MIT 6.828 LAB3

薛犇 1500012752

Introduction

在这个Lab里我们将会实现一个最基本的"User mode"保护模式。那么我们就需要构建一些数据结构来维护用户环境,并创建一个简单的用户环境。我们还会载入一些预先设置好的用户程序来检测用户环境。这之后,我们还将实现JOS的系统调用功能。

Exercise 1

修改kern/pmap.c 里的mem_init()函数,然后分配一段空间给envs数组(当然也要完成它的地址映射)。envs这个数组包含了NENV项Env结构体。envs数组需要像pages数组一样,被设置成user read only,并映射在UENVS这个地址上,这样用户才能读取这个数组。

lab3更新了check_kern_pgdir(),完成上面的内容后,新的check要能通过。

这个exercise凭借lab2的经验可以很快完成:

```
/*allocate*/
envs = (struct Env*)boot_alloc(NENV*sizeof(struct Env));
/*map*/
boot_map_region(kern_pgdir, UENVS, PTSIZE, PADDR(envs), PTE_U|PTE_P);
```

Exercise 2

接下来我们就要运行一些用户程序了,由于还没有file system,所以运行的用户程序都是在编译的时候预先加载进JOS的:

```
# Binary program images to embed within the kernel.
# Binary files for LAB3
KERN_BINFILES :=
                   user/hello \
            user/buggyhello \
            user/buggyhello2 \
            user/evilhello \
            user/testbss \
            user/divzero \
            user/breakpoint \
            user/softint \
            user/badsegment \
            user/faultread \
            user/faultreadkernel \
            user/faultwrite \
            user/faultwritekernel
```

相应的程序在user/下的.c文件里,如果后面grade的时候遇到了bug可以从这些测试代码里找找线索。

不过我们的用户环境只完成了最初的一步,那就是分配一个envs数组,接着还要对envs做一些操作,于是我们就要完成接下来的几个函数:

env_init()

初始化envs数组里的Env结构体,并把它们加入到env_free_list里,随后调用env_init_percpu(),这个函数会设置不同段的权限(level0 for kernel, level3 for user)

按照代码里的要求,加入env_free_list的顺序要和它本身在envs array里的顺序一致,也就是说第一个调用的是envs[0],这里我好像写的比较丑陋(orz),但是是符合要求的:

```
int i;
for(i=0; i<NENV; i++)
{
    envs[i].env_status = ENV_FREE;
    envs[i].env_id = 0;
    if(i == 0)
        env_free_list = &envs[i];
    if(i < NENV -1)
        envs[i].env_link = &envs[i+1];
}</pre>
```

这里我们还可以关注一下env_init_percpu()这个函数:

```
// Load GDT and segment descriptors.
env_init_percpu(void)
   lgdt(&gdt_pd);
    // The kernel never uses GS or FS, so we leave those set to
    // the user data segment.
    asm volatile("movw %%ax, %%gs" : : "a" (GD_UD | 3));
    asm volatile("movw %%ax, %%fs" : : "a" (GD_UD|3));
    // The kernel does use ES, DS, and SS. We'll change between
    // the kernel and user data segments as needed.
    asm volatile("movw %%ax, %%es" : : "a" (GD_KD));
    asm volatile("movw %%ax, %%ds" : : "a" (GD_KD));
    asm volatile("movw %%ax, %%ss" : : "a" (GD_KD));
    // Load the kernel text segment into CS.
    asm volatile("ljmp %0,$1f\n 1:\n" : : "i" (GD_KT));
    // For good measure, clear the local descriptor table (LDT),
    // since we don't use it.
    lldt(0);
}
```

通过简陋的内联汇编orz知识我大概能知道前面是把gs,fs设置成用户数据段(段描述符是3,这个or的操作就在这里),把es,ds,ss设置成内核数据段,最后用ljmp这个特殊的方式修改cs。回忆一下在lab1看boot.S的时候,那里也有一句:

```
ljmp $PROT_MODE_CSEG, $protcseg
.code32
protcseg:
.....
```

用这样的方式进入了32-bit保护模式,这里是利用了"段基址+偏移"的寻址方式,完成了对cs的修改。

当然我觉得看这个函数的作用在于......知道了memlayout.h里这几个宏在设置段的时候的作用,后面也会用到

env_setup_vm()

