

二、uboot-spl需要做的事情

CPU初始刚上电的状态。需要小心的设置好很多状态,包括cpu状态、中断状态、MMU状态等等。 在armv7架构的uboot-spl,主要需要做如下事情

- 关闭中断, svc模式
- 禁用MMU、TLB
- 芯片级、板级的一些初始化操作
 - IO初始化
 - 时钟

```
内存
    • 选项,串口初始化
    • 选项 , nand flash初始化
    • 其他额外的操作
                       写评论
 • 加载BL2, 跳转到BL2
上述工作,也就是uboot-spl代码济 _{\rm log} 亥心。
三、代码流程
                       收藏
1、代码整体流程
代码整体流程如下,以下列出来的 微信 pl核心函数。
start———>reset———>关
                       微博
.....
                          _init_cp15———>关闭MMU,TLB
_____
.....
                      -->cpu_init_crit------>lowlevel_init------>平台级和板级的初始化
.....
                     ---->_main------->board_init_f_alloc_reserve & board_init_f_init_reserve & board_init_f------>加载BL2,跳转到BL:
.....—
board_init_f执行时已经是C语言环境了。在这里需要结束掉SPL的工作,跳转到BL2中。
2、_start
上述已经说明了_start是整个spl的入口,其代码如下:
arch/arm/lib/vector.S
   1 _start:
   2 #ifdef CONFIG_SYS_DV_NOR_BOOT_CFG
       .word CONFIG_SYS_DV_NOR_BOOT_CFG
   4 #endif
       b reset
会跳转到reset中。
注意,spl的流程在reset中就应该被结束,也就是说在reset中,就应该转到到BL2,也就是uboot中了。
后面看reset的实现。
3. reset
建议先参考[kernel 启动流程] (第二章 ) 第一阶段之——设置SVC、关闭中断 , 了解一下为什么要设置SVC、关闭中断以及如何操作。
代码如下:
arch/arm/cpu/armv7/start.S
       .globl reset
   1
   2
        .globl save_boot_params_ret
        /st Allow the board to save important registers st/
   5
       b save_boot_params
   6
   7
     save_boot_params_ret:
   8
   9
        * disable interrupts (FIQ and IRQ), also set the cpu to SVC32 mode,
        * except if in HYP mode already
  10
  11
       mrs r0, cpsr
  12
       and r1, r0, #0x1f
                        @ mask mode bits
  13
  14
       teq r1, #0x1a @ test for HYP mode
        bicne r0, r0, #0x1f @ clear all mode bits
  15
```

orr r0, r0, #0xc0

orrne r0, r0, #0x13

@ set SVC mode

@ disable FIQ and IRQ

16

```
msr cpsr,r0
  18
  19 @ 以上通过设置CPSR寄存器里设置CPU为SVC模式,禁止中断
  20 @@ 具体操作可以参考《[ker
                          动流程] (第二章)第一阶段之—设置SVC、关闭中断》的分析
  21
        /st the mask ROM code should have PLL and others stable st/
  22
  23 #ifndef CONFIG_SKIP_LOW
                          INIT
  24
        bl cpu_init_cp15 写评论
     @ 调用cpu_init_cp15,初′′′′′ 处理器CP15,从而禁用MMU和TLB。
  26 @ 后面会有一小节进行分析
  27
  28
        bl cpu_init_crit
  29 @ 调用cpu_init_crit,进 大键的初始化动作,也就是平台级和板级的初始化
  30 @ 后面会有一小节进行分析
  31 #endif
  32
                       微信
       bl _main
  33
  34 @@ 跳转到主函数,也就是要 2以及跳转到BL2的主体部分
4、cpu_init_cp15
                       QΩ
建议先参考[kernel 启动流程] (第六章)第一阶段之——打开MMU两篇文章的分析。
```

cpu_init_cp15主要用于对cp15协处理器进行初始化,其主要目的就是关闭其MMU和TLB。 代码如下(去掉无关部分的代码):

