# Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования «Национальный исследовательский университет «Высшая школа экономики»

Образовательная программа «Прикладная математика»

# ОТЧЕТ По лабораторной работе $\mathbb{N}_{2}$ 3

По предмету

«Численные методы»

По теме

«Решение систем алгебраических уравнений итерационными методами»

Выполнил студент группы БПМ211 Кудряшов Максим Дмитриевич

**Проверил** Брандышев Петр Евгеньевич

СОДЕРЖАНИЕ СОДЕРЖАНИЕ

## Содержание

1	Me	тод Ньютона (№ 4.1.8)	<b>2</b>
	1.1	Формулировка задания	2
	1.2	Koд на Python	2
		1.2.1 Построение графика	2
		1.2.2 Решение системы методом Ньютона	2
	1.3	Результаты	5
2	Расстояния от поверхности до точки (№ 4.5.2)		
	2.1	Формулировка задания	5
	2.2	Код на Python	6
3	Метод Зейделя (№ 5.1.8)		
	3.1	Формулировка задания	6
	3.2	Koд на Python	6
	3.3	Результаты	7
4	Метод релаксации (№ 5.5.1)		8
	4.1	Формулировка задания	8
	4.2	Код на Python	8
	4.3		10

#### 1 Метод Ньютона (№ 4.1.8)

#### 1.1 Формулировка задания

Найти с точностью  $\epsilon = 10^{-6}$  все корни системы нелинейных уравнений:

$$f_1(x_1, x_2) = 0$$

$$f_2(x_1, x_2) = 0$$

Использовать метод Ньютона для системы нелинейных уравнений, найти корни с помощью встроенного функционала решения уравнений.

- 1. Используя встроенные функции, локализовать корни системы уравнений графически.
- 2. Написать программу-функцию, вычисляющую корень системы двух нелинейных уравнений по методу Ньютона с точностью  $\varepsilon$ . Предусмотреть подсчет количества итераций. Для решения соответствующей системы линейных алгебраических уравнений использовать встроенную функцию.
- 3. Используя написанную программу, вычислить все корни заданной системы с точностью  $\varepsilon$
- 4. Используя встроенные функции, найти все корни системы с точностью  $\varepsilon$ . Сравнить с результатами, полученнными в п. 3.

#### 1.2 Код на Python

#### 1.2.1 Построение графика

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt

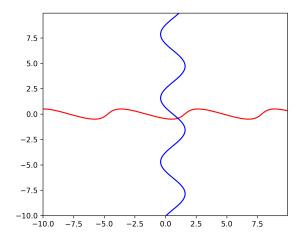
x1, x2 = np.meshgrid(np.arange(-10, 10, 0.05), np.arange(-10, 10, 0.05))
plt.contour(x1, x2, np.cos(x1 + x2) + 2 * x2, [0], colors=['red'])
plt.contour(x1, x2, x1 + np.sin(x2) - 0.6, [0], colors=['blue'])
plt.savefig('nonlinear_newton.png', dpi=300)
plt.show()
```

#### 1.2.2 Решение системы методом Ньютона

```
import numpy as np
1
2
     import sympy as sp
     import scipy
3
     import matplotlib.pyplot as plt
4
5
    x1 = sp.Symbol('x1')
6
     x2 = sp.Symbol('x2')
7
    f1 = sp.cos(x1 + x2) + 2 * x2
9
    f2 = x1 + sp.sin(x2) - 0.6
10
11
    F = sp.Matrix([f1, f2])
12
```

