

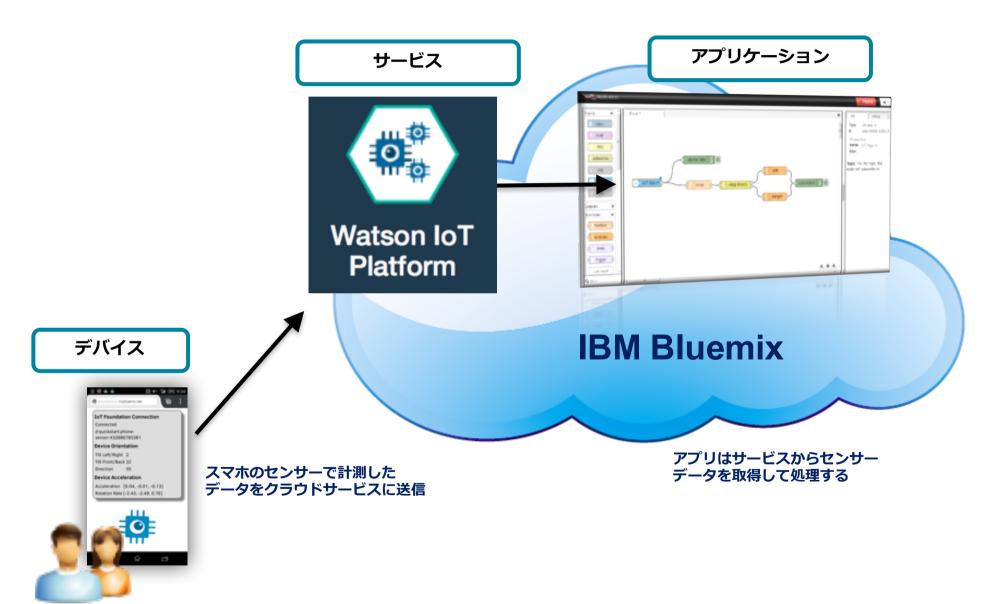
## Bluemix Hands-On Watson IoT Platform: Phone Sensor

Kifumi Numata University Relations, IBM Japan





## スマホのセンサーアプリを作成





■スマートフォンをお持ちの方は、スマホのブラウザで下記URLに アクセスしてください。

http://phonesensor.mybluemix.net

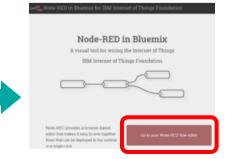
PhoneSensorが起動します。スマホに内蔵された各種センサーの情報を取得し、BluemixのIoT Platformサービスに送信しています。

■このセンサー情報を受け取って処理するアプリをBluemix上のNode-REDで作ってみましょう。

Bluemixのダッシュボードから、先程作成したIoT Platform Starter アプリのURLを開き、Node-REDを起動します。





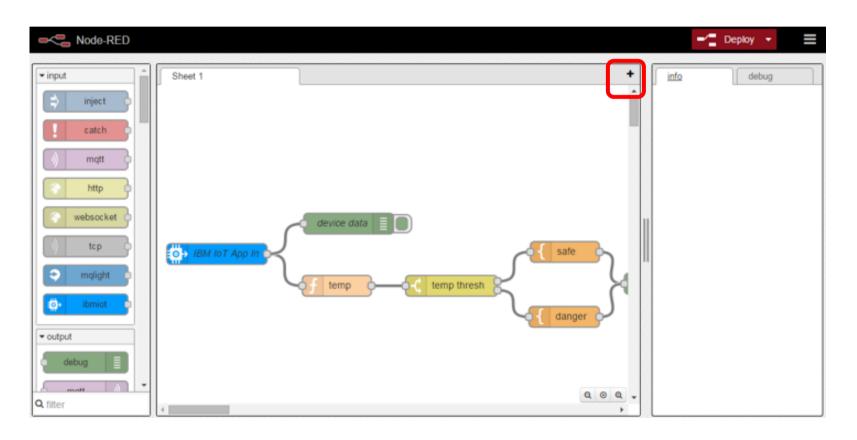


3



■ Node-REDが起動します。

別シートを使用します。上部の「+」(プラス)ボタンをクリックし、新しいFlowを追加します。



■ Flow 2が開きますので、ここで処理フローを作成してみましょう。

4



■スマホのセンサー情報を、クラウド上のIoT Foundation サービスから受け取ってみましょう。

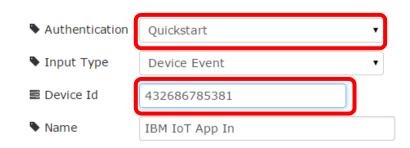
左側のパレットから「ibmiot」ノードを中央のキャンバスにドラッグ&ドロップします。





