

x68kzremotedrv クイックスタートガイド

x68kzremotedrv の最初の導入のために、Windows PC に X68000Z とのファイル共有用フォルダを作成してそこから X68000Z をネットワークブートできるようになるまでの手順を説明します。

ハードウェア構成

以下の構成のハードウェアが用意されていることを前提とします。

- X68000Z 本体、キーボード、ディスプレイ
- Raspberry Pi Pico W (以下 ラズパイ Pico W)
- USB micro-B ケーブル
- WiFi ルーター (2.4GHz 帯対応)
- Windows PC
 - WiFi ルーターを介して WiFi デバイスからのネットワーク接続が可能になっている必要があります
 - 動作確認は Windows 11 Pro 22H2 で行っています

X68000Z 側の準備

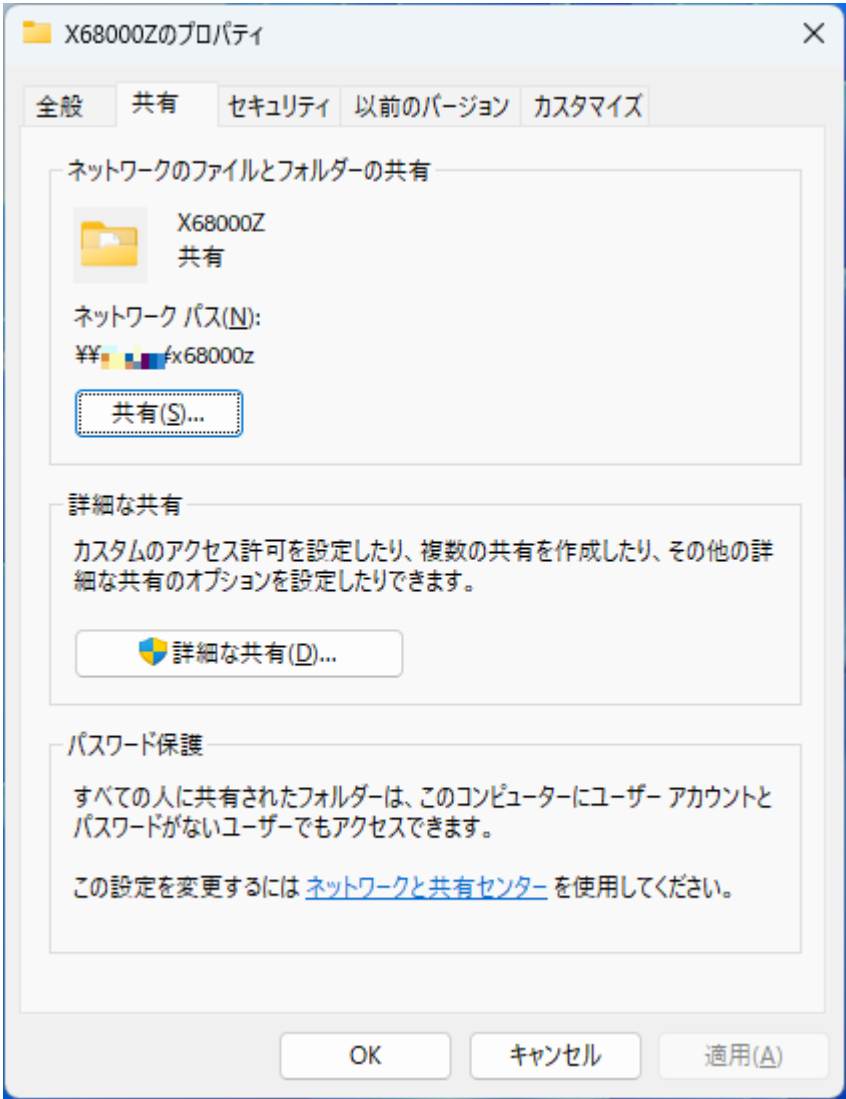
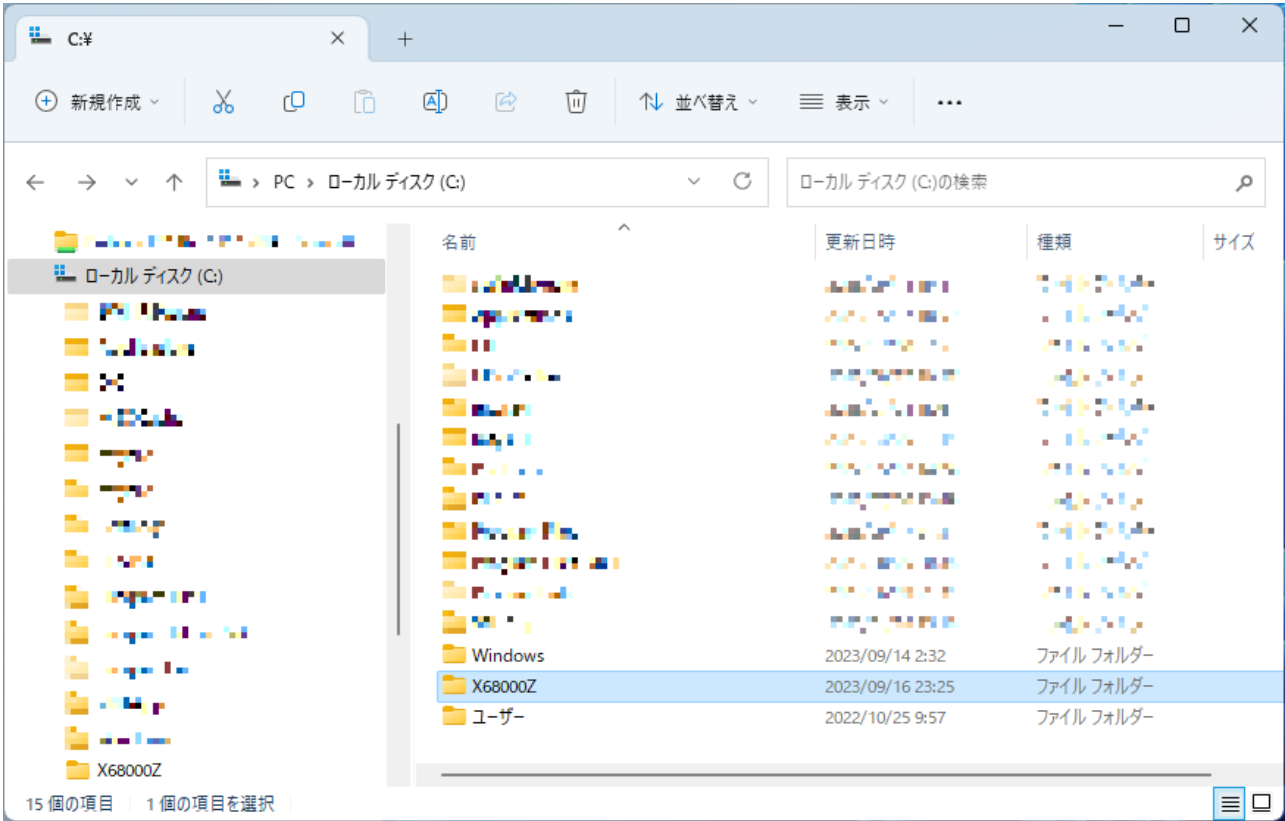
X68000Z は本体アップデート更新データによって ver.1.3.1 以降のバージョンに更新されている必要があります。

