CVIČENÍ 12

Téma: Algoritmy umělé inteligence.

Cíle: Návrh některých variant základních algoritmů heuristického hledání.

Algoritmy umělé inteligence

- 1. Navrhněte pseudokód algoritmu hledání cesty s t pomocí obousměrného prohledávání do šířky v orientovaném grafu reprezentovaném pomocí seznamů předchůdců a seznamů následníků každého uzlu.
 - a) Zaručuje tento algoritmus nalezení nejkratší cesty?
 - b) Diskutujte takové doplnění získaného postupu, které bude odpovídat obousměrnému použití Dijkstrova algoritmu. Jak se v tomto případě zajistí nalezení nejkratší cesty?
- 2. Mějme stavový prostor vyjádřený neorientovaným grafem tvaru pravoúhlé mřížky s n \times m uzly označenými uspořádanými dvojicemi $u_{i,j}$, i=1,2,...,n, j=1,2,...,m. Každá hrana $[u_{ij},u_{qr}]$ mřížky má přiřazenu kladnou délku v z nějakého intervalu $\langle a,b \rangle$, 0 < a < b, přičemž žádné dvě hrany nemají stejnou délku.
 - a) Navrhněte dvě varianty vhodné heuristické funkce h(i,j) pro implementaci algoritmu A*, které zaručí jeho přípustnost. Předpokládejte časté provádění operace hledání, takže výpočet heuristické funkce může případně využívat i pomocná data jednorázově spočítaná před spuštěním prvního hledání.
 - b) Určete, zda jsou navržené varianty funkce h(i,j) konzistentní, tj. zda platí $h(i,j) h(q,r) \le d(u_{i,j}, u_{q,r})$ pro libovolnou dvojici uzlů $u_{i,j}, u_{q,r}$.
 - c) Diskutujte možnost návrhu algoritmu obousměrného heuristického hledání používajícího směrování vln, který bude používat heuristické funkce založené na výše navržených variantách