Inhaltsverzeichnis

1	—			
	1.1	Definition	2	
	1.2	Aufgaben	2	
	1.3	Arten	2	
2	Pro	zesse	3	
	2.1	Bestandteile	3	
	2.2	Hierarchie und Signale	3	
		2.2.1 Fork	4	
		2.2.2 Signale	4	
3	Threads			
	3.1	Unterschied: Prozesse/Threads	5	
	3.2	User - und Kernel-Level Threads	5	
		3.2.1 User-Level Threads	5	
		3.2.2 Kernel-Level Threads	5	
		3.2.3 Kombinierte Threadtypen	5	
	3.3	Linux Threads und Prozesse	5	
4	Inte	errupts	7	
	4.1	Interrupt-Klassen	7	
	4.2	Ablauf	7	
	4.3	Round Robin: I/O- vs CPU-lastig	7	
	4.4	Interrupt Handling	7	

1 Betriebssystem

1.1 Definition

• Systemsicht

Alle Programme zur Steuerung und Überwachung von:

- Ausführung v. Benutzerprogrammen
- Verteilung der Betriebsmittel
- Aufrechterhaltung der Betriebsart

• Anwendersicht

Virtuelle Maschine, vereinfachte Ansicht des Computers

1.2 Aufgaben

• Hardwareabstraktion

- einheitliche Sicht auf Geräteklassen
- Bibliotheken und Treiber

• Resourcenverwaltung

- CPU-Rechenzeit
- Speicher
- Gerätezugriffe

• Sicherheitsfeatures

- Benutzer und Gruppen Multi-User
- Parallelbetrieb Multitasking
- Schutz for direkten Hardwarezugriffen

1.3 Arten

- Mainframe schnelles I/O, viele Prozesse, Transaktionen
- Server viele Anwender, Netzanbindung
- Multiprozessor
- Echtzeit

2 Prozesse

2.1 Bestandteile

- eigener Adressraum
- Programmcode
- Programmdaten
- Programm-Counter
- Stacks und Stackpointer
- Hardwareregister-Inhalte (Prozess-Kontext)
- Heap-Speicher
- Verwaltungsdaten
 - Identifier und VaterID
 - Resourcenliste
 - Scheduling Parameter

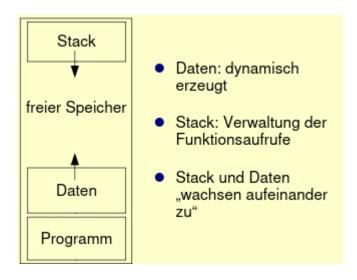


Abbildung 1: Process Control Block PCB

2.2 Hierarchie und Signale

Jeder Prozess hat Vaterprozess (Prozesse erzeugen einander).

2.2.1 Fork

```
1
      int pid = fork();
      if(pid == 0){
2
3
          printf("Ich bin das Kind mit pid=%d\n",
             getpid());
      else if(pid > 0)
4
          printf ("Ich bin der Vater, mein Kind hat die
5
             pid=%d\n", pid);
6
      }else{
7
          printf("Error: fork() war nicht erfolgreich");
8
```

2.2.2 Signale

- (17) STOP $(Strg-Z \ oder \ bg)$
- (19) CONT (fg)
- (15) SIGTERM (beenden)
- (9) KILL (abschließen)

3 Threads

3.1 Unterschied: Prozesse/Threads

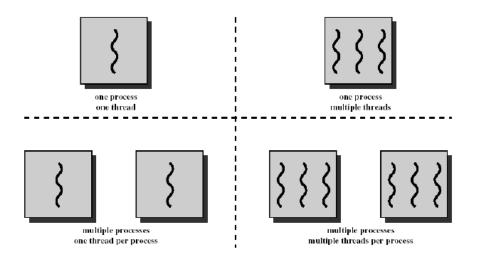


Abbildung 2: Unterschied zw. Prozessen und Threads

3.2 User - und Kernel-Level Threads

3.2.1 User-Level Threads

- Keine Systemcalls nötig
- Blockiert bei I/O
- $\bullet\,$ keine Nutzung mehrerer CPUs
- Bessere Abstraktion möglich

3.2.2 Kernel-Level Threads

- BS verwalted Threads
- Zeitsteuerung nur mit Systemcalls

3.2.3 Kombinierte Threadtypen

3.3 Linux Threads und Prozesse

Prozesse und Threads werden in Linux einheitlich gehandhabt:

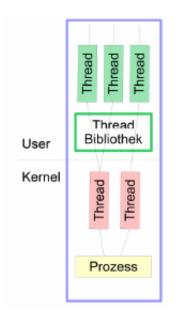


Abbildung 3: Komtiniert: ULT, KLT

```
1  // Prozess
2  clone (SIGCHLD, 0);
3  // Thread
4  clone (CLONE_VM | CLONE_FS | CLONE_FILES | CLONE_SIGHAND, 0);
```

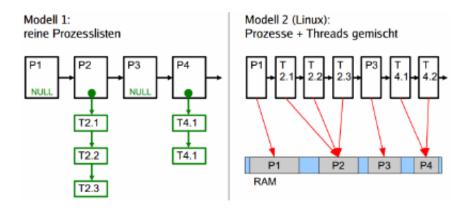


Abbildung 4: Linux Prozess- und Threadverwaltung

4 Interrupts

4.1 Interrupt-Klassen

- Hardware-Fehler
- Timer
- I/O
- Software-Interrupts
 - Arithmetik
 - Traps
 - etc.

4.2 Ablauf

- 1. Interrupt
- 2. Kontext-Wechsel
- 3. Interrupt-Vector
- 4. Interrupt-Handler
- 5. Scheduler

4.3 Round Robin: I/O- vs CPU-lastig

 ${\bf CPU\text{-}lastinge}$ Prozesse nutzen ihre ${\bf Zeitquanten}$ vollständig, während ${\bf I/O}$ Prozesse warten müssen.

4.4 Interrupt Handling

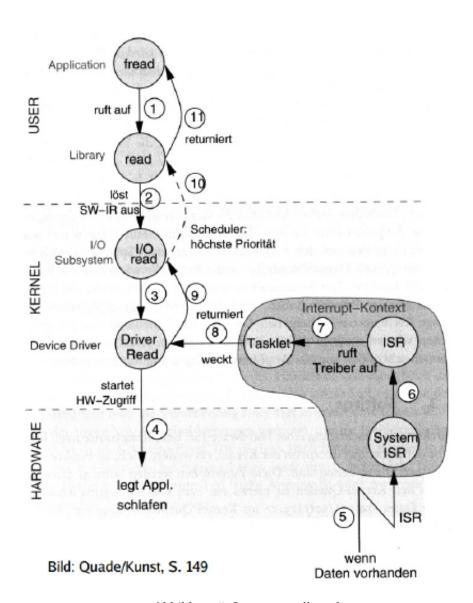


Abbildung 5: Interrupt callgraph