

Lógica y Computabilidad

2do cuatrimestre 2020 - **A DISTANCIA**

Departamento de Computación - FCEyN - UBA

Computabilidad - clase 1

Introducción, máquinas de Turing, funciones parciales, funciones
Turing computables, ejemplos

Orígenes

- ▶ fines del siglo XIX y principios del siglo XX: interés por los fundamentos de la matemática
- ▶ dos grandes búsquedas (Hilbert)
 1. completitud de la aritmética
 - ▶ se buscaba un sistema axiomático que capturara todas las verdades de la aritmética
 - ▶ Gödel (1931): cualquier sistema axiomático suficientemente poderoso es incompleto o inconsistente
 2. el problema de la decisión (*Entscheidungsproblem*)
 - ▶ se buscaba un procedimiento efectivo para decidir si cualquier fórmula de primer orden era válida o no
 - ▶ Turing (1936): no existe tal procedimiento efectivo



David Hilbert

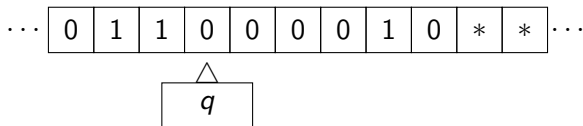


Kurt Gödel



Alan Turing

Máquinas de Turing



Se compone de :

- ▶ una **cinta**
 - ▶ dividida en celdas
 - ▶ infinita en ambas direcciones
 - ▶ cada celda contiene un símbolo de un alfabeto dado Σ .
 - ▶ $* \in \Sigma$
 - ▶ $L, R \notin \Sigma$
 - * representa el blanco en una celda
 - L y R son símbolos reservados (representarán acciones que puede realizar la cabeza)
- ▶ una **cabeza**
 - ▶ lee y escribe un símbolo a la vez
 - ▶ se mueve una posición a la izquierda o una posición a la derecha
- ▶ una **tabla finita de instrucciones**
 - ▶ dice qué hacer en cada paso

Tabla de instrucciones

- ▶ Σ es el alfabeto. $L, R \notin \Sigma$, $*$ $\in \Sigma$.
- ▶ Q es el conjunto finito de estados
- ▶ $A = \Sigma \cup \{L, R\}$ es el conjunto de acciones
 - ▶ un símbolo $s \in \Sigma$ se interpreta como “escribir s en la posición actual”
 - ▶ L se interpreta como “mover la cabeza una posición hacia la izquierda”
 - ▶ R se interpreta como “mover la cabeza una posición hacia la derecha”

Una **tabla de instrucciones** T es un subconjunto (finito) de

$$Q \times \Sigma \times A \times Q$$

La tupla

$$(q, s, a, q') \in T$$

se interpreta como

Si la máquina está en el estado q leyendo en la cinta el símbolo s , entonces realiza la acción a y pasa al estado q'

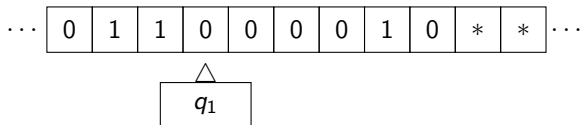
Ejemplo de ejecución de una instrucción

Supongamos un alfabeto $\Sigma = \{0, 1\}$.

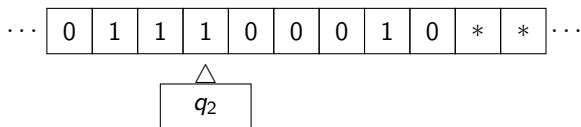
Una máquina con esta tabla de instrucciones:

$$\{ (q_1, 0, 1, q_2) \quad , \quad (q_2, 1, R, q_1) \}$$

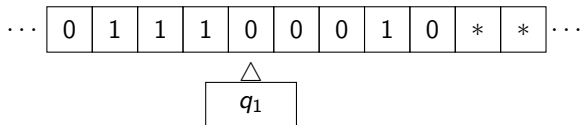
Si empieza en esta configuración



pasa a



y luego a



Definición de máquina de Turing

Una **máquina de Turing** es una tupla

$$(\Sigma, Q, T, q_0, q_f)$$

donde

- ▶ Σ (finito) es el conjunto **símbolos** ($L, R \notin \Sigma, * \in \Sigma$)
- ▶ Q (finito) es el conjunto de **estados**
 - ▶ tiene dos estados distinguidos:
 - ▶ $q_0 \in Q$ es el **estado inicial**
 - ▶ $q_f \in Q$ es el **estado final**
- ▶ $T \subseteq Q \times \Sigma \times \Sigma \cup \{L, R\} \times Q$ es la **tabla de instrucciones**
 - ▶ va a ser finita porque Σ y Q lo son
- ▶ cuando no hay restricciones sobre T decimos que \mathcal{M} es una máquina de Turing **no determinística**
- ▶ cuando no hay dos instrucciones en T que empiezan con las mismas primeras dos coordenadas, decimos que \mathcal{M} es una máquina de Turing **determinística**

