# 专注于嵌入式 & Linux

以Kernel为中心,坚持学习各种资源建设。



# 搜索



# 常用链接

我的随笔 我的评论 我的参与 最新评论 我的标签 更多链接

# 我的标签

Android开发(24) Linux驱动(15) ARM-Linux学习(7) Linux应用(7) BootLoader学习(7) Cubieboard2学习(7) ARM裸机开发(5) C语言(4) USB学习(3) 数据结构与算法(3)

# 随笔档案(94)

```
2014年3月(7)
2013年10月(1)
2013年8月(12)
2013年7月(3)
2013年6月(2)
2013年5月(4)
2013年1月(7)
2012年11月(2)
2012年10月(3)
2012年9月(1)
2012年8月(6)
2012年7月(3)
```

```
博客园 首页 新随笔 联系 管理 订阅 ▼ 179
```

Linux设备驱动剖析之SPI(二)

957至962行,一个SPI控制器用一个master来描述。这里使用SPI核心的spi\_alloc\_master函数请求分配master。它在drivers/spi/spi.c文件中定义:

```
≥ 复制
00000471 struct spi_master *spi_alloc_master(struct device *dev, unsigned size)
00000472 {
00000473
            struct spi_master
00000474
00000475
           if (!dev)
00000476
               return NULL;
00000477
           master = kzalloc(size + sizeof *master, GFP KERNEL);
00000478
          if (!master)
00000479
00000480
                return NULL;
00000481
00000482
           device initialize(&master->dev);
00000483
           master->dev.class = &spi_master_class;
           master->dev.parent = get_device(dev);
00000484
00000485
            spi master set devdata(master, &master[1]);
00000486
00000487
            return master;
00000488 }
> 复制
```

478至480行,这里分配的内存大小是\*master加size,包含了两部分内存。

482行,设备模型中的初始设备函数,不说。

483行,spi\_master\_class在SPI子系统初始化的时候就已经注册好了。

484行,设置当前设备的父设备,关于设备模型的。

485行,&master[1]就是master之后的另一部分内存的起始地址。

回到s3c64xx\_spi\_probe函数,966行,就是取出刚才申请的第二部分内存的起始地址。

966至980行,根据预先定义的变量、函数进行填充。

983行,有点意思,说明该驱动支持哪些SPI模式。

985至997行,写过Linux驱动都应该知道,IO内存映射。

999至1003行,SPI IO管脚配置,将相应的IO管脚设置为SPI功能。

1006至1032行, 使能SPI时钟。

1034至1040行,创建单个线程的工作队列,用于数据收发操作。

1043行, 硬件初始化, 初始化SPI控制器寄存器。

2012年6月 (2) 2012年5月 (7) 2012年4月 (3) 2012年3月 (16) 2012年2月 (13)

# 积分与排名

积分 - 135080 排名 - 2392

# 最新评论

1. Re:Linux设备驱动剖析之Input (三) 很美

--haoxing990

2. Re:Qt下libusb-win32的使用方法 我觉得所有问题都是都和驱动有关: 1每次运行后显示程序异常,是因为没 有安装驱动

2访问不了鼠标等是因为只能访问安装了inf-wizard.exe生成的驱动程序的USB设备

--蕾小蕾

3. Re:Qt下libusb-win32的使用方法 另外运行 inf-wizard.exe 时,需要管 理员权限,否则可能会出现"System P olicy has been modified to reject u nsigned drivers"的错误

--Beny

4. Re:Qt下libusb-win32的使用方法 @史毅磊刚刚发现问题所在了,原来要 先使用 libusb自带的inf-wizard.exe 工具先给你的usb安装驱动,再运行就 没问题了。楼主文章有说了,但没注 意,或许楼主可强调一下,引起注意@l