<https://www.zuiki.co.jp/x68000z/update/>

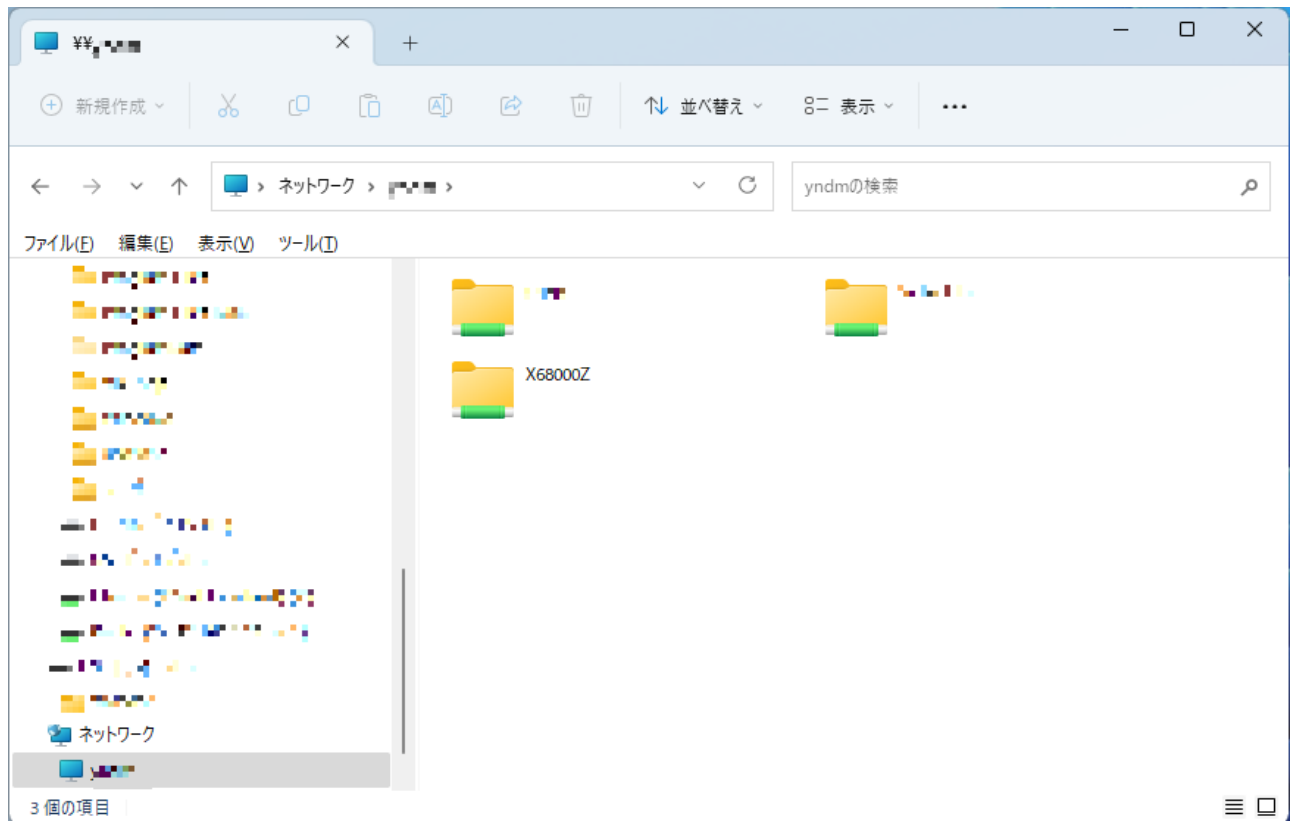
「[本体アップデートマニュアル](#)」に従って本体を更新後、「[X68000 エミュレータ](#)」マニュアルの「1.5.Pseudo SCSI機能について」の記述に従って、USB メモリ内のハードディスクイメージからの起動ができることを確認してください。

Windows PC 側の準備

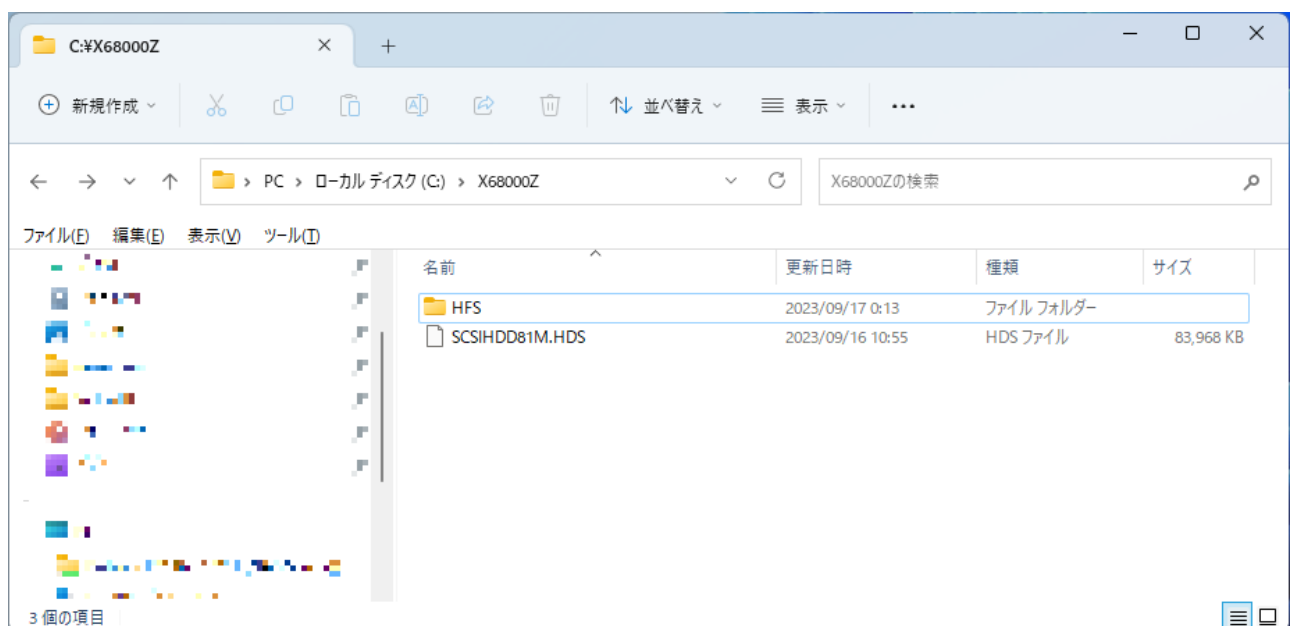
1. C ドライブのルートディレクトリに **X68000Z** という名前でフォルダを作成し、フォルダを右クリック → 「プロパティ」 → 「共有」 タブを選択 → 「ネットワークのファイルとフォルダーの共有」で、**\\<ホスト名>\x68000z** というネットワークパスが共有されるように設定します。



