Práctica Algoritmos Genéticos y Meméticos APC Metaheurísticas

Ignacio Aguilera Martos DNI: 77448262V e-mail: nacheteam@correo.ugr.es Grupo de prácticas 1 Lunes 17:30-19:30

Curso 2017-2018

Índice

1.	Introducción del problema	2
2.	Introducción de la práctica	2
3.	$\begin{array}{cccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	5 6 6
4.	Genético Estacionario	7
5 .	Genético Generacional	8
6.	Meméticos	9
7.	Pseudocódigo KNN	11
8.	Pseudocódigo Relief	12
9.	Pseudocódigo Búsqueda Local	14
10	Procedimiento de desarrollo de la práctica	15
11	Resultados 11.1. Análisis de los datos	15 17 18

1. Introducción del problema

Para el problema de clasificación partimos de un conjunto de datos dado por una serie de tuplas que contienen los valores de atributos para cada instancia. Esto es una n-tupla de valores reales en nuestro caso.

El objetivo del problema es obtener un vector de pesos que asocia un valor en el intervalo [0, 1] indicativo de la relevancia de ese atributo. Esta relevancia va referida a lo importante que es en nuestro algoritmo clasificador ese atributo a la hora de computar la distancia entre elementos. Resumiendo lo que tenemos es un algoritmo clasificador que utiliza el vector de pesos calculado para predecir la clase a la que pertenece una instancia dada. Este algoritmo clasificador es el KNN con k=1. Lo que hace es calcular según la distancia euclídea (o cualquier otra) la tupla más cercana a la que queremos clasificar ponderando cada atributo con el correspondiente peso del vector, es decir, la distancia entre dos elementos sería:

$$d(e, f) = \sqrt{\sum_{i=0}^{n} w_i * (e_i - f_i)}$$

Donde e y f son instancias del conjunto de datos, w el vector de pesos y n la longitud de e y f que es la misma.

La calificación que se le asigna al vector w depende de dos cosas: la tasa de aciertos y la simplicidad.

La tasa de aciertos se mide contando el número de aciertos al emplear el clasificador descrito y la simplicidad se mide como el número de elementos del vector de pesos que son menores que 0.2, ya que estos pesos no son empleados por el clasificador, o lo que es lo mismo, son sustituidos por cero. Por lo tanto las calificaciones siguen las fórmulas:

$$Tasa_acierto = 100 \cdot \frac{n^{\rm o}~aciertos}{n^{\rm o}~datos}~,~Tasa_simplicidad = 100 \cdot \frac{n^{\rm o}~valores~de~w~<~0,2}{n^{\rm o}~de~atributos}$$

$$Tasa_agregada = \frac{1}{2} \cdot Tasa_acierto + \frac{1}{2} \cdot Tasa_simplicidad$$

Cabe destacar que todas las tasas están expresadas en porcentajes, por lo tanto cuanto más cercano sea el valor a 100 mejor es la calificación.

De esta forma a través del algoritmo que obtiene el vector de pesos para el conjunto de datos dado y el clasificador obtenemos un programa que clasifica de forma automática las nuevas instancias de datos que se introduzcan.

2. Introducción de la práctica

En esta práctica he desarrollado algoritmos genéticos tanto estacionarios como generacionales con los dos operadores de cruce propuestos (aritmético y BLX) así como un algoritmo memético basado en el genético generacional.

Al igual que en la práctica anterior el objetivo es ejecutar estos algoritmos sobre los conjuntos de datos dados para observar su comportamiento y realizar una comparativa entre los mismos. A los algoritmos mencionados anteriormente se les suman el 1NN con todos los pesos a uno, el greedy Relief y la búsqueda local (algoritmos implementados en la primera práctica).

Igual que en la práctica anterior he realizado un procesamiento de los datos para eliminar tuplas repetidas, de forma que ya tenemos implementado el leave one out para conjuntos distintos en el KNN y además, he implementado una versión más rápida de KNN usando la librería NumPy con la intención de reducir tiempos en la búsqueda local, en los algoritmos genéticos y en los meméticos.

En la práctica se desarrollará cómo he implementado los algoritmos genéticos (en sus dos variantes) incluyendo los operadores de cruce y mutación así como su adaptación a algoritmo memético.

3. Descripción común a todos los algoritmos

Los algoritmos empleados han sido el KNN, el algoritmo greedy Relief, la metaheurística de búsqueda local, un algoritmo genético estacionario, un algoritmo genético generacional y un memético basado en el algoritmo genético generacional.

Estos algoritmos comparten ciertos métodos y operadores que pasaré a explicar en esta sección. Para empezar se debe destacar que la representación escogida para las soluciones es un vector de números reales, es decir, si n es el número de características:

$$w \in \mathbb{R}^n$$
 t.q. $\forall i \ con \ 0 \le i < n \ se \ tiene \ w_i \in [0, 1]$

O lo que es lo mismo, un vector de tamaño n con todas las posiciones rellenas con números del intervalo [0,1].

