



Etude des preuves parallèles des SAT solveurs sous forme de grands graphes

Rohan Fossé

rohan.fosse@labri.fr

Laurent Simon

lsimon@labri.fr

LaBRI - Université de Bordeaux - UMR 5800

Le problème SAT

Définition

Soit $\Phi(a, b, ..)$ une formule logique. Existe-t-il une **affectation** des variables $(a, b, ..)$ rendant Φ vraie ?

En théorie

Théorème de **Cook-Levin** : SAT est NP-Complet.

⇒ Au cœur de la Hiérarchie Polynomiale

⇒ Au centre de la **la théorie de la complexité** (problème $P = NP ?$)

En pratique

- Nombreuses applications critiques
- Problèmes de grande taille

Notations

Littéraux

Un littéral (a, b, \dots) représente la variable booléenne x ou son complément $\neg x$

Clauses

Une clause est une disjonction de littéraux *i.e* :

$$C = a \vee b \vee \dots \vee z$$

Formule

Une formule est une conjonction de clauses *i.e* :

$$\Phi = C_1 \wedge C_2 \wedge \dots \wedge C_m$$

Exemple

$$\Phi = (a \vee \neg b) \wedge b \wedge (\neg a \vee \neg b)$$

La règle de résolution

Règle de résolution (Robinson 65)

Soit C_1 et C_2 deux clauses t.q :

$$C_1 = a \vee b \vee c \vee d$$

$$C_2 = \neg d \vee e \vee f$$

La règle de résolution sur d donne :

$$\begin{array}{c} \overbrace{(a \vee b \vee c \vee d)}^{C_1} \wedge \overbrace{(\neg d \vee e \vee f)}^{C_2} \\ \vdash a \vee b \vee c \vee e \vee f \end{array}$$

Règle de résolution (Robinson 65)

Formellement,

Soit C_1 et C_2 deux clauses, la règle de résolution nous donne :

$$(C_1 \vee x) \wedge (C_2 \vee \neg x) \vdash C_1 \vee C_2$$

On appelle $C_1 \vee C_2$ le **résolvant** de $C_1 \vee x$ et $C_2 \vee \neg x$.

Règle de résolution (Robinson 65)

Formellement,

Soit C_1 et C_2 deux clauses, la règle de résolution nous donne :

$$(C_1 \vee x) \wedge (C_2 \vee \neg x) \vdash C_1 \vee C_2$$

On appelle $C_1 \vee C_2$ le **résolvant** de $C_1 \vee x$ et $C_2 \vee \neg x$.

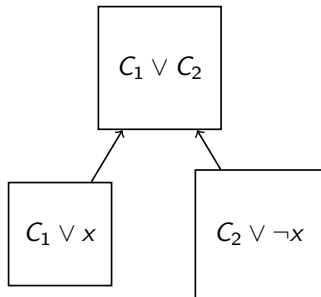


Figure 1 – Représentation graphique de la résolution

Correction et complétude de la résolution

Une formule F **inconsistante** : Clause vide (\square) peut être dérivée en partant des clauses de F .

Derivation : séquence de résolutions

Une preuve d'**inconsistance** représente la **séquence de résolutions**.

Dans cet exposé

Nous parlerons seulement des preuves d'**inconsistance** (les preuves de **satisfiabilité** correspondant à un **assignement** des variables).

Correction et complétude de la résolution

Une formule Φ **inconsistante** : Clause vide (\square) peut être dérivée en partant des clauses de F .

Derivation : séquence de résolutions

Une preuve d'**inconsistance** représente la **séquence de résolutions**.

Formellement

La **séquence de résolutions** Γ_r de F est une séquence de clauses C_1, \dots, C_m tel que :

- $C_m = \square$
- $\forall i \in [1, m - 1], C_i \in F$
ou C_i est le **résolvant** de deux clauses $C_j, C_k, j, k \in [1, i - 1]$

Exemple simple

Formule

$$\Phi = (a \vee \neg b) \wedge b \wedge (\neg b \vee \neg a)$$

On peut représenter cette formule de la façon suivante :

$$a \vee \neg b$$

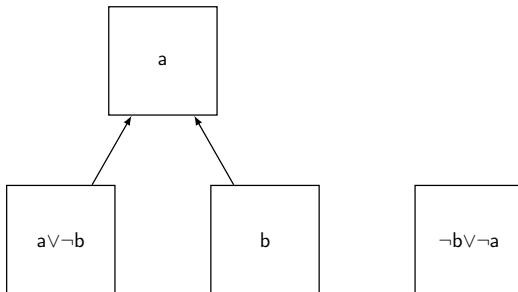
$$b$$

$$\neg b \vee \neg a$$

Exemple simple

Formule

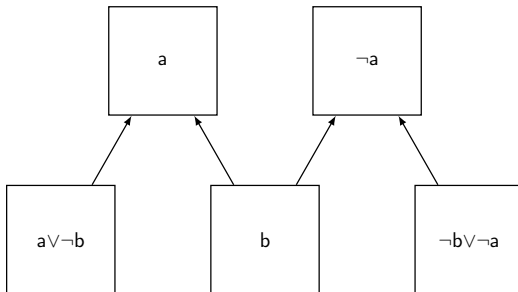
$$\Phi = (a \vee \neg b) \wedge b \wedge (\neg b \vee \neg a)$$



