

Arduino I – Einführungskurs



29. Oktober 2017

Christian Walther Matthias Hofer

Agenda

Was ist ein Mikrocontroller, was ist Arduino?

Loslegen mit Software-Installation

Refresher Elektrizitätslehre

Digitale und analoge Inputs und Outputs

Kommunikation mit dem Computer

Töne erzeugen, Servo ansteuern

Ausblick



Was ist ein Mikrocontroller?

Einsatz von programmierbaren digitalen Rechnern:

Personal Computer oder Mobilgerät

Desktop, Laptop, Spielkonsole, Tablet, Smartphone

Allzweck-Gerät viel Rechenleistung und Speicherplatz

Mikroprozessor

Embedded-System

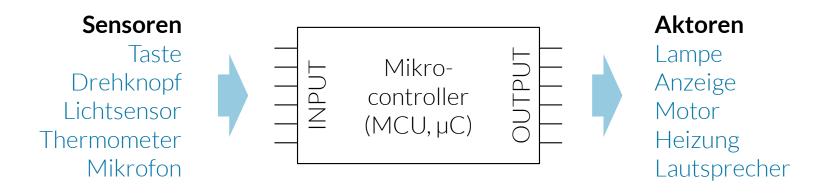
Digitaluhr, Kaffeemaschine, Verkehrsampel, Zahnbürste

optimiert für einen Zweck klein und billig alles nötige in einem Baustein

Mikrocontroller

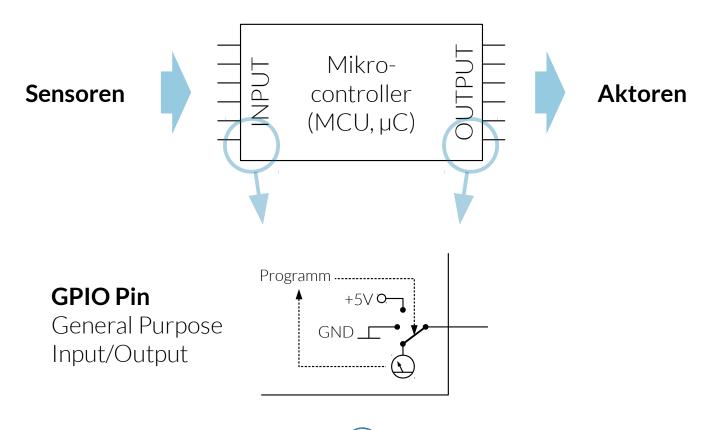


Mikrocontroller interagieren mit der Welt





Mikrocontroller interagieren mit der Welt





Was ist Arduino?

Ein Projekt mit dem Ziel, Bastlern, Künstlern und anderen Nicht-Ingenieuren den Einsatz von Mikrocontrollern zu ermöglichen.

Produkte (open source)

- Boards
- Entwicklungsumgebung (IDE, Integrated Development Environment)

Community

- Foren, Tutorials etc.
 - http://forum.arduino.cc
 - http://playground.arduino.cc
- Software-Erweiterungen: Libraries
- Hardware-Erweiterungen: Shields

