

# Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования «Новосибирский государственный технический университет»



Кафедра прикладной математики

Курсовой проект

по дисциплине «Уравнения математической физики»

Группа ПМ-92 АРТЮХОВ РОМАН

Вариант 22, 6

Преподаватели СОЛОВЕЙЧИК ЮРИЙ ГРИГОРЬЕВИЧ ПАТРУШЕВ ИЛЬЯ ИГОРЕВИЧ

Новосибирск, 2022

## Задача (вариант 22, 6):

(Вариант 22) МКЭ для двумерной краевой задачи для эллиптического уравнения в декартовой системе координат. Базисные функции линейные на треугольниках. Краевые условия всех типов. Коэффициент диффузии λ разложить по квадратичным базисным функциям. Матрицу СЛАУ генерировать в разреженном строчном формате. Для решения СЛАУ использовать МСГ или ЛОС с неполной факторизацией.

**(Вариант 6)** Решить с помощью МКЭ двумерную гиперболическую задачу в декартовых координатах. Неявная трехслойная схема по времени.

#### 1. Постановка задачи

Уравнение гиперболического типа имеет следующий вид:

$$-div(\lambda \cdot gradu) + \sigma \frac{\partial u}{\partial t} + \chi \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = f \quad (1)$$

Уравнение заданно в некоторой области  $\Omega$  с границей  $S = S_1 \cup S_2 \cup S_3$  и краевыми условиями:

$$u\Big|_{S_1} = u_g$$

$$\lambda \frac{\partial u}{\partial n}\Big|_{S_2} = \theta$$

$$\lambda \frac{\partial u}{\partial n}\Big|_{S_3} + \beta \left(u\Big|_{S_3} - u_\beta\right) = 0$$

В декартовой системе координат это уравнение может быть записано в виде:

$$-\frac{\partial}{\partial x}\left(\lambda\frac{\partial u}{\partial x}\right) - \frac{\partial}{\partial y}\left(\lambda\frac{\partial u}{\partial y}\right) + \sigma\frac{\partial u}{\partial t} + \chi\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = f$$

# 2. Теоретическая часть

# а. Дискретизация по времени

Представим искомое решение u на интервале  $\left\{t_{j-2},t_{j}\right\}$  в следующем виде:

$$u(x,y,t) \approx u^{j-2}(x,y)\eta_2^j(t) + u^{j-1}(x,y)\eta_1^j(t) + u^j(x,y)\eta_0^j(t)$$
 (2)  $u^{j-2}, u^{j-1}, u^j$  — значения функции и при  $t=t_{j-2}, t=t_{j-1}, t=t_j$   $\eta_k^j(t)$  — квадратичные полиномы равные  $1$  при  $t=t_{j-k}, u$  0 при  $t\neq t_{j-k}, k=\overline{0,2}$  Функции  $\eta_2^j(t), \eta_1^j(t), \eta_0^j(t)$  — это базисные квадратичные полиномы Лагранжа, которые могут быть записаны в виде:

$$\eta_{2}^{j}(t) = \frac{1}{\Delta t_{1} \Delta t} (t - t_{j-1}) \cdot (t - t_{j})$$

$$\eta_{1}^{j}(t) = -\frac{1}{\Delta t_{1} \Delta t_{0}} (t - t_{j-2}) \cdot (t - t_{j})$$

$$\eta_{0}^{j}(t) = \frac{1}{\Delta t \Delta t_{0}} (t - t_{j-2}) (t - t_{j-1})$$

$$\Delta t = t_{j} - t_{j-2}$$

$$\Delta t_{1} = t_{j-1} - t_{j-2}$$

$$\Delta t_{0} = t_{j} - t_{j-1}$$

Применим представление (2) для аппроксимации производной по времени гиперболического уравнения (1) на временном слое  $t=t_{\,j}$ 

Сначала вычислим производные по t функций  $\eta_k^jig(tig),\,k=\overline{0,2}$  при  $t=t_j$ 

$$\begin{split} \frac{\partial \eta_0^j(t)}{\partial t}\bigg|_{t=t_j} &= \frac{\Delta t + \Delta t_0}{\Delta t \Delta t_0}, \qquad \frac{\partial^2 \eta_0^j(t)}{\partial t^2}\bigg|_{t=t_j} &= \frac{2}{\Delta t \Delta t_0} \\ \frac{\partial \eta_1^j(t)}{\partial t}\bigg|_{t=t_j} &= -\frac{\Delta t}{\Delta t_1 \Delta t_0}, \qquad \frac{\partial^2 \eta_1^j(t)}{\partial t^2}\bigg|_{t=t_j} &= -\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t_0} \\ \frac{\partial \eta_2^j(t)}{\partial t}\bigg|_{t=t_j} &= \frac{\Delta t_0}{\Delta t_1 \Delta t}, \qquad \frac{\partial^2 \eta_2^j(t)}{\partial t^2}\bigg|_{t=t_j} &= \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \end{split}$$

Подставляем в уравнение (1):

$$-div\left(\lambda \cdot gradu^{j}\right) + \sigma\left(\frac{\Delta t_{0}}{\Delta t_{1}\Delta t}u^{j-2} - \frac{\Delta t}{\Delta t_{1}\Delta t_{0}}u^{j-1} + \frac{\Delta t + \Delta t_{0}}{\Delta t\Delta t_{0}}u^{j}\right) + \chi\left(\frac{2}{\Delta t_{1}\Delta t}u^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_{1}\Delta t_{0}}u^{j-1} + \frac{2}{\Delta t\Delta t_{0}}u^{j}\right) = f^{j}$$

Переносим все известные компоненты в правую часть:

$$-div\left(\lambda \cdot gradu^{j}\right) + \left(\sigma \frac{\Delta t + \Delta t_{0}}{\Delta t \Delta t_{0}} + \chi \frac{2}{\Delta t \Delta t_{0}}\right)u^{j} = f^{j} - \sigma \left(\frac{\Delta t_{0}}{\Delta t_{1} \Delta t} u^{j-2} - \frac{\Delta t}{\Delta t_{1} \Delta t_{0}} u^{j-1}\right) - \chi \left(\frac{2}{\Delta t_{1} \Delta t} u^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_{1} \Delta t_{0}} u^{j-1}\right)$$

Для удобства заменим:

$$\tilde{p} = \sigma \frac{\Delta t + \Delta t_0}{\Delta t \Delta t_0} + \chi \frac{2}{\Delta t \Delta t_0}$$

$$\tilde{f} = f^{j} - \sigma \left( \frac{\Delta t_0}{\Delta t_1 \Delta t} u^{j-2} - \frac{\Delta t}{\Delta t_1 \Delta t_0} u^{j-1} \right) - \chi \left( \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} u^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t_0} u^{j-1} \right)$$

Получим:

$$-div(\lambda \cdot gradu^{j}) + \tilde{p}u^{j} = \tilde{f} \quad (3)$$

#### **b.** Вариационная постановка

Выполняем вариационную постановку методом Галёркина.

В общем виде постановка Галёркина для операторного уравнения Lu=f записывается в следующем виде:

$$(Lu-f,v)=0 \quad \forall v \in H_0$$

Где 
$$H_0 = \left\{ v \in H, \ v \Big|_{S_1} = 0 \right\}$$

$$\int_{\Omega} -div \left( \lambda \cdot gradu^{j} \right) v d\Omega + \int_{\Omega} \tilde{p} u^{j} v d\Omega = \int_{\Omega} \tilde{f} v d\Omega$$

Применяя формулу Грина и учитывая краевые, перепишем уравнение в виде:

$$\int_{\Omega} \lambda \cdot gradu^{j} \cdot gradvd\Omega + \int_{\Omega} \tilde{p}u^{j}vd\Omega + \int_{S_{3}} \beta u^{j}vdS = \int_{\Omega} \tilde{f}vd\Omega + \int_{S_{2}} \theta vdS + \int_{S_{3}} \beta u_{\beta}^{j}vdS$$

Исходя из того, что  $u^j = \sum_i^n q_i \psi_i$  перепишем уравнение в виде:

$$\sum_{j=1}^{n} q_{j} \int_{\Omega} \lambda \cdot \operatorname{grad} \psi_{j} \cdot \operatorname{grad} \psi_{i} d\Omega + \sum_{j=1}^{n} q_{j} \int_{\Omega} \tilde{p} \psi_{j} \psi_{i} d\Omega + \sum_{j=1}^{n} q_{j} \int_{S_{3}} \beta \psi_{j} \psi_{i} dS = \int_{\Omega} \tilde{f} \psi_{i} d\Omega + \int_{S_{2}} \theta \psi_{i} dS + \int_{S_{3}} \beta u_{\beta}^{j} \psi_{i} dS$$