```
13
14
     def eq(vars):
15
         x1, x2 = vars
16
         f1 = sp.cos(x1 + x2) + 2 * x2
17
         f2 = x1 + sp.sin(x2) - 0.6
18
         return [f1, f2]
19
20
21
     def calculate_root(F, X_num: np.array, eps: float = 0.000001) -> np.array:
22
         iter_count = 0
23
         jacobian = F.jacobian([x1, x2]).inv() * F
24
25
         while True:
             jacobian_num = jacobian.subs([(x1, X_num[0]), (x2, X_num[1])])
26
             X_num -= np.array(jacobian_num, dtype=float).flatten()
27
             iter_count += 1
28
             norm = np.linalg.norm(np.array(F.subs([(x1, X_num[0]), (x2, X_num[1])]), dtype=float).flatten())
29
             if norm < eps:
30
                 break
31
         return X_num, iter_count
32
33
34
     X1 = np.array([2.5, 0.1])
35
     X2 = np.array([-4.5, -0.1])
36
37
     X1_my, count1 = calculate_root(F, X1, 0.000001)
38
     X2_my, count2 = calculate_root(F, X2, 0.000001)
39
40
41
     X1_scipy = scipy.optimize.fsolve(eq, X1)
42
     X2_scipy = scipy.optimize.fsolve(eq, X2)
43
     print(f'{X1_my = }')
45
     print(f'Количество итераций: {count1}')
46
47
48
     print(f'{X1_my = }')
49
     print(f'Количество итераций: {count1}')
50
51
     print()
52
     print(f'{X1_scipy = }')
53
     print(f'{X2_scipy = }')
54
55
     plt.plot(*X1_my, marker='o', color='green', ls='')
56
     x1, x2 = np.meshgrid(np.arange(-10, 10, 0.05), np.arange(-10, 10, 0.05))
57
     plt.contour(x1, x2, np.cos(x1 + x2) + 2 * x2, [0], colors=['red'])
58
     plt.contour(x1, x2, x1 + np.sin(x2) - 0.6, [0], colors=['blue'])
59
     plt.savefig('nonlinear_newton_with_point.png', dpi=300)
60
     plt.show()
61
```

#### 1.3 Результаты



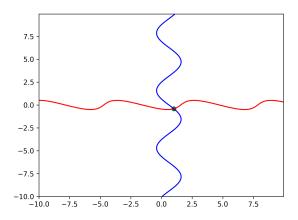
Видно, что корень находится в пределах (0, 2.5) по оси х, и (-1, 1) по оси у.

Результат работы программы:

X1\_my = array([ 1.00410184, -0.41599671]) Количество итераций: 4

X1\_my = array([ 1.00410184, -0.41599671]) Количество итераций: 4

 $X1\_scipy = array([ 1.00410184, -0.41599671])$  $X2\_scipy = array([ 1.00410184, -0.41599671])$ 



### 2 Расстояния от поверхности до точки (№ 4.5.2)

#### 2.1 Формулировка задания

Дана система уравнений Ax=b. Найти решение системы с помощью метода Гаусса. Выполнить 10 итераций по методу Зейделя. Принимая решение, полученное с помощью метода Гаусса за

точное, найти величину абсолютной погрешности итерационного решения.

#### 2.2 Код на Python

#### 3 Метод Зейделя (№ 5.1.8)

#### 3.1 Формулировка задания

Дана система уравнений Ax = b. Найти решение системы с помощью метода Гаусса. Выполнить 10 итераций по методу Зейделя. Принимая решение, полученное с помощью метода Гаусса за точное, найти величину абсолютной погрешности итерационного решения.

- 1. Задать матрицу системы A и вектор правой части b. Найти решение системы Ax=b с помощью метода  $\Gamma$ аусса.
- 2. Преобразовать систему Ax = b к виду x = Bx + c, удобному для итераций. Проверить выполнение достаточного условия сходимости итерационных методов  $||B||_{\infty} < \infty$
- 3. Написать программу-функцию zeid, решающую систему уравнений с помощью метода Зейделя, выполнить 10 итераций по методу Зейделя; взять любое начальное приближение. Принимая решение, полученное в п. 1 за точное, найти величину абсолютной погрешности итерационного решения.
- 4. Взять другое начальное приближение. Объяснить полученные результаты.

#### 3.2 Код на Python

```
import numpy as np
1
2
3
     def zeid(A, b, x0, n):
4
         B = np.empty(A.shape, dtype=float)
5
         for i in range(A.shape[0]):
6
             for j in range(A.shape[1]):
                 B[i, j] = -A[i, j] / A[i, i] if i != j else 0
8
9
         c = np.empty(b.shape, dtype=float)
10
         for i in range(c.shape[0]):
11
             c[i] = b[i] / A[i, i]
12
13
         # B1 = np.zeros(B.shape)
14
         # B2 = np.zeros(B.shape)
15
         # for i in range(A.shape[0]):
16
               for j in range(A.shape[1]):
17
                    if j < i:
18
                       B1[i, j] = B[i, j]
19
                    if j > i:
20
                        B2[i, j] = B[i, j]
21
22
         x = x0
23
         for _ in range(n):
24
             x_new = np.zeros(x.shape, dtype=float)
25
```

```
for i in range(B.shape[0]): # x_new = B1 @ x_new + B2 @ x + c
26
                 x_{new[i]} = np.sum(B[i][:i] * x_{new[:i]}) + np.sum(B[i][i:] * x[i:]) + c[i]
27
             x = x_new
28
         return x, B
29
30
31
32
33
34
     A = np.array([[118.8, -14, -5, -89.1],
35
                    [-59.4, 194, 5, 128.7],
36
                    [148.5, 12, -310, 148.5],
37
                    [0, 18.5, 90, -108.9]])
38
39
     b = np.array([92.5, -340.1, -898, 184.1])
40
41
     x_true = np.linalg.solve(A, b)
42
43
     x1 = np.zeros(b.shape[0])
44
     x2 = np.ones(b.shape[0])
45
46
47
     x1_zaid, B = zeid(A, b, x1, 10)
     x2_zaid, _ = zeid(A, b, x2, 10)
48
49
     error1_abs = np.linalg.norm(x_true - x1_zaid, ord=np.inf)
50
     error2_abs = np.linalg.norm(x_true - x2_zaid, ord=np.inf)
51
52
     print(f'Решение методом Гаусса: {x_true}')
53
     print()
54
55
     print(f'Haчальная точка: {x1}')
56
     print(f'Решение методом Зейделя: {x1_zaid}')
57
     print(f'Абсолютная погрешность: {error1_abs}')
58
     print()
59
60
     print(f'Haчальная точка: {x2}')
61
     print(f'Решение методом Зейделя: {x2_zaid}')
62
     print(f'Абсолютная погрешность: {error2_abs}')
63
64
     print(f'Hopмa матрицы В: {np.linalg.norm(B, ord=np.inf)}')
65
```

#### 3.3 Результаты

