Mô hình hóa và tổng họp hệ thống nhúng trong môi trường OO. Một nghiên cứu trường hợp cảm biến thông minh

Germán Fabregat & Germán León Đại học Jaume I Khuôn viên de Riu Sec 12071 Castellón, TÂY BAN NHA fabregat, leon @ inf.uji.es

Bernard Pottier, Olivier Le Berre * & Loic Lagadec Đại học de Bretagne Occidentale 20 đai lô Le Gorgeu Brest, 29287, PHÁP thơ gốm, llagadec@univ-brest.fr

> (*) bây giờ với Đơn vị quản lý mạng / quản lý mạng của Alcatel Tuyến de Nozay, 91460 Marcoussis, Pháp olivier.le-berre@nmu.alcatel.fr

trừu tượng

Phát triển ứng dụng hiệu quả cho phần cứng phức tạp hệ thống đang trở thành một thách thức hàng ngày. Giảm thời gian để thị trường và tính đặc thù của phần cứng đang đặt ra vấn đề vere vào lập trình viên. Trong bối cảnh này, tự động tạo mã dựa trên các mô hình hướng đối tượng của hệ thống mục tiêu tiết lộ như là một giải pháp hiệu quả cả ứng dung chất lương cao và để giảm nỗ lực và do đó cắt giảm thời gian phát triển. Chúng tôi trình bày một ví dụ điển hình cho việc nàonng cấp: phát triển phần cứng và phần mềm ngắn ý tưởng, trong đó hai kiến trúc khác nhau được nhắm mục tiêu bởi một Hệ thống phát triển Smalltalk-80. Chúng tôi trình bày những điều cơ bản của tạo mã được hỗ trợ bởi hệ thống và chính pects được xem xét khi thiết kế một sự phát triển như vậy nền tảng. Chúng tôi mô tả các nền tảng mục tiêu và đưa ra bài kiểm traples của các kết quả thu được.

1. Giới thiêu

Công nghệ tích hợp cung cấp ngày càng nhiều nguồn và chức năng cho các thiết bị mới. Trong số đó, chúng ta có thể đề cập:

- tăng tốc độ và số lượng cổng,
- thêm tính linh hoạt: công nghệ reconfigurable,

Mặt khác, tích hợp lại phần mềm và hệ thống quirements cũng nhanh chóng tăng lên. Thiết bị đơn giản nhất sẽ cần hỗ trợ cho truyền thông và phân phối trol, phần mềm ứng dụng cấp cao và các công cụ phát triển, trao đổi dữ liêu chuẩn.

Để thêm áp lực cho các nhà thiết kế công nghiệp, thời gian để thị trường thiết kế bao gồm các tính năng mới này đang trở thành ngắn hơn và ngắn hơn

Trong bối cảnh này, có một nhu cầu cấp thiết cho các phương pháp đường dẫn, thành phần dễ dàng của các mô hình tính toán, liên dữ liệu khả năng hoạt động.

Bài viết này sử dụng bàn làm việc cho cảm biến thông minh tầm nhìn để mô tả một phương pháp cho phép phát triển nhanh chóngđề cập đến các ứng dụng cho các kiến trúc hệ thống khác nhau. Các toàn bộ bàn làm việc được phát triển bằng một đối tượng duy nhất sự phục hồi Các chức năng của cảm biến được đề cập tại mức tập lệnh. Để nhanh chóng phù hợp với các hệ thống khác nhau, chúng tôi đã sử dụng mô hình hướng đối tượng để tạo ra metacomphi công bắt đầu từ một mô tả cấp cao của mục tiêu nền tảng để tạo mã có thể biên dịch phù hợp với nó. Environment đã được thử nghiệm trên hai nền tảng khác nhau:

- một hệ thống từ xa nhúng có micropro- riêng của mình giám sát, cảm biến thông minh và hỗ trợ truyền thông,
- một nền tảng phát triển trong phòng thí nghiệm nơi thông minh cảm biến có thể truy cập trên cổng song (ISA) của PC.

xử lý dữ liệu thông minh: cảm biến thông minh.

Kết quả là có một nhu cầu mới nổi để xác định và đồng bộ hóa kiến trúc quy mô cho các gia đình của ứng dụng nhúng mớitions với yêu cầu khắt khe, pha trộn khác nhau mô hình đặt: xử lý song song, thu nhận phẳng, incảm biến và thiết bị truyền động, mạng. . .

