

Infraestructura computacional

Concurrencia



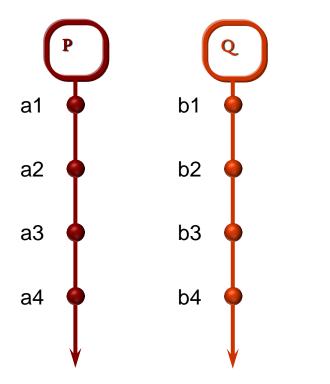
- Aspectos propios de la programación concurrente:
 - No-determinismo
 - Condición de carrera
 - Espera activa
 - Interbloqueos (deadlock)
 - Bloqueos activos (livelock)
 - Inanición

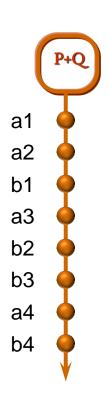


- No-determinismo
 - Al mismo tiempo característica y modelo
 - Diferentes ejecuciones pueden transcurrir de manera distinta
 - Todo camino de ejecución debe conducir a un resultado válido
 - Los resultados pueden ser diferentes pero deben satisfacer los requerimientos
 - Le proporciona reactividad al sistema
 - Dificulta la prueba y depuración de programas
 - Ejemplo: búsqueda del máximo de un vector cuando este se puede encontrar repetido
 - En diferentes ejecuciones, el máximo se puede encontrar en posiciones diferentes



No-determinismo: modelo



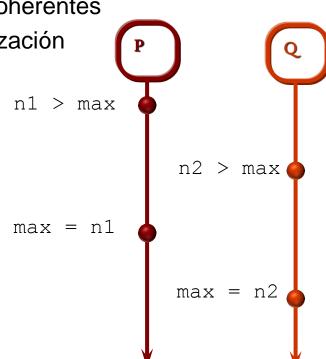




- Condición de carrera
 - El resultado depende de cuál proceso llegue primero a un punto
 - Los respectivos resultados son incoherentes
 - Se impide por medio de la sincronización

```
if ( n1 > max ) max = n1;
```

if
$$(n2 > max) max = n2;$$





- Espera activa
 - Un proceso espera un evento mientras ejecuta
 - Consume procesador inútilmente
 - Puede bloquear a los procesos que están en capacidad de generar el evento
 - ... su complemento es la espera pasiva

```
while(!termino);
```

```
termino = true;
```



- Bloqueos activos (livelock)
 - El sistema no avanza porque los procesos continuamente intentan una acción que fracasa
 - ... o su complemento la vivacidad: el sistema avanza continuamente hacia su objetivo
 - Típicamente surge cuando se intenta evitar un interbloqueo:

```
Reservar recurso 1
while (Recurso 2 ocupado)
Liberar recurso 1
Esperar
Reservar recuso 1
Reservar recurso 2
```

```
Reservar recurso 2
while (Recurso 1 ocupado)
Liberar recurso 2
Esperar
Reservar recuso 2
Reservar recurso 1
```



- Inanición
 - A un proceso se le impide continuamente (e indefinidamente) efectuar una acción
 - ... o su complemento la ejecución equitativa: todo proceso que quiera efectuar una acción lo logra en un tiempo finito.
 - **Ejemplo**: lectores-redactores no equitativo



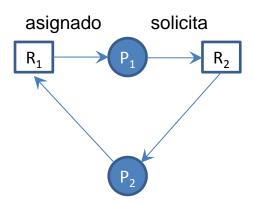
- Interbloqueos (deadlock)
 - Todo proceso está esperando por un evento que otro proceso debe producir (pero que no lo hace porque, a su vez, está esperando)
 - Requiere de cuatro condiciones necesarias:
 - Los recursos se usan en Exclusión Mutua
 - Los procesos solicitan recursos mientras tienen otros (hold and wait)
 - Hay apropiación (en realidad, no hay "expropiación")
 - Hay un ciclo de dependencias

```
P(s1)
P(s2)
... acciones
V(s2)
V(s1)
```

```
P(s2)
P(s1)
... acciones
V(s1)
V(s2)
```



- Interbloqueos: ciclos de dependencias
 - Grafos de asignación de recursos





- Interbloqueos
 - Tratamiento
 - Prevenir
 - Evitar
 - Detectar
 - Ignorar
 - Para impedir, una de las condiciones no se debe cumplir:
 - Tres primeras: muy difíciles de evitar
 - Ciclo de dependencias
 - Impedir que se forme
 - Detectar y destruir



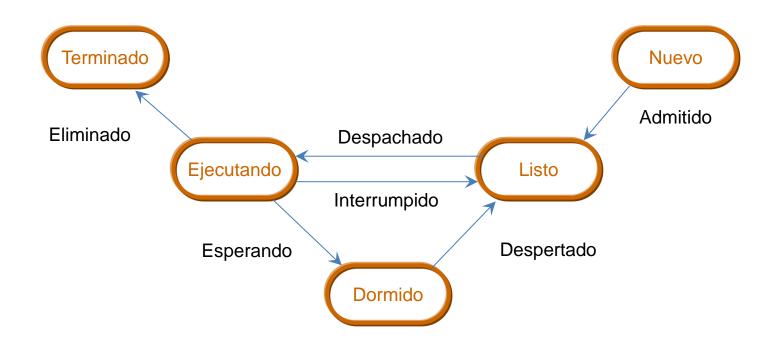
- Unidad de trabajo del sistema operativo
- El S.O. es responsable de:
 - Creación
 - Despacho
 - Destrucción
 - Proveer servicios (comunicación, sincronización, E/S, etc.)
- S.O. administra y asigna los recursos:
 - Tiempo de CPU
 - Memoria
 - Archivos
 - Dispositivos de E/S, etc.



