## Imágenes Médicas - Práctica 4: Reconstrucción de Imágenes Tomográficas: Métodos Iterativos

Juan Pablo Morales<sup>1a</sup>

<sup>a</sup>Instituto Balseiro - Centro Atómico Bariloche. Av Bustillo 9500, 8400 Bariloche, Río Negro, Argentina 25 de marzo de 2024

#### 1. Introducción

En el proceso de reconstrucción de imágenes tomográficas, se busca reconstruir una imagen del objeto a partir de proyecciones. Entre los métodos de reconstrucción, los métodos iterativos son utilizados debido a su capacidad para producir imágenes de alta calidad y reducir artefactos de reconstrucción.

Los métodos iterativos como su nombre indica se basan en iterativamente para mejorar una estimación inicial de la imagen mediante la minimización de una función que compara las proyecciones medidas con las proyecciones reconstruidas a partir de la estimación actual de la imagen. Este proceso se repite hasta que se alcanza una convergencia satisfactoria.

#### 2. El método ART

El Método de Reconstrucción Algebraica (ART) es una técnica ampliamente reconocida en el campo de la tomografía computarizada. Este método se utiliza para reconstruir imágenes a partir de proyecciones medidas. La idea principal detrás del ART es iterar sobre una estimación inicial de la imagen para mejorarla gradualmente hasta obtener una reconstrucción aceptable.

En el proceso de reconstrucción mediante ART, se realizan las siguientes etapas:

- 1. Estimación inicial: Se comienza con una estimación inicial de la imagen que se desea reconstruir.
- 2. Medición de proyecciones: Se miden las proyecciones de la imagen desde múltiples ángulos.
- 3. **Iteración**: Se lleva a cabo un proceso iterativo para mejorar la estimación de la ima-

gen. La ecuación fundamental que define este proceso es:

$$f_j^{(k+1)} = f_j^{(k)} + \frac{p_i - \sum_{j=1}^N f_{ji}^{(k)}}{N}$$
 (1)

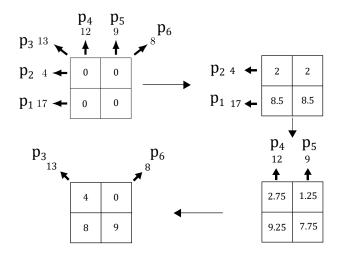
Donde:

- $f_j^{(k)}$  es la estimación actual de la intensidad de píxel en la posición j en la iteración k.
- $f_j^{(k+1)}$  es la estimación propuesta para la intensidad de píxel en la siguiente iteración.
- p<sub>i</sub> es la proyección medida a lo largo de la dirección i.
- N es el número total de píxeles en la dirección considerada.
- $\sum_{j=1}^{N} f_{ji}^{(k)}$  es la suma de las intensidades de píxel a lo largo de la dirección i en la iteración k.

Teniendo en cuenta el algoritmo ART, se realizó una reconstrucción de una imagen de tamaño 2x2 con un total de 6 mediciones  $p_i$ . Esta reconstrucción se llevó a cabo en 3 pasos, como se muestra en la Figura 1. Inicialmente, se tomaron las mediciones en la dirección horizontal  $(p_1 \ y \ p_2)$ . Partiendo de la suposición inicial de que  $f_j^{(0)} = 0 \ \forall \ j$ , se aplicó la ecuación (1) para realizar el primer paso de la reconstrucción.

Posteriormente, se llevaron a cabo mediciones en la dirección vertical  $(p_4 \ y \ p_5)$ , continuando desde el paso anterior. Finalmente, se realizaron mediciones en la dirección diagonal  $(p_3 \ y \ p_6)$ . Se observó que la reconstrucción convergió y la imagen resultante satisface las mediciones en todas las direcciones.

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>juan.morales@ib.edu.ar



**Figura 1:** Pasos de reconstrucción por el método ART de una imagen de 2x2 con 6 mediciones en las direcciones horizontal, diagonal y vertical.

# 3. Dependencias de las reconstrucciones

Se llevó a cabo un análisis de la influencia del número de ángulos, detectores y nivel de ruido en las reconstrucciones realizadas mediante el método de reconstrucción iterativa ART utilizando MATLAB y los archivos de AIRTools. En primer lugar, se generó un fantoma Shepp-Logan (ver Figura 2) con un tamaño de  $N \times N$  píxeles, donde N=256, junto con su correspondiente sinograma. Posteriormente, se realizaron las reconstrucciones utilizando MATLAB, y mediante Python, se calcularon los errores de reconstrucción. En este caso, se utilizaron las siguientes métricas:

■ Mean Squared Error (MSE):

$$MSE = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (x_i - y_i)^2$$

■ Peak Signal to Noise Ratio (PSNR):

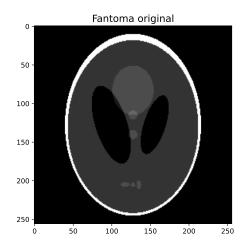
$$PSNR = 10 \cdot \log_{10} \left( \frac{MAX^2}{MSE} \right)$$

, donde MAX es el máximo valor posible de la imagen. En este caso 255.

• Structural Similarity Index (SSIM):

$$SSIM = \frac{(2\mu_x \mu_y + C_1)(2\sigma_{xy} + C_2)}{(\mu_x^2 + \mu_y^2 + C_1)(\sigma_x^2 + \sigma_y^2 + C_2)}$$

, donde  $\mu_x$  es la media muestral de píxeles de x;  $\mu_y$  es la media muestral de píxeles de y;  $\sigma_x^2$  es la varianza de x;  $\sigma_y^2$  es la varianza de y;  $\sigma_{xy}$  es la covarianza de x e y;  $c_1 = (k_1 L)^2$ ,  $c_2 = (k_2 L)^2$  son dos variables para estabilizar la división con denominador débil; L es el rango dinámico de los valores de píxeles (típicamente esto es  $2^{\#bits\ per\ pixel}-1$ );  $k_1=0.01\ y\ k_2=0.03\ por\ defecto$ .