Исходная задача рассматривается в декартовой системе координат, то

$$gradu = \left(\frac{\partial u}{\partial x}, \frac{\partial u}{\partial y}\right)$$

$$gradu \cdot gradv = \frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial v}{\partial x} + \frac{\partial u}{\partial y} \frac{\partial v}{\partial y}$$

Отсюда получаем уравнение в виде:

$$\sum_{j=1}^{n} q_{j} \int_{\Omega} \lambda \left( \frac{\partial \psi_{j}}{\partial x} \frac{\partial \psi_{i}}{\partial x} + \frac{\partial \psi_{j}}{\partial y} \frac{\partial \psi_{i}}{\partial y} \right) d\Omega + \sum_{j=1}^{n} q_{j} \int_{\Omega} \tilde{p} \psi_{j} \psi_{i} d\Omega + \sum_{j=1}^{n} q_{j} \int_{S_{3}} \beta \psi_{j} \psi_{i} dS$$

$$= \int_{\Omega} \tilde{f} \psi_{i} d\Omega + \int_{S_{2}} \theta \psi_{i} dS + \int_{S_{3}} \beta \psi_{j} \psi_{i} dS$$

#### с. Конечноэлементная дискретизация

На каждом конечном элементе  $\Omega_k$  - треугольнике эти функции будут совпадать с функциями  $L_1ig(x,yig), L_2ig(x,yig), L_3(x,y)$  , такими, что

$$L_{i}(x,y) = 1$$
 в вершине  $(x_{i},y_{i})$ и нулю во всех остальных  $i = \overline{1,3}$ 

Любая линейная на  $\Omega_k$ , функция представима в виде линейной комбинации этих базисных линейных функций, коэффициентами будут значения функции в каждой из вершин треугольника  $\Omega_k$ . Таким образом, на каждом конечном элементе нам понадобятся 3 узла – вершины треугольника. Получаем:

$$\psi_1 = L_1(x, y)$$

$$\psi_2 = L_2(x, y)$$

$$\psi_3 = L_3(x, y)$$

При вычислении интегралов от произведений вида  $L_i L_j$  по треугольнику  $\Omega_k$  или по любому его ребру  $\Gamma$  можно использовать формулы:

$$\int_{\Omega_{k}} (L_{1})^{\nu_{1}} (L_{2})^{\nu_{2}} (L_{3})^{\nu_{3}} d\Omega_{k} = \frac{\nu_{1}! \nu_{2}! \nu_{3}!}{(\nu_{1} + \nu_{2} + \nu_{3} + 2)!} 2mes\Omega_{k}$$

$$\int_{\Gamma} (L_i)^{\nu_i} (L_j)^{\nu_j} dS = \frac{\nu_i! \nu_j!}{(\nu_i + \nu_j + 1)!} mes\Gamma, \quad i \neq j$$

где  $mes\Omega_k=rac{1}{2} |{
m det}\, D|$  — это площадь треугольника

$$D = egin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \ x_1 & x_2 & x_3 \ y_1 & y_2 & y_3 \end{pmatrix}$$
 - матрица координат его вершин.

Учитывая построение L - функций, получаем следующие соотношения:

$$\begin{cases} L_1 + L_2 + L_3 = 1 \\ L_1 x_1 + L_2 x_2 + L_3 x_3 = x \\ L_1 y_1 + L_2 y_2 + L_3 y_3 = y \end{cases}$$

Получаем систему:

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ x_1 & x_2 & x_3 \\ y_1 & y_2 & y_3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} L_1 \\ L_2 \\ L_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ x \\ y \end{pmatrix}$$

Находим коэффициенты линейных функций

$$L_i = a_0^i + a_1^i x + a_2^i y, \quad i = \overline{1,3}$$

$$\begin{pmatrix} L_1 \\ L_2 \\ L_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_0^1 + a_1^1 + a_2^1 \\ a_0^2 + a_1^2 + a_2^2 \\ a_0^3 + a_1^3 + a_2^3 \end{pmatrix} = D^{-1}f = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ x_1 & x_2 & x_3 \\ y_1 & y_2 & y_3 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 1 \\ x \\ y \end{pmatrix}$$

$$D^{-1} = \frac{1}{|\det D|} \begin{pmatrix} x_2 y_3 - x_3 y_2 & y_2 - y_3 & x_3 - x_2 \\ x_3 y_1 - x_1 y_3 & y_3 - y_1 & x_1 - x_3 \\ x_1 y_2 - x_2 y_1 & y_1 - y_2 & x_2 - x_1 \end{pmatrix}$$

#### d. Переход к локальным матрицам

Чтобы получить выражения для локальных матриц жёсткости G и массы M каждого конечного элемента  $\Omega_k$ , перейдем к решению локальной задачи на каждом конечном элементе. Полученное уравнение для области  $\Omega$  представим в виде суммы интегралов по областям  $\Omega_k$  без учёта краевых условий.

$$\int_{\Omega_k} \lambda \cdot \left( \frac{\partial \psi_j}{\partial x} \frac{\partial \psi_i}{\partial x} + \frac{\partial \psi_j}{\partial y} \frac{\partial \psi_i}{\partial y} \right) dx dy + \int_{\Omega_k} \psi_j \psi_i dx dy = \int_{\Omega_k} f \psi_i dx dy$$

Локальная матрица будет представлять собой сумму матриц жёсткости и массы и будет иметь размерность 3x3.

## і. Построение матрицы жёсткости

Рассмотрим первый член в вышеуказанном выражении для k-го конечного элемента:

$$\int_{\Omega_k} \lambda \cdot \left( \frac{\partial \psi_j}{\partial x} \frac{\partial \psi_i}{\partial x} + \frac{\partial \psi_j}{\partial y} \frac{\partial \psi_i}{\partial y} \right) dxdy$$

учитывая, что  $\psi_j = L_j$ ,  $\psi_i = L_i$ , получаем:

$$G_{ij} = \lambda \left( a_1^i a_1^j + a_2^i a_2^j \right) \frac{|\det D|}{2}, \quad i, j = \overline{0, 2}$$

В поставленной задаче требуется разложить  $\lambda$  по квадратичным базисным функциям:  $\lambda = \sum_{t=0}^5 \lambda_t \varphi_t$  , где  $\lambda_t$  – значение коэффициента  $\lambda$  в соответствующих

узлах,  $arphi_t$  - квадратичные базисные функции, которые определяются следующим образом:

$$\varphi_0 = L_1 \left( 2L_1 - 1 \right)$$

$$\varphi_1 = L_2 \left( 2L_2 - 1 \right)$$

$$\varphi_2 = L_3 \left( 2L_3 - 1 \right)$$

$$\varphi_3 = 4L_1L_2$$

$$\varphi_4 = 4L_2L_3$$

$$\varphi_5 = 4L_1L_3$$

Таким образом, 
$$G_{ij} = \sum_{t=0}^{5} \lambda_t \left( \alpha_1^i \alpha_1^j + \alpha_2^i \alpha_2^j \right) \int\limits_{\Omega_t} \varphi_t d\Omega_k, \quad i,j = \overline{0,2}$$

Интегралы от базисных функций равны:

$$\int_{\Omega_k} \varphi_0 d\Omega_k = \int_{\Omega_k} \varphi_1 d\Omega_k = \int_{\Omega_k} \varphi_2 d\Omega_k = \int_{\Omega_k} 2L_i^2 - L_i d\Omega_k = 0$$

$$\int_{\Omega_k} \varphi_3 d\Omega_k = \int_{\Omega_k} \varphi_4 d\Omega_k = \int_{\Omega_k} \varphi_5 d\Omega_k = \int_{\Omega_k} 4L_i L_j d\Omega_k = \frac{1}{3} mes \Omega_k = \frac{1}{6} \left| \det D \right|$$

Учитывая интегралы получим:

$$G_{ij} = \frac{\alpha_1^i \alpha_1^j + \alpha_2^i \alpha_2^j}{6} \left| \det D \right| \sum_{t=3}^5 \lambda_t, \quad i, j = \overline{0, 2}$$

Где  $\sum_{t=3}^{5} \lambda_t$  - сумма значений коэффициента на серединах трех сторон конечного элемента.

