

Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования «Новосибирский государственный технический университет»



Кафедра прикладной математики

Курсовой проект

по дисциплине «Уравнения математической физики»

Группа ПМ-92 АРТЮХОВ РОМАН

Вариант 22, 6

Преподаватели СОЛОВЕЙЧИК ЮРИЙ ГРИГОРЬЕВИЧ ПАТРУШЕВ ИЛЬЯ ИГОРЕВИЧ

Новосибирск, 2022

Задача (вариант 22, 6):

(Вариант 22) МКЭ для двумерной краевой задачи для эллиптического уравнения в декартовой системе координат. Базисные функции линейные на треугольниках. Краевые условия всех типов. Коэффициент диффузии λ разложить по квадратичным базисным функциям. Матрицу СЛАУ генерировать в разреженном строчном формате. Для решения СЛАУ использовать МСГ или ЛОС с неполной факторизацией.

(Вариант 6) Решить с помощью МКЭ двумерную гиперболическую задачу в декартовых координатах. Неявная трехслойная схема по времени.

1. Постановка задачи

Уравнение гиперболического типа имеет следующий вид:

$$-div(\lambda \cdot gradu) + \sigma \frac{\partial u}{\partial t} + \chi \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = f \quad (1)$$

Уравнение заданно в некоторой области Ω с границей $S = S_1 \cup S_2 \cup S_3$ и краевыми условиями:

$$u\Big|_{S_1} = u_g$$

$$\lambda \frac{\partial u}{\partial n}\Big|_{S_2} = \theta$$

$$\lambda \frac{\partial u}{\partial n}\Big|_{S_3} + \beta \left(u\Big|_{S_3} - u_\beta\right) = 0$$

В декартовой системе координат это уравнение может быть записано в виде:

$$-\frac{\partial}{\partial x}\left(\lambda\frac{\partial u}{\partial x}\right) - \frac{\partial}{\partial y}\left(\lambda\frac{\partial u}{\partial y}\right) + \sigma\frac{\partial u}{\partial t} + \chi\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = f$$

2. Теоретическая часть

а. Дискретизация по времени

Представим искомое решение u на интервале $\left\{t_{j-2},t_{j}\right\}$ в следующем виде:

$$u(x,y,t) \approx u^{j-2}(x,y)\eta_2^j(t) + u^{j-1}(x,y)\eta_1^j(t) + u^j(x,y)\eta_0^j(t)$$
 (2) u^{j-2}, u^{j-1}, u^j — значения функции и при $t=t_{j-2}, t=t_{j-1}, t=t_j$ $\eta_k^j(t)$ — квадратичные полиномы равные 1 при $t=t_{j-k}, u$ 0 при $t\neq t_{j-k}, k=\overline{0,2}$ Функции $\eta_2^j(t), \eta_1^j(t), \eta_0^j(t)$ — это базисные квадратичные полиномы Лагранжа, которые могут быть записаны в виде:

$$\eta_{2}^{j}(t) = \frac{1}{\Delta t_{1} \Delta t} (t - t_{j-1}) \cdot (t - t_{j})$$

$$\eta_{1}^{j}(t) = -\frac{1}{\Delta t_{1} \Delta t_{0}} (t - t_{j-2}) \cdot (t - t_{j})$$

$$\eta_{0}^{j}(t) = \frac{1}{\Delta t \Delta t_{0}} (t - t_{j-2}) (t - t_{j-1})$$

$$\Delta t = t_{j} - t_{j-2}$$

$$\Delta t_{1} = t_{j-1} - t_{j-2}$$

$$\Delta t_{0} = t_{j} - t_{j-1}$$

Применим представление (2) для аппроксимации производной по времени гиперболического уравнения (1) на временном слое $t=t_{\,j}$

