simples pero no son muy eficientes.

Vamos a ver los siguientes algoritmos:

- Burbuja
- Insertión
- Selección

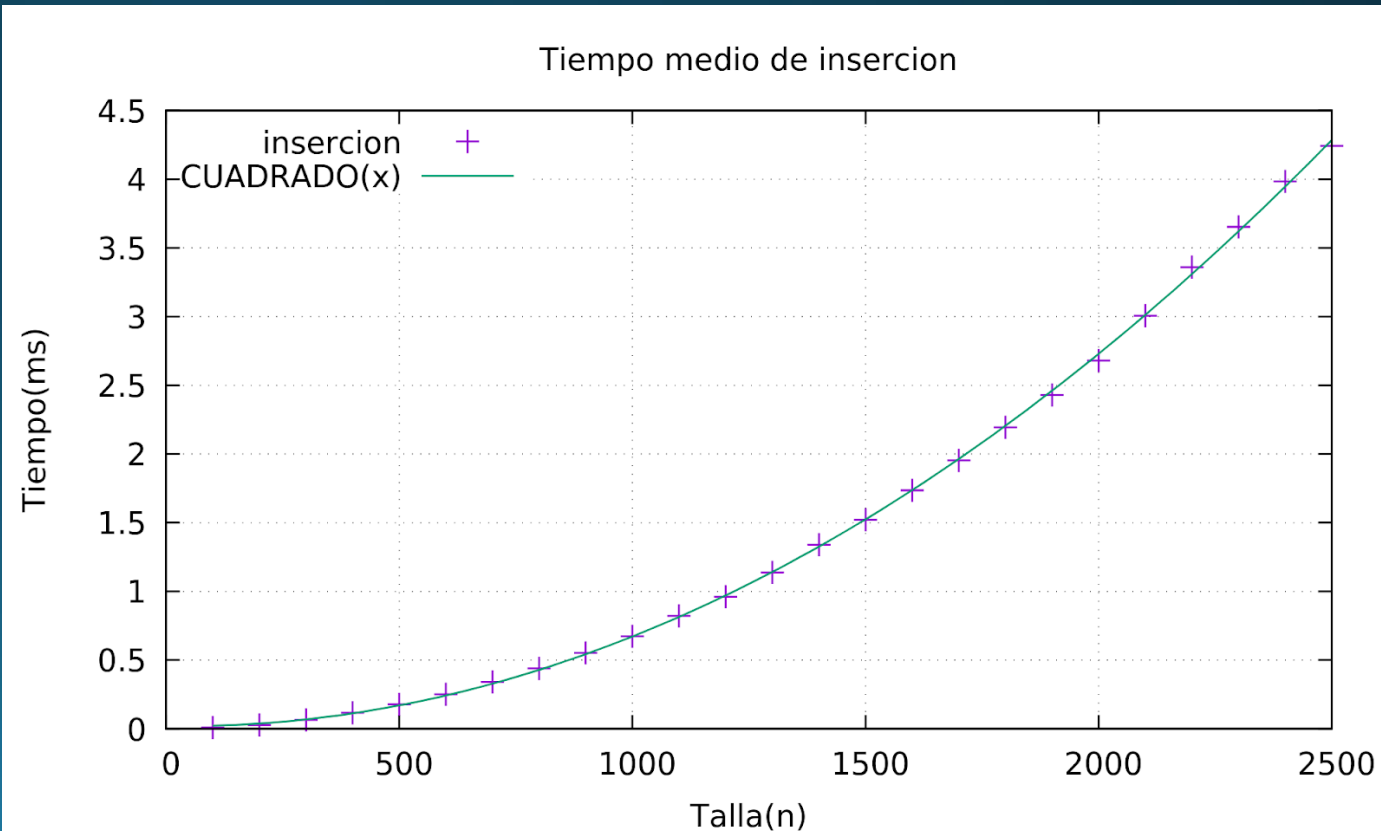
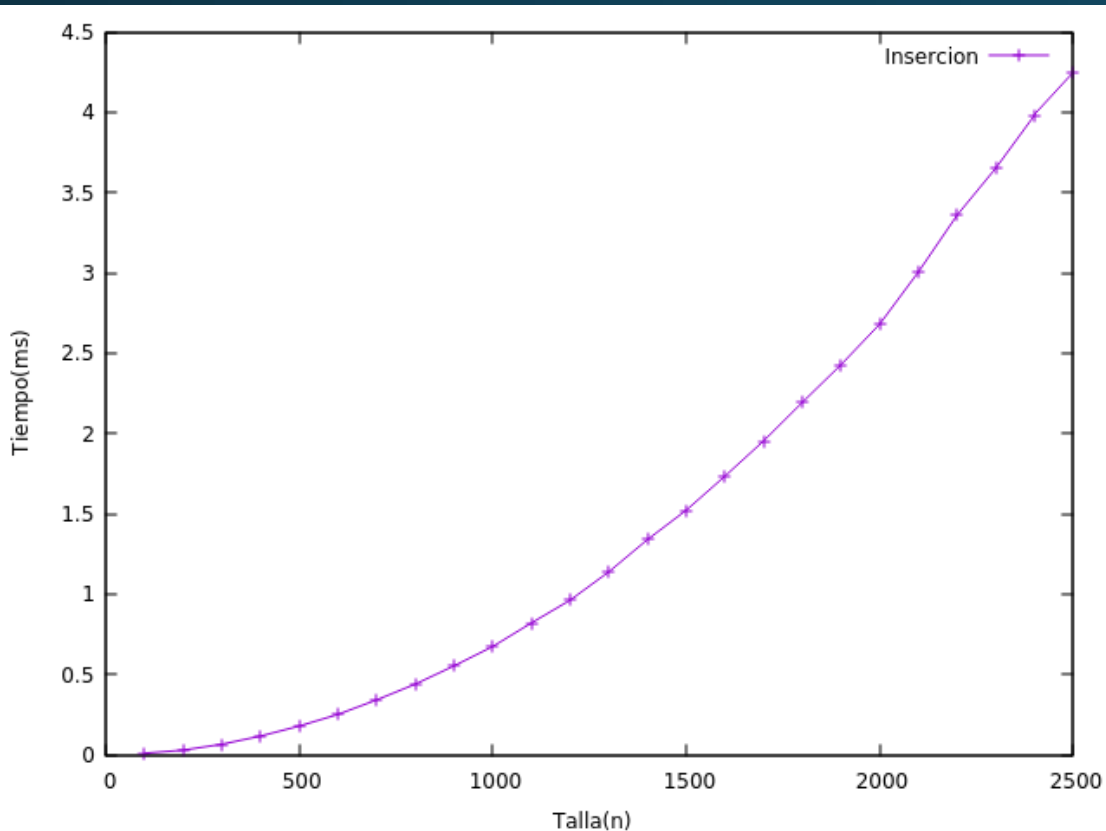
2.1 Burbuja