Exemple simple

Formule

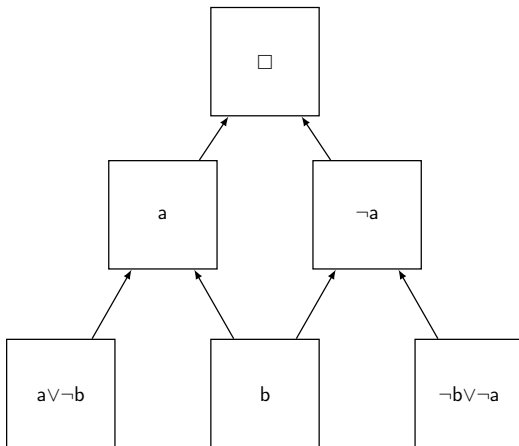
$$\Phi = (a \vee \neg b) \wedge b \wedge (\neg b \vee \neg a)$$



Exemple simple

Formule

$$\Phi = (a \vee \neg b) \wedge b \wedge (\neg b \vee \neg a)$$



Les solveurs SAT modernes

Φ : l'ensemble des clauses **initiales**

Σ : l'ensemble des clauses **appries**.

Algorithm 1 solveurs SAT modernes

Tant que $\square \notin \Phi \cup \Sigma$ **faire**

$C \leftarrow \text{apprendreClause}()$

$\Sigma = \Sigma \cup C$

Si $\text{tropPlein}(\Sigma)$ **Alors**

$\Delta = \text{clausesAEffacer}(\Sigma)$

$\Sigma = \Sigma \setminus \Delta$

Fin Si

Fin Tant que

Séquence de résolutions sous forme de graphe

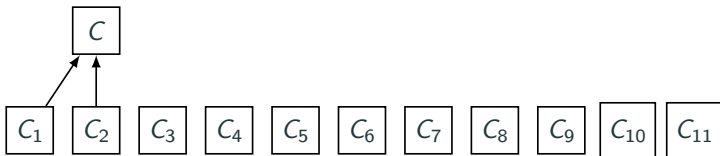
Formule

Soit $\Phi = C_1 \wedge C_2 \wedge \dots \wedge C_{11}$, tq. $\forall i \in [1..11]$, C_i une clause quelconque.

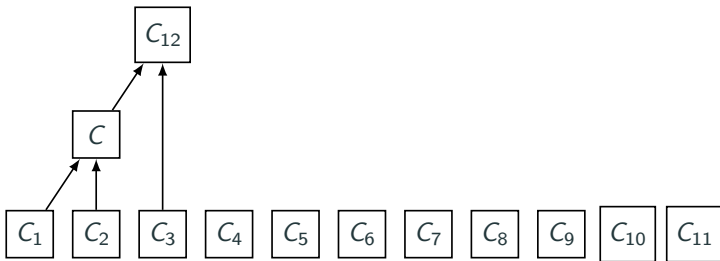
On peut représenter cette formule de la façon suivante :



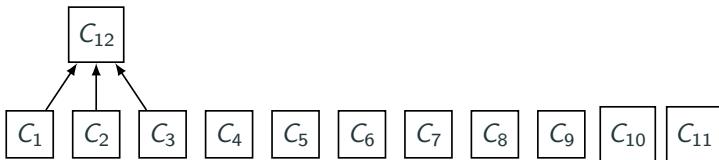
Séquence de résolutions sous forme de graphe



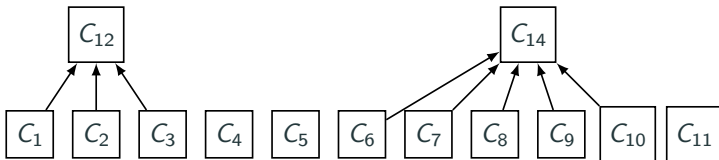
Séquence de résolutions sous forme de graphe



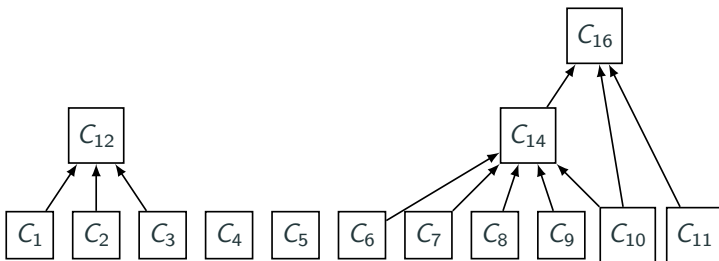
Séquence de résolutions sous forme de graphe



