

UE J1MI2013 : Algorithmes et Programmes

Alain Griffault
Université Bordeaux

19 mai 2015

Index

Cours 2014-2015

Numero 1, [9](#)
Numero 2, [12](#)
Numero 3, [17](#)
Numero 4, [19](#)
Numero 5, [21](#)
Numero 6, [23](#)
Numero 7, [29](#)
Numero 8, [31](#)
Numero 9, [35](#)
Numero 10, [39](#)
Numero 11, [45](#)
Numero 12, [46](#)
Numero 13, [55](#)
Numero 14, [59](#)

[triRapide](#), [80](#)
[triSelection](#), [68](#)

Non Fait 2013-2014

Numero 2, [57](#)

Non Fait 2014-2015

Numero 1, [49](#)
Numero 3, [59](#)

Programmes Python

[ackermann](#), [76](#)
[bouclesPour](#), [15](#), [63](#)
[bouclesTantQue](#), [15](#), [63](#)
[branchements](#), [62](#)
[composition](#), [16](#), [63](#)
[comptages](#), [64](#)
[decalages](#), [67](#)
[drapeauDijkstra](#), [80](#)
[drapeauDijkstraAnnote](#), [81](#)
[evaluationParesseuse](#), [12](#), [61](#)
[extremumPredicats](#), [66](#)
[factorielle](#), [72](#)
[fibonacci](#), [74](#)
[parametres](#), [22](#), [64](#)
[pgcd](#), [70](#)
[plsc](#), [84](#)
[plscDynamique](#), [83](#)
[plscRecuratif](#), [83](#)
[predicats](#), [12](#), [61](#)
[quantifications](#), [65](#)
[quantificationsRetour](#), [66](#)
[rechercheDichotomique](#), [70](#)
[rechercheElement](#), [69](#)
[rechercheMotifAutomate](#), [85](#)
[rechercheMotifKMP](#), [85](#)
[rechercheMotifNaif](#), [84](#)
[syracuse](#), [78](#)
[triBulle](#), [68](#)
[triDenombrement](#), [69](#)
[triFusion](#), [79](#)
[triInsertion](#), [68](#)

Table des matières

1	Rappels UE J1MI1003 du semestre 1	11
1.1	Fonctionnement (simplifié) d'un ordinateur	11
1.2	Notations utilisées pour l'affectation et pour les algorithmes	11
1.3	Les structures de contrôle d'un programme	11
1.3.1	La séquence	11
1.3.2	Notion de prédicats	11
1.3.3	Le branchement	13
1.3.4	La boucle "pour"	14
1.3.5	La boucle "tant que"	15
1.3.6	La boucle "répéter"	16
1.3.7	La composition d'algorithmes	16
1.4	Complexité	16
1.4.1	Définitions et objectifs	16
1.4.2	Complexité d'un algorithme	17
1.4.3	Compromis entre temps et espace	20
1.4.4	Techniques d'évaluation de la complexité	21
1.5	Pile d'exécution et passages de paramètres	22
1.5.1	Contenu et rôle d'une pile d'exécution	22
1.5.2	Notion de paramètres	22
1.6	Constructions algorithmiques élémentaires	23
1.6.1	Comptages, minimum et maximum	23
1.6.2	Quantifications existentielle et universelle	24
1.6.3	Minimum, maximum avec prédicat	26
2	Algorithmes de tri et de recherche	29
2.1	Le problème du tri	29
2.2	L'approche "incrémentale"	29
2.3	Deux procédures utiles	29
2.3.1	L'échange de deux valeurs du tableau	29
2.3.2	Les décalages dans un tableau	30
2.4	Les algorithmes de tri	30
2.4.1	Le tri par sélection	30
2.4.2	Le tri à bulles	31
2.4.3	Le tri par insertion	31
2.4.4	Le tri par dénombrement	32
2.5	Le problème de la recherche d'un élément	33
2.5.1	Recherche dans un tableau	33
2.5.2	Recherche dans un tableau trié	34
3	La Récursivité	35
3.1	Récursivité, pile d'exécution et complexité	35
3.1.1	Définitions	35
3.1.2	Exemple du calcul du PGCD de deux entiers	35
3.1.3	Pile d'exécution et complexité d'un algorithme récursif	36
3.1.4	Récursivité terminale	36
3.2	Quelques exemples de fonctions récursives	36
3.2.1	La fonction factorielle	36
3.2.2	La suite de Fibonacci	38
3.2.3	La fonction d'Ackermann	40
3.2.4	La suite de Syracuse	41
3.3	Conclusion	42

4	Algorithmes récursifs de tri	45
4.1	L'approche "diviser pour régner"	45
4.2	Le tri par fusion	45
4.2.1	L'idée	45
4.2.2	Les algorithmes "Fusionner" et "triFusion"	45
4.2.3	Les programmes	46
4.2.4	Propriétés	46
4.3	Le tri rapide	46
4.3.1	L'idée	46
4.3.2	Les algorithmes "partitionner" et "triRapide"	47
4.3.3	Les programmes	47
4.3.4	Propriétés	47
5	Introduction à la preuve d'algorithmes et de programmes	49
5.1	Objectifs et techniques	49
5.1.1	Objectifs	49
5.1.2	Techniques et outils	49
5.2	Triplet de Hoare	49
5.3	Système de preuve : logique de Hoare	49
5.3.1	les 2 axiomes et les 5 règles classiques	49
5.3.2	Limites	50
5.3.3	Utilisation	50
5.4	Les plus faibles pré-conditions de Dijkstra	50
5.4.1	WP pour les instructions sans itérations	50
5.4.2	WP pour les itérations	51
5.4.3	Utilisation	51
5.5	Exemple : le drapeau hollandais	51
5.5.1	L'algorithme	51
5.5.2	Les programmes	51
5.5.3	L'invariant et le variant	51
5.5.4	La preuve de l'algorithme	52
6	Morceaux choisis	55
6.1	Plus longue sous-séquence commune et programmation dynamique	55
6.1.1	Le problème PLSC (Plus longue sous-séquence commune)	55
6.1.2	Un algorithme récursif	55
6.1.3	La programmation dite "dynamique"	56
6.1.4	Un algorithme itératif "dynamique"	56
6.1.5	Un algorithme itératif "dynamique" amélioré	57
6.2	L'algorithme de Bresenham de tracé d'un segment de droite	58
6.2.1	Le problème	58
6.2.2	Comment aboutir à l'algorithme	58
6.2.3	Remarques	58
6.3	Algorithmes de recherche d'un motif P dans un texte T	58
6.3.1	Le problème	58
6.3.2	L'algorithme naïf	58
6.3.3	L'algorithme utilisant un automate de recherche de motif	58
6.3.4	L'algorithme de Knuth, Morris et Pratt	58
7	Annales DST	59
7.1	Devoir Surveillé Terminal de 2011-2012	59
7.2	Devoir Surveillé Terminal de 2012-2013	59
7.3	Devoir Surveillé Terminal de 2013-2014	59
A	Sources python des algorithmes	61
A.1	Avertissements	61
A.2	Rappels UE J1MI1003 du semestre 1	61
A.3	Algorithmes de tri et de recherche	67
A.4	La Récursivité	70
A.5	Algorithmes récursifs de recherche et de tri	79
A.6	Introduction à la preuve d'algorithmes et de programmes	80
A.7	Morceaux choisis	83

Liste des Algorithmes

1.1	NotationsAffectations	11
1.2	NotationsAlgorithmes	11
1.3	BranchementsSemantique(P1,P2,P3)	13
1.4	Civilite(masculin,nom,prenom)	13
1.5	Minimum2V1(X,Y)	13
1.6	Minimum2V2(X,Y)	14
1.7	Minimum2V3(X,Y)	14
1.8	Minimum3V1(X,Y,Z)	14
1.9	Minimum3V2(X,Y,Z)	14
1.10	BouclesPour(L,E,min,max)	15
1.11	BouclesTantQue(P)	15
1.12	BouclesRepeter(P)	16
1.13	BouclesTantQue(P)	16
1.14	BouclesRepeterEquivTantQue(P)	16
1.15	BouclesRepeter(P)	16
1.16	BouclesTantQueEquivRepeter(P)	16
1.17	ComplexiteSequenceInstructions()	18
1.18	ComplexiteSequence(D)	18
1.19	ComplexiteBouclePourInstructions(T)	18
1.20	ComplexiteBouclePour(T)	18
1.21	ComplexiteBoucleWhileInstructions(T,X)	18
1.22	ComplexiteBoucleWhileSimple(T,X)	19
1.23	ComplexiteBoucleWhile(D)	19
1.24	ComplexiteBranchement(P)	19
1.25	Maximum3(X,Y,Z)	19
1.26	Maximum3Equiv(X,Y,Z)	19
1.27	ComplexiteComposition(D)	19
1.28	ComplexiteComposition(D)	20
1.29	ElementPlusFrequentV1(T)	20
1.30	ElementPlusFrequentV2(T)	20
1.31	ElementPlusFrequentV3(T,min,max)	21
1.32	ElementPlusFrequent(T)	21
1.33	EvolutionPileExecution()	22
1.34	NbXverifiantP(T)	23
1.35	MinX(T)	23
1.36	MaxX(T)	24
1.37	ExisteXverifiantPNonOptimal(T)	24
1.38	ExisteXverifiantP(T)	24
1.39	ExisteXverifiantNonP(T)	25
1.40	ToutXverifieP(T)	25
1.41	ToutXverifieNonP(T)	25
1.42	ExisteXverifiantPretour(T)	25
1.43	ExisteXverifiantNonPretour(T)	26
1.44	ToutXverifiePretour(T)	26
1.45	ToutXverifieNonPretour(T)	26
1.46	MinXverifiantP(T)	26
1.47	MaxXverifiantP(T)	27
2.1	Echange(T,i,j)	29
2.2	DecalageDroite(T,g,d)	30
2.3	DecalageGauche(T,g,d)	30

2.4	TriSelection(T)	30
2.5	TriBulle(T)	31
2.6	TriInsertion(T)	32
2.7	TriDenombrement(T,max)	32
2.8	RechercheElement(T,X)	33
2.9	RechercheDichotomique(T,X)	34
3.1	PgcdRecuratif(a,b)	35
3.2	PgcdIteratif(a,b)	36
3.3	FactorielleIteratif(n)	36
3.4	FactorielleRecuratif(n)	37
3.5	FactorielleRecuratifTerminal(n,u)	37
3.6	Factorielle(n)	37
3.7	FactorielleIteratifAutomatique(n)	38
3.8	FibonacciRecuratif(n)	38
3.9	FibonacciRecuratifTerminal(n,u,v)	39
3.10	Fibonacci(n)	39
3.11	FibonacciIteratifAutomatique(n,u,v)	40
3.12	AckermannRecuratif(m,n)	40
3.13	SyracuseRecuratif(n)	41
3.14	SyracuseIteratifAutomatique(n)	42
4.1	TriFusion(T,gauche,droite)	45
4.2	TriFusion(T)	45
4.3	Fusionner(T,gauche,milieu,droite)	46
4.4	TriRapide(T,gauche,droite)	47
4.5	TriRapide(T)	47
4.6	Partitionner(T,gauche,droite)	47
5.1	DrapeauDijkstra(T)	51
5.2	DrapeauDijkstraAnnote(T)	52
6.1	PlscRecuratif(u,v)	56
6.2	PlscDynamique(u,v)	56
6.3	PlscCodage(u,v)	57
6.4	PlscDecodage(u,v,code)	57

Table des figures

3.1	Arbre des appels pour <code>PgcdRecuratif(24,30)</code>	35
3.2	Arbre des appels pour <code>Factorielle(8)</code>	37
3.3	Arbre des appels pour <code>FibonacciRecuratif(5)</code>	38
3.4	Arbre des appels pour <code>FibonacciRecuratifTerminal(5,1,1)</code>	39
3.5	Arbre des appels pour <code>Ackermann(2,2)</code>	41
3.6	Arbre des appels pour <code>SyracuseRecuratif(20)</code>	42

Informations générales

2014-2015 - Cours 1

Pages accessibles sur la toile

- [Les pages pour les TDs, TPs et annales](#)
- [Le programme et les modalités officielles](#)
- [Mes pages pour l'UE](#)

Modalités

Type épreuve	Durée	Nombre	Coefficient
Tests	15 minutes	3	0.15
Devoir surveillé	1 heure 30	1	0.25
TP noté	1 heure 30	1	0.20
Devoir surveillé terminal	2 heures	1	0.40

Équipe pédagogique

Cours Alain Griffault. 2011-2012, 2012-2013, 2013-2014, 2014-2015.

Travaux dirigés

- Olfa Ben-Ahmed. 2014-2015.
- Olivier Baudon. 2014-2015.
- Giuliana Bianchi. 2011-2012, 2012-2013, 2013-2014, 2014-2015.
- Laetitia Bourgeade. 2013-2014.
- Marie-Christine Counilh. 2011-2012, 2012-2013.
- Philippe Duchon. 2012-2013, 2013-2014, 2014-2015.
- Irène Durand. 2011-2012, 2012-2013, 2013-2014.
- Julien Ferte. 2012-2013.
- Cyril Gavaille. 2014-2015.
- Noël Gillet. 2014-2015.
- Charles Huet. 2011-2012.
- Jérôme Kirman. 2013-2014.
- Pauline Mouawad. 2014-2015.
- Thomas Place. 2013-2014, 2014-2015.
- Jean-Claude Ville. 2011-2012.
- Marc Zeitoun. 2014-2015.
- Anna Zukhova. 2012-2013.

Chapitre 1

Rappels UE J1MI1003 du semestre 1

1.1 Fonctionnement (simplifié) d'un ordinateur

Je parle de processeur avec des registres, de mémoire avec des mots mémoires et d'instructions qui transfèrent de la mémoire vers les registres, calculent avec les registres, transfèrent des registres vers la mémoire. Cela me permet de définir l'affectation, la complexité en espace et la complexité en temps. J'introduis également la notion de programmation impérative associée à cette vision changement d'état de la mémoire.

1.2 Notations utilisées pour l'affectation et pour les algorithmes

Algorithme 1.1: NotationsAffectations

x ← 3;	/* Langage algorithmique */
x := 3;	/* Ada, Pascal */
x = 3;	/* C, Java, Python... */

Algorithme 1.2: NotationsAlgorithmes

Données : Les paramètres	
Résultat : Le(s) résultat(s)	
instruction-1;	/* “;” séparateur */
...	
instruction-n;	/* “;” termineur */
retourner <i>variable(s)</i>	

Je préfère l'utilisation d'un langage algorithmique “à la pascal”. J'utiliserais python lorsque je ferai des démonstrations.

1.3 Les structures de contrôle d'un programme

1.3.1 La séquence

Dans un langage algorithmique, on utilise très souvent le “;” pour séparer deux instructions qui doivent s'exécuter en séquence. De nombreux langages de programmation utilisent également le “;”. Le langage **python** utilise des règles d'indentation très fortes. Le séparateur n'est pas un caractère “visible”, mais le retour à la ligne.

```
def sequence():
    x = 2
    y = 3
    z = x+y
    x = x+1
```

temps	x	y	z
1	2		
2	2	3	
3	2	3	5
4	3	3	5

1.3.2 Notion de prédicats

Rappels Un prédicat est une expression booléenne qui est soit “vraie”, soit “fausse”, soit “non définie”.

- En logique, les opérateurs sont \neg, \vee, \wedge
- En langage algorithmique, les opérateurs sont **not**, **and**, **or**, **&**, **|**, **&&**, **||**

- En programmation, la valeur “non définie” interrompt l’exécution du programme et provoque un “Bug”. Les opérateurs sont **not**, **and**, **or**, **&**, **&&**, **|**, **||**

				P	Q	Logique algorithmne		valuation		valuation paresseuse	
				P	Q	$P \vee Q$	$P \wedge Q$	$P Q$	$P\&Q$	$P Q$	$P\&\&Q$
P	Logique algorithmne $\neg P$	valuation $not\ P$	valuation paresseuse $not\ P$	T	T	T	T	T	T	T	T
				T	F	T	F	T	F	T	F
				T	ND	T	ND	Bug	Bug	T	Bug
T	F	F	F	F	T	T	T	T	T	T	
F	T	T	T	F	F	F	F	F	F	F	F
ND	ND	Bug	Bug	F	ND	ND	F	Bug	Bug	Bug	F
				ND	T	T	ND	Bug	Bug	Bug	Bug
				ND	F	ND	F	Bug	Bug	Bug	Bug
				ND	ND	ND	ND	Bug	Bug	Bug	Bug

Attention : Pour les langages de programmation qui utilise l’évaluation paresseuse (python, C, JAVA, ...), les opérateurs logiques ne sont pas commutatifs. Les algorithmes vus en cours peuvent nécessiter d’être adaptés pour être corrects dans ces langages.

2014-2015 - Cours 2

predicats

```
def pair(n):
    return n%2==0
```

```
from predicats import *
```

```
print("pair(5) = %s" %pair(5))
print("pair(10) = %s" %pair(10))
```

```
pair(5) = False
pair(10) = True
```

evaluationParesseuse

```
def correctOr():
    P = True
    return P or Q
```

```
def correctAnd():
    P = False
    return P and Q
```

```
def bugOr():
    P = False
    return P or Q
```

```
def bugAnd():
    P = True
    return P and Q
```

```

import sys
from evaluationParesseuse import *

print ("correctAnd_=_%s\"
        %correctAnd())
print ("correctOr_=_%s\"
        %correctOr())
try:
    print ("bugAnd_=_%s\" %bugAnd())
except:
    print ("Unexpected_error:")
    print ("\t", sys.exc_info()[0])
    print ("\t", sys.exc_info()[1])
try:
    print ("bugOr_=_%s\" %bugOr())
except:
    print ("Unexpected_error:")
    print ("\t", sys.exc_info()[0])
    print ("\t", sys.exc_info()[1])

```

```

correctAnd = False
correctOr = True
Unexpected error:
    <class 'NameError'>
        global name 'Q' is not defined
Unexpected error:
    <class 'NameError'>
        global name 'Q' is not defined

```

1.3.3 Le branchement

Objectif : Permettre que l'exécution d'un programme ne soit pas toujours la même séquence d'instructions.

Algorithme 1.3: BranchementsSemantique(P1,P2,P3)

Données : Une liste de prédicats

Résultat : La branche exécutée

```

si P1 alors                                     /* Exécutée ssi P1 */
|   branche ← 1;
sinon si P2 alors                               /* Exécutée ssi ¬ P1 ∧ P2 */
|   branche ← 2;
sinon si P3 alors                               /* Exécutée ssi ¬ P1 ∧ ¬ P2 ∧ P3 */
|   branche ← 3;
sinon                                           /* Exécutée ssi ¬ P1 ∧ ¬ P2 ∧ ¬ P3 */
|   branche ← 4;
retourner branche

```

Exemples : Quelques algorithmes avec branchements.

Algorithme 1.4: Civilete(masculin,nom,prenom)

Données : Les attributs d'une personne

Résultat : Une phrase

```

si masculin alors
|   ecrire('Bonjour Monsieur ',prenom,' ',nom);
sinon
|   ecrire('Bonjour Madame ',prenom,' ',nom);

```

Algorithme 1.5: Minimum2V1(X,Y)

Données : Deux nombres

Résultat : Le plus petit

```

si  $X \leq Y$  alors
|   min ← X;
sinon
|   min ← Y;
retourner min

```

Algorithme 1.6: Minimum2V2(X,Y)

Données : Deux nombres**Résultat :** Le plus petit

```

si  $X \leq Y$  alors
|   retourner X
sinon
|   retourner Y

```

Algorithme 1.7: Minimum2V3(X,Y)

Données : Deux nombres**Résultat :** Le plus petit

```

si  $X \leq Y$  alors
|   retourner X
retourner Y

```

Algorithme 1.8: Minimum3V1(X,Y,Z)

Données : Trois nombres**Résultat :** Le plus petit

```

si  $X \leq Y$  alors
|   si  $X \leq Z$  alors
|   |   retourner X
|   sinon
|   |   retourner Z
|
sinon
|   si  $Y \leq Z$  alors
|   |   retourner Y
|   sinon
|   |   retourner Z

```

Algorithme 1.9: Minimum3V2(X,Y,Z)

Données : Trois nombres**Résultat :** Le plus petit

```

si  $X \leq Y$  ET  $X \leq Z$  alors
|   retourner X
sinon si  $Y \leq Z$  alors
|   retourner Y
sinon
|   retourner Z

```

Les programmes en annexe

- Une version python

1.3.4 La boucle “pour”

Objectif : Éviter l’écriture de nombreuses suites d’instructions similaires. Pour cela, un ensemble ou bien une liste contient les “variables” pour lesquelles il faut “itérer” la suite d’instructions. La liste ou l’ensemble est

connu au début de l'instruction, et donc le nombre de "passages" aussi.