2. 正しく共有設定が行われていれば、Windows エクスプローラのアドレスバーに `\\<ホスト名>` を入力すると「ネットワーク > <ホスト名>」の中に `X68000Z` フォルダが見えているはずです。



3. 共有フォルダが作成出来たら、その中に以下のファイル、フォルダを配置します。
 - X68000Z Z-Club の「[ソフト一覧](#)」から「SCSI HDDイメージ (81MB)」をダウンロードして、ZIP ファイル内にあるファイル `SCSIHDD81M.HDS` を `X68000Z` フォルダに置きます
 - `X68000Z` フォルダに `HFS` という名前のフォルダを新規作成します

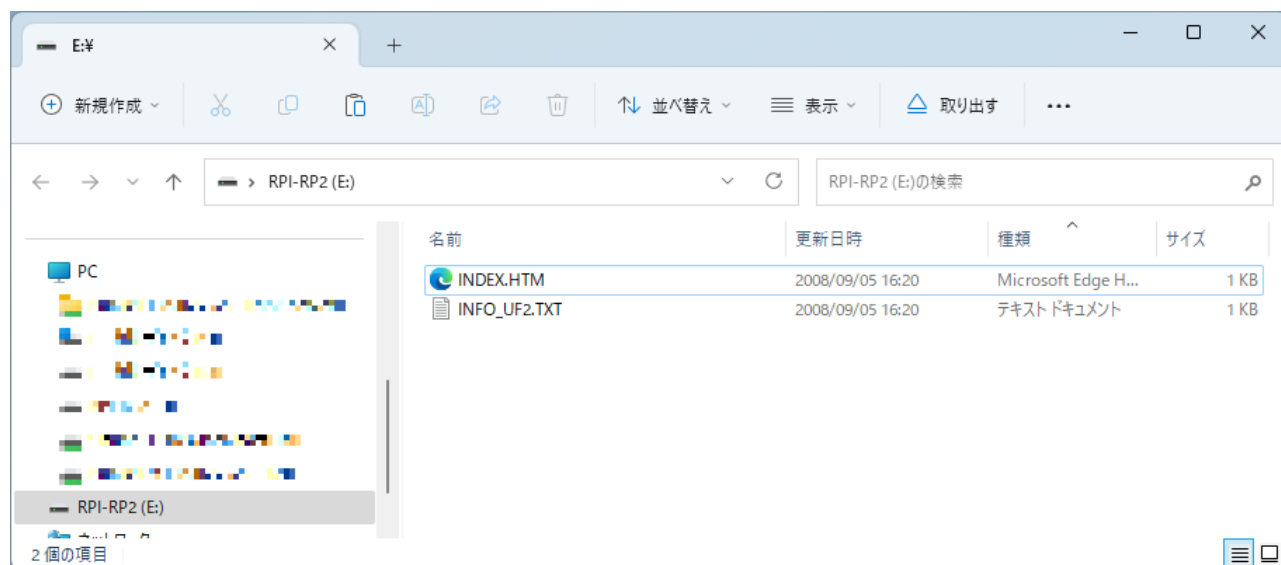


ラズパイ Pico W 側の準備

1. ラズパイ Pico W に USB micro-B ケーブルを接続し、基板上の「BOOTSEL」ボタンを押しながら Windows PC に接続します。

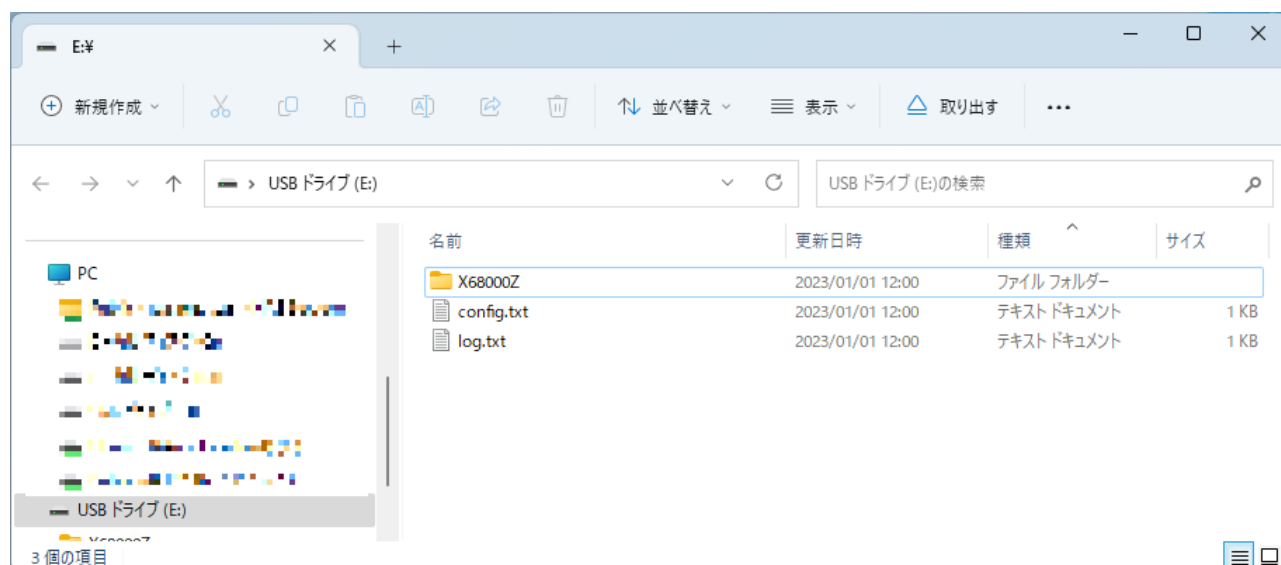


接続したラズパイ Pico W が PC から USB メモリとして認識されます。**RPI-RP2** というボリューム名で、**INDEX.HTM** と **INFO_UF2.TXT** という 2 つのファイルが中に存在していれば、ラズパイ Pico W はファームウェア書き込みモードに入っています。



2. 本アーカイブ (<https://github.com/yunkya2/x68kzremotedrv/releases> からダウンロードした ZIP ファイル) 内にあるファイル **x68kzremotedrv.uf2** を、このフォルダの中にドラッグ & ドロップします。

しばらくするとファームウェアの書き込みが完了して、ラズパイ Pico W が再起動します。Windows PC から再度 USB メモリとして認識され、**X68000Z**、**config.txt**、**log.txt** の 3 つのファイル/フォルダが存在することを確認します。



3. ファームウェアが書き込まれていることが確認できたら、ラズパイ Pico W を PC から X68000Z に差し替えます。

X68000Z の起動 (HDS ファイル)

1. ラズパイ Pico W が接続されている状態で X68000Z 本体の電源を入れて、ゲームランチャーから X68000 エミュレータを起動します。初回起動の場合、しばらく待つと以下のような設定画面が表示されます。
もし「ディスクから起動できません」のメッセージが出たり Human68k が普通に起動してしまう場合は、起動中にキーボードの F1 キーを押したままにしてみてください。
(F1 キーは X68000 エミュレータを起動して X68000 Z のロゴが出た後あたりから押してください)



