实验三:滤波器设计和滤波器的特性分析

PB18020520 刘洪健

2020年12月29日

目录

1	实	验目的		1
2	实验	验内容		2
	2.1	IIR滤》	皮器	2
		2.1.1	高通滤波器	2
		2.1.2	低通滤波器	3
		2.1.3	Butterworth带通滤波器	4
	2.2	FIR滤	波器	5
		2.2.1	带通滤波器	5
		2.2.2	Kaiser窗设计特定滤波器	7
	2.3	滤波器	性能的比较	8
	2.4	- •	IIR滤波器优缺点的总结	_
	2.5	总结.		10

1 实验目的

- 1. 掌握matlab中滤波器设计工具fdatool的方法
- 2. 掌握IIR滤波器设计的方法
- 3. 掌握FIR滤波器设计的方法
- 4. 了解IIR 和 FIR 滤波器的特性
- 5. 掌握滤波器性能分析的方法
- 6. 掌握sptool工具的使用

2 实验内容

2.1 IIR滤波器

2.1.1 高通滤波器

利用Chebyshev模型设计,按照要求: $f_p=0.3Hz$ $\alpha_p=0.8dB$ $f_s=0.2Hz$ $\alpha_s=20dB$ 利用matlab的cheby函数等设计,代码如下

```
Fs = 1; % Sampling Frequency

fs = 0.2*2; % Stopband
fp = 0.3*2; % Passband

As = 20; % Stopband Attenuation (dB)

Ap = 0.8; % Passband Ripple (dB)

[n, Wn] = cheblord(fp, fs, Ap, As);

[b, a] = cheby1(n, Ap, Wn, keywordstyle 'keywordstyle highkeywordstyle ');

fvtool(b,a);
```

得到的H(Z)系数为

b: 0.0262 -0.1047 0.1570 -0.1047 0.0262 a: 1.0000 1.5289 1.6537 0.9452 0.2796

$$H(Z) = \frac{0.0262 - 0.1047Z^{-1} + 0.157Z^{-2} - 0.1047Z^{-3} + 0.0262Z^{-4}}{1 + 1.5289Z^{-1} + 1.6537Z^{-2} + 0.9452Z^{-3} + 0.2796Z^{-4}}$$

利用fvtool工具查看其幅频特性曲线,如下图

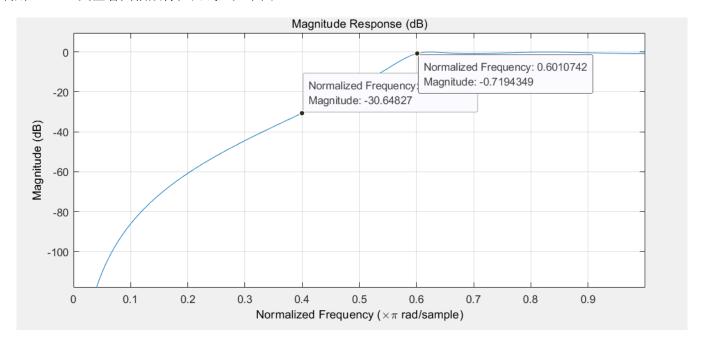


图 1: IIR高通滤波器

可以看出,在通带和阻带的起伏均满足要求。同时,根据幅频特性曲线,在通带内并不是严格下降的,而是有一定波纹的,也符合chebyshev模型的特点,同时滤波器只用了5阶就实现了要求。

2.1.2 低通滤波器

设计数字低通滤波器,其中的性能要求是:: $f_p = 0.2Hz$ $\alpha_p = 1dB$ $f_s = 0.3Hz$ $\alpha_s = 25dB$ 我采用Butterworth法设计,**代码如下**

```
Fs = 1; % Sampling Frequency

fs = 0.3*2; % Stopband

fp = 0.2*2; % Passband

As = 25; % Stopband Attenuation (dB)

Ap = 1; % Passband Ripple (dB)

[n, Wn] = buttord(fp, fs, Ap, As);

[b, a] = butter(n, Wn);

fvtool(b,a);
```

得到的H(Z)系数为

b: $0.0179\ 0.1072\ 0.2681\ 0.3575\ 0.2681\ 0.1072\ 0.0179$

a: $1.0000 - 0.6019 \ 0.9130 - 0.2989 \ 0.1501 - 0.0208 \ 0.0025$

$$H(Z) = \frac{0.0179 + 0.1072Z^{-1} + 0.2681Z^{-2} + 0.3575Z^{-3} + 0.2681Z^{-4} + 0.1072Z^{-5} + 0.0179Z^{-6}}{1 - 0.6019Z^{-1} + 0.913Z^{-2} - 0.2989Z^{-3} + 0.1501Z^{-4} - 0.0208Z^{-5} + 0.0025Z^{-6}}$$