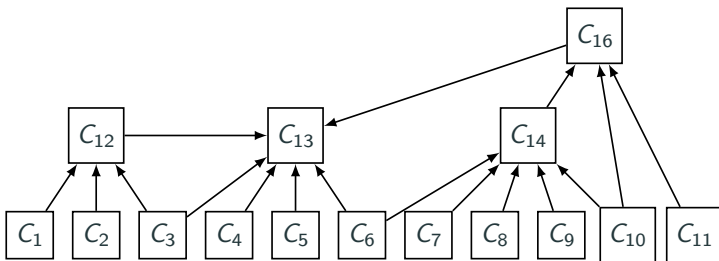
Séquence de résolutions sous forme de graphe



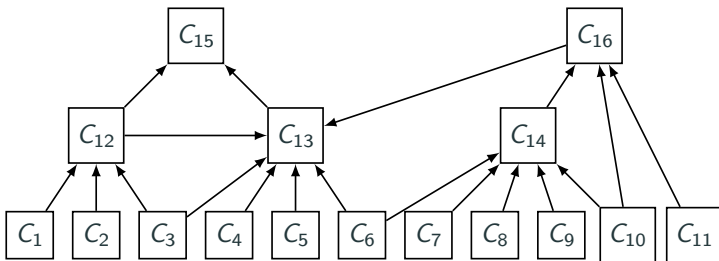
Séquence de résolutions sous forme de graphe



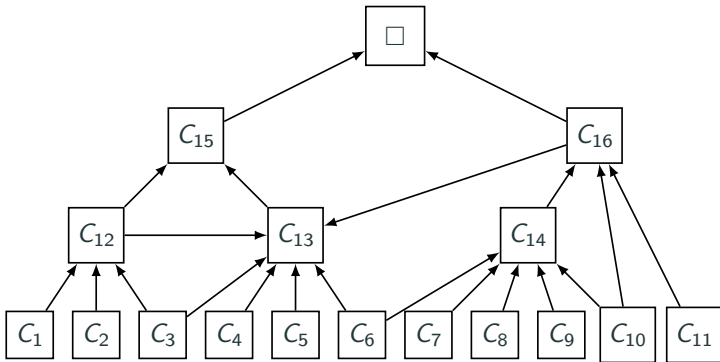
Séquence de résolutions sous forme de graphe



Séquence de résolutions sous forme de graphe



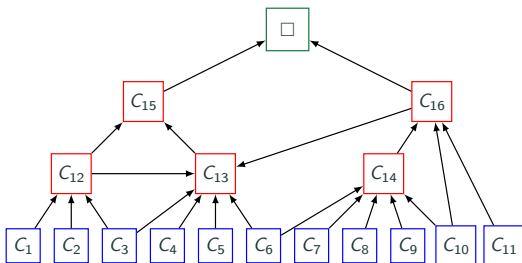
Séquence de résolutions sous forme de graphe



Définition

Le **graphe de résolution** est un graphe orienté acyclique (ou **DAG**) tel que :

- Les feuilles sont les clauses **initiales**
- les noeuds internes sont les clauses **appries**
- La racine est la clause **vide**



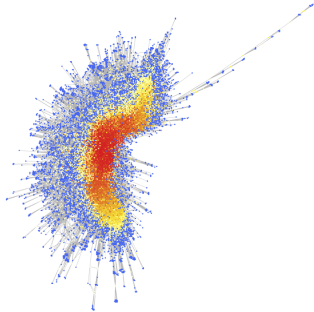


Figure 2 – Preuve en séquentiel

Informations

Formule

clauses :

55585

variables :

50076

Conflits

conflits :

59792

Temps calcul : 6s

Graphe

sommets :

51274

arêtes :

960620

Les solveurs SAT modernes parallèles

Φ : l'ensemble des clauses initiales

Σ : l'ensemble des clauses apprises.

Algorithm 2 Les solveurs SAT modernes

Tant que $\square \notin \Phi \cup \Sigma$ **faire**

$C \leftarrow \text{apprendreClause}()$

$\Sigma = \Sigma \cup C$

Si $\text{tropPlein}(\Sigma)$ **Alors**

$\Delta = \text{clausesAEffacer}(\Sigma)$

$\Sigma = \Sigma \setminus \Delta$

Fin Si

Fin Tant que

Les solveurs SAT modernes parallèles

Φ : l'ensemble des clauses **initiales**

Σ : l'ensemble des clauses **appries**.