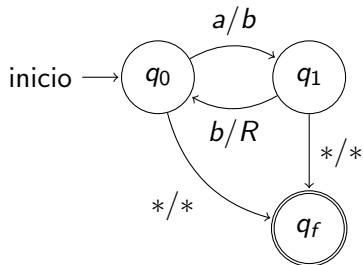
Ejemplo

Sea $\mathcal{M} = (\Sigma, Q, T, q_0, q_f)$ con

- ▶ $\Sigma = \{*, a, b\}$
- ▶ $Q = \{q_0, q_1, q_f\}$
- ▶ tabla de instrucciones

$$T = \begin{array}{ccccc} & q_0 & a & b & q_1 \\ q_0 & & b & R & q_0 \\ q_1 & & * & * & q_f \\ q_0 & & * & * & q_f \\ q_1 & & * & * & q_f \end{array}$$

Visto como autómata



- ▶ si empieza en q_0 $* \ a \ a \ a \ a \ *$ termina en q_f $* \ b \ b \ b \ b \ *$
- ▶ si empieza en q_0 $* \ a \ a \ b \ a \ *$ termina en q_0 $* \ b \ b \ b \ a \ *$
- ▶ si empieza en q_0 $* \ a \ a \ b \ a \ *$ termina en q_f $* \ a \ a \ b \ a \ *$

Representación de números y tuplas

Fijamos $\Sigma = \{*, 1\}$.

- ▶ representaremos a los **números** naturales en unario (con palotes).
- ▶ el número $x \in \mathbb{N}$ se representa como

$$\bar{x} = \underbrace{1 \dots 1}_{x+1}$$

- ▶ representamos a las **tuplas** (x_1, \dots, x_n) como lista de (representaciones de) los x_i separados por blanco
- ▶ la tupla (x_1, \dots, x_n) se representa como

$$*\bar{x}_1 * \bar{x}_2 * \dots * \bar{x}_n *$$

Por ejemplo,

- ▶ el número 0 se representa como 1
- ▶ el número 3 se representa como 1111
- ▶ la tupla (1, 2) se representa como *11 * 111*
- ▶ la tupla (0, 0, 1) se representa como *1 * 1 * 11*

Funciones parciales

Siempre vamos a trabajar con funciones $f : \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N}$.

Pero van a ser funciones parciales. Una **función parcial** f es una función que puede estar indefinida para algunos (tal vez ninguno; tal vez todos) sus argumentos.

- ▶ notamos $f(x_1, \dots, x_n) \downarrow$ cuando f está definida para x_1, \dots, x_n . En este caso $f(x_1, \dots, x_n)$ es un número natural.
- ▶ notamos $f(x_1, \dots, x_n) \uparrow$ cuando f está indefinida para x_1, \dots, x_n

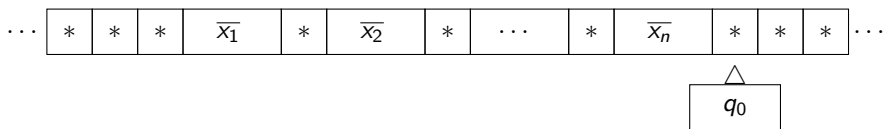
El conjunto de argumentos para los que f está definida se llama **dominio** de f , notado $\text{dom}(f)$.

$$\text{dom}(f) = \{(x_1, \dots, x_n) : f(x_1, \dots, x_n) \downarrow\}$$

f es **total** si $\text{dom}(f) = \mathbb{N}^n$.

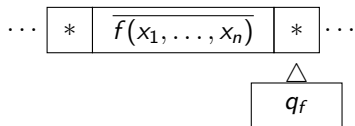
Cálculo de funciones parciales en máquinas de Turing

Una función parcial $f : \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N}$ es **Turing computable** si existe una máquina de Turing determinística $\mathcal{M} = (\Sigma, Q, T, q_0, q_f)$ con $\Sigma = \{*, 1\}$ tal que cuando empieza en la configuración inicial



(con los enteros x_i representados en unario y nada más en la entrada salvo la representación de la entrada):

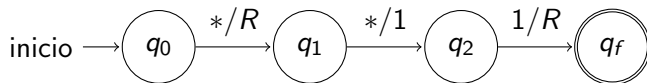
- ▶ si $f(x_1, \dots, x_n) \downarrow$ entonces siguiendo sus instrucciones en T llega a una configuración final de la forma



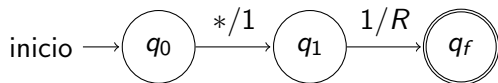
(quizá algo más en la cinta)

- ▶ si $f(x_1, \dots, x_n) \uparrow$ entonces nunca termina en el estado q_f .

Cómputo de la función $f(x) = 0$



Cómputo de la función $f(x) = x + 1$



Cómputo de la función $f(x) = 2x$

Idea: por cada 1 que borro de la entrada, pongo 11 bien a la derecha.