Algorithme 1.10: BouclesPour(L,E,min,max)

Données : Une liste L ou bien un ensemble E, ou bien un intervalle

Résultat :

```

pour tous les  $x$  de  $L$  faire
  | <ListeInstructions1>;
pour chaque  $y$  dans  $E$  faire
  | <ListeInstructions2>;
pour  $i=\min$  à  $\max$  faire
  | <ListeInstructions2>;
  
```

bouclesPour

```

def bouclesPour(L,E,min,max):
    for x in L:
        print(x)
    for y in E:
        print(y)
    for i in range(min,max+1):
        print(i)
  
```

```
from bouclesPour import *
```

```
bouclesPour(['Merkel','Hollande'],{'Madame','Monsieur'},5,7)
```

Merkel
 Hollande
 Madame
 Monsieur
 5
 6
 7

1.3.5 La boucle "tant que"

Objectif : Éviter l'écriture de nombreuses suites d'instructions similaires, mais sans connaître a priori le nombre de "passages" dans l'itération. Un prédicat est utilisé pour "stopper" l'itération.

Algorithme 1.11: BouclesTantQue(P)

Données : Un predicat

Résultat :

```

tant que  $P$  faire
  | <ListeInstructions>;
  
```

bouclesTantQue

```

def bouclesTantQue(smin):
    s = 0;
    i = 0;
    while s < smin:
        s = s+i
        i = i+1
    return i
  
```

```
from bouclesTantQue import *
```

```

print("bouclesTantQue(567) = %s \n
      %bouclesTantQue(567))
  
```

bouclesTantQue(567) = 35

1.3.6 La boucle “répéter”

Objectif : Éviter l’écriture de nombreuses suites d’instructions similaires, mais sans connaître a priori le nombre de “passages” dans l’itération. Un prédicat est utilisé pour “stopper” l’itération.

Algorithme 1.12: BouclesRepeter(P)

Données : Un predicat

Résultat :

répéter

 | <ListeInstructions>;

jusqu’à P ;

Équivalence entre "tant que" et "répéter" Les structures de programme suivantes sont équivalentes.

Algorithme 1.13: BouclesTantQue(P)

Données : Un predicat

Résultat :

tant que P **faire**

 | <ListeInstructions>;

Algorithme 1.14: BouclesRepeterEquiv-TantQue(P)

Données : Un prédicat

Résultat :

si P **alors**

 | **répéter**

 | <ListeInstructions>;

 | **jusqu’à** $not\ P$;

Algorithme 1.15: BouclesRepeter(P)

Données : Un predicat

Résultat :

répéter

 | <ListeInstructions>;

jusqu’à P ;

Algorithme 1.16: BouclesTantQueEquiv-Repeter(P)

Données : Un prédicat

Résultat :

<ListeInstructions>;

tant que $not\ P$ **faire**

 | <ListeInstructions>;

Remarque : pas de "répéter" en python

1.3.7 La composition d’algorithmes

Objectif : Éviter la duplication de code en utilisant un mécanisme similaire à la composition de fonctions en mathématiques. Une fonction soit “modifie les variables” du programme, soit “retourne un résultat”; dans les deux cas, cette fonction peut être utilisée soit comme une instruction, soit comme une expression.

composition

```
def minimum2(X,Y):
```

```
    if X<Y:
```

```
        return X
```

```
    else:
```

```
        return Y
```

```
def minimum3(X,Y,Z):
```

```
    return minimum2(minimum2(X,Y),Z)
```

```
from composition import *
```

```
print ("minimum3(13,5,8) = %s \\  
      %minimum3(13,5,8))
```

minimum3(13,5,8) = 5

1.4 Complexité

1.4.1 Définitions et objectifs

Estimer le temps (ou l’espace) requis par l’exécution d’un algorithme lorsque les données en entrée deviennent très grandes.

Définitions Soit T un algorithme et n un entier qui représente la “taille” des données passées en paramètre à l’algorithme. On note $T(n)$ la fonction qui associe à la taille n des données le temps (ou l’espace) requis par l’exécution de T .

- T a une complexité dite *au pire des cas* en $\mathcal{O}(f(n))$ si $\exists n_0, \exists c$ tel que $\forall n > n_0, T(n) \leq c \times f(n)$
- T a une complexité dite *au meilleur des cas* en $\Omega(f(n))$ si $\exists n_0, \exists c$ tel que $\forall n > n_0, T(n) \geq c \times f(n)$

2014-2015 - Cours 3

Complexités classiques

- Constante : $f(n) = 1$
- Logarithmique : $f(n) = \ln(n)$ ou bien $f(n) = \log_2(n)$ ou bien $f(n) = \log_b(n)$
- Linéaire : $f(n) = n$
- Quadratique : $f(n) = n^2$
- Polynomiale : $f(n) = n^p$
- p-Exponentielle : $f(n) = p^n$
- Factorielle : $n!$

Un ordre sur les complexités

- Constante < Logarithmique < Linéaire < Quadratique < Polynomiale < p-Exponentielle < Factorielle.
- $\min(\text{Linéaire}, \text{Quadratique}) = \text{Linéaire}$
- $\max(\text{Linéaire}, \text{Quadratique}) = \text{Quadratique}$

Propriété $g(n) = \mathcal{O}(f(n)) \Leftrightarrow f(n) = \Omega(g(n))$

Définition Soit T un algorithme et n un entier qui représente la “taille” des données passées en paramètre à l’algorithme.

- T a une complexité dite *exacte* en $\Theta(f(n))$ si T est d’une part en $\mathcal{O}(f(n))$; d’autre part en $\Omega(f(n))$.

1.4.2 Complexité d’un algorithme

De façon simplifiée, un ordinateur dispose de trois types d’instructions s’exécutant chacune dans un temps constant.

- lecture (LOAD) en temps t_{lec} : c’est le transfert de la mémoire vers un registre.
- calcul en temps t_{cal} : c’est l’évaluation des expressions et notamment des prédicats.
- écriture (SAVE) en temps t_{ecr} : c’est le transfert d’un registre vers la mémoire.

Le temps mis par l’exécution d’un algorithme est donc : $(\#_{lec} \times t_{lec}) + (\#_{cal} \times t_{cal}) + (\#_{ecr} \times t_{ecr})$

En général $t_{lec} \ll t_{cal} \ll t_{ecr}$, une approximation du temps est alors $(\#_{ecr} \times t_{ecr})$

Dans ce cours, on considérera $t_{lec} \ll \{t_{cal}, t_{ecr}\}$, une approximation du temps est alors $((\#_{cal} + \#_{ecr}) \times t_{ecr})$.

En complexité, les coefficients multiplicateurs ne sont pas retenus (ici t_{ecr}).

L’analyse de complexité en temps consiste donc à évaluer $T_t(n) = (\#_{cal} + \#_{ecr})$.

L’espace requis par l’exécution d’un algorithme est : $\#_{data} + \#_{prog} + \#_{aux}$

L’analyse de complexité en espace consiste à évaluer $T_e(n) = (\#_{aux})$.

Un tableau T : type[n] est une structure de données qui contient n variables de même type, chacune accessible par un indice compris entre 0 et $n - 1$. Par exemple T : entier[10] définit un tableau de 10 variables entières $T[0], \dots, T[9]$.

Séquence

Algorithme 1.17: ComplexiteSequenceInstructions()**Complexité :** $\#_{cal,ecr} = 4$ donc $\Omega(1), \mathcal{O}(1)$ donc $\Theta(1)$

```

Lecture1;
Lecture2;
Calcul3; /* 1 */
Ecriture4; /* 1 */
Lecture5;
Calcul6; /* 1 */
Ecriture7; /* 1 */

```

Algorithme 1.18: ComplexiteSequence(D)**Données :** D, des données de taille n**Complexité :** $\Omega(\max(f_1(n), f_2(n), f_3(n))), \mathcal{O}(\max(g_1(n), g_2(n), g_3(n)))$

```

< S1 >; /* Complexité de S1 :  $\Omega(f_1(n)), \mathcal{O}(g_1(n))$  */
< S2 >; /* Complexité de S2 :  $\Omega(f_2(n)), \mathcal{O}(g_2(n))$  */
< S3 >; /* Complexité de S3 :  $\Omega(f_3(n)), \mathcal{O}(g_3(n))$  */

```

Boucle “pour”

Algorithme 1.19: ComplexiteBouclePourInstructions(T)**Données :** T, un tableau de n entiers**Complexité :** $\#_{cal,ecr} = 2n + 3$ donc $\Omega(n), \mathcal{O}(n)$ donc $\Theta(n)$

```

n ← longueur(T); /* 1 */
somme ← 0; /* 1 */
pour i=0 à n-1 faire /* 2n */
    | somme ← somme+T[i]; /* calcul + écriture : 2 */
retourner somme; /* 1 */

```

Algorithme 1.20: ComplexiteBouclePour(T)**Données :** T, un tableau de n entiers**Complexité :** $\Omega(n f(n)), \mathcal{O}(n g(n))$

```

n ← longueur(T); /*  $\Theta(1)$  */
pour i=0 à n-1 faire /*  $\Omega(n \times f(n)), \mathcal{O}(n \times g(n))$  */
    | < S(T, i) >; /* Complexité de S :  $\Omega(f(n)), \mathcal{O}(g(n))$  */

```

Boucle “tant que” et “répéter

Algorithme 1.21: ComplexiteBoucleWhileInstructions(T,X)**Données :** T, un tableau de n entiers, X un entier**Complexité :** $\#_{cal,ecr} = [7..3n + 5]$ donc $\Omega(1), \mathcal{O}(n)$

```

n ← longueur(T); /* 1 */
i ← 0; /* 1 */
trouve ← Faux; /* 1 */
tant que non trouve et i<n faire /*  $[3..3n + 1]$  */
    | trouve ← X=T[i]; /* 1 */
    | i ← i+1; /* 1 */
retourner trouve; /* 1 */

```

Algorithme 1.22: ComplexiteBoucleWhileSimple(T,X)**Données :** T, un tableau de n entiers, X un entier**Complexité :** $\Omega(f(n)), \mathcal{O}(n g(n))$

```

n ← longueur(T);                                /*  $\Theta(1)$  */
i ← 0;                                           /*  $\Theta(1)$  */
trouve ← Faux;                                  /*  $\Theta(1)$  */
tant que non trouve et i < n faire              /*  $[1 + f(n)..1 + n \times (g(n) + 2)]$  */
    | trouve ← < S(T, i) >;                      /* Complexité de S :  $\Omega(f(n)), \mathcal{O}(g(n))$  */
    | i ← i+1;                                   /*  $\Theta(1)$  */
retourner trouve;                             /*  $\Theta(1)$  */

```

Algorithme 1.23: ComplexiteBoucleWhile(D)**Données :** D, une donnée de taille n**Complexité :** $\Omega(f(n)), \mathcal{O}(?)$

```

P ← Vrai;                                       /*  $\Theta(1)$  */
tant que P faire
    | P ← < S(D) >;                             /* Complexité de S :  $\Omega(f(n)), \mathcal{O}(g(n))$  */
retourner P;                                 /*  $\Theta(1)$  */

```

2014-2015 - Cours 4**Boucles imbriquées**

Il suffit d'appliquer les formules précédentes en substituant <S> par une boucle. Cela donne naturellement :

- 2 boucles “pour” simples imbriquées : $\Theta(n m)$ ou bien $\Theta(n^2)$ si $n = m$. On parle de complexité “quadratique”.
- k boucles “pour” simples imbriquées : $\Theta(\prod_i^k n_i)$ ou bien $\Theta(n^k)$.
- 2 boucles “tant que” simples imbriquées : $\Omega(1), \mathcal{O}(n m)$ ou bien $\Omega(1), \mathcal{O}(n^2)$ si $n = m$.
- ...

Branchement**Algorithme 1.24:** ComplexiteBranchement(P)**Données :** P un predicat, n taille des données**Complexité :** $\Omega(\min(f_1(n), f_2(n)), \mathcal{O}(\max(g_1(n), g_2(n))))$

```

si P alors
    | < S1 >;                                     /* Complexité de S1 :  $\Omega(f_1(n)), \mathcal{O}(g_1(n))$  */
sinon
    | < S2 >;                                     /* Complexité de S2 :  $\Omega(f_2(n)), \mathcal{O}(g_2(n))$  */

```

Composition Il suffit de remarquer que les deux algorithmes suivants s'exécutent de la même façon.

Algorithme 1.25: Maximum3(X,Y,Z)**Données :** 3 entiers X, Y et Z**Résultat :** Le plus grand des trois**retourner** Maximum2(Maximum2(X,Y)Z);**Algorithme 1.26:** Maximum3Equiv(X,Y,Z)**Données :** 3 entiers X, Y et Z**Résultat :** Le plus grand des trois**Complexité :** $\Theta(1)$

aux ← Maximum2(X,Y);

retourner Maximum2(aux,Z);**Algorithme 1.27:** ComplexiteComposition(D)**Données :** D, une donnée de taille n**Complexité :** $\Omega(\max(f_2(n), f_1(aux)), \mathcal{O}(\max(g_2(n), g_1(aux))))$ aux ← algorithme2(X); /* aux de taille $\Omega(f_2'(n)), \mathcal{O}(g_2'(n))$ */**retourner** algorithme1(aux);

Algorithme 1.28: ComplexiteComposition(D)**Données :** D, une donnée de taille n**Complexité :** $\Omega(\max(f2(n), f1(f2'(n))))$, $\mathcal{O}(\max(g2(n), g1(g2'(n))))$ **retourner** algorithme1(algorithme2(X));

Algorithme Il suffit d'appliquer pour chaque structure de contrôle les résultats de complexité, en commençant par les structures les plus imbriquées. Attention avec les boucles “tant que “ et “répéter” pour lesquelles la complexité au pire des cas n'est pas toujours connue.

1.4.3 Compromis entre temps et espace**Algorithme 1.29:** ElementPlusFrequentV1(T)**Données :** Un tableau T d'entiers naturels**Résultat :** La valeur la plus fréquente, et son nombre d'occurrences**Complexité :** $\Theta(n^2)$ en temps, $\Theta(1)$ en espace

```

n ← longueur(T);
si n > 0 alors                                     /*  $\Theta(n^2)$  */
    nbMax ← 0;
    pour i=0 à n-1 faire                             /*  $\Theta(n^2)$  */
        cpt ← 0;
        pour j=0 à n-1 faire                         /*  $\Theta(n)$  */
            si T[i]=T[j] alors                         /*  $\Theta(1)$  */
                cpt ← cpt+1;
            si cpt > nbMax alors                         /*  $\Theta(1)$  */
                nbMax ← cpt;
                eltMax ← T[i];
    retourner eltMax, nbMax;
sinon                                               /*  $\Theta(1)$  */
    Ecrire La liste est vide;

```

Algorithme 1.30: ElementPlusFrequentV2(T)**Données :** Un tableau T d'entiers naturels**Résultat :** La valeur la plus fréquente, et son nombre d'occurrences**Complexité :** $\Theta(n^2)$ en temps, $\Theta(1)$ en espace

```

n ← longueur(T);
si n > 0 alors                                     /*  $\Theta(n^2)$  */
    nbMax ← 0;
    pour i=0 à n-1 faire                             /*  $\Theta(n^2)$  */
        cpt ← 1;
        pour j=i+1 à n-1 faire                       /*  $\Theta(n-i)$  */
            si T[i]=T[j] alors                         /*  $\Theta(1)$  */
                cpt ← cpt+1;
            si cpt > nbMax alors                         /*  $\Theta(1)$  */
                nbMax ← cpt;
                eltMax ← T[i];
    retourner eltMax, nbMax;
sinon                                               /*  $\Theta(1)$  */
    Ecrire La liste est vide;

```

Algorithme 1.31: ElementPlusFrequentV3(T,min,max)**Données :** Un tableau T d'entiers naturels compris entre min et max**Résultat :** La valeur la plus fréquente, et son nombre d'occurrences**Complexité :** $\Theta(n + (max - min))$ en temps, $\Theta(max - min)$ en espace

```

n ← longueur(T);
si n > 0 alors
    m ← max-min+1;
    Freq : entier[m];
    pour i=0 à m-1 faire
        Freq[i] ← 0;
    pour i=0 à n-1 faire
        Freq[T[i]-min] ← Freq[T[i]-min]+1;
    nbMax ← Freq[0];
    eltMax ← 0;
    pour i=1 à max faire
        si Freq[i]>nbMax alors
            nbMax ← Freq[i];
            eltMax ← i+min;
    retourner eltMax,nbMax;
sinon
    Ecrire La liste est vide;

```

/* $\Theta(n + (max - min))$ */

/* $\Theta(m)$ */

/* $\Theta(n)$ */

/* $\Theta(m)$ */

/* $\Theta(1)$ */

/* $\Theta(1)$ */

Algorithme 1.32: ElementPlusFrequent(T)**Données :** Un tableau T d'entiers naturels**Résultat :** La valeur la plus fréquente, et son nombre d'occurrences**Complexité :** $\Theta(\min(n^2, n + (max - min)))$ en temps, $\Omega(1), \mathcal{O}(max - min)$ en espace

```

n ← longueur(T);
si n > 0 alors
    max ← -1;
    min ← -1;
    pour i=0 à n-1 faire
        si T[i]>max alors
            max ← T[i];
        si T[i]<min alors
            min ← T[i];
    si (max - min) > n2 alors
        ElementPlusFrequentV2(T);
    sinon
        ElementPlusFrequentV3(T,min,max);
sinon
    Ecrire La liste est vide;

```

/* $\min(\Theta(n + (max - min)), \Theta(n^2))$ */

/* $\Theta(n)$ */

/* $\Theta(1)$ */

/* $\Theta(1)$ */

/* $\Theta(n^2)$ */

/* $\Theta(n + (max - min))$ */

/* $\Theta(1)$ */

1.4.4 Techniques d'évaluation de la complexité

Deux techniques principales :

- Appliquer pour chaque structure de contrôle les résultats de complexité, en commençant par les structures les plus imbriquées.
- Relations de récurrences :
 - $T(n + 1) = T(n)$, complexité constante en 1.
 - $T(b \times n) = T(n) + c$, (avec $c > 0$), complexité logarithmique en $\log_b(n) \equiv \log_2(n) \equiv \ln(n)$.
 - $T(n + 1) = T(n) + c$, (avec $c > 0$), complexité linéaire en n .
 - $T(n + 1) = T(n) + a_k n^k + a_{k-1} n^{k-1} + \dots + a_0$, (avec $a_k > 0$), complexité polynomiale en n^{k+1} .
 - $T(n + 1) = c \times T(n)$, (avec $c > 1$), complexité exponentielle c^n .

- $T(n+1) = (n+1) \times T(n)$, complexité factorielle $n!$.

Attention aux **Retourner** en *milieu* de boucle, qui rendent plus difficile le calcul de la complexité.

1.5 Pile d'exécution et passages de paramètres

1.5.1 Contenu et rôle d'une pile d'exécution

La pile contient la prochaine instruction à exécuter dès qu'un algorithme s'arrête. Cette instruction liste :

- Pour l'algorithme appelant :
 - le nom de l'algorithme.
 - la valeur du compteur ordinal pour indiquer le point de reprise.
 - la liste des variables locales et leur valeur pour pouvoir recharger le contexte.
 - Un espace mémoire pour que la fonction appelée puisse y mettre les valeurs retournées.
- Pour l'algorithme appelé :
 - le nom de l'algorithme.
 - la valeur du compteur ordinal correspondant à "début de programme".
 - la liste des valeurs des variables passées en paramètres.

Exemple : *Je fais un dessin au tableau de l'évolution d'une pile d'exécution pendant le déroulement d'un programme.*

Algorithme 1.33: EvolutionPileExecution()

Données :

Résultat :

```
v1 ← 133;
v2 ← 9;
v3 ← Algorithme(v1);
v4 ← 17;
v2 ← 4;
v4 ← Algorithme(v2);
v2 ← 11;
v3 ← Algorithme(v2);
```

1.5.2 Notion de paramètres

Terminologie trouvée dans la littérature informatique.

- types (IN, OUT, IN-OUT)
- procédures : passage par valeur (IN) / adresse ou références (IN-OUT)
- fonctions : entrée ou donnée (IN, IN-OUT) / sortie ou retour (OUT)

Pour un langage donné, ces termes sont précisés.

- python utilise un passage par valeur non modifiable.
 - paramètres (constantes) : passage par valeur (IN).
 - paramètres (variables de types simples) : passage par valeur (IN).
 - paramètres (variables conteneurs) : passage par valeur de l'adresse du conteneur (IN), ce qui permet de modifier le contenu (IN-OUT).
 - retour (constantes) : retour par valeur (OUT).
 - retour (variables de types simples) : retour par valeur (OUT).
 - retour (variables conteneurs) : retour de l'adresse du conteneur (OUT), ce qui permet de modifier le contenu (IN-OUT).

