

WeTimer

Version 2.0

Manuel Utilisateur

Table des matières

Introduction	2
Schéma de câblage	3
Connexion d'un smartphone	
Page d'accueil de la minuterie	5
Configuration de la minuterie	6
Modification de la description	
Configuration des délais	
Amplitude de mouvement des servos	
Réglage de position des servos	
Sauvegarde de la configuration de la minuterie	
Recharger une configuration sauvegardée	
Configurer le réseau Wifi	

Introduction

Le projet WeTimer est un projet visant à créer une minuterie pour les planeur de vol libre.

La minuterie WeTimer utilise des éléments bon marché et facile à se procurer et ne nécessitant pas de travaux important et/ou compliqués d'un point de vue des compétences en électronique.

La minuterie est capable de gérer jusqu'à 3 servos pouvant actionner la position du stabilisateur, la position de la dérive, la position de l'aile ou le verrouillage du crochet.



La partie matérielle se base sur la carte Wemos LOLIN D1 mini, disponible sur Internet pour quelques euros.

La carte présente une dimension de 34x26 millimètres pour une masse d'environ 2,5 grammes.

D'un point de vue informatique, cette carte est basée sur le microcontrôleur ESP8266EX ESP-12E. Elle intègre, en plus de son processeur 32 bits, un interface Wifi 802.11 b/g/n qui sera utilisé pour la configuration de la minuterie à l'aide d'un smartphone, d'une tablette ou de tout autre équipement informatique capable de communiquer via Wifi et d'exécuter un navigateur web.

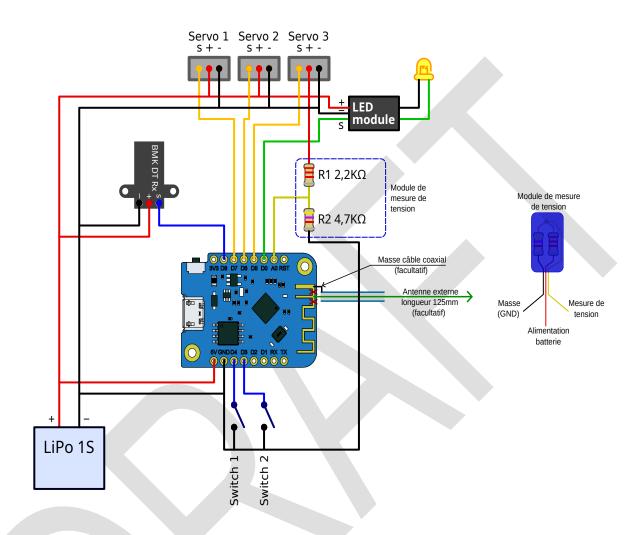
L'alimentation électrique peut être assurée par une source comprise entre 3,3V et 5V. L'idéale est d'utiliser une batterie lithium polymère 1S.

La liste des éléments matériels nécessaire au fonctionnement de la minuterie WeTimer est la suivante :

- 1 carte Wemos D1 mini.
- ◆ 1 switch normalement ouvert pour détection de la position avant du crochet,
- 1 switch normalement ouvert pour la détection du déverrouillage du crochet,
- 2 résistances : R1 = 2,2K Ω et R2 = 4,7K Ω pour le contrôle de la tension de batterie,
- ◆ 2 à 3 servos pour le pilotage des éléments mobile (stabilisateur, dérive et éventuellement aile ou crochet),
- ◆ 1 module optionnel flash LED.
- 1 module optionnel RDT (déthermalisation à distance) capable de fournir un signal logique haut → bas.

La version 2.0 ne gère pas encore le mécanisme permettant de refermer le crochet piloté par servo, cette fonctionnalité sera possible dans une future version.

Schéma de câblage



Connexion d'un smartphone

Les copies d'écran de cette notice ont été réalisées à l'aide d'un téléphone sous Android version 13. Cela peut ne pas correspondre exactement à votre téléphone, en cas de différences, se référer à la documentation de votre téléphone ou équipement.

Sur votre téléphone, ouvrez l'écran de configuration du Wifi.

Quelques instant après avoir alimenté la minuterie, vous devriez voir apparaître la minuterie dans la liste des réseaux disponibles (*Figure 1*).