arch/arm/cpu/armv7/start.S

```
1 ENTRY(cpu_init_cp15)
2
3
       * Invalidate L1 I/D
4
       */
 5
      mov r0, #0
                        @ set up for MCR
    mcr p15, 0, r0, c8, c7, 0 @ invalidate TLBs
      mcr p15, 0, r0, c7, c5, 0 @ invalidate icache
      mcr p15, 0, r0, c7, c5, 6 @ invalidate BP array
8
           p15, 0, r0, c7, c10, 4 @ DSB
9
      mcr
            p15, 0, r0, c7, c5, 4 @ ISB
10
      mcr
11 @@ 这里只需要知道是对CP15处理器的部分寄存器清零即可。
   @ 将协处理器的c7\c8清零等等,各个寄存器的含义请参考《ARM的CP15协处理器的寄存器》
14
       * disable MMU stuff and caches
15
       */
16
17
    mrc p15, 0, r0, c1, c0, 0
   bic r0, r0, #0x00002000 @ clear bits 13 (--V-)
    bic r0, r0, #0x00000007 @ clear bits 2:0 (-CAM)
20
      orr r0, r0, #0x00000002 @ set bit 1 (--A-) Align
      orr r0, r0, #0x00000800 @ set bit 11 (Z---) BTB
21
22 #ifdef CONFIG_SYS_ICACHE_OFF
23
      bic r0, r0, #0x00001000 @ clear bit 12 (I) I-cache
24 #else
25
    orr r0, r0, #0x00001000 @ set bit 12 (I) I-cache
26 #endif
27
      mcr p15, 0, r0, c1, c0, 0
28 @@ 通过上述的文章的介绍,我们可以知道cp15的c1寄存器就是MMU控制器
29 @ L述对MMU的一些位进行清零和置位,达到关闭MMU和cache的目的,具体的话去看一下上述文章吧。
31 ENDPROC(cpu_init_cp15)
```

5, cpu_init_crit

cpu_init_crit,进行一些关键的初始化动作,也就是平台级和板级的初始化。其代码核心就是lowlevel_init,如下 arch/arm/cpu/armv7/start.S

```
1 ENTRY(cpu_init_crit)
```

```
3
          * Jump to board specific initialization...
          * The Mask ROM will have already initialized
          * basic memory. Go
                            to bump up clock rate and handle
          * wake up condition 1
   6
         b lowlevel_init go setup pll,mux,memory
   8
     ENDPROC(cpu_init_crit) 写评论
所以说lowlevel_init就是这个函数 目录 分。
lowlevel init一般是由板级代码自一家心的。但是对于某些平台来说,也可以使用通用的lowlevel_init,其定义在arch/arm/cpu/lowlevel_init.S中
以tiny210为例,在移植tiny210的i
                              ,就需要在board/samsung/tiny210下,也就是板级目录下面创建lowlevel_init.S,在内部实现lowlevel_init。(身
了lowlevel_init了就好,没必要说在"如果是实现,但是通常规范都是创建了lowlevel_init.S来专门实现lowlevel_init函数)。
在lowlevel_init中,我们要实现如了微信
* 检查一些复位状态
* 关闭看门狗
                           微博
* 系统时钟的初始化
* 内存、DDR的初始化
* 串口初始化(可选)
                           QΩ
* Nand flash的初始化
下面以tiny210的lowlevel init为例(这里说明一下,当时移植tiny210的时候,是直接把kangear的这个lowlevel init.S文件拿过来用的)
这部分代码和平台相关性很强,简单介绍一下即可
board/samsung/tiny210/lowlevel_init.S
   1 lowlevel_init:
         push {lr}
   3
         /* check reset status */
   4
   5
   6
         ldr r0, =(ELFIN_CLOCK_POWER_BASE+RST_STAT_OFFSET)