Algorithm 3 Les solveurs SAT modernes parallèles

Tant que $\square \notin \Phi \cup \Sigma$ **faire**

$C = \text{apprendreClause}()$

$\Sigma = \Sigma \cup C$

$\text{Exporter}(C)$

$\Sigma = \Sigma \cup \text{importerClause}()$

Si $\text{tropPlein}(\Sigma)$ **Alors**

$\Delta = \text{clauseAEffacer}(\Sigma)$

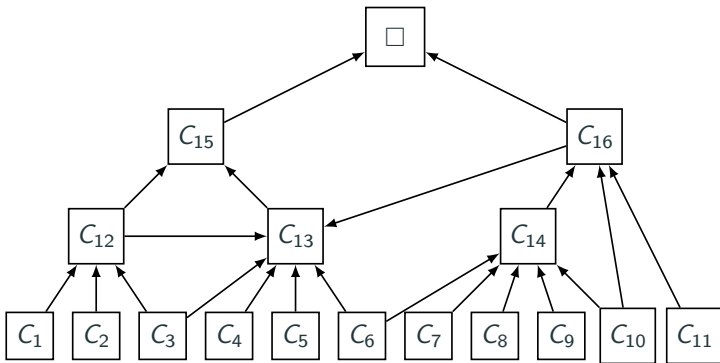
$\Sigma = \Sigma \setminus \Delta$

Fin Si

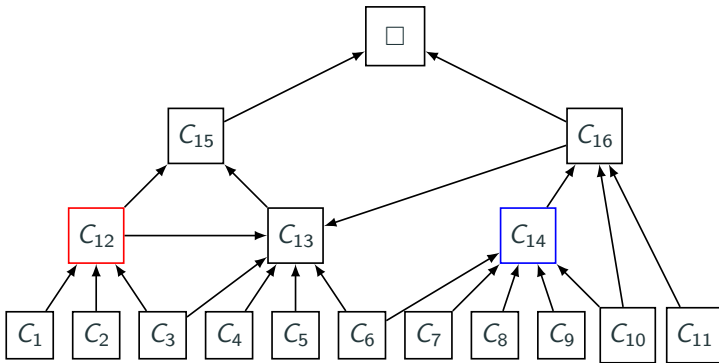
Fin Tant que

Problématique

Reprenons la même résolution que précédemment, mais observons le comportement lorsque l'on utilise **deux solveurs**.