Un exemple

parametres

Procedure —> aucun effet sur le contexte

def echangeV1(X,Y):

 aux = X

 X = Y

 Y = aux

Fonction —> depend de son utilisation

```

def echangeV2(X,Y):
    return Y,X

# Procedure specialisee pour echanger 2 elements d'un tableau
def echangeV3(T,i,j):
    aux = T[i]
    T[i] = T[j]
    T[j] = aux

from parametres import *

T = [0,1,2,3,4,5]
print ("T=%s" %T)
echangeV1(T[0],T[1])
T[2],T[3] = echangeV2(T[2],T[3])
echangeV3(T,4,5)
print ("T=%s" %T)
T1 = [1,2]
T2 = [3,4]
print ("T1=%s, T2=%s" %(T1,T2))
echangeV1(T1,T2)
print ("T1=%s, T2=%s" %(T1,T2))
T1,T2 = echangeV2(T1,T2)
print ("T1=%s, T2=%s" %(T1,T2))

```

$T = [0, 1, 2, 3, 4, 5]$ $T = [0, 1, 3, 2, 5, 4]$ $T1 = [1, 2], T2 = [3, 4]$ $T1 = [1, 2], T2 = [3, 4]$ $T1 = [3, 4], T2 = [1, 2]$
--

2014-2015 - Cours 6

1.6 Constructions algorithmiques élémentaires

1.6.1 Comptages, minimum et maximum

Algorithme 1.34: NbXverifiantP(T)

Données : Un tableau T et une fonction prédicat P de complexité $\Theta(1)$

Résultat : Le nombre de variables de T qui vérifient le prédicat P

Complexité : $\Theta(n)$

```

n ← longueur(T);
nb ← 0;
pour i=0 à n-1 faire
    si P(T[i]) alors
        nb ← nb+1;
retourner nb;

```

Algorithme 1.35: MinX(T)

Données : Un tableau T d'objets comparables

Résultat : Le plus petit objet de T, et son indice dans T

Complexité : $\Theta(n)$

```

n ← longueur(T);
si n=0 alors
    retourner "La liste est vide";
iMin ← 0;
minX ← T[iMin];
pour i=1 à n-1 faire
    si T[i] < minX alors
        iMin ← i;
        minX ← T[i];
retourner minX,iMin;

```

Algorithme 1.36: MaxX(T)

Données : Un tableau T d'objets comparables
Résultat : Le plus grand objet de T, et son indice dans T
Complexité : $\Theta(n)$

```

n ← longueur(T);
si n=0 alors
    retourner "La liste est vide";
iMax ← 0;
maxX ← T[iMax];
pour i=1 à n-1 faire
    si T[i] > maxX alors
        iMax ← i;
        maxX ← T[i];
retourner maxX, iMax;

```

Les programmes en annexe

- Une version python

1.6.2 Quantifications existentielle et universelle

Une première version basée sur le comptage, puis les points de vues algorithme et programme sont donnés simultanément.

Le point de vue algorithme**Algorithme 1.37:** ExisteXverifiantPNonOptimal(T)

Données : Un tableau T et une fonction prédicat P de complexité $\Theta(1)$
Résultat : Vrai ssi il existe une valeur qui vérifie le prédicat P
Complexité : $\Theta(n)$

```

n ← longueur(T);
nb ← 0;
pour i=0 à n-1 faire
    si P(T[i]) alors
        nb ← nb+1;
retourner nb ≥ 1;

```

Algorithme 1.38: ExisteXverifiantP(T)

Données : Un tableau T et une fonction prédicat P de complexité $\Theta(1)$
Résultat : Vrai ssi il existe une valeur qui vérifie le prédicat P
Complexité : $\Omega(1), \mathcal{O}(n)$

```

n ← longueur(T);
i ← 0;
auMoinsUnP ← Faux;
tant que non auMoinsUnP et i < n faire
    auMoinsUnP ← P(T[i]);
    i ← i+1;
retourner auMoinsUnP;

```

Algorithme 1.39: ExisteXverifiantNonP(T)**Données :** Un tableau T et une fonction prédicat P de complexité $\Theta(1)$ **Résultat :** Vrai ssi il existe une valeur qui ne vérifie pas le prédicat P**Complexité :** $\Omega(1), \mathcal{O}(n)$

```

n ← longueur(T);
i ← 0;
auMoinsUnNonP ← Faux;
tant que non auMoinsUnNonP et i < n faire
    | auMoinsUnNonP ← non P(T[i]);
    | i ← i+1;
retourner auMoinsUnNonP;

```

Algorithme 1.40: ToutXverifieP(T)**Données :** Un tableau T et une fonction prédicat P de complexité $\Theta(1)$ **Résultat :** Vrai ssi toutes les valeurs de T vérifient le prédicat P**Complexité :** $\Omega(1), \mathcal{O}(n)$

```

n ← longueur(T);
i ← 0;
tousP ← Vrai;
tant que tousP et i < n faire
    | tousP ← P(T[i]);
    | i ← i+1;
retourner tousP;

```

Algorithme 1.41: ToutXverifieNonP(T)**Données :** Un tableau T et une fonction prédicat P de complexité $\Theta(1)$ **Résultat :** Vrai ssi toutes les valeurs de T ne vérifient pas le prédicat P**Complexité :** $\Omega(1), \mathcal{O}(n)$

```

n ← longueur(T);
i ← 0;
tousNonP ← Vrai;
tant que tousNonP et i < n faire
    | tousNonP ← non P(T[i]);
    | i ← i+1;
retourner tousNonP;

```

Les programmes en annexe

- Une version python

Le point de vue programmeur**Algorithme 1.42:** ExisteXverifiantPretour(T)**Données :** Un tableau T et une fonction prédicat P de complexité $\Theta(1)$ **Résultat :** Vrai ssi il existe une valeur qui vérifie le prédicat P**Complexité :** $\Omega(1), \mathcal{O}(n)$

```

n ← longueur(T);
pour i=0 à n-1 faire
    | si P(T[i]) alors
        | retourner Vrai;
retourner Faux;

```

Algorithme 1.43: ExisteXverifiantNonPretour(T)

Données : Un tableau T et une fonction prédicat P de complexité $\Theta(1)$
Résultat : Vrai ssi il existe une valeur qui ne vérifie pas le prédicat P
Complexité : $\Omega(1), \mathcal{O}(n)$

```

n ← longueur(T);
pour i=0 à n-1 faire
    si non P(T[i]) alors
        retourner Vrai;
retourner Faux;

```

Algorithme 1.44: ToutXverifiePretour(T)

Données : Un tableau T et une fonction prédicat P de complexité $\Theta(1)$
Résultat : Vrai ssi toutes les valeurs de T vérifient le prédicat P
Complexité : $\Omega(1), \mathcal{O}(n)$

```

n ← longueur(T);
pour i=0 à n-1 faire
    si non P(T[i]) alors
        retourner Faux;
retourner Vrai;

```

Algorithme 1.45: ToutXverifieNonPretour(T)

Données : Un tableau T et une fonction prédicat P de complexité $\Theta(1)$
Résultat : Vrai ssi toutes les valeurs de T ne vérifient pas le prédicat P
Complexité : $\Omega(1), \mathcal{O}(n)$

```

n ← longueur(T);
pour i=0 à n-1 faire
    si P(T[i]) alors
        retourner Faux;
retourner Vrai;

```

Les programmes en annexe

- Une version python

1.6.3 Minimum, maximum avec prédicat

Ces algorithmes combinent l'algorithme de recherche d'un extremum, avec celui de la quantification existentielle. Attention, ils utilisent l'évaluation paresseuse dans le branchement.

Algorithme 1.46: MinXverifiantP(T)

Données : Un tableau T d'objets comparables et une fonction prédicat P de complexité $\Theta(1)$
Résultat : S'il existe, le plus petit objet de T vérifiant P et son indice
Complexité : $\Theta(n)$

```

n ← longueur(T);
auMoinsUnP ← Faux;
pour i=0 à n-1 faire
    si P(T[i]) and ((non auMoinsUnP) or T[i]<minX) alors
        auMoinsUnP ← Vrai;
        iMin ← i;
        minX ← T[i];
si auMoinsUnP alors
    retourner minX,iMin;
sinon
    retourner "Le tableau ne contient pas d'élément verifiant P";

```

Algorithme 1.47: MaxXverifiantP(T)

Données : Un tableau T d'objets comparables et une fonction prédicat P de complexité $\Theta(1)$

Résultat : S'il existe, le plus grand objet de T vérifiant P et son indice

Complexité : $\Theta(n)$

n \leftarrow longueur(T);

auMoinsUnP \leftarrow Faux;

pour $i=1$ **à** $n-1$ **faire**

si $P(T[i])$ **and** $((\text{non auMoinsUnP}) \text{ or } T[i] > \text{maxX})$ **alors**

 auMoinsUnP \leftarrow Vrai;

 iMax \leftarrow i;

 maxX \leftarrow T[i];

si auMoinsUnP **alors**

retourner maxX, iMax;

sinon

retourner "Le tableau ne contient pas d'élément verifiant P";

Les programmes en annexe

- Une version python

Chapitre 2

Algorithmes de tri et de recherche

2014-2015 - Cours 7

2.1 Le problème du tri

Trier des objets en fonction d'un ordre sur une clef. Cela revient à trier un tableau d'entiers.

Critères :

- Complexité en temps.
- Complexité en espace (*tri sur place*).
- tri stable (deux objets du tableau ayant des clefs identiques sont ordonnées dans le tableau résultat comme dans le tableau de départ).

2.2 L'approche "incrémentale"

Dans une telle approche, la résolution d'un problème va se faire par une itération de modifications élémentaires (ou incrémentales). Chacune diminuant la *distance* au résultat final. Trois étapes :

1. **Formaliser** avec des variables une situation intermédiaire dans laquelle le problème est partiellement traité.
2. **Décrire** une modification élémentaire.
3. **Trouver** d'une part les conditions initiales sur les variables; d'autre part les valeurs *terminales* des variables qui permettront de déterminer le prédicat de *sortie* de l'itération.

2.3 Deux procédures utiles

2.3.1 L'échange de deux valeurs du tableau

Algorithme 2.1: Echange(T, i, j)

Données : Un tableau T et deux indices valides i et j

Résultat : Le tableau T avec $T[i]$ et $T[j]$ échangés

Complexité : $\Theta(1)$

```
aux ← T[i];  
T[i] ← T[j];  
T[j] ← aux;
```

2.3.2 Les décalages dans un tableau

Algorithme 2.2: DecalageDroite(T, g, d)

Données : Un tableau T et deux indices valides g et $d > g$

Résultat : Le tableau T avec pour k dans $]g, d]$, $T'[k] = T[k-1]$ et $T'[g] = T[d]$

Complexité : $\Theta(d - g)$

aux $\leftarrow T[d]$;

pour $k=d$ **décroissant à** $g+1$ **faire**

$T[k] \leftarrow T[k-1]$;

$T[g] \leftarrow$ aux;

Algorithme 2.3: DecalageGauche(T, g, d)

Données : Un tableau T et deux indices valides g et $d > g$

Résultat : Le tableau T pour k dans $[g, d[$, $T'[k] = T[k+1]$ et $T'[d] = T[g]$

Complexité : $\Theta(d - g)$

aux $\leftarrow T[g]$;

pour $k=g$ **à** $d-1$ **faire**

$T[k] \leftarrow T[k+1]$;

$T[d] \leftarrow$ aux;

Les programmes en annexe

- Une version python

2.4 Les algorithmes de tri

2.4.1 Le tri par sélection

Idée et exemple

Trouver le plus petit pour l'échanger avec le premier, recommencer avec le second plus petit, et ainsi de suite.

Je déroule un petit exemple

Approche incrémentale

- Dans une situation *intermédiaire* :
 - Les variables du tableau avec un indice $< i$ sont triées et placées.
 - Les variables du tableau avec un indice $\geq i$ sont $\geq T[i-1]$.
- Trouver le plus petit avec un indice $\geq i$ pour l'échanger avec i ; puis incrémenter i .
- Configuration initiale : $i = 0$, et terminale : $i = n - 2$

L'algorithme

Algorithme 2.4: TriSelection(T)

Données : Un tableau T d'entiers

Résultat : Le tableau T trié par ordre croissant des valeurs

pour $i=0$ **à** $\text{longueur}(T)-2$ **faire**

/ $\Theta(n^2)$ */*

$iMin \leftarrow i$;

pour $j=i+1$ **à** $\text{longueur}(T)-1$ **faire**

/ $\Theta(n-i)$ */*

si $T[j] < T[iMin]$ **alors**

/ $\Theta(1)$ */*

$iMin \leftarrow j$;

si $i \neq iMin$ **alors**

/ $\Theta(1)$ */*

 Echange($T, i, iMin$);

/ $\Theta(1)$ */*

Propriétés

- Complexité en temps : $\Theta(n^2)$
- Complexité en espace : $\Theta(1)$

- Tri stable : Non **comme tous les tris** qui échangent des variables dont les indices sont non consécutifs.

Les programmes en annexe

- Une version python

2.4.2 Le tri à bulles

Idée et exemple

On permute tout couple de cases successives mal ordonnées. Un premier parcours *emmène* la plus grande valeur jusqu'à la dernière case du tableau, comme les grosses bulles qui remontent à la surface de l'eau plus vite que les petites. Un second parcours fait remonter la deuxième plus grande valeur, et il suffit d'arrêter la remontée à l'avant-dernière case du tableau ; et ainsi de suite.

Je déroule un petit exemple

Approche incrémentale

- Dans une situation *intermédiaire* :
 - Les variables du tableau avec un indice $> i$ sont triées et placées.
 - Les variables du tableau avec un indice $\leq i$ sont $\leq T[i + 1]$.
- Inverser les couples $(i, i + 1)$ “mal ordonnés” pour les indices $< i$; puis décrémenter i .
- Configuration initiale : $i = n - 1$, et terminale : $i = 0$

L'algorithme

Algorithme 2.5: TriBulle(T)

Données : Un tableau T d'entiers

Résultat : Le tableau T trie par ordre croissant des valeurs

<pre> pour $i = \text{len}(T) - 1$ à 1 décroissant faire pour $j = 0$ à $i - 1$ faire si $T[j] > T[j + 1]$ alors Echange(T, j, j + 1); </pre>	<pre> /* $\Theta(n^2)$ */ /* $\Theta(i)$ */ /* $\Theta(1)$ */ /* $\Theta(1)$ */ </pre>
--	--

Propriétés

- Complexité en temps : $\Theta(n^2)$
- Complexité en espace : $\Theta(1)$
- Tri stable : Oui **sauf si** $T[j] \geq T[j + 1]$ **au lieu de** $T[j] > T[j + 1]$

Les programmes en annexe

- Une version python

2.4.3 Le tri par insertion

Idée et exemple

C'est le tri des joueurs de cartes, qui font *glisser* une carte jusqu'à son emplacement dans la partie des cartes déjà *ordonnée*.

Je déroule un petit exemple

2014-2015 - Cours 8

Approche incrémentale

- Dans une situation *intermédiaire* :
 - Les variables du tableau avec un indice $< i$ sont triées.
 - Les variables du tableau avec un indice $\geq i$ n'ont jamais été *regardées*.
- Insérer la variable d'indice i à la bonne position entre 0 et i par un décalage vers la droite ; puis incrémenter i .
- Configuration initiale : $i = 1$, et terminale : $i = n - 1$

L'algorithme

Algorithme 2.6: TriInsertion(T)**Données :** Un tableau T d'entiers**Résultat :** Le tableau T trié par ordre croissant des valeurs

```

pour i=1 à longueur(T)-1 faire                                /*  $\Omega(n), \mathcal{O}(n^2)$  */
┌   j ← i-1;
  tant que j ≥ 0 and T[i] < T[j] faire                          /*  $\Omega(1), \mathcal{O}(i)$  */
  └   j ← j-1;
  si j ≠ i-1 alors                                             /*  $\Omega(1), \mathcal{O}(i-j)$  */
  │   DecalageDroite(T, j+1, i);                               /*  $\Theta(i-j)$  */
└

```

Propriétés

- Complexité en temps : $\Omega(n), \mathcal{O}(n^2)$
- Complexité en espace : $\Theta(1)$
- Tri stable : Oui **sauf si** $T[i] \leq T[j]$ **au lieu de** $T[i] < T[j]$

Les programmes en annexe

- Une version python

2.4.4 Le tri par dénombrement

Idée et exemple

Hypothèse : Toutes les valeurs sont comprises entre 0 et *max*.

Un tableau des fréquences cumulées sert à copier dans un tableau résultat les valeurs triées.

Je déroule un petit exemple

Une approche par étapes successives

Plusieurs étapes (\neg approche incrémentale) :

- Comptage du nombre d'occurrences de chaque élément.
- Comptage cumulé des nombres d'occurrences des éléments inférieurs ou égaux.
- Positionnement dans un nouveau tableau des éléments en utilisant le comptage cumulé.

Algorithme peu évident à écrire, mais dont la correction est assez évidente.

L'algorithme

Algorithme 2.7: TriDenombrement(T,max)**Données :** Un tableau T d'entiers compris entre 0 et max inclus**Résultat :** Le tableau T trié par ordre croissant des valeurs

```

pour i=0 à max faire                                          /*  $\Theta(max)$  */
┌   freq[i] ← 0;
pour i=0 à longueur(T)-1 faire                                /*  $\Theta(n)$  */
┌   freq[T[i]] ← freq[T[i]] + 1;
freq[0] ← freq[0]-1;
pour i=1 à max faire                                          /*  $\Theta(max)$  */
┌   freq[i] ← freq[i] + freq[i-1] ;
pour i=longueur(T)-1 à 0 descendant faire                    /*  $\Theta(n)$  */
┌   res[freq[T[i]]] ← T[i];
┌   freq[T[i]] ← freq[T[i]] - 1;
└

```

Propriétés

- Complexité en temps : $\Theta(n + max)$
- Complexité en espace : $\Theta(n + max)$
- Tri stable : Oui **sauf si** dernier parcours croissant

Remarques

- Compromis espace-temps.
- Hypothèse non restrictive, l'algorithme est facile à adapter avec trois paramètres (T , \min , \max) que l'on appelle avec $(T, \min(T), \max(T))$.
- La complexité en espace n'est pas dépendante de la *taille des objets* du tableau, mais seulement de leur nombre. **Freq** est un tableau de clefs (entiers, réels, ...), et **res** est un tableau d'adresses mémoire.

Les programmes en annexe

- Une version python

2.5 Le problème de la recherche d'un élément

Localiser un objet par sa clef dans un ensemble d'objets.

Critères :

- Complexité en temps.
- Complexité en espace.
- Le premier si présence de doublons.

2.5.1 Recherche dans un tableau

Idée et exemple

Il suffit de comparer un à un les éléments du tableau avec la valeur cherchée.

Approche incrémentale

- Dans une situation *intermédiaire* :
 - Les variables du tableau avec un indice $< i$ sont différentes de X .
 - Les variables du tableau avec un indice $\geq i$ n'ont pas été *regardées*.
- Comparer X avec la valeur $T[i]$. Deux cas :
 - $T[i] = X$, la recherche est terminée.
 - $T[i] \neq X$; il faut incrémenter i .
- Configuration initiale : $i = 0$, et terminale : *trouve* ou bien $i = n$

L'algorithme

Algorithme 2.8: RechercheElement(T, X)

Données : Un tableau T d'entiers, et un entier X

Résultat : Le plus petit indice i tel que $T[i]=X$ s'il existe

$i \leftarrow 0$;

trouve \leftarrow faux;

tant que *non trouve* **and** $i < \text{longueur}(T)$ **faire**

/ $\Omega(1), \mathcal{O}(n)$ */*

 trouve $\leftarrow T[i]=X$;

$i \leftarrow i+1$;

si *trouve* **alors**

/ $\Theta(1)$ */*

retourner $i-1$;

sinon

retourner "X n'est pas dans le tableau T";

Propriétés

- Complexité en temps : $\Omega(1), \mathcal{O}(n)$
- Complexité en espace : $\Theta(1)$
- Le premier si présence de doublons : Oui

Les programmes en annexe

- Une version python

2.5.2 Recherche dans un tableau trié

Idée et exemple

Analogies avec la recherche dans un dictionnaire, et avec le jeu *deviner un nombre entre 1 et 1000*.
Je déroule un petit exemple

Approche incrémentale

- Dans une situation *intermédiaire* :
 - Les variables du tableau avec un indice $< g$ sont inférieures à X .
 - Les variables du tableau avec un indice $> d$ sont supérieures à X .
 - Les variables du tableau avec un indice dans $[g, d]$ n'ont pas été *regardées* et sont comprises entre $T[g]$ et $T[d]$.
- Comparer X avec la valeur d'indice médian m entre g et d . Trois cas :
 - $T[m] = X$, la recherche est terminée.
 - $T[m] < X$, l'espace de recherche est réduit à $[m + 1, d]$; il faut affecter $m + 1$ à g .
 - $T[m] > X$, l'espace de recherche est réduit à $[g, m - 1]$; il faut affecter $m - 1$ à d .
- Configuration initiale : $g = 0, d = n - 1$, et terminale : *trouve* ou bien $g > d$.