## іі. Построение матрицы массы

Рассмотрим второй член в выражении для k-го конечного элемента:

$$\int_{\Omega_k} \psi_j \psi_i dx dy$$

учитывая, что  $\psi_{i} = L_{i}$ ,  $\psi_{i} = L_{i}$ , получаем:

$$\begin{cases} M_{ij} = \int_{\Omega_k} L_i L_j d\Omega_k = \frac{1}{12} mes\Omega_k = \frac{1}{24} \left| \det D \right|, & i \neq j \\ M_{ij} = 2 \cdot \left( \frac{1}{24} \left| \det D \right| \right), & i = j \end{cases}$$

# ііі. Построение вектора правой части

Рассмотрим правую часть выражения для k-го конечного элемента:

$$\int_{\Omega_k} f \psi_i dx dy$$

$$f$$
 можно представить в виде:  $f = f_1 L_1 + f_2 L_2 + f_3 L_3$ 

 $f_i\,$  - значение в вершинах треугольника.

$$\psi_i = L_i$$

Получим:

$$\int_{\Omega_k} f_m L_m L_i = f_m \int_{\Omega_k} L_m L_i d\Omega_k$$

$$F_{i} = \sum_{m=1}^{3} f_{m} \int_{\Omega_{i}} L_{m} L_{i} d\Omega_{k} = \sum_{m=1}^{3} f_{m} \frac{1}{12} mes \Omega_{k} = \sum_{m=1}^{3} f_{m} \frac{\left| \det D \right|}{24}, \quad i = \overline{0,2}$$

В матричном виде (1) будет выглядеть:

$$\left(G + \frac{\Delta t + \Delta t_0}{\Delta t \Delta t_0} \boldsymbol{M}_{\sigma} + \frac{2}{\Delta t \Delta t_0} \boldsymbol{M}_{\chi}\right) \boldsymbol{U}^{j} = \boldsymbol{F}^{j} - \boldsymbol{M}_{\sigma} \left(\frac{\Delta t_0}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{\Delta t}{\Delta t_0 \Delta t_1} \boldsymbol{U}^{j-1}\right) - \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t_0} \boldsymbol{U}^{j-1}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t_0} \boldsymbol{U}^{j-1}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t_0} \boldsymbol{U}^{j-1}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t_0} \boldsymbol{U}^{j-1}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t_0} \boldsymbol{U}^{j-1}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t_0} \boldsymbol{U}^{j-1}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}$$

3.	Метод	решение	СЛАУ
•	с.од	решение	

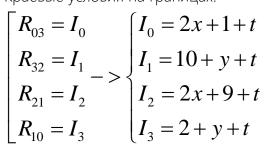
Локально-оптимальная схема с диагональным предобуславливанием матрицы

# Тест №1 (Один элемент в середине; первые краевые)

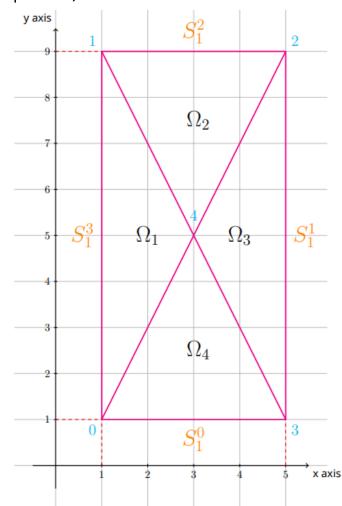
Данные задачи:

$$\begin{bmatrix} u(x, y, t) = 2x + y + t \\ f(x, y, t) = 5 \\ \lambda = 8 \\ \sigma = 5 \\ \chi = 2 \\ t \in [0, 5]; h_t = 0.5 \end{bmatrix}$$

Краевые условия на границах:



t	Относительная
	погрешность
1	1,776E-015
1,5	3,553E-015
2	7,105E-015
2,5	3,553E-015
3	1,776E-015
3,5	1,776E-015
4	8,882E-015
4,5	7,105E-015
5	1,776E-015

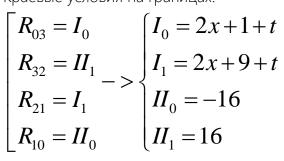


## Тест №2 (Один элемент в середине; + вторые краевые)

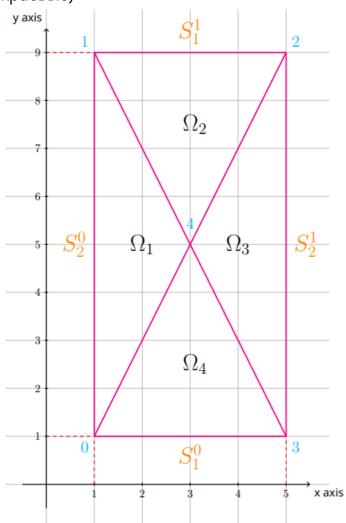
Данные задачи:

$$\begin{bmatrix} u(x, y, t) = 2x + y + t \\ f(x, y, t) = 5 \\ \lambda = 8 \\ \sigma = 5 \\ \chi = 2 \\ t \in [0, 5]; h_t = 0.5 \end{bmatrix}$$

Краевые условия на границах:



t	Относительная
	погрешность
1	0,000E+000
1,5	5,329E-015
2	0,000E+000
2,5	5,329E-015
3	1,776E-015
3,5	1,776E-015
4	3,553E-015
4,5	5,329E-015
5	1,776E-015



## Тест №3 (Один элемент в середине; + третьи краевые)

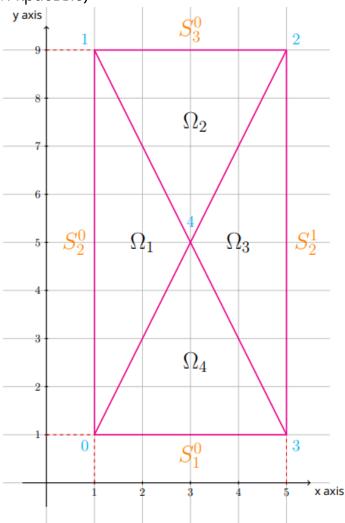
Данные задачи:

$$\begin{bmatrix} u(x, y, t) = 2x + y + t \\ f(x, y, t) = 5 \\ \lambda = 8 \\ \sigma = 5 \\ \chi = 2 \\ \beta = 5 \\ t \in [0, 5]; h_t = 0.5 \end{bmatrix}$$

Краевые условия на границах:

$$\begin{bmatrix} R_{03} = I_0 \\ R_{32} = II_1 \\ R_{21} = III_0 \\ R_{10} = II_0 \end{bmatrix} - > \begin{cases} I_0 = 2x + 1 + t \\ III_0 = \frac{53}{5} + 2x + t \\ II_0 = -16 \\ II_1 = 16 \end{cases}$$

Taomin ika e p	
t	Относительная
	погрешность
1	6,405E-015
1,5	1,520E-014
2	1,954E-014
2,5	1,740E-014
3	1,599E-014
3,5	9,566E-015
4	7,794E-015
4,5	1,863E-014
5	2,913E-014



## Тест №4 (Разбиение сетки; 2 элемента)

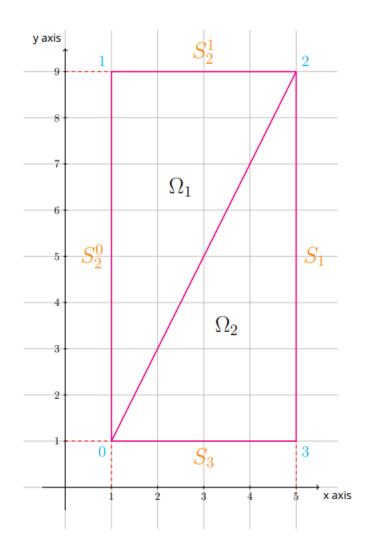
Данные задачи:

$$\begin{bmatrix} u(x, y, t) = 10x + 10y + 10t \\ f(x, y, t) = 10 \\ \lambda = 2 \\ \sigma = 1 \\ \chi = 3 \\ \beta = 4 \\ t \in [0, 1]; h_t = 0.1 \end{bmatrix}$$

Краевые условия на границах:

$$\begin{bmatrix} R_{03} = III_0 \\ R_{32} = I_0 \\ R_{21} = II_1 \\ R_{10} = II_0 \end{bmatrix} - > \begin{cases} I_0 = 50 + 10y + 10t \\ II_0 = -20 \\ II_1 = 20 \\ III_0 = 5 + 10x + 10t \end{cases}$$

t	Относительная
	погрешность
0,2	2,864E-014
0,3	1,069E-013
0,4	1,605E-013
0,5	2,192E-013
0,6	2,957E-013
0,7	3,391E-013
0,8	3,825E-013
0,9	4,965E-013
1	5,461E-013