--Beny

5. Re:Qt下libusb-win32的使用方法 @史毅磊我也遇到同样问题,不知道你 解决了没有? ...

--Beny

# 阅读排行榜

- 1. Android NDK开发(2)----- JNI 多线程(20546)
- 2. Android应用开发提高篇(4)-----Socket编程(多线程、双向通信)**(13** 240)
- 3. Android NDK开发(1)----- Java 与C互相调用实例详解(9812)
- 4. Linux内存映射(mmap)(9257)
- 5. Android应用开发基础篇(16)------ScaleGestureDetector(缩放手势检测)(8062)

# 评论排行榜

- 1. Barebox for Tiny6410(网卡驱动移植)(16)
- 2. Android NDK开发 (1) ----- Java 与C互相调用实例详解(13)
- 3. Linux内存映射(mmap)(11)
- 4. Android应用开发提高篇(2)-----文本朗读TTS(TextToSpeech) (10)

1045至1048行,锁,工作队列等初始化。

1050至1054行,spi\_register\_master在drivers/spi/spi.c文件中定义:

```
女 复制
00000511 int spi_register_master(struct spi_master *master)
00000512 {
00000513
             static atomic_t
                                   dyn_bus_id = ATOMIC_INIT((1<<15) - 1);</pre>
00000514
                                 *dev = master->dev.parent;
            struct device
00000515
                           status = -ENODEV;
            int
                           dvnamic = 0;
00000516
            int
00000517
00000518
            if (!dev)
00000519
                return -ENODEV;
00000520
00000521
            /st even if it's just one always-selected device, there must
00000522
             * be at least one chipselect
00000523
             */
00000524
            if (master->num_chipselect == 0)
00000525
                return -EINVAL;
00000526
            /* convention: dynamically assigned bus IDs count down from the max */
00000527
00000528
            if (master->bus_num < 0) {</pre>
                 /* FIXME switch to an IDR based scheme, something like
00000529
00000530
                 * I2C now uses, so we can't run out of "dynamic" IDs
00000532
                master->bus_num = atomic_dec_return(&dyn_bus_id);
00000533
                dvnamic = 1;
00000534
00000535
00000536
            spin lock init(&master->bus lock spinlock);
00000537
            mutex_init(&master->bus_lock_mutex);
00000538
            master->bus_lock_flag = 0;
00000539
00000540
             / \, ^{\star} register the device, then userspace will see it.
             * registration fails if the bus ID is in use.
00000541
00000542
00000543
             dev set name(&master->dev, "spi%u", master->bus num);
00000544
            status = device_add(&master->dev);
00000545
            if (status < 0)
                goto done:
00000546
00000547
             dev_dbg(dev, "registered master %s%s\n", dev_name(&master->dev),
00000548
                    dynamic ? " (dynamic)" : "");
00000549
00000550
            /* populate children from any spi device tables */
00000551
            scan_boardinfo(master);
00000552
            status = 0;
00000553
00000554
             /* Register devices from the device tree */
00000555
            of register spi devices (master);
00000556 done:
00000557
            return status;
00000558 }
≥ 复制
```

524行,一个SPI控制器至少有一个片选,因此片选数为0则出错。

528至534行,如果总线号小于0则动态分配一个总线号。

543至548行,把master加入到设备模型中。

551行,scan\_boardinfo函数同样是在driver/spi/spi.c中定义:

```
女 复制
00000414 static void scan_boardinfo(struct spi_master *master)
00000415 {
00000416
            struct boardinfo
                                *bi:
00000417
00000418
            mutex_lock(&board_lock);
00000419
           list_for_each_entry(bi, &board_list, list) {
00000420
               struct spi_board_info    *chip = bi->board_info;
00000421
                unsigned
                               n;
00000422
00000423
               for (n = bi->n_board_info; n > 0; n--, chip++) {
```

