

4. Praktikum: Modellierung von Dynamischen Systemen

Andreas Krohn

Benjamin Vetter

11. Januar 2011

Inhaltsverzeichnis

1 Vorbereitung: Modellierung des Wirkungsdiagramms	1
1.1 Bestimmen Sie für den Arbeitspunkt ($x_0=15\text{mm}$) den Strom i_0 und die Spannung u_0	1
1.2 Zeichnen Sie für die DGLn (1) und (2) die Strukturbilder (Integrierer, Funktionen, ...)	2
1.3 Linearisieren Sie die DGLn (1) und (2)	2
1.4 Normieren Sie die linearisierten DGLn auf SI-Größen	4
1.5 Geben Sie zu den linearisierten und normierten DGLn die Übertragungsfunktionen an	4
1.6 Geben Sie die Gesamtübertragungsfunktion der Regelstrecke an	4
1.7 sisotool	4

1 Vorbereitung: Modellierung des Wirkungsdiagramms

1.1 Bestimmen Sie für den Arbeitspunkt ($x_0=15\text{mm}$) den Strom i_0 und die Spannung u_0

Es gilt:

$$m\ddot{x} = \sum F = mg - C \left(\frac{i}{x} \right)^2 \quad (1)$$

Für den Strom i_0 gilt:

$$\begin{aligned} 0 &= mg - C \left(\frac{i_0}{x} \right)^2 \\ C \left(\frac{i_0}{x} \right)^2 &= mg \\ \left(\frac{i_0}{x} \right)^2 &= \frac{mg}{C} \\ \frac{i_0}{x} &= \sqrt{\frac{mg}{C}} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
i_0 &= x \sqrt{\frac{mg}{C}} \\
i_0 &= 0.015m \sqrt{\frac{0.025kg \cdot 9.81 \frac{m}{s^2}}{5 \cdot 10^{-6} \frac{kg \cdot m}{s^2} \frac{m^2}{A^2}}} \\
i_0 &= 0.015m \sqrt{0.025kg \cdot 9.81 \frac{m}{s^2} \cdot \frac{1}{5 \cdot 10^{-6} \frac{kg \cdot m^3}{s^2}} \frac{A^2}{m^2}} \\
i_0 &= 0.015m \sqrt{0.025kg \cdot 9.81 \frac{m}{s^2} \cdot \frac{1}{5 \cdot 10^{-6}} \cdot A^2 \cdot \frac{s^2}{kg \cdot m^3}} \\
i_0 &= 0.015m \sqrt{\frac{0.025 \cdot 9.81}{5 \cdot 10^{-6}} \cdot \frac{A^2}{m^2}} \\
i_0 &= 3.3221A
\end{aligned}$$

Es gilt:

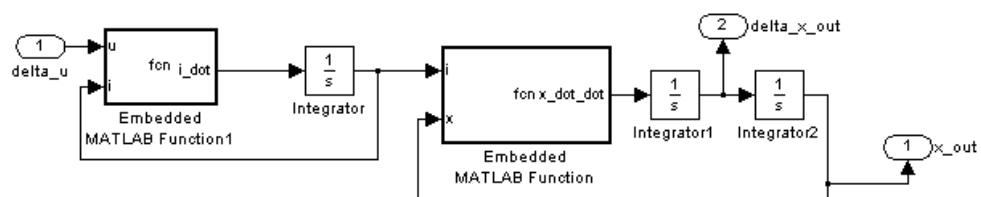
$$u(t) = R \cdot i(t) + L \cdot \frac{di(t)}{dt} \quad (2)$$

Für die Spannung u_0 gilt:

$$\begin{aligned}
u_0 &= 3 \frac{V}{A} \cdot 3.3221A + 0.1 \frac{Vs}{A} \cdot \frac{di(t)}{dt} \\
u_0 &= 3 \frac{V}{A} \cdot 3.3221A + 0 \\
u_0 &= 9.9663V
\end{aligned}$$

1.2 Zeichnen Sie für die DGLn (1) und (2) die Strukturbilder (Integrierer, Funktionen, ...)

$$\ddot{x} = g - \frac{C}{m} \cdot \left(\frac{i}{x}\right)^2$$



1.3 Linearisieren Sie die DGLn (1) und (2)

Es gilt:

$$\begin{aligned}
\ddot{x} &= g - \frac{C}{m} \cdot \left(\frac{i}{x}\right)^2 \\
\ddot{x}(t) &= g - \frac{C}{m} \cdot \left(\frac{i(t)}{x(t)}\right)^2
\end{aligned}$$

