Problemas NP-Completo

Tópicos II

Thiago Silva Vilela

Introdução

- Problemas intratáveis ou difíceis são comuns na natureza e nas áreas do conhecimento.
- Problemas "fáceis": resolvidos por algoritmos polinomiais.
- Problemas "difíceis": somente possuem algoritmos exponenciais para resolvê-los.
- A complexidade de tempo da maioria dos problemas é polinomial ou exponencial.
- Polinomial: função de complexidade é O(p(n)), onde p(n) é um polinômio.
 - Ex.: algoritmos com pesquisa binária (O(log n)), pesquisa sequencial (O(n)), ordenação por inserção ($O(n^2)$), e multiplicação de matrizes ($O(n^3)$).
- Exponencial: função de complexidade é $O(c^n)$, c > 1.
 - Ex.: problema do caixeiro viajante (PCV) (O(n!)).
 - Mesmo problemas de tamanho pequeno a moderado não podem ser resolvidos por algoritmos não-polinomiais.

Problemas NP

- É possível mostrar que os problemas para os quais não há algoritmo polinomial conhecido são computacionalmente relacionados.
- Formam a classe conhecida como NP.
- Propriedade: um problema da classe NP poderá ser resolvido em tempo polinomial se e somente se todos os outros problemas em NP também puderem.
- Este fato é um indício forte de que dificilmente alguém será capaz de encontrar um algoritmo eficiente para um problema da classe NP.

Classe NP

- Para o estudo teórico da complexidade de algoritmos considera-se problemas cujo resultado da computação seja "sim" ou "não".
- Versão do Problema do Caixeiro Viajante (PCV) cujo resultado é do tipo "sim/não":
 - Dados: uma constante k, um conjunto de cidades $C = \{c_1, c_2, \dots, c_n\}$ e uma distância $d(c_i, c_i)$ para cada par de cidades $c_i, c_j ∈ C$.
 - Questão: Existe um "roteiro" para todas as cidades em C cujo comprimento total seja menor ou igual a k?
- Característica da classe NP: problemas "sim/não" para os quais uma dada solução pode ser verificada facilmente.
- A solução pode ser muito difícil ou impossível de ser obtida, mas uma vez conhecida ela pode ser verificada em tempo polinomial.

Algoritmos Não Deterministas

- Uma outra forma de caracterizar problemas NP é através de algoritmos não deterministas.
- Algoritmos não deterministas fazem uso de um "oráculo".
 - Utilizam uma função escolhe(C), que escolhe um dos elementos de um conjunto C de forma arbitrária.
 - Se um conjunto de possibilidades levam a uma resposta, este conjunto é escolhido sempre e o algoritmo terminará com sucesso.
- Um algoritmo não determinista termina sem sucesso se e somente se não há um conjunto de escolhas que indica sucesso.

Algoritmos Não Deterministas

- Exemplo: pesquisa não determinista
- Pesquisar o elemento x em um conjunto de elementos A[1 : n], n ≥ 1.

```
void PesquisaND(A) {
    j ← escolhe(A)
    if (A[j] == x) sucesso;
    else insucesso;
}
```

O algoritmo tem complexidade não-determinista O(1).

Classes P e NP

- P: conjunto de todos os problemas que podem ser resolvidos por **algoritmos deterministas** em tempo polinomial.
- NP: conjunto de todos os problemas que podem ser resolvidos por algoritmos não-deterministas em tempo polinomial.
- Para mostrar que um determinado problema está em NP, basta apresentar um algoritmo não-determinista que execute em tempo polinomial para resolver o problema.
- Outra maneira é encontrar um algoritmo determinista polinomial para verificar que uma dada solução é válida.

Classes P e NP

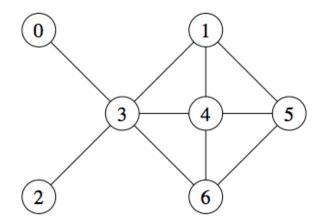
- P ⊆ NP, pois algoritmos deterministas são um caso especial dos não deterministas.
- A questão é se P = NP ou P ≠ NP.
- Esse é o problema não resolvido mais famoso que existe na área de ciência da computação.
- Se existem algoritmos polinomiais deterministas para todos os problemas em NP, então P = NP.
- Por outro lado, a prova de que P ≠ N P parece exigir técnicas ainda desconhecidas.
- Acredita-se que NP ≫ P, pois para muitos problemas em NP, não existem algoritmos polinomiais conhecidos.

Transformação Polinomial

- Sejam X₁ e X₂ dois problemas de decisão.
- Suponha que o algoritmo A₂ resolva X₂.
- Se for possível transformar X₁ em X₂ e a solução de X₂ em solução de X₁, então podemos usar A₂ para resolver A₁.
- Se essas transformações puderem ser feitas em tempo polinomial, então X₁ é polinomialmente transformável em X₂.

Transformação Polinomial

- Exemplo: Conjunto independente de vértices e clique de um grafo.
 - Conjunto independente: conjunto de vértices não adjacentes. Ex.:{0, 2, 1, 6};
 - Clique: conjunto de vértices adjacentes. Ex.: {3, 1, 4}



Transformação Polinomial

- X₁: Clique
- X₂: Conjunto independente

- Podemos transformar X₁ em X₂:
 - Encontrar um clique de tamanho k em um grafo G equivale a encontrar um conjunto independente de tamanho k no grafo complementar de G.
 - Como encontrar um grafo complementar é um operação polinomial, a transformação é polinomial.