Consiste en comparar cada elemento con el siguiente e intercambiarlos si es necesario y repetirlo hasta que el vector esté ordenado



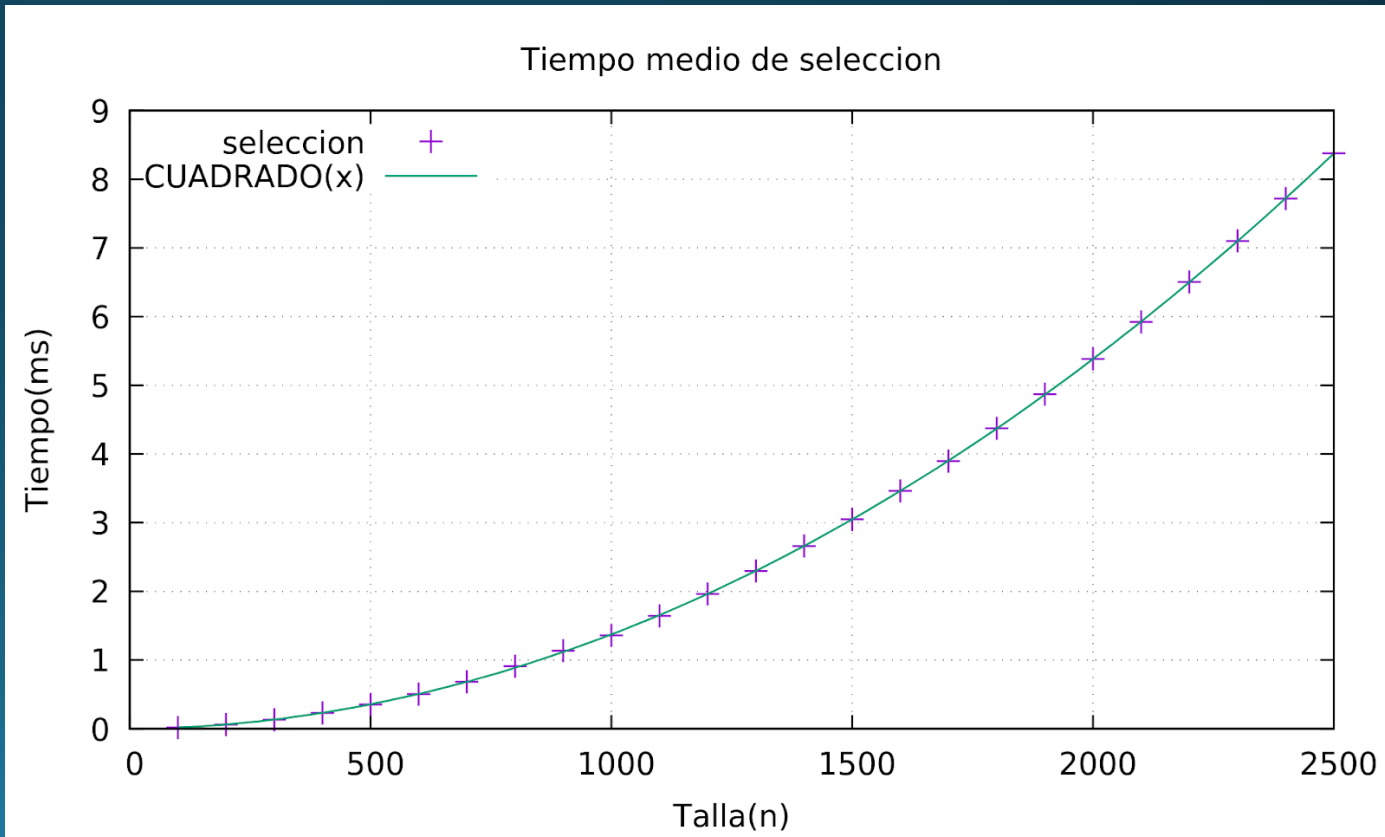
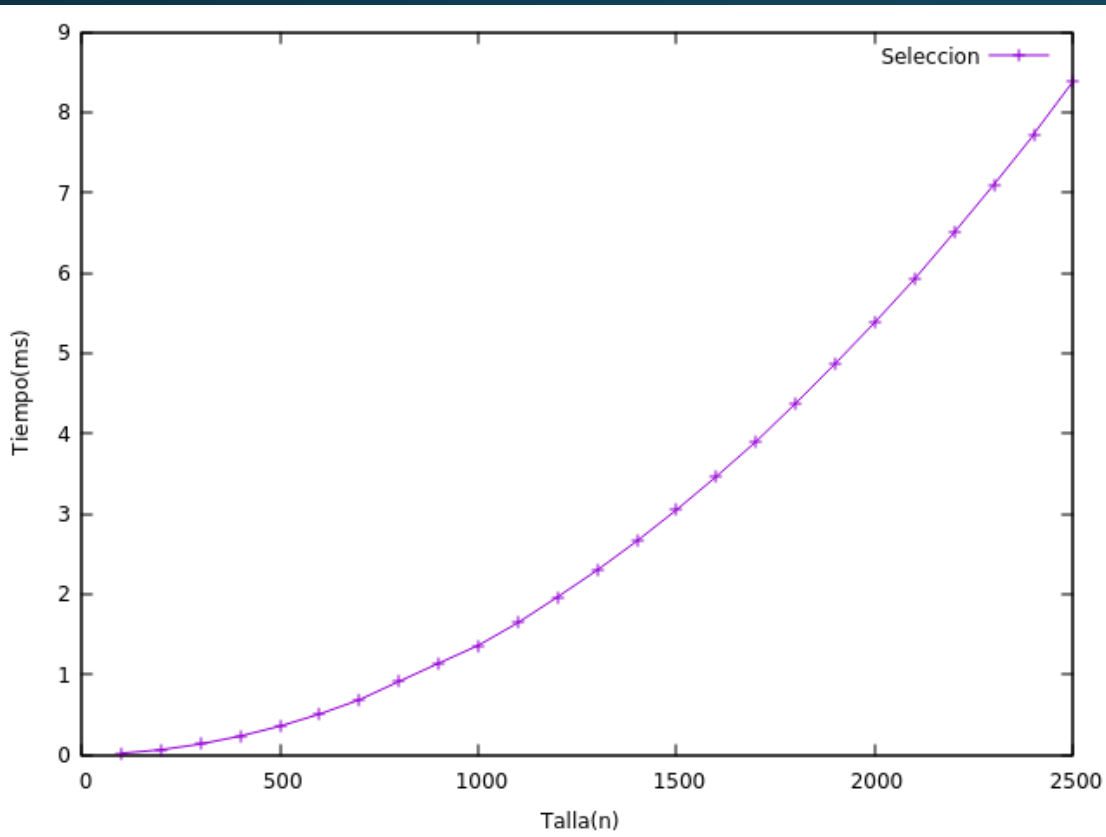
2.2 Inserción

