А.И.Фрей

Комбинаторная оценка вероятности переобучения на основе кластеризации и покрытий множества алгоритмов

Завышенность теоретических оценок обобщающей способности алгоритмов классификации остаётся открытой проблемой уже более сорока лет, начиная с работ В. Н. Вапника и А. Я. Червоненкиса [1]. На практике наиболее перспективным выглядит комбинаторный подход [2], в рамках которого уже удалось добиться улучшения качества логических закономерностей [3]. Данная работа направлена на дальнейшее улучшение качества комбинаторных оценок вероятности переобучения за счет учета сходства между алгоритмами с близкими векторами ошибок.

Рассмотрим задачу классификации. Пусть $\mathbb{X}=(x_1,\ldots,x_L)$ — генеральная выборка из L объектов, A— некоторое множество алгоритмов классификации. Пусть $I\colon A\times\mathbb{X}\to\{0,1\}$ — бинарная функция потерь. Для произвольной подвыборки $U\subseteq\mathbb{X}$ определим число и частоту ошибок алгоритма $a\in A$, соответственно, как $n(a,U)=\sum_{x_i\in U}I(a,x_i)$ и $\nu(a,U)=n(a,U)/|U|$. Методом обучения называют отображение вида $\mu\colon 2^A\times 2^\mathbb{X}\to A$. Метод обучения ставит в соответствие множеству алгоритмов A и обучающей выборке $X\subset\mathbb{X}$ некоторый алгоритм $\mu(A,X)$. В данной работе рассматривается метод пессимистической минимизации эмпирического риска (ПМЭР), действующий по правилу $\mu(A,X)\in \mathrm{Argmax}\ n(a,\mathbb{X})$ где $A(X)\equiv \mathrm{Argmin}\ n(a,X), \quad \forall X\subset\mathbb{X}$.

Пусть $[\mathbb{X}]^\ell$ — множество всех разбиений генеральной выборки \mathbb{X} на обучающую выборку X длины ℓ и контрольную выборку \bar{X} длины $k=L-\ell$. Для разбиения $\mathbb{X}=X\sqcup \bar{X}$ переобученностью алгоритма $a=\mu(A,X)$ называют уклонение частот его ошибок на контроле и на обучении $\delta(a,X)=\nu(a,\bar{X})-\nu(a,X)$. Следуя [2], определим вероятность переобучения $Q_\varepsilon(A,\mathbb{X})$ как долю разбиений $X\sqcup \bar{X}$, при которых

переобученность $\delta(\mu(A, \mathbb{X}), X)$ превышает заданный порог $\varepsilon \in (0, 1]$:

$$Q_{\varepsilon}(A, \mathbb{X}) = \mathsf{P}[\delta(\mu(A, X), X) \geqslant \varepsilon],$$
 где $\mathsf{P} \equiv \frac{1}{C_L^{\ell}} \sum_{X \in [\mathbb{X}]^{\ell}}.$ (1)

Здесь и далее [ucmuna] = 1, [noжcb] = 0.

Введем на A отношение частичного порядка: a < b означает, что $I(a,x) \le I(b,x), \forall x \in \mathbb{X}$ и $a \ne b$. Если a < b и $\exists ! x \in \mathbb{X}$ такой, что $a(x) \ne b(x)$, то будем говорить, что a предшествует b, и записывать $a \prec b$.

Теорема 1. Пусть множество алгоритмов A представлено в виде разбиения на непересекающиеся подмножества $A = A_1 \sqcup A_2 \sqcup \cdots \sqcup A_t$, такие что внутри каждого A_i алгоритмы допускают равное число ошибок на полной выборке. Пусть $\mu - \Pi M \ni P$. Для каждого A_i рассмотрим порожедающее и запрещающее множества X_i и X_i' :

$$X_{i} = \bigcap_{a \in A_{i}} \{x \in \mathbb{X} : \exists b \in A : a \prec b, I(a, x) < I(b, x)\},\$$
$$X'_{i} = \bigcap_{a \in A_{i}} \{x \in \mathbb{X} : \exists b \in A : b < a, I(b, x) < I(a, x)\}.$$

Пусть, кроме этого, каждое подмножество вложено в объемлющее множество: $A_i \subset B_i, i = 1, \ldots, t$. Тогда

$$Q_{\varepsilon}(A, \mathbb{X}) \leqslant \sum_{i=1}^{t} P_{i} Q_{\varepsilon_{i}}(B_{i}, Y_{i}), \tag{2}$$

где $P_i = \frac{C_{L_i}^{\ell_i}}{C_L^{\ell}}$ — верхняя оценка на вероятность $\mathsf{P}[\mu X \in A_i], Y_i = \mathbb{X} \backslash X_i \backslash \bar{X}_i,$ $\varepsilon_i = \frac{L_i}{\ell_i k_i} \frac{\ell_i k_i}{L} \varepsilon + \left(1 - \frac{\ell_i L_i}{L\ell_i}\right) \frac{m_i}{k_i} - \frac{|X_i'|}{k_i}, L_i = L - |X_i| - |X_i'|, \ell_i = \ell - |X_i|, k_i = k - |X_i'|,$ m_i — число ошибок алгоритмов из A_i .

Теорема 1 обобщает метод порождающих и запрещающих множеств [3]. Она позволяет вычислять оценку для семейств с существенно большим числом алгоритмов, т.к. сумма (2) содержит меньшее число слагаемых из-за кластеризации алгоритмов с близкими векторами ошибок. Отметим, что разбиение $A = A_1 \sqcup \cdots \sqcup A_t$ и структуру объемлющих множеств B_i можно выбрать произвольно. В частности, можно использовать объемлющие множества с известной точной оценкой вероятности переобучения.

Список литературы

- [1] Vapnik V. N., Chervonenkis A. Y. (1971) On the uniform convergence of relative frequencies of events to their probabilities. *Theory of Probability* and Its Applications, 16(2), 264–280.
- [2] Воронцов К. В. Точные оценки вероятности переобучения // Доклады РАН, 2009. Т. 429, № 1. С. 15–18.
- [3] Vorontsov K. V., Ivahnenko A. A. (2011) Tight combinatorial generalization bounds for threshold conjunction rules. 4-th Int'l Conf. on Pattern Recognition and Machine Intelligence (PReMI'11). Lecture Notes in Computer Science, Springer-Verlag, 66–73.