Analysis 2 S2

Raphael Nambiar

Version: 6. Juni 2022

$f(x)$	$f'(x)$
x^α mit $\alpha \in \mathbb{R}$	$\alpha x^{\alpha-1}$
$\sin(x)$	$\cos(x)$
$\cos(x)$	$-\sin(x)$
$\tan(x)$	$1+\tan^2(x) = \frac{1}{\cos^2(x)}$
$\cot(x)$	$-1-\cot^2(x) = -\frac{1}{\sin^2(x)}$
e^x	e^x
a^x	$\ln(a) \cdot a^x$
$\ln(x)$	$\frac{1}{x}$
$\log_a(x)$	$\frac{1}{\ln(a)x}$
$\arcsin(x)$	$\frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$
$\arccos(x)$	$-\frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$
$\arctan(x)$	$\frac{1}{1+x^2}$

$f(x)$	$F(x)$
x^a mit $a \neq -1$	$\frac{1}{a+1}x^{a+1} + C$
$\sin(x)$	$-\cos(x) + C$
$\cos(x)$	$\sin(x) + C$
$1+\tan^2(x)$	$\tan(x) + C$
e^x	$e^x + C$
a^x	$\frac{1}{\ln(a)} \cdot a^x + C$
$\frac{1}{x}$	$\ln(\lvert x\rvert) + C$
$\frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$	$\arcsin(x) + C$
$-\frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$	$\arccos(x) + C$
$\frac{1}{1+x^2}$	$\arctan(x) + C$

Ableiten

$f(x) = x^n \quad \rightarrow \quad f'(x) = n \cdot x^{n-1}$

$f(x) = c \cdot g(x) \quad \rightarrow \quad f'(x) = c \cdot g'(x)$

$f(x) = g(x) \cdot h(x) \quad \rightarrow \quad f'(x) = g'(x) \cdot h(x) + g(x) \cdot h'(x)$

$f(x) = \frac{g(x)}{h(x)} \quad \rightarrow \quad f'(x) = \frac{h(x) \cdot g'(x) - g(x) \cdot h'(x)}{[h(x)]^2}$

$f(x) = g(h(x)) \quad \rightarrow \quad f'(x) = g'(h(x)) \cdot h'(x)$

Integrieren

$$\frac{1}{x^5} \rightarrow -\frac{1}{4x^4} + C$$

$$\sqrt{x} = x^{\frac{1}{2}} \rightarrow \frac{2}{3} \cdot x^{\frac{3}{2}+C}$$

Uneigentliche Integrale

Ein *uneigentliches* Integral hat die Eigenschaft, dass der Integrationsbereich unendlich gross ist oder eine Polstelle enthält.

$$\text{(a)} \int_1^\infty \frac{1}{x^5}\,\mathrm{d}x \quad \text{(b)} \int_1^\infty \frac{1}{\sqrt{x}}\,\mathrm{d}x \quad \text{(c)} \int_3^5 2(x-3)^{-\frac{1}{4}}\,\mathrm{d}x$$

$$\text{(a)} \int_1^t \frac{1}{x^5}\,\mathrm{d}x = \left[-\frac{1}{4}x^{-4}\right]_1^t = -\frac{1}{4} \cdot \frac{1}{t^4} + \frac{1}{4} \xrightarrow[t\to\infty]{} 0 + \frac{1}{4} = \frac{1}{4}$$

$$\text{(b)} \int_1^t \frac{1}{\sqrt{x}}\,\mathrm{d}x = \left[2x^{\frac{1}{2}}\right]_1^t = 2\sqrt{t} - 2 \xrightarrow[t\to\infty]{} \infty. \text{ Das Integral existiert also nicht.}$$

$$\text{(c)} \int_t^5 2(x-3)^{-\frac{1}{4}}\,\mathrm{d}x = 2 \cdot \int_{t-3}^2 u^{-\frac{1}{4}}\,\mathrm{d}u = 2 \cdot \frac{4}{3} \cdot \left[u^{\frac{3}{4}}\right]_{t-3}^2 = \frac{8}{3} \cdot \left(2^{\frac{3}{4}} - (t-3)^{\frac{3}{4}}\right) \xrightarrow[t\to 3]{} \frac{8}{3} \cdot 2^{\frac{3}{4}}$$

