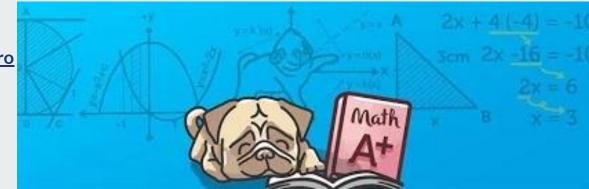
# Algoritmi Avansaţi 2023 C-9 Hamiltonian Cycle Problem, TSP, bonus: Christofides' algorithm

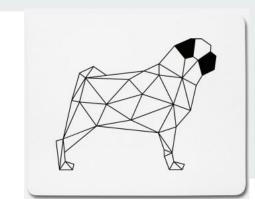
Lect. Dr. Ştefan Popescu

Email: <a href="mailto:stefan.popescu@fmi.unibuc.ro">stefan.popescu@fmi.unibuc.ro</a>

Grup Teams:



#### Ciclu Hamiltomian (HC-Problem)



Fie *G*=(*V*,*E*) un graf neorientat.

Numim ciclu hamiltonian un ciclu în G cu proprietatea că fiecare nod apare exact o singură dată.

HC-Problem este problema de decizie dacă într-un graf oarecare există sau nu un astfel de ciclu.

**HC-Problem este NP-Completa** 



Fie G un graf complet cu ponderi > 0 pe muchii.

Evident G este graf hamiltonian, dar se pune problema găsirii ciclului hamiltonian de cost total minim.

Costul unui ciclu este suma costurilor muchiilor din componența sa.



Fie G un graf complet cu ponderi > 0 pe muchii.

Evident G este graf hamiltonian, dar se pune problema găsirii ciclului hamiltonian de cost total minim.

Costul unui ciclu este suma costurilor muchiilor din componența sa.

#### TSP:

"Un vânzător ambulant vrea să își promoveze produsele în *n* locații. El dorește să treacă prin toate localitățile o singură dată, la final ajungând în localitatea de unde a plecat. Pentru a lucra cât mai eficient, vânzătorul dorește sa minimizeze costul total al deplasării"



Fie G un graf complet cu ponderi > 0 pe muchii.

Evident G este graf hamiltonian, dar se pune problema găsirii ciclului hamiltonian de cost total minim.

Costul unui ciclu este suma costurilor muchiilor din componența sa.

#### TSP:

"Un vânzător ambulant vrea să își promoveze produsele în *n* locații. El dorește să treacă prin toate localitățile o singură dată, la final ajungând în localitatea de unde a plecat. Pentru a lucra cât mai eficient, vânzătorul dorește sa minimizeze costul total al deplasării"

TSP este o problema NP-hard. Găsirea unui algoritm aproximativ este necesara!



#### TSP:

"Un vânzător ambulant vrea să își promoveze produsele în *n* locații. El dorește să treacă prin toate localitățile o singură dată, la final ajungând în localitatea de unde a plecat. Pentru a lucra cât mai eficient, vânzătorul dorește sa minimizeze costul total al deplasării"

TSP este o problema NP-hard. Găsirea unui algoritm aproximativ este necesara!

După cum vom vedea, nu dispunem de un astfel de algoritm.



#### TSP:

"Un vânzător ambulant vrea să își promoveze produsele în *n* locații. El dorește să treacă prin toate localitățile o singură dată, la final ajungând în localitatea de unde a plecat. Pentru a lucra cât mai eficient, vânzătorul dorește sa minimizeze costul total al deplasării"

#### Teorema 1.

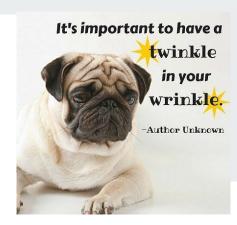
Nu există nicio valoare c pentru care sa existe un algoritm în timp polinomial și care să ofere o soluție cu un factor de aproximare c pentru TSP, decât dacă **P=NP**.

Demo: Vom arată că există un asemenea algoritm aproximativ, dacă și numai dacă putem rezolva problema HC în timp polinomial.

#### **Justificare**

În ciuda pesimismului oferit de rezultatul anterior, putem fi optimiști. :-)

Pug-ul nostru comis-voiajor se deplasează într-un spațiu euclidian. Deci se respectă întotdeauna regula triunghiului!

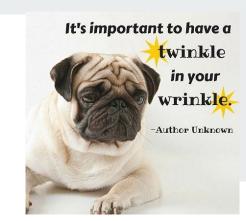




În ciuda pesimismului oferit de rezultatul anterior, putem fi optimiști. :-)

Pug-ul nostru comis-voiajor se deplasează într-un spațiu euclidian. Deci se respectă întotdeauna regula triunghiului!

Regula triunghiului (recap): Pentru orice triunghi cu lungimea laturilor  $L_1 \ge L_2 \ge L_3$ , avem  $L_3 + L_2 \ge L_1$ 

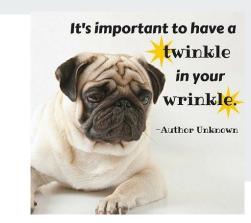


În ciuda pesimismului oferit de rezultatul anterior, putem fi optimiști. :-)

Pug-ul nostru comis-voiajor se deplasează într-un spațiu euclidian. Deci se respectă întotdeauna regula triunghiului!