## Тест №5 (Разбиение сетки; 4 элемента)

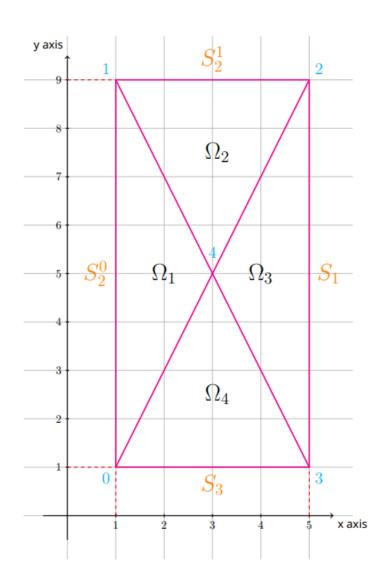
Данные задачи:

$$\begin{bmatrix} u(x, y, t) = 10x + 10y + 10t \\ f(x, y, t) = 10 \\ \lambda = 2 \\ \sigma = 1 \\ \chi = 3 \\ \beta = 4 \\ t \in [0, 1]; h_t = 0.1 \end{bmatrix}$$

Краевые условия на границах:

$$\begin{bmatrix} R_{03} = III_0 \\ R_{32} = I_0 \\ R_{21} = II_1 \\ R_{10} = II_0 \end{bmatrix} - > \begin{cases} I_0 = 50 + 10y + 10t \\ II_0 = -20 \\ II_1 = 20 \\ III_0 = 5 + 10x + 10t \end{cases}$$

t	Относительная
	погрешность
0,2	5,136E-014
0,3	1,010E-013
0,4	1,501E-013
0,5	2,471E-013
0,6	3,345E-013
0,7	5,187E-013
0,8	7,704E-013
0,9	1,055E-012
1	1,337E-012



## Тест №6 (Разбиение сетки; 8 элементов)

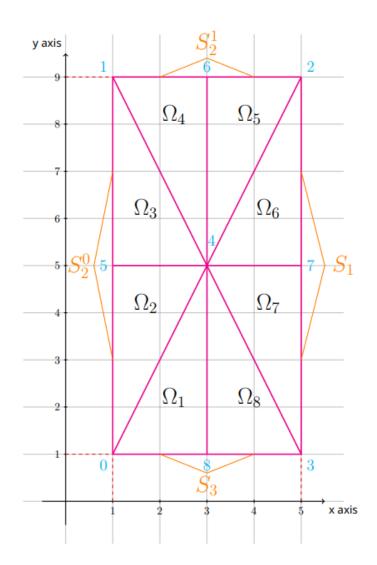
Данные задачи:

$$\begin{bmatrix} u(x, y, t) = 10x + 10y + 10t \\ f(x, y, t) = 10 \\ \lambda = 2 \\ \sigma = 1 \\ \chi = 3 \\ \beta = 4 \\ t \in [0, 1]; h_t = 0.1 \end{bmatrix}$$

Краевые условия на границах:

$$\begin{bmatrix} R_{03} = III_0 \\ R_{32} = I_0 \\ R_{21} = II_1 \\ R_{10} = II_0 \end{bmatrix} - > \begin{cases} I_0 = 50 + 10y + 10t \\ II_0 = -20 \\ II_1 = 20 \\ III_0 = 5 + 10x + 10t \end{cases}$$

t	Относительная
	погрешность
0,2	1,033E-013
0,3	2,665E-013
0,4	3,807E-013
0,5	5,310E-013
0,6	6,602E-013
0,7	8,658E-013
0,8	1,114E-012
0,9	1,428E-012
1	1,622E-012



## Тест №7 (Разбиение сетки; 16 элементов)

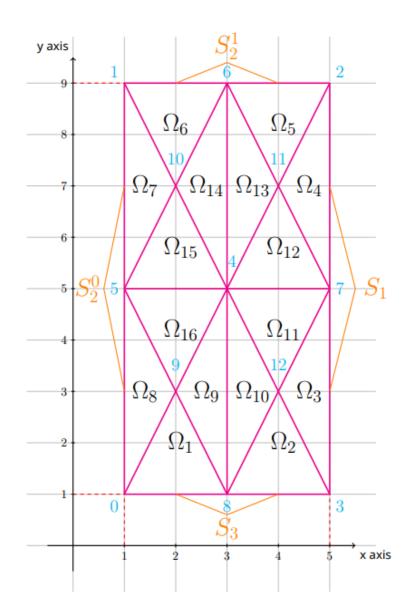
Данные задачи:

$$\begin{bmatrix} u(x, y, t) = 10x + 10y + 10t \\ f(x, y, t) = 10 \\ \lambda = 2 \\ \sigma = 1 \\ \chi = 3 \\ \beta = 4 \\ t \in [0, 1]; h_t = 0.1 \end{bmatrix}$$

Краевые условия на границах:

$$\begin{bmatrix} R_{03} = III_0 \\ R_{32} = I_0 \\ R_{21} = II_1 \\ R_{10} = II_0 \end{bmatrix} - > \begin{cases} I_0 = 50 + 10y + 10t \\ II_0 = -20 \\ II_1 = 20 \\ III_0 = 5 + 10x + 10t \end{cases}$$

t	Относительная
	погрешность
0,2	1,573E-013
0,3	2,556E-013
0,4	3,709E-013
0,5	5,575E-013
0,6	7,042E-013
0,7	8,342E-013
0,8	9,659E-013
0,9	1,082E-012
1	1,240E-012

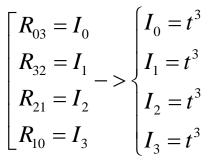


## Тест №8 (Порядок аппроксимации по времени)

Данные задачи:

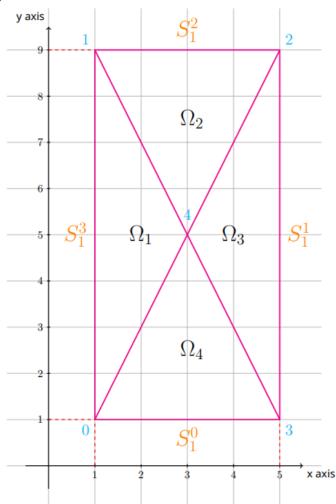
$$\begin{bmatrix}
u(x, y, t) = t^{3} \\
f(x, y, t) = 3t^{2} \\
\lambda = 1 \\
\sigma = 1 \\
\chi = 0 \\
t \in [0, 1]; h_{t} = \{0.03, 0.015\}$$

Краевые условия на границах:



$h_t$	Относительная погрешность
0,03	2,321E-003
0,015	5,927E-004

$$\log_2\left(\frac{I_h}{I_{h/2}}\right) = \log_2\left(3.915\right) = 1,969$$



#### Helper.cs

```
namespace Project.other;
public struct Node
                     /// Структура Узла
{
    public double x { get; set; } /// Координата X
    public double y { get; set; } /// Координата Y
    public Node(double _x, double _y) {
        x = _x; y = _y;
    public void Deconstructor(out double x,
                              out double y)
        x = this.x;
        y = this.y;
    public void Deconstructor(out double[] param) {
        param = new double[]{this.x, this.y};
    public override string ToString() => x,20 {y,24}";
}
public struct Elem
                       /// Структура КЭ
    public int[] Node; /// Узлы КЭ
    public Elem(params int[] node) { Node = node; }
    public void Deconstructor(out int[] nodes) { nodes = this.Node; }
    public override string ToString() {
        StringBuilder str_elem = new StringBuilder();
        str_elem.Append($"{Node[0],5}");
        for (int i = 1; i < Node.Count(); i++)</pre>
            str_elem.Append($"{Node[i],8}");
        return str_elem.ToString();
public struct Kraev
                     /// Структура краевого
    public int[] Node;
                                  /// Узлы краевого
    public int NumKraev;
                                  /// Номер краевого
               CountNumKraev; /// Номер по счету этого краевого
    public int
    public Kraev(int numKraev, int counNumKraev, params int[] node) {
                           = node;
        this.NumKraev
                           = numKraev;
        this.CountNumKraev = counNumKraev;
    }
    public void Deconstructor(out int num, out int count, out int[] nodes) {
        nodes = this.Node;
        num = this.NumKraev;
        count = this.CountNumKraev;
    }
    public override string ToString() {
        StringBuilder str_elem = new StringBuilder();
        str_elem.Append($"{Node[0],5}");
        for (int i = 1; i < Node.Count(); i++)</pre>
```

```
str_elem.Append($"{Node[i],8}");
        return str_elem.ToString();
    }
public struct SLAU
                     /// Структура СЛАУ
    public Vector di, gg;
                                         /// Матрица
    public int[] ig, jg;
                                         /// Массивы с индексами
    public Vector f, q;
                                         /// Правая часть и решение
    public Vector q_absolut;
                                         /// Абсолютные значения U-функции
    public int N;
                                         /// Размерность матрицы
    public int N_el;
                                         /// Размерность gl и gu
    //* Умножение матрицы на вектор
    public Vector mult(Vector x) {
        var y = new Vector(x.Length);
        for (int i = 0, jj = 0; i < x.Length; i++) {
            y[i] = di[i] * x[i];
            for (int j = ig[i]; j < ig[i + 1]; j++, jj++) {
                     += gg[jj] * x[jg[jj]];
            y[jg[jj]] += gg[jj] * x[i];
        }
        return y;
    //* Очистка массивов
    public void Clear() {
        Vector.Clear(di);
        Vector.Clear(gg);
        Vector.Clear(f);
        Vector.Clear(q);
    }
public static class Helper
    //* Скалярное произведение векторов
    public static double Scalar(Vector frst, Vector scnd) {
        double res = 0;
        for (int i = 0; i < frst.Length; i++)</pre>
            res += frst[i]*scnd[i];
        return res;
    //* Окно помощи при запуске (если нет аргументов или по команде)
    public static void ShowHelp() {
        WriteLine("----Команды----
                                                           \n" +
                           - показать справку
                                                           \n" +
        "-help
        "-i
                                                           \n");
                           - входной файл
    }
}
```

```
namespace Project;
public class Data
    //* Данные для генерации сетки
    public double[][] Nodes { get; set; }
                                                   /// Координаты узлов
    public int[][]
                                                   /// KЭ
                      Elems { get; set; }
    public int[][]
                      Kraevs { get; set; }
                                                   /// Краевые условия
                               { get; set; }
    public uint
                      N
                                                   /// Номер задачи
    public double
                      start_t { get; set; }
                                                   /// Начальная точка сетки по времени
    public double
                      end_t { get; set; }
                                                   /// Конечная точка сетки по времени
    public double
                      h_t
                              { get; set; }
                                                  /// Шаг сетки по времени
    public double
                      k_t
                               { get; set; }
                                                  /// Коэффициент разрядки сетки по времени
    //* Деконструктор
    public void Deconstruct(out Node[]
                                          nodes,
                            out Elem[]
                                          elems,
                            out Kraev[] kraevs,
                            out Vector
                                          time)
        nodes = new Node[Nodes.Count()];
        for (int i = 0; i < nodes.Length; i++)</pre>
            nodes[i] = new Node(Nodes[i][0], Nodes[i][1]);
        elems = new Elem[Elems.Count()];
        for (int i = 0; i < elems.Length; i++)</pre>
            elems[i] = new Elem(Elems[i]);
        kraevs = new Kraev[Kraevs.Count()];
        for (int i = 0; i < kraevs.Length; i++) {</pre>
            int[] temp = Kraevs[i];
            kraevs[i] = new Kraev(temp[2], temp[3], new int[]{temp[0], temp[1]});
        }
        // Сортировка краевых (первые краевые должны быть в конце)
        for (int i = 0; i < kraevs.Length; i++) {</pre>
            for (int j = i + 1; j < Kraevs.Length; j++) {
                if (kraevs[i].NumKraev < kraevs[j].NumKraev)</pre>
                    (kraevs[i], kraevs[j]) = (kraevs[j], kraevs[i]);
            }
        }
        // Генерация сетки по времени
        int n = k_t != 1
               ? (int)(Log(1 - (end_t - start_t)*(k_t - 1) / (h_t*(-1))) / Log(k_t) + 2)
               : (int)((end_t - start_t) / h_t + 1);
        time = new Vector(n);
        time[0] = start_t;
        double h = h_t;
        for (int i = 1; i < n - 1; i++, h *= k_t)
            time[i] = time[i - 1] + h;
        time[n - 1] = end_t;
    }
```

#### **Function.cs**

```
namespace Project;
public static class Function
{
    public static uint
                             NumberFunc;
                                             /// Номер задачи
                                              /// Значение betta
    public static double
                             betta;
    public static void Init(uint numF) {
        NumberFunc = numF;
        switch(NumberFunc) {
            case 3:
                                         /// OneFilEl_ThirdKraev
                betta = 5;
            break;
            case 4:
                                         /// Split-test
                betta = 4;
            break;
        }
    }
    //* Абсолютное значение U-функции
    public static double Absolut(Vector vec, double t) {
        (double x, double y) = vec;
        return NumberFunc switch
        {
            1 \Rightarrow 2*x + y + t
                                                      /// OneFilEl_FirstKraev
            2 \Rightarrow 2*x + y + t,
                                                      /// OneFilEl_SecondKraev
            3 \Rightarrow 2*x + y + t,
                                                      /// OneFilEl_ThirdKraev
            4 \Rightarrow 10*x + 10*y + 10*t
                                                      /// Split-test
            5 => t*t*t,
                                                      /// Approxi
            _ => 0,
        };
    }
    //* Значения F-функции
    public static double F(Vector vec, double t) {
        (double x, double y) = vec;
        return NumberFunc switch
        {
            1 => 5,
                                                           /// OneFilEl_FirstKraev
            2 = 5,
                                                           /// OneFilEl_SecondKraev
            3 = 5,
                                                           /// OneFilEl_ThirdKraev
            4 = > 10,
                                                           /// Split-test
            5 \Rightarrow 3*t*t + 6*t
                                                           /// Approxi
            _ => 0,
        };
    }
    //* Значение Lambda
    public static double Lambda(Vector vec) {
        (double x, double y) = vec;
        return NumberFunc switch
            1 => 8,
                                          /// OneFilEl_FirstKraev
            2 => 8,
                                          /// OneFilEl_SecondKraev
            3 => 8,
                                          /// OneFilEl_ThirdKraev
            4 => 2,
                                          /// Split-test
            5 => 1,
                                          /// Approxi
            _ => 0,
```

```
//* Значение Sigma
public static double Sigma(Vector vec) {
    (double x, double y) = vec;
    return NumberFunc switch
        1 = 5,
                                      /// OneFilEl_FirstKraev
        2 = 5,
                                      /// OneFilEl_SecondKraev
        3 => 5,
                                      /// OneFilEl_ThirdKraev
        4 => 1,
                                      /// Split-test
        5 => 1,
                                      /// Approxi
        _ => 0,
    };
}
//* Значение Ні
public static double Hi(Vector vec) {
    (double x, double y) = vec;
    return NumberFunc switch
    {
        1 => 2,
                                      /// OneFilEl_FirstKraev
        2 => 2,
                                     /// OneFilEl_SecondKraev
        3 => 2,
                                     /// OneFilEl_ThirdKraev
        4 => 3,
                                     /// Split-test
        5 => 1,
                                     /// Approxi
        _ => 0,
    };
}
//* Значения первого краевого
public static double Func_First_Kraev(Vector vec, double t, int count_kraev) {
    (double x, double y) = vec;
    switch (NumberFunc)
    {
        case 1:
                                                    /// OneFilEl_FirstKraev
        return count_kraev switch
           0 \Rightarrow 2*x + 1 + t
           1 \Rightarrow 10 + y + t
           2 \Rightarrow 2*x + 9 + t
           3 \Rightarrow 2 + y + t
           _ => 0
        };
        case 2:
                                                    /// OneFilEl_SecondKraev
        return count_kraev switch
           0 \Rightarrow 2*x + 1 + t
           1 \Rightarrow 2*x + 9 + t
           _ => 0
        };
                                                    /// OneFilEl_ThirdKraev
        case 3:
        return count_kraev switch
           0 \Rightarrow 2*x + 1 + t
           _ => 0
        };
        case 4:
                                                    /// Split-test
        return count_kraev switch
            0 \Rightarrow 50 + 10*y + 10*t
            _ => 0
```

```
};
                                                  /// Approxi
        case 5:
        return count_kraev switch
            0 => t*t*t,
            1 => t*t*t,
            2 => t*t*t,
            3 => t*t*t,
            _ => 0
        };
    }
    return 0;
}
//* Значения второго краевого
public static double Func_Second_Kraev(Vector vec, double t, int count_kraev) {
    (double x, double y) = vec;
    switch (NumberFunc)
    {
        case 2:
                                                  /// OneFilEl_SecondKraev
        return count_kraev switch
           0 = > -16,
          1 => 16,
           _ => 0
        case 3:
                                                  /// OneFilEl_ThirdKraev
        return count_kraev switch
           0 => -16,
           1 => 16,
           _ => 0
        };
        case 4:
                                                  /// Split-test
        return count_kraev switch
           0 => -20,
           1 => 20,
           _ => 0
        };
    return 0;
//* Значения третьего краевого
public static double Func_Third_Kraev(Vector vec, double t, int count_kraev) {
    (double x, double y) = vec;
    switch (NumberFunc)
    {
                                                  /// OneFilEl_ThirdKraev
        case 3:
        return count_kraev switch
           0 \Rightarrow 53/5.0 + 2*x + t
           _ => 0
        };
        case 4:
                                                  /// Split-test
        return count_kraev switch
           0 \Rightarrow 5 + 10*x + 10*t
           _ => 0
```

```
}
return 0;
}
```