**Figura 2:** Fantoma original shepp-logan utilizado.

En primer lugar, se fijaron el número de detectores en p=360, el número de iteraciones en k=100, y el error relativo en  $\eta=1\times 10^{-4}$ . Este error relativo se define como el error en las mediciones comparado con  $||p_i||$ . Luego, se varió la cantidad de ángulos, tomando valores  $\theta\in[0,180]$  y variando el número de ángulos en 36, 60, 180 y 360. Los resultados obtenidos para las distintas reconstrucciones se muestran en la Figura 3. En esta figura, se puede observar que a medida que se aumenta el número de ángulos medidos, se obtiene una mejor calidad en la reconstrucción de la imagen.

Para tener una medida correcta del error de reconstrucción, se utilizaron las métricas mencionadas anteriormente. Estas métricas se muestran en la Figura 4 en función de la cantidad de ángulos utilizados.

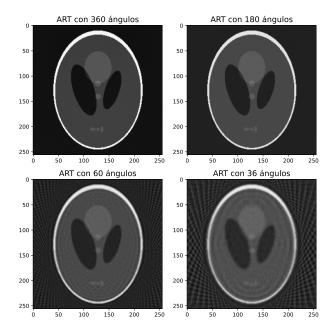


Figura 3: Reconstrucciones del fantoma shepplogan mediante el método ART variando el número de ángulos utilizados.

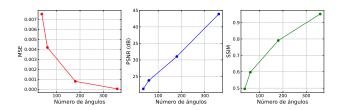
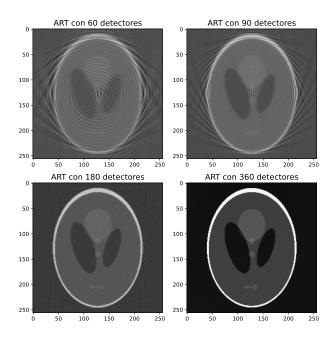


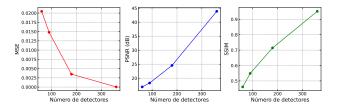
Figura 4: Medidas MSE, PSNR y SSIM del error de reconstrucción del fantoma shepplogan mediante el método ART variando el número de ángulos utilizados.

Para el análisis del número de detectores, se varió el número tomando  $p = \{60, 90, 180, 360\}$ . Se mantuvieron los parámetros del caso anterior: el número de iteraciones k = 100 y el error relativo  $\eta = 1 \times 10^{-4}$ , y se fijó el número de ángulos  $\theta \in [0, 180]$  en 360.

Los resultados se muestran en la Figura 5. En esta figura, se puede observar que a medida que se aumenta el número de detectores, se obtiene una mejor reconstrucción, y que su efecto es similar al que ocurre con el número de ángulos, incluyendo artefactos en la imagen reconstruida. Esto se evidencia también en las métricas mostradas en la Figura 6.



**Figura 5:** Reconstrucciones del fantoma shepplogan mediante el método ART variando el número de detectores utilizados.

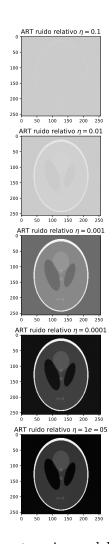


**Figura 6:** Medidas MSE, PSNE, SSIM del error de reconstrucción del fantoma shepplogan mediante el método ART variando el número de detectores utilizados.

Además, se realizó el mismo estudio variando el nivel de intensidad del ruido. Se dejó el número de detectores en p=360, el número de iteraciones en k=100, y el número de ángulos  $\theta \in [0, 180]$  en 360. Los valores utilizados para variar el ruido fueron los del ruido relativo  $\eta = \{0.1, 0.01, 0.001, 0.0001, 0.00001\}$ .

Los resultados se muestran en la Figura 7. Se puede observar que, si bien el ruido no añade artefactos a la reconstrucción, sí cambia la información que se puede obtener de las imágenes, ya que se pierden detalles al aumentar el ruido relativo. Al igual que en los casos anteriores, esto se evidencia en las métricas del error de reconstrucción mostradas en la Figura 7, donde a medida que aumenta el ruido, las métricas empeoran. Sin embargo, para valores como 0,0001 y 0,00001, la

evaluación del error de reconstrucción es similar.



**Figura 7:** Reconstrucciones del fantoma shepplogan mediante el método ART variando el nivel de ruido relativo.

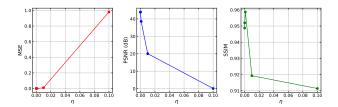


Figura 8: Medidas MSE, PSNE, SSIM del error de reconstrucción del fantoma shepplogan mediante el método ART variando el nivel de ruido relativo  $\eta$ .

# 4. Análisis para distintos métodos

Se realizó el mismo análisis con respecto a las variables que en el caso anterior, pero esta vez para tres métodos alternativos de ART:

- Simétrico: Se realiza una barrida en un sentido seguida de una segunda en el sentido opuesto.
- Aleatorio: Se elige el índice i para las mediciones de manera aleatoria.
- Simultáneo (SART): Se actualizan todos los índices simultáneamente usando la siguiente fórmula:

$$f^{(k+1)} = f^{(k)} + \mu T A^T M(p - A f^{(k)}), \quad (2)$$

donde  $T = V^{-1}$  y  $M = W^{-1}$ , con V y W siendo matrices diagonales cuyos elementos son las sumas de filas y columnas de A.

Se utilizó el mismo fantoma Shepp-Logan de tamaño  $256\times256$  y los mismos valores utilizados en la exploración de ART anteriormente.

En el análisis de variar la cantidad de ángulos utilizados, se obtuvieron los resultados mostrados en la Figura 9 para las métricas anteriormente analizadas. Se puede observar que, mientras que los métodos ART, ART simétrico y ART aleatorio dan resultados similares, el método simultáneo llega rápidamente a un valor en el cual no mejora la reconstrucción, y según las métricas, esta reconstrucción es peor que la de los otros métodos.