Ở cấp độ lập trình thấp nhất, cảm biến xuất hiện như một mô hình đối tượng (kiến trúc) hiểu các thông điệp gần với tập lệnh, trong khi mã không cụ thể (messages) được gửi đến bộ xử lý máy chủ. Tại một trung gian cấp độ, chúng tôi xây dựng các đối tượng cấp dữ liệu (dữ liệu) phù hợp cho điều khiến từ xa hoặc gỡ lỗi. Những đối tượng này có thể được sử dụng để

Trang 2

phát triển và thử nghiệm các chương trình ứng dụng cấp cao. Một objec-Tive là để tránh bị mất ngữ nghĩa do một phần mềm lớp kiến trúc. Một mục tiêu khác là sử dụng quy trình hướng đối tượng ngữ pháp và công nghệ theo chiều dọc, xuống cứng đặc điểm kỹ thuật kho, để có được sự phát triển nhanh chóng và an toàn phương pháp.

Bải viết trình bày kiến trúc mục tiêu và nền tảng.
Nó cung cấp một cuộc thảo luận ngắn về nhân vật Smalltalk-80istics và mối quan hệ của họ với gõ. Mô hình lập trình viên
cho máy ảnh từ xa là một thành phần của phần cứng và
các thành phần hệ thống như: một mạch cụ thể, tuần tự
chủ đề, hoạt động truyền thông, điều khiển FPGA. Giấy
mô tả kiến trúc của trình biên dịch chung và một số
điểm kỹ thuật về dịch thuật. Sau đó, chúng tôi trình bày immạ trên nền tảng phát triển. Phần cuối cùng
của bài báo trình bày các hướng nghiên cứu hiện tại bao gồm
tổng hợp logic, mô hình kiến trúc có thể cấu hình lại và
hỗ trợ khả năng tương tác. Chúng tôi kết luận với thực tế làkiện và kết quả.

2. Cảm biến thông minh MAPP2200

Các mảng ma trân Hình Processor MAPP2200 thông minh cảm biến [1] kết hợp trên một con chip duy nhất một mảng cảm biến 256 ¢ 256 photodiod và một số đơn vị xử lý SIMD để phù hợp với các hệ thống điều khiển dựa trên cảm biến gần mô hình xử lý hình ảnh [2]. Mặc dù nó có thể khử mã và thực hiện các hướng dẫn riêng của nó, nó không bao gồm một trình tự cũng không phải là một đơn vị kiểm soát dòng chương trình, do đó cần hoạt động của logic bên ngoài cho các nhiệm vụ này. Mô hình lập trình được cung cấp bởi các hệ thống sử dụng MAPP luôn bao gồm lõi thực thi SIMD song song và một điều khiển tuần tự. Mô hình này thường được mở rộng với tiếp tục xử lý tuần tự hoặc song song. Hệ thống dựa trên MAPP tems là một ví dụ hoàn hảo để nhận ra những khó khăn của prongữ pháp cho từng kiến trúc đích khác nhau và để hiển thị làm thế nào một cách tiếp cân từ đặc điểm kỹ thuật cấp cao công với thấp mô hình kiến trúc cấp là giải pháp tốt nhất cho chi phí sản xuất hiệu quả mã mục tiêu.

3. Smalltalk-80, kịch bản đối tượng và gõ

°1/2 Ä Ò Ù Ò Ö Ø Ö × Ø ×

Smalltalk-80 đã được thiết kế để giải quyết sự phức tạpity của môi trường phát triển cho các máy trạm trong tương lai tại Xe-PARC Nói ngắn gọn, ngôn ngữ có cú pháp đơn giản, không có cấu trúc điều khiển.

Kiểm soát tuần tự hoặc đồng thời được mô tả trong các lớp ai có thể trả lời các tin nhắn cụ thể: Boolean thực hiện thực thi có điều kiện để đáp ứng với ifTrue: hoặc ifFalse:, Integer thực hiện lầnRepeat:, Col-Lection có thể sắp xếp một thực thi được chỉ định bởi do:, thu thập: ...

Các khối cơ chế đang cơ cấu không bao hàm một thực thi ngay lập tức tại định nghĩa khối . Họ đang đến monly truyền dưới dạng tham số trong tin nhắn có người nhận cide nếu việc thực hiện sẽ diễn ra hay không. Khối là các đối tượng kèm theo một chuỗi các hướng dẫn, cộng với một tham chiếu môi trường lôi kéo.

Tin nhắn được hiểu bởi các trường hợp từ một gia đình của các lớp học. Họ ngầm ám chỉ một chức năng hoặc một hành động có cùng ngữ nghĩa về gia đình này. Ví dụ, ev-Bộ sưu tập ery biết cách lặp lại các yếu tố trong phản ứng để tin nhắn *làm :*, mọi số đều biết cách tính bình phương của nó để đáp lại thông điệp bình phương, mọi đối tượng tạo ra một văn bản để đáp ứng với thông báo printString. Chuyên nghiệp ngữ pháp biết ngữ nghĩa đẳng sau các thông điệp. Họ có thể sử dụng lại tên tin nhắn cho các lớp mới có thể chia sẻ một số hành vi với những người hiện có. Họ cũng có thể lấy lại chức năng sử dụng kiến thức của họ về hệ thống.