■キャンバスにドロップした「IBM IoT 」ノードをダブルクリックして設定 画面を開きます。

Authentication は「Quickstart」を選択。 Device Id に先程のPhoneSensorに表示されている 文字列の末尾12桁の数字を入力。





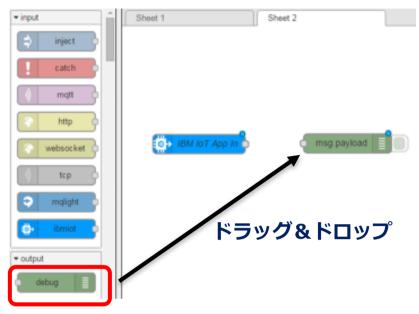
5



■受け取ったデータを表示するノードを用意します。

左側のパレットから「debug」ノードを中央の キャンバスにドラッグ&ドロップします。





■ノードの横にあるコネクタをクリック&ホールドし、「ibmiot」ノードと「debug」ノードを線で繋ぎます。





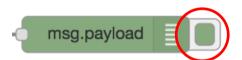
■これでデータの入力と出力の定義ができました。

それでは実際に動かしてみましょう。 右上の「Deploy」ボタンをクリックします。



- ■画面上部に「Successfully Deployed」の文字が表示されればOKです。(この文字はすぐに消えます)
- ■実行結果を確認してみましょう。 右上の「debug」タブを選択します。debugノードに流れて きたデータはここに表示されます。

先程のPhoneSensorを動かした後、 一度、debugノードの右側のボタンを押して、 データの表示をストップさせます。



「▶{d:object}」の▶をクリックし、更に「▶d:object 」の▶をクリックして展開します。

スマホのセンサー情報がdebug画面に表示されれば成功です。

取得できる情報はスマホの機種によって 異なる場合があります。

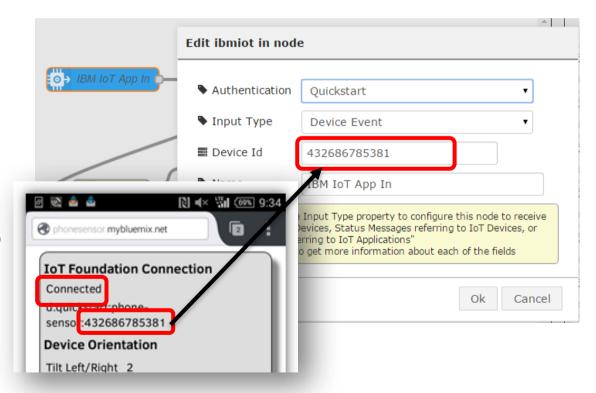




- debug画面にセンサーデータがうまく表示されない場合のチェックポイント
- -PhoneSensorが正しく稼動しているかどうかを確認してください。スリープ状態でアプリが 停止していないでしょうか。
- -PhoneSensorの接続ステータスが「Connected」になっていることを確認してください。 例えば、誤ってPhoneSensor画面下部の「Register」をタップしてしまうと、ステータスが 「Disconnected」になります。
- 「ibmiot」ノードのDevice Idが 正しく設定されているかどうかを ご確認ください。

例えば、スマホのWebブラウザで PhoneSensorを再読み込みすると Device Idが変わってしまいます。

その場合は再度「ibmiot」ノードの 定義情報をPhoneSensor側と 同じになるよう変更してください。





■正しくセンサー情報が取得できたので、この情報に応じて何らかの処理を行うフローを

作ってみましょう。

「tiltLR」というデータ項目に着目します。 これはスマホ端末の左右の傾きを測定しているようです。 実際に端末を動かして、値の変化を確認してください。 端末側では「Tilt Left/Right」で表示されています。