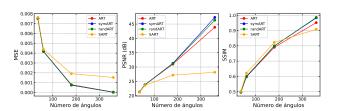


Figura 9: Medidas MSE, PSNE, SSIM del error de reconstrucción del fantoma shepplogan mediante los métodos de reconstrucción ART, ART simétrico, ART aleatorio y SART variando el número de ángulos.

El análisis para el número de detectores se repite y se obtienen los resultados mostrados en la Figura 10. En este caso, se observa un comportamiento similar al anterior, en el cual el método que obtiene los peores resultados es el método SART. Sin embargo, la diferencia entre este y los otros métodos es menor que en el caso de variar el número de ángulos, por lo tanto, afecta menos a esta reconstrucción.

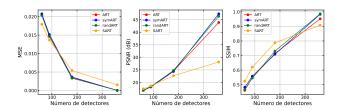


Figura 10: Medidas MSE, PSNE, SSIM del error de reconstrucción del fantoma shepplogan mediante los métodos de reconstrucción ART, ART simétrico, ART aleatorio y SART variando el número de detectores.

El análisis del error de reconstrucción, variando el ruido relativo, se muestra en la Figura 11. Este caso resulta interesante debido a que, según los errores de reconstrucción dados por el MSE y el PSNR, el método SART muestra un mejor rendimiento, seguido por el método ART aleatorio, y luego por los métodos ART simétrico y ART, en contraposición a los análisis realizados anteriormente. Sin embargo, se observa que el método SART produce resultados peores que los otros métodos cuando el ruido relativo es aproximadamente menor a  $\eta=0.01$ .

Además, es importante destacar que la métrica SSIM no refleja esta última observación, lo que sugiere que se pierden correlaciones con el método SSIM. Sin embargo, esto no implica necesariamente un rendimiento inferior en presencia de ruido (ver Figura 12).

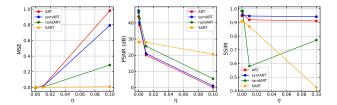


Figura 11: Medidas MSE, PSNE, SSIM del error de reconstrucción del fantoma shepplogan mediante los métodos de reconstrucción ART, ART simétrico, ART aleatorio y SART variando el valor del ruido relativo.

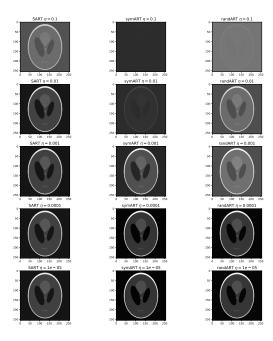


Figura 12: Reconstrucciones del fantoma shepplogan mediante los métodos de reconstrucción ART, ART simétrico, ART aleatorio y SART variando el valor del ruido relativo.

## 5. Tiempos de cálculo

Para comparar los tiempos de cálculo, se realizó la medición del tiempo de ejecución de cada uno de estos métodos en MATLAB, y se compararon también con el método de retroproyección filtrada en Python. Estas mediciones se llevaron a cabo utilizando el mismo conjunto de parámetros: 360 detectores, 100 iteraciones para los métodos iterativos, sin ruido y 360 ángulos entre 0 y 180 grados. Los resultados obtenidos se muestran en la tabla 1.

Se observa que los métodos iterativos, en promedio, requieren mucho más tiempo en comparación con el método directo de la retroproyección filtrada. Esto se debe a que los métodos iterativos implican un mayor esfuerzo computacional, ya que requieren múltiples iteraciones para converger hacia la solución.

Método	Segundos
ART	590
ART	1170
Simetrico	1170
ART	598
Aleatorio	1990
SART	5.8
Retroproyección	0.2
filtrada	0.2

**Tabla 1:** Tabla con los métodos de reconstrucción y el tiempo en segundos que llevó realizarlo.

### 6. Expectation Maximization

El método de Expectation Maximization (EM) se basa en la reconstrucción de la función  $\vec{f}$  maximizando la probabilidad de obtener las mediciones  $\vec{p}$  dado  $\vec{f}$ . Para lograr esto, se busca una cota inferior de esta probabilidad que pueda ser maximizada mediante iteraciones. De esta manera, se obtiene la reconstrucción de  $\vec{f}$  deseada.

Se llevó a cabo un análisis de la dependencia del error de reconstrucción utilizando el algoritmo EM en relación con el número de iteraciones realizadas. Este error de reconstrucción se evaluó utilizando las mismas métricas utilizadas anteriormente. Algunos resultados de las reconstrucciones se muestran en la Figura 13. Se observa que, al aumentar las iteraciones, la calidad de la reconstrucción mejora; sin embargo, llega un punto en el que aumentar el número de iteraciones empeora la calidad de la reconstrucción. Este efecto se puede observar en la Figura 14, donde se mues-

tran las métricas en función del número de iteraciones realizadas. Esto se observa claramente para las métricas MSE y PSNE, sin embargo, el error de reconstrucción calculado con la métrica SSIM no logra captar este suceso.

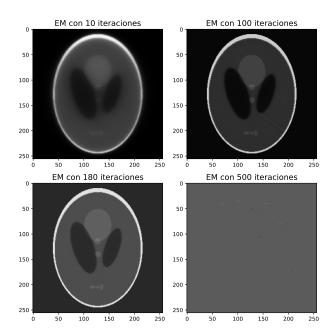


Figura 13: Reconstrucciones del fantoma shepplogan mediante el método de reconstrucción expectation maximization variando el número de iteraciones realizado.

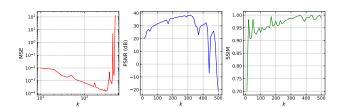


Figura 14: Medidas MSE, PSNE, SSIM del error de reconstrucción del fantoma shepplogan mediante el métod de reconstrucción expectation maximization variando el número de repeticiones realizado.

