



UNIVERSIDADE
DE ÉVORA

Relatório - 1º Trabalho - Estruturas de Dados e Algoritmos II

Trabalho realizado pelo grupo g123 (Mooshak) composto por:

- Rui Roque nº42720
- Tomás Dias nº42784

Introdução ao problema

Este trabalho tem como objetivo implementar uma solução para o problema *Cod Fishing*.

Para tal, foi pedido um programa que dado as localizações (coordenadas) e ratings dos barcos bem como as localizações e quantidade de peixe existente dos portos, procurava obter o total de peixe capturado, a distância percorrida pelos barcos até aos portos e o total de ratings dos barcos que foram atribuídos a um porto.

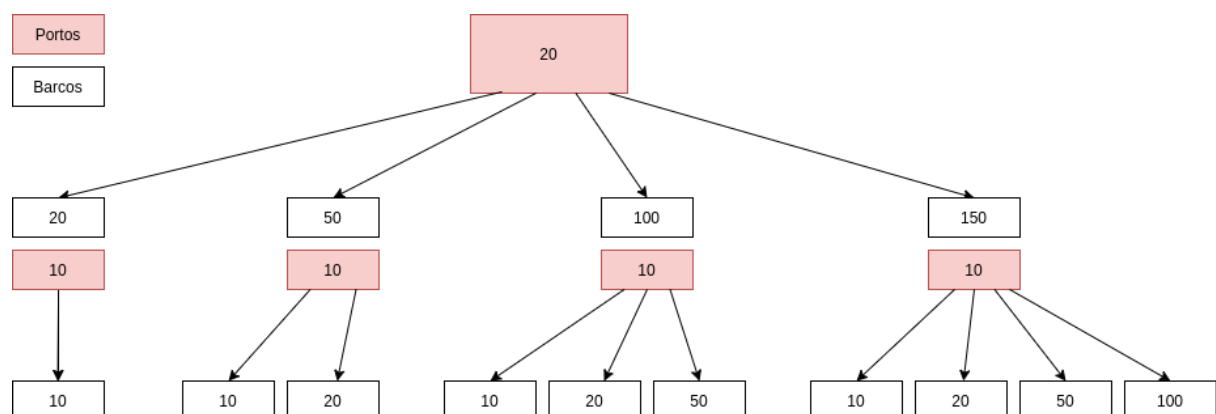
O programa teria de funcionar de forma a que primeiro se maximize o total de peixe capturado, segundo se minimize a soma das distâncias percorridas pelos barcos e por fim se minimize a soma dos ratings dos barcos.

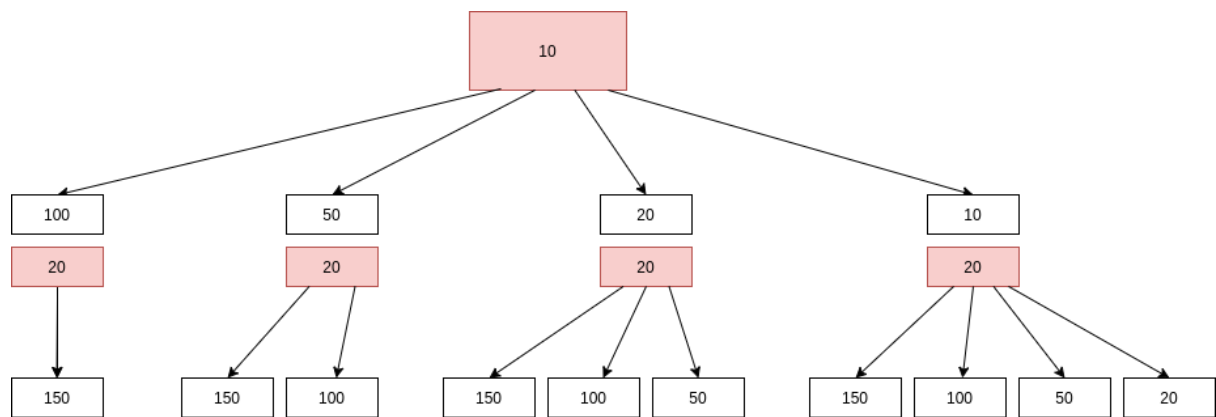
É de referir também que existiu a restrição de que não poderiam existir situações em que um barco com menor rating ficasse atribuído a um porto com maior quantidade de peixe em comparação com um barco com maior rating.