L'algorithme

Algorithme 2.9: RechercheDichotomique(T,X)

Données : Un tableau T d'entiers trié, et un entier X

Résultat : Un indice i tel que $T[i]=X$ s'il existe

$g \leftarrow 0$;

$d \leftarrow \text{longueur}(T)-1$;

trouve \leftarrow faux;

tant que *not trouve* and $g \leq d$ **faire**

$m \leftarrow (g+d) \text{ div } 2$;

si $T[m]=X$ **alors**

trouve \leftarrow vrai;

sinon si $T[m]<X$ **alors**

$g \leftarrow m+1$;

sinon

$d \leftarrow m-1$;

si *trouve* **alors**

retourner m ;

sinon

retourner "X n'est pas dans le tableau T";

Propriétés

- Complexité en temps :
 - Meilleur des cas ($X = T[(n-1) \text{ div } 2]$) : une seule itération donc $\Omega(1)$
 - Pire des cas (X n'est pas dans T) : $T(2n) = T(n) + 4$ donc $\mathcal{O}(\log_2(n))$
- Complexité en espace : $\Theta(1)$
- Le premier si présence de doublons : Non

Rappels sur les logarithmes.

$$\begin{aligned} \log_b(n \times m) &= \log_b(n) + \log_b(m) \\ \log_a(n) &= \log_a(b) \times \log_b(n) \end{aligned}$$

Les programmes en annexe

- Une version python

Chapitre 3

La Récursivité

2014-2015 - Cours 9

3.1 Récursivité, pile d'exécution et complexité

3.1.1 Définitions

Un algorithme, un programme, une fonction, une structure est dit récursif(ve) si il(elle) est défini(e) en faisant référence à lui(elle)-même.

Remarque : pas de structures récursives dans ce cours.

3.1.2 Exemple du calcul du PGCD de deux entiers

Le pgcd de deux entiers strictement positifs peut être défini par :

$$pgcd(a, b) = \begin{cases} 1 & \text{si } a = 1 \text{ ou bien } b = 1 \\ a & \text{si } a = b \\ pgcd(a - b, b) & \text{si } a > b \\ pgcd(a, b - a) & \text{si } a < b \end{cases}$$

Les algorithmes récursif et itératif

Algorithme 3.1: PgcdRécursif(a,b)

Données : Deux entiers a et b strictement positifs

Résultat : pgcd(a,b)

si $a=1$ *ou* $b=1$ **alors**

retourner 1;

sinon si $a=b$ **alors**

retourner a;

sinon si $a>b$ **alors**

retourner PgcdRécursif(a-b,b);

sinon

retourner PgcdRécursif(a,b-a);

La figure 3.1 représente l'arbre des appels pour PgcdRécursif(24,30).

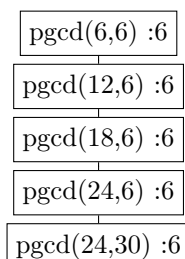


FIGURE 3.1 – Arbre des appels pour PgcdRécursif(24,30)

Le fait que le dernier appel calcule le résultat, et que tous les retours ne font que transmettre une valeur sans la modifier, permet d'écrire *facilement* une version itérative.

Algorithme 3.2: PgcdIteratif(a,b)

Données : Deux entiers a et b strictement positifs

Résultat : pgcd(a,b)

tant que *Vrai faire*

si $a=1$ ou $b=1$ **alors**

retourner 1;

sinon si $a=b$ **alors**

retourner a;

sinon si $a>b$ **alors**

$a \leftarrow a-b$;

sinon

$b \leftarrow b-a$;

Propriétés

- Version récursive
- Complexité en temps : $\Omega(1), \mathcal{O}(\max(a, b))$
- Complexité en espace : $\Omega(1), \mathcal{O}(\max(a, b))$
- Version itérative
- Complexité en temps : $\Omega(1), \mathcal{O}(\max(a, b))$
- Complexité en espace : $\Theta(1)$

Les programmes

En annexe :

- Une version python

3.1.3 Pile d'exécution et complexité d'un algorithme récursif

- Complexité en temps : # appels \rightarrow # changements de contexte.
- Complexité en espace : hauteur max de la pile d'exécution.

3.1.4 Récursivité terminale

- L'appel récursif est la dernière instruction appelée. \rightarrow le résultat est un paramètre
- Transformation automatique algorithme récursif \rightarrow algorithme itératif équivalent (pour la simulation), ayant même complexité en temps (sans les changements de contexte), mais une meilleure complexité espace.

3.2 Quelques exemples de fonctions récursives
3.2.1 La fonction factorielle

La fonction factorielle d'un entier naturel peut être définie par :

$$factorielle(n) = \begin{cases} 1 & \text{si } n = 0 \text{ ou bien } n = 1 \\ n \times factorielle(n-1) & \text{sinon} \end{cases}$$

Algorithmes itératif et récursif classiques

Algorithme 3.3: FactorielleIteratif(n)

Données : Un entier naturel n

Résultat : n !

$res \leftarrow 1$;

pour $i=2$ **à** n **faire**

$res \leftarrow n \times res$;

retourner res;

Propriétés

- Complexité en temps : $\Theta(n)$
- Complexité en espace : $\Theta(1)$

Algorithme 3.4: FactorielleRekursif(n)**Données :** Un entier naturel n**Résultat :** n !**si** $n < 2$ **alors** **retourner** 1;**sinon** **retourner** $n \times \text{FactorielleRekursif}(n-1)$;**Propriétés**

- Complexité en temps : $\Theta(n)$
- Complexité en espace : $\Theta(n)$

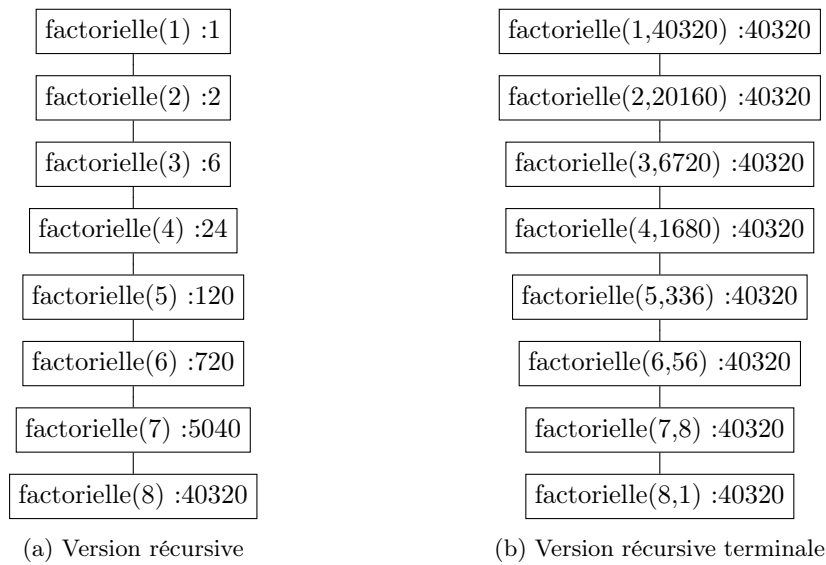
La figure 3.2 représente l'arbre des appels pour **factorielle(8)**.

FIGURE 3.2 – Arbre des appels pour Factorielle(8)

Algorithme récursif terminal**Algorithme 3.5:** FactorielleRekursifTerminal(n,u)**Données :** Un entier naturel n, et un parametre accumulateur**Résultat :** $n! = \text{FactorielleRekursifTerminal}(n,1)$ **si** $n < 2$ **alors** **retourner** u;**sinon** **retourner** $\text{FactorielleRekursifTerminal}(n-1, n*u)$;**Algorithme 3.6:** Factorielle(n)**Données :** Un entier naturel n**Résultat :** n !**retourner** $\text{FactorielleRekursifTerminal}(n,1)$;**Propriétés**

- Complexité en temps : $\Theta(n)$
- Complexité en espace : $\Theta(n)$

Algorithme itératif *automatique*

Algorithme 3.7: FactorielleIteratifAutomatique(n)

Données : Un entier naturel n

Résultat : n!

u ← 1;

tant que True **faire**

si n < 2 **alors**

retourner u;

sinon

 u ← n * u;

 n ← n - 1;

Propriétés

- Complexité en temps : $\Theta(n)$
- Complexité en espace : $\Theta(1)$

Les programmes

En annexe :

- Une version python

3.2.2 La suite de Fibonacci

La suite (ou fonction) de Fibonacci d'un entier naturel est définie par :

$$fibonacci(n) = \begin{cases} 0 & \text{si } n = 0 \\ 1 & \text{si } n = 1 \\ fibonacci(n-1) + fibonacci(n-2) & \text{sinon} \end{cases}$$

Algorithme récursif classique

Algorithme 3.8: FibonacciRekursif(n)

Données : Un entier naturel n

Résultat : fibonacci(n)

si n = 0 **alors**

retourner 0;

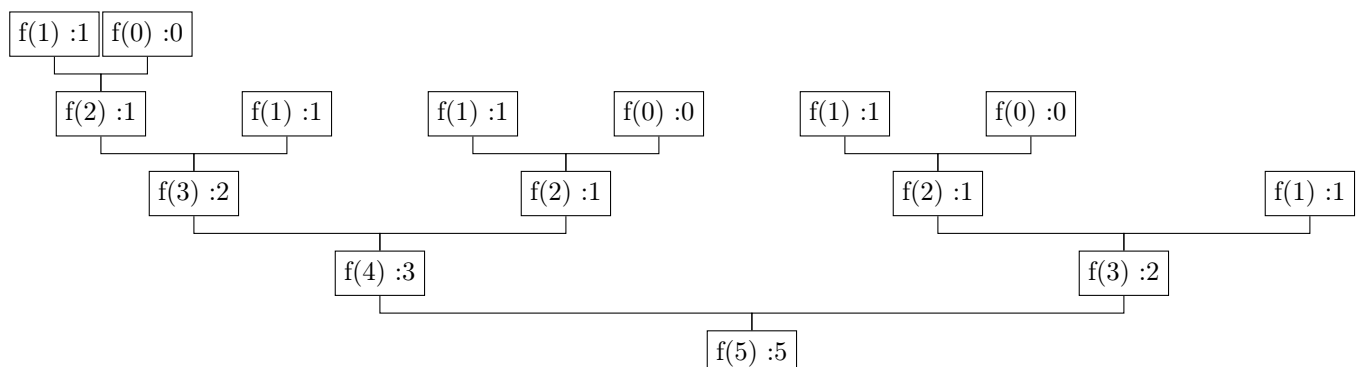
sinon si n = 1 **alors**

retourner 1;

sinon

retourner FibonacciRekursif(n-1) + FibonacciRekursif(n-2);

La figure 3.3 représente l'arbre des appels pour fibonacci(5). J'ai dessiné l'arbre des appels pour fibonacci(5) pour introduire la terminologie sur les arbres (racine, branche, feuille, hauteur).



Propriétés

- Complexité en temps : $\Theta(\text{Fib}(n+1))$, Plus précisément :
 - $T(n+1) < 2T(n)$ donc $\mathcal{O}(2^n)$.
 - $T(n+1) > 2T(n-1)$ donc $\Omega(2^{n/2})$, soit $\Omega(\sqrt{2}^n)$.
 - En fait $\Theta(\varphi^n)$ avec $\varphi = \frac{1+\sqrt{5}}{2}$ le nombre d'or.
- **non dit** Considérer la suite $g(n+1) = \frac{\text{fib}(n+1)}{\text{fib}(n)}$. Elle converge vers X tel que $X = 1 + \frac{1}{X}$ donc vers le nombre d'or. Il est alors facile de déduire que $\text{fib}(n)$ converge vers φ^n .
- Complexité en espace : $\Theta(n)$

Pour éviter les calculs multiples, il suffit d'introduire deux paramètres, donc deux suites (u_k, v_k) , qui vont représenter au moment du k^{eme} appel récursif (avec $k < n$), les valeurs de $(\text{fib}(k-1), \text{fib}(k))$. Les nouveaux paramètres se calculent aisément $(u_{k+1}, v_{k+1}) \leftarrow (v_k, u_k + v_k)$.

La figure 3.4 représente l'arbre des appels avec ces paramètres supplémentaires pour `fibonacci(5)`.

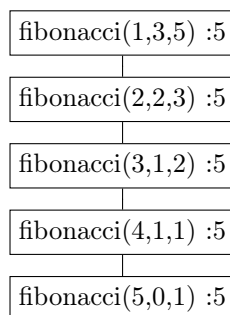


FIGURE 3.4 – Arbre des appels pour `FibonacciRécursifTerminal(5,1,1)`

Algorithme récursif terminal**Algorithme 3.9:** `FibonacciRécursifTerminal(n,u,v)`

Données : Un entier naturel n , et deux accumulateurs u et v

Résultat : `fibonacci(n) = FibonacciRécursifTerminal(n,0,1)`

si $n=0$ **alors**

retourner u ;

sinon si $n=1$ **alors**

retourner v ;

sinon

retourner `FibonacciRécursifTerminal(n-1,v,u+v)`;

Algorithme 3.10: `Fibonacci(n)`

Données : Un entier naturel n

Résultat : `fibonacci(n)`

retourner `FibonacciRécursifTerminal(n,0,1)`;

Propriétés

- Complexité en temps : $\Theta(n)$
- Complexité en espace : $\Theta(n)$

Algorithme itératif *automatique*

Algorithme 3.11: FibonacciIteratifAutomatique(n,u,v)

Données : Un entier naturel n**Résultat :** fibonacci(n) = FibonacciIteratifAutomatique(n,0,1)

u ← 0;

v ← 1;

tant que vrai faire **si** n=0 **alors**

| retourner u;

sinon si n=1 **alors**

| retourner v;

sinon

aux ← v;

v ← u+v;

u ← aux;

n ← n-1;

|

Propriétés

- Complexité en temps : $\Theta(n)$
- Complexité en espace : $\Theta(1)$

Les programmes

En annexe :

- Une version python

3.2.3 La fonction d'Ackermann

La fonction d'Ackermann de deux entiers naturels est définie par :

$$ackermann(m, n) = \begin{cases} n + 1 & \text{si } m = 0 \\ ackermann(m - 1, 1) & \text{si } n = 0 \\ ackermann(m - 1, ackermann(m, n - 1)) & \text{sinon} \end{cases}$$

Algorithme récursif classique

Algorithme 3.12: AckermannRekursif(m,n)

Données : Deux entiers m et n**Résultat :** $2 \uparrow^{(m-2)} (n + 3) - 3$ **si** m=0 **alors**

| retourner n+1;

sinon si n=0 **alors**

| retourner AckermannRekursif(m-1,1);

sinon

| retourner AckermannRekursif(m-1,AckermannRekursif(m,n-1));

La figure 3.5 représente l'arbre des appels pour $ack(2,2)=7$.**Propriétés** Propriétés dites :

- $ack(n, n)$ croît beaucoup plus vite que la fonction $exp(n)$.
- Pour $ackermann(4,1)=65533$, RuntimeError : maximum recursion depth exceeded in comparison.
- Pas de fonction récursive terminale possible avec des simples ajouts de paramètres.

Propriétés non dites :

- $ack(m, n) = 2 \uparrow^{(m-2)} (n + 3) - 3$, et $ack(n, n) = 2 \uparrow^{(n-2)} (n + 3) - 3$.
- Complexité en temps : #appels?
- Complexité en espace : la branche la plus à gauche de l'avant dernier sous arbre le plus à droite à une longueur de $m + ackermann(m, n)$. La complexité est $\Theta(ackermann(m, n))$.
- Après analyse de la fonction, il est possible d'écrire une fonction plus efficace.

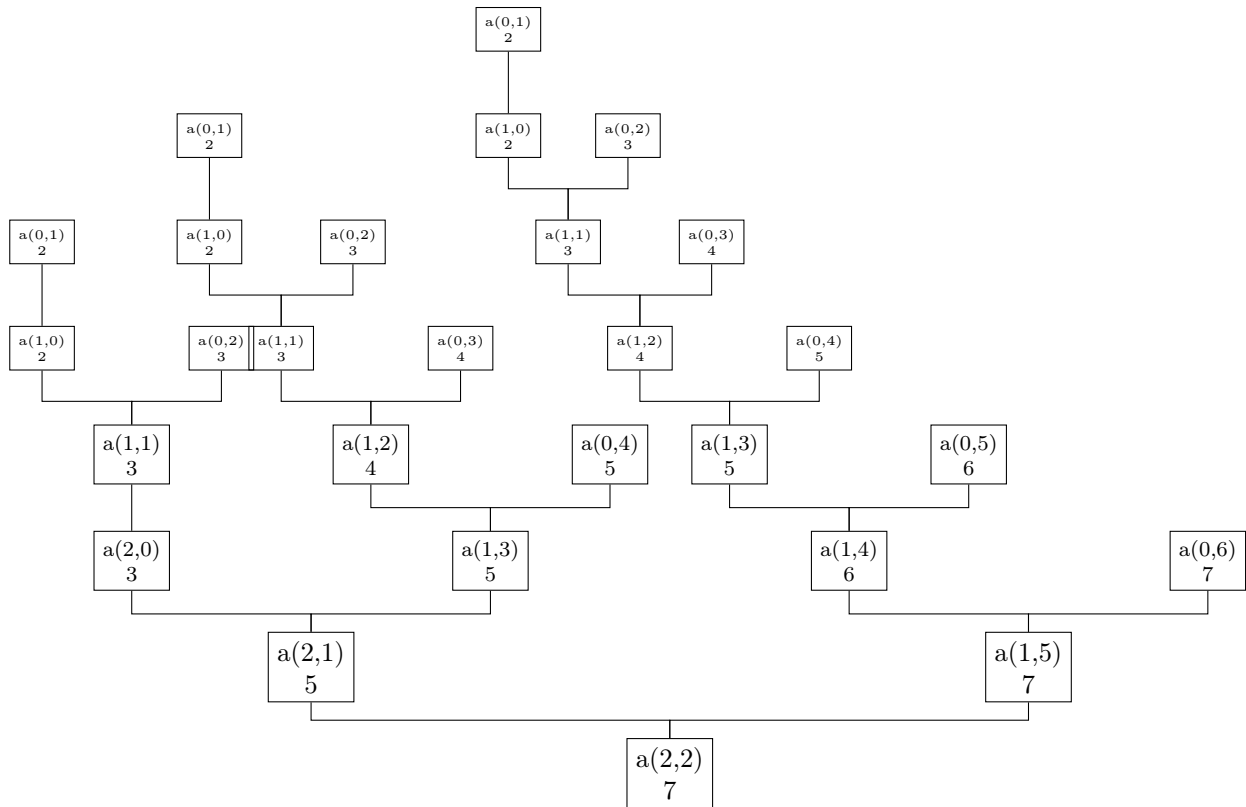


FIGURE 3.5 – Arbre des appels pour Ackermann(2,2))

Les programmes

En annexe :

- Une version python

3.2.4 La suite de Syracuse

La suite de Syracuse est définie pour un entier n par :

$$\text{suiteSyracuse}(n) = \begin{cases} [n] & \text{si } n \leq 1 \\ [n] + \text{suiteSyracuse}(n/2) & \text{si } n \text{ est pair} \\ [n] + \text{suiteSyracuse}(3n+1) & \text{si } n \text{ est impair} \end{cases}$$

La fonction associée à la suite de Syracuse peut être définie par :

$$\text{syracuse}(n) = \begin{cases} 1 & \text{si } n = 1 \\ \text{syracuse}(n/2) & \text{si } n \text{ est pair} \\ \text{syracuse}(3n + 1) & \text{si } n \text{ est impair} \end{cases}$$

Algorithme récursif classique

Algorithme 3.13: SyracuseRécursif(n)

Données : Un entier n

Résultat : 1 si termine

si $n \leq 1$ **alors**

retourner 1;

sinon si $n \bmod 2 = 0$ **alors**

retourner SyracuseRécursif($n/2$);

sinon

retourner SyracuseRécursif($3n+1$);

La figure 3.6 représente l'arbre des appels pour $\text{syracuse}(20)=1$.

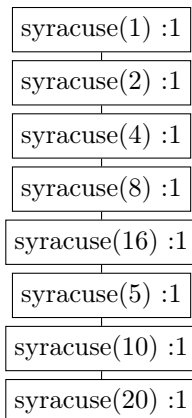


FIGURE 3.6 – Arbre des appels pour SyracuseRecuratif(20))

Propriétés

- Complexité en temps (meilleur des cas) : $\Omega(\log_2(n))$ obtenue pour les puissances de 2.
- Complexité en temps (pire des cas) : **inconnue** (problème dit ouvert).
- Complexité en espace (meilleur des cas) : $\Omega(\log_2(n))$
- Complexité en espace (pire des cas) : **inconnue**
- Observation de la récursivité terminale.

Algorithme itératif *automatique***Algorithme 3.14:** SyracuseIteratifAutomatique(n)**Données :** Un entier n**Résultat :** 1 si termine**tant que** *Vrai faire* **si** $n \leq 1$ **alors**

| retourner 1;

sinon si $n \bmod 2 = 0$ **alors** | $n \leftarrow n/2$; **sinon** | $n \leftarrow 3*n+1$;**Propriétés**

- Complexité en temps (meilleur des cas) : $\Omega(\log_2(n))$ obtenue pour les puissances de 2.
- Complexité en temps (pire des cas) : **inconnue** (problème dit ouvert).
- Complexité en espace : $\Theta(1)$

Les programmes

En annexe :

- Une version python

3.3 Conclusion

Ce qu'il faut savoir faire :

- Version récursive souvent naturelle et "facile" à prouver.
- Complexité temps difficile à calculer de manière *structurelle*, mais plus facile avec une formule de récurrence.
- Complexité espace de la pile quelquefois "critique". Les espaces *mémoire* et *pile d'exécution* s'additionnent car séparés.
- Il faut savoir écrire une version itérative d'une récursive terminale, même si le compilateur le fait automatiquement quelquefois (**facile**). Cela garde la même complexité en temps, mais diminue la complexité en espace.