### 7. Código

```
1# # Ejercicio 2
3 # %%
4 import os
5 import numpy as np
6 import matplotlib.pyplot as plt
7 from skimage.transform import radon, iradon
8 from scipy.io import loadmat
9 from scipy.stats import poisson
10 from skimage.metrics import mean_squared_error as mse
11 from skimage.metrics import peak_signal_noise_ratio as psnr
12 from skimage.metrics import structural_similarity as ssim
13 import cv2
14
15 # %%
16 path = r"C:/Users/Propietario/Desktop/ib/5-Maestría/Imágenes Médicas/
    Practicas/Practica4/AIRtools/"
18 # %%
19 files_angulos = ["ART_angles0.5.mat", "ART_angles1.mat", "ART_angles3.
    mat", "ART_angles5.mat"]
20 num_angulos = [360, 180, 60, 36]
21 fantoma_path = os.path.join(path, "fantoma256.mat")
22 fantoma_original = loadmat(fantoma_path)['fantoma']
23 plt.imshow(fantoma_original, cmap='gray')
24 plt.title('Fantoma original', fontsize='x-large')
25 plt.tight_layout()
26 plt.savefig('fantoma_original.pdf')
27 plt.show()
29 # %%
30 fig, ax = plt.subplots(2,2,figsize=(8, 8))
31 for i, (n, file) in enumerate(zip(num_angulos, files_angulos)):
     path_actual = os.path.join(path, file)
     reconstruccion_fantoma = loadmat(path_actual)['ART']
33
      if i == 0 or i == 1:
34
          ax[0,i].imshow(reconstruccion_fantoma, cmap='gray')
35
          ax[0,i].set_title('ART con {} ángulos'.format(n), fontsize='x-
36
             large')
      else:
          ax[1,i%2].imshow(reconstruccion_fantoma, cmap='gray')
38
          ax[1,i%2].set_title('ART con {} ángulos'.format(n), fontsize='x
             -large')
40 plt.tight_layout()
41 plt.savefig('ART_angulos.pdf')
42 plt.show()
44 # %%
45 \, \text{mse} \, \text{a} = []
46 psnr_a = []
```

```
_{47} \operatorname{ssim}_{a} = []
48 for n, file in zip(num_angulos, files_angulos):
      path_actual = os.path.join(path, file)
49
      reconstruccion_fantoma = loadmat(path_actual)['ART']
50
      mse_a.append(mse(fantoma_original, reconstruccion_fantoma))
      psnr_a.append(psnr(fantoma_original, reconstruccion_fantoma))
      ssim_a.append(ssim(fantoma_original, reconstruccion_fantoma,
         data_range=reconstruccion_fantoma.max()-reconstruccion_fantoma.
         min()))
56 # %%
57 files_detectores = ["ART_detectorsv260.mat", "ART_detectorsv290.mat", "
    ART_detectorsv2180.mat", "ART_detectorsv2360.mat"]
58 num_detectores = [60, 90, 180, 360]
59 fig, ax = plt.subplots(2,2,figsize=(8, 8))
60 for i, (n, file) in enumerate(zip(num_detectores, files_detectores)):
      path_actual = os.path.join(path, file)
61
      reconstruccion_fantoma = loadmat(path_actual)['ART']
62
      if i == 0 or i == 1:
63
          ax[0,i].imshow(reconstruccion_fantoma, cmap='gray')
64
          ax[0,i].set_title('ART con {} detectores'.format(n), fontsize='
             x-large')
      else:
66
          ax[1,i%2].imshow(reconstruccion_fantoma, cmap='gray')
67
          ax[1,i%2].set_title('ART con {} detectores'.format(n), fontsize
68
             ='x-large')
69 plt.tight_layout()
70 plt.savefig('ART_detectores.pdf')
71 plt.show()
73 # %%
74 mse_detectors = []
75 psnr_detectors = []
76 ssim_detectors = []
77 for n, file in zip(num_detectores, files_detectores):
      path_actual = os.path.join(path, file)
78
      reconstruccion_fantoma = loadmat(path_actual)['ART']
79
      mse_detectors.append(mse(fantoma_original, reconstruccion_fantoma))
      psnr_detectors.append(psnr(fantoma_original, reconstruccion_fantoma
         ))
      ssim_detectors.append(ssim(fantoma_original, reconstruccion_fantoma
82
         , data_range=reconstruccion_fantoma.max()-reconstruccion_fantoma
         .min()))
83
85 # %%
86 files_ruido = ["ART_rnoise0.1.mat", "ART_rnoise0.01.mat", "ART_rnoise0
     .001.mat", "ART_rnoise0.0001.mat", "ART_rnoise1e-05.mat"]
87 \text{ eta\_list} = [0.1, 0.01, 0.001, 1e-4, 1e-5]
88 fig, ax = plt.subplots(5,1,figsize=(10, 16))
89 for i, (eta, file) in enumerate(zip(eta_list, files_ruido)):
```

```
path_actual = os.path.join(path, file)
90
      reconstruccion_fantoma = loadmat(path_actual)['ART']
91
      ax[i].imshow(reconstruccion_fantoma, cmap='gray')
92
      ax[i].set_title('ART ruido relativo $\eta = {}$'.format(eta),
93
          fontsize='x-large')
94 plt.tight_layout()
95 plt.savefig('ART_rnoise.pdf')
96 plt.show()
98 # %%
99 mse_noise = []
100 psnr_noise = []
101 ssim_noise = []
102 for n, file in zip(eta_list, files_ruido):
      path_actual = os.path.join(path, file)
      reconstruccion_fantoma = loadmat(path_actual)['ART']
104
      mse_noise.append(mse(fantoma_original, reconstruccion_fantoma))
      psnr_noise.append(psnr(fantoma_original, reconstruccion_fantoma))
106
      ssim_noise.append(ssim(fantoma_original, reconstruccion_fantoma,
          data_range=reconstruccion_fantoma.max()-reconstruccion_fantoma.
          min()))
109
110 # %%
111 files_angulos_sym = ["symART_angles0.5.mat", "symART_angles1.mat", "
     symART_angles3.mat", "symART_angles5.mat"]
