

```
# -*- coding:utf-8 -*-
#
# written by Shotaro Fujimoto
# 2016-04-22
```

Modules

matplotlib.animation	numpy	random
logging	matplotlib.pyplot	time

Classes

[String_Simulation](#)

class **String_Simulation**

Methods defined here:

```
__init__(self, parameters)
    Assign some initial values and parameters

    --- Arguments ---
    parameters (dict):
        key: x, y, nl, K, length_limit, h, t_max, e, debug_mode
        See details for each values in Points's documentation.
```

```
animate(self, data)
    FuncAnimationから呼ぶ。ジェネレータupdateから返された配列を描画する
```

```
cross_detect(self, x1, x2, x3, x4, y1, y2, y3, y4)
    2つの線分の交差判定を行う

    @return True/False
    線分1: (x1, y1), (x2,y2)
    線分2: (x3, y3), (x4,y4)
    # 線分が接する場合にはFalseを返すこととする
```

```
force(self, t, X)
    各点にかかる力を，バネ弾性と曲げ弾性，粘性の効果を入れて計算

    1 タイムステップでの変化
    @return X'
    X = [x, y, x', y']
    X' = [x', y', f_x/m, f_y/m]
```

```
force_with_more_viscosity(self, t, X)
    関数forceの変化形。粘性が優位な場合

    1 タイムステップでの変化
    @return X'
    X = [x, y, x', y']
    粘性が非常に大きい時，運動方程式
    mx'' = f - D v
    のx''は殆ど無視できるとして，式を簡単にすると
    D v = f
    の式を解くことになる。(x''の項は考慮しなくて良くなる)
    X' = [f_x/D, f_y/D, dummy, dummy]
```

```
onClick(self, event)
    matplotlibの描画部分をマウスでクリックすると一時停止
```

```
on_key(self, event)
    キーを押すことでシミュレーション中に動作
```

```
pause_simulation(self)
    シミュレーションを一時停止
```

```
run(self)
```

```
update(self)
    時間発展 (タイムオーダーは成長よりも短くすること)

    各点にかかる力は，それぞれに付いているバネから受ける力の合力。
    Runge-Kutta法を用いて運動方程式を解く。
    この内部でglow関数を呼ぶ

    --- Arguments ---
    point (class): 参照するPointクラスを指定する
```

h (float): シミュレーションの時間発展の刻み
t_max (float): シミュレーションを終了する時間

update_position_self_avoiding(self)