- Il faut essayer de transformer une récursive en récursive terminale en regardant les suites construites par les paramètres, et en ajoutant un (ou des) paramètre(s) accumulateur pour stocker le(s) résultat(s). **(difficile, et pas toujours possible sans utiliser d'autres artifices.)**

Les limites à connaître :

- Il existe des fonctions récursives impossibles à transformer en récursive terminale si on se limite à ajouter un nombre fini de paramètres.
- Il existe des fonction récursives terminales (donc itératives) dont on ne connaît pas la complexité. En fait on ne sait pas si le calcul termine toujours.

Chapitre 4

Algorithmes récursifs de tri

2014-2015 - Cours 11

4.1 L'approche "diviser pour régner"

Trois étapes :

1. **Diviser** le problème de taille n en plusieurs sous-problèmes de tailles plus petites.
2. **Résoudre** les sous-problèmes (généralement de façons récursives).
3. **Combiner** les solutions aux sous-problèmes pour obtenir une solution au problème initial.

4.2 Le tri par fusion

4.2.1 L'idée

Supposons que l'on dispose d'un algorithme qui construit un tableau trié à partir de deux tableaux triés. Une solution appliquant à la lettre l'approche *diviser pour régner* est la suivante :

1. **Diviser** le tableau en deux tableaux de tailles identiques.
2. **Trier** récursivement les deux sous-tableaux.
3. **Combiner** les deux sous-tableaux triés en un seul tableau trié.

4.2.2 Les algorithmes "Fusionner" et "triFusion"

Algorithme 4.1: TriFusion(T,gauche,droite)

Données : Un tableau T d'entiers, et deux indices gauche et droite

Résultat : Le tableau T[gauche..droite] trie par ordre croissant des valeurs

si gauche < droite **alors**

```
    milieu ← (gauche+droite) div 2;  
    TriFusion(T,gauche,milieu);  
    TriFusion(T,milieu+1,droite);  
    Fusionner(T,gauche,milieu,droite)
```

Il suffit d'appeler l'algorithme sur la totalité du tableau pour le trier.

Algorithme 4.2: TriFusion(T)

Données : Un tableau T d'entiers

Résultat : Le tableau T trie par ordre croissant des valeurs

TriFusion(T,0,longueur(T)-1);

Déroulement d'un exemple : Arbre des appels et fusion des résultats.

Algorithme 4.3: Fusionner(T,gauche,milieu,droite)

Données : Un tableau T, T[gauche..milieu] et T[milieu+1..droite] sont triés

Résultat : Le tableau T[gauche..droite] trie par ordre croissant des valeurs

```

R[0..droite-gauche];
i ← gauche;
j ← milieu+1;
k ← 0;
tant que i ≤ milieu and j ≤ droite faire
    si T[i] ≤ T[j] alors
        R[k] ← T[i];
        i ← i+1;
    sinon
        R[k] ← T[j];
        j ← j+1;
    k ← k+1;
tant que i ≤ milieu faire
    R[k] ← T[i];
    i ← i+1;
    k ← k+1;
tant que j ≤ droite faire
    R[k] ← T[j];
    j ← j+1;
    k ← k+1;
pour k=0 à droite-gauche faire
    T[gauche+k] ← R[k];
  
```

Déroulement d'un exemple.

4.2.3 Les programmes

En annexe :

- Une version python

4.2.4 Propriétés

Pour l'algorithme "Fusionner" :

- Complexité en temps : $\Theta(\text{droite} - \text{gauche} + 1)$ Il faut regarder l'indice k.
- Complexité en espace : $\Theta(\text{droite} - \text{gauche} + 1)$

Pour le tri récursif :

- Complexité en temps : $\Theta(n \log_2(n))$ Par niveau de l'arbre des appels.
- Complexité en espace : $\Theta(n) + \Theta(\log_2(n))$ non simplifié car le $\Theta(n)$ est en mémoire, et $\Theta(\log_2(n))$ est pour la pile d'exécution.
- Tri stable : Oui, sauf si $T[i] < T[j]$ au lieu de $T[i] \leq T[j]$ dans Fusionner

2014-2015 - Cours 12

4.3 Le tri rapide

4.3.1 L'idée

C'est une variante de l'approche *diviser pour régner*, dans laquelle les sous-problèmes ne sont pas quelconques, afin que la combinaison des résultats des sous-problèmes devienne inutile.

Supposons que l'on sache partitionner le tableau en deux classes telles que tous les éléments de la première soient inférieurs ou égaux à ceux de la seconde.

1. **Diviser** le tableau en deux tableaux tels que $T1[i] \leq T2[j]$.
2. **Trier** récursivement les deux sous-tableaux.

4.3.2 Les algorithmes “partitionner” et “triRapide”

Algorithme 4.4: TriRapide(T,gauche,droite)

Données : Un tableau T d’entiers, et deux indices gauche et droite

Résultat : Le tableau T[gauche..droite] trie par ordre croissant des valeurs

si gauche < droite **alors**

 indicePivot \leftarrow partitionner(T,gauche,droite);

 TriRapide(T,gauche,indicePivot);

 TriRapide(T,indicePivot+1,droite);

Il suffit d’appeler l’algorithme sur la totalité du tableau pour le trier.

Algorithme 4.5: TriRapide(T)

Données : Un tableau T d’entiers

Résultat : Le tableau T trie par ordre croissant des valeurs

TriRapide(T,0,longueur(T)-1);

Déroulement d’un exemple : Arbre possible des appels.

Algorithme 4.6: Partitionner(T,gauche,droite)

Données : Un tableau T d’entiers, et deux indices gauche et droite

Résultat : Un indice indPivot tel que T[gauche..indPivot] \leq T[indPivot+1..droite]

pivot \leftarrow T[gauche];

i \leftarrow gauche-1;

j \leftarrow droite+1;

tant que Vrai **faire**

répéter

 i \leftarrow i+1;

jusqu’à T[i] \geq pivot;

répéter

 j \leftarrow j-1;

jusqu’à T[j] \leq pivot;

si i < j **alors**

 Echanger(T,i,j);

sinon

retourner j ;

/* indPivot est égal à j */

Déroulement d’un exemple.

4.3.3 Les programmes

En annexe :

- Une version python

4.3.4 Propriétés

Pour l’algorithme “Partitionner” :

- Complexité en temps : $\Theta(\text{droite} - \text{gauche} + 1)$ Il faut regarder la différence j-i.
- Complexité en espace : $\Theta(1)$

Pour le tri récursif :

- Complexité en temps : $\Omega(n \log_2(n)), \mathcal{O}(n^2)$
- Complexité en espace : $\Theta(1)$
- Tri stable : Non, mais c’est possible. Une solution consiste à conserver pour chaque valeur du tableau sa place originale. Cette information sert à la fin pour ordonner correctement les valeurs égales. La complexité en espace est alors $\theta(n)$, mais ce n’est qu’un tableau d’indices.

Remarques :

- En moyenne, le plus efficace.
- Beaucoup de variantes pour le partitionnement (heuristique pour le choix du pivot, valeurs pivots correctement placées,...).

Chapitre 5

Introduction à la preuve d'algorithmes et de programmes

2014-2015 - Non fait 1 (début)

5.1 Objectifs et techniques

5.1.1 Objectifs

1. Garantir qu'un programme séquentiel :
 - Calcule le résultat attendu s'il termine.
 - Termine.
2. Trouver les hypothèses *minimales* (les moins contraignantes) pour assurer le point précédent.

Ces techniques sont utiles dans le cadre de la *certification* de programmes.

5.1.2 Techniques et outils

Diverses approches :

- Logique - système de preuve.
- Modèle - vérification.
- Interprétation abstraite.

Il existe des outils "plus ou moins" automatiques pour les différentes techniques.

5.2 Triplet de Hoare

Définition 5.1 Un triplet de Hoare est noté $\{P\}i\{Q\}$ ou P (pré-condition) et Q (post-condition) sont des assertions, et i une instruction d'un algorithme ou d'un programme.

Définition 5.2 Un triplet de Hoare $\{P\}i\{Q\}$ est dit valide si $M_{\uparrow i} \models P$ et $M_{i\uparrow} \models Q$, ou M désigne la mémoire.

Avec ces définitions, prouver qu'un algorithme A , qui prends en entrée des données vérifiant une hypothèse H calcule bien le résultat R consiste à prouver que le triplet de Hoare $\{H\}A\{R\}$ est valide.

5.3 Système de preuve : logique de Hoare

5.3.1 les 2 axiomes et les 5 règles classiques

L'axiome du *skip*.

$$A1 : \frac{True}{\{P\}\text{skip}\{P\}}$$

L'axiome de l'affectation.

$$A2 : \frac{True}{\{P_{[E/x]}\}x \leftarrow E\{P\}} \quad \text{Exemple : } \frac{True}{\{x+y=2\}x \leftarrow x+y+5\{x=7\}}$$

$$'' : \frac{True}{\{u \geq 2\}u \leftarrow u \text{ div } 2\{u \geq 1\}}$$

La règle de la *composition séquentielle*.

$$R1 : \frac{\{P\}S1\{R\}, \{R\}S2\{Q\}}{\{P\}S1; S2\{Q\}} \quad \text{Exemple} : \frac{\{x+2y=2\}y \leftarrow 2*y\{x+y=2\}, \{x+y=2\}x \leftarrow x+y+5\{x=7\}}{\{x+2y=2\}y \leftarrow 2*y; x \leftarrow x+y+5\{x=7\}}$$

$$" : \frac{\{u \geq 1\}u \leftarrow 3*u+1\{u \geq 2\}, \{u \geq 2\}u \leftarrow u \text{ div } 2\{u \geq 1\}}{\{u \geq 1\}u \leftarrow 3*u+1; u \leftarrow u \text{ div } 2\{u \geq 1\}}$$

La règle de la *conditionnelle*.

$$R2 : \frac{\{P \wedge B\}S1\{Q\}, \{P \wedge \neg B\}S2\{Q\}}{\{P\} \text{ si } B \text{ alors } S1 \text{ sinon } S2\{Q\}}$$

$$\text{Exemple} : \frac{\{x \geq y\}m \leftarrow x\{m = \max(x, y)\}, \{x < y\}m \leftarrow y\{m = \max(x, y)\}}{\{True\} \text{ si } w \geq y \text{ alors } m \leftarrow x \text{ sinon } m \leftarrow y\{m = \max(x, y)\}}$$

$$" : \frac{\{u \geq 2 \wedge u \bmod 2 = 0\}u \leftarrow u \text{ div } 2\{u \geq 1\}, \{u \geq 2 \wedge u \bmod 2 \neq 0\}u \leftarrow 3*u+1; u \leftarrow u \text{ div } 2\{u \geq 1\}}{\{u \geq 2\} \text{ si } u \bmod 2 = 0 \text{ alors } u \leftarrow u \text{ div } 2 \text{ sinon } u \leftarrow 3*u+1; u \leftarrow u \text{ div } 2\{u \geq 1\}}$$

La règle *faible* de l'*itération* (P est dit l'invariant)

$$R3 : \frac{\{P \wedge B\}S\{P\}}{\{P\} \text{ tant que } B \text{ faire } S\{P \wedge \neg B\}}$$

$$\text{Exemple} : \frac{\{u \geq 1 \wedge u > 1\} \text{ si } u \bmod 2 = 0 \text{ alors } u \leftarrow u \text{ div } 2 \text{ sinon } u \leftarrow 3*u+1; u \leftarrow u \text{ div } 2\{u \geq 1\}}{\{u \geq 1\} \text{ tant que } u > 1 \text{ faire si } u \bmod 2 = 0 \text{ alors } u \leftarrow u \text{ div } 2 \text{ sinon } u \leftarrow 3*u+1; u \leftarrow u \text{ div } 2\{u = 1\}}$$

La règle *forte* de l'*itération* (P est dit l'invariant, et v le variant)

$$R4 : \frac{\{P \wedge B \wedge v = i \wedge i \geq 0\}S\{P \wedge v < i, (v < 0) \Rightarrow \neg B\}}{\{P\} \text{ tant que } B \text{ faire } S\{P \wedge \neg B\}}$$

Une règle de *logique* (affaiblissement des conséquences, renforcement des hypothèses).

$$R5 : \frac{P \Rightarrow P1, \{P1\}S\{Q1\}, Q1 \Rightarrow Q}{\{P\}S\{Q\}}$$

5.3.2 Limites

Les exemples choisis prouvent que si la fonction de Syracuse termine, elle retourne 1.

Plus généralement, les règles précédentes sont suffisantes pour les programmes *structurés*, sans *pointeurs*. Ce système de preuve a été étendu pour d'autres constructions algorithmiques.

5.3.3 Utilisation

Avec ce système de preuve, la correction d'un algorithme sans itération est assez simple. Pour les itérations, il faut :

- Montrer qu'un invariant donné "manuellement" est conservé et donne le résultat attendu.
- Montrer qu'un variant donné "manuellement" donne la terminaison.

En pratique, le résultat attendu est connu, et il est donc plus *naturel* de partir du résultat et de *remonter* l'exécution du programme. C'est le sens des plus faibles pré-conditions de Dijkstra.

5.4 Les plus faibles pré-conditions de Dijkstra

Définition 5.3 Soit i une instruction, soit P un prédicat. $WP(i, Q)$ est définie par :

- $\{WP(i, Q)\}i\{Q\}$ est un triplet de Hoare valide,
- si $\{P\}i\{Q\}$ est un triplet valide alors $P \Rightarrow WP(i, Q)$

5.4.1 WP pour les instructions sans itérations

L'axiome du *skip*.

$$A1 : \frac{True}{\{P\}skip\{P\}}$$

$$WP(skip, Q) = Q$$

L'axiome de l'*affectation*.

$$A2 : \frac{True}{\{P_{[E/x]}\}x \leftarrow E\{P\}}$$

$$WP(x \leftarrow E, Q) = Q_{[E/x]}$$

La règle de la *composition séquentielle*.

$$R1 \quad : \quad \frac{\{P\}S1\{R\}, \{R\}S2\{Q\}}{\{P\}S1;S2\{Q\}}$$

$$WP(S1; S2, Q) = WP(S1, WP(S2, Q))$$

La règle de la *conditionnelle*.

$$R2 \quad : \quad \frac{\{P \wedge B\}S1\{Q\}, \{P \wedge \neg B\}S2\{Q\}}{\{P\} \text{ si } B \text{ alors } S1 \text{ sinon } S2\{Q\}}$$

$$WP(\text{ si } B \text{ alors } S1 \text{ sinon } S2, Q) = (B \Rightarrow WP(S1, Q)) \wedge (\neg B \Rightarrow WP(S2, Q))$$

5.4.2 WP pour les itérations

Remarque : compliqué car définition récursive.

La règle *faible* de l'*itération* (P est dit l'invariant)

$$R3 \quad : \quad \frac{\{P \wedge B\}S\{P\}}{\{P\} \text{ tant que } B \text{ faire } S\{P \wedge \neg B\}}$$

$$WP(\text{ tant que } B \text{ faire } S, Q) = (B \Rightarrow WP(S, WP(\text{ tant que } B \text{ faire } S, Q))) \wedge (\neg B \Rightarrow Q)$$

5.4.3 Utilisation

Remarque : le calcul des plus faibles pré-conditions peut être automatisé, sauf pour les itérations, où il faut donner l'invariant et le variant. Certains outils actuels utilisent des *annotations* ajoutées dans les programmes pour prouver automatiquement des programmes. C'est la notion de programmes certifiés.

5.5 Exemple : le drapeau hollandais

5.5.1 L'algorithme

Algorithme 5.1: DrapeauDijkstra(T)

Données : Un tableau T de n entiers naturels

Résultat : Deux indices i et j tel que $T[0..i-1]=0$, $T[i..j-1]=1$ et $T[j..n-1] \geq 2$

i ← 0;

j ← 0;

k ← longueur(T)-1;

tant que j ≠ k+1 **faire**

si T[j] = 0 **alors**

 Echanger(T,i,j);

 i ← i+1;

 j ← j+1;

sinon

si T[j] = 1 **alors**

 j ← j+1;

sinon

 Echanger(T,j,k);

 k ← k-1;

retourner i,j;

5.5.2 Les programmes

En annexe :

– Une version python

5.5.3 L'invariant et le variant

L'invariant de boucle :

$$Inv = \forall l \in \mathbb{N}, \begin{cases} 0 \leq l < i & \Rightarrow T[l] = 0 \\ i \leq l < j & \Rightarrow T[l] = 1 \\ k+1 \leq l < n & \Rightarrow T[l] \geq 2 \end{cases}$$

Le variant de la boucle :

$$var = k - j + 1$$

Notons également :

$$Inv11 = \forall l \in \mathbb{N}, \begin{cases} 0 \leq l < i+1 & \Rightarrow T[l] = 0 \\ i+1 \leq l < j+1 & \Rightarrow T[l] = 1 \\ k+1 \leq l < n & \Rightarrow T[l] \geq 2 \end{cases}$$

$$Inv12 = \forall l \in \mathbb{N}, \begin{cases} 0 \leq l < i & \Rightarrow T[l] = 0 \\ i \leq l < j+1 & \Rightarrow T[l] = 1 \\ k+1 \leq l < n & \Rightarrow T[l] \geq 2 \end{cases}$$

$$Inv21 = \forall l \in \mathbb{N}, \begin{cases} 0 \leq l < i & \Rightarrow T[l] = 0 \\ i \leq l < j & \Rightarrow T[l] = 1 \\ k \leq l < n & \Rightarrow T[l] \geq 2 \end{cases}$$

5.5.4 La preuve de l'algorithme

L'algorithme décoré avec des triplets de Hoare

Algorithme 5.2: DrapeauDijkstraAnnote(T)

Données : Un tableau T de n entiers naturels

Résultat : Deux indices i et j tel que $T[0..i-1]=0$, $T[i..j-1]=1$ et $T[j..n-1] \geq 2$

```

assert : {Hyp :  $\forall l \in \mathbb{N}, (0 \leq l < n-1) \Rightarrow T[l] \geq 0$ } ;                               /* hypothèse initiale */
i  $\leftarrow$  0;
assert : {P1 : Hyp  $\wedge$  (i = 0)} ;                                                         /* axiome A2 */
j  $\leftarrow$  0;
assert : {P2 : Hyp  $\wedge$  (i = 0  $\wedge$  j = 0)} ;                                               /* axiome A2 */
k  $\leftarrow$  longueur(T)-1;
assert : {P3 : Hyp  $\wedge$  (i = 0  $\wedge$  j = 0  $\wedge$  k = n-1)} ;                               /* axiome A2 */
assert : {Inv} car P3  $\Rightarrow$  Inv ;                                                         /* règle R5 */
tant que j  $\neq$  k+1 faire
  assert : {Inv  $\wedge$  B1} avec B1 : j  $\neq$  k+1;
  si T[j] = 0 alors
    assert : {Inv  $\wedge$  B1  $\wedge$  B2} avec B2 : T[j] = 0;
    Echanger(T,i,j);
    assert : {Inv11  $\wedge$  B1} ;                                                             /* 3 fois l'axiome A2 */
    i  $\leftarrow$  i+1;
    assert : {Inv12  $\wedge$  B1} ;                                                             /* axiome A2 */
    j  $\leftarrow$  j+1;
    assert : {Inv} ;                                                                     /* axiome A2 */
  sinon
    assert : {Inv  $\wedge$  B1  $\wedge$   $\neg$ B2};
    si T[j] = 1 alors
      assert : {Inv  $\wedge$  B1  $\wedge$   $\neg$ B2  $\wedge$  B3} avec B3 : T[j] = 1;
      assert : {Inv  $\wedge$  B1  $\wedge$  B3};
      j  $\leftarrow$  j+1;
      assert : {Inv} ;                                                                     /* axiome A2 */
    sinon
      assert : {Inv  $\wedge$  B1  $\wedge$   $\neg$ B2  $\wedge$   $\neg$ B3};
      assert : {Inv  $\wedge$  B1  $\wedge$  B4} avec B4 : T[j]  $\geq$  2 ;                               /* règle R5 */
      Echanger(T,j,k) ;                                                                 /* 3 fois l'axiome A2 */
      assert : {Inv21  $\wedge$  B1};
      k  $\leftarrow$  k-1;
      assert : {Inv} ;                                                                     /* axiome A2 */
    assert : {Inv} ;                                                                     /* règle R2 */
  assert : {Inv} ;                                                                     /* règle R2 */
assert : {Inv  $\wedge$   $\neg$ B1} ;                                                             /* règle R4 */
retourner i,j;

```

La décoration finale montre que si le programme termine, il partitionne correctement le tableau. Pour la terminaison, il n'est pas difficile de montrer qu'à chaque itération le variant $k - j + 1$ diminue d'une unité.