Construção e descrição do algoritmo

Dado às características do problema, conclui-se que a sua resolução poderia ser construída através de uma abordagem de programação dinâmica em detrimento de outras como greedy (pois a melhor solução em cada momento poderia levar a soluções incorretas) ou força bruta (o número de possibilidades torna esta abordagem inviável).

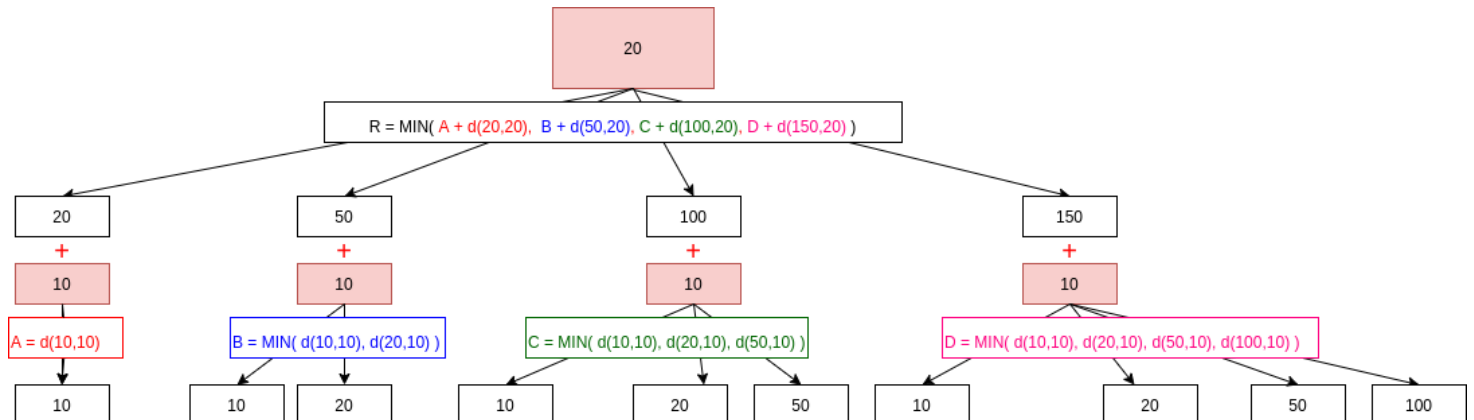
Por isso, começou-se por caracterizar uma solução ótima recorrendo ao esquema seguinte que representa um possível cenário e todas as suas soluções possíveis.





É possível observar para os portos 20 e 10 (valores correspondentes à quantidade de peixe) que as soluções se repetem, pelo que apenas é necessário considerar uma das subárvores correspondentes a um porto para encontrar a solução.

Focando-se então na subárvore correspondente ao porto 20, a solução ótima para este subproblema é apresentada em baixo.