Một điểm quan trọng khác là mô đun hạt mịn trong hệ thống. Các lớp học được nhóm trong các thể loại spond để kernels hạt có tổ chức dữ liệu cụ thể và chức năng. Các giao diện tin nhắn cho các hạt nhân này sử dụng lại phần mềm hiện có một cách có hệ thống và an toàn. Như một ví dụ *Bộ sưu tập* tạo thành một hỗ trợ chung đó là tái sử dụng ở mọi nơi, điều đó đã được chứng minh và hiệu quả gorithms, có một liên kết rõ ràng, đầy đủ và trực giao đối mặt. Cấu trúc dữ liệu Smalltalk-80 hoạt động an toàn để tồn tại-các lớp ing, và sẽ làm việc cho các lớp học trong tương lai.

°3⁄4ÌÌÔ×

Smalltalk-80 đã được chọn là môi trường tối ưucố gắng phát triển phương pháp đề xuất cho hệ thống mô hình hóa và lập trình. Nhân vật quan trong nhấtistic, duy nhất cho hầu hết các ngôn ngữ OO phổ biến (Java, C++ ...) là không có gõ, dễ dàng cho phép xử lý cao thông số kỹ thuật cấp được phân lập từ các chi tiết mục tiêu cụ thể. Các khía cạnh quan trọng khác là sự bao gồm của C và Smalltalk (hoặc kiểu yacc) trình phân tích cú pháp trong hệ thống cơ bản, giúp ích rất nhiềukhả năng mở rộng và chia sẻ bộ chọn tin nhắn. phân tích mã cấp cao và tạo mục tiêu phần mềm.

Smalltalk-80 chi dựa vào các lớp để quyết định làm thế nào một mes-hiền nhân sẽ được thực thi. Trong thời gian chay, hệ thống tìm kiểm lớp của một người nhận, tìm kiếm trong cây thừa kế cho bộ chọn thông báo, tìm nạp và thực thi một phương thức (mã cho một thông điệp được thực hiện trong một lớp cụ thể). Liên kết độnging cho phép sử dụng một thuật toán hoặc tổ chức dữ liệu hiện có trên các lớp mới phát triển. Tuy nhiên, nó ngụ ý quá mức đầu vào thời gian chạy để tìm kiếm phương pháp. Đây là chi phí cho

Thay vì sử dụng một ngôn ngữ ép buộc trong direc-Tion cộng với một phương pháp quá mơ hồ, sự lựa chọn là

2

Trang 3

sử dụng một ngôn ngữ vượt trội trong mô hình hóa và để làm việc trên các ràng buộc bổ sung cho phép tạo mã và sau này, mô tả phần cứng. Xem [3, 4, 5] cho các công việc liên quan.

4. Biên dịch thành tập lệnh C và MAPP

Mã Smalltalk hoàn toàn tuần tư mặc dù một số thông điệp trên các bộ sưu tập có ngữ nghĩa song song. Smalltalk phương thức là chuỗi các tin nhắn được gửi đến người nhận. Các lập trình viên tập trung sự chú ý của mình vào những máy thu này và biết chính xác lớp học hoặc hành vi của họ.

Hệ thống có thể được xem như một tập hợp các đối tượng có parchức năng ticular: xử lý tuần tự, synization, truyền thông, xử lý cụ thể. . . Khác biệt chính lên men với các tính toán Smalltalk bình thường là addicác ràng buộc liên kết (gõ) cho phép dịch sang micropromã giám sát, gọi hệ điều hành, hướng dẫn, phần cứng bộ điều khiển và nhiều hơn nữa. . .

Tổng hợp hệ thống tách các mô hình với nhau, entạo mã abling cho mỗi thành phần. Nó tạo ra mô tả chấm dứt cho dữ liệu trao đổi giữa các thực thể cấp thấp, cũng như các giao diện (mô tả đối tượng và thủ tục trao đổi) giữa cấp thấp và apcông cụ số nhiều hoặc phát triển.

Cốt lõi của quá trình dịch thuật là Smalltalk sang C lập bản đồ.

°½ Ë Ù ÒØ Đ ÑÓ Đ

4.1.1 Ánh xạ kiểu

Ngôn ngữ C đã được thiết kế để lập trình hệ thống hiệu quả trên các bộ xử lý của thập niên 70, và vẫn như mô hình chuẩn để thực hiện chương trình tuần tự. Chúng tôiing C là ngôn ngữ trung gian cung cấp các tiện ích cơ bản cho quản lý tài nguyên bộ nhớ và vi xử lý trong một thiết bị cầm tay

4.1.2 Cú pháp khai báo kiểu

Khi tạo mã C từ Smalltalk, các biến riêng tư xuất hiện trong 3 tình huống: biến thể hiện, thời gian và tham số phương thức. Phiên bản hiện tại của trình biên dịch sử dụng nhận xét lớp và chú thích phương thức chuẩn cho khai báo kiểu. Nhận xét lớp không có cú pháp chính thức. Tuy nhiên, có một sự đồng thuận về việc tuyên bố trước lớp ferred cho mỗi biến thể hiện được khai báo trong lớp.