利用fvtool查看其幅频特性曲线,如下图

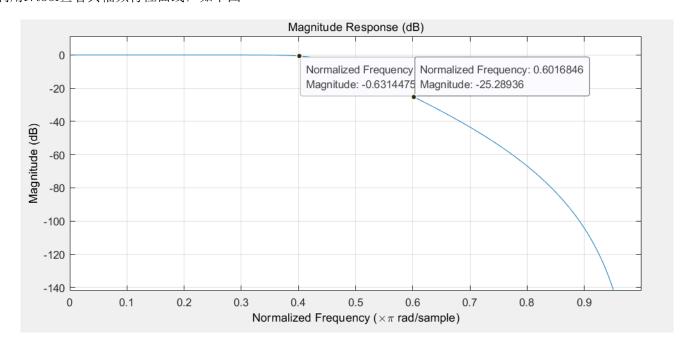


图 2: IIR低通滤波器

可以看出,在通带和阻带的起伏均满足要求。同时,根据幅频特性曲线,幅频曲线严格下降,符合Butterworth模型。

2.1.3 Butterworth带通滤波器

利用matlab设计带通滤波器,其中的性能要求是: $f_{p1}=20kHz$ $f_{p2}=30kHz$ $f_{s1}=15kHz$ $\alpha_p=1dB$ $\alpha_s=40dB$ $T_s=10us$ $f_s=\frac{1}{T_c}=100kHz$

同样使用matlab的Buttored函数设计Butterworth模型的滤波器,代码如下

```
Fs=1e5;
fp1=20e3*2;
fp2=30e3*2;
fs1=15e3*2;
fs2=35e3*2;
Ap=1;
As = 40;

[n, Wn] = buttord([fp1 fp2]/Fs, [fs1 fs2]/Fs, 1, 40);
[b,a] = butter(n, Wn);
fvtool(b,a);
```

得到的H(Z)的系数为

b: $0.0002\ 0\ -0.0014\ 0\ 0.0042\ 0\ -0.0071\ 0\ 0.0071\ 0\ -0.0042\ 0\ 0.0014\ 0\ -0.0002$

a: $1.0000 - 0.0000 \ 3.7738 - 0.0000 \ 6.5614 - 0.0000 \ 6.6518 - 0.0000 \ 4.2030 - 0.0000 \ 1.6437 - 0.0000 \ 0.3666 - 0.0000 \ 0.0359$

$$H(Z) = \frac{0.0002 - 0.0014Z^{-2} + 0.0042Z^{-4} - 0.0071Z^{-6} + 0.0071Z^{-8} - 0.0042Z^{-10} + 0.0014Z^{-12} - 0.0002Z^{-14}}{1 + 3.7738Z^{-2} + 6.5614Z^{-4} + 6.6518Z^{-6} + 4.2030Z^{-8} + 1.6437Z^{-10} + 0.3666Z^{-12} - 0.0359Z^{-14}}$$
利用fytool查看其幅频特性曲线,如下图

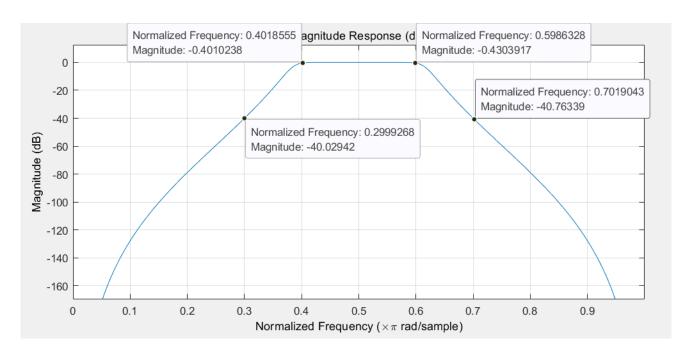


图 3: Butterworth带通滤波器

可以出,在通带的起伏和阻带的衰减都满足性能要求。正如Butterworh模型的理论一样,在通带十分平坦,且从通带到阻带是单调下降的。

2.2 FIR滤波器

2.2.1 带通滤波器

利用hanning窗设计线性相位带通滤波器,其性能要求为 $w_1=0.3\pi$ $w_2=0.5\pi$ $\alpha_p=3dB$ $\alpha_s=20dB$ 观察N=15和45时的性能差异下面是的设计的代码

```
N=15;% 45
w1=0.3;
w2=0.5;
Window=hanning(N + 1);
b=fir1(N, [w1 w2], Window);
figure(1);
freqz(b,1);
```

