Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования «Национальный исследовательский университет «Высшая школа экономики»

Образовательная программа «Прикладная математика»

ОТЧЕТ По лабораторной работе \mathbb{N} 1

По предмету

«Численные методы»

По теме

«Теория погрешностей и машинная арифметика»

Выполнил студент группы БПМ211 Кудряшов Максим Дмитриевич

Проверил Брандышев Петр Евгеньевич

СОДЕРЖАНИЕ СОДЕРЖАНИЕ

Содержание

1	3.1.	8
	1.1	Постановка задачи
	1.2	Теория
		аналитическое решение тестового примера и результат вычислительного экспери-
		мента по тесту
		Код на Python
	1.5	Результаты
2	3.2	
3	3.8.	2

1 3.1.8

1.1 Постановка задачи

Дана система уравнений Ax = b порядка n = 6. Исследовать зависимость погрешности решения x от погрешностей правой части системы b.

$$A_{ij} = \frac{1}{\sqrt{c_{ij}^2 + 0.58c_{ij}}}$$
$$b_i = N$$
$$c_{ij} = 0.1Nij$$
$$N = 8$$

1.2 Теория

1.3 аналитическое решение тестового примера и результат вычислительного эксперимента по тесту

1.4 Код на Python

```
import numpy as np
1
     import matplotlib.pyplot as plt
2
     import os
3
5
     output_file_path = "3.1.8.txt"
6
     n = 6
7
     N = 8
8
9
     os.remove(output_file_path)
10
     with open(output_file_path, "a") as f:
11
         # заполним матрицу А
^{12}
         A = np.empty((n, n))
13
         for i in range(n):
14
             for j in range(n):
15
                 c = 0.1 * N * (i + 1) * (j + 1)
16
                 A[i][j] = 1 / np.sqrt(c ** 2 + 0.58 * c)
17
18
         # заполним вектор в
19
         b = np.full(n, N, dtype=float)
20
         # найдем решение через встроенную функцию
22
         x = np.linalg.solve(A, b)
23
         print(f"{x = }", file=f)
25
```

1.5 Результаты 3 3.8.2

```
# найдем число обусловленности через встроенную функцию
26
         A_cond = np.linalg.cond(A, np.inf)
         print(f"{A_cond = }", file=f)
28
29
         # найдем вектор d
30
         delta = 0.01
31
         d = np.empty(n)
32
         for i in range(n):
33
             bi = b.copy()
34
             bi[i] += delta
35
             xi = np.linalg.solve(A, bi)
36
             d[i] = np.linalg.norm(x - xi, ord=np.inf) / np.linalg.norm(x, ord=np.inf)
         print(f"{d = }", file=f)
38
39
40
         # найдем что оказывает наибольшее влияние на погрешность
         d_{max} = d.max()
41
         d_max_index = list(d).index(d_max)
42
         print(f'{d_max = } with {d_max_index = }', file=f)
43
44
         # построим гистограмму
45
         plt.bar(list(range(0, len(d))), d)
46
         plt.savefig('3.1.8.png', dpi=300)
47
         plt.show()
48
49
50
     with open(output_file_path, "r") as f:
         print(f.read())
51
```

1.5 Результаты

- $2 \quad 3.2$
- 3 3.8.2