A estos números me referiré como pesos asociados a las características, ya que lo que nos indican es el grado de importancia de dicha característica a la hora de clasificar los datos, siendo 1 el máximo de relevancia y 0 el mínimo.

Así mismo cabe destacar que nuestra intención en este problema es obtener una buena calificación de dicho vector de pesos. Esto lo medimos mediante las tasas de acierto y simplicidad que se definen como:

$$Tasa_acierto = 100 \cdot \frac{n^{\rm o}~aciertos}{n^{\rm o}~datos}~,~Tasa_simplicidad = 100 \cdot \frac{n^{\rm o}~valores~de~w~<~0,2}{n^{\rm o}~de~atributos}$$

$$Tasa_agregada = \frac{1}{2} \cdot Tasa_acierto + \frac{1}{2} \cdot Tasa_simplicidad$$

La tasa de aciertos lo que nos mide es en un porcentaje cuántas instancias hemos clasificado correctamente mediante el algoritmo KNN usando el vector de pesos w.

La tasa de simplicidad nos mide cuántos de los valores que tiene el vector de pesos son menores que 0.2. Esto se hace ya que, como imposición del problema, tenemos que si alguno de los pesos es menor que 0.2 no debemos usarlo, o lo que es lo mismo, debemos sustituirlo por un 0 en la función de la distancia que luego describiré. Midiendo esto obtenemos un dato de cuanto sobreajuste ha tenido nuestro algoritmo a la hora de obtener el vector de pesos. Cuantas menos características necesitemos para discernir la clase a la que pertenece una instancia de los datos, más simple será clasificar dicha instancia. Se expresa en porcentaje indicando 0 como ninguna simplicidad y 100 como la máxima simplicidad.

De esta forma combinando ambas tasas obtenemos la tasa agregada que nos hace la media entre ambas tasas, de forma que le asignamos la misma importancia a acertar en la clasificación de las instancias y a la simplicidad en la solución. Cabe destacar que es imposible obtener una tasa de un 100% a no ser que los datos se compongan únicamente de un punto ya que ello implicaría que la simplicidad ha de ser un 100% (todos las posiciones del vector menores que 0.2) y por tanto la distancia sería 0 en todos los casos. De esta forma aspiraremos a una calificación lo mas alta posible pero teniendo en cuenta las restricciones de la función objetivo construida.

Las funciones y operadores de uso común los he agrupado en un fichero llamado auxiliar.py. Este fichero contiene las funciones de lectura de datos, distancias, una función que devuelve el elemento más común de una lista, la norma euclídea, una función para dividir los datos en el número de particiones que queramos manteniendo el porcentaje de elementos de cada clase que había en el conjunto de datos original y el operador de mutación.

3.1. Generación de soluciones aleatorias

En los algoritmos genéticos y meméticos partimos de una población de soluciones aleatorias que generamos con una distribución uniforme, de forma que partimos en un inicio con una

población de 30 individuos con valores en los vectores de pesos entre $0 \ y \ 1$ generados de forma aleatoria.

Nótese que en nuestro caso TAM_POBLACION=30.

Algorithm 1 generaPoblacionInicial(longitud)

```
\begin{array}{l} poblacion \leftarrow [\ ] \\ \textbf{for} \ i{=}0 \ , \ldots \ , \ TAM\_POBLACION-1 \ \textbf{do} \\ cromosoma \leftarrow [\ ] \\ \textbf{for} \ j{=}0 \ , \ldots \ , \ longitud-1 \ \textbf{do} \\ cromosoma \leftarrow [cromosoma,uniforme(0,1)] \\ \textbf{end for} \\ poblacion \leftarrow [poblacion,cromosoma] \\ \textbf{end for} \\ \textbf{return} \ poblacion \end{array}
```

3.2. Operador de cruce BLX- α

Este operador de cruce se usa tanto en los algoritmos genéticos como meméticos.

Se toman dos padres, de los que hallamos el elemento más grande de su vector de pesos y el más pequeño para poder obtener el máximo y mínimo de los dos. Esto nos va a dar un intervalo de valores para nuestro hijo.

El hijo se va a generar tomando valores aleatorios con una distribución uniforme que estén en el intervalo $[min_padres - \delta, max_padres + \delta]$, donde $\delta = max_padres - min_padres$. De esta forma podemos obtener el número que deseemos de hijos tan solo con dos padres, ya que los valores son aleatorios y por tanto los hijos obtenidos serán distintos.

Nótese que en nuestro caso $\alpha = 0.3$

Algorithm 2 cruceBLX(cromosoma1, cromosoma2)

```
hijo \leftarrow []

\max_{c} \leftarrow (cromosoma1)

\max_{c} \leftarrow (cromosoma2)

\min_{c} \leftarrow (cromosoma2)

\min_{c} \leftarrow (cromosoma1)

\min_{c} \leftarrow (cromosoma2)

\max_{c} \rightarrow (cromosoma2)

\min_{c} \rightarrow (cromosoma2)

\min_{c} \rightarrow (cromosoma2)

\det \leftarrow (cromosoma2)

\det \leftarrow
```

Nótese que hemos tenido que truncar las soluciones, ya que el valor δ utilizado en el algoritmo puede provocar que el hijo que obtengamos tenga valores fuera del intervalo [0,1], cosa que no tendría sentido para nuestro problema.