この傾き度合いによって表示メッセージを変えてみましょう。

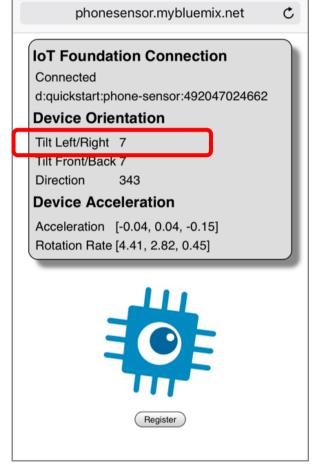
■センサー情報から「tiltLR」の値だけを抽出します。

左側のパレットから「function」ノードを中央のキャンバスにドラッグ&ドロップします。

function

ダブルクリックで設定画面を開き、Functionの内容を 以下のように書き換えて「OK」をクリックします。

return {payload:msg.payload.d.tiltLR};



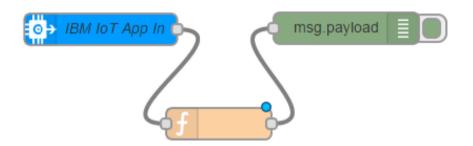




■正しく動くかどうか確認してみましょう。

「ibmiot」と「debug」との間に、今作成した 「function」ノードを挟むように線を繋ぎ変えます。

線はクリックで選択した状態でDeleteキーで 削除できます。



- ■右上の「Deploy」ボタンをクリックします。
- ■不要な情報が削除されて、「tiltLR」の値だけが表示されればOKです。





■「tiltLR」の値によって処理を分岐させます。

左側のパレットから「switch」ノードを中央のキャンバスにドラッグ&ドロップします。



ダブルクリックで設定画面を開き、分岐条件を指定します。

左に5度以上傾いた場合=「左に傾いてます」 右に5度以上傾いた場合=「右に傾いてます」 傾きが5度未満の場合=「ほぼフラットです」

上記のような条件設定をするには 右図のように指定して「OK」 または「完了」を クリックします。

条件を追加するには、左下の 「+追加」ボタンをクリックします。







■条件分岐された後の処理を作成します。

左側のパレットから「template」ノードを中央のキャンバスにドラッグ&ドロップします。

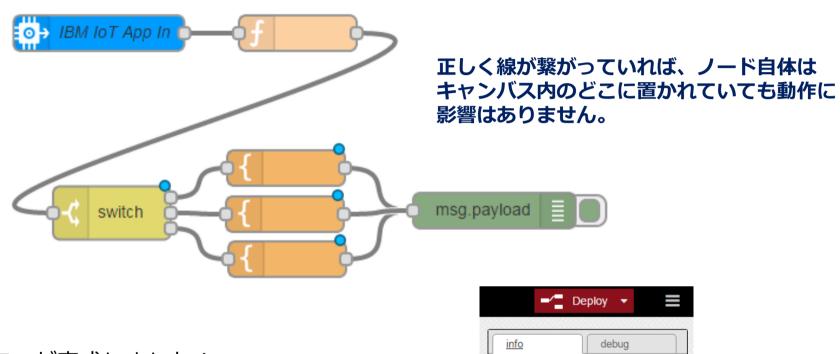


ダブルクリックで設定画面を開き、表示するメッセージを定義します。

ご自由にメッセージの内容を入力してください。 ि Template mustache {{payload}} と指定すると、先程debug画面 ■左に傾いてます!(tiltLR={{payload}}度) で確認した傾きデータの値が表示されます。 1番(左) mustache 2番(右) 1 佑に傾いてます!(tiltLR={{payload}}度) switch 3番(フラット) ि Template mustache 、1 ほぼフラットです。(tiltLR={{payload}}度) 同様に2番、3番のノードも作成し、 それぞれメッセージを定義します。 最後にswitchノードのコネクタと 1番、2番、3番のノードを線で繋げます。



■キャンバスの中を整理して、各ノードを以下の図のように接続してください。



■処理フローが完成しました!

それでは実際に動かしてみましょう。 右上の「Deploy」ボタンをクリックします。

■ 応用:結果をTwitterでつぶやいてみよう。



## Watson IoT Platform で Quickstart を 試してみましょう。

https://quickstart.internetofthings.ibmcloud.com/#/device/

Temperature monitor や PhoneSensor のデバイスIDを入れてみましょう。





## まとめ

■ IBM Watson IoT Platformは、デバイスからの情報を簡単に収集できるプラットフォームです。

 ■ Watsonサービスをはじめとする分析サービスを利用 できます。状況に応じたアクションも豊富に用意さ れています。

参考: Qiita『Watson IoT Platformを使ってみる』

http://qiita.com/egpInt/items/af867711a7191923b2ff