```
Решение методом Гаусса: [ 1.90875981 -2.36310552 4.49843079 1.62572378]
```

Начальная точка: [0. 0. 0. 0.]

Решение методом Зейделя: [ 1.90048704 -2.35749698 4.48910538 1.61896961]

Абсолютная погрешность: 0.00932540991025288

```
Начальная точка: [1. 1. 1. 1.]
```

Решение методом Зейделя: [ 1.90673816 -2.36173495 4.49615191 1.62407324]

Абсолютная погрешность: 0.0022788803781175204

Норма матрицы В: 0.996774193548387

#### 4 Метод релаксации (№ 5.5.1)

#### 4.1 Формулировка задания

Дана система уравнений Ax=b, где A – симметричная положительно определенная матрица. Найти решение системы с точностью  $\varepsilon=10^-5$  с помощью метода релаксации (для этого модифицировать функцию zeid из задачи 5.2, реализующую метод Зейделя). Определить экспериментально параметр релаксации  $\omega$ , при котором точность  $\varepsilon$  достигается при наименьшем числе итераций. Построить график зависимости числа итераций от параметра релаксации.

#### 4.2 Koд на Python

```
import numpy as np
     import matplotlib.pyplot as plt
2
3
4
     def relax(A, b, x0, eps, w):
5
         B = np.empty(A.shape, dtype=float)
6
         for i in range(A.shape[0]):
             for j in range(A.shape[1]):
                 B[i, j] = -A[i, j] / A[i, i] if i != j else 0
9
10
11
         c = np.empty(b.shape, dtype=float)
         for i in range(c.shape[0]):
12
             c[i] = b[i] / A[i, i]
13
         B1 = np.zeros(B.shape)
15
         B2 = np.zeros(B.shape)
16
17
         for i in range(A.shape[0]):
             for j in range(A.shape[1]):
18
                 if j < i:
19
                      B1[i, j] = B[i, j]
20
21
                 if j > i:
                     B2[i, j] = B[i, j]
22
23
         x = x0
24
         count = 0
25
         while True:
26
27
             count += 1
             x_new = np.zeros(x.shape, dtype=float)
28
             for i in range(B.shape[0]): \# x_new = B1 @ x_new + B2 @ x + c
29
                 x_new[i] = np.sum(B[i][:i] * x_new[:i]) + np.sum(B[i][i:] * x[i:]) + c[i]
30
                 x_{new}[i] = w * x_{new}[i] + (1 - w) * x[i]
31
```

```
norma = np.linalg.norm(x_new - x)
32
             x = x_new
33
34
             eps_new = ((1 - np.linalg.norm(B, ord=np.inf)) * eps) / np.linalg.norm(B2, ord=np.inf)
35
             if norma < eps_new:</pre>
36
37
                  break
         return x, count
38
39
40
     A = np.array([[3.5,-1, 0.9, 0.2, 0.1],
41
                    [-1, 7.3, 2, 0.3, 2],
42
                    [0.9, 2, 4.9, -0.1, 0.2],
43
                    [0.2, 0.3, -0.1, 5, 1.2],
44
                    [0.1, 2, 0.2, 1.2, 7]])
45
46
     b = np.array([1.0, 2, 3, 4, 5])
47
48
     x_true = np.linalg.solve(A, b)
49
     w_list = []
51
     count_list = []
52
53
     x_list = []
     for w in np.arange(0.1, 1.9, 0.01):
54
         w = round(w, 2)
55
         x_relax, count = relax(A, b, np.zeros(b.shape[0]), 0.00001, w)
56
57
         x_list.append(x_relax)
         w_list.append(w)
58
         count_list.append(count)
59
60
     best_w = None
61
     best_count = np.inf
62
63
     best_x = None
     for w, count, x in zip(w_list, count_list, x_list):
64
         if count < best_count:</pre>
65
66
             best_count = count
             best_w = w
67
             best_x = x
68
69
     print(f'Решение методом Гаусса: {x_true}')
70
     print('Решение иетодом релаксации при минимальном количестве итераций:')
71
     print(f'Решение системы методом релаксации: {best_x}')
72
     print(f'Количество итераций: {best_count}')
73
     print(f'Napamerp w: {best_w}')
74
75
     plt.plot(w_list, count_list)
76
     plt.savefig('w_count.png', dpi=300)
77
     plt.show()
78
```

#### 4.3 Результаты

Решение методом Гаусса: [ 0.04424026 -0.08535775 0.62794735 0.67068044 0.6051265 ]

Решение иетодом релаксации при минимальном количестве итераций:

Решение системы методом релаксации: [ 0.04424041 - 0.08535777 0.62794732 0.67068048 0.6051265

Количество итераций: 8

Параметр w: 1.1

Зависимость количества итераций от w:

