

N ערכות משוואות שיהיו מספר המשוואות שיהיו למספר הנעלמים

לענה: $b \in \mathbb{R}^n$, $A \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$ תהי

יוצר A הפיכה, אז למערכת המשוואות $Ax = b$ קיים

בתבון יחיד.

בנוסף, יוצר $P \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$ היותו ההופכי של A ,

אז בתבון היחיד של המערכת היותו Pb .

הוכחה: נניח כי קבוצת הפתרונות של המערכת היותו $\{Pb\}$.

תחילה, נניח כי Pb הוא בתבון המערכת.

$$A(Pb) = (AP)b = I_n b = b$$

כעת, נניח כי b בתבון של המערכת גוה Pb .

יהי $x \in \mathbb{R}^n$ בתבון המערכת. אז $Ax = b$ מכאן

$$x = I_n x = (PA)x = P(Ax) = Pb$$

מערכת משוואות הומוגניות

הערה: $A \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$ תהי מערכת משוואות הומוגניות $Ax = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$ מהצורה

אז היותו מערכת משוואות הומוגניות.

תכונות

① ערך מציב משוואות הולוגרמיות $x = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^h$ הוא סתם

מכונות המציב.

② אם $h < m$, אז קבוצת הפתרונות של המערכת

יש פתרונות בלתי סתם.

הוכחה: תהי R מטריצה מציבית מוצבת המתקלת $A \cdot n$ ו-

תהליך הצירוף. אז קבוצת הפתרונות של $Ax = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$

1- $R_x = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$ נכונה.

מספר האינדיקס המוקדים של R קטן או שווה m , ולכן

הוא קטן ממספר n .

לפיכך קיימת R יש דמיון עם n ייבד מוקדים, ולכן לא צריך

המשוואות יש משתנה חופשי. (אם יש כיתה ומינימום נכונות)

לעזרה: ⁽²⁾ תהי $A \in M_n(\mathbb{R})$ כך A לא עדינה המשוואות $AX = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$

קייס בתוך יחיד, אז A הכינה.

הוכחה: תהי R מניבה מצוקות מצומצמת המתקבלת מ- A ז"י תהליך

הציון, אז לא עדינה המשוואות $RX = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$ קייס בתוך יחיד.

אז נניח כי A טויה הכינה, אז $R \neq I_n$.

מכיון, לפי למה 2 (מה שזוהי הקובצת) מסכי הטיביות המובילת א R

קאן ממש מ- A .

לפיכך, ק- R יש דמיונה עלט אויב מוקל,

ולכן, לא עדינה המשוואות $RX = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$ יש ואת מרתיון טחב.

א סתירה, ולכן A הכינה.

3) לעזרה: יומר $A, B \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$ כך $BA = I_n$ ו- A ו- B הופכיות.

כלומר, $(AB = I_n)$ (כלומר) $AB = I_n$

הוכחה: יהי $x \in \mathbb{R}^n$ נתון על מערכת המשוואות $Ax = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$

$$x = I_n x = (BA) \cdot x = B \cdot Ax = B \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{מכאן,}$$

לפיכך, למערכת המשוואות $Ax = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$ קיטר נישון יחיד.

אז לפי לעמדה 2 במלביצה A הפיכה.

נסימן $C = A$ הופכיות A על A , כלומר $CA = AC = I_n$.

לפי לעמדה שנייה בקצה, יונן מסיקת כי $B = C$ וומר

A ו- B הופכיות כלומר.

4

צורה: $A \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$ כך של $b \in \mathbb{R}^n$ למעשה המשוואות

$$Ax = b \text{ קיים בתבונה. אז } A \text{ הפיכה.}$$

הוכחה: נסתק R את המציבה המצומצמת המצומצמת המצומצמת

$$A - n \text{ רגליים הציגו.}$$

$$R \neq I_n \text{ אינה הפיכה, אז}$$

לפי 2 , מסב הטורים המקילים של R קיין ממש n .

לכך, R יש שורה פלטי יזכו מוקלים, כלומר השורה האחרונה של R היא שורה אפסית.

$$R = PA \text{ כך } P \in M_{n \times n}(\mathbb{R}) \text{ הפיכה}$$

$$Q \in M_{n \times n}(\mathbb{R}) \text{ קיימת הופכית } P.$$

$$b = Q \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \text{ נצטר:}$$

$$x \in \mathbb{R}^n \text{ בתבונה של מערכת המשוואות } Ax = b, \text{ אז}$$

$$Rx = PAx = P(Ax) = Pb = P(Q \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}) = PQ \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} = I_n \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$$

מאחר שהשורה האחרונה של R היא שורה אפסית, הקואורנטה

$$Rx \text{ היא חנונה של } 0 \text{ הלא } 0 \text{ חתירה}$$

מערכת סיבוכית

מערכת סיבוכית נקראת מערכת

יהי $A \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$, אז סובקדור המטריצה הקבועה של A היא:

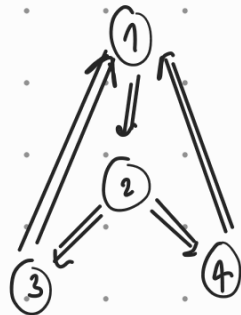
1) A הפיכה

2) לכל $b \in \mathbb{R}^n$ למערכת המשוואות $Ax = b$ קיים פתרון יחיד.

3) למערכת המשוואות $Ax = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$ קיים פתרון יחיד.

4) לכל $b \in \mathbb{R}^n$ למערכת המשוואות $Ax = b$ קיים פתרון.

הוכחה: נוכיח כי



$$1 \rightarrow 2 - \text{אזנה } 1$$

$$2 \rightarrow 3 - \text{קבוע}$$

$$2 \rightarrow 4 - \text{קבוע}$$

$$3 \rightarrow 1 - \text{אזנה } 2$$

$$4 \rightarrow 1 - \text{אזנה } 4$$