112 files_angulos_rand = ["randART_angles0.5.mat", "randART_angles1.mat", "
     randART_angles3.mat", "randART_angles5.mat"]
113 files_angulos_sart = ["SART_angles0.5.mat", "SART_angles1.mat", "
     SART_angles3.mat", "SART_angles5.mat"]
114 # path_test = os.path.join(path, "symART_angles0.5.mat")
    print(loadmat(path_test).keys())
117 # %%
lim se_a = []
_{119} \text{ mse\_sym} = []
_{120} \text{ mse\_rand} = []
_{121} mse_sart = []
_{122} psnr_a = []
psnr_sym = []
_{124} psnr_rand = []
_{125} psnr_sart = []
_{126} \text{ ssim} \text{\_a} = []
_{127} \text{ ssim\_sym} = []
_{128} \text{ ssim\_rand} = []
_{129} ssim_sart = []
131 for file_art, file_sym, file_rand, file_sart in zip( files_angulos,
     files_angulos_sym, files_angulos_rand, files_angulos_sart):
132
      path_actual = os.path.join(path, file_art)
      path_sym = os.path.join(path, file_sym)
      path_rand = os.path.join(path, file_rand)
```

```
path_sart = os.path.join(path, file_sart)
136
      reconstruccion_art = loadmat(path_actual)['ART']
      reconstruccion_sym = loadmat(path_sym)['symART']
138
      reconstruccion_rand = loadmat(path_rand)['randART']
      reconstruccion_sart = loadmat(path_sart)['SART']
140
141
      mse_a.append(mse(fantoma_original, reconstruccion_art))
142
      psnr a.append(psnr(fantoma original, reconstruccion art))
143
      ssim_a.append(ssim(fantoma_original, reconstruccion_art, data_range
144
         =reconstruccion_art.max()-reconstruccion_art.min()))
145
      mse_sym.append(mse(fantoma_original, reconstruccion_sym))
146
      psnr_sym.append(psnr(fantoma_original, reconstruccion_sym))
      ssim_sym.append(ssim(fantoma_original, reconstruccion_sym,
148
         data_range=reconstruccion_sym.max()-reconstruccion_sym.min()))
149
      mse_rand.append(mse(fantoma_original, reconstruccion_rand))
      psnr_rand.append(psnr(fantoma_original, reconstruccion_rand))
      ssim_rand.append(ssim(fantoma_original, reconstruccion_rand,
         data_range=reconstruccion_rand.max()-reconstruccion_rand.min()))
      mse_sart.append(mse(fantoma_original, reconstruccion_sart))
154
      psnr_sart.append(psnr(fantoma_original, reconstruccion_sart))
      ssim_sart.append(ssim(fantoma_original, reconstruccion_sart,
156
         data_range=reconstruccion_sart.max()-reconstruccion_sart.min()))
    %% [markdown]
159 #
    ### Variando los detectores
161 #
162 files_detectores = ["ART_detectorsv260.mat", "ART_detectorsv290.mat", "
     ART_detectorsv2180.mat", "ART_detectorsv2360.mat"]
163 files_detectores_sym = ["symART_detectorsv260.mat", "
     symART_detectorsv290.mat", "symART_detectorsv2180.mat", "
     symART_detectorsv2360.mat"]
164 files_detectores_rand = ["randART_detectorsv260.mat",
     randART_detectorsv290.mat", "randART_detectorsv2180.mat", "
     randART_detectorsv2360.mat"]
165 files_detectores_sart = ["SART_detectorsv260.mat", "SART_detectorsv290.
     mat", "SART_detectorsv2180.mat", "SART_detectorsv2360.mat"]
_{166} \text{ num\_detectores} = [60, 90, 180, 360]
167
168 # %%
_{169} mse_a = []
_{170} \text{ mse\_sym} = []
_{171} mse_rand = []
_{172} \text{ mse\_sart} = []
_{173} psnr_a = []
_{174} psnr_sym = []
_{175} psnr_rand = []
176 psnr_sart = []
```

```
_{177} ssim_a = []
_{178} \, \text{ssim} \, \text{sym} = []
_{179} \text{ ssim\_rand} = []
_{180} ssim_sart = []
182 for file_art, file_sym, file_rand, file_sart in zip( files_detectores,
     files_detectores_sym, files_detectores_rand, files_detectores_sart):
      path_actual = os.path.join(path, file_art)
183
      path_sym = os.path.join(path, file_sym)
184
      path_rand = os.path.join(path, file_rand)
      path_sart = os.path.join(path, file_sart)
186
187
      reconstruccion_art = loadmat(path_actual)['ART']
188
      reconstruccion_sym = loadmat(path_sym)['symART']
189
      reconstruccion_rand = loadmat(path_rand)['randART']
190
      reconstruccion_sart = loadmat(path_sart)['SART']
192
      mse_a.append(mse(fantoma_original, reconstruccion_art))
193
      psnr_a.append(psnr(fantoma_original, reconstruccion_art))
194
      ssim_a.append(ssim(fantoma_original, reconstruccion_art, data_range
195
         =reconstruccion_art.max()-reconstruccion_art.min()))
      mse_sym.append(mse(fantoma_original, reconstruccion_sym))
197
      psnr_sym.append(psnr(fantoma_original, reconstruccion_sym))
198
      ssim_sym.append(ssim(fantoma_original, reconstruccion_sym,
199
         data_range=reconstruccion_sym.max()-reconstruccion_sym.min()))
      mse_rand.append(mse(fantoma_original, reconstruccion_rand))
      psnr_rand.append(psnr(fantoma_original, reconstruccion_rand))
      ssim_rand.append(ssim(fantoma_original, reconstruccion_rand,
         data_range=reconstruccion_rand.max()-reconstruccion_rand.min()))
204
      mse_sart.append(mse(fantoma_original, reconstruccion_sart))
      psnr_sart.append(psnr(fantoma_original, reconstruccion_sart))
      ssim_sart.append(ssim(fantoma_original, reconstruccion_sart,
