

# 4. Praktikum: Modellierung von Dynamischen Systemen

Andreas Krohn

Benjamin Vetter

11. Januar 2011

## Inhaltsverzeichnis

<b>1 Vorbereitung: Modellierung des Wirkungsdiagramms</b>	<b>1</b>
1.1 Bestimmen Sie für den Arbeitspunkt ( $x_0=15\text{mm}$ ) den Strom $i_0$ und die Spannung $u_0$ . . . . .	1
1.2 Zeichnen Sie für die DGLn (1) und (2) die Strukturbilder (Integrierer, Funktionen, ...) . . . . .	2
1.3 Linearisieren Sie die DGLn (1) und (2) . . . . .	2
1.4 Normieren Sie die linearisierten DGLn auf SI-Größen . . . . .	3
1.5 Geben Sie zu den linearisierten und normierten DGLn die Übertragungsfunktionen an . . . . .	4
1.6 Geben Sie die Gesamtübertragungsfunktion der Regelstrecke an . . . . .	4
1.7 sisotool . . . . .	4

## 1 Vorbereitung: Modellierung des Wirkungsdiagramms

### 1.1 Bestimmen Sie für den Arbeitspunkt ( $x_0=15\text{mm}$ ) den Strom $i_0$ und die Spannung $u_0$

Es gilt:

$$m\ddot{x} = \sum F = mg - C\left(\frac{\dot{i}}{x}\right)^2 \quad (1)$$

Für den Strom  $i_0$  gilt:

$$\begin{aligned} 0 &= mg - C\left(\frac{\dot{i}}{x}\right)^2 \\ C\left(\frac{\dot{i}}{x}\right)^2 &= mg \\ \left(\frac{\dot{i}}{x}\right)^2 &= \frac{mg}{C} \\ \frac{\dot{i}}{x} &= \sqrt{\frac{mg}{C}} \\ \dot{i} &= x\sqrt{\frac{mg}{C}} \end{aligned}$$

$$i = 0.015m \sqrt{\frac{0.025kg \cdot 9.81 \frac{m}{s^2}}{5 \cdot 10^{-6} \frac{kg \cdot m}{s^2} \frac{m^2}{A^2}}}$$

$$i = 0.015m \sqrt{0.025kg \cdot 9.81 \frac{m}{s^2} \cdot \frac{1}{5 \cdot 10^{-6}} \frac{A^2}{\frac{kg \cdot m}{s^2}}}$$

$$i = 0.015m \sqrt{0.025kg \cdot 9.81 \frac{m}{s^2} \cdot \frac{1}{5 \cdot 10^{-6}} \cdot A^2 \cdot \frac{s^2}{kg \cdot m^3}}$$

$$i = 0.015m \sqrt{\frac{0.025 \cdot 9.81}{5 \cdot 10^{-6}} \cdot \frac{A^2}{m^2}}$$

$$i = 3.3221A$$

Für die Spannung  $u_0$  gilt:

$$u(t) = R \cdot i(t) + L \cdot \frac{di(t)}{dt} \quad (2)$$

Es gilt:

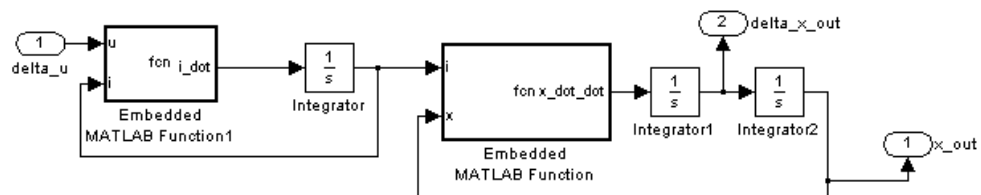
$$u_0 = 3 \frac{V}{A} \cdot 3.3221A + 0.1 \frac{Vs}{A} \cdot \frac{di(t)}{dt}$$

$$u_0 = 3 \frac{V}{A} \cdot 3.3221A + 0$$

$$u_0 = 9.9663V$$

**1.2 Zeichnen Sie für die DGLn (1) und (2) die Strukturbilder (Integrierer, Funktionen, ...)**

$$\ddot{x} = g - \frac{C}{m} \cdot \left(\frac{i}{x}\right)^2$$



**1.3 Linearisieren Sie die DGLn (1) und (2)**

Es gilt:

$$\ddot{x} = g - \frac{C}{m} \cdot \left(\frac{i}{x}\right)^2$$

$$\ddot{x}(t) = g - \frac{C}{m} \cdot \left(\frac{i(t)}{x(t)}\right)^2$$

Nach  $di$  im AP abgeleitet:

$$\begin{aligned}
\left. \frac{\delta f}{\delta i} \right|_A &= -\frac{2Ci_0}{mx^2} \\
&= -2 \cdot 5 \cdot 10^{-6} \frac{kg \cdot m^3}{A^2 s^2} \cdot 3.3221 A \cdot \frac{1}{0.025 kg \cdot 0.015^2 m^2} \\
&= -\frac{2 \cdot 5 \cdot 10^{-6} \cdot 3.3221}{0.025 \cdot 0.015^2} \frac{m}{As^2} \\
&= -5.9060 \frac{m}{A \cdot s^2}
\end{aligned}$$

Nach  $dx$  im AP abgeleitet:

$$\begin{aligned}
\left. \frac{\delta f}{\delta x} \right|_A &= \frac{2Ci_0^2}{mx^3} \\
&= 2 \cdot 5 \cdot 10^{-6} \frac{kg \cdot m^3}{A^2 s^2} \cdot 3.3221^2 A^2 \cdot \frac{1}{0.025 kg \cdot 0.015^3 m^3} \\
&= \frac{2 \cdot 5 \cdot 10^{-6} \cdot 3.3221^2}{0.025 \cdot 0.015^3} \frac{1}{s^2} \\
&= 1308.0120 \frac{1}{s^2}
\end{aligned}$$

Daraus folgt:

$$\Delta \ddot{x} = -5.9060 \frac{m}{As^2} \cdot \Delta i + 1308.0120 \frac{1}{s^2} \cdot \Delta x \quad (3)$$

Es gilt:

$$\begin{aligned}
u(t) &= R \cdot i(t) + L \cdot \dot{i}(t) \\
\dot{i}(t) &= \frac{1}{L} \cdot u(t) - \frac{R}{L} \cdot i(t)
\end{aligned}$$

Nach  $di$  im AP abgeleitet:

$$\begin{aligned}
\left. \frac{\delta f}{\delta i} \right|_A &= -\frac{R}{L} \\
&= -3 \frac{V}{A} \cdot 10 \frac{A}{Vs} \\
&= -30 \frac{1}{s}
\end{aligned}$$

Nach  $du$  im AP abgeleitet:

$$\begin{aligned}
\left. \frac{\delta f}{\delta u} \right|_A &= \frac{1}{L} \\
&= \frac{1}{0.01 \frac{Vs}{A}} \\
&= 10 \frac{A}{Vs}
\end{aligned}$$

Daraus folgt:

$$\Delta \dot{i} = -30 \frac{1}{s} \cdot \Delta i + 10 \frac{A}{Vs} \cdot \Delta u \quad (4)$$

## 1.4 Normieren Sie die linearisierten DGLn auf SI-Größen

(3) liegt bereits in SI-Einheiten vor.

Für (4) gilt:

$$\Delta \dot{i} = -30 \frac{1}{s} \cdot \Delta i + 10 \frac{s^2 A^2}{m^2 kg} \cdot \Delta u \quad (5)$$

TODO?

### 1.5 Geben Sie zu den linearisierten und normierten DGLn die Übertragungsfunktionen an

$$\begin{aligned} s^2 X(s) - 1308.012 s^0 X(s) &= -5.9060 s^0 I(s) \\ X(s)(s^2 - 1308.012) &= -5.9060 I(s) \\ G_1(s) = \frac{X(s)}{I(s)} &= \frac{-5.9060}{s^2 - 1308.012} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} s^1 I(s) + 30 s^0 I(s) &= 10 s^0 U(s) \\ I(s)(s + 30) &= 10 U(s) \\ G_2(s) = \frac{I(s)}{U(s)} &= \frac{10}{s + 30} \end{aligned}$$

### 1.6 Geben Sie die Gesamtübertragungsfunktion der Regelstrecke an

$$G(s) = G_1(s) \cdot G_2(s) = -\frac{59.060}{s^3 + 30s^2 - 1308.0120s - 39240.36} \quad (6)$$

### 1.7 sisotool

Die mittels sisotool berechnete Reglerübertragungsfunktion:

```

1 >> C
2
3 Zero/pole/gain from input "Input" to output "Output":
4 -5362.0135 (s^2 + 13.83s + 62.32)
5 -----
6          s (s+100)
7
8 >> tf(C)
9
10 Transfer function from input "Input" to output "Output":
11 -5362 s^2 - 7.415e004 s - 3.342e005
12 -----
13          s^2 + 100 s
```