Problemas NP-Completo e NP-Difícil

- Dois problemas X₁ e X₂ são polinomialmente equivalentes se e somente se X₁ ∝ X₂ e X₂ ∝ X₁
- Um problema X é NP-difícil se e somente se todos os problemas NP-completo forem redutíveis a X em tempo polinomial.
- Um problema de decisão X é denominado NPcompleto quando:
 - $-1.X \in NP$;
 - 2. Todo problema de decisão X' ∈ NP-completo satisfaz X'
 ∝ X.

Problemas NP-Completo e NP-Difícil

- Um problema de decisão X que seja NP-difícil pode ser mostrado ser NP-completo exibindo um algoritmo nãodeterminista polinomial para X.
- Apenas problemas de decisão ("sim/não") podem ser NP-completo.
- Problemas de otimização podem ser NP-difícil.
- A dificuldade de um problema NP-difícil não é menor do que a dificuldade de um problema NP-completo.

Problemas NP-Completo e NP-Difícil

- Exemplo: problema da parada.
 - É um exemplo de problema NP-difícil que não é NP-completo.
- Consiste em determinar, para um algoritmo determinista qualquer A com entrada de dados E, se o algoritmo A termina (ou entra em um loop infinito).
- É um problema **indecidível**. Não há algoritmo de qualquer complexidade para resolvê-lo.
- É possível reduzir problemas NP-Completo ao problema da parada.

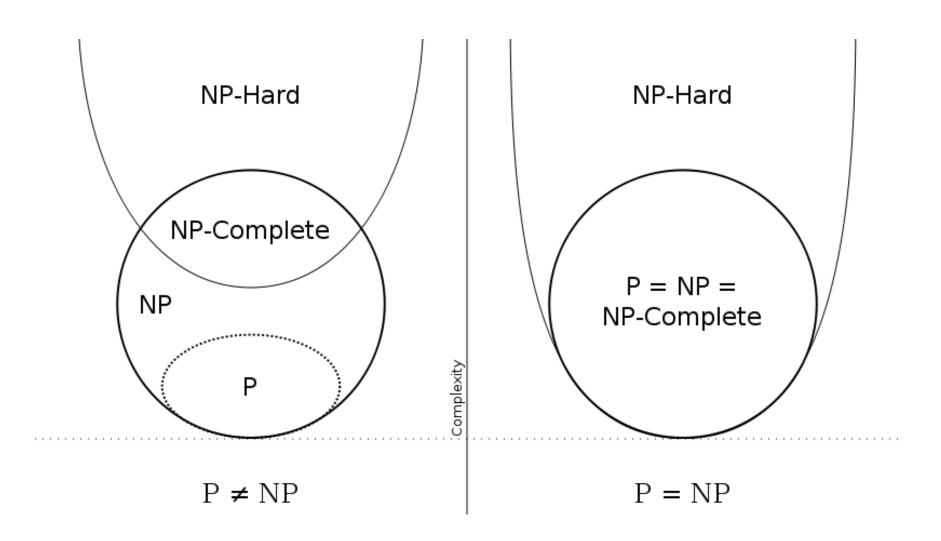
Classe NP-Intermediária

 Assumindo que P ≠ NP, existe uma outra classe de problemas: NP-Intermediária.

• Classe intermediária entre P e NP.

 NPI seria constituída por problemas que ninguém conseguiu uma redução polinomial de um problema NP-completo para eles, onde NPI = NP - (P U NP-completo).

Resumo



Exemplos de Questões

Considerando as classes de problema P, NP e NP-completo, analise as afirmações que se seguem.

- I. Existem problemas na classe P que não estão na classe NP.
- II. Se o problema A pode ser eficientemente transformado no problema B e B está na classe P, então A está na classe P.
- III. Se P = NP, então um problema NP-completo pode ser solucionado eficientemente.
- IV. Se P é diferente de NP, então existem problemas na classe P que são NP-completos.

É correto apenas o que se afirma em

A) I. B) IV. C) I e III. D) II e III. E) II e IV.

Exemplos de Questões

O problema da parada para máquinas de Turing, ou simplesmente problema da parada, pode ser assim descrito: determinar, para quaisquer máquina de Turing M e palavra w, se M irá eventualmente parar com entrada w.

Mais informalmente, o mesmo problema também pode ser assim descrito: dados um algoritmo e uma entrada finita, decidir se o algoritmo termina ou se executará indefinidamente.

Para o problema da parada,

- A) existe algoritmo exato de tempo de execução polinomial para solucioná-lo.
- B) existe algoritmo exato de tempo de execução exponencial para solucioná-lo.
- C) não existe algoritmo que o solucione, não importa quanto tempo seja disponibilizado.
- D) não existe algoritmo exato, mas existe algoritmo de aproximação de tempo de execução polinomial que o soluciona, fornecendo respostas aproximadas.
- E) não existe algoritmo exato, mas existe algoritmo de aproximação de tempo de execução exponencial que o soluciona, fornecendo respostas aproximadas.