

最小圆覆盖 hdu 3007 - Howe_Young - 博客园

今天学习了一下最小圆覆盖,看了一下午都没看懂,晚上慢慢的摸索这代码,接合着别人的讲解,画着图跟着代码一步一步的走着,竟然有些理解了.

最小圆覆盖:给定 n 个点,求出半径最小的圆可以把这些点全部包围,可以在圆的边界上

下面是我的个人理解.如果不对,还请路过大牛指出

先找一个点,让圆心等于这个点的坐标,半径等于0,显然这个对的,接着找下一个点,如果只有两个点的话,那么最小的圆一定是以他们为直径做圆,接着找第三个点,如果第三个点在园内或者在边界上,那么不用更新当前的最小圆,如果不在的话,就要更新当前的最小圆了,使它包括这三个点,那么更新的办法就是从他开始做圆,依次判断它前面的点是否满足在最小圆内,如果不在的话,就需要根据两个点或者三个点来确定圆了,它的外接圆最多三个点就确定了,刚开始一直不理解这个为什么三个点,后来画画图,走走就出来了.我这可能说的比较笼统.表达能力太差.还是把大牛的原话拷过来把.

最小覆盖圆, 增量法

假设圆O是前 $i-1$ 个点得最小覆盖圆,加入第 i 个点,如果在圆内或边上则什么也不做.否,新得到的最小覆盖圆肯定经过第 i 个点。

然后以第 i 个点为基础(半径为0),重复以上过程依次加入第 j 个点,若第 j 个点在圆外,则最小覆盖圆必经过第 j 个点。

重复以上步骤(因为最多需要三个点来确定这个最小覆盖圆,所以重复三次)。遍历完所有点之后,所得到的圆就是覆盖所有点得最小圆。

证明可以考虑这么做:

最小圆必定是可以通过不断放大半径,直到所有以任意点为圆心,半径为半径的圆存在交点,此时的半径就是最小圆。所以上述定理可以通过这个思想得到。这个做法复杂度是 $O(n)$ 的,当加入圆的顺序随机时,因为三点定一圆,所以不在圆内概率是 $3/4$ 求出期望可得是 $O(n)$ 。

下面是代码(模板)

```

/*****
> File Name:      hdu_3007.cpp
> Author:         Howe_Young
> Mail:          1013410795@qq.com
> Created Time:   2015年05月04日  星期一  18时42分33秒
*****/

/*最小圆覆盖*/
/*给定n个点, 让求半径最小的圆将n个点全部包围,可以在圆上*/
#include <cstdio>
#include <iostream>
#include <cstring>
#include <cmath>
#include <cstdlib>
#include <algorithm>
#define EPS 1e-8
using namespace std;
const int maxn = 550;
struct point{
    double x, y;
};
int sgn(double x)
{
    if (fabs(x) < EPS)
        return 0;
    return x < 0 ? -1 : 1;
}
double get_distance(const point a, const point b)//两点之间的距离
{
    return sqrt((a.x - b.x) * (a.x - b.x) + (a.y - b.y) * (a.y - b.y));
}
point get_circle_center(const point a, const point b, const point c)//得到三角形外接圆的圆心
{
    point center;
    double a1 = b.x - a.x;
    double b1 = b.y - a.y;
    double c1 = (a1 * a1 + b1 * b1) / 2.0;
    double a2 = c.x - a.x;
    double b2 = c.y - a.y;
    double c2 = (a2 * a2 + b2 * b2) / 2.0;
    double d = a1 * b2 - a2 * b1;
    center.x = a.x + (c1 * b2 - c2 * b1) / d;
    center.y = a.y + (a1 * c2 - a2 * c1) / d;
    return center;
}
//p表示定点, n表示顶点的个数, c代表最小覆盖圆圆心, r是半径
void min_cover_circle(point *p, int n, point &c, double &r)//找最小覆盖圆(这里没有用全局变量p[], 是为了封装一个函数便于调用)
{

```

```

random_shuffle(p, p + n); //随机函数,使用了之后使程序更快点,也可以不用
c = p[0];
r = 0;
for (int i = 1; i < n; i++)
{
    if (sgn(get_distance(p[i], c) - r) > 0) //如果p[i]在当前圆的外面, 那么以当前点为圆心开始找
    {
        c = p[i]; //圆心为当前点
        r = 0; //这时候这个圆只包括他自己.所以半径为0
        for (int j = 0; j < i; j++) //找它之前的所有点
        {
            if (sgn(get_distance(p[j], c) - r) > 0) //如果之前的点有不满足的, 那么就是以这两点为直径的圆
            {
                c.x = (p[i].x + p[j].x) / 2.0;
                c.y = (p[i].y + p[j].y) / 2.0;
                r = get_distance(p[j], c);
                for (int k = 0; k < j; k++)
                {
                    if (sgn(get_distance(p[k], c) - r) > 0) //找新作出来的圆之前的点是否还有不满足的, 如果不满足一定就是三个点都在圆上
                    {
                        c = get_circle_center(p[i], p[j], p[k]);
                        r = get_distance(p[i], c);
                    }
                }
            }
        }
    }
}

int main()
{
    int n;
    point p[maxn];
    point c; double r;
    while (~scanf("%d", &n) && n)
    {
        for (int i = 0; i < n; i++)
            scanf("%lf %lf", &p[i].x, &p[i].y);
        min_cover_circle(p, n, c, r);
        printf("%.2lf %.2lf %.2lf\n", c.x, c.y, r);
    }
    return 0;
}

```