Se seleccionan los elementos uno a uno de principio a fin de vector y se compara con los elementos anteriores, dejándolo en el sitio si es el mayor o poniéndose donde corresponda si no



2.3 Selección

Consiste en buscar en cada iteración el menor elemento del vector y fijarlo en la menor posición. Se repite tantas veces como elementos halla en el vector.



3 Complejidad $O(n\log(n))$

Estos algoritmos tienen una mayor complejidad pero son más eficientes

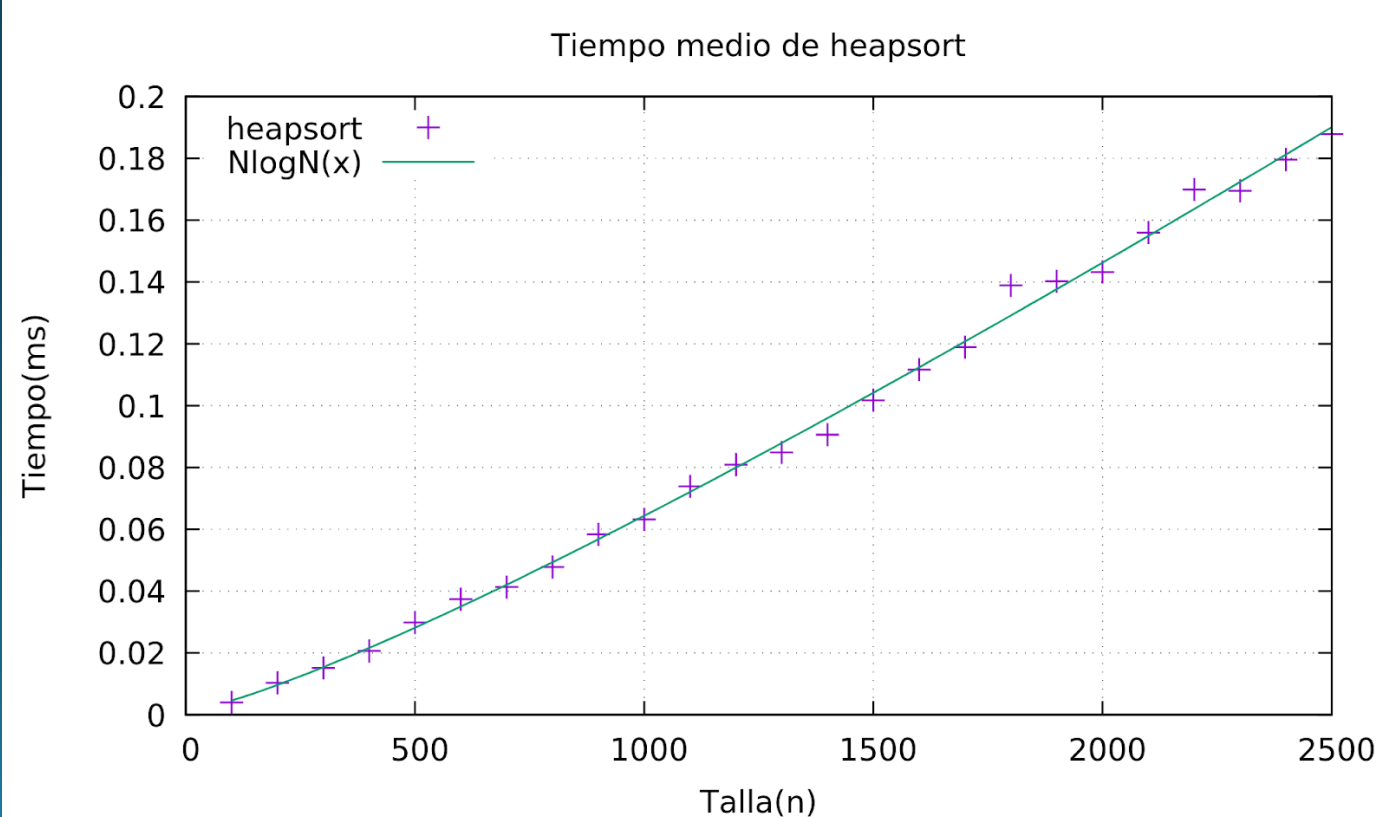
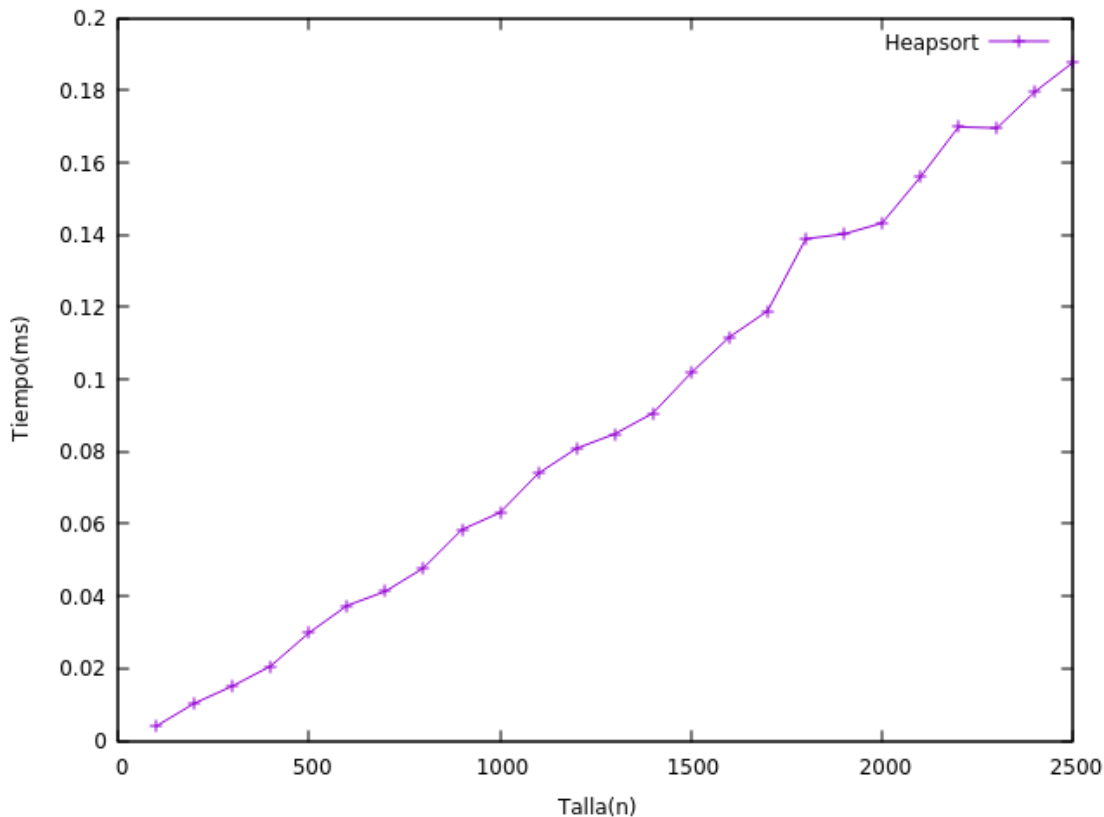
Vamos a ver los siguientes algoritmos:

- Heapsort
- Mergesort
- Quicksort

3.1 Heapsort

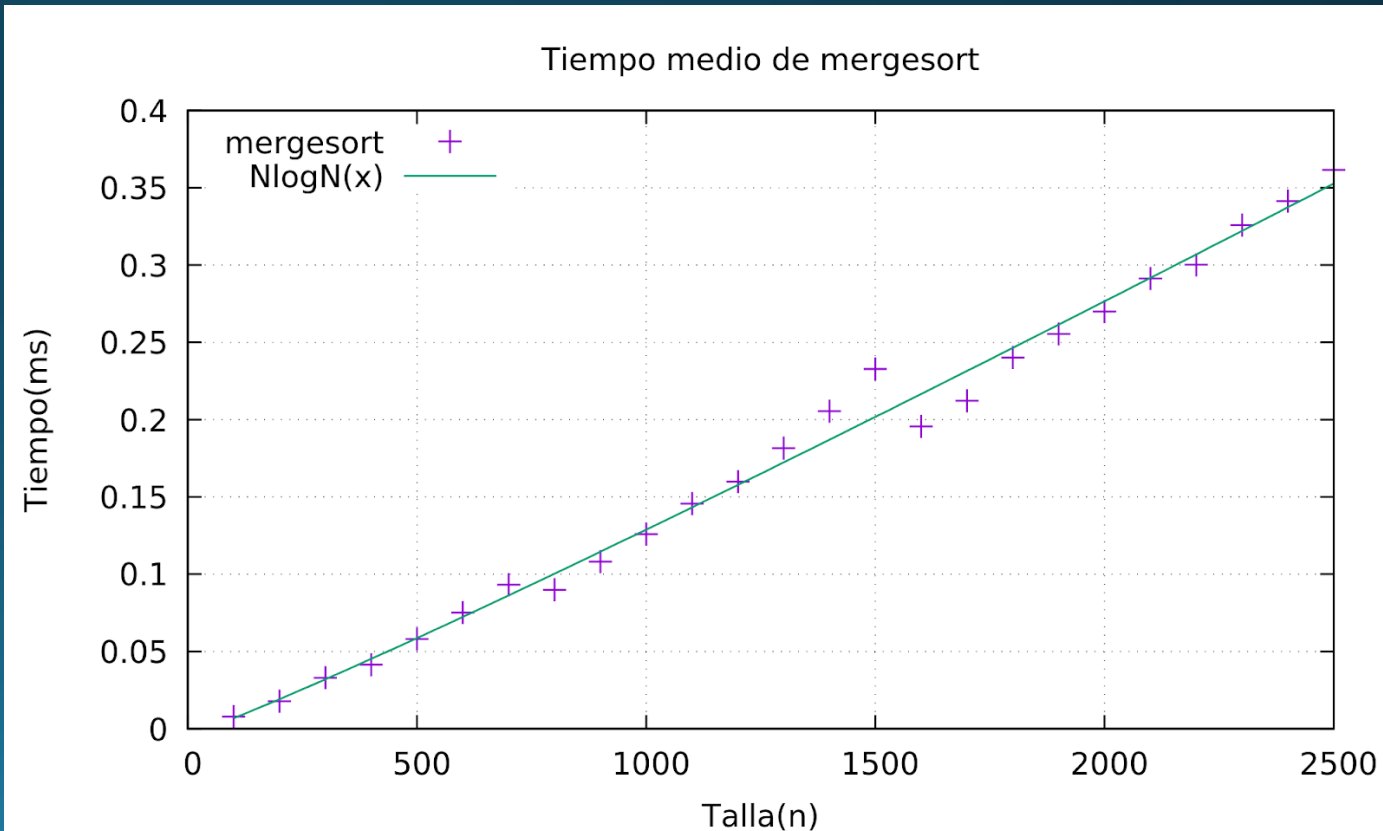
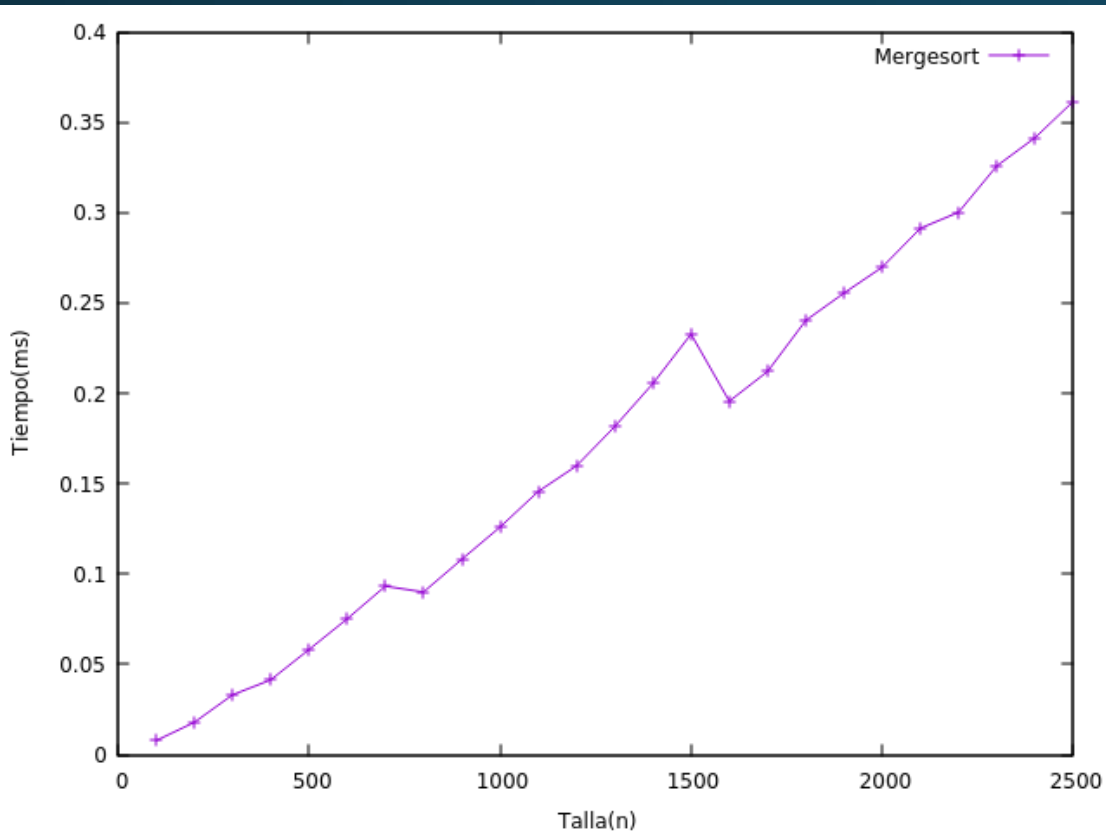
Este algoritmo coloca los elementos en una estructura de árbol y se establece que un “nodo” padre nunca debe ser menor que los hijos. Una vez hecho esto podemos asegurar que el nodo raíz, es el mayor elemento y podemos almacenarlo en la mayor posición del vector.