Nota: $d(i,j)$ corresponde à distância do barco i ao porto j

Sendo que o número de distâncias necessárias a calcular por porto em função do número de barcos (nb) e do número de portos (np) é dado por:

$$f(nb, bp) = (nb - np) + 1$$

para o cálculo iterativo pretendido quando $nb \geq np$, pensou-se no tabelamento das distâncias da seguinte forma:

		Barcos				
		10	20	50	100	150
Portos	10	D10	D11	D12	D13	X
	20	X	D21+D10	D22+D11	D23+D12	D24+D13

X: distâncias que não são necessárias de calcular por se referirem a situações impossíveis.

$$D10 = d(10,10)$$

$$D11 = \min(D10, d(20,10))$$

$$D12 = \min(D11, d(50,10))$$

$$D13 = \min(D12, d(100,10))$$

$$D21 + D10 = d(20,20) + D10$$

$$D22 + D11 = d(50,20) + D11(=\min(D10,D11))$$

$$D23 + D12 = d(100,20) + D12(=\min(D10,D11,D12))$$

$$D24 + D13 = d(150, 20) + D13(=\min(D10,D11,D12,D13))$$

Considerando o array ***distancias*** representativo da tabela acima, o resultado da distância ótima encontra-se em ***distancias[np-1, nb-1]***.

Para o total de ratings dos barcos, o tabelamento é idêntico ao das distâncias, por isso, sendo este representado pelo o array ***ratings***, o resultado encontra-se em ***ratings[np-1, nb-1]***.

O número total de peixe capturado é a soma da quantidade de peixe existente em todos os portos.

Já quando $nb < np$, o total de peixe capturado, o total da distância e o total dos ratings pode ser calculado em função dos barcos (b) e portos (s) através:

$$r(b, s) = \sum_{j=np-nb}^{np} \sum_{i=0}^{nb} (s[j].value, d(b[i], s[j]), b[i].value)$$

Análises das complexidades temporal e espacial

Complexidade temporal

Para o cálculo da complexidade temporal da função **store_info()**:

As instruções de complexidade temporal constante, $O(1)$, como é o caso das afetações que são executadas n vezes. O sorting do array de objetos por se tratar de um mergesort tem como complexidade temporal $O(n \log(n))$. Logo, a complexidade temporal da função é dada por:

$$n * O(1) + O(n \log(n)) = O(n)$$

Para o cálculo da complexidade temporal da função **resolve()**:

As instruções de complexidade temporal constante, $O(1)$, como é o caso das comparações, dos saltos condicionais, das incrementações e das afetações, são executadas para o pior caso ($nb = 2 * np$ e nb máximo) um total de $n / 2 * n$ vezes, ou seja, a complexidade temporal da função é dada por:

$$[(n / 2) * n] * O(1) = O(n^2)$$

A complexidade temporal das funções **calculate_distance()** e **main()** é de $O(1)$.

Complexidade espacial

Para o cálculo da complexidade espacial da função **store_info()**:

Variáveis do tipo **int**: $4 * 1 = 4 \text{ B} \rightarrow O(1)$

Variável **String** $\rightarrow O(n)$

Info[] boats: $4 * 3 * 4000 = 48\,000 \text{ B} \rightarrow O(n)$

Info[] spots: $4 * 3 * 4000 = 48\,000 \text{ B} \rightarrow O(n)$

O sorting por se tratar de um mergesort $\rightarrow O(n)$

Para o cálculo da complexidade espacial da função **resolve()**:

Variáveis do tipo **int**: $4 * 10 = 40 \text{ B} \rightarrow O(1)$

int[][] distances: $4 * 4000 * 4000 = 64\,000\,000 \text{ B} \rightarrow O(n^2)$

int[][] ratings: $4 * 4000 * 4000 = 64\,000\,000 \text{ B} \rightarrow O(n^2)$

int[] output: $4 * 3 = 12 \text{ B} \rightarrow O(n)$

Chamada da função **calculate_distance()**: $4 * 4000 = 16\,000 \text{ B} \rightarrow O(1) * n = O(n)$

Para o cálculo da complexidade espacial da função **main()**:

Variáveis do tipo **int**: $4 * 2 = 8 \text{ B} \rightarrow O(1)$

Variável **String** $\rightarrow O(1)$

Variável **BufferedReader** $\rightarrow O(1)$

Chamadas das funções **store_info()** e **resolve()** $\rightarrow O(1)$