         data_range=reconstruccion_sart.max()-reconstruccion_sart.min()))
208
209
211 files_ruido = ["ART_rnoise0.1.mat", "ART_rnoise0.01.mat", "ART_rnoise0
     .001.mat", "ART_rnoise0.0001.mat", "ART_rnoise1e-05.mat"]
212 files_ruido_sym = ["symART_rnoise0.1.mat", "symART_rnoise0.01.mat",
     symART_rnoise0.001.mat", "symART_rnoise0.0001.mat", "symART_rnoise1e
     -05.mat"]
213 files_ruido_rand = ["randART_rnoise0.1.mat", "randART_rnoise0.01.mat",
     "randART_rnoise0.001.mat", "randART_rnoise0.0001.mat", "
     randART rnoise1e-05.mat"]
214 files_ruido_sart = ["SART_rnoise0.1.mat", "SART_rnoise0.01.mat", "
     SART_rnoise0.001.mat", "SART_rnoise0.0001.mat", "SART_rnoise1e-05.
     mat"]
215 \text{ eta\_list} = [0.1, 0.01, 0.001, 1e-4, 1e-5]
```

```
217 # %%
_{218} \, \text{mse}_{a} = []
_{219} \text{ mse}_{\text{sym}} = []
_{220} \text{ mse\_rand} = []
221 mse sart = []
222 psnr_a = []
223 psnr_sym = []
_{224} psnr_rand = []
_{225} psnr sart = []
226 \text{ ssim}_a = []
_{227} ssim_sym = []
228 \text{ ssim\_rand} = []
_{229} ssim_sart = []
230
231 for file_art, file_sym, file_rand, file_sart in zip(files_ruido,
     files_ruido_sym, files_ruido_rand, files_ruido_sart):
       path_actual = os.path.join(path, file_art)
       path_sym = os.path.join(path, file_sym)
       path_rand = os.path.join(path, file_rand)
234
       path_sart = os.path.join(path, file_sart)
       reconstruccion_art = loadmat(path_actual)['ART']
       reconstruccion_sym = loadmat(path_sym)['symART']
238
       reconstruccion_rand = loadmat(path_rand)['randART']
239
       reconstruccion_sart = loadmat(path_sart)['SART']
240
       mse_a.append(mse(fantoma_original, reconstruccion_art))
       psnr_a.append(psnr(fantoma_original, reconstruccion_art))
       ssim_a.append(ssim(fantoma_original, reconstruccion_art, data_range
244
          =reconstruccion_art.max()-reconstruccion_art.min()))
       mse_sym.append(mse(fantoma_original, reconstruccion_sym))
246
       psnr_sym.append(psnr(fantoma_original, reconstruccion_sym))
247
       ssim_sym.append(ssim(fantoma_original, reconstruccion_sym,
248
          data_range=reconstruccion_sym.max()-reconstruccion_sym.min()))
249
       mse_rand.append(mse(fantoma_original, reconstruccion_rand))
       psnr_rand.append(psnr(fantoma_original, reconstruccion_rand))
       ssim_rand.append(ssim(fantoma_original, reconstruccion_rand,
          data_range=reconstruccion_rand.max()-reconstruccion_rand.min()))
       mse_sart.append(mse(fantoma_original, reconstruccion_sart))
254
       psnr_sart.append(psnr(fantoma_original, reconstruccion_sart))
       ssim_sart.append(ssim(fantoma_original, reconstruccion_sart,
256
          data_range=reconstruccion_sart.max()-reconstruccion_sart.min()))
257
258 # %%
259 \text{ eta\_list} = [0.1, 0.01, 0.001, 1e-4, 1e-5]
_{260} fig, ax = plt.subplots(5,3,figsize=(16, 16))
261 for i, (eta, sart, sym, rand) in enumerate(zip(eta_list,
     files_ruido_sart, files_ruido_sym, files_ruido_rand)):
      path_sart = os.path.join(path, sart)
```

```
path_sym = os.path.join(path, sym)
263
      path_rand = os.path.join(path, rand)
264
       reconstruccion_sart = loadmat(path_sart)['SART']
265
       reconstruccion_sym = loadmat(path_sym)['symART']
266
       reconstruccion_rand = loadmat(path_rand)['randART']
267
      ax[i,0].imshow(reconstruccion_sart, cmap='gray')
268
       ax[i,0].set_title('SART $\eta = {}$'.format(eta), fontsize='x-large
269
      ax[i,1].imshow(reconstruccion_sym, cmap='gray')
       ax[i,1].set_title('symART $\eta = {}$'.format(eta), fontsize='x-
271
          large')
      ax[i,2].imshow(reconstruccion_rand, cmap='gray')
      ax[i,2].set_title('randART $\eta = {}$'.format(eta), fontsize='x-
273
          large')
274 plt.tight_layout()
275 plt.savefig('rnoise.pdf')
276 plt.show()
277
278 # %% [markdown]
279 # ## Expectation maximization
280
281 # %%
<sub>282</sub> files_em_show = ["EM_k10.mat", "EM_k100.mat", "EM_k180.mat", "EM_k500.
     mat"]
283
284 \text{ num_k} = list(np.arange(10,510,10))
_{285} files_{em} = []
286 for k in num_k:
      files_em.append("EM_k{}.mat".format(k))
287
288 num_k_show = [10,100,180,500]
289
290 # %%
291 fig, ax = plt.subplots(2,2,figsize=(8, 8))
292 for i, (k, file) in enumerate(zip(num_k_show, files_em_show)):
      path_actual = os.path.join(path, file)
      reconstruccion_fantoma = loadmat(path_actual)['EMr']
294
       if i == 0 or i == 1:
           ax[0,i].imshow(reconstruccion_fantoma, cmap='gray')
296
           ax[0,i].set_title('EM con {} iteraciones'.format(k), fontsize='
              x-large')
       else:
298
           ax[1,i%2].imshow(reconstruccion_fantoma, cmap='gray')
299
           ax[1,i%2].set_title('EM con {} iteraciones'.format(k), fontsize
300
              ='x-large')
301 plt.tight_layout()
302 plt.savefig('EM_iteraciones.pdf')
303 plt.show()
304
305 # %%
306 \text{ mse}_{em} = []
_{307} psnr_em = []
308 \text{ ssim\_em} = []
```

```
309 for n, file in zip(num_k, files_em):