## 推荐排行榜

- 1. Android NDK开发(1)----- Java 与C互相调用实例详解(7)
- 2. 使用FFmpeg捕获一帧摄像头图像 (3)
- 3. 从MACHINE\_START开始(3)
- 4. Android应用开发提高篇(6)-----FaceDetector (人脸检测)(2)
- 5. Android应用开发基础篇(4)-----
- TabHost (选项卡) (2)

```
00000424
                 if (chip->bus_num != master->bus_num)
00000425
                      continue;
                   /* NOTE: this relies on spi_new_device to
00000426
00000427
                    * issue diagnostics when given bogus inputs
00000428
00000429
                   (void) spi new device (master, chip);
00000430
             }
00000432 mutex_unlock(&board_lock);
00000433 }
≥ 复制
```

419至431做了两件事情,首先遍历board\_list这个链表,每找到一个成员就将它的总线号与master的总线号进行比较,如果相等则调用spi\_new\_device函数创建一个spi设备。

```
▼ 复制
00000336 struct spi_device *spi_new_device(struct spi_master *master,
                         struct spi_board_info *chip)
00000338 {
00000339 struct spi_device *proxy;
00000340
          int
                        status;
00000341
00000342
          /* NOTE: caller did any chip->bus_num checks necessary.
00000343
            * Also, unless we change the return value convention to use
00000344
00000345
             * error-or-pointer (not NULL-or-pointer), troubleshootability
00000346
             \ensuremath{^{\star}} suggests syslogged diagnostics are best here (ugh).
00000347
00000348
00000349
           proxy = spi_alloc_device(master);
00000350
          if (!proxy)
             return NULL;
00000352
00000353
           WARN_ON(strlen(chip->modalias) >= sizeof(proxy->modalias));
00000354
00000355
           proxy->chip_select = chip->chip_select;
00000356 proxy->max_speed_hz = chip->max_speed_hz;
           proxy->mode = chip->mode;
00000357
           proxy->irq = chip->irq;
00000358
00000359
           strlcpy(proxy->modalias, chip->modalias, sizeof(proxy->modalias));
00000360
           proxy->dev.platform_data = (void *) chip->platform_data;
           proxy->controller_data = chip->controller_data;
00000361
00000362
           proxy->controller_state = NULL;
00000363
00000364
          status = spi_add_device(proxy);
          if (status < 0) {
00000365
00000366
              spi dev put(proxy);
00000367
               return NULL;
00000368
00000369
00000370
           return proxy;
00000371 }
女 复制
```

### 349至351行, spi\_alloc\_device函数的定义:

```
≥ 复制
00000229 struct spi_device *spi_alloc_device(struct spi_master *master)
00000230 {
00000231
           struct spi device *spi;
         struct device
00000232
                              *dev = master->dev.parent;
00000233
          if (!spi_master_get(master))
00000234
              return NULL;
00000235
00000236
00000237
          spi = kzalloc(sizeof *spi, GFP_KERNEL);
00000238
          if (!spi) {
00000239
              dev_err(dev, "cannot alloc spi_device\n");
00000240
              spi_master_put(master);
00000241
               return NULL;
00000242
00000243
```