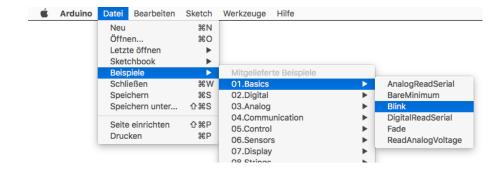


Entwicklungsumgebung (IDE) installieren

https://www.arduino.cc/en/Main/Software

Projektbuch S. 16

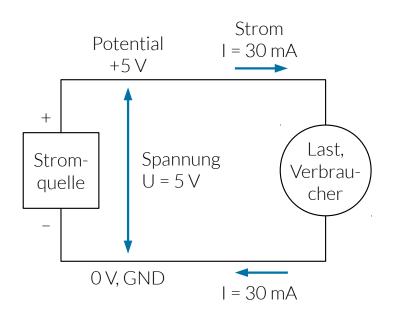
Beispielprogramm «Blink» laden

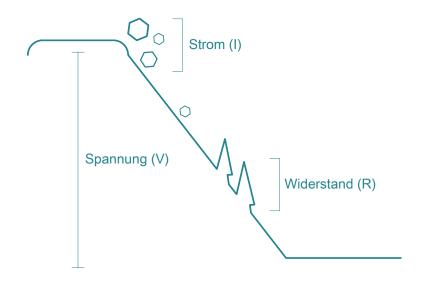


Projektbuch S. 18



Stromkreise

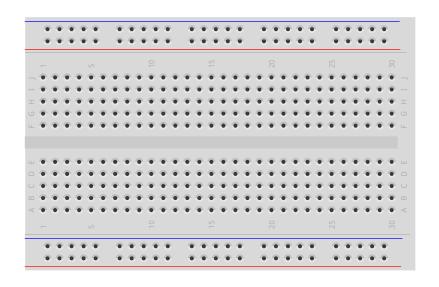


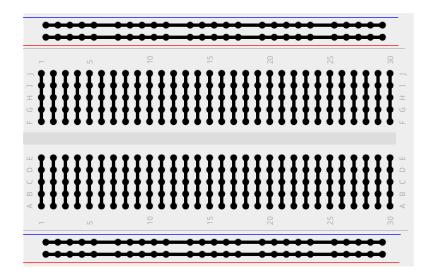


Projektbuch S. 21



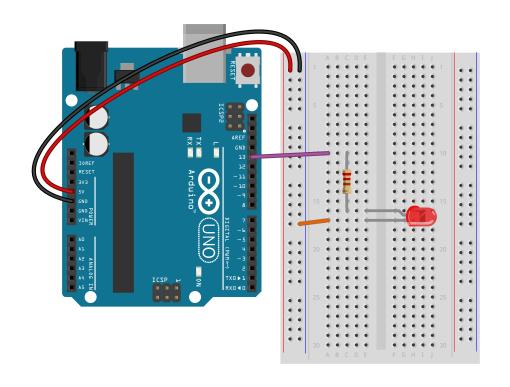
Steckbrett (Breadboard)

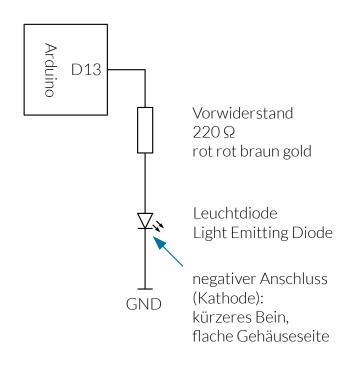






Blink mit externer LED: Digitaler Output

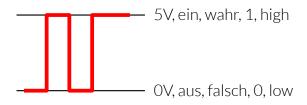




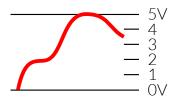


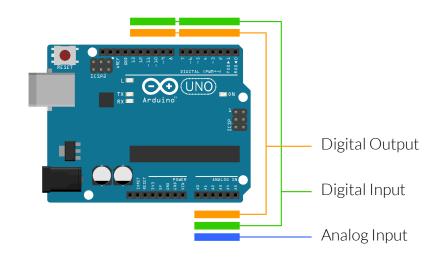
Digital und Analog

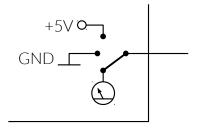
Digitales Signal



Analoges Signal







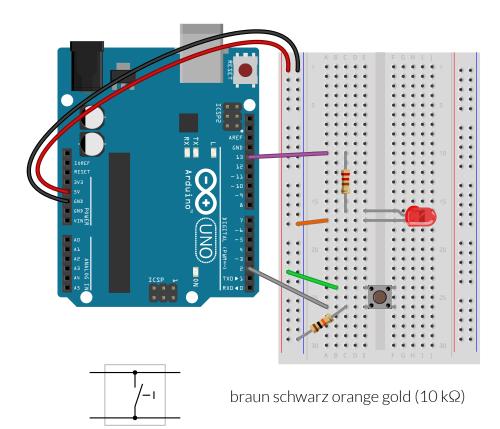


Programmstruktur

```
// the setup function runs once when you press reset or power the board
Funktion — void setup() {
                // initialize digital pin LED_BUILTIN as an output.
                pinMode(LED_BUILTIN, OUTPUT);
Kommentar —▶ // the loop function runs over and over again forever
              void loop() {
                digitalWrite(LED_BUILTIN, HIGH); // turn the LED on (HIGH is the voltage level)
                                                 // wait for a second
                delay(1000);
Funktions-
                digitalWrite(LED_BUILTIN, LOW); // turn the LED off by making the voltage LOW
aufruf
                delay(1000);
                                                   // wait for a second
{} fasst Befehle zu
                     : schliesst Befehl ab
Block zusammen
                                         https://www.arduino.cc/en/Reference
                                                                                       Proiektbuch S. 36
```