Esta reordenación se realizará tantas veces como elementos tenga el vector.



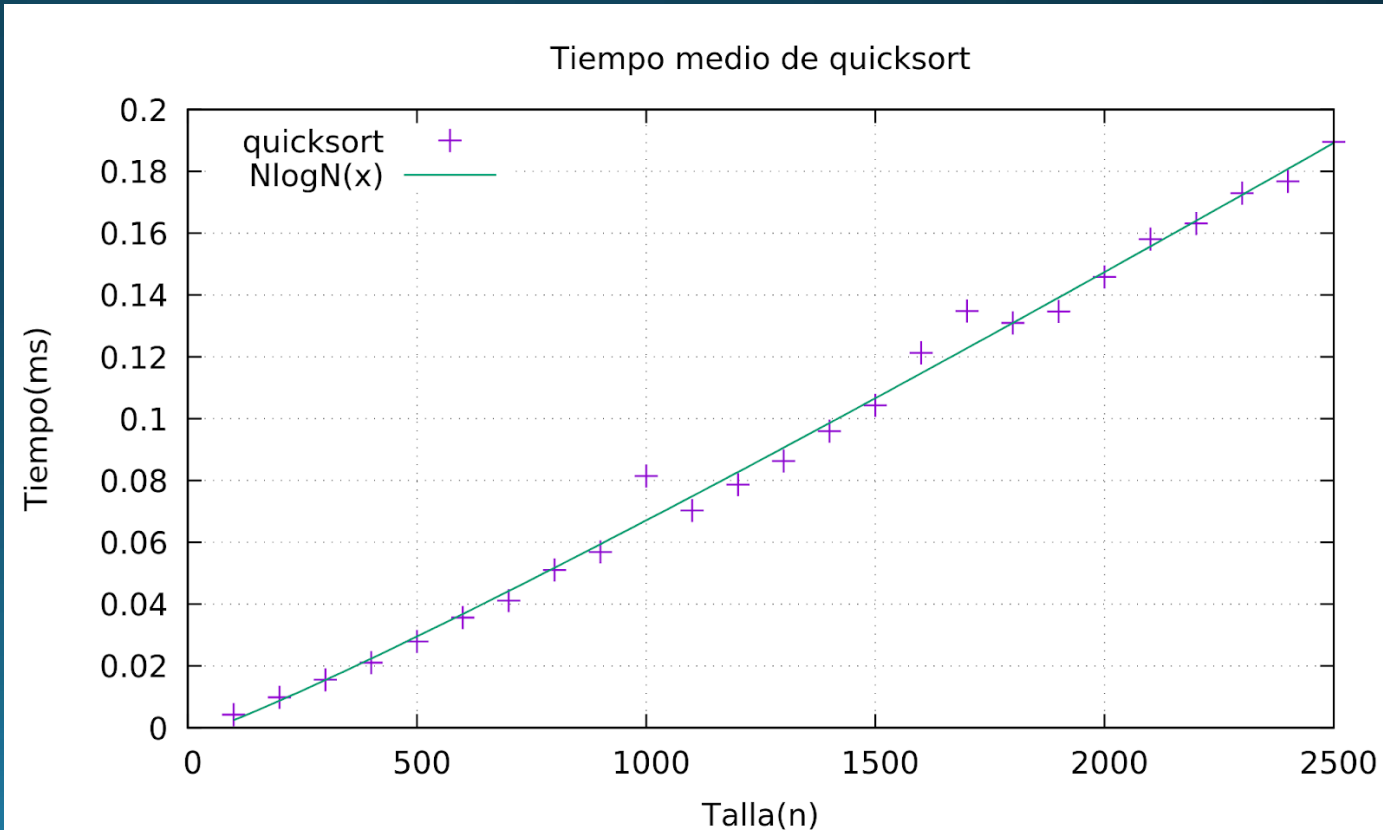
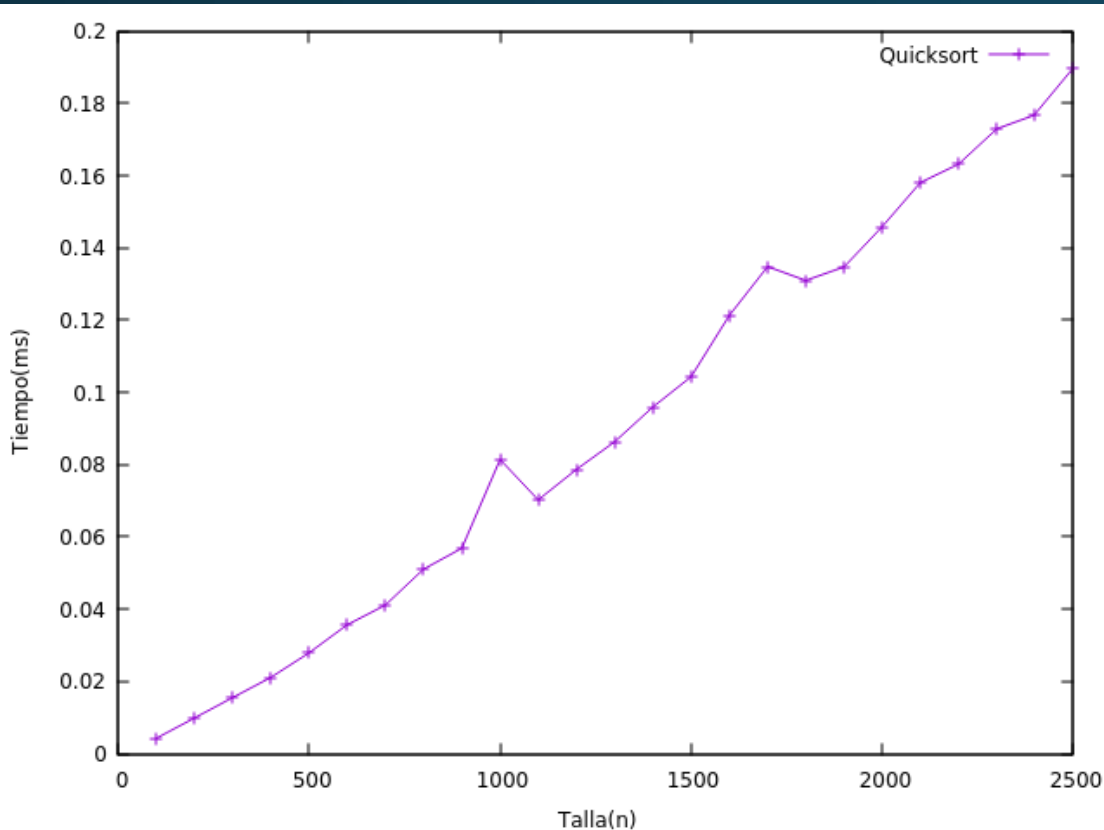
3.2 Mergesort