         ldr r1, [r0]
   7
   8
         bic r1, r1, #0xfff6ffff
         cmp r1, #0x10000
   9
  10
         beq wakeup_reset_pre
  11
         cmp r1, #0x80000
  12
         beq wakeup_reset_from_didle
  13 @@ 读取复位状态寄存器0xE010_a000的值,判断复位状态。
  14
  15
         /* IO Retention release */
        ldr r0, =(ELFIN_CLOCK_POWER_BASE + OTHERS_OFFSET)
  16
  17
         ldr r1, [r0]
  18
         ldr r2, =IO_RET_REL
  19
         orr r1, r1, r2
  20
         str r1, [r0]
  21 @@ 读取混合状态寄存器E010_e000的值,对其中的某些位进行置位,复位后需要对某些wakeup位置1,具体我也没搞懂。
  22
         /* Disable Watchdog */
  23
  24
        ldr r0, =ELFIN_WATCHDOG_BASE /* 0xE2700000 */
  25
        mov r1, #0
  26
        str r1, [r0]
  27 @@ 关闭看门狗
  28
  29 @@ 这里忽略掉一部分对外部SROM操作的代码
  30
         /* when we already run in ram, we don't need to relocate U-Boot.
  31
          * and actually, memory controller must be configured before U-Boot
          * is running in ram.
  33
         */
  34
  35
         ldr r0, =0x00ffffff
         bic r1, pc, r0 /* r0 <- current base addr of code */
  36
         ldr r2, _TEXT_BASE /* r1 <- original base addr in ram */</pre>
  37
  38
         bic r2, r2, r0 /* r0 <- current base addr of code */
              r1, r2
                                    /* compare r0, r1
                                                                  */
         cmp
```

```
40
                    /* r0 == r1 then skip sdram init */
41 @@ 判断是否已经在SDRAM上运行了,如果是的话,就跳过以下两个对ddr初始化的步骤
42 @@ 判断方法如下:
44 @@ 2、获取_TEXT_BASE(CON-11- NYS_TEXT_BASE)地址,也就是uboot代码段的链接地址,后续在uboot篇的时候会说明,并屏蔽其低24bit
  @ 3、如果相等的话,就跳过
                        始化的部分
47
     /* init system clock
     bl system clock init
48
49 @ 初始化系统时钟,后续有 目录 开究一下具体怎么配置的
50
   /* Memory initialize 收藏
51
    bl mem_ctrl_asm_init
53 @ 重点注意: 在这里初始化
                         !! 后续会写一篇文章说明一下s5pv210平台如何初始化DDR.
54
                     微信
55 1:
      /* for UART */
56
57
     bl uart_asm_init
58 @ 串口初始化,到这里串口: 出一个'0'字符,后续通过写字符到UTXH_OFFSET寄存器中,就可以在串口上输出相应的字符。
59
                     QQ
60
     bl tzpc init
61
62 #if defined(CONFIG_NAND)
    /* simple init for NAND */
     bl nand_asm_init
65 @@ 简单地初始化一下NAND flash,有可能BL2的镜像是在nand flash上面的。
66 #endif
67
     /* Print 'K' */
68
69
     ldr r0, =ELFIN_UART_CONSOLE_BASE
70
     ldr r1, =0x4b4b4b4b
71
     str r1, [r0, #UTXH_OFFSET]
72 @@ 再串口上打印'K'字符,表示lowlevel init已经完成
73
74
     pop {pc}
75 @@ 弹出PC指针,即返回。
```