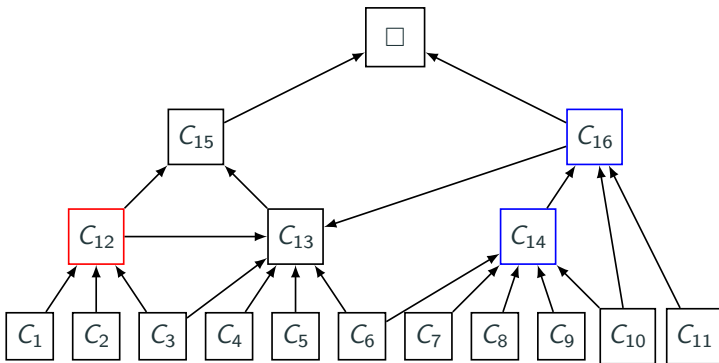


La parallélisation



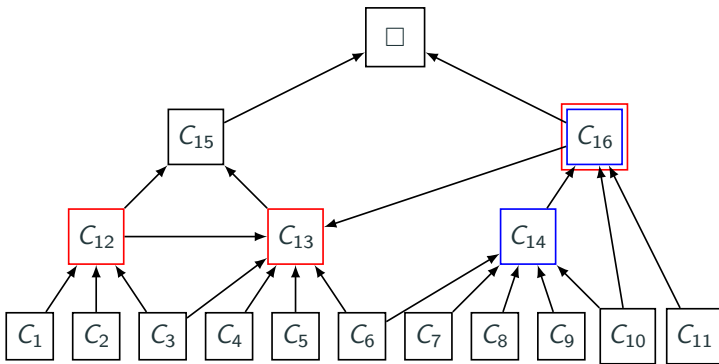
Légende

- 1^{er} solveur
- 2^{eme} solveur



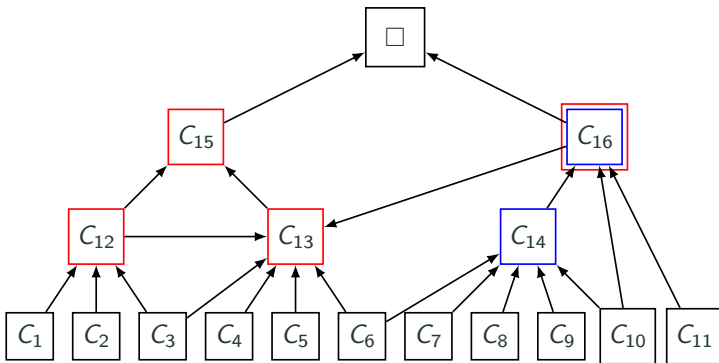
Légende

- 1^{er} solveur
- 2^{eme} solveur



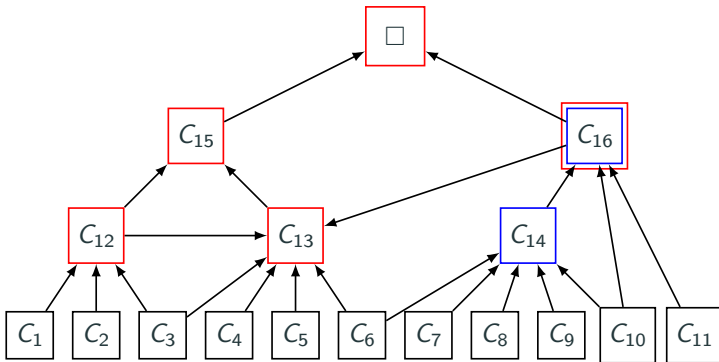
Légende

- 1^{er} solveur
- 2^{eme} solveur



Légende

- 1^{er} solveur
- 2^{eme} solveur



Légende

- 1^{er} solveur
- 2^{eme} solveur

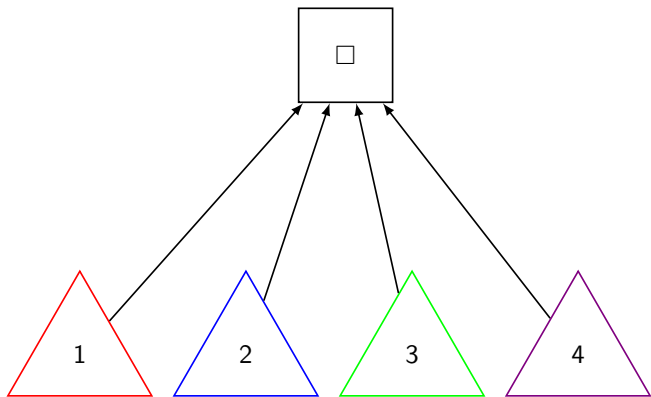


Figure 3 – Représentation d'une parallélisation idéale.

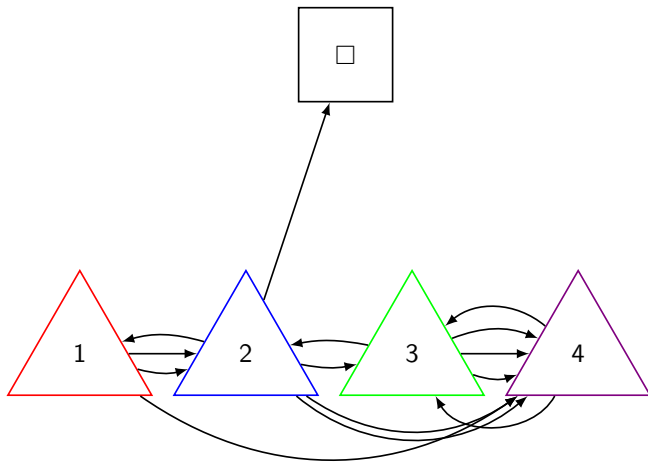


Figure 4 – Représentation d'une parallélisation en pratique.

Les questions

- Comprendre le type de graphe construit
- Existe-t-il des limites aux méthodes de parallélisation actuelle ?
- Avons-nous une **clusterisation** lors de la recherche ?
- Privilégier une méthode d'**exploration** ou d'**intensification** ?

Représentation

Représentons une preuve **non-parallèle** par le schéma suivant.

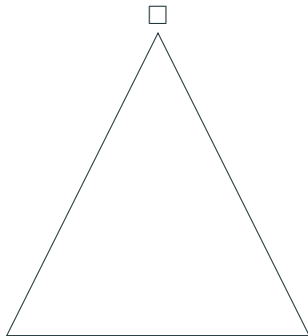


Figure 5 – Représentation abstraite de la preuve

Représentation

La preuve **parallèle** est-elle plus large mais moins profonde ?

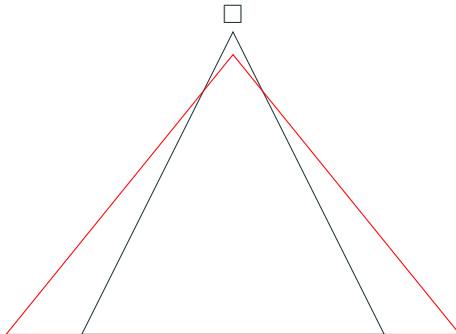


Figure 6 – Représentation abstraite de la preuve

⇒ Peut-être privilégier une méthode d'**exploration**.

Représentation

La preuve **parallèle** est-elle moins large ?

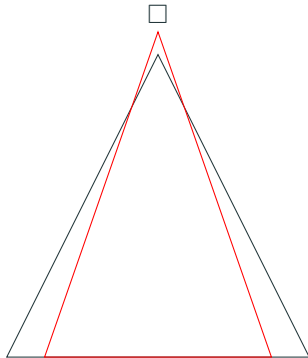


Figure 7 – Représentation abstraite de la preuve

⇒ Peut-être privilégier une méthode d'**intensification**.