Les programmes décorés avec des triplets de Hoare

En annexe :

- Une version python annotée

2014-2015 - Non fait 1 (fin)

Chapitre 6

Morceaux choisis

2014-2015 - Cours 13

6.1 Plus longue sous-séquence commune et programmation dynamique

6.1.1 Le problème PLSC (Plus longue sous-séquence commune)

Un mot est une suite de lettres $w = w_0 \dots w_n$. Les mots u obtenus en retirant un nombre quelconque (entre 0 et $\text{len}(w)$) de lettres forment les sous-séquences (sous-mots) du mot w . Exemple : si $w = abacb$, alors

$$\begin{aligned} \text{sousMots}(w) &= \{\epsilon, a, b, c, ab, aa, ac, ba, bc, bb, cb, aba, abc, abb, aac, aab, acb, bac, bab, bcb, \\ &\quad abac, abab, abcb, aacb, bach, abacb\} \\ \text{card}(\text{sousMots}(w)) &\leq 2^{\text{len}(w)} \end{aligned}$$

Soit u et v deux mots. Il est possible de calculer $\text{sousMots}(u) \cap \text{sousMots}(v)$, donc de calculer la longueur de la plus longue sous-séquence commune à ces deux mots.

Le problème PLSC consiste à trouver **une** sous-séquence commune de longueur maximale.

Exemples :

- Une PLSC de 'aabbccdd' et de 'abbbcccdeeee' est le mot 'abbccd'.
- Les PLSC de 'abcabcabc' et de 'aaabbbccc' sont les mots 'aaabc', 'abbbc' et 'abccc'.

Remarque : Une solution par énumération coûte $\max(m, n) \times 2^{\min(m, n)}$.

- Calculer $E = \text{sousMots}(\min(w_1, w_2))$
- Pour chaque $u \in E$, tester si u est un sous-mot de $\max(w_1, w_2)$.

6.1.2 Un algorithme récursif

Notations : Soit $w = w_0 \dots w_n$ un mot. On note $w[i] = w_i$ la $(i+1)^{\text{eme}}$ lettre de w , et $w^i = w_0 \dots w_{i-1}$ le mot composé des i premières lettres du mot w . Par convention w^0 désigne le mot vide ϵ .

Propriété : Soient $u = u_0 \dots u_m$ et $v = v_0 \dots v_n$ deux mots. Soit $w = w^{k+1}$ une PLSC de u^{m+1} et v^{n+1} , alors :

$$\begin{cases} \text{si } u[m] = v[n] & \text{alors } w[k] = u[m] \text{ et } w^k \text{ est une PLSC de } u^m \text{ et } v^n \\ \text{si } u[m] \neq v[n] & \text{alors } w[k] \neq u[m] \Rightarrow (w^{k+1} \text{ est une PLSC de } u^m \text{ et } v^{n+1}) \\ \text{si } u[m] \neq v[n] & \text{alors } w[k] \neq v[n] \Rightarrow (w^{k+1} \text{ est une PLSC de } u^{m+1} \text{ et } v^n) \end{cases}$$

Propriété : De la propriété précédente, découle la suivante :

$$\text{plsc}(u^i, v^j) = \begin{cases} \epsilon & \text{si } i = 0 \text{ ou } j = 0 \\ \text{plsc}(u^{i-1}, v^{j-1}).u[i] & \text{si } i > 0, j > 0 \text{ et } u[i] = v[j] \\ \max(\text{plsc}(u^{i-1}, v^j), \text{plsc}(u^i, v^{j-1})) & \text{si } i > 0, j > 0 \text{ et } u[i] \neq v[j] \end{cases}$$

Des propriétés précédentes, découle le programme récursif suivant :

Algorithme 6.1: PlscRekursif(u,v)

Données : deux mots u et v vus comme des tableaux de caracteres

Résultat : un mot qui est plsc de u et de v

si longueur(u)=0 ou longueur(v)=0 **alors**

└ retourner ϵ ;

sinon si u[0]=v[0] **alors**

└ retourner Concatener(u[0], PlscRekursif(u[1 ... longueur(u)-1], v[1 ... longueur(v)-1]));

sinon

└ p1 \leftarrow PlscRekursif(u[1 ... longueur(u)-1], v);

└ p2 \leftarrow PlscRekursif(u, v[1 ... longueur(v)-1]);

└ **si** longueur(p1) \geq longueur(p2) **alors**

└└ retourner p1;

└ **sinon**

└└ retourner p2;

Présentation d'un arbre d'appels récursifs pour montrer les répétitions de sous-problèmes ('abcd', et 'cda').

Les programmes

En annexe :

- Une version python

Propriétés

- Complexité en temps : $\Omega(\min(m, n)), \mathcal{O}(2^{\min(m, n)})$ (u prefixe de v, aucune lettre commune).
- Complexité en espace : $\Omega(\min(m, n)), \mathcal{O}(m + n)$ (u prefixe de v, aucune lettre commune).

6.1.3 La programmation dite “dynamique”

Ce programme récursif génère plusieurs instances de sous-problèmes identiques. Malheureusement, il n'est pas possible comme dans le cas de la suite de Fibonacci, d'ajouter un paramètre *accumulateur* à la fonction pour la rendre récursive terminale. En effet pour ce problème, le nombre de paramètres nécessaires dépend de la longueur des mots.

Lorsque cette situation se produit, il est en général efficace d'utiliser la programmation dite “dynamique”. Cette technique consiste à utiliser des tableaux pour stocker les résultats des sous-problèmes afin d'éviter de les recalculer.

6.1.4 Un algorithme itératif “dynamique”

L'application de l'approche “dynamique” conduit à l'algorithme suivant :

Algorithme 6.2: PlscDynamique(u,v)

Données : deux mots u et v vus comme des tableaux de caracteres

Résultat : un mot qui est plsc de u et de v

res : mots[1+longueur(u)][1+longueur(v)];

pour i=0 à longueur(u) **faire**

└ res[i][0] $\leftarrow \epsilon$;

pour j=0 à longueur(v) **faire**

└ res[0][j] $\leftarrow \epsilon$;

pour i=1 à longueur(u) **faire**

└ **pour** j=1 à longueur(v) **faire**

└└ **si** u[i-1]=v[j-1] **alors**

└└└ res[i][j] \leftarrow concatener(res[i-1][j-1], u[i-1]);

└└ **sinon si** longueur(res[i][j-1]) \geq longueur(res[i-1][j]) **alors**

└└└ res[i][j] \leftarrow res[i][j-1];

└└ **sinon**

└└└ res[i][j] \leftarrow res[i-1][j];

retourner res[longueur(u)][longueur(v)];

Les programmes

En annexe :

- Une version python

Propriétés

- Complexité en temps : $\Theta(m \times n)$
- Complexité en espace : $\Theta(\min(m, n) \times m \times n)$ ($\min(m, n)$ pour stocker un mot).

6.1.5 Un algorithme itératif “dynamique” amélioré

En fait, l’information de la longueur des “plsc” est suffisante pour pouvoir construire une “plsc”, cela permet de remplacer le tableau de mots par un tableau d’entiers. Cela conduit aux deux algorithmes suivants :

Algorithme 6.3: PlscCodage(u,v)

Données : deux mots u et v vus comme des tableaux de caracteres

Résultat : un tableau des longueurs des plsc des prefixes de u et v

code : entier[1+longueur(u)][1+longueur(v)];

pour $i=0$ à longueur(u) **faire**

 code[i][0] \leftarrow 0;

pour $j=0$ à longueur(v) **faire**

 code[0][j] \leftarrow 0;

pour $i=1$ à longueur(u) **faire**

pour $j=1$ à longueur(v) **faire**

si $u[i-1]=v[j-1]$ **alors**

 code[i][j] \leftarrow 1+code[i-1][j-1];

sinon

 code[i][j] \leftarrow max(code[i][j-1],code[i-1][j]);

retourner code;

Algorithme 6.4: PlscDecodage(u,v,code)

Données : deux mots u et v et un tableau d’entiers

Résultat : une des plsc de u et v

plsc \leftarrow ϵ ;

i \leftarrow longueur(u);

j \leftarrow longueur(v);

tant que $i>0$ et $j>0$ et $code[i][j]>0$ **faire**

si $u[i-1]=v[j-1]$ **alors**

 plsc \leftarrow concatener(u[i-1], plsc);

 i \leftarrow i-1;

 j \leftarrow j-1;

sinon si $code[i][j-1] \geq code[i-1][j]$ **alors**

 j \leftarrow j-1;

sinon

 i \leftarrow i-1;

retourner plsc;

Les programmes

En annexe :

- Une version python

Propriétés

- Complexité en temps : $\Theta(m \times n)$
- Complexité en espace : $\Theta(m \times n)$

6.2 L'algorithme de Bresenham de tracé d'un segment de droite

Cette section est très fortement inspirée des pages [Wikipedia](#) sur le sujet.

6.2.1 Le problème

Tracer un segment de droite :

1. dans un plan discret,
2. défini par deux points à coordonnées entières,
3. le plus efficacement possible,
4. sans erreur,
5. en préservant une *connexité* des points.

Applications :

- Tracer un segment sur un écran.
- Tracer une courbe avec des imprimantes matricielles, ce n'est plus vraiment d'actualité, mais l'algorithme a été découvert dans ce cadre là.

6.2.2 Comment aboutir à l'algorithme

6.2.3 Remarques

Propriétés des algorithmes précédents

1. L'algorithme de Bresenham est le plus efficace, car il n'effectue que des opérations sur les entiers.
2. Il est possible de trouver des valeurs pour lesquelles toutes les solutions qui utilisent des calculs sur les réels ne donnent pas le bon tracé. Cela est dû aux erreurs d'arrondi sur les calculs, et sur les cumuls d'erreurs.
3. L'algorithme de Bresenham est toujours juste.
4. L'algorithme de Bresenham présente un *cycle* que l'on peut mémoriser pour le répéter.

En fait, la méthode peut s'appliquer aux courbes dont les dérivées permettent de calculer les orientations de segments élémentaires avec de simples opérations entières. Il existe donc des algorithmes dits de 'Bresenham' pour :

- Les courbes coniques (cercle, ellipse, arc, parabole, hyperbole).
- Les courbes de Bézier grâce aux propriétés de leur fonction polynomiale de définition.

6.3 Algorithmes de recherche d'un motif P dans un texte T

6.3.1 Le problème

6.3.2 L'algorithme naïf

2 boucles imbriquées en $O(T.l \times P.l)$ et $\Omega(T.l)$

En annexe :

- [La version python](#)

6.3.3 L'algorithme utilisant un automate de recherche de motif

- l'algorithme de recherche : $\Theta(T.l)$ - l'algorithme de construction de l'automate : complexité non donnée

En annexe :

- [La version python](#)

6.3.4 L'algorithme de Knuth, Morris et Pratt

En annexe :

- [La version python](#)

Chapitre 7

Annales DST

2014-2015 - Non fait 3 (début)

7.1 Devoir Surveillé Terminal de 2011-2012

Corrigé commenté.

7.2 Devoir Surveillé Terminal de 2012-2013

Corrigé commenté.

2014-2015 - Non fait 3 (fin)

2014-2015 - Cours 14

7.3 Devoir Surveillé Terminal de 2013-2014

Corrigé commenté.

Annexe A

Sources python des algorithmes

A.1 Avertissements

Les programmes qui suivent servent à illustrer un cours d'algorithmique et de programmation. Ils sont écrits avec une vision *programmation impérative* et n'utilisent donc pas du tout les aspects *objets* du langage Python.

A.2 Rappels UE J1MI1003 du semestre 1

predicats

```
def pair(n):  
    return n%2==0
```

```
from predicats import *
```

```
print("pair(5) = %s" %pair(5))  
print("pair(10) = %s" %pair(10))
```

pair(5) = False
pair(10) = True

evaluationParesseuse

```
def correctOr():  
    P = True  
    return P or Q
```

```
def correctAnd():  
    P = False  
    return P and Q
```

```
def bugOr():  
    P = False  
    return P or Q
```

```
def bugAnd():  
    P = True  
    return P and Q
```

```

import sys
from evaluationParesseuse import *

print("correctAnd_=%s\"
      %correctAnd())
print("correctOr_=%s\"
      %correctOr())
try:
    print("bugAnd_=%s\" %bugAnd())
except:
    print("Unexpected_error:")
    print("\t", sys.exc_info()[0])
    print("\t", sys.exc_info()[1])
try:
    print("bugOr_=%s\" %bugOr())
except:
    print("Unexpected_error:")
    print("\t", sys.exc_info()[0])
    print("\t", sys.exc_info()[1])

```

```

correctAnd = False
correctOr = True
Unexpected error:
    <class 'NameError'>
        global name 'Q' is not defined
Unexpected error:
    <class 'NameError'>
        global name 'Q' is not defined

```

branchements

```

def civilite(masculin,nom,prenom):
    if masculin:
        print("Bonjour_Monsieur_%s_%s\"
              %(prenom,nom))
    else:
        print("Bonjour_Madame_%s_%s\"
              %(prenom,nom))

def minimum2V1(X,Y):
    if X<=Y:
        min = X
    else:
        min = Y
    return min

def minimum2V2(X,Y):
    if X<=Y:
        return X
    else:
        return Y

def minimum2V3(X,Y):
    if X<=Y:
        return X
    return Y

def minimum3V1(X,Y,Z):
    if X<=Y:
        if X<=Z:
            return X
        else:
            return Z
    else:
        if Y<=Z:
            return Y
        else:
            return Z

def minimum3V2(X,Y,Z):
    if X<=Y and X<=Z:
        return X
    elif Y<=Z:

```

```

    return Y
else:
    return Z

```

```
from branchements import *
```

```

civilite (True, 'Hollande', 'Francois')
civilite (False, 'Merkel', 'Angela')
print ("minimum2V1(5,8) = %s" \
        %minimum2V1(5,8))
print ("minimum2V2(13,8) = %s" \
        %minimum2V2(13,8))
print ("minimum2V3(13,18) = %s" \
        %minimum2V3(13,18))
print ("minimum3V1(5,13,8) = %s" \
        %minimum3V1(5,13,8))
print ("minimum3V2(13,8,5) = %s" \
        %minimum3V2(13,8,5))

```

```

Bonjour Monsieur Francois Hollande
Bonjour Madame Angela Merkel
minimum2V1(5,8) = 5
minimum2V2(13,8) = 8
minimum2V3(13,18) = 13
minimum3V1(5,13,8) = 5
minimum3V2(13,8,5) = 5

```

bouclesPour

```

def bouclesPour(L,E,min,max):
    for x in L:
        print(x)
    for y in E:
        print(y)
    for i in range(min,max+1):
        print(i)

```

```
from bouclesPour import *
```

```
bouclesPour(['Merkel', 'Hollande'], {'Madame', 'Monsieur'}, 5, 7)
```

```

Merkel
Hollande
Madame
Monsieur
5
6
7

```

bouclesTantQue

```

def bouclesTantQue(smin):
    s = 0;
    i = 0;
    while s < smin:
        s = s+i
        i = i+1
    return i

```

```
from bouclesTantQue import *
```

```

print ("bouclesTantQue(567) = %s" \
        %bouclesTantQue(567))

```

```
bouclesTantQue(567) = 35
```

composition

```

def minimum2(X,Y):
    if X<Y:
        return X
    else:
        return Y

```

```

def minimum3(X,Y,Z):
    return minimum2(minimum2(X,Y),Z)

```

```
from composition import *
```

```
print ("minimum3(13,5,8) = %s" \
      %minimum3(13,5,8))
```

```
minimum3(13,5,8) = 5
```

parametres

```
# Procedure —> aucun effet sur le contexte
```

```
def echangeV1(X,Y):
    aux = X
    X = Y
    Y = aux
```

```
# Fonction —> depend de son utilisation
```

```
def echangeV2(X,Y):
    return Y,X
```

```
# Procedure specialisee pour echanger 2 elements d'un tableau
```

```
def echangeV3(T,i,j):
    aux = T[i]
    T[i] = T[j]
    T[j] = aux
```

```
from parametres import *
```

```
T = [0,1,2,3,4,5]
print ("T = %s" %T)
echangeV1(T[0],T[1])
T[2],T[3] = echangeV2(T[2],T[3])
echangeV3(T,4,5)
print ("T = %s" %T)
T1 = [1,2]
T2 = [3,4]
print ("T1 = %s, T2 = %s" %(T1,T2))
echangeV1(T1,T2)
print ("T1 = %s, T2 = %s" %(T1,T2))
T1,T2 = echangeV2(T1,T2)
print ("T1 = %s, T2 = %s" %(T1,T2))
```

```
T = [0, 1, 2, 3, 4, 5]
T = [0, 1, 3, 2, 5, 4]
T1 = [1, 2], T2 = [3, 4]
T1 = [1, 2], T2 = [3, 4]
T1 = [3, 4], T2 = [1, 2]
```

comptages

```
import random
```

```
def P(X):
    return random.randrange(2)==0
```

```
def nbXverifiantP(T):
    nb = 0
    for i in range(len(T)):
        if P(T[i]):
            nb = nb+1
    return nb
```

```
def minX(T):
    if len(T)==0:
        return None
    iMin = 0
    minX = T[iMin]
    for i in range(1,len(T)):
        if T[i]<minX:
            iMin = i
            minX = T[i]
    return [minX,iMin]
```



```

def maxX(T):
    if len(T)==0:
        return None
    iMax = 0
    maxX = T[iMax]
    for i in range(1, len(T)):
        if T[i]>maxX:
            iMax = i
            maxX = T[i]
    return [maxX, iMax]

```

```

from comptages import *

```

```

T = [1, 2, 3, 4]
print("T=%s"%T)
print("nbXverifiantP(T)=%s\
      %nbXverifiantP(T))
print("minX(T)=%s\
      %minX(T))
print("maxX(T)=%s\
      %maxX(T))

```

<pre> T = [1, 2, 3, 4] nbXverifiantP(T) = 2 minX(T) = [1, 0] maxX(T) = [4, 3] </pre>
--

quantifications

```

import random

```

```

def P(X):
    return random.randrange(2)==0

```

```

def existeXverifiantP(L):
    n = len(L)
    i = 0
    auMoinsUnP = False
    while not auMoinsUnP and i<n:
        auMoinsUnP = P(L[i])
        i = i+1
    return auMoinsUnP

```

```

def existeXverifiantNonP(L):
    n = len(L)
    i = 0
    auMoinsUnNonP = False
    while not auMoinsUnNonP and i<n:
        auMoinsUnNonP != P(L[i])
        i = i+1
    return auMoinsUnNonP

```

```

def toutXverifieP(L):
    n = len(L)
    i = 0
    tousP = True
    while tousP and i<n:
        tousP = P(L[i])
        i = i+1
    return tousP

```

```

def toutXverifieNonP(L):
    n = len(L)
    i = 0
    tousNonP = True
    while tousNonP and i<n:
        tousNonP != P(L[i])
        i = i+1
    return tousNonP

```

```
from quantifications import *
```

```
L = [1,2,3,4]
print("existeXverifiantP(L)⌞=\n\t%s"\
      %existeXverifiantP(L))
print("existeXverifiantNonP(L)⌞=\n\t%s"\
      %existeXverifiantNonP(L))
print("toutXverifieP(L)⌞=\n\t%s"\
      %toutXverifieP(L))
print("toutXverifieNonP(L)⌞=\n\t%s"\
      %toutXverifieNonP(L))
```

```
existeXverifiantP(L) =
    True
existeXverifiantNonP(L) =
    False
toutXverifieP(L) =
    False
toutXverifieNonP(L) =
    True
```

quantificationsRetour

```
import random
```

```
def P(X):
    return random.randrange(2)==0
```

```
def existeXverifiantP(L):
    for x in L:
        if P(x):
            return True
    return False
```

```
def existeXverifiantNonP(L):
    for x in L:
        if not P(x):
            return True
    return False
```

```
def toutXverifieP(L):
    for x in L:
        if not P(x):
            return False
    return True
```

```
def toutXverifieNonP(L):
    for x in L:
        if P(x):
            return False
    return True
```

```
from quantificationsRetour import *
```

```
L = [1,2,3,4]
print("existeXverifiantP(L)⌞=\n\t%s"\
      %existeXverifiantP(L))
print("existeXverifiantNonP(L)⌞=\n\t%s"\
      %existeXverifiantNonP(L))
print("toutXverifieP(L)⌞=\n\t%s"\
      %toutXverifieP(L))
print("toutXverifieNonP(L)⌞=\n\t%s"\
      %toutXverifieNonP(L))
```

```
existeXverifiantP(L) =
    False
existeXverifiantNonP(L) =
    True
toutXverifieP(L) =
    False
toutXverifieNonP(L) =
    False
```

extremumPredicats

```
import random
```

```
def P(X):
    return random.randrange(2)==0
```

```
def minXverifiantP(T):
    iMin = None
    minX = None
```

```

for i in range(len(T)):
    if P(T[i]) and (minX==None or T[i]<minX):
        iMin = i
        minX = T[i]
return [minX,iMin]

def maxXverifiantP(T):
    iMax = None
    maxX = None
    for i in range(len(T)):
        if P(T[i]) and (maxX==None or T[i]>maxX):
            iMax = i
            maxX = T[i]
    return [maxX,iMax]

```

```

from extremumPredicats import *

```

```

T = [1,2,3,4]
print ("T=%s"%T)
print ("minXverifiantP(T)=%s"\
        %minXverifiantP(T))
print ("maxXverifiantP(T)=%s"\
        %maxXverifiantP(T))