      path_actual = os.path.join(path, file)
      reconstruccion_fantoma = loadmat(path_actual)['EMr']
311
      mse_em.append(mse(fantoma_original, reconstruccion_fantoma))
312
      psnr_em.append(psnr(fantoma_original, reconstruccion_fantoma))
      ssim_em.append(ssim(fantoma_original, reconstruccion_fantoma,
314
         data_range=reconstruccion_fantoma.max()-reconstruccion_fantoma.
         min()))
316 theta = np.linspace(0., 180., 360, endpoint=False)
317 sinogram = radon(img_eq, theta=theta)
318 %timeit iradon(sinogram, theta=theta, filter_name='ramp')
319
320 #
     321 MATLAB
322
323 % Ejercicio 2 - ART, Simetric ART, Random ART, SART
324 close all
  % Set the parameters for the test problem.
327
_{328} for step = [5, 3, 1, 0.5]
      N = 256;
                           % The discretization points.
329
      p = 360;
                           % No. of parallel rays.
330
      eta = 0.0001;
                           % Relative noise level.
                           % No. of iterations.
      k = 100;
      theta = 0:step:179;
                             % No. of used angles.
333
      % Create the test problem.
334
      [A,b_ex,x_ex] = paralleltomo(N,theta,p);
      % Noise level.
      delta = eta*norm(b_ex);
      % Add noise to the rhs.
338
      randn('state',0);
339
      e = randn(size(b_ex));
340
      e = delta*e/norm(e);
      b = b_ex + e;
      % Show the exact solution.
343
      figure
344
      imagesc(reshape(x_ex,N,N)), colormap gray,
      axis image off
346
      c = caxis;
      title('Exact phantom')
348
      fantoma = reshape(x_ex,N,N);
349
      %fantomaname = ['fantoma' num2str(step) '.mat'];
      %save(fantomaname, 'fantoma'); % Save the matrix to a .mat file
351
      % Perform the kaczmarz iterations.
      Xkacz = kaczmarz(A,b,k);
353
354
      % Show the kaczmarz solution.
      figure
      imagesc(reshape(Xkacz,N,N)), colormap gray,
```

```
axis image off
357
      caxis(c);
358
      title('Kaczmarz reconstruction')
      ART = reshape(Xkacz,N,N);
360
      ARTname = ['ART_angles' num2str(step) '.mat'];
361
      save(ARTname, 'ART'); % Save the matrix to a .mat file
362
      \% Perform the symmetric kaczmarz iterations.
363
      Xsymk = symkaczmarz(A,b,k);
364
      % Show the symmetric kaczmarz solution.
365
      figure
366
      imagesc(reshape(Xsymk,N,N)), colormap gray,
367
      axis image off
368
      caxis(c);
369
      title('Symmetric Kaczmarz reconstruction')
      symART = reshape(Xsymk,N,N);
371
      symARTname = ['symART_angles' num2str(step) '.mat'];
      save(symARTname, 'symART'); % Save the matrix to a .mat file
      % Perform the randomized kaczmarz iterations.
374
      Xrand = randkaczmarz(A,b,k);
      % Show the randomized kaczmarz solution.
377
      imagesc(reshape(Xrand,N,N)), colormap gray,
      axis image off
      caxis(c);
380
      title('Randomized Kaczmarz reconstruction')
381
      randART = reshape(Xrand, N, N);
382
      randARTname = ['randART_angles' num2str(step) '.mat'];
383
      save(randARTname, 'randART'); % Save the matrix to a .mat file
384
      % Perform SART
385
      Xsart = sart(A,b,k);
386
      % Show the SART solution.
387
      figure
388
      imagesc(reshape(Xsart,N,N)), colormap gray,
389
      axis image off
      caxis(c);
391
      title('SART reconstruction')
392
      SART = reshape(Xsart,N,N);
      SARTname = ['SART_angles' num2str(step) '.mat'];
394
      save(SARTname, 'SART');
396 end
397
_{398} for p = [30, 60, 90, 180, 360]
      N = 256;
                              % The discretization points
399
      %p = 360;
                              % No. of parallel rays.
400
      eta = 0.0001;
                            % Relative noise level.
401
                            % No. of iterations.
      k = 100;
      theta = 0:0.5:179;
                             % No. of used angles.
403
      % Create the test problem.
404
      [A,b_ex,x_ex] = paralleltomo(N,theta,p);
405
406
      % Noise level.
      delta = eta*norm(b_ex);
407
      % Add noise to the rhs.
408
```

```
randn('state',0);
409
      e = randn(size(b_ex));
      e = delta*e/norm(e);
411
      b = b_ex + e;
412
      % Show the exact solution.
413
      figure
414
      imagesc(reshape(x_ex,N,N)), colormap gray,
      axis image off
416
      c = caxis;
417
      title('Exact phantom')
      fantoma = reshape(x_ex,N,N);
419
      %fantomaname = ['fantoma' num2str(step) '.mat'];
420
      %save(fantomaname, 'fantoma'); % Save the matrix to a .mat file
421
      % Perform the kaczmarz iterations.
422
      Xkacz = kaczmarz(A,b,k);
423
      % Show the kaczmarz solution.
424
      figure
425
      imagesc(reshape(Xkacz,N,N)), colormap gray,
426
      axis image off
      caxis(c);
428
      title('Kaczmarz reconstruction')
429
      ART = reshape(Xkacz,N,N);
      ARTname = ['ART_detectorsv2' num2str(p) '.mat'];
431
      save(ARTname, 'ART'); % Save the matrix to a .mat file
      \% Perform the symmetric kaczmarz iterations.
433
      Xsymk = symkaczmarz(A,b,k);
434
      \% Show the symmetric kaczmarz solution.
435
      figure
436
      imagesc(reshape(Xsymk,N,N)), colormap gray,
437
      axis image off
438
      caxis(c);
439
      title('Symmetric Kaczmarz reconstruction')
440
      symART = reshape(Xsymk,N,N);
441
      symARTname = ['symART_detectorsv2' num2str(p) '.mat'];
442
      save(symARTname, 'symART'); % Save the matrix to a .mat file
443
      % Perform the randomized kaczmarz iterations.
444
      Xrand = randkaczmarz(A,b,k);
445
      % Show the randomized kaczmarz solution.
446
447
      imagesc(reshape(Xrand,N,N)), colormap gray,
448
      axis image off
449
      caxis(c);
450
      title ('Randomized Kaczmarz reconstruction'
      randART = reshape(Xrand, N, N);
452
      randARTname = ['randART_detectorsv2' num2str(p) '.mat'];
453
      save(randARTname, 'randART'); % Save the matrix to a .mat file
      % Perform SART
455
      Xsart = sart(A,b,k);
456
      % Show the SART solution.
457
458
      imagesc(reshape(Xsart,N,N)), colormap gray,
      axis image off
```

```
caxis(c);
461
      title('SART reconstruction')
462
      SART = reshape(Xsart,N,N);
463
      SARTname = ['SART_detectorsv2' num2str(p) '.mat'];
464
      save(SARTname, 'SART');
466 end
467
468 for
      eta = [0.1, 0.01, 0.001, 0.0001, 0.00001]
      N = 256;
469
      p = 360;
                             % No. of parallel rays.
      k = 100;
                             % No. of iterations.
471
                              % No. of used angles.
      theta = 0:0.5:179;
472
      % Create the test problem.
473
474
      [A,b_ex,x_ex] = paralleltomo(N,theta,p);
      % Noise level.
475
476
      delta = eta*norm(b_ex);
      % Add noise to the rhs.
477
      randn('state',0);
478
      e = randn(size(b_ex));
479
      e = delta*e/norm(e);
480
      b = b_ex + e;
481
      % Show the exact solution.
      figure
483
      imagesc(reshape(x_ex,N,N)), colormap gray,
484
      axis image off
485
      c = caxis;
486
      title('Exact phantom')
487
      fantoma = reshape(x_ex,N,N);
488
      %fantomaname = ['fantoma' num2str(step) '.mat'];
489
      %save(fantomaname, 'fantoma'); % Save the matrix to a .mat file
490
      % Perform the kaczmarz iterations.
491
      Xkacz = kaczmarz(A,b,k);
492
      % Show the kaczmarz solution.
493
      figure
494
      imagesc(reshape(Xkacz,N,N)), colormap gray,
495
      axis image off
496
      caxis(c);
497
      title('Kaczmarz reconstruction')
498
      ART = reshape(Xkacz,N,N);
499
      ARTname = ['ART_rnoise' num2str(eta) '.mat'];
500
      save(ARTname, 'ART'); % Save the matrix to a .mat file
      % Perform the symmetric kaczmarz iterations.
502
      Xsymk = symkaczmarz(A,b,k);
      \% Show the symmetric kaczmarz solution.
504
      figure
      imagesc(reshape(Xsymk,N,N)), colormap gray,
506
      axis image off
      caxis(c);
508
      title('Symmetric Kaczmarz reconstruction')
509
510
      symART = reshape(Xsymk,N,N);
      symARTname = ['symART_rnoise' num2str(eta) '.mat'];
511
      save(symARTname, 'symART'); % Save the matrix to a .mat file
```

```
% Perform the randomized kaczmarz iterations.
513
       Xrand = randkaczmarz(A,b,k);
514
       % Show the randomized kaczmarz solution.
       figure
516
       imagesc(reshape(Xrand,N,N)), colormap gray,
517
       axis image off
518
       caxis(c);
519
       title ('Randomized Kaczmarz reconstruction')
       randART = reshape(Xrand, N, N);
       randARTname = ['randART_rnoise' num2str(eta) '.mat'];
       save(randARTname, 'randART'); % Save the matrix to a .mat file
       % Perform SART
524
       Xsart = sart(A,b,k);
       % Show the SART solution.
526
       figure
527
       imagesc(reshape(Xsart,N,N)), colormap gray,
528
       axis image off
529
       caxis(c);
       title('SART reconstruction')
       SART = reshape(Xsart,N,N);
       SARTname = ['SART_rnoise' num2str(eta) '.mat'];
533
       save(SARTname, 'SART');
535 end
537
_{538} y = 10:10:1000;
539
                         % Tamano de imagen
_{540} N = 256;
541
_{542} p = 360;
                         % No. of parallel rays.
543
544 \text{ theta} = 0:0.5:179;
                          % No. of used angles.
545
_{546} eta = 0.0001;
                           % Error relativo
547
548 % Create the test problem.
549 [A,b_ex,x_ex] = paralleltomo(N,theta,p);
550
551 % Noise level.
_{552} delta = eta*norm(b_ex);
553
_{554} % Add noise to the rhs.
555 randn('state',0);
556 e = randn(size(b_ex));
557 e = delta*e/norm(e);
_{558} b = b_{ex} + e;
559
_{560} for k = y
       % Perform Expectation Maximization
561
562
       XEM = em(A,b,k);
563
       figure
       imagesc(reshape(XEM,N,N)), colormap gray,
564
```

```
axis image off
caxis(c);
title('Expectation maximization recontruct')

EMr = reshape(XEM,N,N);
EMname = ['EM_k' num2str(k) '.mat'];
save(EMname, 'EMr');

rend
```