Сначала вычислим производные по t функций $\eta_k^jig(tig),\,k=\overline{0,2}$ при $t=t_j$

$$\begin{split} \frac{\partial \eta_0^j(t)}{\partial t}\bigg|_{t=t_j} &= \frac{\Delta t + \Delta t_0}{\Delta t \Delta t_0}, \qquad \frac{\partial^2 \eta_0^j(t)}{\partial t^2}\bigg|_{t=t_j} &= \frac{2}{\Delta t \Delta t_0} \\ \frac{\partial \eta_1^j(t)}{\partial t}\bigg|_{t=t_j} &= -\frac{\Delta t}{\Delta t_1 \Delta t_0}, \qquad \frac{\partial^2 \eta_1^j(t)}{\partial t^2}\bigg|_{t=t_j} &= -\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t_0} \\ \frac{\partial \eta_2^j(t)}{\partial t}\bigg|_{t=t_j} &= \frac{\Delta t_0}{\Delta t_1 \Delta t}, \qquad \frac{\partial^2 \eta_2^j(t)}{\partial t^2}\bigg|_{t=t_j} &= \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \end{split}$$

Подставляем в уравнение (1):

$$-div\left(\lambda \cdot gradu^{j}\right) + \sigma\left(\frac{\Delta t_{0}}{\Delta t_{1}\Delta t}u^{j-2} - \frac{\Delta t}{\Delta t_{1}\Delta t_{0}}u^{j-1} + \frac{\Delta t + \Delta t_{0}}{\Delta t\Delta t_{0}}u^{j}\right) + \chi\left(\frac{2}{\Delta t_{1}\Delta t}u^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_{1}\Delta t_{0}}u^{j-1} + \frac{2}{\Delta t\Delta t_{0}}u^{j}\right) = f^{j}$$

Переносим все известные компоненты в правую часть:

$$-div\left(\lambda \cdot gradu^{j}\right) + \left(\sigma \frac{\Delta t + \Delta t_{0}}{\Delta t \Delta t_{0}} + \chi \frac{2}{\Delta t \Delta t_{0}}\right)u^{j} = f^{j} - \sigma \left(\frac{\Delta t_{0}}{\Delta t_{1} \Delta t} u^{j-2} - \frac{\Delta t}{\Delta t_{1} \Delta t_{0}} u^{j-1}\right) - \chi \left(\frac{2}{\Delta t_{1} \Delta t} u^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_{1} \Delta t_{0}} u^{j-1}\right)$$

Для удобства заменим:

$$\tilde{p} = \sigma \frac{\Delta t + \Delta t_0}{\Delta t \Delta t_0} + \chi \frac{2}{\Delta t \Delta t_0}$$

$$\tilde{f} = f^{j} - \sigma \left(\frac{\Delta t_0}{\Delta t_1 \Delta t} u^{j-2} - \frac{\Delta t}{\Delta t_1 \Delta t_0} u^{j-1} \right) - \chi \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} u^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t_0} u^{j-1} \right)$$

Получим:

$$-div(\lambda \cdot gradu^{j}) + \tilde{p}u^{j} = \tilde{f} \quad (3)$$

b. Вариационная постановка

Выполняем вариационную постановку методом Галёркина.

В общем виде постановка Галёркина для операторного уравнения Lu=f записывается в следующем виде:

$$(Lu-f,v)=0 \quad \forall v \in H_0$$

Где
$$H_0 = \left\{ v \in H, \ v \Big|_{S_1} = 0 \right\}$$

$$\int_{\Omega} -div \left(\lambda \cdot gradu^{j} \right) v d\Omega + \int_{\Omega} \tilde{p} u^{j} v d\Omega = \int_{\Omega} \tilde{f} v d\Omega$$

Применяя формулу Грина и учитывая краевые, перепишем уравнение в виде:

$$\int_{\Omega} \lambda \cdot gradu^{j} \cdot gradvd\Omega + \int_{\Omega} \tilde{p}u^{j}vd\Omega + \int_{S_{3}} \beta u^{j}vdS = \int_{\Omega} \tilde{f}vd\Omega + \int_{S_{2}} \theta vdS + \int_{S_{3}} \beta u_{\beta}^{j}vdS$$