2. 設定画面上で Windows ファイル共有にアクセスするための設定を行います。
設定はキーボードのカーソルキー [↑][↓] で項目を移動して改行キーで選択することで行います。
 - WiFi 設定
 - **SSID** の項目を選択すると、WiFi をスキャンして接続可能なアクセスポイントの一覧が表示されます。一覧の中から接続したいアクセスポイントを選択します。
 - **PASSWORD** には WiFi アクセスポイントのパスワードを入力します。入力は * でマスクされていますが、TAB キーを押すことで表示とマスクを切り替えることができます。
 - パスワードを入力すると、選択したアクセスポイントへの接続を開始します。設定欄右上の表示が **未接続** → **接続中** → **接続済** と変化していき、接続済になると Windows ファイル共有設定の項目が現れます。
 - Windows ファイル共有設定
 - **USERNAME** と **PASSWORD** には共有フォルダにアクセスするためのユーザ名とパスワードを設定します。

- **WORKGROUP** には接続先サーバの所属するワークグループ名を設定します。Windows のデフォルト設定から変えていなければ変更の必要はありません。
- **SERVER** には接続先サーバ名を指定します。サーバ名で接続が上手くいかない場合は IP アドレスでの入力を試してみてください。
- 接続先サーバ名を入力すると、設定したサーバへの接続を開始します。設定欄右上の表示が **未接続** → **接続中** → **接続済** と変化していき、接続済になると HDS とリモートドライブ設定の項目が現れます。
- HDS (SCSI ディスクイメージ) 設定
 - X68000Z に接続する HDS ファイルを共有フォルダの中から指定します。**HDS0** を選択するとサーバの共有フォルダの共有名一覧が表示されるので、**X68000Z** → **SCSIHDD81M.HDS** に設定します。
- リモートドライブ設定
 - X68000Z に接続するリモートドライブを共有フォルダの中から指定します。
 - まずは **RMTBOOT** を 0 のまま (HDS ファイルから起動)、**RMTUNIT** を 1 に指定します。**RMTUNIT** の指定によって **REMOTE0** 項目が現れます。
 - **REMOTE0** を選択するとサーバの共有フォルダの共有名一覧が表示されるので、**X68000Z** → **HFS** → **./** に設定します。

すべての設定が完了すると以下のような画面になります。**設定終了** を選択すると設定がラズパイ Pico W 内に保存されるので、電源スイッチで一度 X68000Z の電源を切って、再投入してください。

※ X68000 Z PRODUCT EDITION はリセットボタンでエミュレータホスト環境がリセットされないため、電源断が必要になります。HACKER'S EDITION や EARLY ACCESS KIT の場合は本体のリセットボタンでも大丈夫です。

Remote Drive Service for X68000 Z Version 20231019

WiFi 設定		接続済		その他の設定	
SSID		TZ	JST-9		
PASSWORD	*****	TADJUST	2		
Windows ファイル共有設定		接続済			
USERNAME					
PASSWORD	*****				
WORKGROUP	WORKGROUP				
SERVER					
HDS (SCSI ディスクイメージ) 設定					
HDS0	X68000Z/SCSIHDD81M.HDS				
HDS1					
HDS2					
HDS3					
リモートドライブ設定					
RMTBOOT	0				
RMTUNIT	1				
REMOTE0	X68000Z/HFS/				
設定終了			設定クリア		
リモートドライブ 0 のファイル共有のパス名を設定します					
(選択) (確定)					