为新的环境分配一个page directory,并且初始化好env的地址空间。

根据代码注释里的疯狂暗示,我们要用kern_pgdir作为一个模板来初始化

```
p->pp_ref++;
e->env_pgdir = (pde_t*)page2kva(p);
memcpy(e->env_pgdir, kern_pgdir, PGSIZE);

// UVPT maps the env's own page table read-only.
// Permissions: kernel R, user R
e->env_pgdir[PDX(UVPT)] = PADDR(e->env_pgdir) | PTE_P | PTE_U;
```

因为一个page directory代表了一整个80386的4G虚拟地址空间,每个用户环境都有一个自己的完整的虚拟地址空间,回想一下kern_pgdir的构建,就是完成了很多基本的kernel地址空间映射,这些映射是必须的,但也是普适的,所以我们只需要把kern_pgdir拷贝过来就可以。但是有一个地方不同,就是UVPT这里,我们知道UVPT这个地方存的是page directory的自映射地址,每个page directory自然不同,所以我们需要进行修改。

region_alloc()

为env分配一段len长度的物理地址空间。这是个工具函数,处理一下page align的问题,方便后面的使用,比较简单,就不多说了。

```
uintptr_t addr = (uintptr_t)va;
addr = ROUNDDOWN(addr, PGSIZE);
size_t realsize = ROUNDUP(va+len, PGSIZE) - ROUNDDOWN(va, PGSIZE);
uint32_t nn = realsize / PGSIZE;
int i;
for(i=0; i<nn; i++)
{
    struct PageInfo * pp = page_alloc(0);
    assert(pp);
    int stat = page_insert(e->env_pgdir, pp, (void*)(addr+i*PGSIZE), PTE_U |
PTE_W);
    if(stat!=0)
        panic("region alloc: %e", stat);
}
```

load_icode()

这个函数把所有的测试样例装载进user env(微笑),熟悉一下elf文件的读取。

其实仿照之前boot里的代码,可以大概知道,就是把binary文件强转成Elf类型,然后就可以从elf header里读取到各个需要加载的段的信息,再载入user env就可以。需要注意的是file size与mem size的区别,file size是这个段在elf文件里的大小,而mem size是加载到内存中时,内存需要给它分配的大小。差别在于.bss段。.bss段是由系统初始化的,而不是程序员本身写好的。所以当我们从.o文件中读取的时候,也即memcpy的时候,要读取file size,但是当分配内存的时候,也即region_alloc的时候,要分配mem size。

这里还有一个坑,就是关于lcr3的使用,这个函数是用来切换当前的page directory的,如果不切换,我们memcpy就都copy到kern page directory的那些虚拟地址里去了!

```
// LAB 3: Your code here.
struct Elf* hdr = (struct Elf*)binary;
struct Proghdr *ph, *eph;
ph = (struct Proghdr*)(binary + hdr->e_phoff);
eph = ph + hdr->e_phnum;

lcr3(PADDR(e->env_pgdir)); /*switch current page directory*/

for(; ph < eph; ph++){
    if(ph->p_type != ELF_PROG_LOAD)
        continue;
    region_alloc(e, (void*)ph->p_va, ph->p_memsz);
    memset((void*)ph->p_va, 0, ph->p_memsz);
    memcpy((void*)ph->p_va, binary + ph->p_offset, ph->p_filesz);
}

lcr3(PADDR(kern_pgdir)); /*switch back*/
```

接下来对运行环境做一些初始化,env_tf里的eip表示即将执行的指令地址,我们要把它设成我们的测试程序的入口地址,否则,测试程序将不能被执行。然后就是初始化一下user stack

```
e->env_tf.tf_eip = hdr->e_entry;
region_alloc(e, (void *) (USTACKTOP - PGSIZE), PGSIZE);
```

env_create()

很简短的一个函数:

```
void
env_create(uint8_t *binary, enum EnvType type)
{
    // LAB 3: Your code here.
    struct Env * e;
    if(env_alloc(&e, 0) == 0){
        e->env_type = type;
        load_icode(e, binary);
    }
}
```

主要就是调用一下之前的函数。我们可以看一看帮我们写好的env_alloc做了什么:

这里产生env_id的过程比较有意思,查看一下头文件会发现:

最多限制有1024个环境,但是env_id还有更高的位,这是用来记录具有相同envs array index,但是是在不同的时刻产生的user env。所以在envs array里取环境的时候,还不能直接用env_id,需要调用ENVX()宏,这在后面会用到。

env_run()

万事具备了!现在只需要把curenv设置成需要运行的env,然后设置env_status, env_runs等状态信息,切换page directory,然后把env_tf里存放的程序上下文信息读取出来,就可以运行了。

```
if(curenv != NULL){
    if(curenv->env_status == ENV_RUNNING)
        curenv->env_status = ENV_RUNNABLE;
}
curenv = e;
e->env_status = ENV_RUNNING;
e->env_runs ++;
lcr3(PADDR(e->env_pgdir));
env_pop_tf(&e->env_tf);
```

Exercise 4

```
补全trapentry.S,trap.c。完成中断/异常机制的初始化。
```

```
#define TRAPHANDLER(name, num)
    .globl name; /* define global symbol for 'name' */
    .type name, @function; /* symbol type is function */
    .align 2; /* align function definition */
                  /* function starts here */
   name:
   pushl $(num);
   jmp _alltraps
#define TRAPHANDLER_NOEC(name, num)
    .globl name;
    .type name, @function;
   .align 2;
   name:
   push1 $0;
   push1 $(num);
   jmp _alltraps
```

简单看一下这两个宏,可以想见调用的时候,他们会声明中断函数的名字,把中断作为参数号压入堆栈。对于没有error code的异常,会push一个0,这是因为有error code的中断返回的时候还会返回error code,栈里多了一块,为了保持统一,就事先push一个0。

接着只要对每个需要实现的调用号挨个调用宏,就完成了对这些中断的声明:

```
TRAPHANDLER_NOEC(t_divide, 0)
TRAPHANDLER_NOEC(t_debug, 1)
TRAPHANDLER(t_nmi, 2)
TRAPHANDLER_NOEC(t_breakpoint, 3)
TRAPHANDLER_NOEC(t_overflow, 4)
TRAPHANDLER_NOEC(t_bound_check, 5)
TRAPHANDLER_NOEC(t_illegal_op, 6)
TRAPHANDLER_NOEC(t_device, 7)
TRAPHANDLER(t_double_fault, 8)
TRAPHANDLER(t_tss, 10)
TRAPHANDLER(t_segment_not_present, 11)
TRAPHANDLER(t_stack, 12)
TRAPHANDLER(t_gp_fault, 13)
TRAPHANDLER(t_pg_fault, 14)
TRAPHANDLER(t_fp_err, 16)
TRAPHANDLER(t_align, 17)
TRAPHANDLER(t_machine, 18)
TRAPHANDLER(t_simd_err, 19)
TRAPHANDLER_NOEC(i_syscall, 48)
```

至于哪些是no error code的,查一下intel的手册即可。

接着完成 alltraps:

```
_alltraps:

pushl %ds

pushl %es

pushal

pushl $GD_KD

popl %ds

pushl $GD_KD

popl %es

pushl %esp

call trap
```

然后在trap.c里对这些函数做设置:

```
void t_divide();
void t_debug();
void t_nmi();
void t_breakpoint();
void t_overflow();
void t_bound_check();
void t_illegal_op();
void t_device();
void t_double_fault();
void t_tss();
void t_segment_not_present();
void t_stack();
void t_gp_fault();
void t_pg_fault();
void t_fp_err();
void t_align();
void t_machine();
void t_simd_err();
void i_syscall();
SETGATE(idt[0], 1, GD_KT, t_divide, 0);
SETGATE(idt[1], 1, GD_KT, t_debug, 0);
SETGATE(idt[2], 1, GD_KT, t_nmi, 0);
SETGATE(idt[3], 1, GD_KT, t_breakpoint, 3);
SETGATE(idt[4], 1, GD_KT, t_overflow, 0);
SETGATE(idt[5], 1, GD_KT, t_bound_check, 0);
SETGATE(idt[6], 1, GD_KT, t_illegal_op, 0);
SETGATE(idt[7], 1, GD_KT, t_device, 0);
SETGATE(idt[8], 1, GD_KT, t_double_fault, 0);
SETGATE(idt[10], 1, GD_KT, t_tss, 0);
SETGATE(idt[11], 1, GD_KT, t_segment_not_present, 0);
SETGATE(idt[12], 1, GD_KT, t_stack, 0);
SETGATE(idt[13], 1, GD_KT, t_gp_fault, 0);
SETGATE(idt[14], 1, GD_KT, t_pg_fault, 0);
SETGATE(idt[16], 1, GD_KT, t_fp_err, 0);
SETGATE(idt[17], 1, GD_KT, t_align, 0);
SETGATE(idt[18], 1, GD_KT, t_machine, 0);
```

```
SETGATE(idt[19], 1, GD_KT, t_simd_err, 0);
SETGATE(idt[48], 0, GD_KT, i_syscall, 3);
```

