

1 动态规划的基本步骤

- 描述最优解的结构。
- 递归定义最优解的值。
- 按自底向上的方式计算最优解的值。

2 装配线调度问题

2.1 问题描述

现在有两条装配线，编号为 i ，每一条装配线有 n 个装配站。编号为 j ，所以将装配线 i 的第 j 个装配站表示为 $s_{i,j}$ 。每个装配站的时间都是不同的。我们把在装配站 $s_{i,j}$ 上所需的装配时间记为 $a_{i,j}$ 。零件进入装配线 i 所需要的时间记为 e_i ，离开装配线所需要的时间记为 x_i 。

工厂经理可以将部分完成的零件从一条装配线移到另一条装配线上，把已经通过装配站 $s_{i,j}$ 的零件从装配线 i 移动到另一个装配线的时间为 $t_{i,j}$ 。

现在的问题是，需要确定在装配线 1 和装配线 2 中选择哪些站，使得完成一个零件的时间最短。

2.2 问题解决

2.2.1 描述最优解的结构

对于装配线调度问题，一个问题的最优解包含了子问题的一个最优解，这种性质称为最优子结构。

我来解释一下这种性质。现在我们要找通过装配站 $s_{i,j}$ 的最快路线。零件可能来自装配站 $s_{1,j-1}$ 也可能来自装配站 $s_{2,j-1}$ 。不管是来自哪个装配站，零件通过装配站 $s_{1,j-1}$ 或 $s_{2,j-1}$ 时，都需要保证它是经过最快路线的。这样一来，求解一个问题的最优解之前，我们可以先求出它的子问题的最优解。

这样一来，我们就可以利用子问题的最优解来构造原问题的一个最优解。现在我们先求出通过 $s_{1,j}$ 的最优路线：

- 求出装配站 $s_{1,j-1}$ 的最快路线，加上 $a_{1,j}$ 后得到总时间。
- 求出装配线 $s_{2,j-1}$ 的最快路线，加上 $t_{1,j-1}$ 和 $a_{1,j}$ 得到总时间。
- 对比两种方案的总时间，选择时间较短的路线为最佳路线。

2.2.2 递归定义最优解的值

令 $f_i[j]$ 表示一个零件从起点到装配站 $s_{i,j}$ 的最快时间。令 f^* 表示完成一个零件所需要的最少时间。很容易知道有下列等式关系成立：

$$f^* = \min(f_1[n] + x_1, f_2[n] + x_2) \quad (1)$$

通过子问题求解原问题，我们容易有下列等式成立：

$$\begin{aligned} f_1[j] &= \min(f_1[j-1] + a_{1,j}, f_2[j-1] + t_{2,j-1} + a_{1,j}) \\ f_2[j] &= \min(f_2[j-1] + a_{2,j}, f_1[j-1] + t_{1,j-1} + a_{2,j}) \end{aligned} \quad (2)$$

而且问题的初始条件也是容易得到的：

$$\begin{aligned} f_1[1] &= e_1 + a_{1,1} \\ f_2[1] &= e_2 + a_{2,1} \end{aligned} \quad (3)$$

2.2.3 按自底向上的方式计算最优解的值

根据上一小节的公式，很容易就能编写出相应的伪代码。

```

1  FASTEST_WAY(a, t, e, x, n)
2      f1[1] = e1 + a1[1]
3      f2[1] = e2 + a2[1]
4      for j = 2 to n
5          // 求f1[j]的最优路线
6          // l1[j]用于存放上一个装配站
7          if f1[j-1]+a1[j] <= f2[j-1]+t2[j-1]+a1[j]
8              f1[j] = f1[j-1] + a1[j]
9              l1[j] = 1
10         else
11             f1[j] = f2[j-1] + t2[j-1] + a1[j]
12             l1[j] = 2
13         // 求f2[j]的最优路线
14         // l2[j]用于存放上一个装配站
15         if f2[j-1]+a2[j] <= f1[j-1]+t1[j-1]+a2[j]
16             f2[j] = f2[j-1] + a2[j]
17             l2[j] = 1
18         else
19             f2[j] = f1[j-1] + t1[j-1] + a2[j]
20             l2[j] = 2
21     if f1[n]+x1 <= f2[n]+x2
22         f = f1[n] + x1
23         l = 1
24     else
25         f = f2[n] + x2
26         l = 2
27     // 之后可以通过l、l1与l2中存放的路线构造出最快路线

```

3 矩阵链乘法

3.1 问题描述

首先定义一个名词 fully parenthesized。如果说一组矩阵乘积是 fully parenthesized，有如下两种情况：

- 该组矩阵只有一个矩阵。
- 该组矩阵由两个 full parenthesized 的矩阵组的乘积，且最外面有括号。

一组矩阵的相乘顺序与标量乘法运算的次数有很大的关系。矩阵链乘法问题就是想找出一个最优相乘顺序，使得标量乘法运算次数最小。

3.2 问题解决

3.2.1 描述最优解的结构

full parenthesized 的中文是“加全部括号的”，不得不承认这个翻译很奇怪。但是为了组织语言更顺畅，我接下来用这个翻译代替 full parenthesized。

现在有一个矩阵组 $A_i A_{i+1} \cdots A_j$ ，它的最优加全部括号的结构为 $((A_i \cdots A_k)(A_{k+1} \cdots A_j))$ 。它的最优子结构是显而易见的，也就是要求 $(A_i \cdots A_k)$ 和 $(A_{k+1} \cdots A_j)$ 都是最优加全部括号的。

下面是利用子问题最优解来构造原问题最优解的过程：

- 有一个矩阵组 $A_i A_{i+1} \cdots A_j$ ，现在定义一个分割点 k ，于是将矩阵组分为 $((A_i \cdots A_k)(A_{k+1} \cdots A_j))$ 。
- 求解 $(A_i \cdots A_k)$ 和 $(A_{k+1} \cdots A_j)$ 的最优解，从而得到原问题的解。
- 为了找到一个最优的 k ，需要对 k 进行遍历，求出 $k=i$ 到 $k=j$ 中每种情况下原问题的解。将使得标量乘法运算次数最小的 k 作为矩阵组的分割点。

3.2.2 求递归解

设 $m[i, j]$ 为计算矩阵 $A_i \cdots A_j$ 所需的标量乘法运算次数的最小值。则 $A_i A_{i+1} \cdots A_j$ 有递归式如下：

$$m[i, j] = m[i, k] + m[k + 1, j] + p_{i-1} p_k p_j \quad (4)$$

3.2.3 按自底向上的方法计算最优解

根据上一小节的公式，可以写出下面的求解代码。

```
1  MATRIX_CHAIN_ORDER(p)
2      n = length(p) - 1
3      for i = 1 to n
4          m[i, i] = 0
5          // 计算每一个m[i, j]的值
6          for l = 2 to n
7              for i = 1 to n-l+1
8                  j = i + l - 1
9                  m[i, j] = INF
10                 for k = i to j-1
11                     q = m[i, k] + m[k+1, j] + p[i-1]p[k]p[j]
12                     if q < m[i, j]
13                         m[i, j] = q
14                         s[i, j] = k
15     return m and s
```

4 动态规划基础