当串口中打印出'OK'的字符的时候,说明lowlevel_init已经执行完成。

system_clock_init是初始化时钟的地方。 mem_ctrl_asm_init这个函数是初始化DDR的地方。后续应该有研究一下这两个函数。这里先有个印象。

6、_main

spl的main的主要目标是调用board_init_f进行先前的板级初始化动作,在tiny210中,主要设计为,加载BL2到DDR上并且跳转到BL2中。DDR在上述lov已经初始化好了。

由于board_init_f是以C语言的方式实现,所以需要先构造C语言环境。

注意: uboot-spl和uboot的代码是通用的,其区别就是通过CONFIG_SPL_BUILD宏来进行区分的。

所以以下代码中,我们只列出spl相关的部分,也就是被CONFIG_SPL_BUILD包含的部分。

arch/arm/lib/crt0.S

```
1 ENTRY(_main)
3 /*
   * Set up initial C runtime environment and call board_init_f(0).
4
5 */
6 @ 注意看这里的注释,也说明了以下代码的主要目的是,初始化C运行环境,调用board_init_f。
      ldr sp, =(CONFIG_SPL_STACK)
      bic sp, sp, #7 /* 8-byte alignment for ABI compliance */
8
9
      mov r0, sp
      bl board_init_f_alloc_reserve
10
11
      mov sp, r0
12
      /* set up gd here, outside any C code */
13
      mov r9, r0
      bl board init f init reserve
15
      mov r0, #0
```

```
17
        bl board_init_f
  18
  19 ENDPROC(_main)
代码拆分如下:
(1)因为后面是C语言环境,首约<sub>写评论</sub>置堆栈
        ldr sp, =(CONFIG SPI
   2 @@ 设置堆栈为CONFIG_SPL_! 目录
        bic sp, sp, #7 /* {
  4
                           alignment for ABI compliance */
     @@ 堆栈是8字节对齐, 2^7bi 收藏 yte=8byte
   5
   6
  7
        mov r0, sp
     @ 把堆栈地址存放到r0寄存品。
关于CONFIG SPL STACK,我们<sup>微博</sup>前面的文章《[project X] tiny210(s5pv210)上电启动流程(BL0-BL2)》
我们已经知道s5pv210的BL1(spl)
                           ·在IRAM的,并且IRAM的地址空间是0xD002_0000-0xD003_7FFF,IRAM前面的部分放的是BL1的代码部分,
最后的空间用来当作堆栈。
所以CONFIG SPL STACK定义如下:
include/configs/tiny210.h
   1 #define CONFIG_SPL_STACK
                          0xD0037FFF
注意:上述还不是最终的堆栈地址,只是暂时的堆栈地址!!!
(2)为GD分配空间
        bl board_init_f_alloc_reserve
   2 @ 把堆栈的前面一部分空间分配给GD使用
  4
        mov sp, r0
  5 @@ 重新设置堆栈指针SP
   6
  7
        /* set up gd here, outside any C code */
        mov r9, r0
   9 @@ 保存GD的地址到r9寄存器中
注意:虽然sp的地址和GD的地址是一样的,但是堆栈是向下增长的,而GD则是占用该地址后面的部分,所以不会有冲突的问题。
关于GD,也就是struct global_data,可以简单的理解为uboot的全局变量都放在了这里,比较重要,所以后续有会写篇文章说明一下global_data。岌
道在开始C语言环境的时候需要先为这个结构体分配空间。
board_init_f_alloc_reserve实现如下
common/init/board_init.c
   1 ulong board_init_f_alloc_reserve(ulong top)
   2 {
  3
        /* Reserve early malloc arena */
        /* LAST : reserve GD (rounded up to a multiple of 16 bytes) */
        top = rounddown(top-sizeof(struct global_data), 16);
   6 // 现将top(也就是r0寄存器,前面说过存放了暂时的指针地址),减去sizeof(struct global_data),也就是预留出一部分空间给sizeof(struct global_d
  7 // rounddown表示向下16个字节对其
  8
        return top;
  10 // 到这里, top就存放了GD的地址, 也是SP的地址
  11 //把top返回,注意,返回后,其实还是存放在了r0寄存器中。
  12 }
还有一点,其实GD在spl中没什么使用,主要是用在uboot中,但在uboot中的时候还需要另外分配空间,在讲述uboot流程的时候会说明。
(3)初始化GD空间
```

前面说了,此时r0寄存器存放了GD的地址。

```
1
        bl board_init_f_init_reserve
board_init_f_init_reserve实现如下 _
common/init/board_init.c
编译SPL的时候 USE MEMCPY5
                           打开,所以我们去掉了_USE_MEMCPY的无关部分。
                         写评论
   1 void board_init_f_init_r
                             e(ulong base)
   2 {
         struct global_data 'super;
   3
   4
         int *ptr;
                         ルボ
   6
         * clear GD entirely and set it up.
         * Use gd_ptr, as go not be properly set yet.
   7
   8
                         微信
   9
  10 gd_ptr = (struct glc 微博
  11 // 从r0获取GD的地址
  12
        /* zero the area */
  13
        for (ptr = (int *)g( QQ ptr < (int *)(gd_ptr + 1); )
         *ptr++ = 0;
  14
  15 // 对GD的空间进行清零
  16 }
(4) 跳转到板级前期的初始化函数中
如下代码
         bl board_init_f
board_init_f需要由板级代码自己实现。
在这个函数中,tiny210主要是实现了从SD卡上加载了BL2到ddr上,然后跳转到BL2的相应位置上
tiny210的实现如下:
board/samsung/tiny210/board.c
   1 #ifdef CONFIG SPL BUILD
   void board_init_f(ulong bootflag)
         __attribute__((noreturn)) void (*uboot)(void);
         int val;
   6 #define DDR_TEST_ADDR 0x30000000
   7 #define DDR_TEST_CODE 0xaa
   8
       tiny210_early_debug(0x1);
   9
      writel(DDR_TEST_CODE, DDR_TEST_ADDR);
  10 val = readl(DDR_TEST_ADDR);
  if(val == DDR_TEST_CODE)
  12
         tiny210_early_debug(0x3);
     else
  13
  14
  15
            tiny210_early_debug(0x2);
  16
            while(1);
  17
  18 // 先测试DDR是否完成
  19
  20
        copy_bl2_to_ddr();
  21 // 加载BL2的代码到ddr上
  22
        uboot = (void *)CONFIG_SYS_TEXT_BASE;
  24 // uboot函数设置为BL2的加载地址上
  25
        (*uboot)();
  26 // 调用uboot函数,也就跳转到BL2的代码中
  27 }
  28 #endif
```

