



Todas as respostas devem ser justificadas e os cálculos devem ser apresentados.

1. Seja  $\mathcal{A}$  um plano euclidiano munido de dois referenciais

$$\mathcal{R} = \{O, \mathcal{B} = (\vec{v}_1, \vec{v}_2)\} \quad \text{e} \quad \mathcal{R}' = \{O', \mathcal{B}' = (\vec{v}'_1, \vec{v}'_2)\}$$

verificando:

- $O = (1, 0)_{\mathcal{R}'}$
- $\begin{cases} \vec{v}'_1 = 2\vec{v}_1 - \vec{v}_2 \\ \vec{v}'_2 = -\vec{v}_1 \end{cases}$

Apresente a matriz de mudança de referencial entre os dois referenciais apresentados. Quais são as coordenadas de  $O'$  no referencial  $\mathcal{R}$ ?

Método I

Sabemos que, se  $\mathcal{R} = (x_1, x_2)_{\mathcal{R}}$  e  $\mathcal{R}' = (x'_1, x'_2)_{\mathcal{R}'}$ , então  

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} w_1 \\ w_2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x'_1 \\ x'_2 \end{pmatrix} \quad \text{onde } (w_1, w_2) \text{ é tal que } O' \equiv (w_1, w_2)_{\mathcal{R}}.$$

Como  $O \equiv (0, 0)_{\mathcal{R}}$  e  $O' \equiv (1, 0)_{\mathcal{R}'}$  temos

$$\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} w_1 \\ w_2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} w_1 \\ w_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Portanto  $O' = (-2, 1)_{\mathcal{R}}$ .

A matriz de mudança de referencial de  $\mathcal{R}'$  para  $\mathcal{R}$  é:

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x'_1 \\ x'_2 \end{pmatrix}$$

Método II

$$\begin{cases} \vec{v}'_1 = 2\vec{v}_1 - \vec{v}_2 \\ \vec{v}'_2 = -\vec{v}_1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \vec{v}'_1 = -2\vec{v}'_2 - \vec{v}_2 \\ -\vec{v}'_2 = \vec{v}_2 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \vec{v}_2 = -\vec{v}'_2 \\ \vec{v}'_1 = -2\vec{v}'_2 - \vec{v}'_2 \end{cases}$$

Logo a matriz de mudança de referencial de  $\mathcal{R}$  para  $\mathcal{R}'$  é:

$$\begin{pmatrix} x'_1 \\ x'_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ -1 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}.$$

Sejam  $(w_1, w_2)$  as coordenadas de  $O'$  em  $\mathcal{R}$ . Como  $O' \equiv (1, 0)_{\mathcal{R}'}$  temos

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ -1 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} w_1 \\ w_2 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} -w_2 + 1 = 0 \\ -w_1 - 2w_2 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} w_2 = 1 \\ -w_1 - 2 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} w_2 = 1 \\ w_1 = -2 \end{cases}$$

Portanto  $O' = (-2, 1)_{\mathcal{R}}$ .

2. Seja  $\mathcal{A}$  um plano euclidiano munido de referencial  $\mathcal{R} = \{O, \mathcal{B} = (\vec{v}_1, \vec{v}_2)\}$ , verificando

$$\vec{v}_1 \cdot \vec{v}_1 = 2, \quad \vec{v}_1 \cdot \vec{v}_2 = -1, \quad \vec{v}_2 \cdot \vec{v}_2 = 2.$$

Determine o cosseno e o seno do ângulo orientado  $\angle(\vec{u}_1, \vec{u}_2)$  formado pelos vetores

$$\vec{u}_1 = (1, -1)_{\mathcal{B}} \quad \text{e} \quad \vec{u}_2 = (0, -1)_{\mathcal{B}}.$$

Sabemos que  $\cos \angle(\vec{u}_1, \vec{u}_2) = \frac{\vec{u}_1 \cdot \vec{u}_2}{\|\vec{u}_1\| \|\vec{u}_2\|}$ .

$$\vec{u}_1 = (1, -1)_{\mathcal{B}} = \vec{v}_1 - \vec{v}_2$$

$$\vec{u}_2 = (0, -1)_{\mathcal{B}} = -\vec{v}_2$$

Logo:  $\vec{u}_1 \cdot \vec{u}_2 = (\vec{v}_1 - \vec{v}_2) \cdot (-\vec{v}_2) = -\vec{v}_1 \cdot \vec{v}_2 + \vec{v}_2 \cdot \vec{v}_2 = 1 + 2 = 3$

$$\vec{u}_1 \cdot \vec{u}_1 = (\vec{v}_1 - \vec{v}_2) \cdot (\vec{v}_1 - \vec{v}_2) = \vec{v}_1 \cdot \vec{v}_1 - \vec{v}_1 \cdot \vec{v}_2 - \vec{v}_2 \cdot \vec{v}_1 + \vec{v}_2 \cdot \vec{v}_2 = 2 + 1 + 1 + 2 = 6 \Rightarrow \|\vec{u}_1\| = \sqrt{6}$$

$$\vec{u}_2 \cdot \vec{u}_2 = (-\vec{v}_2) \cdot (-\vec{v}_2) = \vec{v}_2 \cdot \vec{v}_2 = 2 \Rightarrow \|\vec{u}_2\| = \sqrt{2}$$

Portanto  $\cos \angle(\vec{u}_1, \vec{u}_2) = \frac{3}{\sqrt{6}\sqrt{2}} = \frac{3\sqrt{12}}{12} = \frac{\sqrt{3}}{2}$  e  $\sin \angle(\vec{u}_1, \vec{u}_2) = \varepsilon \sqrt{1 - \left(\frac{\sqrt{3}}{2}\right)^2} = \varepsilon \frac{1}{2}$

Como  $\begin{vmatrix} 1 & 0 \\ -1 & -1 \end{vmatrix} = -1 < 0$  então  $\varepsilon = -1$ . Logo  $\sin \angle(\vec{u}_1, \vec{u}_2) = -\frac{1}{2}$ . Note que  $\angle(\vec{u}_1, \vec{u}_2)$  tem amplitude  $2\pi - \frac{\pi}{6} = \frac{11\pi}{6}$ .