迭代逼近 - GG大婶 - 博客园

在许多实际问题中,常常需要求解这样的线性方程组:他们的系数矩阵数很高,但非零元素很少,也就是大型稀疏线性代数方程组。对于这类方程组,如果不具备带状性,那么用直接发求解就不会很有效。因为用直接法进行消元或矩阵的三角分解时,没有考虑到系数矩阵的稀疏性,破坏了系数矩阵的形状,导致计算量的增加和存储单元的浪费。

迭代法是通过逐次迭代来逼近方程组的解,因此,收敛性和收敛速度是构造迭代方法时要注意的问题。那么,是否可以构造一种适用于一般情况的迭代法? 答案是否定的,这时因为不同的稀疏矩阵具有不同的性态,一般的,每一种迭代法都具有一定的适用范围。

一,雅克比迭代

考虑线性方程组,如下:

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n = b_n \end{cases}$$
(2.1)

采用矩阵和向量记号,可以把(2.1)写成:

$$Ax = b, (2.2)$$

为了方便给出矩阵表示式,引进下列矩阵分裂:

$$A = -L + D - U, \tag{2.3}$$

其中:

$$L = \begin{bmatrix} 0 \\ -a_{21} & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots \\ -a_{n1} & \cdots & -a_{n,n-1} & 0 \end{bmatrix},$$

$$D = \begin{bmatrix} a_{11} & & & & \\ & a_{22} & & & \\ & & \ddots & & \\ & & & a_{nn} \end{bmatrix},$$

$$U = \begin{bmatrix} 0 & -a_{12} & \cdots & -a_{1n} \\ 0 & \ddots & \vdots & & \\ & & \ddots & -a_{n-1,n} \\ 0 & & & 0 \end{bmatrix}.$$

从式(2.1)的第i个方程中解出xi:

$$\begin{cases} x_1 = \frac{1}{a_{11}} (b_1 - a_{12} x_2 - a_{13} x_3 \dots - a_{1n} x_n) \\ \vdots & \vdots \\ x_i = \frac{1}{a_{ii}} \left(b_i - \sum_{j=1}^{i=1} a_{ij} x_j - \sum_{j=i+1}^{n} a_{ij} x_j \right) \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ x_n = \frac{1}{a_{nn}} (b_n - a_{n1} x_1 - a_{n2} x_2 \dots - a_{n,n-1} x_{n-1}). \end{cases}$$

我们把迭代前面的值代入上式右边,从而得到等式左边的值作为新一次迭代的新值。如此反复就得到了雅克比迭代公式:

$$\begin{aligned} x_1^{(m)} &= \frac{1}{a_{11}} (b_1 - a_{12} x_2^{(m-1)} \cdots - a_{1n} x_n^{(m-1)}) \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ x_i^{(m)} &= \frac{1}{a_{ii}} (b_i - \sum_{j=1}^{i-1} a_{ij} x_j^{(m-1)} - \sum_{j=i+1}^{n} a_{ij} x_j^{(m-1)}) \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ x_n^{(m)} &= \frac{1}{a_{nn}} (b_n - a_{n1} x_1^{(m-1)} \cdots - a_{n,n-1} x_{n-1}^{(m-1)}). \end{aligned}$$

由式(2.4)及采用矩阵A的分裂记号(2.3),可以得到:

$$Dx^{(m)} = b + Lx^{(m-1)} + Ux^{(m-1)}$$

于是雅克比迭代的矩阵表示形式为:

$$x^{(m)} = (D-L)^{-1}Ux^{(m-1)} + (D-L)^{-1}b. (2.7)$$

现在回过过头来想想为什么这么做会收敛。在新一轮的迭代完成后,得到的新值与解之间的误差其实是其他所有值的综合,因为有的值会比解大一点,有的值会比解小一点,这样得到的数值可能就会更接近解,当然我们可以构造出发散的例子,也就是通过迭代,得到的值与解之间的偏差越来越大。

二、高斯-赛德尔迭代

在雅克比迭代过程中都是用一组新值来计算得到旧的值,因为一般情况下新的结果会比旧的结果更加精确,所以在计算的过程中能用新值就用 新的,这样能加速收敛的过程。这就是高斯-赛德尔迭代:

$$\begin{cases} x_1^{(m)} = \frac{1}{a_{11}} (b_1 - a_{12} x_2^{(m-1)} \cdots - a_{1n} x_n^{(m-1)}) \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ x_i^{(m)} = \frac{1}{a_{ii}} (b_i - \sum_{j=1}^{i-1} a_{ij} x_j^{(m)} - \sum_{j=i+1}^{n} a_{ij} x_j^{(m-1)}) \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ x_n^{(m)} = \frac{1}{a_{nn}} (b_n - a_{n1} x_1^{(m)} \cdots - a_{n,n-1} x_{n-1}^{(m)}). \end{cases}$$

三、SOR迭代

在迭代的过程中可能出现反复的现象:也就是说迭代得到的结果和真实的解之间的差距没有变小,而是有时比真实解大有时小而已。可以引入 松弛因子来防止这种现象并能起到加速收敛的作用:

$$x_i^{(m)} = x_i^{(m-1)} + \frac{\omega}{a_{ii}} \left(b_i - \sum_{j=1}^{i-1} a_{ij} x_j^{(m)} - \sum_{j=1}^{n} a_{ij} x_j^{(m-1)} \right), \quad (i = 1, 2, \dots, n)$$

SOR迭代的矩阵表示形式:

$$x^{(m)} = (D - \omega L)^{-1} \{ (1 - \omega)D + \omega U \} x^{(m-1)} + \omega (D - \omega L)^{-1} b$$

四、SSOR迭代

在SOR迭代过程中,新分量计算是依次从第1个到第n个逐个进行的,这个次序也可以反过来,即得到SSOR迭代:

$$x_i^{(m)} = x_i^{(m-1)} + \frac{\omega}{a_{ii}} \left(b_i - \sum_{j=1}^i a_{ij} x_j^{(m-1)} - \sum_{j=i+1}^n a_{ij} x_j^{(m)} \right), \quad (i = n, n-1, \dots, 2, 1)$$