关于copy_bl2_to_ddr的实现,也就是如何从SD卡或者nand flash上加载BL2到DDR上的问题,请参考后续文章《[project X] tiny210(s5pv210)代码加载说

到此,SPL的任务就完成了,也已经跳到了BL2也就是uboot里面去了。



linuxarmsummary 2015-04-02 19:43:10 阅读数:14460

uboot启动流程 - CSDN博客

在前面的文章中虽然已经说明了,在spi的阶段中已经对arch级进行了初始化了,为什么uboot里面还要对arch再初始化一遍?回答:spl对于启动uboot来说并不是必须的,在... 2018-6-6

[uboot] (第二章)uboot流程——uboot-spl编译流程 - CSDN博客

建议先看《[project X] tiny210(s5pv210)上电启动流程(BL0-BL2)》,根据例子...最终编译完成之后,会在project-x/build/out/u-boot/spl下生成如下文件: arch... 2018-5-17

ARM U-Boot SPL过程浅析

原文地址:http://bbs.chinaunix.net/thread-4248378-1-1.html 【1】SPL简介 SPL(Secondary programloader)是...

贵 jxgz_leo 2016-08-02 22:45:10 阅读数:1433

新版UBOOT启动流程 - CSDN博客

1.3 启动代码相关的几个文件在u-boot中的路径 start.S: /arch/arm/cpu/arm...* (OMAP4 spl TEXT_BASE is not 32 byte aligned. * Continue to use ROM... 2018-6-5

AM335x启动流程(BootRom->MLO->Uboot) - CSDN博客

http://blog.chinaunix.net/uid-28458801-id-3486399.html 参考文件: 1,AM335x ARM Cortex-A8 Microprocessors (MPUs) Technical Reference Manual.pdf; 2,am... 2018-5-22

uboot 2016.05编译uboot.bin和spl

1: Makefile中的all目标编译出相应的文件. 我们来看看这个all目标 all: \$(ALL-y) 2: # Always append ALL so that...

michaelcao1980 2016-10-25 10:54:40 阅读数: 1059

u-boot中SPL源代码分析

u-boot SPL源代码分析。 使用Atmel sama5d3xek做为例子进行分析。 源代码:https://github.com/voiceshen/u-boot/tree/sama5d3xek...

voice shen 2013-12-17 11:59:21 阅读数:15389

最近有碰到uboot 中nand_spl启动,说说 1 l解! 写在前面。 1.从名字上来看,他肯定和nand有关系的。spl是什么,我网查了一下,没找到,姑且理解为second ...

2018-6-2

写评论

ARM U-Boot SPL过程浅析 3DN博客

在最新版本的uboot中,可以看到SPL也: 目录 ndflash,SDCARD等多种启动方式。当SPL本身被搬移到内部RAM中运行时,它会从nandflash、SDCARD等外部介质中搬移uboot

收藏

uboot之CONFIG_SPL_Bl

michaelcao1980 2015-03-18 10

阅读数:4443

微博

u-boot SPL的理解 - CSDN QQ

uboot分为uboot-spl和uboot两个组成部分。SPL是Secondary Program Loader的简称...是相对于SOC中的BROM来说的,之前的文章已经有所介绍,SOC启动最先执行的是BRC 2018-6-17

uboot启动过程 - CSDN博客

编译u-boot 后,会生成三个 u-boot-spl.bin、 MLO、 u-boot.img 镜像。 u-boot-spl.bin 和 MLO 都是第二级 bootloader,不同在于 u-boot-spl.bin 用于串... 2018-6-7

uboot spl分析

芯片到uboot启动流程 ROM → SPL→ uboot.img 简介 在IC中ROM code是第一级的bootlader。mpu上电后将会自动执行这里的代码,完成部分初始化和...

侧 u010402372 2013-10-17 16:44:48 阅读数: 1286

u-boot SPL的理解

uboot分为uboot-spl和uboot两个组成部分。SPL是Secondary Program Loader的简称,第二阶段程序加载器,这里所谓的第二阶段是相对于SOC中的BROM来说的,之前的..