Исходя из того, что $u^j = \sum_i^n q_i \psi_i$ перепишем уравнение в виде:

$$\sum_{j=1}^{n} q_{j} \int_{\Omega} \lambda \cdot \operatorname{grad} \psi_{j} \cdot \operatorname{grad} \psi_{i} d\Omega + \sum_{j=1}^{n} q_{j} \int_{\Omega} \tilde{p} \psi_{j} \psi_{i} d\Omega + \sum_{j=1}^{n} q_{j} \int_{S_{3}} \beta \psi_{j} \psi_{i} dS = \int_{\Omega} \tilde{f} \psi_{i} d\Omega + \int_{S_{2}} \theta \psi_{i} dS + \int_{S_{3}} \beta u_{\beta}^{j} \psi_{i} dS$$

Исходная задача рассматривается в декартовой системе координат, то

$$gradu = \left(\frac{\partial u}{\partial x}, \frac{\partial u}{\partial y}\right)$$

$$gradu \cdot gradv = \frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial v}{\partial x} + \frac{\partial u}{\partial y} \frac{\partial v}{\partial y}$$

Отсюда получаем уравнение в виде:

$$\sum_{j=1}^{n} q_{j} \int_{\Omega} \lambda \left(\frac{\partial \psi_{j}}{\partial x} \frac{\partial \psi_{i}}{\partial x} + \frac{\partial \psi_{j}}{\partial y} \frac{\partial \psi_{i}}{\partial y} \right) d\Omega + \sum_{j=1}^{n} q_{j} \int_{\Omega} \tilde{p} \psi_{j} \psi_{i} d\Omega + \sum_{j=1}^{n} q_{j} \int_{S_{3}} \beta \psi_{j} \psi_{i} dS$$

$$= \int_{\Omega} \tilde{f} \psi_{i} d\Omega + \int_{S_{2}} \theta \psi_{i} dS + \int_{S_{3}} \beta \psi_{j} \psi_{i} dS$$

с. Конечноэлементная дискретизация

На каждом конечном элементе Ω_k - треугольнике эти функции будут совпадать с функциями $L_1ig(x,yig), L_2ig(x,yig), L_3(x,y)$, такими, что

$$L_{i}(x,y) = 1$$
 в вершине (x_{i},y_{i}) и нулю во всех остальных $i = \overline{1,3}$

Любая линейная на Ω_k , функция представима в виде линейной комбинации этих базисных линейных функций, коэффициентами будут значения функции в каждой из вершин треугольника Ω_k . Таким образом, на каждом конечном элементе нам понадобятся 3 узла – вершины треугольника. Получаем:

$$\psi_1 = L_1(x, y)$$

$$\psi_2 = L_2(x, y)$$

$$\psi_3 = L_3(x, y)$$

При вычислении интегралов от произведений вида $L_i L_j$ по треугольнику Ω_k или по любому его ребру Γ можно использовать формулы:

$$\int_{\Omega_{k}} (L_{1})^{\nu_{1}} (L_{2})^{\nu_{2}} (L_{3})^{\nu_{3}} d\Omega_{k} = \frac{\nu_{1}! \nu_{2}! \nu_{3}!}{(\nu_{1} + \nu_{2} + \nu_{3} + 2)!} 2mes\Omega_{k}$$

$$\int_{\Gamma} (L_i)^{\nu_i} (L_j)^{\nu_j} dS = \frac{\nu_i! \nu_j!}{(\nu_i + \nu_j + 1)!} mes\Gamma, \quad i \neq j$$

где $mes\Omega_k=rac{1}{2}ig|{
m det}\,Dig|$ — это площадь треугольника

$$D = egin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \ x_1 & x_2 & x_3 \ y_1 & y_2 & y_3 \end{pmatrix}$$
 - матрица координат его вершин.