需要注意,breakpoint的dpl要设成3,因为这个是用户可以调用的异常,否则后面的test会过不了。同理,开发给用户的系统调用i_syscall也需要设成3。

Challenge

```
在trap.c中一个个声明函数的方法似乎有些笨重,能否用一个数组循环的方式,简明地完成中断的设置呢?
```

既然是要用循环声明,那么我们要预先把函数的地址存放在一个数组里,于是可以在trapentry.S里用.data开辟一段数组,存放函数地址。

定义如下两个宏:

```
#define EC(name, num)\
.data;\
    .long name;\
.text;\
    .global name;\
    .type name, @function;\
    .align 2;\
    name:\
    push1 $(num);\
    jmp _alltraps
#define NOEC(name, num)\
.data;\
    .long name;\
.text;\
    .global name;\
    .type name, @function;\
    .align 2;\
    name:\
    push $0;\
    push1 $(num);\
    jmp _alltraps
```

这两个宏和代码里给的宏的区别就在于加了一个.data段,往里放入了long型的函数名。

接着我们设置函数名数组的名字: funs:

```
.data
    .p2align 2
    .glob1 funs

funs:
.text
    NOEC(t_divide, 0)
    NOEC(t_debug, 1)
    EC(t_nmi, 2)

NOEC(t_breakpoint, 3)
```

```
NOEC(t_overflow, 4)
   NOEC(t_bound_check, 5)
   NOEC(t_illegal_op, 6)
   NOEC(t_device, 7)
   EC(t_double_fault, 8)
   haha()
   EC(t_tss, 10)
   EC(t_segment_not_present, 11)
   EC(t_stack, 12)
   EC(t_gp_fault, 13)
   EC(t_pg_fault, 14)
   haha()
   EC(t_fp_err, 16)
   EC(t_align, 17)
   EC(t_machine, 18)
   EC(t_simd_err, 19)
.data
    .space 112
.text
   NOEC(i_syscall, 48)
```

注意,我在9和15的位置加了haha()函数,这个函数的功能是什么呢?看一下haha()

```
#define haha()\
.data;\
.long 0
```

其实就是一个占位函数,填补9和15号reserve trap number的空白,否则我们在c里访问数组的时候,index就会出错。

接着就可以在trap.c里设置了:

```
extern void (*funs[])();
int i;
for (i = 0; i <= 19; ++i)
    if (i==T_BRKPT)
        SETGATE(idt[i], 1, GD_KT, funs[i], 3)
    else if (i!=9 && i!=15) {
        SETGATE(idt[i], 1, GD_KT, funs[i], 0);
    }
SETGATE(idt[48], 0, GD_KT, funs[48], 3);</pre>
```

Exercise 5 6 7

修改trap_dispatch,让它能识别收到的异常,并分配给相应的异常处理函数

```
struct PushRegs regs = tf->tf_regs;

switch(tf->tf_trapno){
    case 3: monitor(tf); return; break;
    case 14: page_fault_handler(tf); return ; break;
    case 48:
    tf->tf_regs.reg_eax = syscall(tf->tf_regs.reg_eax, tf->tf_regs.reg_edx, tf->tf_regs.reg_edx, tf->tf_regs.reg_esi);
    return; break;
    default: break;
}
```