- Los procesos están representados por su Bloque de Control de Proceso (PCB - Process Control Block)
- El PCB guarda la información sobre el estado de ejecución del proceso:
 - Estado del proceso
 - Contador de programa (PC)
 - Registros
 - Información de despacho de la CPU (prioridad, etc.)
 - Información de administración de la memoria
 - Información contable (recursos asignados)
 - Información de E/S (lista de dispositivos, de archivos, etc.)

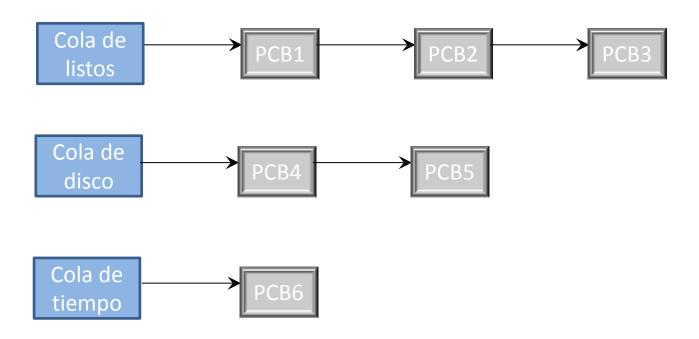


Estados de los procesos



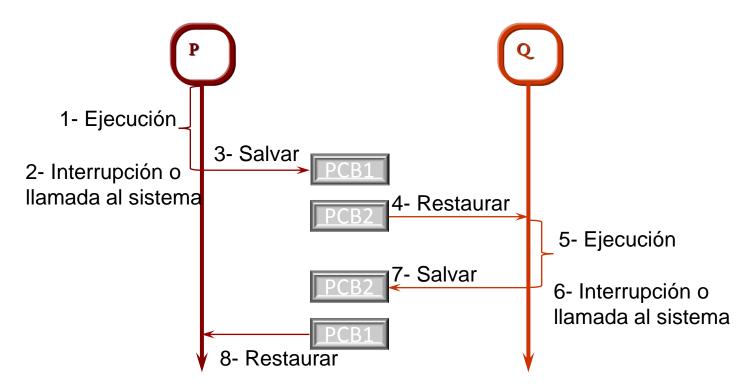


Colas de despacho





Despacho

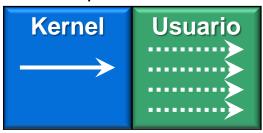




Implementación de la concurrencia: threads

Manejo de threads

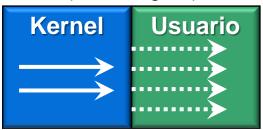
En el espacio del usuario



En el espacio del kernel



Mixto (thread ligero)





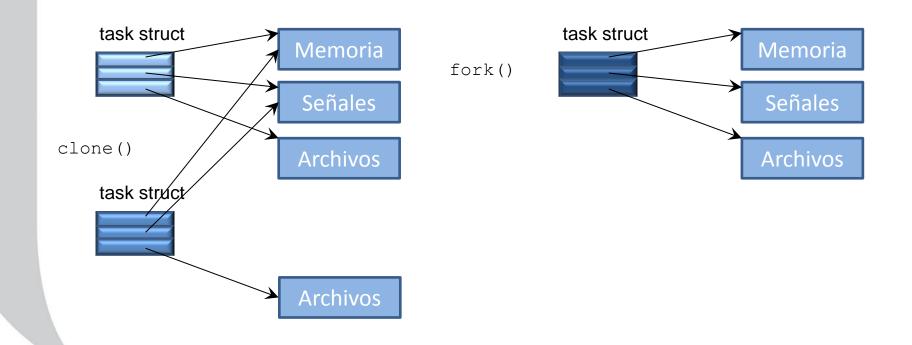
Implementación de la concurrencia: procesos y threads en Linux

- Ni procesos ni threads: tasks
- **Primitiva** clone()
- Permite elegir qué se comparte:
 - Información del sistema de archivos (directorio de trabajo, etc.)
 - Memoria
 - Manejadores de señales
 - Archivos abiertos
- Procesos (fork()): no comparten nada



Implementación de la concurrencia: procesos y threads en Linux

Representación de tasks





Implementación de la concurrencia: exclusión mutua

- Deshabilitar interrupciones:
 - Flag de la máquina
 - Solo para monoprocesadores
- Instrucciones atómicas:
 - No interrumpibles
 - get-and-set algoritmo:

```
int getAndSet ( int * p, int v )
  int t = * p;
  *p = v
  return t
```

Ejemplo IA: xchg eax, val



Implementación de la concurrencia: exclusión mutua

• Ejemplo: exclusión mutua con espera activa

```
get(int * lock)
  while ( getAndSet( lock, true ) )
    liberar procesador
```

```
int lock = false

...
get( &lock )
... acciones
lock = false
```



Implementación de la concurrencia: exclusión mutua

- Ejemplo: exclusión mutua con espera semi-pasiva
 - Lock con tres elementos:
 - boolean atom: espera activa para garantizar atomicidad
 - boolean ocupado: el lock propiamente dicho (pasivo)
 - · cola de procesos

```
acquire ( lock )
  get ( &lock.atom )
  if ( lock.ocupado )
    lock.cola ← proceso
    lock.atom = false
    dormir proceso
  else lock.ocupado = true
    lock.atom = false
```

```
release( lock )
  get ( &lock.atom )
  if (lock.cola != vacía )
    q ← lock.cola
    lock.atom = false
    despertar q
  else lock.ocupado = false
    lock.atom = false
```