Les expériences

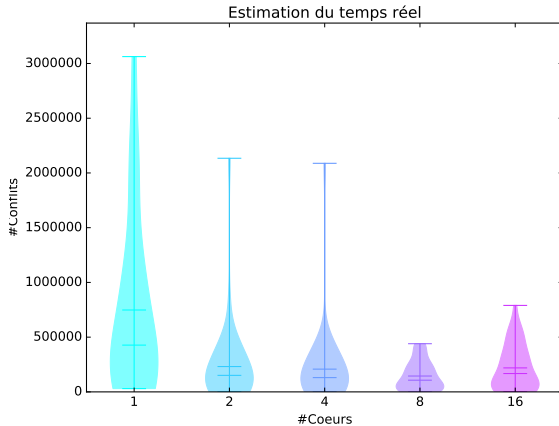
Le solveur SAT

Nous avons utilisé une version modifiée de **Glucose**, un solveur SAT co-developpé au **LaBRI**.

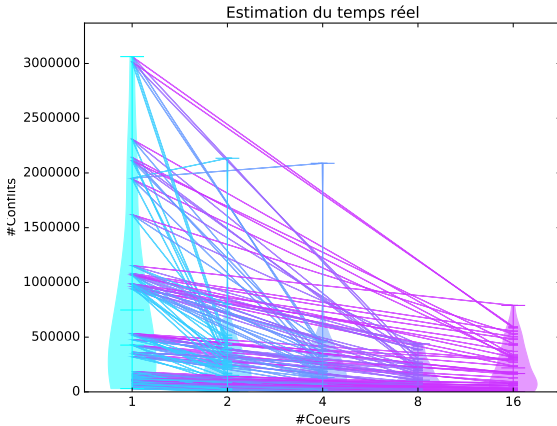
Problèmes utilisés

Les calculs ont été lancés sur un ensemble de **problèmes** qui sont :

- représentatifs des différents problèmes SAT,
- de taille raisonnable,
- des problèmes industriels.



Etude expérimentale

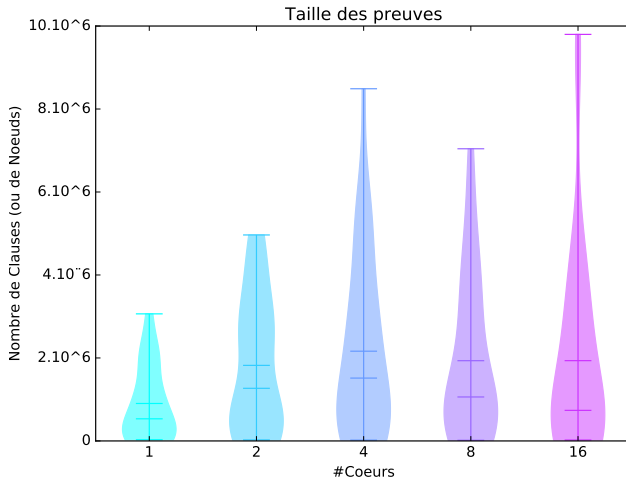


Etat de l'art

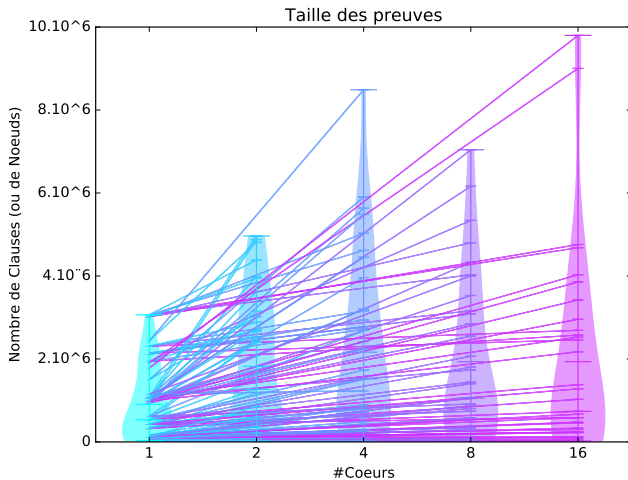
On ne sait pas si une **augmentation** du nombre de solveurs implique une **augmentation** de la taille de la preuve.

