M.T.S.S. Sonnenparallaxe : Auch der Aquatorradius der Erde $R_{\rm E}$ ist vom Sonnenmittelpunkt aus gesehen nicht verschwindend klein. Der scheinbare Äquator radius der Erde , gemessen in Winkeleinheiten , von der Sonne aus gesehen ist : $q = \operatorname{arcsin}\left(\frac{R_{\rm E}}{AE}\right)$. Nach Einsetzen der bekannten Größen $R_{\rm E}$ und AE ergibt sich im Mittel :

q=8.8" (Anm. : Es variiert q jahreszeitlich wegen der veränderlichen Entfernung Erde – Sonne mit q=8.95" (im Winter) ,

des soll hier aber ohne Bedeutung sein). Dieser Winkel q heißt im allgemeinen Sonnenparallaxe, oder horizontalparallaktischer Winkel. Die Formeln des astronomischen Grunddreiecks beziehen sich auf die Projektion der Himmelskugel vom Erdmittelpunkt aus gesehen, der Beobachtungspunkt liegt aber irgendwo auf der Erdobertläche (die Verbindungslinie A-B-A wäre rein zufällig). Die in (33) zu verwendende Dindungslinie A-B-A wäre rein zufällig). Die in (33) zu verwendende Senitdistanz ergibt sich dann mit einfachen geometrischen Überlegungen (s.

Skizze S. 51) zu : $\zeta_{0,q} = \zeta_0 + \arcsin(\sin\zeta_0 \cdot \sin q)$ Die maximale Änderung der wahren Zenitdistanz kann durch diesen Effekt also 8.8" betragen.

Die hier in **11.4.2.** betrachteten Fehlerquellen sind systematischer Art. Der Sonnenndurchmesser wurde bereits bei der Berechnung des Zeitpunktes des Sonnennn-terganges in **11.8.4.** mitberücksichtigt. Der Effekt der Sonnenparallaxe ist wohl zu klein um ihn in die Rechnungen miteinzubeziehen, zumal die Übersichtlichkeit an vielen Stellen ohnehin schon aug strapaziert ist.

1.3. Die Refrektion des Lichtstrahls auf dem Weg von P nach B im Belspiel **M**.1. (e. Skizze S. S.) Der in P reflektierte Lichtstrahl durchläuft auf seinem Weg von P nach B ebenfalls einen Teil der Erdatmosphäre. Es wird daher die Refraktion auch auf diesem Teilstück wirksam sein. Zur Berechnung des dazugehörigen Tion auch auf diesem Teilstück wirksam sein. Zur Berechnung des dazugehörigen nommenen Eingangsdaten für das Rechenprogramm werden die im Beispiel angenommenen Eingangsdaten für das Rechenprogramm verwendet. Diese waren : $p_0 = 1013.25 \text{ hPa} \text{ , } p_{W,0} = 6 \text{ hPa} \text{ , } T_0 = 288.15 \text{ K , } v = v_{weiß} = 0.582 \text{ µm}$ $p_0 = 1013.25 \text{ hPa} \text{ , } p_{W,0} = 6 \text{ hPa} \text{ , } T_0 = 288.15 \text{ K , } v = v_{weiß} = 0.582 \text{ µm}$ $p_0 = 1013.25 \text{ hPa} \text{ , } p_{W,0} = 6 \text{ hPa} \text{ , } T_0 = 288.15 \text{ K , } v = v_{weiß} = 0.582 \text{ µm}$ $p_0 = 1013.25 \text{ hPa} \text{ , } p_{W,0} = 6 \text{ hPa} \text{ , } T_0 = 288.15 \text{ K , } v = v_{weiß} = 0.582 \text{ µm}$ $p_0 = 1013.25 \text{ hPa} \text{ , } p_{W,0} = 6 \text{ hPa} \text{ , } T_0 = 288.15 \text{ K , } v = v_{weiß} = 0.582 \text{ µm}$ $p_0 = 1013.25 \text{ hPa} \text{ , } p_{W,0} = 6 \text{ hPa} \text{ , } T_0 = 288.15 \text{ K , } v = v_{weiß} = 0.582 \text{ µm}$ $p_0 = 1013.25 \text{ hPa} \text{ , } p_{W,0} = 6 \text{ hPa} \text{ , } T_0 = 288.15 \text{ M , } v = v_{weiß} = 0.582 \text{ µm}$ $p_0 = 1013.25 \text{ hPa} \text{ , } p_{W,0} = 6 \text{ hPa} \text{ , } T_0 = 288.15 \text{ M , } v = v_{weiß} = 0.582 \text{ µm}$ $p_0 = 1013.25 \text{ hPa} \text{ , } p_{W,0} = 6 \text{ , } p_{W,0}$

Der Beobachter in B sieht also das Objekt in P unter einer um 28" zu kleinen Zenitdistenz. Wird nun die gemessene Zenitdistenz um den Winkel Θ verbessert , so ergibt sich : $\zeta_{O,\mathbf{w}} = 60 \circ 00^\circ$ 28" $\zeta_{O,\mathbf{w}} = 60 \circ 00^\circ$ 28" und nach Einsetzen dieses wertes anstelle ζ_O in (38) ergibt sich die wahre Höhe des Punktes P über der Horizontalebene in B zu :

m 8.18se = A

- 0 . 00, 58,