3.3. Operador de cruce Aritmético

El operador de cruce aritmético toma, igual que en el caso anterior, dos padres y devuelve un hijo. En este caso el hijo que obtenemos es único, ya que lo vamos a calcular haciendo la media posición a posición respecto a los dos padres. Esto nos va a garantizar que los hijos estén en el intervalo de definición, no como en el BLX.

Un inconveniente que puede presentar este algoritmo es que vamos a tener mucha menos posibilidad de obtener valores muy cercanos a 0 o a 1, ya que al realizar la media siempre vamos a ir alejándonos de estos valores.

Algorithm 3 cruceAritmetico(cromosoma1,cromosoma2)

```
\begin{array}{l} \text{hijo} \leftarrow [\ ] \\ \textbf{for} \ i{=}0 \ , \ldots \ , \ \text{longitud(cromosoma1)} \ \textbf{do} \\ \text{hijo} \leftarrow [\text{hijo}, \frac{cromosoma1[i] + cromosoma2[i]}{2}] \\ \textbf{end for} \\ \textbf{return} \ \ \text{hijo} \end{array}
```

3.4. Función de mutación

Esta función recibe como entrada un vector de pesos y una posición que es la que se desea mutar, devolviendo como resultado el vector de pesos ya mutado y la posición aumentada en una unidad (se usa para el algoritmo de búsqueda local aunque puede ignorarse).

Algorithm 4 mutacion(w,pos)

```
incremento = gauss(mu=0,sigma=0.3)
posicion_nueva = pos+1
w[pos]+=incremento
Truncar el vector w (0 si es negativo y 1 si es mayor que 1).
return w,pos_nueva
```

Esta función es usada en búsqueda local y en todos los genéticos y meméticos a la hora de realizar la mutación de los cromosomas.

3.5. Torneo Binario

Para la selección de los dos padres utilizamos el torneo binario. Para ello cogemos dos individuos de la población y los comparamos entre sí cogiendo al mejor de los dos. Al repetir esta operación dos veces obtenemos los dos padres que necesitamos.

Algorithm 5 torneoBinario(data,poblacion,k,etiquetas,valoraciones)

```
individuos ← 2 números aleatorios entre 0 y TAM_POBLACION-1
valoracion_ind1 ← valoraciones[individuos[0]]
valoracion_ind2 ← valoraciones[individuos[1]]
if valoracion_ind1>valoracion_ind2 then
    return individuos[0]
else
    return individuos[1]
end if
```

4. Genético Estacionario

El algoritmo genético estacionario se basa en la dinámica de poblaciones como todos los algoritmos genéticos, con la salvedad de que sólo evolucionamos y cruzamos una única pareja de padres para obtener sólo dos hijos en el caso de BLX y para el aritmético haremos lo mismo con cuatro padres para obtener dos hijos de igual forma.

Partimos de una población inicial de 30 individuos generados de forma aleatoria tal y como se ha explicado en la parte común a todos los algoritmos.

Tras la obtención de los dos hijos hacemos una mutación con probabilidad de 0.001 en cada gen (posición del vector de pesos).

Estos dos hijos generados se sumarán a la población existente. Haremos una valoración de la población viendo cuáles son los 30 individuos con mejor puntuación y nos quedaremos con ellos. Esto puede implicar que si los dos hijos generados son peores que el resto de la población desecharemos a los 2 hijos generados y nos volveremos a quedar con la población que teníamos antes de realizar el cruce.

Haciendo esto vamos a ir obteniendo a cada iteración dos individuos nuevos que se introducirán en la población mejorándola de forma gradual.

Al final del algoritmo comprobamos cuál de los elementos de la población tiene mejor valoración para devolver al mejor individuo de nuestra población.

Nótese que la constante TAM_POBLACION es 30 en nuestro caso y MAX_EVALUACIONES es 15000

Algorithm 6 GeneticoEstacionario(data,k,operador_cruce)

```
num\_padres \leftarrow 0
if operador_cruce == cruceAritmetico then
  num\_padres \leftarrow 4
else if operador_cruce == cruceBLX then
  num\_padres \leftarrow 2
else
  Error en el operador de cruce.
end if
poblacion \leftarrow generaPoblacionInicial(numero\_caracteristicas)
valoraciones ← tasa_agregada + tasa_reduccion de cada individuo de la poblacion
evaluaciones \leftarrow TAM\_POBLACION
while evaluaciones < MAX_EVALUACIONES do
  padres ← Padres escogidos por torneo binario según num_padres
  hijos ← Obtenemos los hijos según operador_cruce con los padres calculados.
  Muta cada gen de los hijos si uniforme(0,1) es menor que 0.001.
  poblacion \leftarrow [poblacion, hijos]
  valoraciones \leftarrow [valoraciones, valoraciones de los hijos]
  Obtener los índices que los 30 mejores individuos de la población y quedarse con ellos.
  Actualizar poblacion y valoraciones según los índices obtenidos.
  evaluaciones \leftarrow evaluaciones +2
end while
return Devolver al individuo con mayor valoración de la población.
```

Donde el parámetro data y k se emplean en la llamada a KNN para obtener una calificación de cada individuo de la población para poder compararlos.