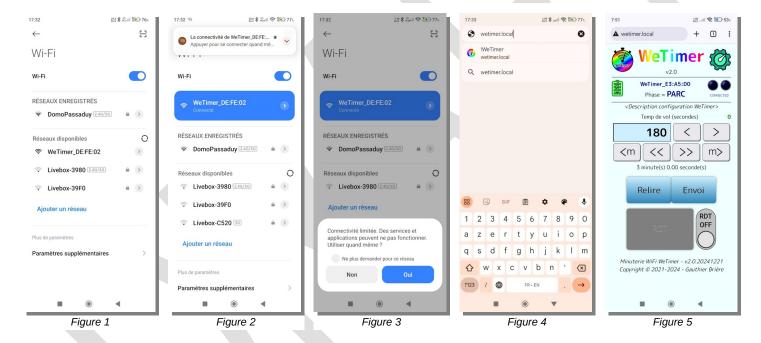
Le nom par défaut de la minuterie est « WeTimer_XX:XX:XX ». Ou XX:XX:XX est un code unique dépendant du processeur Wifi de la carte. Par défaut, il s'agit d'un réseau Wifi « ouvert » qui n'utilise pas de mot de passe pour se connecter.

Cliquez sur le nom de la minuterie pour connecter votre téléphone à la minuterie.

Lors de la connexion, le téléphone indique une connectivité limitée. Ce comportement est normal, dans la mesure ou la connexion Wifi vers la minuterie ne permet pas l'accès à Internet.

Cliquez sur le message qui indique la connexion limitée pour forcer la connexion même sans Internet (Figure 2), puis, validez le message qui s'affiche (Figure 3).

Vous pouvez également cocher la case « Ne plus demander pour ce réseau » afin que vos futures connexions se fassent directement.

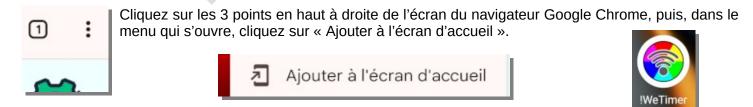


Une foi le Wifi connecté, ouvrez votre navigateur Internet (Google Chrome par exemple) et tapez dans la barre d'adresse(*Figure 4*) :

http://wetimer.local

Le navigateur affiche maintenant la page d'accueil de la minuterie (Figure 5) :

Ajout d'une icône sur l'écran d'accueil de votre smartphone :



Cette action ajoutera une icône d'accès directe au programme de la minuterie sur votre écran d'accueil.

Page d'accueil de la minuterie

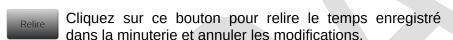
La page d'accueil de la minuterie présente l'état de la minuterie(Figure 6) :

- ◆ Tension de batterie (₩),
- ◆ Phase (de vol) en cours : parc, armee, treuil_montee, treuil_virage, deverouillee, largue, pitchup, montee_1, montee_2, bunt, plane_1, plane_2, dt,
- État des switchs de crochet :
 - Minuterie en phase PARC ou non connectée,

 - Switch crochet avant ON arrière OFF,
 - Switch crochet avant OFF arrière ON,
- Description de la configuration de la minuterie,
- Temps de vol depuis le largage (si un vol en cours).

C'est sur cette page que l'on définit le temps de vol (délai entre le largage et la déthermalisation).

- Cliquez sur ce bouton pour ajouter 1 seconde,
- Cliquez sur ce bouton pour enlever 1 seconde,
- >> Cliquez sur ce bouton pour ajouter 10 seconde,
- Cliquez sur ce bouton pour enlever 10 seconde,
- Cliquez sur ce bouton pour ajouter 1 minute,
- Cliquez sur ce bouton pour enlever 1 minute.



Cliquez sur ce bouton pour valider le temps entré et l'enregistrer dans la minuterie.

Nota: Si vous modifiez le temps de vol pendant un vol, celui-ci sera directement pris en compte par la minuterie et modifiera le vol en cours. Soit en l'allongeant, soit en le diminuant, ce qui peut amener à déclencher la déthermalisation.

Cliquez sur :



pour activer ou désactiver le bouton RDT.



Figure 6



Cliquez sur le bouton RDT pour déclencher la déthermalisation immédiatement.

A partir de cette page, pour aller à la page de configuration de la minuterie, cliquez sur l'icône :



Configuration de la minuterie

Après avoir cliqué sur l'icône , la page de configuration de la minuterie s'ouvre (figure 7). Cliquez à nouveau sur l'icône 🥨 pour revenir à la page d'accueil.

- La colonne de gauche « Phases » référence les phases de vol ou d'action concernées.
- Les temps indiqués (en secondes) dans la colonne « Délais » représentent le temps de passage depuis la phase précédente.
 - Cliquez sur la case présentant un délai pour le modifier. Notez que le délai de DT n'est pas modifiable dans cette page car il est définit au niveau de la page d'accueil.
- La colonne « cumul » indique le temps de passage de la phase depuis le moment du largage. Les temps affichés dans cette colonne sont calculés à partir de la colonne « Délais » et ne sont pas modifiables.
- Les trois colonnes « Servo1 », « Servo2 » et « Servo3 » indiquent les positions des trois servos lors des différentes phases. Notez que certaines phases n'ont pas de valeurs, ce sont des phases transitoires lors desquelles les positions de servos ne sont pas modifiées.

condition d'état des switchs crochets pour le passage de la phase concernée.