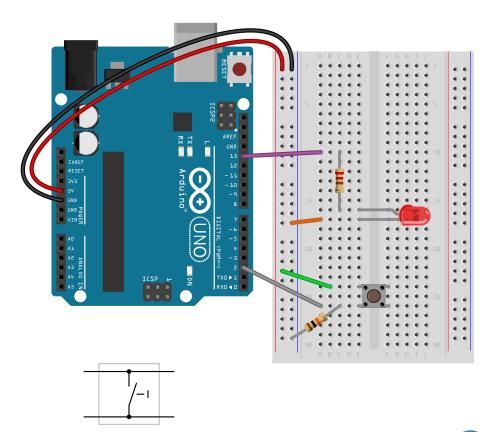
Digitaler Input

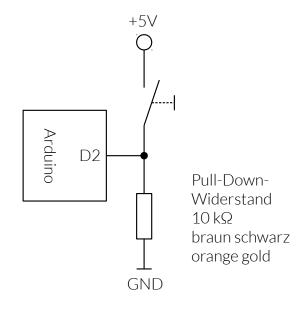


```
void setup() {
  pinMode(2, INPUT);
  pinMode(13, OUTPUT);
void loop() {
  int switchState = digitalRead(2);
  if (switchState == HIGH) {
    digitalWrite(13, HIGH);
    delay(200);
    digitalWrite(13, LOW);
    delay(200);
  else {
    digitalWrite(13, LOW);
```



Digitaler Input





Input-Pin darf nicht unverbunden sein, sonst liest er undefinierte Werte. Projektbuch S. 35



Digitaler Input

```
pinMode(2, INPUT);
                                               pinMode(13, OUTPUT);
                              Variable
                                            void loop() {
                Datentyp: int = Ganzzahl
                                             int switchState = digitalRead(2);
gültig innerhalb des nächstäusseren {}-Blocks
                                               if (switchState == HIGH) {
                          =: Zuweisung
                                                 digitalWrite(13, HIGH);
                                                 delay(200);
                          Entscheidung
                                                 digitalWrite(13, LOW);
                       wenn/dann/sonst
                                                 delay(200);
                          ==: Vergleich
                                               else {
                                                 digitalWrite(13, LOW);
          Gross-/Kleinschreibung beachten
```

void setup() {

Projektbuch S. 36-38



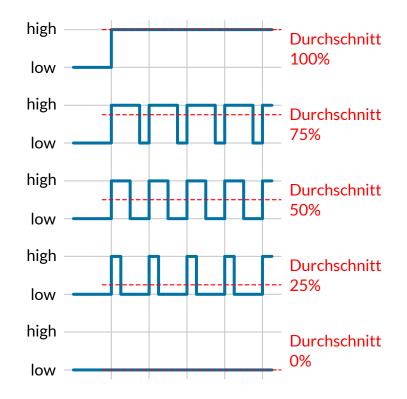
PWM-Output

Pulse-Width Modulation: Spannung zwischen low und high simuliert durch schnelles Blinken feste Frequenz (~490 Hz), variable Pulsbreite

vom Mikrocontroller in Hardware implementiert auf mit ~ markierten Pins

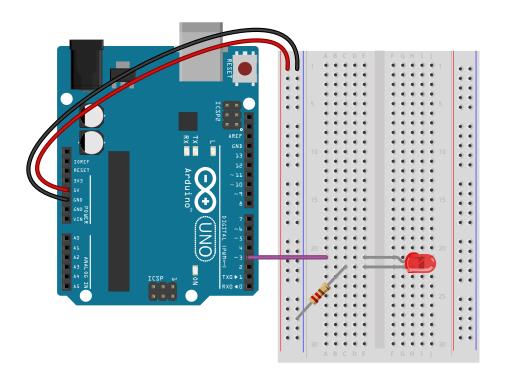
analogWrite(pin, duty) nimmt Wert zwischen 0 (immer aus) und 255 (immer ein), 128 = 50%

Projektbuch S. 53





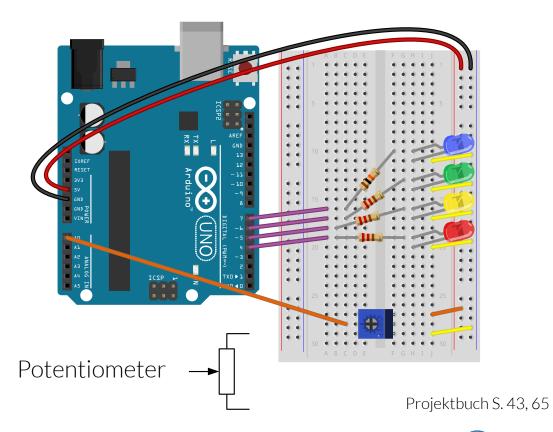
PWM-Output



```
void setup() {
  pinMode(3, OUTPUT);
void loop() {
  int brightness = 0;
 while (brightness < 255) {</pre>
    brightness += 51;
    analogWrite(3, brightness);
    delay(200);
 while (brightness > 0) {
    brightness -= 51;
    analogWrite(3, brightness);
    delay(200);
```