查看两者的幅频和相频响应曲线

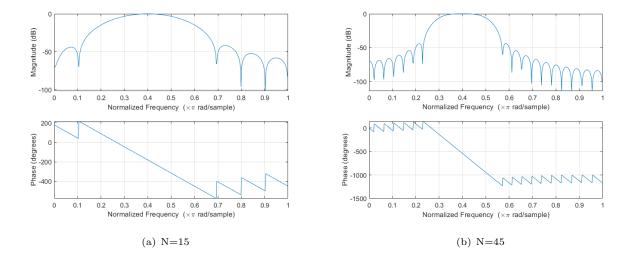


图 4: Hannig窗

从图中可以看出,利用FIR确实可以较好地设计线性相位滤波器.对于同一个滤波器,当N越大时,其过渡带越短,幅频响应下降地越快。对于Hanning窗,其过渡带大小等于主瓣宽度 $\frac{8n}{N}$,和阶数N成反比。将窗函数换做矩形窗和Blackman窗,再查看系统函数的幅频响应和相频响应,如下图

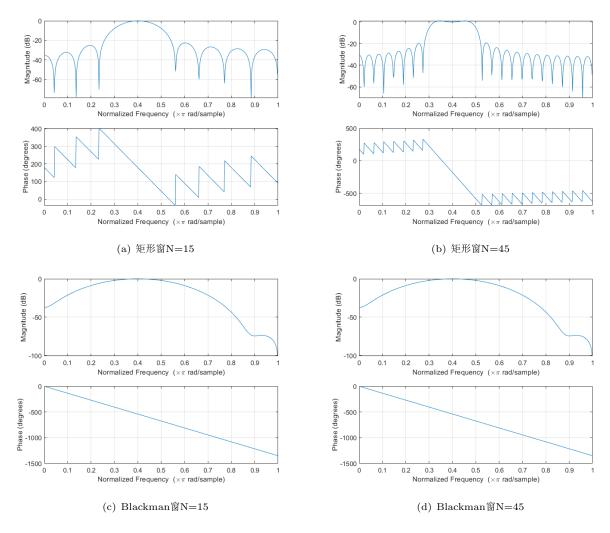


图 5: 矩形窗和Blackman窗的带通滤波器

综合来看,

- 上面的FIR滤波器都反应出良好的线性相位特性
- 在过渡带宽度上,Hanning窗为 $\frac{8\pi}{N}$,矩形窗为 $\frac{4\pi}{N}$,Blackman窗为 $\frac{12\pi}{N}$,相同阶数下,矩形窗过渡带最短,下降更快。而所以窗函数滤波器的过渡带都随着阶数N的增加而下降。
- 从波纹来看,Blackman窗在阻带较为光滑,波纹较少,而另外两种窗都有较多的波纹。在阻带上,blackman窗阻带衰减最多。

2.2.2 Kaiser窗设计特定滤波器

更具所需的频率响应图形,设计Kaiser窗的FIR滤波器,并且观察 β 参数的影响其中的幅频响应和相频响应如下

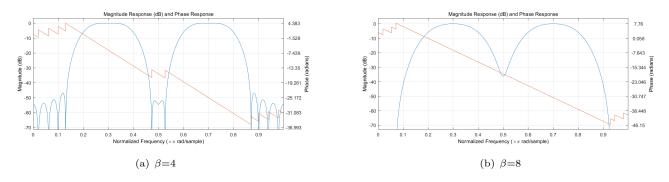


图 6: Kaiser窗设计特定的滤波器

通过观察, β越大, 旁瓣电平越低, 过渡带后幅频响应衰减越快, 但是主瓣宽度会变大。

2.3 滤波器性能的比较

FIR和IIR滤波器设计3.3.1中不同要求的性能比较,我主要采用了fvtool工具来查看滤波器的幅频响应,相频响应, 群延时,零极点分布图,相位延时等。

根据性能指标设计FIR的过程:

- 1. 首先根据阻带的衰减要求选择特定的窗函数
- 2. 根据过渡带的宽度确定滤波器的阶数 $N=rac{k\pi}{\delta w}$
- 3. 在FIR滤波器中存在肩峰和过冲,所以在matlab中输入截止频率时要有一定的裕量在设计截止频率时还要考虑 肩峰的影响, $w_c'=w_c-\frac{2\pi}{N}$

1.幅频响应,相频响应,群延时(以高通滤波器为例)