Regula triunghiului (recap): Pentru orice triunghi cu lungimea laturilor  $L_1 \ge L_2 \ge L_3$ , avem  $L_3 + L_2 \ge L_1$ 

Pentru un graf complet, ponderat, care respectă regula triunghiului, există algoritmi aproximativi pentru rezolvarea TSP!



În ciuda pesimismului oferit de rezultatul anterior, putem fi optimiști. :-)

Pug-ul nostru comis-voiajor se deplasează într-un spațiu euclidian. Deci se respectă întotdeauna regula triunghiului!

Regula triunghiului (recap): Pentru orice triunghi cu lungimea laturilor  $L_1 \ge L_2 \ge L_3$ , avem  $L_3 + L_2 \ge L_1$ 

Pentru un graf complet, ponderat, care respectă regula triunghiului, există algoritmi aproximativi pentru rezolvarea TSP!!!



Regula triunghiului pe grafuri ne spune că pentru oricare 3 noduri interconectate u,v,w avem:

 $len((u,v)) \leq len((v,w)) + len((w,u))$ 

Altfel spus, odată ce am traversat nodurile u,v,w - în această ordine, este mai eficient ca să ne întoarcem în u direct din w decât via v.

Observație 2:

Fie G un graf complet, ponderat, care respectă regula triunghiului. Şi fie  $v_1, v_2, v_3, ..., v_k$  un lanț în graful G. Atunci avem len $((v_1, v_k)) \le \text{len}(v_1, v_2, v_3, ..., v_k)$ 

<u>Justificare</u>



Arbore parțial de cost minim - algoritmi și timpi de lucru

Asemănare dintre MST și TSP?



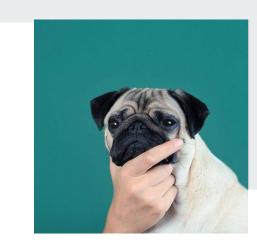
Arbore parțial de cost minim - algoritmi și timpi de lucru

Asemănare dintre MST și TSP?

Ambele caută un traseu de cost total minim care sa cuprindă toate nodurile



Arbore parțial de cost minim - algoritmi și timpi de lucru Diferențe dintre MST și TSP?



Arbore parțial de cost minim - algoritmi și timpi de lucru Diferențe dintre MST și TSP?

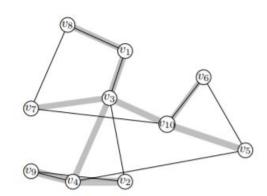
- unul este un arbore, altul este un ciclu
- una este P iar alta este NP hard!

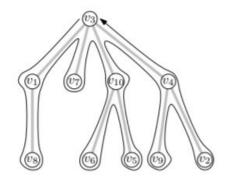
Lema 3:

Fie OPT costul soluției optime pentru TSP, iar MST - ponderea totală a unui Arbore parțial de cost minim pe baza aceluiași graf. Avem relația

**OPT**≥MST

<u>Justificare</u>





ApproxTSP(G)

1: Calculam arborele partial de cost minim T pentru graful G.

2: Alegem un nod  $u \in T$  pe post de radacina.

3: **Γ**=Ø.

4: Parcurgere (u, Γ)

5:concatenam nodul u la finalul lui Γ pentru a inchide un ciclu.

6: return Γ





Parcurgere(u, Γ)

1: Concatenam pe u la  $\Gamma$ .

2: pentru fiecare v, fiu al lui u:

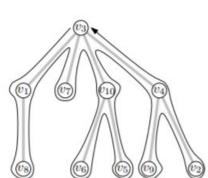
3: Parcurgere(v, Γ)

Teorema 4:



<u>Justificare</u>



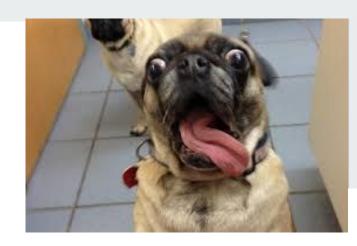


Se poate oare mai bine?



Se poate oare mai bine?

DA!





Se poate oare mai bine?

Algoritmul lui Christofides!

Un algoritm 3/2 aproximativ





#### ChristofidesTSP(G)

- 1: Calculam T, un APCM in G
- 2: Fie V\* ⊂ V multimea de varfuri de grad impar din T. (va exista mereu un numar par de varfuri de grad impar)
- 3: Fie graful G\* = (V\*, E\*) graful complet indus de V\*.
- 4: Calculam M cuplajul perfect de pondere totala minima pentru G\*
- 5: reunim multimile M si T,
- 6: deoarece toate nodurile au grad par, putem evidentia un ciclu Eulerian Γ in multigraful indus de M U T
- 7: Pentru fiecare varf din Γ, eliminam toate "dublurile" sale, reducand costul total.
- 8: return Γ

#### Next time:

Vertex Cover Problem Linear Programming