5. Genético Generacional

El algoritmo genético generacional se basa en la dinámica de poblaciones al igual que el estacionario. Este algoritmo, al contrario que el anterior, intenta reemplazar toda o gran parte de la población a cada iteración del mismo de forma que a cada paso mejore una parte sustancial de la misma tras los cruces.

En nuestro caso el porcentaje escogido es de un 70 % por lo que a cada iteración se generarán $0.7 \cdot 30 = 21$ hijos que se introducirán en la población reemplazando a los padres.

Así mismo vamos a ir guardando a cada paso el mejor individuo de cada generación con la intención de que si el peor de la población generada en esta iteración es peor que el mejor de la anterior lo reemplacemos.

Esto también nos va a proveer de una forma sencilla de reconocer al mejor individuo una vez acabemos el algoritmo.

También debemos de tener en cuenta que al igual que en el anterior algoritmo genético vamos a mutar la nueva población generada con una probabilidad de 0.001. En este caso al ser un número mayor de genes vamos a ahorrarnos la generación de números aleatorios mutando siempre un número fijo de los mismos que será $21 \cdot num_caracteristicas \cdot 0.001$.

```
Algorithm 7 GeneticoGeneracional(data,k,operador_cruce)
```

```
poblacion \leftarrow generaPoblacionInicial(num\_caracteristicas)
mutaciones \leftarrow PROB\_MUTACION*TAM\_POBLACION*num\_caracteristicas
num_parejas 

TAM_POBLACION*PROB_CRUCE
valoraciones ← valoraciones de la población
mejor_solución ← Mejor solución de la población.
while evaluaciones < MAX_EVALUACIONES do
  hijos \leftarrow []
  for i=0, ..., num_parejas-1 do
    if operador_cruce==cruceAritmetico then
       padres ← genera 4 padres con torneoBinario
       hijos \leftarrow [hijos, operador\_cruce(padres[0], padres[1])]
       hijos \leftarrow [hijos, operador\_cruce(padres[2], padres[3])]
       hijos \leftarrow [hijos, operador\_cruce(padres[0], padres[2])]
       hijos \leftarrow [hijos, operador\_cruce(padres[1], padres[2])]
    else
       padres ← genera 2 padres con torneoBinario
       hijos \leftarrow [hijos, operador\_cruce(padres[0], padres[1])]
       hijos \leftarrow [hijos, operador\_cruce(padres[0], padres[1])]
    end if
  end for
  Muta la nueva población de hijos con probabilidad 0.001 con una distribución gauss(\mu =
  0, \sigma = 0.3
  Rellena la población de hijos con padres haciendo torneos binarios.
  poblacion \leftarrow hijos
  Actualiza las valoraciones de los individuos.
  Si el peor de la nueva población es peor que el mejor de la anterior lo sustituimos.
  Actualiza el mejor de la población.
end while
return Mejor de la población.
```

6. Meméticos

El algoritmo memético toma la misma estructura que el algoritmo genético generacional en cuanto a esquema de evolución, cruce y mutaciones, con la salvedad de que introducimos una fase de explotación en el mismo.

La variante implementada toma el mismo algoritmo genético generacional y aplica al $10\,\%$ de los 30 individuos una búsqueda local para maximizar su valoración. De esta forma vamos a tener un tercio de la población con una valoración mejor que el resto. Esto lo que va a intentar hacer es maximizar y hacer la convergencia mucho más rápida que en los algoritmos genéticos. Así mismo este algoritmo está implementado con los dos operadores de cruce con la intención de comprobar cuál es el que nos da mejores resultados con respecto al otro.