#### LOS.cs

```
namespace Project;
public class LOS
{
    private SLAU slau;
                           /// Структура СЛАУ
                            /// Максимальное количество итераций
    private int maxIter;
                            /// Точность
    private double EPS;
// ******* Коструктор LOS ******** //
    public LOS(SLAU slau, int maxIter, double eps) {
        this.slau
                   = slau;
        this.maxIter = maxIter;
        this.EPS
                    = eps;
    //* Решение СЛАУ
    public Vector solve(bool isLog = true) {
                   = new Vector(slau.N);
        var z
                   = new Vector(slau.N);
        var multLr = new Vector(slau.N);
        var Lr
                   = new Vector(slau.N);
                   = new Vector(slau.N);
        var p
        double alpha, betta, Eps;
        int iter = 0;
        double[] L = Enumerable.Range(0, slau.N).Select(i => 1.0 / slau.di[i]).ToArray();
        Vector multX = slau.mult(slau.q);
        for (int i = 0; i < r.Length; i++) {</pre>
            r[i] = L[i] * (slau.f[i] - multX[i]);
            z[i] = L[i] * r[i];
        }
        Vector multZ = slau.mult(z);
        for (int i = 0; i < p.Length; i++)</pre>
            p[i] = L[i] * multZ[i];
        do {
            betta = Scalar(p, p);
            alpha = Scalar(p, r) / betta;
            for (int i = 0; i < slau.q.Length; i++) {</pre>
                slau.q[i] += alpha * z[i];
                           -= alpha * p[i];
                r[i]
                           = L[i] * r[i];
                Lr[i]
            }
            multLr = slau.mult(Lr);
            for (int i = 0; i < Lr.Length; i++)</pre>
                multLr[i] = L[i] * multLr[i];
            betta = -Scalar(p, multLr) / betta;
            for (int i = 0; i < z.Length; i++) {</pre>
                z[i] = L[i] * r[i] + betta * z[i];
                p[i] = multLr[i] + betta * p[i];
            Eps = Scalar(r, r);
```

#### **Portrait.cs**

```
namespace Project.other;
public class Portrait
    private int countNode;
    private int[] lportrait;
    //* Конструктор
    public Portrait(int n_nodes) {
        this.countNode = n_nodes;
        lportrait = new int[this.countNode];
        for (int i = 0; i < this.countNode; i++)</pre>
            lportrait[i] = i;
    }
    //* Генерация ig, jg (размерность - n)
    public int GenPortrait(ref int[] ig, ref int[] jg, Elem[] elems) {
        var list = new int[countNode][];
        var listI = new HashSet<int>();
        for (int i = 0; i < lportrait.Length; i++) {</pre>
            int value = lportrait[i];
            for (int k = 0; k < elems.Count(); k++) {
                 if (elems[k].Node.Contains(value))
                     for (int p = 0; p < elems[k].Node.Count(); p++)
                         if (elems[k].Node[p] < value)</pre>
                             listI.Add(elems[k].Node[p]);
            list[i] = listI.OrderBy(n => n).ToArray();
            listI.Clear();
        // Заполнение ig[]
        ig = new int[countNode + 1];
        ig[0] = ig[1] = 0;
        for (uint i = 1; i < countNode; i++)</pre>
            ig[i + 1] = (ig[i] + list[i].Length);
        // Заполнение jq[]
        jg = new int[ig[countNode]];
        int jj = 0;
        for (int i = 0; i < countNode; i++)</pre>
            for (int j = 0; j < list[i].Length; <math>j++, jj++)
                jg[jj] = list[i][j];
        return ig[countNode];
```