(verwendete Substitution: $u = x - 3$)

Integration durch Substitution

1. Substitutionsgleichung für $x : u = g(x)$
2. Substitutionsgleichung für dx :
$\frac{du}{dx} = g'(x)_{(Ableitung)} \rightarrow dx = \frac{du}{g'(x)}$
3. Integralsubstitution: Einsetzen von u und dx aus 1. und 2 in Ursprung
4. Integration von 3.
5. Rücksubstitution (nur unbestimmte Integrale)

Beispiel: $\int e^{2x}$

1. $u = 2x$
2. $dx = \frac{du}{2}$
3. $\int e^u \cdot \frac{du}{2}$
4. $\int e^u \cdot \frac{1}{2}du = \frac{1}{2} \cdot \int e^u du \rightarrow \frac{1}{2}e^u + C$
5. $\frac{1}{2}e^u + C \rightarrow \frac{1}{2}e^{2x} + C$

Partielle Integration

$$u(x) \cdot v(x) - \int u'(x) \cdot v(x)\,dx$$

Beispiel:

$u(x) = x;\ v'(x) = e^x$

$u'(x) = 1;\ v(x) = e^x$

$$\int x \cdot e^x$$

$$\int x \cdot e^x = x \cdot e^x - \int \cdot e^x dx = x \cdot e^x - e^x + C$$

Integration durch Partialbruchzerlegung

1. Polynomdivision (falls Funktion unecht gebrochen!): Zählergrad > Nennergrad
2. **Nullstellen** des Nenners bestimmen (raaten, 2Klammeransatz, Horner, lösen)
3. Jeder Nullstelle ihren Partialbruch zuordnen:

$$x_1 \text{ ist einfache Nullstelle} \quad \rightarrow \quad \frac{A}{x-x_1}$$

$$x_1 \text{ ist doppelte Nullstelle} \quad \rightarrow \quad \frac{A_1}{x-x_1} + \frac{A_2}{(x-x_1)^2}$$

$$x_1 \text{ ist } r-\text{fache Nullstelle} \quad \rightarrow \quad \frac{A_1}{x-x_1} + \frac{A_2}{(x-x_1)^2} + \cdots + \frac{A_r}{(x-x_1)^r}$$

4. Ansatz zur Partialbruchzerlegung aufstellen $\rightarrow f(x)$ wird mit der Summe aller Partialbrüche gleichgesetzt
5. Bestimmung der Konstanten $A, A_1, A_2, ..., A_r$
   1. Brüche gleichnamig machen
   2. Einsetzen von x-Werten (Nullstellen) → LGS
   3. LGS lösen → man erhält die Konstanten $A, A_1, B, ...$
6. Integration der Partialbrüche

$$\int \frac{1}{x-x_0}\,\mathrm{d}x = 1 \cdot \ln|x-x_0| + C \quad \Big| \int \frac{2}{\dots} = 2 \cdot \ln..$$

$$\int \frac{1}{(x-x_0)^r}\,\mathrm{d}x = \frac{1}{(1-r)(x-x_0)^{r-1}} + C$$

Beispiel: $\int \frac{5x+11}{x^2+3x-10}dx$

1. ist echt gebrochen: ok
2. Nullstellen Nenner: $(x-2)(x+5) \Rightarrow x_0 = 2; x_1 = -5$
3. $\frac{A}{x-2} + \frac{B}{x+5}$
4. $\int \frac{5x+11}{x^2+3x-10}dx = \frac{A}{x-2} + \frac{B}{x+5}$
5. (a) $\int \frac{5x+11}{x^2+3x-10}dx = \frac{A(x+5)+B(x-2)}{(x-2)+(x+5)}$
   (b) $5x + 11 = A(x+5) + B(x-2)$
   (c) einsetzen: $x = 2 \rightarrow A = 3$; $x = -5 \rightarrow B = 2$;
6. $\int \frac{5x+11}{x^2+3x-10}dx = \int \frac{3}{x-2} + \frac{2}{x+5}dx$
$= 3 \cdot ln(|x-2|) + 2 \cdot ln(|x+5|) + C$

Differentialgleichungen (DGL)