Donde prob_bl es el porcentaje de la población al que queremos aplicar la búsqueda local.

```
Algorithm 8 Memetico(data,k,operador_cruce,nGeneraciones,prob_bl,mejores=False)
  poblacion \leftarrow generaPoblacionInicial(num\_caracteristicas)
  mutaciones \leftarrow PROB\_MUTACION*TAM\_POBLACION*num\_caracteristicas
  num\_parejas \leftarrow TAM\_POBLACION*PROB\_CRUCE
  valoraciones ← valoraciones de la población
  mejor_solución \leftarrow Mejor solución de la población.
  contador_generaciones \leftarrow 1
  while evaluaciones < MAX_EVALUACIONES do
    if contador_generaciones %nGeneraciones==0 then
       n_elem_bl \leftarrow prob_bl*TAM_POBLACION
       individuos \leftarrow []
       if not mejores then
         individuos \leftarrow Tomar n_elem_bl de forma aleatoria desde 0,...,TAM_POBLACION-1
       else
         individuos ← Toma los 0.1*TAM_POBLACION mejores de la poblacion
       end if
       for ind en individuos do
         Aplica la búsqueda local a poblacion[ind]
         Actualiza el número de evaluaciones.
       end for
       Actualiza las valoraciones
       Actualiza las evaluaciones.
    end if
    hijos \leftarrow []
    for i=0, ..., num_parejas-1 do
       if operador_cruce==cruceAritmetico then
         padres ← genera 4 padres con torneoBinario
         hijos \leftarrow [hijos, operador\_cruce(padres[0], padres[1])]
         hijos \leftarrow [hijos, operador\_cruce(padres[2], padres[3])]
         hijos \leftarrow [hijos, operador\_cruce(padres[0], padres[2])]
         hijos \leftarrow [hijos, operador\_cruce(padres[1], padres[2])]
       else
         padres ← genera 2 padres con torneoBinario
         hijos \leftarrow [hijos, operador\_cruce(padres[0], padres[1])]
         hijos \leftarrow [hijos, operador\_cruce(padres[0], padres[1])]
       end if
    end for
    Muta la nueva población de hijos con probabilidad 0.001 con una distribución qauss(\mu =
    0, \sigma = 0.3
    Rellena la población de hijos con padres haciendo torneos binarios.
    poblacion \leftarrow hijos
    Actualiza las valoraciones de los individuos.
    Si el peor de la nueva población es peor que el mejor de la anterior lo sustituimos.
    Actualiza el mejor de la población.
    contador\_generaciones \leftarrow contador\_generaciones + 1
  end while
  return Mejor de la población.
```

7. Pseudocódigo KNN

 $\textbf{Algorithm 9} \ KNN(w, datos_test, datos_entrenamiento, \ etiquetas_entrenamiento, \ etiquetas_test, \\ k, \ mismos_conjuntos)$

```
tam\_datos\_entrenamiento \leftarrow longitud(datos\_entrenamiento)
clases \leftarrow []
for i=0,...,longitud(datos_test) do
  p \leftarrow datos\_test[i]
  w_m \leftarrow Repetir el vector w tantas veces como datos haya en datos_entrenamiento.
  p_m ← Repetir el vector p tantas veces como datos haya en datos_entrenamiento.
  dist \leftarrow w_{-}m \cdot (p_{-}m - datos\_entrenamiento)^2
  if mismos_conjuntos then
     dist[i] \leftarrow \infty
  end if
  \min \leftarrow \text{Los } k \text{ indices correspondientes a las distancias más pequeñas.}
  clases \leftarrow [clases, masComun(etiquetas\_entrenamiento[mins])]
end for
          \underline{\textit{Numero de elementos de clases que han acertado con respecto a etiquetas\_test}
return
                                     longitud(etiquetas\_test)
```

Cabe notar que el número que devolvemos está entre 0 y 1, por lo que en los algoritmos de valoración debemos tener esto en cuenta para multiplicarlo por 100 y convertirlo en un porcentaje.

8. Pseudocódigo Relief

Algorithm 10 elementoMinimaDistancia(e,lista)

```
distancias ← []

for l en lista do

if l!=e then

distancias ← [distancias, distancia(e,l,[1..1])]

else

distancias ← [distancias, max(distancias)]

end if

end for

indice_menor_distancia ← índice del elemento de menor valor del vector distancias.

return lista[indice_menor_distancia]
```

Algorithm 11 Relief(data)

```
w \leftarrow vector de pesos a 0
for elemento en data do
  clase \leftarrow clase de elemento
  amigos \leftarrow []
  enemigos \leftarrow []
  for e en data do
     {f if} e!=elemento AND e[longitud(e)-1]==clase {f then}
        amigos \leftarrow [amigos, e]
        enemigos \leftarrow [enemigos, e]
     end if
  end for
  amigo\_cercano \leftarrow elementoMinimaDistancia(elemento, amigos)
  enemigo_cercano \leftarrow elementoMinimaDistancia(elemento, enemigos)
  resta\_enemigo \leftarrow element-enemigo\_cercano
  resta\_amigo \leftarrow element-amigo\_cercano
  w \leftarrow w + resta\_enemigo - resta\_amigo
  w_{max} \leftarrow \text{máximo de w}
end for
\mathbf{for} \ i \ en \ [0..longitud(w)-1] \ \mathbf{do}
  if w[i] < 0 then
     w[i] \leftarrow 0
     w[i] \leftarrow \frac{w[i]}{w_{max}}
  end if
end for
return w
```

9. Pseudocódigo Búsqueda Local

Algorithm 12 primerVector(n) $w \leftarrow []$ for i en [0..n-1] do $w \leftarrow [w, random.uniforme(0,1)]$ end for return w