Đối với mỗi lớp được tham chiếu, người dịch thực hiện một hướng lên truyền tải của cây thừa kế và tích lũy dữ liệu thánh thư. Sau đó, những mô tả này sẽ được viết lại thành C khai báo cấu trúc.

4.1.3 Phân tích mã

Các công cụ bổ sung cho phép cấu trúc lớp de- Smalltalk đoạn mã để tạo thư viện, tệp khai báo C hoặc exechương trình dễ cắt. Cốt lõi của các công cụ này là tiêu chuẩn Trình biên dịch Smalltalk được mở rông để hỗ trợ mã đa mục tiêu thể hệ.

Máy quét tạo ra một cây chương trình bằng cách sử dụng các lớp con của ProgramNode cho các phương thức, biến, câu lệnh, aský kết. . . Trình biên dịch chuẩn cung cấp hỗ trợ để đăng ký lại xử lý một cách khó hiểu cây này bằng cách phân lớp lớp ProgramNodeEnumerator . Một cây mới được xây dựng chứa C các nút tương đương với các nút Smalltalk cho các bài tập, khối, nghĩa đen, tham số, biến, trả về và trình tự của các câu lệnh. Các phương thức được ánh xạ tới hàm C definitions. Tin nhắn được chuyển thành một trung gian Nút CMessageNode để xử lý thêm.

Các nút thông báo được dịch sang nhiều hoạt động C khác nhau hành, lặp, kiểm tra, gọi hàm, cũng như cụ thể xử lý mô hình.

Phương thức ví dụ dưới đây xuất phát từ lớp MappExample. Đây là phương pháp cho một vòng lặp bỏ phiếu bị troll bởi tham số thời gian:

chờ đợi: thời gian

```
đường.
   Để tao mã C ra khỏi các phương thức Smalltalk, đó là
cần thiết để cung cấp ánh xạ giữa một số lớp và C
các loại đơn giản. Có tồn tại một ánh xạ như vậy trong CORBA IDL
đặc điểm kỹ thuật [6], nhưng chúng tôi chủ yếu quan tâm đến việc xây dựng mộtbắt đầu với tên lớp Các thông số luôn được thông qua
trình tạo hệ thống từ trên xuống với sự hỗ trợ phần cứng có thể
cơ chế CORBA quá phức tạp.
```

C loại đơn giản xuất hiện dưới dạng bản dịch của các lớp (hoặc các lớp con) Integer, LargeInteger, Boolean, Float, Double, Chuỗi, Ký tự. . .

Mảng C tương ứng với các lớp có một kiểu duy nhất cho các phần tử (IntegerArray, FloatArray ...). Cấu trúc cortrả lời tổng hợp các biến thể hiện dọc theo một cây thừa kế.

```
tài nguyên: # (# (Số nguyên i thời gian))
time timeRepeat: [0 đến: 7 do: [: i phạm không làm gì cả]]
```

Phương thức này được chuyển thành hàm có tên địa chỉ và người nhận được thông qua như là lĩnh vực đặc biệt tự:

```
void MappExample_waitLoop (tự, thời gian)
MappExample * tu;
int (* thời gian);
{int i:
     int i3;
     cho (i3 = 1; i3 \le (* thời gian); i3 = i3 + 1)
         \{cho(i=0; i \le 7; i=i+1) \}
```

3

Trang 4

3/43/4 ËÓ ØÛ Ö ÒØ Ö ÓÖ Ø Å

Các biến là các thể hiện của lớp MAPP hoặc phụ các lớp được công nhân bởi trình biên dịch. Khi có tin nhắn được giải quyết cho các biến này, một trình dịch được xây dựng giữ môi trường nút. Có sự chuyển đổi đặc biệt các lớp tor cho mỗi nhóm tập lệnh MAPP. Một chức năng tạo mã được xây dựng trong các lớp này trình biên dịch có thể sử dụng để có được một đại diện C văn bản thích tin nhắn Smalltalk.

Giao diện lập trình MAPP là một tập hợp các thông báo tương ứng với các hướng dẫn cơ bản với các biến thể và palan man. Toàn bộ tập lệnh đã được phát triển trong một thời gian rất ngắn do sự đều đặn tồn tại giữa mô hình phần mềm và bộ giải mã hướng dẫn thực tế.

Tạo mã C là sự lựa chọn cho máy ảnh từ xa. Chương trình sẽ truy cập vào MAPP bằng cách sử dụng một FPGA có thể khóa bus hệ thống để có được đồng bộ hóa với nó liên bang. Các đại diện của opera điều khiển FPGA-Tions được xử lý bằng cách sử dụng con trỏ C tại các địa chỉ không đổi, cộng với chức năng cho phép thiết lập lại hoặc tải cấu hình.

Ví dụ sau đây là một phần của phương thức từ lớp MAPP gửi tin nhắn di chuyển đến cảm biến. Các triệu chứng bols #ad và #r biểu thi kết quả chuyển đổi và công việcđăng ký tập tin. Cuộc gọi thực hiện 8 lần chuyển liên tiếp được lập chỉ mục bởi biến y:

sobelTransform

```
tài nguyên: # (# (# Số nguyên #y))
0 đến: 7 làm: [: y tự
  cửa hàng: #ad số: y trong: #r số: y]. Vv v.v.
```

Bản dịch C được đưa ra dưới đây. FPGA biểu thị một con trỏ trên một cổng đồ họa ánh xạ cổng lệnh MAPP vào không gian địa chỉ của bộ vi xử lý:

Các công cụ DLLC cho phép sản xuất tự động các giao diện cho các thư viện động ANSI C.

Trình biên dịch sửa đổi phát hiện các lớp cụ thể này và tạo mã C thích hợp để gọi các hàm này. Điều này được sử dụng để cấu hình lại, truyền thông thư viện, v.v ... Khung nhìn lập trình viên cho các lớp này là một tập hợp các chức năng được xác định tốt cần một sáng tạo tin nhắn, cộng với một bộ tin nhắn để có được dịch vụ. Các văn bản sau đây cho thấy quá trình gắn vào máy ảnh kernel cho dịch vụ chuyển tin nhắn, sau đó kết nối lại với FPGA hoạt động khẩu phần và thiết lập lại:

```
fpga: = Fpga mới. Lớp điều khiển FPGA
mesgPassing: = CommunicationService mới.
hình ảnh: = D\hat{o} họa mới.
mesgPassing kinit. Tập tin đính kèm vào kernel
fpga ConfigureFpga: 'someFile.conf'.
fpga ResetFpga. Mùi ... Sản xuất hình ảnh ...
mesgPassing sendImage: 256 với: 256 với: bit hình ảnh
```

Để dễ dàng vận chuyển từ hệ thống nhúng đến công cụ kiểm soát hoặc phát triển bên ngoài, mỗi lớp có một công cụ riêng Các chức năng tuần tự hóa mô tả đối tượng trên một luồng, hoặc xây dựng lại một đối tượng từ một luồng. Chức năng tương tự-Tionality tồn tại trên nền tảng khách hàng cấp cao.

5. Biên dịch lại cho máy ảnh MAPP2200 PC

Tính tổng quát của phương pháp đề xuất đã được chứng minh bằng cách nhắm mục tiêu một nền tảng thứ hai, đơn giản hơn nhiều. Giống nhau Mã Smalltalk cấp cao hiện được biên dịch thành một mã khác lớp ent để tự động sản xuất mã mục tiêu làm việc. Lớp mới chỉ bao gồm các hướng dẫn được mã hóa gửi đến MAPP bởi máy ảo Smalltalk-80, xác định portakhả năng ở mức chức năng (bộ lọc Sobel).

```
void MappExample_sobelTrans (tự) MappExample * tự; {  \{ & \text{int y; } /*...*/ \\ \text{cho } (y=0; y<=7; y=y+1) \ \{ \\ * FPGA = (0x800 + ((0x0+y) <<7) + (0x0+y)) <<10; \\ \} /* v.v. // \\ & \vdots \ddot{E}\acute{Y} \times \tilde{N} \times \acute{O} \dot{U} \ddot{O} \times \\ \label{eq:condition}
```

Lập trình hệ thống có thể sử dụng phần mềm hiện có hoặc cứng kho tài nguyên được định nghĩa là thư viện C hoặc dữ liệu. Là hệ thống tổng hợp độc quyền từ đặc tả đối tượng, nó là cần thiết để tích hợp các tài nguyên này như là các lớp. Các Môi trường Smalltalk cho phép phân tích các ngôn ngữ bên ngoài để đại diện cho các chương trình bên ngoài như là các ví dụ của tích lữy hang hang. Sự hỗ trợ cho C hoàn thiện hơn kể từ khi

```
½½ ËÝ × Ñ × Ö ÔØ ÓÒ
```

Hệ thống thứ hai này là Hệ thống PC MAPP2200 [1], tronglàm mở camera MAPP giao tiếp với PC bằng cách sử dụng một bảng mạch rất đơn giản. Bảng này cung cấp ba cổng PC để giao tiếp với MAPP: một để gửi hướng dẫn và đọc trạng thái, khác để đọc và ghi dữ liệu vào cổng nối tiếp, và thứ ba cho các nhiệm vụ điều khiển. Hệ thống đã được thử nghiệm trong Windows95, sử dụng Môi trường VisualWorks Smalltalk, từ ObjectShare. Giao tiếp với bảng ISA đã được thực hiện thông qua thư viện TVicHW32, cung cấp giao diện C đến một DLL để truy cập tài nguyên vật lý của PC. Nó là giá trị lưu ý rằng giao diện giữa môi trường Smalltalk và ngôn ngữ C được thiết kế tốt đến mức không có mã C nào có dã được phát triển và các chương trình Smalltalk được truy cập trực tiếp giao diện DLL.

4

Trang 5

ÒÒÖØÒÓ

Mã đã được tạo tự động bằng cách biên dịch Các phương thức Smalltalk trong lớp MappPC. Bây giờ là máy tính cây lation được tạo ra và phân tích, nhưng chỉ có phương pháp lá truy cập phần cứng MAPP (hướng dẫn MAPP) có đã được dịch sang các cuộc gọi DLL để truy cập vào ISA cần thiết cổng. Ví dụ tương tự đến từ sobelTrans-hình thức được trình bày dưới đây. Bây giờ mã Smalltalk vẫn còn đã thay đổi và chỉ *lưu trữ* tin nhấn : number: in: number: đã được thay đổi cho thông báo writeMappInXD: truy cập DLL và ghi vào cổng đầy đủ. Như mã hóa lệnh phụ thuộc vào các thanh ghi được sử dụng, trong Hệ thống Smalltalk việc dịch được thực hiện một cách nhanh chóng mã tin nhắn:

sobelTransform

```
0 đến: 7 làm: [: y tự
writeMapp Hướng dẫn:
((MappStoreTranslator mới)
src: #ad y; mệnh: #register y) mã]
```

6. Tình trạng và quan điểm

Công việc đang thực hiện liên quan đến phương pháp được mô tả bao gồm tổng hợp logic cho các đối tượng, mô hình hóa và các công cụ cho các kiến trúc, phương pháp và công cụ có thể cấu hình lại được xử lý dữ liệu ngày và hơn nữa, dịch chương trình.

Những công trình này có thể được xem là nghiên cứu về ứng dụng-

Bộ sưu tập các giá trị đầu vào khối là triệt để sweept để tạo ra một bảng tra cứu vẫn chứa objects. Sau đó, bảng này có thể được gấp lại thành PLA bằng cách sử dụng bingười dịch nary và gói SIS [7] được sử dụng để sản xuất một bản đồ tương được thu nhỏ cho một công nghệ (xem [8] để biết thêm chi tiết). Các yếu tố kết hợp của mạch đến từ các khối không có tác dụng phụ, trong khi các mạch tuần tự được tạo ra bằng cách truy xuất các trạng thái khác nhau của các biến viết bởi các khối .

Trong trường hợp của MAPP, tổng hợp logic có thể được gọi từ trình biên dịch để sản xuất một phần cứng tự động. Almặc dù vẫn còn nhiều việc phải làm để trưởng thành các công cụ, vòng lặp của **sobelTransform** đã được chuyển đổi dễ dàng xếp vào một máy tự động tạo ra các hướng dẫn cho BẢN ĐÔ. Nguyên tắc là phân bổ một biến sẽ giữ lại các giá trị khác nhau trong khoảng 0 ... 7 trong khi MAPP dịch mã được gọi để tạo ra một đầu ra.

```
bước: = 0.

[yy: = bước.

bước: = bước +1 ÒÒ 8.

((MappStoreTranslator mới)

src: #ad y; mệnh: #register y) mã]
```

Trình tự phức tạp hơn là khá thi bằng cách xây dựng một bộ đếm chương trình ẩn hoặc thành phần bộ điều khiển [9]. Một điểm thú vị là việc phân bổ lại hiệu quả của FPGA nguồn trong một chương trình đầy đủ, và nghiên cứu về hỗ trợ hệ thống để hoán đổi hoặc thành phần của bộ điều khiển.

°3/4 × ØÖ Ø Ü ÙØ ÓÒ Ô Ø ÓÖÑ

mục tiêu chia sẻ đường dẫn hệ thống như: linh hoạt, tốc độ để phát triển, khả năng tương tác dựa trên đối tượng Technol-yêu tinh Ý tưởng chung đẳng sau là tránh giao diện mù trong các công cụ phát triển và để xây dựng các mô hình cung cấp control trên khắp con đường.

 $\frac{1}{2}\frac{1}{2}$ ÄÓ × ÝÒØ × ×

Tổng hợp logic đã được chứng minh là làm việc hiệu quả cho Khối Smalltalk-80 có số lượng đầu vào / đầu ra nhỏ tín hiệu. Ý tưởng là sử dụng các khối làm exe cấp thấp hơn hạt ngũ cốc như là một thay thế cho các thư viện công nghệ. Điều này ý tưởng giả định sự tồn tại của các công cụ khác cho kiến trúc sư-tổng hợp Ture và lên kế hoạch sàn.

Đối với tổng hợp C, một đặc tả kiểu cho khối các biến và tham số là bắt buộc. Các loại cho logic tổng hợp là tập hợp các giá trị (Khoảng thời gian Smalltalk-80 , Đặt . . . bao gồm các đối tượng). Mỗi đối tượng xuất hiện như một giá trị phải có khả năng thể hiện chính nó như là một chuỗi bit. Vì thế, không cần hạn chế biểu diễn nhị phân hoặc sử dụng fixe bộ các loại dữ liệu đơn giản.

Để đối phó với sự tổng hợp cho các GPU, một cấu hình trừu tượngnền tảng urable (ARP) đang được thiết kế. Mục đích của máy này
hình thức là để bao gồm một phần quan trọng của các chức năng và
công cụ của các mạch có thể cấu hình lại, để cho phép tính di động của
chương trình hành vi. ARP cho phép xác định cụ thể
Kiến trúc có thể cấu hình lại (CRA) từ các mẫu của các ô,
cơ sở định tuyến, mạch cụ thể. Nó cũng cho phép sản xuất
bộ định tuyến, trình soạn thảo và các hoạt động điều khiển khác nhau cho CRA.
ARP là một mô hình đối tượng phân cấp nhúng các thành phần
với các giao diện phổ biến. Tập hợp các thành phần được mở rộngchảy máu. Cấu trúc liên kết mô hình và các thành phần có thể là characterized bằng cách sử dụng một bộ công cụ đầy đủ.

Trong giai đoạn này của công việc, có một CRA được thực hiện cho kiến trúc Xc6200. Các chức năng có sẵn là chinh sửa, thao tác hình học (gương, cắt, dán, sao chéptions), định tuyến điểm tới điểm, cấu hình một phần và đọc trở lại. Định tuyến toàn cầu vẫn đang được điều tra với một cơ bản thuật toán tìm đường được thực hiện trong ARP.

Ý tưởng cơ bản đằng sau thiết kế ARP là cung cấp một hoàn thành khung để tổng hợp và hiệu suất hệ thống

5

Trang 6

đánh giá cho các gia đình của các ứng dụng và gia đình của arkiến trúc. ARP cô lập CRA từ cấp cao
công cụ tổng hợp, nhưng do môi trường đối tượng, nó rất
dễ dàng để có được sự tương tác giữa các mô tả cấp cao
và phần cứng. Hình 1 cho thấy khung nhìn của trình soạn thảo với
một bộ điều khiển nhỏ cho MAPP. Bộ điều khiển này có thể làm việc
trên bảng PCI Hot2 với điều khiển đầu vào / đầu ra từ
Môi trường Smalltalk-80 (VisualWorks trên Linux).

một camera thông minh từ xa tương tác với mạng, having một vi điều khiển thực thi phần mềm ứng dụng. Bàn làm việc tổng hợp và tương đương với commer-hỗ trợ phần mềm cial cho MAPP đã được phát triển trong 4 tháng nam. Điều này bao gồm tạo mã, hình ảnh cơ bản lọc, số học song song, vận chuyển đến và đi từ máy quay thời đại, mức độ ứng dụng tương tác với máy ảnh. Hải cảnging đến nền táng thứ hai nơi thông dịch viên vẫn ở phí kiểm soát đã đạt được trong vòng chưa đầy ba tuần. Các Trình tạo mã MAPP đã được thực hiện trong ba ngày.

Một lập trình viên phụ trách phát triển cơ bản có một mô hình rõ ràng của cảm biến có thể sử dụng trực tiếp trong một nguồn điện môi trường phần mềm đối tượng. Cả hai nền tảng được trình bày đã được thử nghiệm rộng rãi bởi chương trình chưa có kinh nghiệmmers, đã có thể phát triển các ứng dụng hoàn chinh.

Để hoàn thành môi trường phát triển, hai chính mục tiêu vẫn còn. Đầu tiên, lập kế hoạch hướng dẫn hiệu quả để exchồng chéo nhiệm vụ cấp thấp có thể được thực hiện bằng cách sử dụng cây chương trình C / MAPP. Điều này rất quan trọng cho hiệu suất kể từ khi tính toán và I / O có thể diễn ra cùng một lúc trong khi photodiod đang được tích điện.

Thứ hai, thế hệ phần cứng bổ sung cũng rất quan trọng kể từ khi bộ xử lý điều khiển dành thời gian vô ích để lặp chờ một số điều kiện trong cám biến. Sản xuất kiểm soát như vậy bên trong một đồ họa cũng rất hấp dẫn để tăng khả năng pháp sư. Các phương tiện lập trình tương tự có thể là exploited để thực hiện các bộ lọc hoặc biến đổi thông thường khác tại đầu ra đăng ký thay đổi.