3. X68000 エミュレータを起動すると、HDS ファイル **X68000Z/SCSIHDD81M.HDS** をハードディスクイメージとして起動します。

起動後に **drive** コマンドを実行すると、以下のように A: ドライブに SCSI ハードディスクイメージが、B: ドライブには「その他のタイプ」としてリモートドライブがあることが確認できます。

```

RS-232C DRIVER for X68000 version 2.02
AUX0 から AUX5 のファイル名で、通信が可能です

浮動小数点演算パッケージ for X680x0 version 2.03
(IEEEフォーマット)

日本語フロントプロセッサ ASK68K for X68000 version 3.02
Copyright 1987-94 SHARP Corp./ACCESS CO.,LTD.
\SYS\OPMDRV3.Xが登録できませんでした

X68k FD driver extention version 1.00 Copyright 1993 SHARP/Hudson
拡張されたドライブで 2DD(640KB/720KB) 2HD(1.44MB) の読み書きが可能です

Console/Graphic IOCS Version 1.50 Copyright 1990,91,92,93 SHARP

ヒストリ DRIVER for X68000 version 1.10
ヒストリが使用できます

Command version 3.00

A>ECHO OFF
A>drive
A: ハードディスク(SCSI) ユニット番号.... 0
B: その他のタイプ          ユニット番号.... 0
C: 2HD (1MB)              ユニット番号.... 0
D: 2HD (1MB)              ユニット番号.... 1
E: 仮想ドライブです
I
Z: 仮想ドライブです
A>

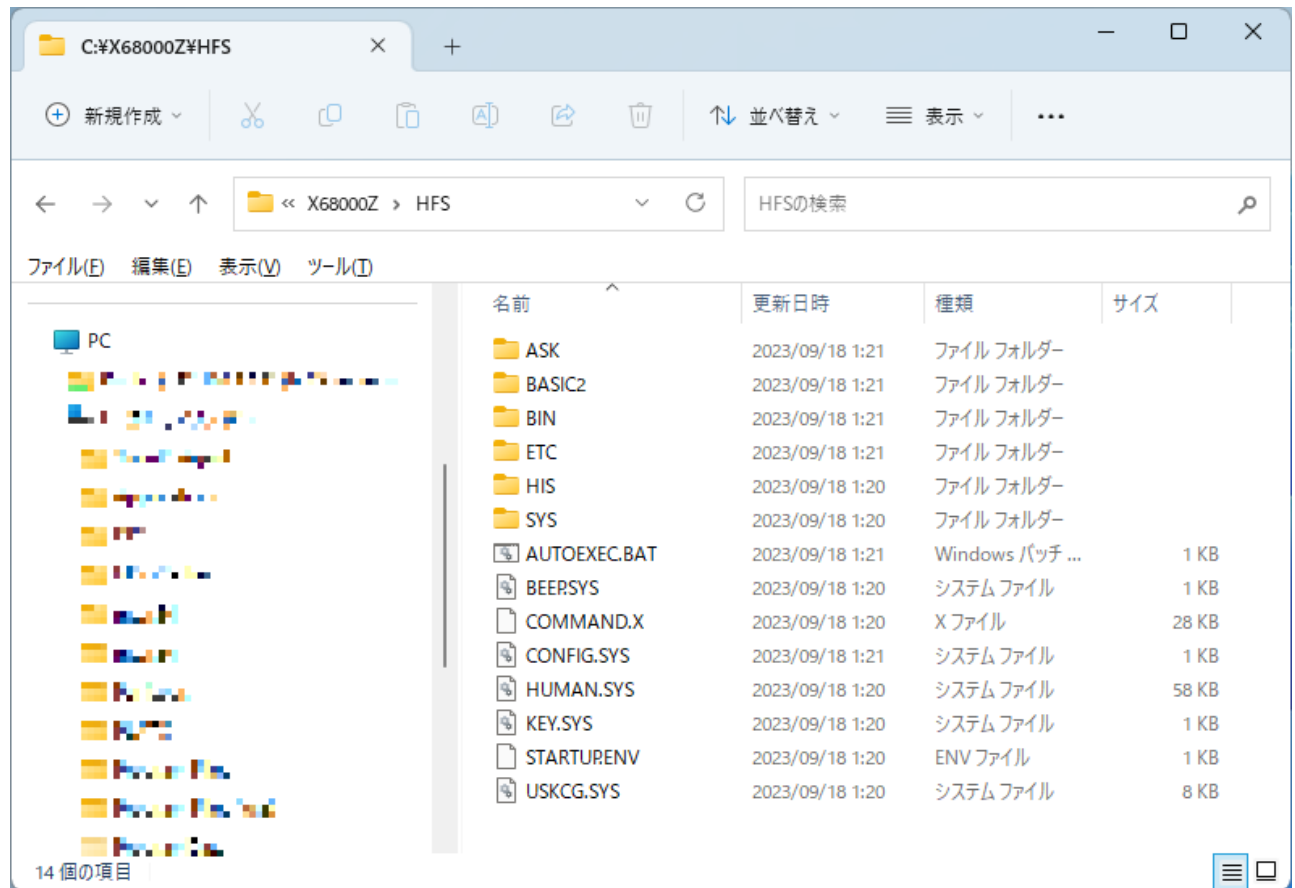
```