Analoger Input



```
void setup() {
  pinMode(A0, INPUT);
  pinMode(4, OUTPUT);
  pinMode(5, OUTPUT);
  pinMode(6, OUTPUT);
  pinMode(7, OUTPUT);
void loop() {
 int value = analogRead(A0);
  digitalWrite(4, value > 200);
  digitalWrite(5, value > 400);
  digitalWrite(6, value > 600);
  digitalWrite(7, value > 800);
```



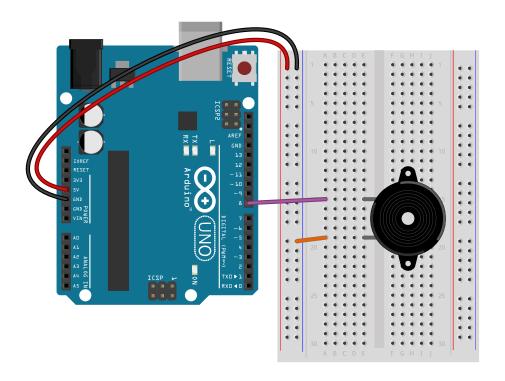
Serieller Monitor

```
void setup() {
  pinMode(A0, INPUT);
  pinMode(4, OUTPUT);
  pinMode(5, OUTPUT);
  pinMode(6, OUTPUT);
  pinMode(7, OUTPUT);
  Serial.begin(9600);
void loop() {
  int value = analogRead(A0);
  Serial.print("value: ");
  Serial.println(value);
  digitalWrite(4, value > 200);
  digitalWrite(5, value > 400);
  digitalWrite(6, value > 600);
  digitalWrite(7, value > 800);
  delay(200);
```





Töne erzeugen



```
void setup() {
}

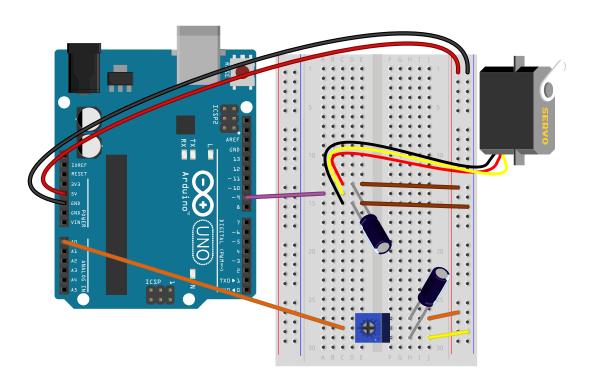
void loop() {
  tone(8, 440, 200);
  delay(200);
  tone(8, 550, 100);
  delay(100);
  tone(8, 587, 100);
  delay(100);
  tone(8, 660, 100);
  delay(1600);
}
```

tone(pin, frequency, [duration])

https://www.arduino.cc/en/Reference/Tone Projektbuch S. 71, 79



Servo ansteuern (Buch Projekt 05)



Programm:

Datei > Beispiele

- ▶ 10.StarterKit_BasicKit
- ▶ p05_ServoMoodIndicator

Projektbuch S. 64-67



Ausblick

- Kontrollstrukturen: mit if und while geht alles, manchmal ist for, switch, do while bequemer
- Logische Verknüpfungen: Und, Oder, Nicht
- Datentypen: was sind die Limiten von int, was gibts sonst noch? Ganzzahlen, Kommazahlen, Zeichenketten
- Mathe: Modulo, Bitmanipulation, Zufallszahlen, Trigonometrie
- Arrays: mehrere Werte in einer Variable
- Funktionen schreiben und verwenden
- Libraries verwenden
 Im Übrigen: die Sprache ist (fast) C++, es gilt jede C- oder C++-Referenz
- Mehr Sensoren: Licht, Temperatur (analog/digital), Feuchte, Distanz, Beschleunigung, Magnetfeld
- Mehr Aktoren: Servo, DC-Motor, Schrittmotor, LCD-Anzeige, LED-Strips, Relais
- Mit anderer Hardware sprechen: Real-Time Clock, RFID, SD-Karte, GPS, Internet



Quellennachweis:

Arduino-Uno-Foto von www.arduino.cc, CC BY-SA 3.0 Felssturz-Illustration aus dem Arduino-Projektbuch, © Arduino Srl., CC BY-NC-SA 3.0 Schaltungsskizzen erstellt mit Fritzing (http://fritzing.org), CC BY-SA 3.0

© 2017 Christian Walther (cwalther@gmx.ch), FabLab Winti (www.fablabwinti.ch), CC BY-SA 4.0