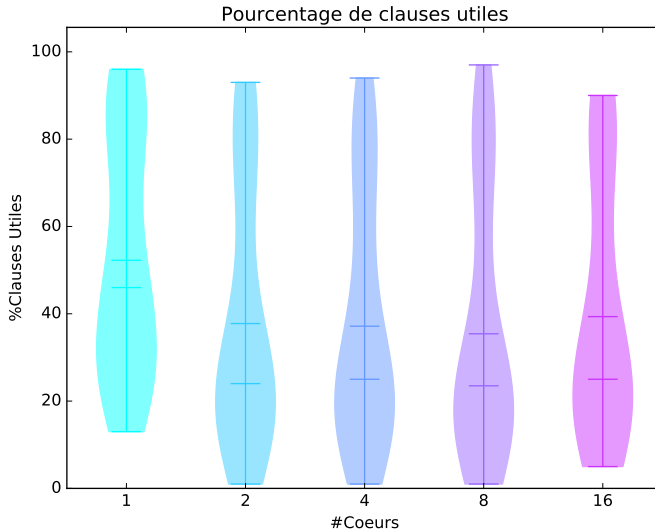
Intêret

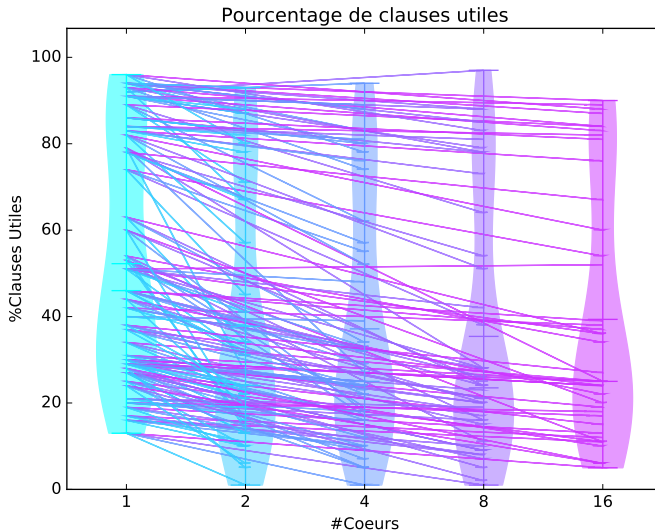
Les solveurs SAT peuvent être certifiés grâce à leurs preuves, donc une petite preuve peut être intéressante.

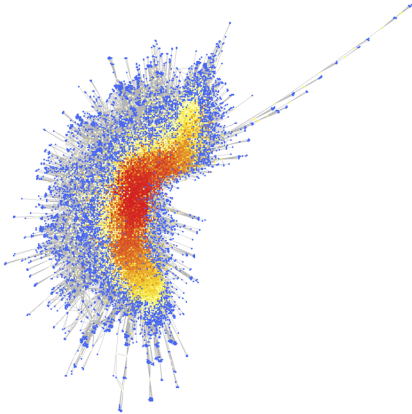


Etude expérimentale









Informations

Formule

clauses :

55585

variables :

50076

Conflits

conflits :

59792

Temps calcul :

6s

Graphe

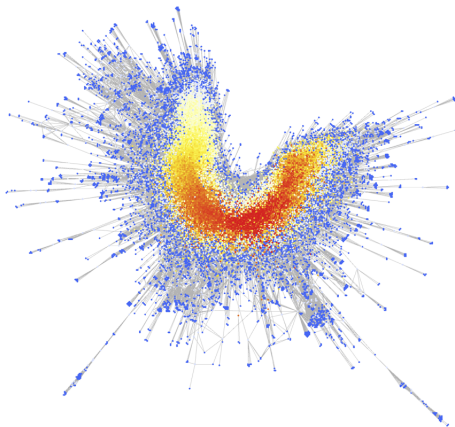
sommets :

51274

arêtes :

960620

Figure 8 – Preuve en séquentiel



Informations

Formule

clauses :
55585

variables :
50076

Conflits

conflits/solveur :
8339

conflits
totaux :
133424

Graphe

sommets :
63301

arêtes :
1213688

Figure 9 – Preuve avec 16 coeurs

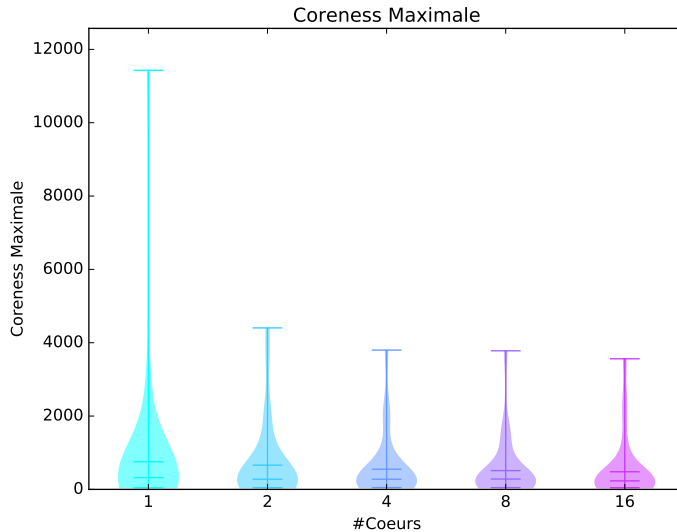
Le *k-core*

Le ***k-core*** d'un graphe orienté est un sous-graphe orienté maximal dans lequel chaque sommet a un degré sortant d'au moins k .