Repito esto hasta que quede solo un 1 en la entrada. Ahí pongo un 1 más a la derecha.

Ejemplo: entrada = 2

1. * * * * * 1 1 1 * * * * * *
2. * * * * * * 1 1 * 1 1 * * * * *
3. * * * * * * * 1 * 1 1 1 1 * * * *
4. * * * * * * * 1 * 1 1 1 1 1 * * *

Invariante: a lo largo de cada iteración, la cinta está así:

$***\underbrace{1\dots 1}_n*\underbrace{1\dots\dots 1}_{2m}***$ para algún $n > 0, m \geq 0, n + m - 1 = \text{entrada}$

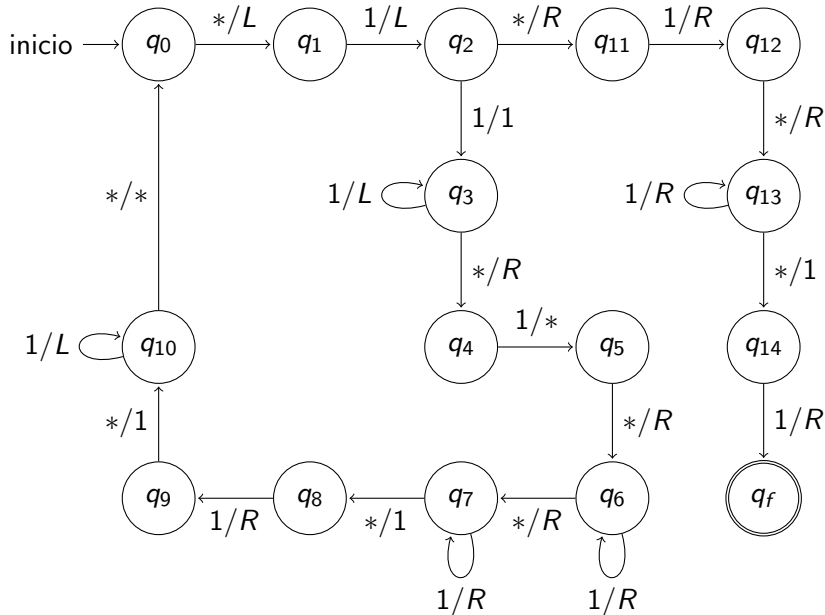
1. si $n = 1$ entonces pongo un 1 más a la derecha y termina en q_f con

$***1*\underbrace{1\dots\dots 1}_{2m+1}***$

2. si $n > 1$ transformo la cinta en $***\underbrace{1\dots 1}_{n-1}*\underbrace{1\dots\dots 1}_{2(m+1)}***$ y vuelvo

al paso 1

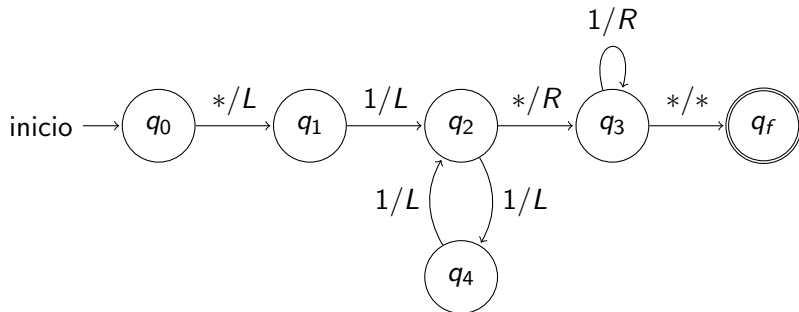
Cálculo de la función $f(x) = 2x$



Cálculo de una función parcial

Supongamos

$$f(x) = \begin{cases} x & \text{si } x \text{ es par} \\ \uparrow & \text{si no} \end{cases}$$



Poder de cómputo

Teorema

Sea $f : \mathbb{N}^m \rightarrow \mathbb{N}$ una función parcial. Son equivalentes:

1. f es computable en Java
2. f es computable en C
3. f es computable en Haskell
4. f es Turing computable

No es importante

- ▶ qué base usamos para representar a los números
 - ▶ usamos representación unaria ($\Sigma = \{*, 1\}$)
 - ▶ pero podríamos haber elegido la binaria ($\Sigma = \{*, 0, 1\}$)
 - ▶ o base 10 ($\Sigma = \{*, 0, 1, 2, \dots, 9\}$)
- ▶ si permitimos que al terminar la cinta tenga otras cosas escritas además de la salida o solo contenga la salida
- ▶ si usamos esta variante de arquitectura:
 - ▶ una cinta de entrada (solo de lectura)
 - ▶ una cinta de salida (solo de escritura)
 - ▶ una o varias cintas de trabajo, de lectura/escritura

¡Siempre computamos la misma clase de funciones!