234至242行,错误检测和分配内存。

246行,该spi设备属于SPI子系统初始化时注册的那条叫"spi"的总线。

248行,设备模型方面的初始化,不说。

回到spi\_new\_device函数,355至362行,是一些赋值,其中359行比较关键,设备名字拷贝,362行,之前说过了,设置为NULL。看364行spi\_add\_device函数的定义:

```
≥ 复制
00000262 int spi add device (struct spi device *spi)
00000263 {
00000264
            static DEFINE_MUTEX(spi_add_lock);
00000265
           struct device *dev = spi->master->dev.parent;
00000266
           struct device *d;
00000267
           int status;
00000268
           /* Chipselects are numbered 0..max; validate. */
00000269
00000270
          if (spi->chip_select >= spi->master->num_chipselect) {
           dev_err(dev, "cs%d >= max %d\n",
00000271
00000272
                 spi->chip_select,
00000273
                   spi->master->num chipselect);
00000274
               return -EINVAL;
00000275
00000277
           /* Set the bus ID string */
00000278
          dev_set_name(&spi->dev, "%s.%u", dev_name(&spi->master->dev),
00000279
                   spi->chip_select);
00000280
00000281
00000282
            /* We need to make sure there's no other device with this
            * chipselect **BEFORE** we call setup(), else we'll trash
            * its configuration. Lock against concurrent add() calls.
00000284
00000285
00000286
           mutex_lock(&spi_add_lock);
00000287
00000288
            d = bus_find_device_by_name(&spi_bus_type, NULL, dev_name(&spi->dev));
00000289 if (d != NULL) {
            dev_err(dev, "chipselect %d already in use\n",
00000290
                      spi->chip_select);
00000291
00000292
             put_device(d);
00000293
               status = -EBUSY;
               goto done;
00000295
           }
00000296
00000297
           /* Drivers may modify this initial i/o setup, but will
00000298
            * normally rely on the device being setup. Devices
            * using SPI_CS_HIGH can't coexist well otherwise...
00000299
00000300
00000301
            status = spi_setup(spi);
00000302
          if (status < 0) {
            dev_err(dev, "can't %s %s, status %d\n",
00000303
00000304
                       "setup", dev_name(&spi->dev), status);
00000305
00000306
00000307
00000308
          /st Device may be bound to an active driver when this returns st/
00000309
           status = device_add(&spi->dev);
          if (status < 0)</pre>
00000310
00000311
              dev_err(dev, "can't %s %s, status %d\n",
00000312
                        "add", dev_name(&spi->dev), status);
00000313
00000314
               dev dbg(dev, "registered child %s\n", dev name(&spi->dev));
00000315
00000316 done:
```

**270**至**275**行,片选号是从**0**开始的,如果大于或者等于片选数的话则返回出错。

288至295行,遍历spi总线,看是否已经注册过该设备。

301至306行, spi setup函数的定义:

```
> 复制
00000645 int spi_setup(struct spi_device *spi)
00000646 {
00000647
             unsigned bad_bits;
00000648
            int
                         status;
00000649
            /* help drivers fail *cleanly* when they need options
00000650
            * that aren't supported with their current master ^{\star/}
00000651
00000652
           bad bits = spi->mode & ~spi->master->mode_bits;
00000653
00000654 if (bad_bits) {
               dev_dbg(\&spi->dev, "setup: unsupported mode bits <math>xn",
00000655
00000656
                     bad bits);
00000657
                 return -EINVAL;
00000658
00000659
           if (!spi->bits_per_word)
00000660
00000661
                 spi->bits_per_word = 8;
00000662
00000663
             status = spi->master->setup(spi);
00000664
00000665 dev_dbg(&spi->dev, "setup mode %d, %s%s%s%s"
00000666
                          "%u bits/w, %u Hz max --> %d\n",
00000667
                      (int) (spi->mode & (SPI CPOL | SPI CPHA)),
                    (spi->mode & SPI_CS_HIGH) ? "cs_high, " : "", (spi->mode & SPI_LSB_FIRST) ? "lsb, " : "", (spi->mode & SPI_3WIRE) ? "3wire, " : "",
00000668
00000669
                    (spi->mode & SPI_LOOP) ? "loopback, " : "",
spi->bits_per_word, spi->max_speed_hz,
00000671
00000672
00000673
                     status);
00000674
00000675
            return status;
00000676 }
女 复制
```