Begriffe

Ordnung: Ordnung = höchste Ableitung in der DGL

Linearität: Funktion und Ableitung sind linear $\rightarrow x^1$

Separierbare Differentialgleichungen

Eine Differentialgleichung 1. Ordnung heisst separierbar wenn:

$$y' = f(x) \cdot g(y)$$

How To:
1 $y' = \frac{dy}{dx} = f(x) \cdot g(y)$
2 Trennung der Variablen: $\frac{dy}{g(y)} = f(x) \cdot dx$
3 Integration auf beiden Seiten der Gleichung (if possible):

$$\int \frac{dy}{g(y)} = \int f(x) dx$$

4 Auflösen nach y (falls möglich!)

Beispiel:

3
4

$$y' = y^2 = sin(x)$$

1 $y' = \frac{dy}{dx} = \frac{sin(x)}{y^2}$
2 $y^2 \cdot dy = sin(x) \cdot dx$

Autonome Differentialgleichungen

Definition: $y' = f(y)$

$\Rightarrow$ Diese Differentialgleichungen sind separierbar!

Gleichung	autonom?
$y' = y^2 + 6$	Ja
$y' = x + y$	Nein
$y' = \frac{y}{x}$	Nein
$y' = y^2 \cdot \sqrt{1 - \sin(y)} - \ln(y)$	Ja

Lineare Differentialgleichungen

Form: $y' + f(x) \cdot y = g(x)$

$g(x) \rightarrow$ Störglied / Störfunktion
"linear"$\rightarrow$ y und y' in der ersten Potenz
$homogen \rightarrow$ wenn das Störglied $g(x) = 0$
ansonsten $\rightarrow inhomogen$

Variation der Konstanten für lineare Differentialgleichungen

1 Bestimmung von $f(x)$ und $g(x)$ basierend auf:
$y' + f(x) \cdot y = g(x)$
2 Bestimmung der Stammfunktion $F(x)$ von $f(x)$
3 Einsetzen in die Formel $y_0 = K(x) \cdot e^{-F(x)}$
4 K berechnen: $K(x) = \int g(x) \cdot e^{F(x)} dx$
5 K in Ansatz aus 3 einsetzten $\rightarrow$ allgemeine Lösung

Beispiel:
$y' = \cos(x) \cdot (1 + 2y) \quad \Leftrightarrow \quad y' - 2 \cdot \cos(x) \cdot y = \cos(x)$

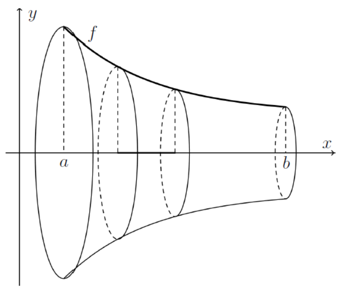
- Variation der Konstanten mit $f(x) = -2 \cdot \cos(x)$, $g(x) = \cos(x)$
- $F(x) = -2 \cdot \sin(x)$
- $y_0 = C \cdot e^{2\sin(x)}$
- Ansatz: $y = K(x) \cdot e^{2\sin(x)}$
- $K(x) = \int e^{-2\sin(x)} \cdot \cos(x)\, \mathrm{d}x = \int e^{-2u}\, \mathrm{d}u = -\frac{1}{2}e^{-2u} + C_2 = -\frac{1}{2}e^{-2\sin(x)} + C_2$ (Substitution $u = \sin(x)$)
- Einsetzen: $y = \left(\frac{1}{2}e^{-2\sin(x)} + C_2\right) \cdot e^{2\sin(x)} = -\frac{1}{2} + C_2 \cdot e^{2\sin(x)}$

Eulerschritte

Anwendungen der Intergralrechnung

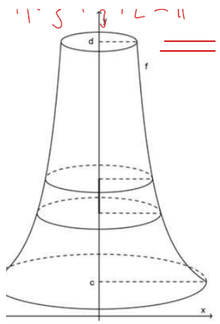
Rotation um die x-Achse

$$V = \pi \cdot \int_a^b (f(x))^2 dx$$



Rotation um die y-Achse

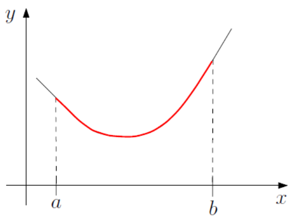
$$V = \pi \cdot \int_c^d (g(y))^2 dy$$



$\rightarrow$ $g(y)$ die nach x aufgelöste Funktionsgleichung.