Algorithm 13 busquedaLocal(data,k)

```
MAX\_EVALUACIONES \leftarrow 15000
MAX\_VECINOS \leftarrow 20 \cdot longitud(data[0])
vecinos \leftarrow 0
evaluaciones \leftarrow 0
posicion_mutacion \leftarrow 0
w \leftarrow primerVector(longitud(data[0]))
valoracion\_actual \leftarrow Valoracion(data,data,k,w)
while evaluaciones<MAX_EVALUACIONES AND vecinos<MAX_VECINOS do
  evaluaciones \leftarrow evaluaciones+1
  vecinos \leftarrow vecinos+1
  vecino, posicion_mutacion \leftarrow mutacion(w,posicion_mutacion)
  valoracion\_vecino \leftarrow Valoracion(data,data,k,vecino)
  if valoracion_vecino>valoracion_actual then
     vecinos \leftarrow 0
     w \leftarrow vecino
     valoracion\_actual \leftarrow valoracion\_vecino
     posicion_mutacion \leftarrow 0
  else if posicion_mutacion==longitud(w) then
     posicion_mutacion \leftarrow 0
  end if
end while
return w
```

10. Procedimiento de desarrollo de la práctica

Las prácticas las he implementado usando python3.5. Los archivos utilizados tienen cada uno el nombre de la temática que tratan, teniendo por ejemplo geneticos.py como el fichero que contiene la implementación de los genéticos o por ejemplo auxiliar.py que es el fichero que contiene funciones que se usan de forma regular por todos los algoritmos o por varios de ellos. Para la implementación no he usado ningún framework, aunque he probado a emplear Sklearn para la implementación del algoritmo KNN. Este algoritmo resultó ser más lento que mi versión implementada con la librería numpy por lo que no lo he utilizado al final.

La ejecución de las prácticas se puede hacer mediante dos programas: resultados.py o main.py. En el caso de resultados.py se ejecutan todos los algoritmos sobre todos los conjuntos de datos de forma que obtenemos todo lo necesario para compararlos entre sí. Este fichero se puede ejecutar como 'python3.5 resultados.py'.

El fichero main.py permite la ejecución de un algoritmo concreto sobre un fichero de datos concreto obteniendo los resultados asociados a dicho fichero y algoritmo. Para ello se nos pide por la ruta del fichero de datos, el valor de la constante k para el KNN, el algoritmo que queremos evaluar y el número de particiones que vamos a hacer del conjunto de datos.

De igual modo si queremos cambiar la semilla usada en la generación de números aleatorios se puede encontrar al inicio de todos los ficheros de código para cambiarla.

11. Resultados

		Oz	one			Parkir	isons			Spectf-	Heart	
	%_clas	%_red	Agr.	T (seg)	%_clas	%_red	Agr.	T (seg)	%_clas	%_red	Agr.	T (seg)
Partición 1	71.8750	0.0000	35.9375	0.0111								
Partición 2	84.3750	0.0000	42.1875	0.0097								
Partición 3	71.8750	0.0000	35.9375	0.0095								
Partición 4	81.2500	0.0000	40.6250	0.0088								
Partición 5	85.9375	0.0000	42.9688	0.0089								
Media	79.0625	0.0000	39.5313	0.0096								

Cuadro 1: Resultados 1NN

		Oz	one			Parkir	sons			Spectf-	Heart	
	$%_{\text{clas}}$	%_red	Agr.	T (seg)	$%_{-}$ clas	%_red	Agr.	T (seg)	$%_{-}$ clas	%_red	Agr.	T (seg)
Partición 1	64.0625	0.0000	32.0313	2.3071								
Partición 2	85.9375	0.0000	42.9688	1.6189								
Partición 3	75.0000	0.0000	37.5000	1.7513								
Partición 4	73.4375	0.0000	36.7188	1.7399								
Partición 5	81.2500	0.0000	40.6250	1.6257								
Media	75.9375	0.0000	37.9688	1.8086								

Cuadro 2: Resultados Relief con K=1

		Oz	one			Parkir	nsons			Spectf-	Heart	
	%_clas	%_red	Agr.	T (seg)	%_clas	%_red	Agr.	T (seg)	%_clas	%_red	Agr.	T (seg)
Partición 1	76.5625	25.0000	50.7813	89.7886								
Partición 2	79.6875	15.2778	47.4826	75.9767								
Partición 3	68.7500	34.7222	51.7361	85.7498								
Partición 4	81.2500	27.7778	54.5139	93.7621								
Partición 5	78.1250	23.6111	50.8681	105.6183								
Media	76.875	25.2778	51.0764	90.1781								

Cuadro 3: Resultados Búsqueda Local con K=1

		Oz	one			Parkir	nsons			Spectf-	Heart	
	%_clas	%_red	Agr.	T (seg)	%_clas	%_red	Agr.	T (seg)	%_clas	%_red	Agr.	T (seg)
Partición 1	76.5625	52.7778	64.6701	534.7600								
Partición 2	87.5	51.3889	69.4444	482.7369								
Partición 3	76.5625	50.0000	63.2813	452.4577								
Partición 4	82.8125	55.5556	69.1840	481.0927								
Partición 5	79.6875	52.7778	66.2326	476.6389								
Media	80.6250	52.5000	66.5625	485.5372								