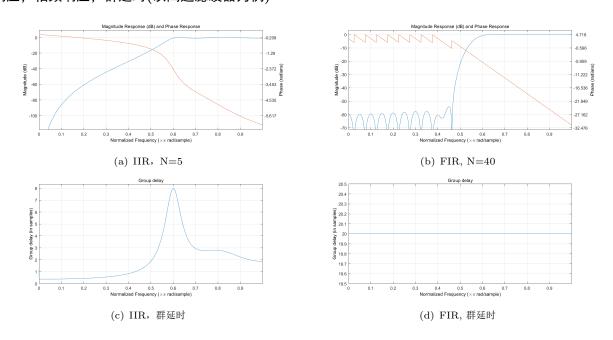


图 7: IIR 和 FIR的高通滤波器

2.幅频响应,相位延迟,零极点分布(以低通滤波器为例)

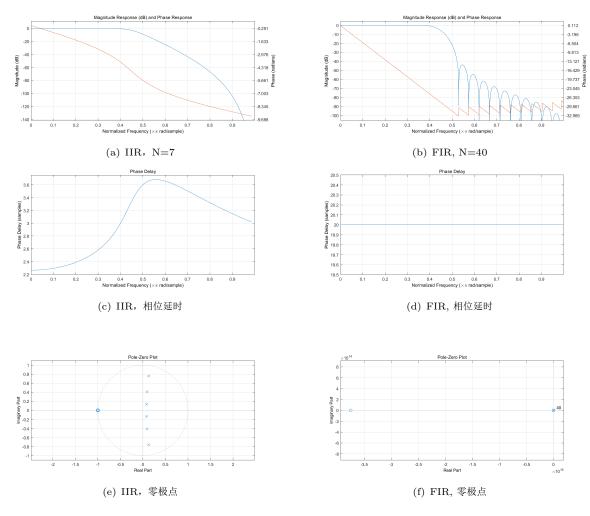


图 8: IIR 和 FIR的低通滤波器

比较分析

- 从阶数上,在满足同样的特性要求(阻带衰减,通带起伏)的情况下,FIR所需的阶数要远多于IIR。
- 从过渡带上看,由于FIR所需要的阶数更多,在过渡带上一般下降更快,过渡带更短,而且在过渡带阶数后会有波纹出现。因为在FIR滤波器的设计中,波纹其实是矩形脉冲和窗函数的叠加,从频域上看,矩形脉冲是无限波纹状的。而在IIR中,由于冲激序列是无限长的,所以波纹较少,单调性较好。
- 从相位上来看,FIR具有良好的线性相位特性,IIR则不然,这也使得在FIR的群延时为常数,IIR的群延时确实变化的。同时,可以看出FIR的相位延迟比IIR大,这也和FIR要远大于IIR阶数有关。
- 从零极点来看,一般单位圆上离极点近的是通带,离极点远的是通带。 IIR滤波器的极点在单位圆内分散分布,可以通过改变极点的位置来方便地调整幅频响应。而FIR滤波器的极点集中在原点,零点在远方,想要调整幅频响应,只有提高阶数或者换一个窗函数。而零极点的分布,也决定了其相位特性,IIR是非线性相位,而FIR的极点均在原点处,其相位是线性的。

2.4 FIR和IIR滤波器优缺点的总结

	FIR	IIR
阶数	较多,成本高,复杂	较少,成本低,复杂
阻带的波纹	有明显的波纹	不明显
零,极点分布	极点集中在原点,一定是稳定的,零点在远处	极点在单位圆内分散分布,设计时要确保稳定性
相位	容易实现线性相位	一般为非线性,但可以外加网络实现线性相位,不方便
群延时	较大,为常数	较小,变化
相位延迟	较大,常数	较小,变化
设计	只能通过改变阶数或者换窗函数调整幅频响应	容易通过改变零极点分布来调整幅频响应

2.5 总结

本次实验,主要通过matlab实现了对IIR和FIR滤波器的设计。利用maltab的fadtool、fir1、以及Butterworh,Chebyshev等函数完成响应滤波器模型的设计,并且通过fvtool查看滤波器的特性,包括幅频特性,相频响应,群延时,相位延迟,零极点分布等。

通过实验,熟悉了在matlab平台下如何设计满足性能需求的滤波器,以及如何选用相应的模型完成滤波器设计,也进一步加深了对不同模型,例如设计IIR时的Butterworth和Chebyshev模型的特性的了解,以及在FIR中不同窗函数的区别。

同时,也对比分析了FIR和IIR的优缺点,FIR可以实现线性相位,但是所需阶数较多,幅频响应难以调整,IIR是非线性相位,容易调节零极点分布来改变幅频响应。

通过实验,提高了自己的动手能力以及对于滤波器的分析能力。在FIR中,也使用了Kisaer设计了专门的线性相位滤波器,研究了不同 β 参数对于滤波器的影响,拓展了知识视野。