● rikeyone 2016-06-12 14:49:31 阅读数: 3725

芯片到uboot启动流程:ROM → MLO(SPL)→ uboot.img - CSDN博客

第三级 bootloader:uboot.img,C代码的入口。 其中第一级 bootloader 是板子固化的,第二级和第三级是通过编译 uboot 所得的。 2,第二级 bootloader:MLO(SPL)做... 2018-6-9

uboot2015第一阶段---SPL

uboot-spl

⑩ u010243305 2017-01-21 13:50:34 阅读数:363

u-boot-2014.10移植第29天----nand flash的SPL启动(一)

前面在移植nand flash启动时做了很多探索性的工作,但是后来发现在relocate.S文件中调用的函数中有调用大部分的库函数,牵扯到的文件较多,很难将它们——包含到前面 去。正在想其他方...

🥌 sonbai 2015-03-29 16:27:24 阅读数:4157

uboot SPL

点击打开链接

linkedin 35878439 2016-10-25 16:01:49 阅读数:123

uboot SPL Overview

了解下新uboot的SPL 原文地址: http://blog.csdn.net/abc47bca/article/details/6306005 Introduction: ===== ...

🧶 lizhiguo0532 2012-05-10 20:25:45 阅读数: 4424

芯片到uboot启动流程: R' : m'n → MLO(SPL)→ uboot.img

AM335x 中bootloader被分成了 3 个部 写评论 一级 bootloader:引导加载程序,板子上电后会自动执行这些代码,如选择哪种方式启动(NAND,SDcard,UART。。。)...

● hushup 2014-03-07 12:25:13 *** 数:3180

目录

が強

3-uboot-spl代码流程

[uboot] (第三章) uboot流程——uboc 码流程2016年10月28日 16:24:14阅读数: 2077以下例子都以project X项目tiny210 (s5pv210平台,ar...

● u013165704 2018-05-19 15:15 微信 阅读数:14

Uboot 下board_init_f调用 微博 集合

前面我们讨论了board_init_f调用的调用 此函数主要是对init_sequence_f中的函数进行回调。 common/board_f.c static const init_fnc_t ...

U-BOOT的两个阶段启动过程与第二阶段的board_init_f和board_init_r

U-BOOT的两个阶段启动过程:(2010.06经典版来说)第一阶段:start.S的路径位于arch\arm\cpu\arm920t\这段汇编代码一般被称作第一阶段初始化代码。主要作用是初始。 pugu12 2015-07-22 22:29:22 阅读数:2979

ARM-Linux嵌入式系统启动流程

学习嵌入式

🤵 zy812248258 2014-09-03 12:58:05 阅读数: 3832

Uboot 2017.01 启动流程分析

前言2017.01 UBoot包含两个阶段的启动,一个是SPL启动,一个是正常的启动我们称为第二阶段Uboot。当然,我们也可以选择使用SPL和不使用。 在编译的过程中,是先缘boot,然...

6 kl1125290220 2017-12-01 10:29:30 阅读数:6810

uboot启动过程详解

在android启动过程中,首先启动的便是uboot,uboot是负责引导内核装入内存启动或者是引导recovery模式的启动。现在在很多android的uboot的启动过程中,都需要对内核 hongbochen1223 2017-04-15 17:50:05 阅读数: 2752

u-boot怎样生成spl

u-boot怎样生成spl u-boot版本:2016.05 顶层Makefile定义生成spl: 生成spl需要的BOARD,CPU等变量的由来: 顶层Makefile包含了....

luoqindong 2017-01-16 19:35:33 阅读数:970

[uboot] (第二章)uboot流程——uboot-spl编译流程

以下例子都以project X项目tiny210 (s5pv210平台,armv7架构)为例[uboot] uboot流程系列: [project X] tiny210(s5pv210)上电启动流程 (...

uboot配置和编译过程详解

uboot主Makefile分析11、uboot version确定(Makefile的24-29行)(1)uboot的版本号分3个级别: VERSION:主板本号 PATCHLEVEL:次版本号...

🦠 czg13548930186 2016-12-03 14:27:05 阅读数: 7628

uboot流程——uboot-spl代码流程

来自:https://www.cnblogs.com/leaven/p/6296160.html公告昵称:海王园龄:8年3个月粉丝:241关注:0+加关注日历<2018年3月&g...