Cuadro 4: Resultados AGE-BLX con K=1

		Ozone				Parkir	nsons			Spectf-	Heart	
	%_clas	%_red	Agr.	T (seg)	%_clas	%_red	Agr.	T (seg)	%_clas	%_red	Agr.	T (seg)
Partición 1	78.1250	76.3889	77.2569	471.0574								
Partición 2	84.375	76.3889	80.3819	476.7666								
Partición 3	81.2500	65.2778	73.2639	467.5143								
Partición 4	82.8125	66.6667	74.7396	476.7075								
Partición 5	76.5625	63.8889	70.2257	476.0006								
Media	80.6250	69.7222	75.1736	473.6093								

Cuadro 5: Resultados AGE-CA con K=1

		Ozone Ozone				Parkir	nsons			Spectf-	Heart	
	%_clas	$\%$ _red	Agr.	T (seg)	%_clas	%_red	Agr.	T (seg)	%_clas	$\%$ _red	Agr.	T (seg)
Partición 1	71.8750	45.8333	58.8542	649.8476								
Partición 2	78.1250	45.8333	61.9792	656.0903								
Partición 3	71.8750	44.4444	58.1597	645.3196								
Partición 4	81.2500	38.8889	60.0694	657.0321								
Partición 5	79.6875	38.8889	59.2882	657.8484								
Media	76.5625	42.7778	59.6701	653.2276								

Cuadro 6: Resultados AGG-BLX con K=1

		Ozone)			Parkir	isons			Spectf-	Heart	
	%_clas	%_red	Agr.	T (seg)	%_clas	%_red	Agr.	T (seg)	%_clas	%_red	Agr.	T (seg)
Partición 1	78.1250	44.4444	61.2847	1295.8234								
Partición 2	84.3750	50.0000	67.1875	1308.7905								
Partición 3	79.6875	54.1667	66.9271	1287.9295								
Partición 4	76.5625	41.6667	59.1146	1307.3627								
Partición 5	81.2500 6 41.6667	61.4583	1307.9415									
Media	80.0000	46.3889	63.1944	1301.5695								

Cuadro 7: Resultados AGG-CA con K=1

		Oz	one			Parkir	nsons			Spectf-	Heart	
	%_clas	$\%$ _red	Agr.	T (seg)	$%_{\text{clas}}$	$\%$ _red	Agr.	T (seg)	%_clas	$\%$ _red	Agr.	T (seg)
Partición 1	76.5625	30.5556	53.5590	483.3842								
Partición 2	87.5000	34.7222	61.1111	491.0853								
Partición 3	75.0000	30.5556	52.7778	480.3444								
Partición 4	85.9375	34.7222	60.3299	492.3788								
Partición 5	85.9375	31.9444	58.9410	491.1975								
Media	82.1875	32.5000	57.3438	487.6780								

Cuadro 8: Resultados AM(10,1.0) BLX con K=1

		Ozone				Parkir	nsons			Spectf-	Heart	
	%_clas %_red Agr. T (seg)			%_clas	%_red	Agr.	T (seg)	%_clas	%_red	Agr.	T (seg)	
Partición 1	71.8750	40.2778	56.0764	465.8056								
Partición 2	78.1250	34.7223	56.4236	472.3412								
Partición 3	75.0000	36.1111	55.5556	463.0502								
Partición 4	79.6875	31.9444	55.8160	472.0138								
Partición 5	81.2500	33.3333	57.2917	471.9598								
Media	77.1875	35.2778	56.2326	469.0341								

Cuadro 9: Resultados AM(10,0.1) BLX con K=1

		Ozone				Parkir	nsons			Spectf-	Heart	
	%_clas %_red Agr. T (seg)			%_clas	%_red	Agr.	T (seg)	%_clas	$\%$ _red	Agr.	T (seg)	
Partición 1	73.4375	33.3333	53.3854	465.9320								
Partición 2	82.8125	34.7222	58.7674	472.6991								
Partición 3	68.7500	36.1111	52.4306	463.2197								
Partición 4	79.6875	33.3333	56.5104	472.5732								
Partición 5	82.8125	34.7222	58.7674	472.2727								
Media	77.5000	34.4444	55.9722	469.3393								

Cuadro 10: Resultados AM(10,0.1,mejores) BLX con K=1

		Ozone				Parkir	isons			Spectf-	Heart	
	%_clas	%_red	Agr.	T (seg)	%_clas	%_red	Agr.	T (seg)	%_clas	%_red	Agr.	T (seg)
Partición 1	76.5625	30.5556	53.5590	544.5574								
Partición 2	82.8125	33.3333	58.0729	552.3451								
Partición 3	71.8750	25.0000	48.4375	540.2087								
Partición 4	81.2500	30.5556	55.9028	552.1704								
Partición 5	79.6875	41.6667	60.6771	551.9782								
Media	78.4375	32.2222	55.3299	548.2520								