653至658行,如果驱动不支持该设备的工作模式则返回出错。

663行,调用控制器驱动里的s3c64xx\_spi\_setup函数,只看前一部分代码:

```
▼ 复制
00000795 static int s3c64xx_spi_setup(struct spi_device *spi)
00000796 {
00000797
            struct s3c64xx spi csinfo *cs = spi->controller data;
          struct s3c64xx_spi_driver_data *sdd;
struct s3c64xx_spi_info *sci;
00000798
00000799
00000800 struct spi_message *msg;
00000801
           u32 psr, speed;
00000802
           unsigned long flags;
00000803
           int err = 0;
00000804
           if (cs == NULL || cs->set level == NULL) {
00000805
          dev_err(&spi->dev, "No CS for SPI(%d)\n", spi->chip_select);
00000806
00000807
                return -ENODEV;
00000808 }
00000809
★ 复制
```

从797行就可以知道在实例化struct spi\_board\_info时,其controller\_data成员就应该指向struct s3c64xx spi csinfo的对象。

spi\_setup函数结束了,回到spi\_add\_device函数,309至314行,将该设备加入到设备模型。一直后退,回到spi\_register\_master函数,就剩下555行of\_register\_spi\_devices这个函数,由于本文所讲的驱动没有使用到设备树方面的内容,所以该函数里什么也没做,直接返回。

到这里,SPI控制器驱动的初始化过程已经说完了。接下来要说的是SPI设备驱动。其实Linux中已经实现了一个通用的SPI设备驱动,另外还有一个是用IO口模拟的SPI驱动,在这里,只说前者。

初始化函数是在drivers/spi/spidev.c文件中定义:

```
女 复制
00000658 static int __init spidev_init(void)
00000659 {
            int status;
00000661
00000662
          /* Claim our 256 reserved device numbers. Then register a class
00000663
            * that will key udev/mdev to add/remove /dev nodes. Last, register
00000664
            * the driver which manages those device numbers.
00000665
00000666
           BUILD_BUG_ON(N_SPI_MINORS > 256);
00000667
00000668
           status = register_chrdev(SPIDEV_MAJOR, "spi", &spidev_fops);
00000669
           if (status < 0)
00000670
              return status;
00000671
00000672
00000673 spidev_class = class_create(THIS_MODULE, "spidev");
00000674
           if (IS_ERR(spidev_class))
            unregister_chrdev(SPIDEV_MAJOR, spidev_spi_driver.driver.name);
00000675
00000676
               return PTR ERR(spidev class);
00000677
00000678
00000679
           status = spi_register_driver(&spidev_spi_driver);
00000680 if (status < 0) {
00000681
            class_destroy(spidev_class);
00000682
               unregister_chrdev(SPIDEV_MAJOR, spidev_spi_driver.driver.name);
00000683
          return status;
00000684
00000685 }
≥ 复制
```

668至670行,注册字符设备,参数spidev\_fops是struct file\_operations的实例,这里就可以知道,用户程序的open、write等操作最终会调用这里面的函数。

673至677行,创建spidev这一类设备,为后面自动生成设备节点做准备。

679至684行,注册spi设备驱动,spi\_register\_driver函数的定义在drivers/spi/spi.c中:

```
女 复制
00000182 int spi_register_driver(struct spi_driver *sdrv)
00000183 {
00000184 sdrv->driver.bus = &spi_bus_type;
00000185 if (sdrv->probe)
00000186
                sdrv->driver.probe = spi_drv_probe;
00000187
           if (sdrv->remove)
00000188
                sdrv->driver.remove = spi_drv_remove;
00000189 if (sdrv->shutdown)
00000190
                sdrv->driver.shutdown = spi drv shutdown;
           return driver_register(&sdrv->driver);
00000191
00000192 }
▼ 复制
```

184行,该驱动所属的总线。185至190行,一些函数指针的赋值。191行,将驱动注册进设备模型,注册成功的话就会在总线上寻找设备,调用总线上的mat ch函数,看能否与之匹配起来,匹配成功的话,驱动中的probe函数就会被调用。