Учитывая построение L - функций, получаем следующие соотношения:

$$\begin{cases} L_1 + L_2 + L_3 = 1 \\ L_1 x_1 + L_2 x_2 + L_3 x_3 = x \\ L_1 y_1 + L_2 y_2 + L_3 y_3 = y \end{cases}$$

Получаем систему:

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ x_1 & x_2 & x_3 \\ y_1 & y_2 & y_3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} L_1 \\ L_2 \\ L_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ x \\ y \end{pmatrix}$$

Находим коэффициенты линейных функций

$$L_i = a_0^i + a_1^i x + a_2^i y, \quad i = \overline{1,3}$$

$$\begin{pmatrix} L_1 \\ L_2 \\ L_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_0^1 + a_1^1 + a_2^1 \\ a_0^2 + a_1^2 + a_2^2 \\ a_0^3 + a_1^3 + a_2^3 \end{pmatrix} = D^{-1}f = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ x_1 & x_2 & x_3 \\ y_1 & y_2 & y_3 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 1 \\ x \\ y \end{pmatrix}$$

$$D^{-1} = \frac{1}{|\det D|} \begin{pmatrix} x_2 y_3 - x_3 y_2 & y_2 - y_3 & x_3 - x_2 \\ x_3 y_1 - x_1 y_3 & y_3 - y_1 & x_1 - x_3 \\ x_1 y_2 - x_2 y_1 & y_1 - y_2 & x_2 - x_1 \end{pmatrix}$$

d. Переход к локальным матрицам

Чтобы получить выражения для локальных матриц жёсткости G и массы M каждого конечного элемента Ω_k , перейдем к решению локальной задачи на каждом конечном элементе. Полученное уравнение для области Ω представим в виде суммы интегралов по областям Ω_k без учёта краевых условий.

$$\int_{\Omega_k} \lambda \cdot \left(\frac{\partial \psi_j}{\partial x} \frac{\partial \psi_i}{\partial x} + \frac{\partial \psi_j}{\partial y} \frac{\partial \psi_i}{\partial y} \right) dx dy + \int_{\Omega_k} \psi_j \psi_i dx dy = \int_{\Omega_k} f \psi_i dx dy$$

Локальная матрица будет представлять собой сумму матриц жёсткости и массы и будет иметь размерность 3x3.

і. Построение матрицы жёсткости

Рассмотрим первый член в вышеуказанном выражении для k-го конечного элемента:

$$\int_{\Omega_k} \lambda \cdot \left(\frac{\partial \psi_j}{\partial x} \frac{\partial \psi_i}{\partial x} + \frac{\partial \psi_j}{\partial y} \frac{\partial \psi_i}{\partial y} \right) dxdy$$

учитывая, что $\psi_{j} = L_{j}$, $\psi_{i} = L_{i}$, получаем:

$$G_{ij} = \lambda \left(a_1^i a_1^j + a_2^i a_2^j \right) \frac{|\det D|}{2}, \quad i, j = \overline{0, 2}$$

В поставленной задаче требуется разложить λ по квадратичным базисным функциям: $\lambda = \sum_{t=0}^5 \lambda_t \varphi_t$, где λ_t – значение коэффициента λ в соответствующих

узлах, $arphi_t$ - квадратичные базисные функции, которые определяются следующим образом:

$$\varphi_0 = L_1 \left(2L_1 - 1 \right)$$

$$\varphi_1 = L_2 \left(2L_2 - 1 \right)$$

$$\varphi_2 = L_3 \left(2L_3 - 1 \right)$$

$$\varphi_3 = 4L_1L_2$$

$$\varphi_4 = 4L_2L_3$$

$$\varphi_5 = 4L_1L_3$$

Таким образом,
$$G_{ij} = \sum_{t=0}^{5} \lambda_t \left(\alpha_1^i \alpha_1^j + \alpha_2^i \alpha_2^j \right) \int\limits_{\Omega_k} \varphi_t d\Omega_k, \quad i,j = \overline{0,2}$$