Nach di im AP abgelitten:

$$\begin{aligned}
\left. \frac{\delta f}{\delta i} \right|_A &= -\frac{2Ci_0}{mx^2} \\
&= -2 \cdot 5 \cdot 10^{-6} \frac{kg \cdot m^3}{A^2 s^2} \cdot 3.3221 A \cdot \frac{1}{0.025 kg \cdot 0.015^2 m^2} \\
&= -\frac{2 \cdot 5 \cdot 10^{-6} \cdot 3.3221}{0.025 \cdot 0.015^2} \frac{m}{As^2} \\
&= -5.9060 \frac{m}{A \cdot s^2}
\end{aligned}$$

Nach dx im AP abgeleitet:

$$\begin{aligned}
\left. \frac{\delta f}{\delta x} \right|_A &= \frac{2Ci_0^2}{mx^3} \\
&= 2 \cdot 5 \cdot 10^{-6} \frac{kg \cdot m^3}{A^2 s^2} 3.3221^2 A^2 \cdot \frac{1}{0.025 kg \cdot 0.015^3 m^3} \\
&= \frac{2 \cdot 5 \cdot 10^{-6} \cdot 3.3221^2}{0.025 \cdot 0.015^3} \frac{1}{s^2} \\
&= 1308.0120 \frac{1}{s^2}
\end{aligned}$$

Daraus folgt:

$$\Delta \ddot{x} = -5.9060 \frac{m}{As^2} \cdot \Delta i + 1308.0120 \frac{1}{s^2} \cdot \Delta x \quad (3)$$

Es gilt:

$$\begin{aligned}
u(t) &= R \cdot i(t) + L \cdot \dot{i}(t) \\
\dot{i}(t) &= \frac{1}{L} \cdot u(t) - \frac{R}{L} \cdot i(t)
\end{aligned}$$

Nach di im AP abgeleitet:

$$\begin{aligned}
\left. \frac{\delta f}{\delta i} \right|_A &= -\frac{R}{L} \\
&= -3 \frac{V}{A} \cdot 10 \frac{A}{Vs} \\
&= -30 \frac{1}{s}
\end{aligned}$$

Nach du im AP abgeleitet:

$$\begin{aligned}
\left. \frac{\delta f}{\delta u} \right|_A &= \frac{1}{L} \\
&= \frac{1}{0.01 \frac{Vs}{A}} \\
&= 10 \frac{A}{Vs}
\end{aligned}$$

Daraus folgt:

$$\Delta \dot{i} = -30 \frac{1}{s} \cdot \Delta i + 10 \frac{A}{Vs} \cdot \Delta u \quad (4)$$

1.4 Normieren Sie die linearisierten DGLn auf SI-Größen

(3) liegt bereits in SI-Einheiten vor.

Für (4) gilt:

$$\Delta \dot{i} = -30 \frac{1}{s} \cdot \Delta i + 10 \frac{s^2 A^2}{m^2 kg} \cdot \Delta u \quad (5)$$

1.5 Geben Sie zu den linearisierten und normierten DGLn die Übertragungsfunktionen an

$$\begin{aligned} s^2 X(s) - 1308.012 s^0 X(s) &= -5.9060 s^0 I(s) \\ X(s)(s^2 - 1308.012) &= -5.9060 I(s) \\ G_1(s) &= \frac{X(s)}{I(s)} = \frac{-5.9060}{s^2 - 1308.012} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} s^1 I(s) + 30 s^0 I(s) &= 10 s^0 U(s) \\ I(s)(s + 30) &= 10 U(s) \\ G_2(s) &= \frac{I(s)}{U(s)} = \frac{10}{s + 30} \end{aligned}$$

1.6 Geben Sie die Gesamtübertragungsfunktion der Regelstrecke an

$$G(s) = G_1(s) \cdot G_2(s) = -\frac{59.060}{s^3 + 30s^2 - 1308.0120s - 39240.36} \quad (6)$$

1.7 sisotool

Die mittels sisotool berechnete Reglerübertragungsfunktion:

```
1 >> C
2
3 Zero/pole/gain from input "Input" to output "Output":
4 -5362.0135 (s^2 + 13.83s + 62.32)
5 -----
6          s (s+100)
7
8 >> tf(C)
9
10 Transfer function from input "Input" to output "Output":
11 -5362 s^2 - 7.415e004 s - 3.342e005
12 -----
13          s^2 + 100 s
```