

Sie können aber die PIUSV+ direkt über die I2C Schnittstelle ansprechen und steuern.
 Die Adresse mit der Sie die piusv+ ansprechen können ist die "0x18"
 der nächste Wert, den Sie an die piusv+ schicken müssen, gibt an, was ausgelesen werden soll.

```
#define TWI_CMD_GETSTATUS 0x00    danach 1 Byte lesen
#define TWI_CMD_GETVERSION 0x01  danach 12 Char lesen
#define TWI_CMD_GETVOLTAGE 0x02   danach 10 Byte lesen

#define TWI_CMD_SHUTDOWN 0x10    wenn nicht anders vorgeben, dann wir nach einer Zeit
                                  von 30sec. abgeschaltet
```

Wenn Sie `TWI_CMD_GETSTATUS` auslesen, so hat der Status folgende Bedeutung

```
#define STAT_PRI_POW    0    // Primary Power Supply Bit 0
#define STAT_SEC_POW    1    // Secondary Power Supply Bit 1
#define STAT_BAT_LOW    2    // Battery Low Bit 2
#define STAT_BAT_CHARGE 3    // Akku wird geladen
#define STAT_BAT_FULL   4    // Akku ist voll
#define STAT_SW1_AKTIV  5    // Taster S1 betaetigt
```

Wenn Sie `TWI_CMD_GETVOLTAGE` auslesen, hier die Reihenfolge der 10 Byte die ausgelesen werden können.

```
switch(twi_resp_addr)
{
    case 0:
        TWDR = HIGH_BYTE(ui_U_Batt_mV); // Akku Spannung
        break;
    case 1:
        TWDR = LOW_BYTE(ui_U_Batt_mV);
        break;
    case 2:
        TWDR = HIGH_BYTE(ui_I_5V_mA); // Strom welcher von der raspberry pi benötigt
        break;
    case 3:
        TWDR = LOW_BYTE(ui_I_5V_mA);
        break;
    case 4:
        TWDR = HIGH_BYTE(ui_U_5V_mV); // 5V Versorgungsspannung
        break;
    case 5:
        TWDR = LOW_BYTE(ui_U_5V_mV);
        break;
    case 6:
        TWDR = HIGH_BYTE(ui_U_USV_mV); // Spannung über den USV Stecker
        break;
    case 7:
        TWDR = LOW_BYTE(ui_U_USV_mV);
        break;
    case 8:
        TWDR = HIGH_BYTE(ui_U_Ext_mV); // externe Spannungsversorgung
        break;
    case 9:
        TWDR = LOW_BYTE(ui_U_Ext_mV);
        break;
    default:
        TWDR = 0;
        break;
}
```