Интегралы от базисных функций равны:

$$\int_{\Omega_k} \varphi_0 d\Omega_k = \int_{\Omega_k} \varphi_1 d\Omega_k = \int_{\Omega_k} \varphi_2 d\Omega_k = \int_{\Omega_k} 2L_i^2 - L_i d\Omega_k = 0$$

$$\int_{\Omega_k} \varphi_3 d\Omega_k = \int_{\Omega_k} \varphi_4 d\Omega_k = \int_{\Omega_k} \varphi_5 d\Omega_k = \int_{\Omega_k} 4L_i L_j d\Omega_k = \frac{1}{3} mes \Omega_k = \frac{1}{6} \left| \det D \right|$$

Учитывая интегралы получим:

$$G_{ij} = \frac{\alpha_1^i \alpha_1^j + \alpha_2^i \alpha_2^j}{6} \left| \det D \right| \sum_{t=3}^5 \lambda_t, \quad i, j = \overline{0, 2}$$

Где $\sum_{t=3}^{5} \lambda_t$ - сумма значений коэффициента на серединах трех сторон конечного элемента.

іі. Построение матрицы массы

Рассмотрим второй член в выражении для k-го конечного элемента:

$$\int_{\Omega_k} \psi_j \psi_i dx dy$$

учитывая, что $\psi_j = L_j$, $\psi_i = L_i$, получаем:

$$\begin{cases} M_{ij} = \int_{\Omega_k} L_i L_j d\Omega_k = \frac{1}{12} mes\Omega_k = \frac{1}{24} \left| \det D \right|, & i \neq j \\ M_{ij} = 2 \cdot \left(\frac{1}{24} \left| \det D \right| \right), & i = j \end{cases}$$

ііі. Построение вектора правой части

Рассмотрим правую часть выражения для k-го конечного элемента:

$$\int_{\Omega_k} f \psi_i dx dy$$

f можно представить в виде: $f = f_1 L_1 + f_2 L_2 + f_3 L_3$

 $f_i\,$ - значение в вершинах треугольника.

$$\psi_i = L_i$$

Получим:

$$\int_{\Omega_k} f_m L_m L_i = f_m \int_{\Omega_k} L_m L_i d\Omega_k$$

$$F_{i} = \sum_{m=1}^{3} f_{m} \int_{\Omega_{i}} L_{m} L_{i} d\Omega_{k} = \sum_{m=1}^{3} f_{m} \frac{1}{12} mes \Omega_{k} = \sum_{m=1}^{3} f_{m} \frac{\left| \det D \right|}{24}, \quad i = \overline{0,2}$$

В матричном виде (1) будет выглядеть:

$$\left(G + \frac{\Delta t + \Delta t_0}{\Delta t \Delta t_0} \boldsymbol{M}_{\sigma} + \frac{2}{\Delta t \Delta t_0} \boldsymbol{M}_{\chi}\right) \boldsymbol{U}^{j} = \boldsymbol{F}^{j} - \boldsymbol{M}_{\sigma} \left(\frac{\Delta t_0}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{\Delta t}{\Delta t_0 \Delta t_1} \boldsymbol{U}^{j-1}\right) - \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t_0} \boldsymbol{U}^{j-1}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t_0} \boldsymbol{U}^{j-1}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t_0} \boldsymbol{U}^{j-1}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t_0} \boldsymbol{U}^{j-1}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t_0} \boldsymbol{U}^{j-1}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t_0} \boldsymbol{U}^{j-1}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2}\right) + \boldsymbol{M}_{\chi} \left(\frac{2}{\Delta t_1 \Delta t} \boldsymbol{U}^{j-2} - \frac{2}$$

3.	Мето	д решение	СЛАУ
----	------	-----------	------

Локально-оптимальная схема с диагональным предобуславливанием матрицы