- Cliquez sur l'entête d'une colonne de servo permet de régler l'amplitude de mouvement du servo ainsi que la plage de valeurs pouvant lui être assigné.
- Cliquez sur la case présentant une position de servo pour la modifier.
- Cliquez sur **=** pour ouvrir le menu qui vous permettra de :
 - Saisir la description de la configuration,
 - Enregistrer la configuration sur votre smartphone,
 - Ouvrir un fichier précédemment enregistré et l'envoyer dans la minuterie.
 - Modifier la configuration du réseau Wifi. (Figure 8)





Figure 7

Modification de la description

Dans la page de configuration, cliquez sur le bouton de menu = puis sur « Description... » pour ouvrir la saisie de la description (*Figure 9*). Entrez les référence du modèle concerné ainsi que les détails de réglages et cliquez sur « OK » pour valider.

Lorsque vous cliquez sur « OK », la description est enregistrée directement dans la minuterie. Il n'est pas possible de revenir en arrière et de retrouver la description précédente.

La longueur maximum de la description est de 63 caractères.



Figure 9

Configuration des délais

Dans la page de configuration, cliquez sur une case de délai pour ouvrir la saisie de ce délai (Figure 10).

- ◆ Cliquez sur le bouton << à gauche de la zone de saisie pour décrémenter la valeur de 0.1 seconde.
- Cliquez sur le bouton < à gauche de la zone de saisie pour décrémenter la valeur de 0,01 seconde,
- Cliquez sur le bouton > à droite de la zone de saisie pour incrémenter la valeur de 0,01 seconde,
- Cliquez sur le bouton >> à droite de la zone de saisie pour incrémenter la valeur de 0.01 seconde.

Maintenir l'appui sur les boutons de chaque coté de la zone de saisie permet d'incrémenter ou de décrémenter en continu.

Sur la ligne de bouton inférieure, l'appui sur les boutons : <m, << et < permettent respectivement de réduire le délai de : une minute, dix secondes et une seconde. L'appui sur les boutons : m>, >> et > permettent respectivement d'augmenter le délai de : une minute, dix secondes et une

Lorsque vous cliquez sur « OK », le délai est enregistrée directement dans la minuterie. Il n'est pas possible de revenir en arrière et de retrouver la valeur précédente.



Figure 10

Amplitude de mouvement des servos

Dans la page de configuration, cliquez sur une entête de colonne de servo pour ouvrir la saisie des paramètres de réglage du servo (Figure 11).

Les 2 valeurs supérieurs correspondent aux valeurs limites que vous souhaitez utiliser pour la programmation des mouvements. Cela correspond aux valeurs limites qui sont affichées dans le tableau de la page de configuration. Si vous entres par exemple « -90 » pour l'extrémité 1 et « 90 » pour l'extrémité 2, les valeurs de positions de servo définies pour les différentes phases devront être comprises entre ces 2 limites (de -90 à 90). Par défaut, les limites de valeurs sont définies entre 0 et 255.

Les 2 valeurs inférieures correspondent aux valeur limites des largeurs d'impulsion électroniques PWM (exprimées en microsecondes) envoyées au servo pour ses déplacements maximums d'une extrémité à l'autre.

Ces valeurs sont spécifiques au servo et sont en général indiquées dans la documentation du servo. Par exemple, pour un servo KST X08, les valeurs indiquées dans la documentation sont de 900 et 2100 µs.

Les valeurs par défaut 544 et 2400 correspondent aux valeurs minimum et maximum admissibles. Les valeurs courantes des servos standards sont en général aux alentours de 1000 et 2000.

- Cliquez sur le bouton << pour décrémenter la valeur de 1,
- Cliquez sur le bouton < pour décrémenter la valeur de 10,
- Cliquez sur le bouton > pour incrémenter la valeur de 1,
- Cliquez sur le bouton >> pour incrémenter la valeur de 10.

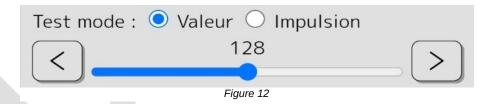


L'appui sur le bouton permet d'inverser les deux valeurs d'extrémité d'impulsion. Cela a pour effet d'inverser le sens de mouvement du servo.



Attention! Une utilisation prolongée des servos avec des valeurs d'impulsions PWM trop importantes ou trop faibles peut, à terme, les endommager.

En dessous des zones de saisie des différentes valeurs, vous trouverez une zone de test permettant de tester en temps réel la position du servo en fonction des valeurs limites entrées (Figure 12).