Bogenlänge einer ebenen Kurve (Graph)

$$s = \int_a^b \sqrt{1 + (y')^2} dx$$



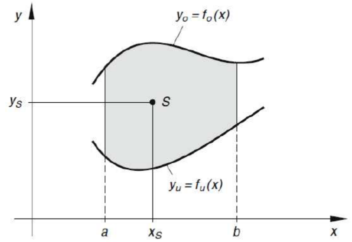
Mantelfläche eines Rotationskörpers

$$M = 2\pi \int_a^b y \cdot \sqrt{1 + (y')^2} dx$$

Schwerpunkt Fläche zwischen zwei Kurven

$$x_s = \frac{1}{A} \cdot \int_a^b x \cdot (f_o(x) - f_u(x)) dx$$

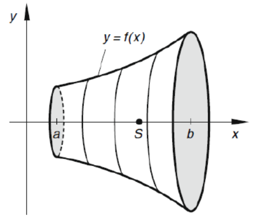
$$y_s = \frac{1}{2A} \cdot \int_a^b (f_o^2(x) - f_u^2(x)) dx$$



Schwerpunkt eines Rotationskörpers

$$x_s = \frac{1}{V} \cdot \int_a^b x \cdot f^2(x) dx$$

$$y_s = 0, z_s = 0$$



Taylor-Reihen

Definition

Eine Funktion $f(x)$ entspricht einer Taylorreihe mit unendlich vielen Gliedern. Die Stelle x_0 ist die Entwicklungsstelle. Die Entwicklungsstelle ist die Stelle, in deren Umgebung uns das Verhalten der Funktion interessiert.

Verfahren / Formel

$$t_f = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{f^n(x_0)}{k!} \cdot (x - x_0)^k$$

$$\begin{array}{lll} 0! & = 1 & = 1 \\ 1! & = 1 & = 1 \\ 2! & = 1 \cdot 2 & = 2 \\ 3! & = 1 \cdot 2 \cdot 3 & = 6 \\ 4! & = 1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot 4 & = 24 \\ 5! & = 1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot 4 \cdot 5 & = 120 \\ & \vdots & \end{array}$$

Grad: $anzahl$ Ableitungen / Schritte

1. Ableitungen bilden (Grad)
2. x_0 in Ableitungen einsetzen
3. Ableitungen in Formel einsetzen
4. ausrechnen/kürzen/vereinfachen

Beispiel:

die Funktion $f(x) = (1 + e^x)^2$ vom Grad 3 um $x_0 = 0$.

$f(x) = (1 + e^x)^2 \;\Rightarrow\; f(0) = 4$
$f'(x) = 2(1 + e^x) \cdot e^x = 2e^x(1 + e^x) \;\Rightarrow\; f'(0) = 2 \cdot 2 = 4$
$f''(x) = 2(e^x)' \cdot (1 + e^x) + 2e^x \cdot (1 + e^x)' = 2e^x(1 + e^x) + 2e^x \cdot e^x = 2e^x + 4e^{2x} \;\Rightarrow\; f''(0) = 6$
$f'''(x) = 2e^x + 8e^{2x} \;\Rightarrow\; f'''(0) = 10$

gesuchtes Taylor-Polynom:

$$p_3(x) = f(0) + f'(0)x + \frac{f''(0)}{2}x^2 + \frac{f'''(0)}{6}x^3 = 4 + 4x + 3x^2 + \frac{5}{3}x^3$$

Konvergenzen

Konvergenzradius bei Taylor

$$P(x) = \sum_{k=0}^{\infty} a_k \cdot (x - x_0)^k$$

$$r := \lim_{k\to\infty} \left|\frac{a_k}{a_{k+1}}\right|$$

r : Konvergenzradius

Regel von Bernoulli-Hopital

$$\lim_{x\to x_0} \frac{g(x)}{h(x)} = \lim_{x\to x_0} \frac{g'(x)}{h'(x)}$$

1. Zählerfunktion $g(x)$ und Nennerfunktion $f(x)$ getrennt voneinander ableiten
2. Grenzewert von $\frac{g'(x)}{h'(x)}$ brechnen