FEM.cs

{

```
namespace Project;
public class FEM
                                          /// Узлы
    private Node[]
                     Nodes;
                                          /// KЭ
    private Elem[]
                     Elems;
    private Kraev[] Kraevs;
                                          /// Краевые
    private SLAU
                     slau;
                                          /// Структура СЛАУ
    private Vector
                    Time;
                                          /// Слои
                                          /// Значения на слое (j-1)
    private Vector
                     Uprev1;
    private Vector
                     Uprev2;
                                          /// Значения на слое (j-2)
    public string Path { get; set; }
                                          /// Путь к задаче
    public FEM(Data data, string path) {
        (Nodes, Elems, Kraevs, Time) = data;
        this.Path = path;
    }
    public void solve() {
        //? Запись слоев в файл
        File.WriteAllText(Path + "/layers.txt", String.Join("\n", ((double[])Time)));
        //? Подсчет функции на 2-х предыдущих слоях
        Uprev1 = new Vector(Nodes.Length);
        Uprev2 = new Vector(Nodes.Length);
        for (int i = 0; i < Nodes.Length; i++) {</pre>
            var vec = new Vector(new double[]{Nodes[i].x, Nodes[i].y});
            Uprev1[i] = Absolut(vec, Time[1]);
            Uprev2[i] = Absolut(vec, Time[0]);
        }
        //? Составление портрета матрицы
        portrait();
        //? Создание директории с решениями на слоях
        Directory.CreateDirectory(Path + "/solve_layers");
        //? Подсчет для каждого слоя (начиная с 3)
        for (int i = 2; i < Time.Length; i++) {</pre>
            global(i);
                                                         //? Составление глобальной матрицы
            Vector.Copy(Uprev2, slau.q);
                                                         //? Начальное приближение
            LOS los = new LOS(slau, 10000, 9e-030);
                                                        //? Создание метода LOS
            los.solve(true);
                                                         //? Решение СЛАУ методом ЛОС (диагональный)
                                                         //? Подсчет абсолютного значения на слое
            AbsolutSolve(i);
            WriteTable(Path + "/solve_layers", i);
                                                        //? Запись таблички с погрешностью в файл
            //? Замена слоев
            Vector.Copy(Uprev1, Uprev2);
            Vector.Copy(slau.q, Uprev1);
            //? Очистка СЛАУ
            slau.Clear();
        }
    }
    //* Составление портрета матрицы (ig, jg, выделение памяти)
    private void portrait() {
        Portrait port = new Portrait(Nodes.Length);
```

```
// Генерируем массивы ig и jg и размерность
    slau.N_el = port.GenPortrait(ref slau.ig, ref slau.jg, Elems);
    slau.N
              = Nodes.Length;
    // Выделяем память
                    = new Vector(slau.N_el);
    slau.gg
    slau.di
                    = new Vector(slau.N);
    slau.f
                    = new Vector(slau.N);
    slau.q
                    = new Vector(slau.N);
    slau.q_absolut = new Vector(slau.N);
}
//* Построение глобальной матрицы
private void global(int index_t) {
    // Для каждого КЭ
    for (int index_fin_el = 0; index_fin_el < Elems.Length; index_fin_el++) {</pre>
        // Состовляем локальную матрицы и локальный вектор
        (double[][] loc_mat, Vector local_f) = local(index_fin_el, index_t);
        // Занесение в глобальную
        EntryMatInGlobalMatrix(loc_mat, Elems[index_fin_el].Node);
        EntryVecInGlobalMatrix(local_f, Elems[index_fin_el].Node);
    }
    // Для каждого условия на границе
    for (int index_kraev_cond = 0; index_kraev_cond < Kraevs.Length; index_kraev_cond++) {
        Kraev cur_kraev = Kraevs[index_kraev_cond];
        if (cur_kraev.NumKraev == 1)
            First_Kraev(cur_kraev, index_t);
        else if (cur_kraev.NumKraev == 2) {
            Vector corr_vec = Second_Kraev(cur_kraev, index_t);
            {\tt EntryVecInGlobalMatrix(corr\_vec, Kraevs[index\_kraev\_cond].Node);}
        } else {
            (double[][] corr_mat, Vector corr_vec) = Third_Kraev(cur_kraev, index_t);
            EntryMatInGlobalMatrix(corr_mat, Kraevs[index_kraev_cond].Node);
            EntryVecInGlobalMatrix(corr_vec, Kraevs[index_kraev_cond].Node);
        }
    }
}
//* Занесение матрицы в глоабальную матрицу
private void EntryMatInGlobalMatrix(double[][] mat, int[] index) {
    for (int i = 0, h = 0; i < mat.GetUpperBound(0) + 1; <math>i++) {
        int ibeg = index[i];
        for (int j = i + 1; j < mat.GetUpperBound(0) + 1; j++) {
            int iend = index[j];
            int temp = ibeg;
            if (temp < iend)</pre>
                (iend, temp) = (temp, iend);
            h = slau.ig[temp];
            while (slau.jg[h++] - iend != 0);
            slau.gg[--h] += mat[i][j];
        slau.di[ibeg] += mat[i][i];
    }
}
//* Занесение вектора в глолбальный вектор
private void EntryVecInGlobalMatrix(Vector vec, int[] index) {
    for (int i = 0; i < vec.Length; i++)</pre>
        slau.f[index[i]] += vec[i];
}
//* Построение локальной матрицы и вектора
private (double[][], Vector) local(int index_fin, int index_t) {
```

```
// Формирование векторов с предыдущих слоев для конкретного КЭ
Vector U2 = new Vector(3);
Vector U1 = new Vector(3);
for (int i = 0; i < 3; i++) {
   U2[i] = Uprev2[Elems[index_fin].Node[i]];
    U1[i] = Uprev1[Elems[index_fin].Node[i]];
// Подсчитываение локальных компонент
              = build_M(index_fin);
double[][] M
double[][] G
                = build_G(index_fin);
Vector local_f = build_F(index_fin, index_t);
//? Подсчитывания с учетом времени
// Подсчет дельт
double delta = Time[index_t] - Time[index_t - 2];
double delta1 = Time[index_t - 1] - Time[index_t - 2];
double delta0 = Time[index_t] - Time[index_t - 1];
double[] Node1 = new double[2];
double[] Node2 = new double[2];
double[] Node3 = new double[2];
Nodes[Elems[index_fin].Node[0]].Deconstructor(out Node1); // Координаты 1 узла і - конечного элемента
Nodes[Elems[index_fin].Node[1]].Deconstructor(out Node2); // Координаты 2 узла і - конечного элемента
Nodes[Elems[index_fin].Node[2]].Deconstructor(out Node3); // Координаты 3 узла і - конечного элемента
// Подсчет сигмы и хи
double sigma = (Sigma(new Vector(Node1)) +
                Sigma(new Vector(Node2)) +
                Sigma(new Vector(Node3))) / 3.0;
double hi
            = (Hi(new Vector(Node1)) +
               Hi(new Vector(Node2)) +
               Hi(new Vector(Node3))) / 3.0;
//: Составление локального вектора с учетом времени
// Подсчет скобочек
Vector sub1 = (delta0 / (delta1*delta)) * U2 - (delta / (delta0*delta1))*U1;
Vector sub2 = (2 / (delta1*delta)) * U2 - (2 / (delta1*delta0))*U1;
// Умножение на компоненты
sub1 = sigma * sub1;
sub2 = hi * sub2;
// Умножение на матрицу масс
Vector sub1_mull_M = new Vector(3);
Vector sub2_mull_M = new Vector(3);
for (int i = 0; i < 3; i++)
    for (int j = 0; j < 3; j++) {
        sub1_mull_M[i] += M[i][j] * sub1[j];
        sub2_mull_M[i] += M[i][j] * sub2[j];
   }
// Локальный вектор
Vector F = local_f - sub1_mull_M - sub2_mull_M;
//? Составление локальной матрицы с учетом времени
double koef1 = (delta +delta0) / (delta*delta0);
double koef2 = 2 / (delta*delta0);
koef1 *= sigma; koef2 *= hi;
double[][] Mat = new double[3][];
for (int i = 0; i < 3; i++) Mat[i] = new double[3];
for (int i = 0; i < 3; i++)
    for (int j = 0; j < 3; j++)
```

```
Mat[i][j] = G[i][j] + koef1*M[i][j] + koef2*M[i][j];
    return (Mat, F);
}
//* Построение матрицы масс
private double[][] build_M(int index_fin_el) {
    var M_matrix = new double[3][];
                                                                      // Матрица масс
    for (uint i = 0; i < 3; i++) M_matrix[i] = new double[3];
    double value = Abs(ComputeDet(index_fin_el)) / 24.0;
                                                                      // Значение матрицы массы
    for (uint i = 0; i < M_matrix.GetUpperBound(0) + 1; i++)</pre>
                                                                     // Заполнение матрицы масс
        for (uint j = 0; j < M_matrix.GetUpperBound(0) + 1; <math>j++)
            M_{matrix}[i][j] = i == j ? 2 * value
    return M_matrix;
}
//* Построение матрицы жесткости
private double[][] build_G(int index_fin_el)
{
    var G_matrix = new double[3][];
                                                                 // Матрица жесткости
    for (int i = 0; i < 3; i++) G_matrix[i] = new double[3];</pre>
    double[] Node1 = new double[2];
    double[] Node2 = new double[2];
    double[] Node3 = new double[2];
    Nodes[Elems[index_fin_el].Node[0]].Deconstructor(out Node1); // Координаты 1 узла i - конечного элемента
    Nodes[Elems[index_fin_el].Node[1]].Deconstructor(out Node2); // Координаты 2 узла і - конечного элемента
    Nodes[Elems[index_fin_el].Node[2]].Deconstructor(out Node3); // Координаты 3 узла і - конечного элемента
    double[] Mid12 = MidPoints(Node1, Node2);
                                                                  // Координаты середины ребра 1-2
    double[] Mid13 = MidPoints(Node1, Node3);
                                                                  // Координаты серидины ребра 1-3
    double[] Mid23 = MidPoints(Node2, Node3);