```

```

T = [1, 2, 3, 4]
minXverifiantP(T) = [1, 0]
maxXverifiantP(T) = [3, 2]

```

A.3 Algorithmes de tri et de recherche

decalages

```

def estIndice(T,i):
    return 0<=i and i<len(T)

def echange(T,i,j):
    assert(estIndice(T,i) and estIndice(T,j))
    aux = T[i]
    T[i] = T[j]
    T[j] = aux

def decalageDroite(T,g,d):
    assert(g<=d and estIndice(T,g) and estIndice(T,d))
    aux = T[d]
    for k in range(d,g,-1):
        T[k] = T[k-1]
    T[g] = aux

def decalageGauche(T,g,d):
    assert(g<=d and estIndice(T,g) and estIndice(T,d))
    aux = T[g]
    for k in range(g,d):
        T[k] = T[k+1]
    T[d] = aux

```

```

import random
from decalages import *

T = []
for i in range(8):
    T = T + [random.randrange(10)]
print("Tableau_initial : \n\t%s" \
      %T)
echange(T,3,6)
print("Après_echange_T[3]_et_T[6] : \n\t%s" \
      %T)
decalageDroite(T,4,7)
print("Après_decalageDroite(T,4,7) : \n\t%s" \
      %T)
decalageGauche(T,2,5)
print("Après_decalageGauche(T,2,5) : \n\t%s" \
      %T)

```

Tableau initial :

```

[5, 6, 1, 6, 6, 3, 8, 3]
Après échange T[3] et T[6] :
[5, 6, 1, 8, 6, 3, 6, 3]
Après decalageDroite(T,4,7) :
[5, 6, 1, 8, 3, 6, 3, 6]
Après decalageGauche(T,2,5) :
[5, 6, 8, 3, 6, 1, 3, 6]

```

triSelection

```

from decalages import *

def triSelection(T):
    for i in range(len(T)-1):
        iMin = i
        for j in range(i+1,len(T)):
            if T[j]<T[iMin]:
                iMin = j
        if iMin!=i:
            échange(T,i,iMin)

```

```

import random
from triSelection import *

```

```

T = []
for i in range(8):
    T = T + [random.randrange(10)]
print("Avant_tri_selection : \n\t%s" \
      %T)
triSelection(T)
print("Après_tri_selection : \n\t%s" \
      %T)

```

Avant tri selection :

```

[2, 8, 8, 1, 7, 2, 1, 6]
Après tri selection :
[1, 1, 2, 2, 6, 7, 8, 8]

```

triBulle

```

from decalages import *

def triBulle(T):
    for i in range(len(T)-1,0,-1):
        for j in range(i):
            if T[j]>T[j+1]:
                decalageDroite(T,j,j+1)

```

```

import random
from triBulle import *

```

```

T = []
for i in range(8):
    T = T + [random.randrange(10)]
print("Avant_tri_bulle : \n\t%s" \
      %T)
triBulle(T)
print("Après_tri_bulle : \n\t%s" \
      %T)

```

Avant tri bulle :

```

[5, 8, 9, 0, 9, 8, 1, 2]
Après tri bulle :
[0, 1, 2, 5, 8, 8, 9, 9]

```

triInsertion

```

from decalages import *

def triInsertion(T):
    for i in range(1, len(T)):
        j = i - 1
        while j >= 0 and T[i] < T[j]:
            j = j - 1
        decalageDroite(T, j + 1, i)

import random
from triInsertion import *

T = []
for i in range(8):
    T = T + [random.randrange(10)]
print("Avant tri insertion : \n\t%s" % T)
triInsertion(T)
print("Après tri insertion : \n\t%s" % T)

```

Avant tri insertion : [0, 2, 7, 6, 6, 3, 5, 1] Après tri insertion : [0, 1, 2, 3, 5, 6, 6, 7]
--

triDenombrement

```

def triDenombrement(T, minorant, majorant):
    assert(minorant <= majorant)
    for i in range(len(T)):
        assert(minorant <= T[i] and T[i] <= majorant)
        # T[i] entier entre minorant et majorant
        freq = [0] * (majorant - minorant + 1)
        res = [0] * (len(T))
        for i in range(len(T)):
            freq[T[i] - minorant] = freq[T[i] - minorant] + 1
        freq[0] = freq[0] - 1
        for i in range(1, majorant - minorant + 1):
            freq[i] = freq[i] + freq[i - 1]
        for i in range(len(T)):
            res[freq[T[i] - minorant]] = T[i]
            freq[T[i] - minorant] = freq[T[i] - minorant] - 1
    return res

```

```

import random
from triDenombrement import *

T = []
for i in range(8):
    T = T + [random.randrange(10)]
min = T[0]
max = T[0]
for i in range(1, len(T)):
    if T[i] < min:
        min = T[i]
    elif T[i] > max:
        max = T[i]
print("Avant tri denombrement : \n\t%s" % T)
T = triDenombrement(T, min, max)
print("Après tri denombrement : \n\t%s" % T)

```

Avant tri denombrement : [5, 5, 3, 8, 1, 4, 4, 2] Après tri denombrement : [1, 2, 3, 4, 4, 5, 5, 8]
--

rechercheElement

```

import random

def rechercheElement(T, X):
    # retourne s'il existe l'indice du premier element egal a X,

```

```
# sinon la valeur "None"
for i in range(len(T)):
    if T[i]==X:
        return i
return None
```

```
from rechercheElement import *
```

```
T = []
for i in range(8):
    T = T + [random.randrange(10)]
print("La liste : \n\t%s" \
      %T)
print("rechercheElement(T,3) : \n\t%s" \
      %rechercheElement(T,3))
print("rechercheElement(T,5) : \n\t%s" \
      %rechercheElement(T,5))
```

```
La liste :
      [1, 7, 9, 7, 5, 8, 9, 0]
rechercheElement(T,3) :
      None
rechercheElement(T,5) :
      4
```

rechercheDichotomique

```
import random
```

```
def estTrie(T):
    for i in range(1,len(T)):
        if T[i]<T[i-1]:
            return False
    return True

def rechercheDichotomique(T,X):
    assert(estTrie(T))
    # T est trie
    # Retourne s'il existe l'indice d'un element egal a X,
    # sinon la valeur "None"
    g = 0
    d = len(T)-1
    while g<=d:
        m = (g+d)//2
        if T[m]==X:
            return m
        elif T[m]<X:
            g = m+1
        else:
            d = m-1
    return None
```

```
from rechercheDichotomique import *
```

```
T = []
for i in range(8):
    T = T + [random.randrange(10)]
T = sorted(T)
print("La liste : \n\t%s" \
      %T)
print("rechercheDichotomique(T,3) : \n\t%s" \
      %rechercheDichotomique(T,3))
print("rechercheDichotomique(T,5) : \n\t%s" \
      %rechercheDichotomique(T,5))
```

```
La liste :
      [1, 1, 1, 2, 2, 5, 6, 7]
rechercheDichotomique(T,3) :
      None
rechercheDichotomique(T,5) :
      5
```

A.4 La Récursivité

```

# Complexite :
# nb appels recursifs : entre 1 et max(a,b)//2
# - temps : omega(1), O(max(a,b))
# - espace (hauteur pile) : omega(1), O(max(a,b))
def pgcdRekursif(a,b):
    assert(a>0 and b>0)
    if (a==1)or(b==1):
        return 1
    elif a==b:
        return a
    elif a>b:
        return pgcdRekursif(a-b,b)
    else:
        return pgcdRekursif(a,b-a)

# Complexite :
# - temps : omega(1), O(max(a,b))
# - espace : theta(1)
def pgcdIteratif(a,b):
    assert(a>0 and b>0)
    while a>1 and b>1 and a!=b:
        if a>b:
            a = a-b
        else:
            b = b-a
    if a==b:
        return a
    else:
        return 1

# Complexite :
# - temps : omega(1), O(max(a,b))
# - espace : theta(1)
def pgcdIteratifRetour(a,b):
    assert(a>0 and b>0)
    while True:
        if (a==1)or(b==1):
            return 1
        elif a==b:
            return a
        elif a>b:
            a = a-b
        else:
            b = b-a

def tikzPgcdRekursif(a,b,label,la,lr):
    if a==1 or b==1:
        lr['res{0}'.format(label)]=1
        return 1,la,lr
    elif a==b:
        lr['res{0}'.format(label)]=a
        return a,la,lr
    elif a>b:
        la = la + ['child_{{{node_{{{pgcd({0},{1}):{0[res{2}]}}}}}}\n'.format(a-b,b,la,b
        p,la,lr = tikzPgcdRekursif(a-b,b,label+'0',la,lr)
        la = la + ['}}\n']
        lr['res{0}'.format(label)]=p
        return p,la,lr
    else:
        la = la + ['child_{{{node_{{{pgcd({0},{1}):{0[res{2}]}}}}}}\n'.format(a,b-a,la,b
        p,la,lr = tikzPgcdRekursif(a,b-a,label+'0',la,lr)
        la = la + ['}}\n']

```

```

    lr [ 'res{0}' .format (label)] = p
    return p, la, lr

```

```

def tikzAppelsPgcdRecurisif(a,b,fichier='pgcd.tex',grow='up',ld=3,sd=3.5):
    assert(a>0 and b>0)
    f = open(fichier, 'w')
    f.write('\begin{tikzpicture}\n')
    f.write(' [edge_from_parent_fork_{grow},\n'.format(grow=grow))
    f.write(' level_distance={}em\n'.format(ld))
    f.write(']\n')
    label = '0'
    la = [ '\node_{pgcd({0},{1}):{0[res{2}]}}[grow\={grow}]\n'.format(a,b,label,grow) ]
    lr = dict()
    p,la,lr = tikzPgcdRecurisif(a,b,label,la,lr)
    f.write(''.join(la).format(lr))
    f.write('; \n')
    f.write('\end{tikzpicture}\n')
    f.close()

```

```

from pgcd import *

```

```

print("pgcdRecurisif(42,66) = \n\t%s" \
      %pgcdRecurisif(42,66))
print("pgcdIteratif(42,66) = \n\t%s" \
      %pgcdIteratif(42,66))
print("pgcdIteratifRetour(42,66) = \n\t%s" \
      %pgcdIteratifRetour(42,66))

```

<pre> pgcdRecurisif(42,66) = 6 pgcdIteratif(42,66) = 6 pgcdIteratifRetour(42,66) = 6 </pre>

```

tikzAppelsPgcdRecurisif(24,30,grow='up',ld=2,sd=5)

```

factorielle

```

# Complexite :
# nb appels recursifs : n-1
# - temps : theta(n)
# - espace (hauteur pile) : theta(n)
def factorielleRecurisif(n):
    assert(n>=0)
    if n<2:
        return 1
    else:
        return n * factorielleRecurisif(n-1)

# Complexite :
# - temps : theta(n)
# - espace : theta(1)
def factorielleIteratif(n):
    assert(n>=0)
    res = 1;
    for i in range(2,n+1):
        res *= i
    return res

# Complexite :
# nb appels recursifs : n-1
# - temps : theta(n)
# - espace (hauteur pile) : theta(n)
def factorielleRecurisifTerminal(n, u=1):
    assert(n>=0)
    if n<2:
        return u
    else:
        return factorielleRecurisifTerminal(n-1, n*u)

```



```

# Complexite :
# - temps : theta(n)
# - espace : theta(1)
def factorielleIteratifAutomatique(n):
    assert(n>=0)
    u=1
    while (True):
        if n<2:
            return u
        else:
            # n, u = n-1, n*u
            u = n*u
            n = n-1

def tikzFactorielleRekursif(n, label, la, lr):
    if n<2:
        lr['res{0}'.format(label)]=1
        return 1, la, lr
    else:
        la = la + ['child_{{{node_{{{factorielle({0}):{{0[res{1}]}}}}}}}\n'.format(n-1, la,
        p, la, lr = tikzFactorielleRekursif(n-1, label+'0', la, lr)
        la = la + ['}}\n']
        lr['res{0}'.format(label)]=n*p
        return n*p, la, lr

def tikzAppelsFactorielleRekursif(n, fichier='factorielle.tex', grow='up', ld=3, sd=3.5):
    assert(n>=0)
    f = open(fichier, 'w')
    f.write('\begin{tikzpicture}\n')
    f.write('[edge_from_parent_fork_{grow},\n'.format(grow=grow))
    f.write('level_distance={em}\n'.format(ld))
    f.write(']\n')
    label = '0'
    la = ['\node_{{{factorielle({0}):{{0[res{1}]}}}}}[grow\={grow}]\n'.format(n, label,
    lr = dict()
    p, la, lr = tikzFactorielleRekursif(n, label, la, lr)
    f.write(''.join(la).format(lr))
    f.write('; \n')
    f.write('\end{tikzpicture}\n')
    f.close()

def tikzFactorielleRekursifTerm(n, u, label, la, lr):
    if n<2:
        lr['res{0}'.format(label)]=u
        return u, la, lr
    else:
        la = la + ['child_{{{node_{{{factorielle({0},{1}):{{0[res{2}]}}}}}}}\n'.format(n-
        p, la, lr = tikzFactorielleRekursifTerm(n-1, n*u, label+'0', la, lr)
        la = la + ['}}\n']
        lr['res{0}'.format(label)]=p
        return p, la, lr

def tikzAppelsFactorielleRekursifTerm(n, u=1, fichier='factorielleTerminale.tex', grow='up', ld=3, sd=3.5):
    assert(n>=0)
    f = open(fichier, 'w')
    f.write('\begin{tikzpicture}\n')
    f.write('[edge_from_parent_fork_{grow},\n'.format(grow=grow))
    f.write('level_distance={em}\n'.format(ld))
    f.write(']\n')
    label = '0'
    la = ['\node_{{{factorielle({0},{1}):{{0[res{2}]}}}}}[grow\={grow}]\n'.format(n, u,
    lr = dict()

```

```

p,la,lr = tikzFactorielleRekursifTerm(n,u,label,la,lr)
f.write(' '.join(la).format(lr))
f.write(';\\n')
f.write('\\\\end{tikzpicture}\\n')
f.close()

```

```
from factorielle import *
```

```

print("factorielleRekursif(11)⌞=\\n\\t%s"\\
      %factorielleRekursif(11))
print("factorielleIteratif(11)⌞=\\n\\t%s"\\
      %factorielleIteratif(11))
print("factorielleRekursifTerminal(11)⌞=\\n\\t%s"\\
      %factorielleRekursifTerminal(11))
print("factorielleIteratifAutomatique(11)⌞=\\n\\t%s"\\
      %factorielleIteratifAutomatique(11))

```

factorielleRekursif(11) =	39916800
factorielleIteratif(11) =	39916800
factorielleRekursifTerminal(11) =	39916800
factorielleIteratifAutomatique(11) =	39916800

```

tikzAppelsFactorielleRekursif(8,grow='up',ld=2.5,sd=5)
tikzAppelsFactorielleRekursifTerm(8,1,grow='up',ld=2.5,sd=5)

```

fibonacci

```

# Complexite :
# nb appels : (n/2)**2 < fibonacci(n) < n**2
# - temps : theta(n**2)
# - espace (hauteur pile) : theta(n)
def fibonacciRekursif(n):
    assert(n>=0)
    if n<2:
        return n
    else:
        return fibonacciRekursif(n-1)\\
            + fibonacciRekursif(n-2)

```

```

# Complexite :
# nb appels : n-1
# - temps : theta(n)
# - espace (hauteur pile) : theta(n)
def fibonacciRekursifTerminal(n, u=0, v=1):
    assert(n>=0)
    if n==0:
        return u
    elif n==1:
        return v
    else:
        return fibonacciRekursifTerminal(n-1, v, u+v)

```

```

# Complexite :
# - temps : theta(n)
# - espace : theta(1)
def fibonacciIteratifAutomatique(n):
    assert(n>=0)
    u=0
    v=1
    while True:
        if n==0:
            return u
        elif n==1:
            return v
        else:
            # parallele n, u, v = n-1, v, u+v
            # possible d'ecrire la suite : n := n-1; v := u+v; u := v-u
            aux = v
            v = u+v
            u = aux
            n -= 1

```

```

u = aux
n = n-1

```

```

def tikzFibonacciRecuratif(n, label, la, lr):
    if n<2:
        lr['res{0}'.format(label)]=n
        return n, la, lr
    else:
        la = la + ['child_{\node_{\f({0}):\{0[res{1}]}}}\n'.format(n-1, label+'0')]
        p_1, la, lr = tikzFibonacciRecuratif(n-1, label+'0', la, lr)
        la = la + ['']\n'
        la = la + ['child_{\node_{\f({0}):\{0[res{1}]}}}\n'.format(n-2, label+'1')]
        p_2, la, lr = tikzFibonacciRecuratif(n-2, label+'1', la, lr)
        la = la + ['']\n'
        lr['res{0}'.format(label)]=p_1 + p_2
        return p_1 + p_2, la, lr

def tikzAppelsFibonacciRecuratif(n, fichier='fibonacci.tex', grow='up', ld=3, sd=3.5):
    assert(n>=0)
    f = open(fichier, 'w')
    f.write('\begin{tikzpicture}\n')
    f.write('[edge_from_parent_fork_{grow},\n'.format(grow=grow))
    hauteur = n
    for i in range(1, hauteur):
        f.write('level_{}/.style={\sibling_distance={}em}},\n'.format(hauteur-i, sd*2**(i-1)))
    f.write('level_distance={}em\n'.format(ld))
    f.write(']\n')
    label = '0'
    la = ['\node_{\f({0}):\{0[res{1}]}}][grow\={grow}]\n'.format(n, label, grow=grow)]
    lr = dict()
    p, la, lr = tikzFibonacciRecuratif(n, label, la, lr)
    f.write(''.join(la).format(lr))
    f.write('; \n')
    f.write('\end{tikzpicture}\n')
    f.close()

def tikzFibonacciRecuratifTerm(n, u, v, label, la, lr):
    if n==0:
        lr['res{0}'.format(label)]=u
        return u, la, lr
    elif n==1:
        lr['res{0}'.format(label)]=v
        return v, la, lr
    else:
        la = la + ['child_{\node_{\fibonacci({0},{1},{2}):\{0[res{3}]}}}\n'.format(n-1, v, u+v, label+'0')]
        p, la, lr = tikzFibonacciRecuratifTerm(n-1, v, u+v, label+'0', la, lr)
        la = la + ['']\n'
        lr['res{0}'.format(label)]=p
        return p, la, lr

def tikzAppelsFibonacciRecuratifTerm(n, fichier='fibonacciTerminale.tex', grow='up', ld=3, sd=3.5):
    assert(n>=0)
    u = 0
    v = 1
    f = open(fichier, 'w')
    f.write('\begin{tikzpicture}\n')
    f.write('[edge_from_parent_fork_{grow},\n'.format(grow=grow))
    f.write('level_distance={}em\n'.format(ld))
    f.write(']\n')
    label = '0'
    la = ['\node_{\fibonacci({0},{1},{2}):\{0[res{3}]}}][grow\={grow}]\n'.format(n, u, v, label, grow=grow)]
    lr = dict()

```

```

p,la,lr = tikzFibonacciRecursifTerm(n,u,v,label,la,lr)
f.write(''.join(la).format(lr))
f.write(';\n')
f.write('\end{tikzpicture}\n')
f.close()

```

```
from fibonacci import *
```

```

print("fibonacciRecursif(8)\u2193\n\t%s"\
      %fibonacciRecursif(8))
print("fibonacciRecursifTerminal(8)\u2193\n\t%s"\
      %fibonacciRecursifTerminal(8))
print("fibonacciIteratifAutomatique(8)\u2193\n\t%s"\
      %fibonacciIteratifAutomatique(8))

```

<pre> fibonacciRecursif(8) = 21 fibonacciRecursifTerminal(8) = 21 fibonacciIteratifAutomatique(8) = 21 </pre>

```

tikzAppelsFibonacciRecursif(5,grow='up',ld=3,sd=3.5)
tikzAppelsFibonacciRecursifTerm(5,grow='up',ld=2.5,sd=3.5)

```

ackermann

```

# Complexite :
# nb appels : (2**(m-2))(n + 3) - 3
# - temps : theta(n(2**m))
# - espace (hauteur pile) : ?