Faites glisser le curseur central avec votre doigt ou utilisez les boutons < et > pour positionner le servo d'une extrémité à l'autre de sa course et vérifier vos réglages.

- Sélectionnez « Test mode : Valeur » pour utiliser les limites de valeur de programmation,
- Sélectionnez « Test mode : Impulsion » pour utiliser les limites de valeurs d'impulsion.

Lorsque vous cliquez sur « OK », les valeurs de réglages sont envoyées et enregistrées directement dans la minuterie et II n'est pas possible de revenir en arrière et de retrouver les valeurs précédentes.

Afin de conserver au mieux les réglages de positions, lors de l'enregistrement de nouvelles valeurs, l'ensemble du tableau de réglage des positions du servo concerné est recalculé en utilisant une règle de trois entre les valeurs précédentes et les nouvelles valeurs.

Réglage de position des servos

Dans la page de configuration, cliquez sur une case de position de servo pour ouvrir la saisie de cette position (*Figure 13*).

Lors de l'ouverture de la boite de dialogue de saisie de position d'un servo, le servo concerné vient se placer dans la position déjà réglée. Ensuite, chaque modification de la valeur entraînera un mouvement en temps réel du servo à la position de la nouvelle valeur. Ce qui permet une mesure et une vérification immédiate des réglages en cours.

Saisissez une valeur comprise dans les limites définies au niveau du réglage d'amplitude du servo concerné.

- ◆ Cliquez sur le bouton << pour décrémenter la valeur de 1,
- ◆ Cliquez sur le bouton ≤ pour décrémenter la valeur de 10,
- ◆ Cliquez sur le bouton ≥ pour incrémenter la valeur de 1,
- Cliquez sur le bouton >> pour incrémenter la valeur de 10.

Maintenir l'appui sur les boutons de chaque coté de la zone de saisie permet d'incrémenter ou de décrémenter de manière continue.

Faites glisser le curseur au dessous de la zone de saisie pour emmener le servo sur de grands déplacements (*Figure 14*).





Figure 13

Lorsque vous cliquez sur « Valider », les valeurs de réglages sont envoyées et enregistrées directement dans la minuterie et II n'est pas possible de revenir en arrière et de retrouver les valeurs précédentes.

Sauvegarde de la configuration de la minuterie

Dans la page de configuration, cliquez sur le bouton de menu ≡ puis sur « Enregistrer... ».



Sur certains smartphones, il vous sera proposé d'entrer le nom et la destination du fichier (boite de dialogue « Save as... ». Si non, la configuration en cours de la minuterie sera téléchargée et enregistrée dans le dossier de téléchargement de votre smartphone sous le nom « wetimer.json » (*Figure 15*).

Utilisez un gestionnaire de fichier pour le renommer et permettre de sauvegarder plusieurs configurations de minuteries. Il est fortement conseillé de conserver l'extension du nom de fichier « .json ».

Recharger une configuration sauvegardée

Pour recharger une configuration précédemment sauvegardée dans la minuterie, cliquez sur le bouton de menu ≡ puis sur « Ouvrir... ».









Figure 16

Figure 17

Figure 18

Figure 19

- Sélectionnez « Sélecteur de fichiers » (Figure 16),
- ◆ Choisissez le fichier à recharger dans la minuterie (Figure 17),
- Confirmez l'envoi du fichier à la minuterie (Figure 18).
 - Lorsque vous cliquez sur « OK », le fichier est envoyé à la minuterie et toutes les valeurs de configuration (Délais, Amplitude et positions de servo et description) sont remplacées dans la minuterie. Il n'est pas possible de revenir en arrière et de retrouver les valeurs précédentes, sauf en les ayant déjà sauvegardées dans un autre fichier.
- Après le transfert et le rechargement dans la minuterie, l'application indique le résultat (Figure 19).

Configurer le réseau Wifi

Cliquez sur le bouton de menu puis sur « Configurer le réseau WiFi » pour ouvrir la boite de dialogue de configuration du réseau Wifi.

- Vous pouvez alors changer le « SSID » de votre minuterie (Nom par lequel la minuterie est visible et permet de s'y connecter).
- Il est également possible d'ajouter un mot de passe pour sécuriser la connexion. Pour que le mot de passe soit valide, il doit avoir entre 8 et 63 caractères et être entré deux fois sans erreur dans les deux zones de saisies.

Si vous laissez vide les deux zones de saisie, la connexion se fera sans mot de passe et ne sera pas sécurisée.

En cas de perte ou d'oubli du mot de passe, la minuterie ne permet pas de le retrouver. La seule solution sera alors de la réinitialiser complètement en « flashant » un nouveau firmware.



Figure 20