Cuadro 11: Resultados AM(10,1.0) CA con K=1

11.1. Análisis de los datos

		Oz		Parkir	nsons		Spectf-Heart					
	%_clas	$\%$ _red	Agr.	T (seg)	$%_{clas}$	%_red	Agr.	T (seg)	%_clas	%_red	Agr.	T (seg)
Partición 1	76.5625	33.3333	54.9479	830.5894								
Partición 2	87.5000	38.8889	63.1944	838.5973								
Partición 3	79.6875	38.8889	59.2882	822.3652								
Partición 4	81.2500	40.2778	60.7639	838.2995								
Partición 5	78.1250	33.3333	55.7292	839.6178								
Media	80.6250	36.9444	58.7847	833.8938								

Cuadro 12: Resultados AM(10,0.1) CA con K=1

	Ozone					Parkir	nsons		Spectf-Heart				
	%_clas	%_red	Agr.	T (seg)	%_clas	%_red	Agr.	T (seg)	%_clas	%_red	Agr.	T (seg)	
Partición 1	71.8750	36.1111	53.9931	834.7623									
Partición 2	84.3750	38.8889	61.6319	837.4081									
Partición 3	75.0000	33.3333	54.1667	822.9041									
Partición 4	82.8125	33.3333	58.0729	837.5973									
Partición 5	81.2500	25.0000	53.1250	816.5085									
Media	79.0625	33.3333	56.1979	829.8361									

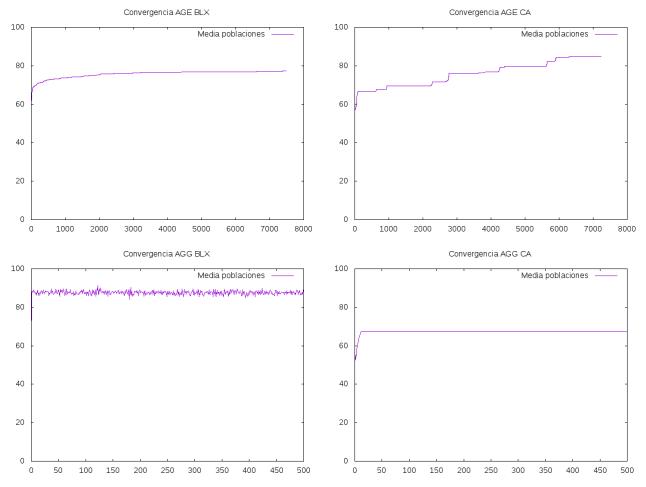
Cuadro 13: Resultados AM(10,0.1,mejores) CA con K=1

			Parkir	isons		Spectf-Heart						
	%_clas	%_red	Agr.	T (seg)	%_clas	%_red	Agr.	T (seg)	%_clas	%_red	Agr.	T (seg)
1-NN	79.0625	0.0000	39.5313	0.0096								
Relief	75.9375	0.0000	37.9688	1.8086								
BL	76.875	25.2778	51.0764	90.1781								
AGE-BLX	80.6250	52.5000	66.5625	485.5372								
AGE-CA	80.6250	69.7222	75.1736	473.6093								
AGG-BLX	76.5625	42.7778	59.6701	653.2276								
AGG-CA	80.0000	46.3889	63.1944	1301.5695								
AM(10,1) BLX	82.1875	32.5000	57.3438	487.6780								
AM(10,0.1) BLX	77.1875	35.2778	56.2326	469.0341								
AM(10,0.1,mejores) BLX	77.5000	34.4444	55.9722	469.3393								
AM(10,1) CA	78.4375	32.2222	55.3299	548.2520								
AM(10,0.1) CA	80.6250	36.9444	58.7847	833.8938								
AM(10,0.1,mejores) CA	79.0625	33.3333	56.1979	829.8361								

Cuadro 14: Resultados globales con K=1

11.2. Análisis de la convergencia

Para comprobar la eficiencia de los algoritmos genéticos he comprobado cómo converge el valor medio de las valoraciones a lo largo de las iteraciones y la generación de las poblaciones. Esto lo he hecho estudiando la media de la valoración (tasa agregada+tasa reducción) de las poblaciones a lo largo del algoritmo obteniendo las siguientes gráficas:



En estas gráficas observamos que el algoritmo genético estacionario con cruce aritmético ha tenido una convergencia muy progresiva aprovechando todas las iteraciones de las generaciones. En cambio en los algoritmos genéticos generacionales y el estacionario BLX podemos comprobar que la mayoría de las iteraciones han sido desaprovechadas ya que la población ha convergido muy rápidamente.

Podemos estudiar la situación que se ha producido en el generacional BLX, ya que la población ha tenido una variación muy pequeña a lo largo del tiempo y además ha ido obteniendo valores en un entorno muy reducido cercano al $90\,\%$.

Por esto podemos decir que una posible mejora para los algoritmos genéticos es que si no obtenemos una mejora tras haber pasado un número dado de generaciones entonces debería parar. Esto nos ahorraría según estas gráficas de convergencia la mayoría de las iteraciones en el genético generacional con cruce aritmético y en el estacionario con cruce BLX. En el caso del generacional BLX sería más complicado saber que debemos parar, ya que los valores ahí si tienen un movimiento notable.