```

```

def ackermann(m,n):
    assert(m>=0 and n>=0)
    if m==0:
        return n+1
    elif n==0:
        return ackermann(m-1,1)
    else:
        return ackermann(m-1,ackermann(m,n-1))

```

```

def knuth(r,a,b):
    if r==1:
        return a**b
    else:
        res = 1
        for i in range(b):
            res = knuth(r-1,a,res)
        return res

```

```

def ackermannAnalyse(m,n):
    assert(m>=0 and n>=0)
    if m==0:
        return n+1
    elif m==1:
        return n+2
    elif m==2:
        return 2*n+3
    else:
        return knuth(m-2,2,n+3)-3

```

```

def tikzAckermannRecursif(m,n,label,la,lr):
    if m==0:
        lr['res{0}'.format(label)]=n+1
        return n+1,la,lr
    elif n==0:
        la = la + ['child_{\{\{\{\{node_{\{\{\{\{a({0},{1})\\\{\{0[res{2}]\}\}\}\}\}\}\}\}\n'.format(m-1,1,la,b)}
        p,la,lr = tikzAckermannRecursif(m-1,1,label+'0',la,lr)
        la = la + ['}\}\n']
        lr['res{0}'.format(label)]=p
        return p,la,lr
    else:

```

```

    la = la + [ 'child_{\{\{\{\{node_{\{\{\{\{a(\{0\},\{1\})\\\{\{0[ res \{2\}]\}\}\}\}\}\}\n'.format(m,n-1,la,
p_1,la,lr = tikzAckermannRecursif(m,n-1,label+'0',la,lr)
    la = la + [ ']\n' ]
    la = la + [ 'child_{\{\{\{\{node_{\{\{\{\{a(\{0\},\{1\})\\\{\{0[ res \{2\}]\}\}\}\}\}\}\n'.format(m-1,p_1,la,
p_2,la,lr = tikzAckermannRecursif(m-1,p_1,label+'1',la,lr)
    la = la + [ ']\n' ]
    lr [ 'res\{0\}'.format(label)]=p_2
    return p_2,la,lr

def tikzAppelsAckermannRecursif(m,n,fichier='ackermann.tex',grow='up',ld=3,sd=2,raison=2):
    assert(m>=0 and n>=0)
    f = open(fichier,'w')
    f.write('\begin{tikzpicture}\n')
    f.write('[edge_from_parent_fork_{grow}\n'.format(grow=grow))
    hauteur = ackermannAnalyse(m,n)
    #for i in range(1,hauteur):
    for i in range(1,hauteur):
        if i<hauteur//3:
            f.write(', level_{}/.style={{font=\\normalsize}}\n'.format(i))
        elif i<2*hauteur//3:
            f.write(', level_{}/.style={{font=\\footnotesize}}\n'.format(i))
        else:
            f.write(', level_{}/.style={{font=\\tiny}}\n'.format(i))
        #f.write(', level_{}/.style={{sibling distance={}em}}\n'.format(hauteur-i,sd*raison))
    f.write(', level/.style={{sibling distance={}em/#1}}\n'.format(sd))
    f.write(', level_distance={}em\n'.format(ld))
    f.write(', align=center\n'.format(ld))
    f.write(']\n')
    label = '0'
    la = [ '\node_{\{\{\{\{a(\{0\},\{1\})\\\{\{0[ res \{2\}]\}\}\}\}\}\}[grow'='{grow}]\n'.format(m,n,label,grow)
    lr = dict()
    p,la,lr = tikzAckermannRecursif(m,n,label,la,lr)
    f.write(''.join(la).format(lr))
    f.write('; \n')
    f.write('\end{tikzpicture}\n')
    f.close()

import sys
from ackermann import *
from ackermannAnalyse import *

#tikzAppelsAckermannRecursif(2,2,grow='right',ld=6,sd=1.5,raison=1.8)
tikzAppelsAckermannRecursif(2,2,grow='up',ld=4,sd=27,raison=1.7)

print("ackermann(2,4)_{n\t%s\" \
      %ackermann(2,4))
print("ackermann(3,2)_{n\t%s\" \
      %ackermann(3,2))
try:
    print("ackermann(4,1)_{n\t%s\" \
          %ackermann(4,1))
except:
    print("Unexpected_error:")
    print("\t", sys.exc_info()[0])
    print("\t", sys.exc_info()[1])

print("ackermannAnalyse(2,4)_{n\t%s\" \
      %ackermannAnalyse(2,4))
print("ackermannAnalyse(3,2)_{n\t%s\" \
      %ackermannAnalyse(3,2))
print("ackermannAnalyse(4,1)_{n\t%s\" \
      %ackermannAnalyse(4,1))

```

```

ackermann(2,4) =
    11
ackermann(3,2) =
    29
Unexpected error:
    <class 'RuntimeError'>
    maximum recursion
    ackermannAnalyse(2,4)
    11
    ackermannAnalyse(3,2)
    29
    ackermannAnalyse(4,1)
    65533

```

syracuse

```

# Complexite :
# nb appels : entre log2(n) et ?
# - temps : omega(log2(n), theta inconnue
# - espace (hauteur pile) : ?
def syracuse(n):
    assert(n>0)
    if n==1:
        return [n]
    elif n%2==0:
        return [n] + syracuse(n//2)
    else:
        return [n]+ syracuse(3*n+1)

# Complexite :
# - temps : omega(log2(n), theta inconnue
# - espace : theta(1)
def syracuseIteratif(n):
    assert(n>0)
    l = [n]
    while True:
        if n==1:
            return l
        elif n%2==0:
            n = n//2
        else:
            n = 3*n+1
        l = l+[n]

def tikzSyracuseRecuratif(n,label,la,lr):
    if n==1:
        lr['res{0}'.format(label)]=1
        return l,la,lr
    elif n%2==0:
        la = la + ['child_{{{node_{{{syracuse({0}):{{0[res{1}]}}}}}}}\n'.format(n//2,label,p,la,lr = tikzSyracuseRecuratif(n//2,label+'0',la,lr)
        la = la + ['']\n']
        lr['res{0}'.format(label)]=p
        return p,la,lr
    else:
        la = la + ['child_{{{node_{{{syracuse({0}):{{0[res{1}]}}}}}}}\n'.format(3*n+1,label,p,la,lr = tikzSyracuseRecuratif(3*n+1,label+'0',la,lr)
        la = la + ['']\n']
        lr['res{0}'.format(label)]=p
        return p,la,lr

def tikzAppelsSyracuseRecuratif(n,fichier='syracuse.tex',grow='up',ld=3,sd=3.5):
    assert(n>0)
    f = open(fichier,'w')
    f.write('\begin{tikzpicture}\n')
    f.write('[edge_from_parent_fork_{grow},\n'.format(grow=grow))
    """
    hauteur = n
    for i in range(1,hauteur):
        f.write('level {}/.style={{sibling distance={}em}},\n'.format(hauteur-i,sd*2**(i-1)
    """
    f.write('level_distance={}em\n'.format(ld))
    f.write(']\n')
    label = '0'
    la = ['\node_{{{syracuse({0}):{{0[res{1}]}}}}}[grow'={grow}]\n'.format(n,label,grow)]
    lr = dict()
    p,la,lr = tikzSyracuseRecuratif(n,label,la,lr)

```

```
f.write(''.join(la).format(lr))
f.write(';\n')
f.write('\end{tikzpicture}\n')
f.close()
```

```
from syracuse import *
```

```
print("syracuse(20) = \n\t%s" \
      %syracuse(20))
print("syracuseIteratif(20) = \n\t%s" \
      %syracuseIteratif(20))
```

```
syracuse(20) =
    [20, 10, 5, 16, 8, 4, 2, 1]
syracuseIteratif(20) =
    [20, 10, 5, 16, 8, 4, 2, 1]
```

```
tikzAppelsSyracuseRecuratif(20, grow='up', ld=2, sd=5)
```

A.5 Algorithmes récursifs de recherche et de tri

triFusion

```
def fusionner(T, g, m, d):
    R = [0] * (d - g + 1)
    i = g
    j = m + 1
    k = 0
    while i <= m and j <= d:
        if T[i] <= T[j]:
            R[k] = T[i]
            i = i + 1
        else:
            R[k] = T[j]
            j = j + 1
        k = k + 1
    while i <= m:
        R[k] = T[i]
        i = i + 1
        k = k + 1
    while j <= d:
        R[k] = T[j]
        j = j + 1
        k = k + 1
    for k in range(len(R)):
        T[g + k] = R[k]

def triFusionRec(T, g, d):
    if g < d:
        m = (g + d) // 2
        triFusionRec(T, g, m)
        triFusionRec(T, m + 1, d)
        fusionner(T, g, m, d)

def triFusion(T):
    triFusionRec(T, 0, len(T) - 1)
```

```

import random
from triFusion import *

T = []
for i in range(8):
    T = T + [random.randrange(10)]
print("Avant_tri_fusion:_\n\t%s" \
      %T)
triFusion(T)
print("Après_tri_fusion:_\n\t%s" \
      %T)

```

Avant tri fusion :
[1, 5, 7, 9, 8, 8, 6, 0]
Après tri fusion :
[0, 1, 5, 6, 7, 8, 8, 9]

triRapide

```

def echange(T,i,j):
    aux = T[i]
    T[i] = T[j]
    T[j] = aux

def partitionner(T,g,d):
    pivot = T[g]
    i = g-1
    j = d+1
    while True:
        i = i+1
        while T[i]<pivot:
            i = i+1
        j = j-1
        while T[j]>pivot:
            j = j-1
        if i<j:
            echange(T,i,j)
            print("limite_%s\t%s\tindices_%s\t%s" %(g,d,i,j))
        else:
            return j

def triRapideRec(T,g,d):
    if g<d:
        m = partitionner(T,g,d)
        triRapideRec(T,g,m)
        triRapideRec(T,m+1,d)

def triRapide(T):
    triRapideRec(T,0,len(T)-1)

```

```

import random
from triRapide import *

T = []
for i in range(8):
    T = T + [random.randrange(10)]
print("Avant_tri_rapide:_\n\t%s" \
      %T)
triRapide(T)
print("Après_tri_rapide:_\n\t%s" \
      %T)

```

Avant tri rapide :			
[0, 7, 0, 3, 6, 8, 3, 8]			
limite 0	7	indices 0	2
limite 1	7	indices 1	6
limite 1	4	indices 1	3
limite 1	2	indices 1	2
limite 5	7	indices 5	7
limite 5	6	indices 5	6
Après tri rapide :			
[0, 0, 3, 3, 6, 7, 8, 8]			

A.6 Introduction à la preuve d'algorithmes et de programmes

drapeauDijkstra

```

from decalages import *

```



```
def drapeauDijkstra(T):
```

```
    i = 0
    j = 0
    k = len(T)-1
    while j!=k+1:
        if T[j]==0:
            echange(T,i,j)
            i = i+1
            j = j+1
        elif T[j]==1:
            j = j+1
        else:
            echange(T,j,k)
            k = k-1
    return i,j
```

```
import random
```

```
from drapeauDijkstra import *
```

```
T = []
for i in range(10):
    T = T + [random.randrange(4)]
print ("Avant_partitionnement : \n\t%s" \
        %T)
drapeauDijkstra(T)
print ("Après_partitionnement : \n\t%s" \
        %T)
```

Avant partitionnement :

[2, 3, 1, 1, 1, 0, 1, 2, 0, 2]

Après partitionnement :

[0, 0, 1, 1, 1, 1, 2, 3, 2, 2]

drapeauDijkstraAnnote

```
from decalages import *
```

```
def drapeauDijkstraAnnote(T):
```

```
    assert (Hyp(T))
    i = 0
    assert (P1(T,i))
    j = 0
    assert (P2(T,i,j))
    k = len(T)-1
    assert (P3(T,i,j,k))
    assert (Inv(T,i,j,k))
    while j!=k+1:
        assert (Inv(T,i,j,k) and j!=k+1)
        if T[j]==0:
            assert (Inv(T,i,j,k) and j!=k+1 and T[j]==0)
            echange(T,i,j)
            assert (Inv11(T,i,j,k) and j!=k+1)
            i = i+1
            assert (Inv12(T,i,j,k) and j!=k+1)
            j = j+1
            assert (Inv(T,i,j,k))
        elif T[j]==1:
            assert (Inv(T,i,j,k) and j!=k+1 and T[j]==1)
            j = j+1
            assert (Inv(T,i,j,k))
        else:
            assert (Inv(T,i,j,k) and j!=k+1 and T[j]>1)
            echange(T,j,k)
            assert (Inv21(T,i,j,k) and j!=k+1)
            k = k-1
            assert (Inv(T,i,j,k))
        assert (Inv(T,i,j,k))
    assert (Inv(T,i,j,k) and j==k+1)
```

```

    return i, j

def Hyp(T):
    for l in range(len(T)):
        if T[l] < 0:
            return False
    return True

def P1(T, i):
    return Hyp(T) and i == 0

def P2(T, i, j):
    return Hyp(T) and i == 0 and j == 0

def P3(T, i, j, k):
    return Hyp(T) and i == 0 and j == 0 and k == len(T) - 1

def Inv(T, i, j, k):
    for l in range(len(T)):
        if l < i and T[l] != 0:
            return False
        elif i <= l and l < j and T[l] != 1:
            return False
        elif k + 1 <= l and T[l] < 2:
            return False
    return True

def Inv11(T, i, j, k):
    for l in range(len(T)):
        if l < i + 1 and T[l] != 0:
            return False
        elif i + 1 <= l and l < j + 1 and T[l] != 1:
            return False
        elif k + 1 <= l and T[l] < 2:
            return False
    return True

def Inv12(T, i, j, k):
    for l in range(len(T)):
        if l < i and T[l] != 0:
            return False
        elif i <= l and l < j + 1 and T[l] != 1:
            return False
        elif k + 1 <= l and T[l] < 2:
            return False
    return True

def Inv21(T, i, j, k):
    for l in range(len(T)):
        if l < i and T[l] != 0:
            return False
        elif i <= l and l < j and T[l] != 1:
            return False
        elif k <= l and T[l] < 2:
            return False
    return True

```

```

import random
from drapeauDijkstraAnnote import *

T = []
for i in range(10):
    T = T + [random.randrange(4)]
print("Avant_partitionnement : \n\t%s" % T)
drapeauDijkstraAnnote(T)
print("Après_partitionnement : \n\t%s" % T)

```

Avant partitionnement :	[2, 3, 3, 1, 3, 0, 3, 1, 2, 2]
Après partitionnement :	[0, 1, 1, 3, 3, 3, 3, 2, 2, 2]

A.7 Morceaux choisis

plscRecurisif

```

def plscRecurisif(u,v):
    if len(u)==0 or len(v)==0:
        return ''
    if u[0]==v[0]:
        x = u[0]
        return x+plscRecurisif(u[1:],v[1:])
    else:
        p1 = plscRecurisif(u[1:],v)
        p2 = plscRecurisif(u,v[1:])
        if len(p1)>=len(p2):
            return p1
        else:
            return p2

```

```
from plscRecurisif import *
```

```

u='aabbccdd'
v='abbbcccdeeeee'
plsc = plscRecurisif(u,v)
print('plscRecurisif')
print('\tu=%s , v=%s \n\tplsc=%s'%(u,v,plsc))

```

plscRecurisif
u=aabbccdd , v=abbbcccdeeeee
plsc=abbccd

plscDynamique

```

def plscDynamique(u,v):
    res = ['']*(len(u)+1)
    for i in range(len(u)+1):
        res[i] = ['']*(len(v)+1)
    for i in range(1,len(u)+1):
        for j in range(1,len(v)+1):
            if u[i-1]==v[j-1]:
                res[i][j] = res[i-1][j-1]+u[i-1]
            else:
                if len(res[i][j-1])>=len(res[i-1][j]):
                    res[i][j] = res[i][j-1]
                else:
                    res[i][j] = res[i-1][j]
    return res[len(u)][len(v)]

```

```
from plscDynamique import *
```

```

u='aabbccdd'
v='abbbcccdeeeee'
plsc = plscDynamique(u,v)
print('plscDynamique')
print('\tu=%s , v=%s \n\tplsc=%s'%(u,v,plsc))

```

plscDynamique
u=aabbccdd , v=abbbcccdeeeee
plsc=abbccd

plsc

```
def plscCodage(u,v):
    # code = [[0]*(len(v)+1)]*(len(u)+1) ne fonctionne pas
    # car cela fabrique len(u)+1 references sur la meme liste
    # et donc des effets de bord malencontreux !
    code = [0]*(len(u)+1)
    for i in range(len(code)):
        code[i] = [0]*(len(v)+1)
    for i in range(1,len(u)+1):
        for j in range(1,len(v)+1):
            if u[i-1]==v[j-1]:
                code[i][j] = code[i-1][j-1]+1
            else:
                code[i][j] = max(code[i][j-1],code[i-1][j])
    return code
```

```
def plscDecodage(u,v,code):
    plsc = ''
    i = len(u)
    j = len(v)
    while i>0 and j>0 and code[i][j]>0:
        if u[i-1]==v[j-1]:
            plsc = u[i-1]+plsc
            i = i-1
            j = j-1
        elif code[i][j-1]>=code[i-1][j]:
            j = j-1
        else:
            i = i-1
    return plsc
```

```
from plsc import *
```

```
u='aabbccdd'
v='abbbcccdeeeee'
code = plscCodage(u,v)
for i in range(len(code)):
    print(i,code[i])
plsc = plscDecodage(u,v,code)
print('plsc : _codage+_decodage')
print('\tu=%s,v=%s'%(u,v))
print('\tplsc=%s'%(plsc))
```

0	[0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0]
1	[0, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1]
2	[0, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1]
3	[0, 1, 2, 2, 2, 2, 2, 2, 2, 2, 2, 2, 2, 2]
4	[0, 1, 2, 3, 3, 3, 3, 3, 3, 3, 3, 3, 3, 3]
5	[0, 1, 2, 3, 3, 4, 4, 4, 4, 4, 4, 4, 4, 4]
6	[0, 1, 2, 3, 3, 4, 5, 5, 5, 5, 5, 5, 5, 5]
7	[0, 1, 2, 3, 3, 4, 5, 5, 6, 6, 6, 6, 6, 6]
8	[0, 1, 2, 3, 3, 4, 5, 5, 6, 6, 6, 6, 6, 6]

```
plsc : codage + decodage
        u=aabbccdd, v=abbbcccdeeeee
        plsc=abbbcc
```

rechercheMotifNaif

```
def rechercheMotifNaif(T,P):
    li = []
    for i in range(len(T)-len(P)):
        j = 0;
        coincide = True
        while coincide and j<len(P):
            coincide = T[i+j]==P[j]
            j = j+1
        if coincide:
            li = li + [i]
    return li
```

```
from rechercheMotifNaif import *
```

```
print("rechercheMotifNaif('dabacdbbabdcabc','ab')_=\n\t%s"\
      %rechercheMotifNaif('dabacdbbabdcabc','ab'))
```

```
rechercheMotifNaif('dabacdbbabdcabc','ab')_=\n\t[1, 8, 12]
```

rechercheMotifAutomate

```

def construireAlphabet(T):
    sigma = []
    for i in range(len(T)):
        if not T[i] in sigma:
            sigma = sigma + [T[i]]
    return sigma

def indiceLettre(sigma,x):
    for i in range(len(sigma)):
        if sigma[i]==x:
            return i
    return None

def suffixe(P,k,q,x):
    # vrai ssi Pk est un suffixe de Pq.x
    if k==0: # mot vide est toujours suffixe
        return True
    if P[k-1]!=x:
        return False
    for i in range(k-1):
        if P[k-2-i]!=P[q-1-i]:
            return False
    return True

def constructionAutomate(P,sigma):
    m = len(P)
    delta = [0]*(m+1)
    for q in range(m+1):
        delta[q] = [0]*len(sigma)
    for q in range(m+1):
        for x in range(len(sigma)):
            # calcul du plus long suffixe Pk de Pq.x
            k = min(m,q+1)
            while not suffixe(P,k,q,sigma[x]):
                k = k-1
            delta[q][x] = k
    return delta

def rechercheMotifAutomate(T,P):
    sigma = construireAlphabet(T)
    delta = constructionAutomate(P,sigma)
    li = []
    q = 0
    for i in range(len(T)):
        q = delta[q][indiceLettre(sigma,T[i])]
        if q==len(P):
            li = li + [i-len(P)+1]
    return li

from rechercheMotifAutomate import *

print("rechercheMotifAutomate('dabacdbbabdcabc','ab') ⌞=\n\t%s"\
      "\t%rechercheMotifAutomate('dabacdbbabdcabc','ab')")

```

```

rechercheMotifAutomate('da
[1, 8, 12]

```

rechercheMotifKMP

```

def constructionFonctionPrefixe(P):
    # prefixe[q] = max k tel que Pk suffixe propre de P(q+1)
    # preferable de revenir a un tableau 1..n ?
    prefixe = [0]*(len(P))
    k = 0
    for q in range(1,len(P)):

```

```

    while k>0 and P[k]!=P[q]:
        k = prefixe[k-1]
    if P[k]==P[q]:
        k = k+1
    prefixe[q] = k
return prefixe

def rechercheMotifKMP(T,P):
    prefixe = constructionFonctionPrefixe(P)
    li = []
    q = 0
    for i in range(len(T)):
        while q>0 and P[q]!=T[i]:
            q = prefixe[q-1]
        if P[q]==T[i]:
            q = q+1
        if q==len(P):
            li = li + [i-len(P)+1]
            q = prefixe[q-1]
    return li

from rechercheMotifKMP import *

print("rechercheMotifKMP('dabacdbbabdcabc','ab')\n\t%s\n\t%s" %
      rechercheMotifKMP('dabacdbbabdcabc','ab'))
print("rechercheMotifKMP('dabacdbbabdcabc','bbab')\n\t%s\n\t%s" %
      rechercheMotifKMP('dabacdbbabdcabc','bbab'))

```

<pre> rechercheMotifKMP('dabacdbbab [1, 8, 12] rechercheMotifKMP('dabacdbbab [6] </pre>