先贴一下代码,然后说一下,每个case里,调用完处理函数之后就要return。否则会进入下面的出错代码。

接着重点看一下Exercise 7。因为是系统调用,所以涉及到参数的传递。按照规则,会把系统调用号作为第一个参数,放在eax里,然后把5个参数依次放在edx, ecx, ebx, edi, esi里。这里进来之后也是一个dispatcher:

```
int32 t
syscall(uint32_t syscallno, uint32_t a1, uint32_t a2, uint32_t a3, uint32_t a4,
uint32 t a5)
{
    // Call the function corresponding to the 'syscallno' parameter.
   // Return any appropriate return value.
   // LAB 3: Your code here.
    // panic("syscall not implemented");
    switch (syscallno) {
    case SYS_cputs: sys_cputs((char*)a1, (size_t)a2); return 0; break;
    case SYS_cgetc: return sys_cgetc(); break;
    case SYS_env_destroy : return sys_env_destroy ((envid_t)a1); break;
    case SYS_getenvid: return sys_getenvid(); break;
    default:
        return -E_INVAL;
    }
}
```

把系统调用号对应到系统函数上,其中就有sys_cputs。它会检查你要打印的这段内存是不是User权限下的。如果 没有User权限,那么会报错。在目前没有什么关系,在后面会用到。

```
user_mem_assert(curenv, (void*)s, len, PTE_U);
```

Exercise 8

```
在libmain里设置当前环境。
```

这里就需要用到之前关于env_id的知识,调用一下ENVX宏就可以:

```
thisenv = envs+ENVX(sys_getenvid());
```

Exercise 9 10

这里就涉及到,打印的东西是不是有User权限的问题了。兜兜转转,在pmap.c里发现了这个函数:

```
int
user_mem_check(struct Env *env, const void *va, size_t len, int perm)
    // LAB 3: Your code here.
    uintptr_t v_s = (uintptr_t)ROUNDDOWN(va, PGSIZE);
    uintptr_t v_e = (uintptr_t)ROUNDUP(va+len, PGSIZE);
    perm = perm | PTE_P;
    //cprintf("check addr: %x len: %d\n", va, len);
    for(; v_s<v_e; v_s+=PGSIZE){</pre>
        pte_t * ptb = pgdir_walk(env->env_pgdir, (void*)v_s, 0);
        //cprintf("checking: %x %x %x %x \n", v_s, *ptb & 0xfff, perm, *ptb & perm);
        if((*ptb & perm) == perm && v_s < ULIM){</pre>
            continue;
        }
        else{
            user_mem_check_addr = v_s >= (uintptr_t)va ? v_s : (uintptr_t)va;
            return -E_FAULT;
        }
    }
    return 0;
}
```

其实也就是用lab2里的一些函数,把pte取出来,然后查看了一下有没有User权限。

Question

Q1

What is the purpose of having an individual handler function for each exception/interrupt? (i.e., if all exceptions/interrupts were delivered to the same handler, what feature that exists in the current implementation could not be provided?)

这样我们才可以随心所欲地修改留给用户的系统调用,而不必担心别的trap handler挂掉。

Q2

```
Did you have to do anything to make the user/softint program behave correctly? The
```

grade script expects it to produce a general protection fault (trap 13), but softint's code says int \$14. Why should this produce interrupt vector 13? What happens if the kernel actually allows softint's int \$14 instruction to invoke the kernel's page fault handler (which is interrupt vector 14)?

大意是问,softint里明明是int \$14呀,为什么打印出来13号中断才是对的呢?

因为SETGATE的时候没有给14号异常User权限吖,目前只给了breakpoint和sys_call,所以int \$14并不会执行完,系统发现你是user调用之后,就会报权限错误,也就是general protection fault。如果允许的话,那就会报Page fault(测试过,JOS不会挂掉)。但是这种方式太不安全了,用户拥有了手动page fault的能力。

Q3

The break point test case will either generate a break point exception or a general protection fault depending on how you initialized the break point entry in the IDT (i.e., your call to SETGATE from trap_init). Why? How do you need to set it up in order to get the breakpoint exception to work as specified above and what incorrect setup would cause it to trigger a general protection fault?

和Q2类似,如果在SETGATE的时候,给了breakpoint user权限,那么就会变成break point exception,否则就会变成权限错误,也就是GP fault。所以要在SETGATE的时候权限设成3(User)。

Q4

what do you think is the point of these mechanisms, particularly in light of what the user/softint test program does?

为了保护系统安全,防止用户调用会对系统造成安全隐患的异常。