El vector inicial se divide en dos subvectores y se llama a la función de ordenación de forma recursiva. Cuando los están ordenados se llama a una función que va comparando los primeros elementos de cada subvector y colocándolos en su posición, aumentando el puntero y continuando hasta que el vector final ordenado.



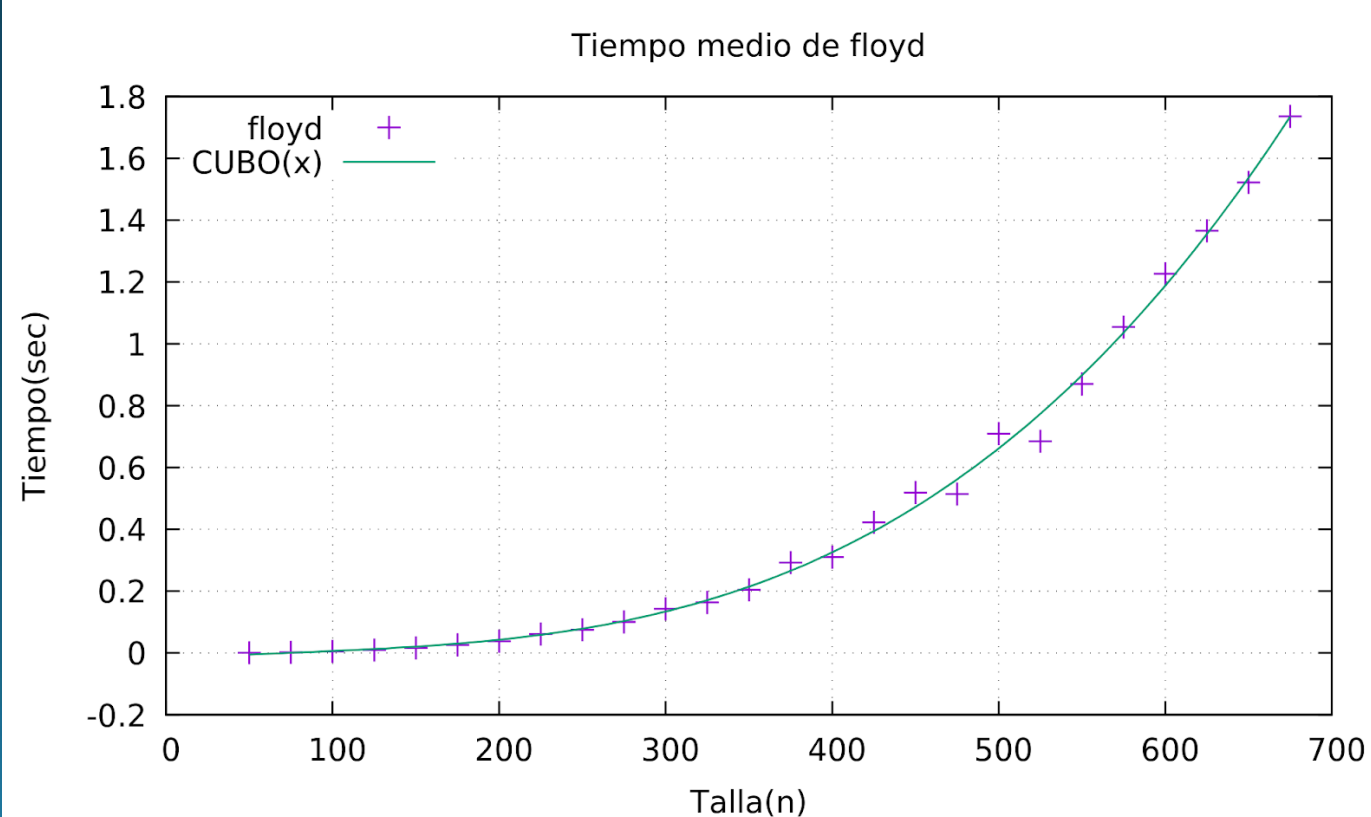
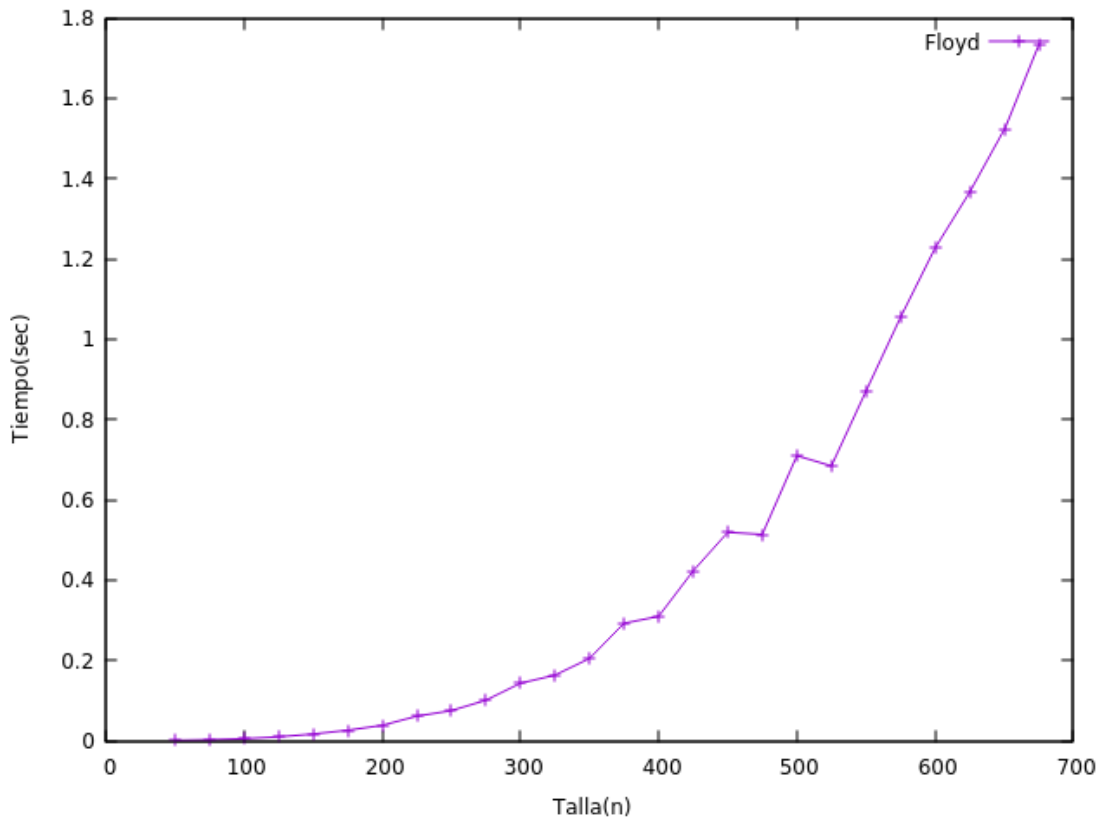
3.3 Quicksort

Para ordenar el vector decidimos mediante un criterio un elemento pivote a partir del cual deberemos cumplir la regla de que todo elemento a la izquierda del pivote debe ser menor y todo elemento a la derecha debe ser mayor a éste. Esto se realiza mediante llamadas recursivas al algoritmo Quicksort.



4 Floyd

Este algoritmo encuentra el camino mínimo entre dos vértices de un grafo ponderado mediante una matriz que crea y rellena. Calcula todos los caminos mínimos de los posibles vértices del grafo.



5 Hanoi

El algoritmo resuelve el problema de las torres de Hanoi de forma recursiva. La función se llama a sí misma dando el número de discos que se desean mover la columna en la que están dichos discos y la columna a la cual se desean llevar.