参数spidev\_spi\_driver是struct spi\_driver的实例,它的定义为:

```
≥ 复制
00000641 static struct spi_driver spidev_spi_driver = {
          .driver = {
00000642
           .name =
                           "spidev",
00000643
00000644
              .owner = THIS_MODULE,
         },
00000645
00000646 .probe = spidev_probe,
           .remove = __devexit_p(spidev_remove),
00000647
00000648
00000649
         /* NOTE: suspend/resume methods are not necessary here.
00000650
            * We don't do anything except pass the requests to/from
00000651
           * the underlying controller. The refrigerator handles
            * most issues; the controller driver handles the rest.
00000652
00000653
00000654 };
> 复制
```

下面看spidev\_probe函数。在drivers/spi/spidev.c中定义的:

```
★ 复制
00000565 static int __devinit spidev_probe(struct spi_device *spi)
00000566 {
          struct spidev_data
00000567
                                *spidev;
00000568
           int
                         status;
00000569
          unsigned long
00000570
00000571
           /* Allocate driver data */
00000572
          spidev = kzalloc(sizeof(*spidev), GFP_KERNEL);
00000573
           if (!spidev)
00000574
               return -ENOMEM;
00000575
00000576
           /* Initialize the driver data */
00000577
           spidev->spi = spi;
00000578
           spin lock init(&spidev->spi lock);
00000579
           mutex_init(&spidev->buf_lock);
00000580
00000581
           INIT LIST HEAD(&spidev->device entry);
00000582
00000583
           /\star If we can allocate a minor number, hook up this device.
00000584
             * Reusing minors is fine so long as udev or mdev is working.
00000585
00000586
           mutex_lock(&device_list_lock);
00000587
00000588
           minor = find_first_zero_bit(minors, N_SPI_MINORS);
00000589
00000590
           if (minor < N_SPI_MINORS) {</pre>
00000591
               struct device *dev;
00000592
00000593
               spidev->devt = MKDEV(SPIDEV MAJOR, minor);
00000594
00000595
               dev = device_create(spidev_class, &spi->dev, spidev->devt,
                         spidev, "spidev%d.%d",
00000596
00000597
                           spi->master->bus_num, spi->chip_select);
00000598
               status = IS_ERR(dev) ? PTR_ERR(dev) : 0;
00000599
          } else {
00000600
              dev dbg(&spi->dev, "no minor number available!\n");
               status = -ENODEV:
00000601
00000602
00000603
           if (status == 0) {
00000604
00000605
               set_bit(minor, minors);
00000606
00000607
               list add(&spidev->device entry, &device list);
00000608
00000609
           mutex_unlock(&device_list_lock);
00000610
```

```
00000611 if (status == 0)
00000612 spi_set_drvdata(spi, spidev);
00000613 else
00000614 kfree(spidev);
00000615
00000616 return status;
00000617 }
```

«上一篇: <u>Linux设备驱动剖析之SPI(一)</u>

+加关注

» 下一篇: <u>Linux设备驱动剖析之SPI(三)</u>

posted @ 2013-08-17 20:00 lknlfy 阅读(2599) 评论(0) 编辑 收藏

刷新评论 刷新页面 返回顶部

0

注册用户登录后才能发表评论,请 <u>登录</u> 或 <u>注册</u>,<u>访问</u>网站首页。

#### 最新IT新闻:

- · Uber投资人的"警示信": 十年牛市或见顶,创业者准备提前过冬吧
- ·硅谷巨头纷纷推防手机上瘾功能 但被指力度不足
- ·微信"二次实名认证"实为骗局 警方:谨防上当
- ·老干爹、阿里爸爸...大企业为何要"山寨"自家商标
- · 夏普开始生产智能手机OLED显示屏 帮助苹果摆脱对三星的依赖
- » 更多新闻...

#### 最新知识库文章:

- ·如何提高一个研发团队的"代码速度"?
- · 成为一个有目标的学习者
- · 历史转折中的"杭派工程师" · 如何提高代码质量?
- · 如何提高代码质重
- · 在腾讯的八年, 我的职业思考
- » 更多知识库文章...

Copyright ©2017 Iknlfy