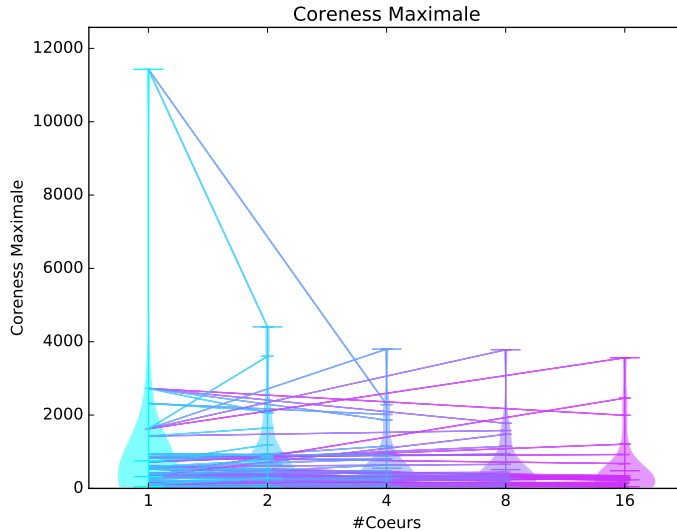
La *coreness* d'un sommet est k si il appartient au ***k-core*** mais pas au ***k+1-core***.

Utilité de la mesure

La *coreness* permet d'étudier la densité d'un graphe dans des zones locales.



Etude expérimentale



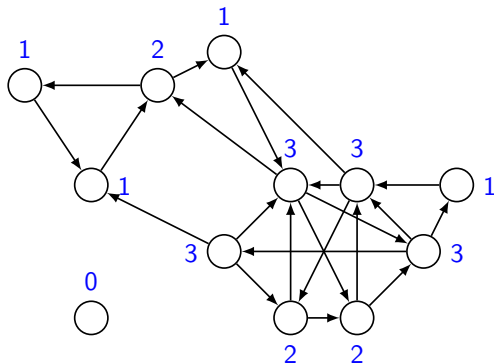
Pistes d'études

- Comprendre et analyser le ***k-core*** de la preuve,
- Prédire le coreness de la preuve,
- Prédiction des clauses importantes,

Merci de votre attention.

Exemple

Graphe de départ : 0-core

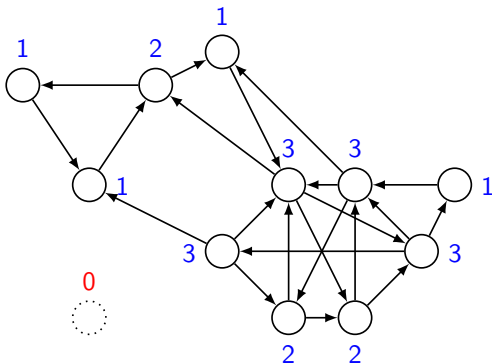


Légende

- Degré sortant dans le k-core

Exemple

1-core

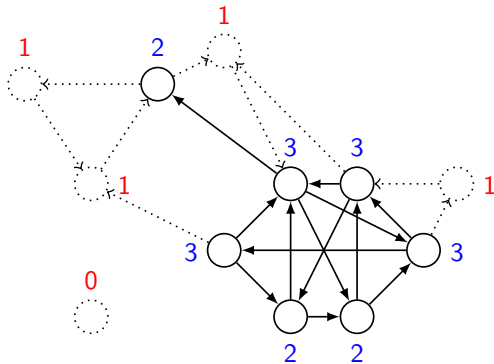


Légende

- Degré sortant
- Coreness du sommet

Exemple

2-core

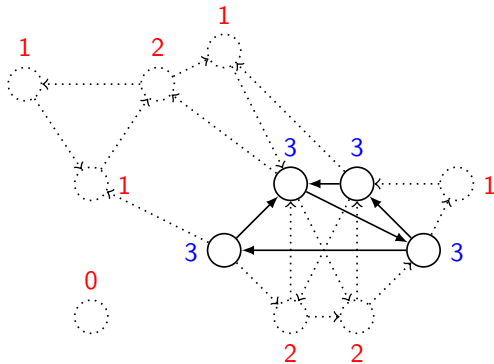


Légende

- Degré sortant
- Coreness du sommet

Exemple

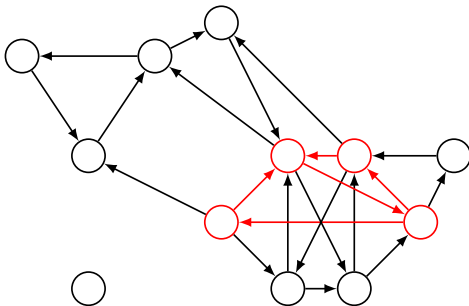
3-core



Légende

- Degré sortant
- Coreness du sommet

Exemple



La *coreness* maximale de ce graphe est de 3.