                                                                  // Координаты середины ребра 2-3
    double[,] a = ComputeA(index_fin_el);
                                                                  // Вычисление а-компонент
    // Подсчет лямбда разложения
    double lambda = Lambda(new Vector(new double[]{Mid12[0], Mid12[1]})) +
                    Lambda(new Vector(new double[]{Mid13[0], Mid13[1]})) +
                    Lambda(new Vector(new double[]{Mid23[0], Mid23[1]}));
    double multip = lambda / (6.0 * Abs(ComputeDet(index_fin_el)));
    // Заполнение матрицы жесткости
    for (uint i = 0; i < G_matrix.GetUpperBound(0) + 1; i++)</pre>
        for (uint j = 0; j < G_matrix.GetUpperBound(0) + 1; <math>j++)
            G_{matrix}[i][j] = multip * (a[i, 0] * a[j, 0] + a[i, 1] * a[j, 1]);
    return G_matrix;
}
//* Построение вектора правой части
private Vector build_F(int index_fin_el, int index_t) {
    double detD = Abs(ComputeDet(index_fin_el)) / 24.0; // Вычисление detD
    var f = new double[3];
                                                          // Вычисление f - на узлах к.э.
    for (uint i = 0; i < f.Length; i++) {</pre>
        Vector vec = new Vector(new double[]{ Nodes[Elems[index_fin_el].Node[i]].x, Nodes[Elems[index_fin_el].Node[i]].
        f[i] = detD * F(vec, Time[index_t]);
    }
    var local_f = new Vector(3);
                                                          // Вычисление локального вектора
    local_f[0] = 2 * f[0] + f[1] + f[2];
    local_f[1] = 2 * f[1] + f[0] + f[2];
    local_f[2] = 2 * f[2] + f[1] + f[0];
    return local_f;
```

```
//* Подсчет компонента detD
private double ComputeDet(int index_fin_el) {
    double[] Node1 = new double[2];
    double[] Node2 = new double[2];
    double[] Node3 = new double[2];
    Nodes[Elems[index_fin_el].Node[0]].Deconstructor(out Node1); // Координаты 1 узла i - конечного элемента
    Nodes[Elems[index_fin_el].Node[1]].Deconstructor(out Node2); // Координаты 2 узла і - конечного элемента
    Nodes[Elems[index_fin_el].Node[2]].Deconstructor(out Node3); // Координаты 3 узла і - конечного элемента
    return (Node2[0] - Node1[0]) * (Node3[1] - Node1[1]) -
            (Node3[0] - Node1[0]) * (Node2[1] - Node1[1]);
}
//* Середина ребра (между двумя узлами)
public double[] MidPoints(double[] point1, double[] point2) {
    var midpoint = new double[2];
    midpoint[0] = (point1[0] + point2[0]) / 2.0;
    midpoint[1] = (point1[1] + point2[1]) / 2.0;
    return midpoint;
}
//* Подсчет компонентов а
private double[,] ComputeA(int index_fin_el) {
    var a = new double[3, 2];
    double[] Node1 = new double[2];
    double[] Node2 = new double[2];
    double[] Node3 = new double[2];
    Nodes[Elems[index_fin_el].Node[0]].Deconstructor(out Node1); // Координаты 1 узла і - конечного элемента
    Nodes[Elems[index_fin_el].Node[1]].Deconstructor(out Node2); // Координаты 2 узла і - конечного элемента
    Nodes[Elems[index_fin_el].Node[2]].Deconstructor(out Node3); // Координаты 3 узла і - конечного элемента
    // Заполнение а
    a[0, 0] = Node2[1] - Node3[1];
    a[1, 0] = Node3[1] - Node1[1];
    a[2, 0] = Node1[1] - Node2[1];
    a[0, 1] = Node3[0] - Node2[0];
    a[1, 1] = Node1[0] - Node3[0];
    a[2, 1] = Node2[0] - Node1[0];
    return a;
//* Подсчет компонента mes по ребру G
private double ComputeMesG(Node Node1, Node Node2) {
    return Sqrt(Pow((Node2.x - Node1.x), 2) +
                Pow((Node2.y - Node1.y), 2));
//* Учет первого краевого условия
private void First_Kraev(Kraev kraev, int index_t) {
    // Ставим вместо диагонального эл. единицу
    slau.di[kraev.Node[0]] = 1;
    slau.di[kraev.Node[1]] = 1;
    // В вектор правой части ставим значение краевого условия
    Vector vec0 = new Vector(new double[] {Nodes[kraev.Node[0]].x, Nodes[kraev.Node[0]].y});
    Vector vec1 = new Vector(new double[] {Nodes[kraev.Node[1]].x, Nodes[kraev.Node[1]].y});
    slau.f[kraev.Node[0]] = Func_First_Kraev(vec0, Time[index_t], kraev.CountNumKraev);
    slau.f[kraev.Node[1]] = Func_First_Kraev(vec1, Time[index_t], kraev.CountNumKraev);
    // Зануляем в строке все стоящие элементы кроме диагонального и сразу делаем симметричной
    for (int k = 0; k < 2; k++) {
        // Зануление в нижнем треугольнике
        for (int i = slau.ig[kraev.Node[k]]; i < slau.ig[kraev.Node[k] + 1]; i++) {</pre>
            if (slau.di[slau.jg[i]] != 1)
                slau.f[slau.jg[i]] -= slau.gg[i] * slau.f[kraev.Node[k]];
```

```
slau.gg[i] = 0;
        }
        // Зануление в верхнем треугольнике, но т.к. делаем симметричную "зануление в нижнем"
        for (int i = kraev.Node[k] + 1; i < Nodes.Length; i++) {</pre>
            int lbeg = slau.ig[i];
            int lend = slau.ig[i + 1];
            for (int p = lbeg; p < lend; p++)
                if (slau.jg[p] == kraev.Node[k])
                    if (slau.di[i] != 1)
                        slau.f[i] -= slau.gg[p] * slau.f[kraev.Node[k]];
                    slau.gg[p] = 0;
                }
        }
    }
}
//* Второе краевое условие
private Vector Second_Kraev(Kraev kraev, int index_t) {
    var corr_vec = new Vector(2);
                                                                // Корректирующий вектор
    int[] Node = { kraev.Node[0], kraev.Node[1] };
    double multip = ComputeMesG(Nodes[Node[0]], Nodes[Node[1]]) / 6.0;
    // Заполнение вектора
    for (int i = 0, j = 1; i < corr_vec.Length; i++, j--) {
        Vector veci = new Vector(new double[] { Nodes[Node[i]].x, Nodes[Node[i]].y});
        Vector vecj = new Vector(new double[] { Nodes[Node[j]].x, Nodes[Node[j]].y});
        corr_vec[i] = multip * (2 * Func_Second_Kraev(veci, Time[index_t], kraev.CountNumKraev) +
                                    Func_Second_Kraev(vecj, Time[index_t], kraev.CountNumKraev));
    return corr_vec;
}
//* Третье краевое условие
private (double[][], Vector) Third_Kraev(Kraev kraev, int index_t) {
    var corr_vec = new Vector(2);
                                                                // Корректирующий вектор
    var corr_mat = new double[2][];
                                                                // Корректирующая матрица
    for (uint i = 0; i < 2; i++) corr_mat[i] = new double[2];</pre>
    int[] Node = { kraev.Node[0], kraev.Node[1] };
                                                                // Ребро
    double multip = (betta * ComputeMesG(Nodes[Node[0]], Nodes[Node[1]])) / 6.0;
    // Заполнение вектора и матрицы
    for (int i = 0, k = 1; i < corr_vec.Length; i++, k--) {
        Vector veci = new Vector(new double[] { Nodes[Node[i]].x, Nodes[Node[i]].y});
        Vector veck = new Vector(new double[] { Nodes[Node[k]].x, Nodes[Node[k]].y});
        corr_vec[i] = multip * (2 * Func_Third_Kraev(veci, Time[index_t], kraev.CountNumKraev) +
                                    Func_Third_Kraev(veck, Time[index_t], kraev.CountNumKraev));
        for (int j = 0; j < corr_mat.Count(); j++)</pre>
            corr_mat[i][j] = i == j ? 2 * multip
                                     : multip;
    return (corr_mat, corr_vec);
}
//* Расчет погрешности и нормы решения
private (Vector, double) Norm(Vector x_abs, Vector x) {
    double norm = 0;
    Vector norm_arr = new Vector(x.Length);
    for (int i = 0; i < x.Length; i++) {</pre>
        norm_arr[i] = Abs(x_abs[i] - x[i]);
        norm += Pow(norm_arr[i], 2);
```

```
return (norm_arr, Sqrt(norm));
}
//* Абсолютное решение СЛАУ
private void AbsolutSolve(int index_t) {
    for (int i = 0; i < Nodes.Length; i++) {</pre>
        Vector vec = new Vector(new double[] { Nodes[i].x, Nodes[i].y });
        slau.q_absolut[i] = Absolut(vec, Time[index_t]);
    }
}
//* Запись таблички с погрешностью
private void WriteTable(string Path, int index_t) {
    (Vector SubX, double norma) = Norm(slau.q_absolut, slau.q);
    StringBuilder table = new StringBuilder();
    string margin = String.Join("", Enumerable.Repeat("-", 23));
    table.Append(String.Join("", Enumerable.Repeat("-", 97)) + "\n");
    table.Append(\$"|X^{"}",-20\} \ | \ X\{"",-20\} \ | \ |X^{"}-X|\{"",-13\} \ | \ ||X^{"}-X|| \ \{"",-9\} \ |\ \ \ \ \ \ \ \}
    table.Append($"|" + margin + "|" + margin + "|" + margin + "|" + margin + "|\n");
    for (int i = 0; i < Nodes.Length; i++)</pre>
    {
        table.Append($"|{String.Format("{0,-23}", slau.q_absolut[i])}" +
                         $"|{String.Format("{0,-23}", slau.q[i])}" +
                         $"|{SubX[i].ToString("E3")}{String.Format("{0,-13}", "")}|");
        if (Nodes.Length / 2 == i)
            table.Append($"{norma.ToString("E3")}{String.Format("{0,-13}", "")}|");
            table.Append($"{String.Format("{0,-23}", " ")}|");
        table.Append("\n");
    }
    table.Append(String.Join("", Enumerable.Repeat("-", 97)) + "\n");
    File.WriteAllText(Path + "/layer_" + index_t.ToString() + ".txt", table.ToString());
}
```

#### **Program.cs**

```
try {
    if (args.Length == 0) throw new ArgumentException("Not found arguments!");
    if (args[0] == "-help") {
        ShowHelp(); return;
    string json = File.ReadAllText(args[1]);
    Data data = JsonConvert.DeserializeObject<Data>(json)!;
    if (data is null) throw new FileNotFoundException("File uncorrected!");
    // Определение функции
    Function.Init(data.N);
    // Метод МКЭ
    FEM task = new FEM(data, Path.GetDirectoryName(args[1])!);
    task.solve();
}
catch (FileNotFoundException ex) {
   WriteLine(ex.Message);
}
catch (ArgumentException ex) {
   ShowHelp();
   WriteLine(ex.Message);
```