■ wlf_go 2018-03-28 16:42:44 阅读数: 160

UBOOT 学习心得(UBOOT 学分析)

了2010.06版本的...

windsun0800 2013-12-14 01:25

阅读数:5661

[uboot] (第一章) uboot;

[uboot] uboot流程系列: [project X] tiny210(s5pv210)上电启动流程(BL0-BL2)建议先看《[project X] tiny210(s5pv210)上电启动...

ooonebook

UBoot命令解析与执行流程

本文为CP根据网上内容以及U-Boot 2014 //tm本进行整理而成。 原文地址为http://blog.chinaunix.net/uid-8867796-id-358806.html —

jiujiaobusiniao

2016-11-25 16:0 阅读数: 1539

uboot启动流程详解(2)-reset

1、cpsr寄存器介绍 通过向模式位M[4:0]里写入相应的数据切换到不同的模式,在对CPSR, SPSR寄存器进行操作不能使用mov, Idr等通用指令,只能使用特权指令msri

🕻 silent123go 2016-11-12 18:58:01 阅读数:925

uboot的eMMC初始化代码流程分析

源码参考九鼎科技移植的X210开发板捆绑BSP中的uboot, 版本为1.3.4mmc初始化函数int mmc_initialize(bd_t *bis)在uboot/lib_arm/board.c中...

harrydotter_wh 2017-09-14 14:36:44 阅读数:955

uboot启动流程和架构

概述: 本文将从两个方面来阐述uboot: 1、启动流程 2、架构一、uboot流程图: 从上图中看到红色1,2,3,4,5,7,8,9的标号,下面分别说明每个过程: ...

🕻 eZiMu 2017-02-01 15:52:04 阅读数:911

史上最详细最全面的uboot启动过程分析

2015年04月30日 324KB

下载

uboot之Makefile编译过程详解

1.主Makefile分析: uboot的version(版本信息): VERSION = 1 PATCHLEVEL = 3 SUBLEVEL = 4 EXTRAV...

uboot学习笔记之uboot1.3.4一移植

自己学习嵌入式学习已经有一段时间了,感觉不懂的太多,在这里想把每一步学习的只是一步一步记录下来,以供自己以后查看使用,也希望看到这篇文章的朋友多给点意见 记录一下, uboot1.3.4部分, ...

■ dghfjj 2016-06-05 00:50:11 阅读数:640

uboot到kernel启动过程中内存布局变化、初始化

内核编译(make)之后会生成两个文件,一个是Image,一个是zImage,其中Image为内核映像文件,而zImage为内核的一种映像压缩文件。uImage是uboot专用的映像文件 m...

🥥 taochao90 2018-04-18 11:26:15 阅读数:73

Uboot启动流程和Kernel启动流程





1
写评论
目录
收藏
微信
微博
QQ

个人分类	
console	
kernel启动流程	

2篇 8篇 5篇 project-X 15篇 uboot 17篇 mmc

归档 6篇 2017年3月 2017年2月 12篇 2016年12月 3篇 9篇 2016年11月 12篇 2016年10月 展开

热门文章

[uboot] uboot启动kernel篇 (二) ——boot m跳转到kernel的流程

阅读量:6901

[uboot] (番外篇) uboot 驱动模型

阅读量:6830

[uboot] (第六章) uboot流程——命令行模

式以及命令处理介绍 阅读量:4720

[emmc] emmc总线设置

阅读量:4600

[uboot] uboot启动kernel篇 (一) ——Lega

cy-ulmage & FIT-ulmage

阅读量:4433

最新评论

[project X] tiny2...

baidu_26866585 : [reply]woshidahuaidan2011[/re ply] CPU0运行,其他核心睡眠等待...

[project X] tiny2...

woshidahuaidan2011:写的不错,有没有想过: "s5pv210上电之后, CPU会直接从0x0地址取指 令,也就是直接执行...

[emmc] emmc总线设置

weixin_41711181: 楼主, 您好, 请问你的EMMC 数据资料是从哪下载的?

[emmc] emmc总线设置

kingman_0717: 你好,请问在52MHz的DDR模式 下,能否把数据总线电压设置为3v呢?我的VCCQ 是3.3v,使用...

[uboot] (番外篇) uboo...

chenxiaozhen22:感谢博主的讲解,作为一个应届 生都能大概跟上博主的讲解节奏。学到很多东西