Hình 1. Trình soạn thảo Xc6200 với Mapp conxe đây

 $\times \stackrel{.}{\mathrm{GOO}} \stackrel{.}{\mathrm{OO}} \stackrel$

Công việc này dựa trên công nghệ BƯỚC trích dẫn. BẬC THANG khuyến nghị sử dụng ngôn ngữ Express cho dữ liệu và mô hình ràng buộc. Một phương thức và một môi trường có đã được phát triển để cho phép mô tả chính thức về translasản xuất và bán tự động các công cụ liên quan (xem [10]). Mặc dù phương pháp này chi được áp dụng cho vấn đề thực tế trong công nghệ phần mềm, nó được mong đợi rằng nó sẽ hỗ trợ sản xuất các giao diện dữ liệu khác nhau cho khả năng tương tác và hơn nữa, chuyển đổi chương trình cho các mục tiêu khác nhau. Phiên bản mới của môi trường này là được thiết kế trong Smalltalk-80 và sẽ dễ dàng trộn với các hệ thống-công cụ tổng hợp tem.

°ÓÒ ĐÙ × ÓÒ

Hai nền táng cảm biến thông minh đã được giải quyết từ các biến thể nhỏ của cùng một môi trường. Một nền táng là Phát triển hơn nữa cũng nên tập trung vào mối quan hệvận chuyển giữa các thành phần hệ thống: trans- sync fers, giao tiếp đệm, giao tiếp không đồng bộ-Tions và các chi tiết phần cứng khác nên được quán lý bởi các trình biên dịch. Bối cảnh chung là automa hiệu quá-Tion tổng hợp hệ thống, sử dụng một máy chủ có thể cấu hình lại được hình thức với các mô hình và công cụ tương thích. Những nỗ lực đang diễn ra đang giải quyết tổng hợp phần cứng từ các hành vi của Smalltalk-thông số kỹ thuật ioral.

Sức mạnh khác nhau của các loại được yêu cầu làm đầu vào cho loại trình biên dịch này: yêu cầu tổng hợp logic hiệu quả nhiều thông tin về đầu vào đơn vị chức năng hơn mã hóa cho vi xử lý. Áp dụng các ràng buộc kiểu cho Smalltalk các phương thức có phần giống như một đánh giá một phần trong đó có thể đơn giản hóa biểu thức chương trình trong Relation để quy tắc tổng hợp cấp thấp. Tiến bộ về những điểm này ngụ ý các cơ chế mới để quản lý các loại ngôn ngữ cấp độ.

Tài liệu tham khảo

[1] Hướng dẫn sử dụng hệ thống PC IVP, MAPP2200 . Liên kết, Thụy Điển: IVP, Sản phẩm Tầm nhìn Tích hợp AB, 1994.

6

Trang 7

[10] A. Plantec và V. Ribaud, tiêu chuẩn BƯỚC như một phương pháp tiếp cận cho thiết kế và tạo mẫu, trực tiếp trong 9 Nội bộ Hội thảo về tạo mẫu hệ thống nhanh, RSP'98, IEEE, 1998.

Hình 2. Hệ thống MAPP từ xa hiển thị một hình ảnh được chụp

[2] J.-E. Eklund, C. Svensson và A. Astrom, VLSI immạ của bộ xử lý hình ảnh mặt phẳng tiêu cự - một thực tế ization của khái niệm xử lý hình ảnh cảm biến gần dia dựch của IEEE trên Hệ mông VEST, tạp. 4, trang 322 335, tháng 9 năm 1996.

[3] MB Ballard và A. Wirfs-Brock, Nhanh QuickTalk: a Phương ngữ Smalltalk-80 để xác định các phương thức nguyên thủy, OOPSLA'86 Proc., tập 21 tháng 11 năm 1986.

[4] TD, ứng dụng Ubiquitous: hệ thống nhúng đến máy tính lớn, *Truyền thông của ACM* , tập. 38, Tháng 10 năm 1995.

[5] ID, KT, MJ, WS và KA, đã trở lại

Tương lai. Câu chuyện về SQUEAK, một Smalltalk thực tế được viết bằng chính nó, Tiếng Nhật trong *OOPSLA'97, ACM.*, 1997. (xem cũng http://squeak.cs.uiuc.edu/).

[6] J. Siegel, CORBA, Nguyên tắc cơ bản và lập trình.
Wiley và con trai, 1996.

[7] E. Sentovich và cộng sự, SIS: một hệ thống cho tuần tự Mạch tổng hợp, công nghệ cao. Dân biểu UCB / ERL M92 / 41, U. C., Berkeley, tháng 5 năm 1992.

[8] J.-L. Llopis và B. Pottier, Hồi xem lại Smalltalk-80 các khối, một trình tạo logic cho các GPU, trong FCCM'96, IEEE, 1996.

[9] D. Micheli, Tổng hợp cấp cao của các mạch kỹ thuật số. Tháng 11 năm 1992.

7