C1	CU	CA	S1	SU	VOID	NUL	INS	N&CU	EOF
----	----	----	----	----	------	-----	-----	------	-----

4. B:ドライブでのファイル操作が、PC に作成した **C:\X68000Z\HFS** フォルダ内のファイルとなります。現在このフォルダの中は空なので、起動に使用したハードディスクイメージの内容をそのままコピーします。

X68000Z のコマンドラインで **copyall A:*. * B:** と入力して、A: ドライブの内容をすべて B: ドライブにコピーします。

PC の **C:\X68000Z\HFS** フォルダにコピーしたファイルが作成されていることが確認できます。



X68000Z の起動 (リモートドライブ)

1. 設定変更のために X68000Z を一度リセットします。再起動中は F1 キーを押したままにして設定画面を出します。
2. リモートドライブ設定の **RMTBOOT** を 0 から 1 に変更します。これによって、HDS ファイルからの起動がリモートドライブからの起動に切り替わります。

Remote Drive Service for X68000 Z Version 20231019	
WiFi 設定	接続済
SSID	XXXXXXXXXX
PASSWORD	XXXXXXXXXX
その他の設定	
TZ	JST-9
TADJUST	2
Windows ファイル共有設定	接続済
USERNAME	XXXXXXXXXX
PASSWORD	XXXXXXXXXX
WORKGROUP	WORKGROUP
SERVER	XXXXXXXXXX
HDS (SCSI ディスクイメージ) 設定	
HDS0	X68000Z/SCSIHDD81M.HDS
HDS1	
HDS2	
HDS3	
リモートドライブ設定	
RMTBOOT	1 ←ここを0から1に変更
RMTUNIT	1
REMOTE0	X68000Z/HFS/
設定終了	設定クリア
リモートドライブからの起動を行うかどうかを選択してください (0=行わない/1=行う) F1 (選択) F2 (確定) ESC (前に戻る)	

設定終了 を選択後、電源スイッチで一度 X68000Z の電源を切って再投入してください。

3. X68000 エミュレータを起動すると、C:\X68000Z\HFS フォルダ内にコピーされた内容をリモートドライブとしてネットワークブートします。

起動後に drive コマンドを実行すると、起動に使用した A: ドライブがリモートドライブである「その他のタイプ」となっています。

```

PRN/LPTのファイル名でプリンターに印字可能です
RS-232C DRIVER for X68000 version 2.02
AUX0 から AUX5 のファイル名で、通信が可能です
浮動小数点演算パッケージ for X68000 version 2.03
(IEEEフォーマット)
日本語フロントプロセッサ A S K 6 8 K for X68000 version 3.02
Copyright 1987-94 SHARP Corp./ACCESS CO.,LTD.
\SYS\OPMDRV3.Xが登録できませんでした
X68k FD driver extention version 1.00 Copyright 1993 SHARP/Hudson
拡張されたドライブで 2DD(640KB/720KB) 2HD(1.44MB) の読み書きが可能です
Console/Graphic IOCS Version 1.50 Copyright 1990,91,92,93 SHARP
ヒストリ DRIVER for X68000 version 1.10
ヒストリが使用できます
Command version 3.00
A>ECHO OFF
A>drive
A: その他のタイプ          ユニット番号.... 0
B: 2HD (1MB)              ユニット番号.... 0
C: 2HD (1MB)              ユニット番号.... 1
D: 仮想ドライブです
I
Z: 仮想ドライブです
A>

```

C1	CU	CA	S1	SU	VOID	NUL	INS	N&CU	EOF
----	----	----	----	----	------	-----	-----	------	-----

以上でリモートドライブの設定と、そこからネットワークブートできることの確認ができました。

起動時に F1 キーを押して表示される設定画面で設定を変更することで、リモートドライブを最大 4 台まで追加したり、複数の HDS ファイルを認識させることもできるようになります。

トラブルシューティング

- WiFi 設定が **接続済** 状態にならない
 - ==> WiFi の SSID またはパスワード設定に誤りがあります
 - ラズパイ Pico W の WiFi は 2.4GHz 帯のみをサポートしています。5GHz 帯を使用する 802.11a のアクセスポイントには接続できないことに注意してください
- Windows ファイル共有が **接続済** 状態にならない
 - ==> Windows ファイル共有のサーバ名やユーザ名、パスワード設定に誤りがあります。
 - 接続先サーバ名の名前解決ができない場合は IP アドレスを指定してみてください。
 - ファイル共有のユーザ名にはマイクロソフトアカウントは使用できません。サーバ上にローカルアカウントを作成してそれを指定し、ファイル共有もローカルアカウントに対してアクセス許可を与えるようにしてください。